## 딥러닝 세미나 Season #9

# Zero-Shot Learning via Class-Conditioned Deep Generative Models

2018, *AAAI*, W. Wang et al.

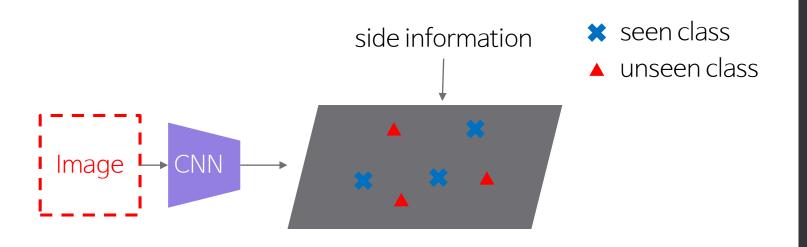
https://www.aaai.org/ocs/index.php/AAAI/AAAI18/paper/view/16087/16709

한양대학교 컴퓨터 소프트웨어학과 인공지능 연구실 조건희 \( \text{Most existing zero-shot learning} \)

seen/unseen class 를

semantic space 상의

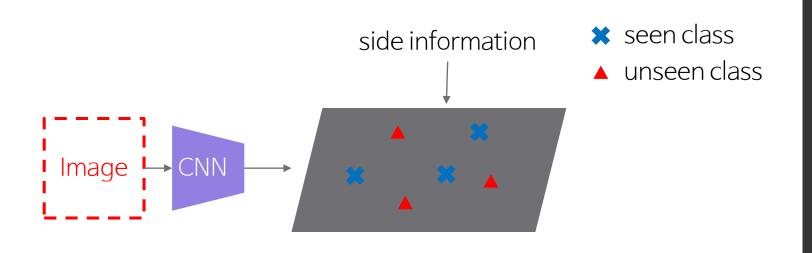
하나의 고정된 벡터(fixed point) 로 임베딩



- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

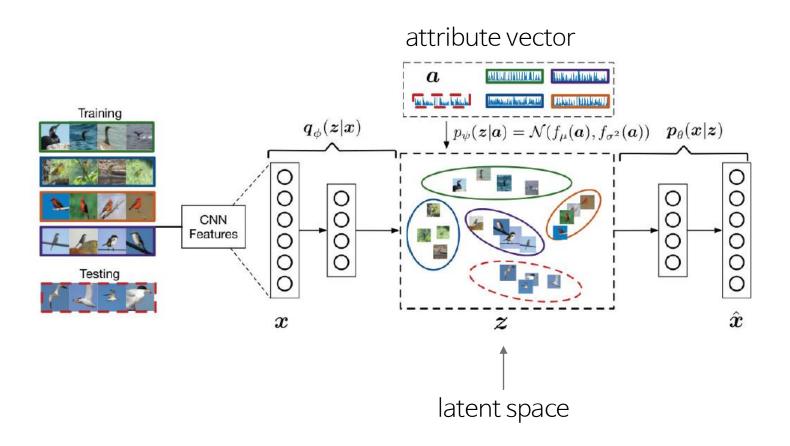
\( \text{Most existing zero-shot learning} \)

하나의 고정된 벡터(fixed point) 로 임베딩할 경우, 같은 클래스 이미지 간의 다양성은 무시될 가능성이 있음



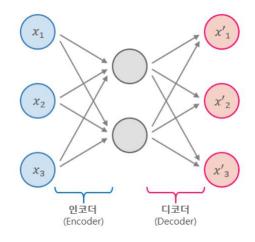
- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

#### Introduction

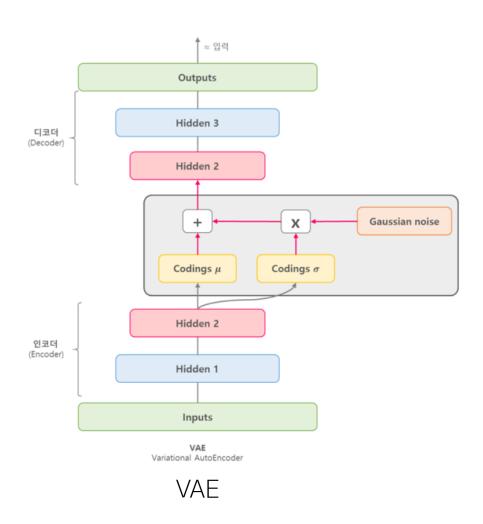


- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

### Variational Auto Encoder

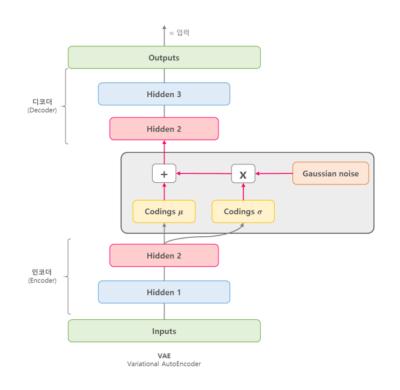


Auto encoder



- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

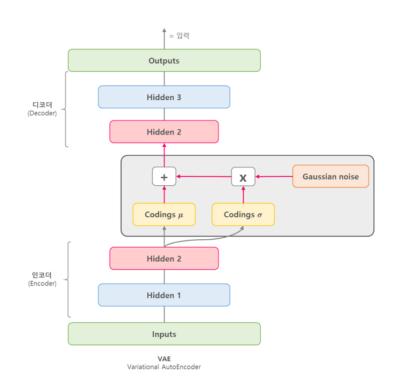
#### Variational Auto Encoder



- 인코더 부분이 주어진 입력에
   대한 코딩을 바로 만드는 방법이
   아니라 평균 코딩(μ)과 표준편차
   코딩(σ)을 만들고 가우시안
   분포에서 샘플링하는 방식.
- 학습하는 동안 손실함수가 가우시안 샘플의 형태를 가진 잠재변수 공간(latent space)으로 코딩을 이동시킴.

- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

#### Variational Auto Encoder



■ VAE는 학습이 끝난 후 새로운 샘플을 가우시안 분포로부터 랜덤한 코딩을 샘플링해서 디코딩해서 생성할 수 있음.

$$prior$$

$$p_0(z) = \mathcal{N}(0, \mathbf{I})$$

$$\mathcal{L}_{\theta,\phi}^{V}(x) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(z|x)}[\log p_{\theta}(x|z)] - KL(q_{\phi}(z|x)||p_{0}(z))$$

- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

attribute-specific latent Gaussian

$$p_{\psi}(z_n|a_n) = \mathcal{N}(\mu(a_n), \Sigma(a_n))$$
$$\mu(a_n) = f_{\mu}(a_n) = W_{\mu}a_n$$
$$\Sigma(a_n) = \operatorname{diag}(\exp(f_{\sigma}(a_n)))$$
$$f_{\sigma}(a_n) = W_{\sigma}a_n$$

- $W_{\mu}$ ,  $W_{\sigma}$  가 학습 완료되면, unseen class 의 attribute vector로 attribute-specific latent Gaussian 을 구할 수 있다.
- 이것을 이용하여 unseen class inference.

$$\mathcal{L}_{\theta,\phi,\psi}(x,a) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(z|x)}[\log p_{\theta}(x|z)] - KL(q_{\phi}(z|x)||p_{\psi}(z|a))$$

- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

$$\mathcal{L}_{\theta,\phi,\psi}(x,a) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(z|x)}[\log p_{\theta}(x|z)] - KL(q_{\phi}(z|x)||p_{\psi}(z|a))$$

- attribute-specific latent Gaussian 을 이용한 objective는  $q_{\phi}(z|x)$  이 분포가 class-specific한 분포인  $p_{\psi}(z|a)$ 에 다가가는 방향으로 유도.
- 하지만, ZSL에서 원하는 것은 classification 이므로 학습된  $q_{\phi}(z|x)$ 분포끼리 서로 다른 클래스끼리는 일정 margin 만큼 떨어져있도록학습하면 더 좋은 결과를 얻을 수 있음.
- Margin regularizer

$$\mathcal{L}_{\theta,\phi,\psi}(x,a) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(z|x)}[\log p_{\theta}(x|z)] - \left[KL\left(q_{\phi}(z|x) \middle\| p_{\psi}(z|a)\right) - R^*\right]$$

 $lackbrack R^*$ 은 margin regularizer term 으로  $q_{\phi}(z|x)$  와 다른 모든 클래스의 latent space distribution 과의 minimum KL divergence 로 정의.

- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

$$R^* = \min_{c} \left\{ \text{KL} \left( q_{\phi}(z|x) \| p_{\psi}(z|\mathbf{A}_c) \right) \right\}$$
$$= -\max_{c} \left\{ -\text{KL} \left( q_{\phi}(z|x) \| p_{\psi}(z|\mathbf{A}_c) \right) \right\}$$

- 여기서 c 는 다른 모든 seen class.
- 이렇게 학습하면, true class 와 next best class 의 분포가 최대한 떨어져 있게 됨.
- 위식은 미분 불가능이라 아래 근사식을 사용.

$$R = -\log \sum_{c=1}^{S} \exp \left( -KL \left( q_{\phi}(z|x) || p_{\psi}(z|\mathbf{A}_{c}) \right) \right)$$

- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

■ 최종 objective

$$\hat{\mathcal{L}}_{\theta,\phi,\psi}(x,a)$$

$$= \mathbb{E}_{q_{\phi}(z|x)}[\log p_{\theta}(x|z)] - KL\left(q_{\phi}(z|x) \| p_{\psi}(z|a)\right)$$

$$-\lambda \log \sum_{c=1}^{S} \exp \left(-\mathrm{KL}\left(q_{\phi}(z|x) \| p_{\psi}(z|\mathbf{A}_{c})\right)\right)$$

- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

# **Experiments**

- Dataset
  - AWA, CUB, SUN, ImageNet
- image feature extraction
  - VGG-19
  - 4096-dim vector
- class attribute vector
  - AWA, CUB, SUN 은 데이터셋에서 제공해주는 벡터.
  - ImageNet은 word2vec 임베딩 벡터.
- VAE model (encoder, decoder)
  - 2 layer MLP

- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

#### Results

Method	AwA	CUB-200	SUN	Average	Method	ImageNet
(Lampert et al. 2014)	57.23	_	72.00	_	DeViSE (Frome et al. 2013)	12.8
ESZSL (Romera-Paredes et al. 2015)	$75.32 \pm 2.28$	_	$82.10 \pm 0.32$	_	ConSE (Norouzi et al. 2013)	15.5
MLZSC (Bucher et al. 2016)	$77.32 \pm 1.03$	$43.29 \pm 0.38$	$84.41 \pm 0.71$	68.34	AMP (Fu et al. 2015b)	13.1
SDL (Zhang et al. 2016b)	$80.46 \pm 0.53$	$42.11 \pm 0.55$	$83.83 \pm 0.29$	68.80	SS-Voc (Fu et al. 2016)	16.8
BiDiLEL (Wang et al. 2016a)	79.20	46.70	_	_		
SSE-ReLU (Zhang et al. 2015)	$76.33 \pm 0.83$	$30.41 \pm 0.20$	$82.50 \pm 1.32$	63.08		
JFA (Zhang et al. 2016a)	$81.03 \pm 0.88$	$46.48 \pm 1.67$	$84.10 \pm 1.51$	70.53		
SAE (Kodirov et al. 2017)	83.40	56.60	84.50	74.83		
GFZSL (Verma et al. 2017)	80.83	56.53	86.50	74.59		
VZSL#	$84.45 \pm 0.74$	$55.37 \pm 0.59$	$85.75 \pm 1.93$	74.52	-	22.88
VZSL	$85.28 \pm 0.76$	$57.42 \pm 0.63$	$86.75 \pm 2.02$	76.48	-	23.08

- AWA, CUB, SUN dataset 모두에서 성능 증가, 특히 ImageNet dataset 에서는 증가폭이 큼. (37.4 % 증가)
- most similar class 를 찾을 때 가장 가까운 single fixed point 를 찾는 것이 아니라 class distribution 으로부터 "most probable class" 를 찾기 때문에 성능이 높아진 것으로 보임.

- Introduction
- VAE
- VZSL
- Experiments
- Results

# 감사합니다