

# METODA TRIERII

Buzu Alexandru

CL.11"D" 20.05.2020

# Cuprins

<b>Aspecte teoretice.....</b>	<b>2</b>
Definiția .....	2
Schema generală .....	2
Operații legate de prelucrarea unor mulțimi .....	2
<b>Probleme rezolvate .....</b>	<b>3</b>
Avantaje, dezavantaje și concluzii .....	8
<b>Bibliografie .....</b>	<b>9</b>

# Aspecte teoretice

## Definiția

Se numește metoda trierii metoda ce indentifică toate soluțiile unei probleme în dependență de mulțimea soluțiilor posibile. Toate soluțiile se indentifică prin valori, ce aparțin tipurilor de date studiate: *integer*, *boolean*, *enumerare*, *char*, *subdomeniu*, *tablouri unidimensionale*.

Fie **P** o problemă, soluția căreia se află printre elementele mulțimii **S** cu un număr finit de elemente.  $S = \{s_1, s_2, s_3, \dots, s_n\}$ . Soluția se determină prin analiza fiecărui element  $s_i$  din mulțimea **S**<sup>[1]</sup>.

## Schema generală

**for**  $i := 1$  **to**  $k$  **do**

**if** SolutiePosibila ( $s_i$ ) **then** PrelucrareaSolutiei ( $s_i$ )

SolutiePosibila este o funcție booleană care returnează valoarea true dacă elementul  $s_i$  satisface condițiile problemei și false în caz contrar, iar PrelucrareaSolutiei este o procedură care efectuează prelucrarea elementului selectat. De obicei, în această procedură soluția  $s_i$  este afișată la ecran<sup>[2]</sup>.

## Operații legate de prelucrarea unor mulțimi

- reuniunea;
- intersecția;
- diferența;
- generarea tuturor submulțimilor;
- generarea elementelor unui produs cartezian;
- generarea permutărilor, aranjamentelor sau combinațiilor de obiecte etc.<sup>[2]</sup>

## Probleme rezolvate

1. Se consideră numerele naturale din mulțimea  $\{0,1,2,...,n\}$ .Elaborați un program care determină câte numere prime sunt mai mari decât numărul natural dat  $m^{[3]}$ .

```
Program P1;
Var i,k,n,m:integer;
Function NrPrim(a:integer):boolean;
Var i:integer;
t:boolean; r:real;
begin
t:=true;
r:=sqrt(a);
i:=2;
while (i<=r) and t do
begin
if(a mod i)=0 then t:=false;
i:=i+1;
end ;
NrPrim:=t;
end ;
function SolutiePosibila(i:integer):boolean;
begin
SolutiePosibila:=NrPrim(n);
end ;
procedure PrelucrareaSolutiei(i:integer);
begin
writeln('i=',i);
k:=k+1;
end ;
begin
writeln('Dati n=');readln(n);
writeln('Dati m=');readln(m);
k:=0;
writeln('raspuns');
if NrPrim(n) then writeln('numarul ',n,' este prim')
else writeln('numarul ',n,' nu este prim');
for i:=n+1 to m do
if NrPrim(i)=true and (i<m) then PrelucrareaSolutiei(i);
writeln('k=',k);
end .
```

2. Un număr se numește perfect dacă este egal cu suma divizorilor lui, în afară de el însuși. Se afla numerele perfecte mai mici decat numarul natural dat<sup>[4]</sup>.

**Program P2;**

**var** n,i,m,k,x,sum:integer;

**function** nrperfect(x:integer):boolean;

**begin**

    i:=1; sum:=0;

**repeat**

**if** (x mod i)=0 **then** sum:=sum+i;

        i:=i+1;

**until** i>(x div 2);

**if** sum=x **then** nrperfect:=true

**else** nrperfect:=false;

**end;**

**procedure** prelucrareasolutiei(x:integer);

**begin**

    writeln(x);

    k:=k+1;

**end;**

**begin**

    k:=0;

    readln(m);

**for** x:=1 **to** m-1 **do**

**if** nrperfect(x) **then** prelucrareasolutiei(x);

    writeln('k=',k);

**end.**

3. Să se scrie un program care determină toate secvențele binare de lungime  $n$ , fiecare din ele conținând nu mai puțin de  $k$  cifre de 1.

Intrare: numere naturale  $n$ ,  $1 < n$

Ieșire: fiecare linie a fișierului text OUT.TXT va conține câte o secvență binară distinctă, ce corespunde condițiilor din enunțul problemei<sup>[5]</sup>.

```
Program Triere;  
Const nmax=20;  
Type secventa= array[1..nmax] of 0..1;  
Var b:secventa;  
    r,i,n,k:integer;  
function numara:integer;  
var s,j:integer;  
begin  
    s:=0;  
    for j:=1 to n do s:=s+b[j];  
    numara:=s;  
end;  
procedure scrie;  
var j: integer;  
begin  
    for j:=1 to n do write(f,b[j]);  
    writeln(f);  
end;  
procedure urmator (var x:secventa);  
var j:integer  
begin  
    j:=n;  
    while x[j]=1 do  
        begin  
            x[j]:=0; j:=j-1;  
        end;  
    x[j]:=1;  
end;  
begin  
    readln(n,k);  
    assign(f,'OUT.TXT'); rewrite(f);  
    for i:=1 to n do b[i]:=0;  
    repeat  
        r:= numara;  
        if r >= k then scrie;  
        if r < n then urmator(b);  
    until r=n;  
    close(f);  
end.
```

4. Se consideră numerele naturale din mulțimea  $\{0, 1, 2, \dots, n\}$ . Elaborați un program care determină pentru câte numere  $K$  din această mulțime suma cifrelor fiecărui număr este egală cu  $m$ <sup>[2]</sup>.

**Program P4;**

**Type** Natural=0..MaxInt;

**Var** l, k, m, n : Natural;

**Function** SumaCifrelor(i:Natural): Natural;

**Var** suma: Natural;

**Begin**

Suma:=0;

**Repeat**

Suma:=suma+(l mod 10);

i:=i div 10;

**until** i=0;

SumaCifrelor:=suma;

**End;**

**Function** SolutiePosibila(i:Natural): Boolean;

**Begin**

**If** SumaCifrelor(i)=m **then** SolutiaPosibila:=true

**Else** SolutiePosibila:=false;

**End;**

**Procedure** PrelucrareaSolutiei(i:Natural);

**Begin**

WriteLn('i=', i);

K:=k+1;

**End;**

**Begin**

Write('Dati n=');

readLn(n);

Write('Dati m=');

readLn(m);

K:=0;

**For** i:=0 **to** n **do**

**If** SolutiePosibila(i) **then** PrelucrareaSolutiei(i);

WriteLn('K=', K);

ReadLn;

**End.**

5. Se consideră mulțimea  $P = \{P_1, P_2, \dots, P_n\}$  formată din  $n$  puncte ( $2 \leq n \leq 30$ ) pe un plan euclidian. Fiecare punct  $P_j$  este definit prin coordonatele sale  $x_j, y_j$ . Elaborați un program care afișează la ecran coordonatele punctelor  $P_a, P_b$  distanța dintre care este maximă<sup>[2]</sup>.

```

Program P152;
const nmax=30;
type Punct = record
    x, y : real;
end;
Indice = 1..nmax;
var P : array[Indice] of Punct;
    j, m, n : Indice;
    dmax : real;
    PA, PB : Punct;
function Distanța(A, B : Punct) : real;
begin
    Distanța:=sqrt(sqr(A.x-B.x)+sqr(A.y-B.y));
end;
function SolutiePosibila(j,m:Indice):boolean;
begin
    if j<>m then SolutiePosibila:=true
        else SolutiePosibila:=false;
end;
procedure PrelucrareaSolutiei(A, B : Punct);
begin
    if Distanța(A, B)>dmax then
        begin
            PA:=A; PB:=B;
            dmax:=Distanța(A, B);
        end;
end;
begin
    write('Dati n='); readln(n);
    writeln('Dați coordonatele x, y ale punctelor');
    for j:=1 to n do
        begin
            write('P[', j, ']: '); readln(P[j].x, P[j].y);
        end;
    dmax:=0;
    for j:=1 to n do
        for m:=1 to n do
            if SolutiePosibila(j, m) then PrelucrareaSolutiei(P[j], P[m]);
        end;
    writeln('Soluția: PA=(', PA.x:5:2, ',', PA.y:5:2, ')');
    writeln(' PB=(', PB.x:5:2, ',', PB.y:5:2, ')');
    readln;
end.

```



## Avantaje, dezavantaje și concluzii

Avantajul principal al algoritmilor bazați pe metoda trierii constă în faptul că programele respective sînt relativ simple, iar depanarea lor nu necesită teste sofisticate. Complexitatea temporală a acestor algoritmi este determinată de numărul de elemente  $k$  din mulțimea soluțiilor posibile  $S$ . În majoritatea problemelor de o reală importanță practică metoda trierii conduce la algoritmi exponențiali. Întrucît algoritmi exponențiali sînt inacceptabili în cazul datelor de intrare foarte mari, metoda trierii este aplicată numai în scopuri didactice sau pentru elaborarea unor programe al căror timp de execuție nu este critic<sup>[2]</sup>.

## Bibliografie

1. <http://tehniciprogramare2017.blogspot.com/2017/05/metoda-trierii.html>
2. „Informatica” de Anatol Gremalschi, Editura Știința, 2014
3. <https://www.scribd.com/document/439549096/Probleme-rezolvate-prin-metoda-trierii>
4. <https://padlet.com/alionu6ka13/w8ua77gryqlz>
5. <https://de.slideshare.net/BalanVeronica/metoda-trierii1>