# 시스템 V IPC 기초[1]

- □ 시스템 V IPC
  - 시스템 V 계열 유닉스에서 개발해 제공하는 프로세스 간 통신방법
  - 메시지 큐, 공유 메모리, 세마포어
- □ 공통 요소
  - 시스템 V IPC를 사용하기 위해서는 IPC 객체를 생성해야함.
  - IPC 객체를 생성하기 위해 공통적으로 사용하는 기본 요소는 키와 식별자

#### 12비트 12비트 8비트 st dev st\_ino id

#### 키 생성

- **키로 IPC\_PRIVATE 지정** [그림 10-1] 키의 구조

• ftok 함수로 키 생성

#include <sys/ipc.h> key t ftok(const char \*path, int id);

- 인자로 파일시스템에 이미 존재하는 임의의 파일의 경로명과 1~255사이의 번호 지정
- 키의 구조에서 id(8비트)에 인자로 지정한 번호 저장. 번호에 0은 지정하지 않는다.
- /\* 각자 현재 directory로 수정할 것, key값을 줄 경우 뒤3자리 정수를 이용할 것 \*/

# 시스템 V IPC 기초[2]

#### □ IPC 공통 구조체

■ IPC객체를 생성하면 IPC 공통 구조체가 정의된다.

```
struct ipc_perm {
    uid_t uid;
    gid_t gid;
    uid_t cuid;
    gid_t cgid;
    mode_t mode;
    uint_t seq;
    key_t key;
    int pad[4];
};
```

uid, gid : 구조체 소유자ID 및 소유그룹ID

cuid, cgid : 구조체를 생성한 사용자ID, 그룹ID

• mode : 구조체에 대한 접근 권한

• seq : 슬롯의 일련번호

• key : 키값

• pad : 향후 사용을 위해 예약된 영역

## 시스템 V IPC 관련 명령[1]

- □시스템 V IPC 정보 검색: ipcs 명령
  - 시스템 V IPC의 정보를 검색하고 현재 상태 확인

ipcs [-aAbciJmopqstZ] [-D mtype]

- -m : 공유 메모리에 관한 정보만 검색
- -q: 메시지 큐에 관한 정보만 검색
- -s: 세마포어에 관한 정보만 검색
- -a: -b, -c, -o, -p, -t 옵션으로 검색하는 항목 모두 출력
- -A: 전체 항목을 모드 검색
- -b : 각 방법의 최댓값 검색
- -c: IPC 객체를 생성한 사용자의 로그인명과 그룹명 검색
- -D mtype: 메시지 큐에서 mtype으로 지정한 메시지만 검색
- -i: 공유 메모리 세그먼트에 연결된 ISM의 개수 출력
- -J : IPC 객체 생성자의 프로젝트명 출력
- -o: 현재 사용되고 있는 정보 출력
- -p : PID 정보 출력
- -t: 시간 정보 출력

#### 시스템 V IPC 관련 명령[2]

#### □ IPCS 명령 사용 예

• 현재 동작중인 IPC 객체가 하나도 없는 경우

```
# ipcs
IPC status from <running system> as of 2009년 2월 18일 수요일 오전 09시 36분 41초
T ID KEY MODE OWNER GROUP
Message Queues:
Shared Memory:
Semaphores:
```

#### ■ -A 옵션 지정시: 모든 항목 출력

```
# ipcs -A
IPC status from <running system> as of 2009년 2월 18일 수요일 오전 10시 36분 41초
             KEY
                   MODE
                           OWNER
                                  GROUP CREATOR
       TD
                                                 CGROUP CBYTES
ONUM OBYTES LSPID LRPID STIME
                              RTIME
                                      CTIME
                                                   PROJECT
Message Queues:
       TD
             KFY
                   MODE
                           OWNER
                                  GROUP CREATOR CGROUP NATTCH
SEGSZ CPID LPID
                 ATIME DTIME
                               CTIME ISMATTCH
                                                PROJECT
Shared Memory:
Т
             KEY
                   MODE OWNER
  ID
                                  GROUP CREATOR CGROUP NSEMS
OTIME CTIME
                    PROJECT
Semaphores:
```

#### 시스템 V IPC 관련 명령[3]

□ 시스템 V IPC 정보 삭제: ipcrm

```
ipcrm [-m shmid] [-q msqid] [-s semid] [-M shmkey] [-Q msgkey] [-S emkey]
```

- -m shmid : 공유 메모리 삭제
- q msqid : 메시지 큐 삭제
- -s semid : 세마포어 삭제
- -M shmkey: shmkey로 지정한 공유 메모리 삭제
- -Q msgkey: msgkey로 지정한 공유 메모리 삭제
- -S semkey: semkey로 지정한 공유 메모리 삭제



#### 메시지 큐[1]

#### □ 메시지 큐

- 파이프와 유사하나 파이프는 스트림 기반으로 동작하고 메시지 큐는 메시지 단위로 동작
- 각 메시지의 최대 크기는 제한되어 있음
- 각 메시지에는 메시지 유형이 있어 수신 프로세스는 어떤 유형의 메시지를 받을 것인지 선택 가능
- □ 메시지 큐 생성: msgget(2)

```
#include <sys/msg.h>
int msgget(key_t key, int msgflg);
```

- key : IPC\_PRIVATE 또는 ftok로 생성한 키값
- msgflg : 플래그와 접근 권한 지정
  - IPC\_CREAT : 새로운 키면 식별자를 새로 생성
  - IPC\_EXCL : 이미 존재하는 키면 오류 발생
- 메시지 큐 식별자를 리턴(msqid\_ds 구조체)

#### 메시지 큐[2]

### □ msqid\_ds 구조체

```
struct msqid_ds {
    struct ipc perm
msg perm;
    struct msg *msg_first;
    struct msg *msg last;
    msglen_t msg_cbytes;
    msgqnum t msg qnum;
    msglen t msg qbytes;
    pid_t msg_lspid;
    pid t msg lrpid;
    time_t msg_stime;
    int32 t msg pad1;
    time t msg rtime;
    int32_t msg_pad2;
    time t msg ctime;
    int32_t msg_pad3;
    short msg_cv;
    short msg qnum cv;
    long msg_pad4[3];
};
```

- msg\_perm: IPC공통 구조체
- msg\_first: 첫번째 메시지에 대한 포인터
- msg\_last: 마지막 메시지에 대한 포인터
- msg\_cbytes: 현재 메시지큐에 있는 총 바이트수
- msg\_qnum: 메시지 큐에 있는 메시지 개수
- msg\_qbytes: 메시지 큐의 최대 크기
- msg\_lspid: 마지막으로 메시지를 보낸 프로세스ID
- msg\_Irpid: 마지막으로 메시지를 읽은 프로세스ID
- msg\_stime: 마지막으로 메시지를 보낸 시각
- msg\_rtime: 마지막으로 메시지를 읽은 시각
- msg\_ctime: 마지막으로 메시지 큐의 권한변경시각
- msg\_pad1,2,3: 예비공간

# 메시지 큐[3]

□ 메시지 전송: msgsnd(2)

```
#include <sys/msg.h>
int msgsnd(int msqid, const void *msgp, size_t msgsz, int msgflg);
```

■ msqid : 메시지 큐 식별자 ■ msgp: 메시지 버퍼 주소

• msgsz : 메시지 버퍼 크기

■ msgflg : 블록모드(0, 메시지 큐가 찬 경우 대기)

비블록 모드(IPC\_NOWAIT, 대기 없이 바로 오류를 return)

- 메시지 버퍼 구조체

```
struct msqbuf {
    long mtype;
    char mtext[1];
};
```

■ mtype: 메시지 유형으로 양수를 지정

■ mtext: 메시지 내용 저장

# [예제 10-1] 메시지 큐 생성 및 메시지 전송하기(client.c)

```
96
    struct mymsgbuf {
07
        long mtype;
                            메시지 버퍼 정의
        char mtext[80];
80
09 };
10
11
    int main(void) {
       key_t key;
12
13
        int msgid;
14
        struct mymsgbuf mesg;
15
                                    키 값 생성
16
        key = ftok("keyfile", 1);
        msgid = msgget(key, IPC_CREAT | 0644);
17
                                              록 메시지 큐 생성
        if (msgid == -1) {
18
            perror("msgget");
19
20
            exit(1);
21
22
```

### [예제 10-1] 메시지 큐 생성 및 메시지 전송하기

```
23
       mesg.mtype = 1;
        strcpy(mesg.mtext, "Message Q Test\n"); < 보낼 메시지 만들기
24
25
26
        if (msgsnd(msgid, (void *)&mesg, 80, IPC_NOWAIT) == -1) {
27
           perror("msgsnd");
                                     메시지 전송
28
            exit(1);
29
30
31
        return 0;
32
```

```
# ex10_1.out
# ipcs -qo
IPC status from <running system> as of 2009년 2월 18일 수요일 오후 2시 01분 14초
T ID KEY MODE OWNER GROUP CBYTES QNUM
Message Queues:
q 1 0x100719c --rw-r--r-- root other 80 1
```

### 메시지 큐[4]

□ 메시지 수신: msgrcv(2)

```
#include <sys/msg.h>
ssize_t msgrcv(int msqid, void *msgp, size_t msgsz, long int msgtyp,
int msgflg);
```

- msqid : 메시지 큐 식별자
- msgp: 메시지 버퍼 주소
- msgsz : 메시지 버퍼 크기
- msgtyp: 읽어올 메시지 유형
- msgflg: 블록모드(0)/비블록모드(IPC\_NOWAIT)
- \* MSG\_NOERROR : 메시지의 내용이 size보다 길면 초과 분을 잘라낸다. 지정되지 않았을 경우, msgrcv가 실패하게 됨.
- msgtyp에 지정할 값
  - 0: 메시지 큐의 다음 메시지를 읽어온다.
  - 양수: 메시지 큐에서 msgtyp로 지정한 유형과 같은 메시지를 읽어온다.
  - 음수: 메시지의 유형이 msgtyp로 지정한 값의 절대값과 같거나 작은 메시지들 중 최소값을 갖는 첫 번째 메시지를 읽어온다

# [예제 10-2] 메시지 수신하기(server.c)

```
05 struct mymsgbuf {
06
       long mtype;
                             메시지 버퍼 정의
07
       char mtext[80];
80
   };
09
10
    int main(void) {
11
        struct mymsgbuf inmsg;
12
       key t key;
13
        int msgid, len;
14
                                     송신측과 같은 키값 생성
15
       key = ftok("keyfile", 1);
        if ((msgid = msgget(key, 0)) < 0) {
16
            perror("msgget");
17
18
           exit(1);
19
20
                                                메시지 수신
        len = msgrcv(msgid, &inmsg, 80, 0, 0);
21
        printf("Received Msg = %s, Len=%d\n", inmsg.mtext, len);
22
23
# ex10 2.out
Received Msg = Message Q Test, Len=80
# ipcs -qo
IPC status from <running system> as of 2009년 2월 18일 수요일 오후 2시 03분 48초
                                       OWNER
         ID
                 KEY
                            MODE
                                                GROUP CBYTES ONUM
Message Queues:
              0x100719c --rw-r--r-- root
                                               other
```

# 실습

□ Client로부터 보내는 여러 개의 메시지를 server에서 mtype의 순번으로 받을 수 있는 프로그램을 작성하라

#### Client:

- \$./client msg1 3
- \$./client msg2 4
- \$./client msg3 1
- \$./server
  - **msg3 1**
  - **msg13**
  - **msg24**



# 메시지 큐[5]

□ 메시지 제어: msgctl(2)

```
#include <sys/msg.h>
int msgctl(int msqid, int cmd, struct msqid_ds *buf);
```

■ msqid : 메시지 큐 식별자

• cmd : 수행할 제어기능

buf: 제어 기능에 사용되는 메시지 큐 구조체 주소

• cmd에 지정할 값

• IPC\_RMID : 메시지 큐 제거

 IPC\_SET: 메시지 큐 정보 중 msg\_perm.uid, msg\_perm.gid, msg\_perm.mode, msg\_qbytes 값을 세번째 인자로 지정한 값으로 변경

IPC\_STAT : 현재 메시지 큐의 정보를 buf에 저장



# [예제 10-3] 메시지 큐 삭제하기 (test1.c)

```
int main(void) {
05
        key t key;
96
07
        int msgid;
80
                                       키값 생성
        key = ftok("keyfile", 1);
09
        msgid = msgget(key, IPC_CREAT|0644);
10
        if (msgid == -1) {
11
12
            perror("msgget");
            exit(1);
13
14
15
16
        printf("Before IPC RMID\n");
        system("ipcs -q");
17
                                                           메시지 큐 삭제
        msgctl(msgid, IPC_RMID, (struct msqid_ds *)NULL);
18
19
        printf("After IPC_RMID\n");
        system("ipcs -q");
20
21
22
        return 0;
23
   }
```

# [예제 10-3] 실행결과

```
# ex10_3.out
Before IPC_RMID
IPC status from <running system> as of 2009년 2월 18일 수요일 오후 2시 21분 47초
T ID KEY MODE OWNER GROUP
Message Queues:
q 1 0x100719c --rw-r--r-- root other
After IPC_RMID
IPC status from <running system> as of 2009년 2월 18일 수요일 오후 2시 21분 47초
T ID KEY MODE OWNER GROUP
Message Queues:
```