## 알람 시그널

#### □ 알람 시그널

- 일정한 시간이 지난 후에 자동으로 시그널이 발생하도록 하는 시그널
- 일정 시간 후에 <u>한 번</u> 발생시키거나, 일정 간격을 두고 <u>주기적</u>으로 발송 가능
- □ 알람 시그널 생성: <u>alarm</u>(2)

```
#include <unistd.h>
unsigned int alarm(unsigned int sec);
```

- sec : <u>알람이 발생시킬 때까지 남은 시간(초 단위</u>)
- 일정 시간이 지나면 SIGALRM 시그널 발생
- 프로세스별로 알람시계가 하나 밖에 없으므로 <u>알람은 하나만 설정 가능</u>

```
#include <unistd.h>
01
02 #include <signal.h>
    #include <siginfo.h>
03
    #include <stdio.h>
04
05
96
    void handler(int signo) {
07
        psignal(signo, "Received Signal");
80
09
    int main(void) {
10
        sigset(SIGALRM, handler); SIGALRM 에 대한 핸들럭를 설정.
11
12
13
        alarm(2);
                                2초 설정
        printf("Wait...\n");
14
15
        sleep(3); sleep 상태 중 2초가 지나면, 알람 시그널을 받고 핸들러를 수행.
                                                        핸들러의 수행이 종료되면, 남은 1玄畫
                                                         기다리지 않고 다음 코드로 넘어감.
16
17
        return 0;
                                      # ex7 9.out
18
   }
                                      Wait...
                                      Received Signal: Alarm Clock
```

#### 인터벌 타이머

- □ <u>타이머의 종류</u>
  - ITIMER\_REAL : 실제 시간 사용. SIGALRM 시그널 발생
  - ITIMER\_VIRTUAL : 프로세스의 가상 시간 사용. SIGVTALRM 시그널 발생 (프로세스가 동작중인 경우만 작동) = 프로세스가 실행되고 있는 시간
  - ITIMER\_PROF: 시스템이 프로세스를 위해 실행중인 시간과 프로세스의 가상 시간을 모두 사용. SIGPROF 시그널 발생=프로세스가 실행되고 있는 시간 + 프로세스를 작동시키기 위해 준비하는 시간
  - ITIMER\_REALPROF: 실제 시간 사용. <u>멀티스레드 프로그램의 실제 실행시간 측정</u>시 사용. <u>SIGPROF</u> 시그널 발생 스렉드마다 수행시간이 다름. 스렉드의 평균 시간으로 측정할 수도 있고, 맨처음에 시작한 스렉드의 시간에서부터 마지막까지 수행된 스렉드의 시간까지 일 수도 있음.
- □ 타이머 정보 검색: getitimer(2)

□ 타이머 설정: setitimer(2)

```
#include <sys/time.h>

실제로 설정하는 시간

int setitimer(int which, const struct itimerval *value,

struct itimerval *ovalue);
```

## 인터벌 타이머

• which : 타이머 종류

• value : 타이머정보 구조체 포인터

it\_interval : <u>간격정보</u> 어떤 간격으로 탁이머를 발생시킬 것인가 it\_value : <u>만료까지 남은 시간</u>. 0이면 기능멈춤



```
11
    int main(void) {
12
        struct itimerval it;
13
                                      타이머 간격: 2초
        sigset(SIGALRM, handler);
14
                                      <u>타이머에 현재 남은 시간</u> : <u>3초</u>
15
        it.it value.tv sec = 3;
        it.it value.tv usec = 0;
16
                                                                    interval = O 이라면.
                                        3초 후에 최초 시그널 발생
17
        it.it interval.tv sec = 2;
                                                                     3초 후 최초의 시그널을
                                        이후 2초 간격으로 시그널 발생
18
        it.it interval.tv usec = 0;
                                                                     발생하고, 기능이 멈추게 됨
19
20
        if (setitimer(ITIMER REAL, &it, (struct itimerval *)NULL) == -1) {
                                                        기존에 있던 구조체는 NULL 로 표시.
            perror("setitimer");
21
22
            exit(1);
23
24
                                                                  # ex7 10.out usec
25
        while (1) {
                                                   2,999997 초를 의미.
                                                                  2 sec, 999997 msec.
26
            if (getitimer(ITIMER REAL, &it) == -1) {
                                                                   1 sec, 999998 msec.
                perror("getitimer");
27
                                                                   0 sec, 992047 msec.
28
                exit(1);
                                                                   Timer Invoked..
29
                                                                   1 sec, 991565 msec.
            printf("%d sec, %d msec.\n", (int)it.it_value.tv_sed 0 sec, 982071 msec.
30
                                            (int)it.it_value.tv_t Timer Invoked..
31
            sleep(1); 기초 슬립
32
                                                                   1 sec, 991433 msec.
33
                                                                  0 sec, 981829 msec.
                                         <u>낚은 시간 정보 출력</u>
34
                                                                   Timer Invoked..
35
        return 0;
                                                                   1 sec, 991218 msec.
36
```

## 기타 시그널 처리 함수[1]

□ 시그널 정보 출력: <u>psignal</u>(3)

```
#include <siginfo.h>
void psignal(int sig, const char *s);
```

- s에 지정한 문자열을 붙여 정보 출력
- □ 시그널 정보 출력: strsignal(3)

```
#include <string.h>
char *strsignal(int sig);
```

인자로 받은 시그널을 가리키는 이름을 문자열로 리턴

#### 기타 시그널 처리 함수[2]

□ <u>시그널 블록킹과 해제</u>

```
#include <signal.h>

int <u>sighold</u>(int sig);인자로 받은 시그널을 블록 시그널을 계속 블록 상태로 둠. 아예 무시.
int <u>sigrelse</u>(int sig); 인자로 받은 시그널을 해제
```

- 인자로 받은 시그널을 시그널 마스크에 추가하거나 해제
- □ 시그널 <u>집합 블록과 해제</u>: <u>sigprocmask</u>(2)

- <u>how</u>:시그널을 <u>블록할 것인지, 해제할 것인지</u> 여부
  - SIG\_<u>BLOCK</u> : set에 지정한 시그널 집합을 <u>시그널 마스크에 추가</u>
  - SIG\_UNBLOCK : set에 지정한 시그널 집합을 <u>시그널 마스크에서 제거</u>
  - SIG\_<u>SETMASK</u> : <u>set에 지정한 시그널 집합</u>으로 <u>현재 시그널 마스크 대체</u>

• <u>set</u> : 블록하거나 해제할 <u>시그널 집합 주소</u>

■ <u>oset</u>:<u>NULL</u> 또는 <u>이전 설정값을 저장한 시그널 집합주소</u>

갈이지우듯이 대체 시켜버림

이에 민관이 마냥 사람

```
07
    void handler(int signo) {
        char *s;
08
                                  시그널 이름 리턴
09
10
        s = strsignal(signo);
11
        printf("Received Signal : %s\n", s);
12
13
    int main(void) {
14
15
        if (sigset(SIGINT, handler) == SIG_ERR) {
            perror("sigset");
16
                                  시그널 핸들러 설정
            exit(1);
17
18
19
20
        sighold(SIGINT);
21
                            SIGINT 블록설정
22
        pause();
                                                        SIGINT 시그널을
                                                        안받는다
23
24
        return 0;
                                                             블록되어 있는 상태이기 때문에
25
                                                    # ex7 11.out
                                                    ^C^C^C^C^C
```

```
int main(void) {
05
06
        sigset t new;
                                      시그널 집한에
07
                                      SIGINT, SIGOUIT
        sigemptyset(&new); 일단 비우고
08
                                      설정
        sigaddset(&new, SIGINT); 🖳
09
                                                      시그널 집합 블록설정
        sigaddset(&new, SIGQUIT); ម្ហា
10
11
        sigprocmask(SIG_BLOCK, &new, (sigset t *)NULL);
                                                      기존 시그셋을 NULL 로 표시
12
13
        printf("Blocking Signals : SIGINT, SIGQUIT\n");
        printf("Send SIGQUIT\n");
14
15
        kill(getpid(), SIGQUIT);
                                       SIGOUIT 시그널 보내기
   SIGQUIT 이 블록되기 때문에 코어 덤프
   시킨 다음에 종료가 수했되지 않음.
printf("UnBlocking Signals\n");
17
        sigprocmask(SIG_UNBLOCK, &new, (sigset t *)NULL);
18
19
                                                     시그널 집합이 블록이 해제되면서 블록되었던
                                시그널 집합 블록 해제
                                                     SIGQUIT 이 여기서 수행됨.
20
      return 0;
malloc 하면 free 해주는 갯처럼,
                                                     코어 덤프가 만들어지고 프로세스가 종료됨.
21
       블록하고 언블록해줘야 함.
                                             # ex7 12.out
                                             Blocking Signals : SIGINT, SIGQUIT
```

블록해제 후 시그널을 받아 종료 # ex/\_12.out
Blocking Signals : SIGINT, SIGQUIT
Send SIGQUIT
UnBlocking Signals
끝(Quit)(코어 덤프)

## 기타 시그널 처리 함수[3]

□ 시그널 <u>대기</u>: <u>sigpause</u>(3)

```
#include <signal.h>
int sigpause(int sig);
```

- <u>sig</u>: <u>시그널이 올 때까지 대기할 시그널</u>
- □ 시그널 <u>기다리기</u>: <u>sigsuspend</u>(2)

```
#include <signal.h>
int sigsuspend(const sigset_t *set);
```

▪ <u>set</u>:<u>기다리려는 시그널을 지정</u>한 <u>시그널 집합</u>

기다리려는 시그널들을 지정한 sigset\_t set 에서 O으로 설정된 시그널을 기다림.

```
void handler(int signo) {
06
        psignal(signo, "Received Signal:");
07
08
09
10
    int main(void) {
11
        sigset t set;
12
                                        기다릴 시그널
        sigset(SIGALRM, handler);
13
                                        설정
14
15
        sigfillset(&set);
        sigdelset(&set, SIGALRM);
16
17
                                <u>알람시그널 설정</u>
18
        alarm(3);
                                               3초가 지난 후, 알람을 호출.
19
        printf("Wait...\n");
20
21
                               시그널 기다리기
                                             여기서 3초를 기다림.
        sigsuspend(&set);
22
                               알람 시그널을 기다림.
23
24
        return 0;
                                           # ex7 13.out
25
    }
                                           Wait...
                                           ^C^CReceived Signal:: Alarm Clock
```

## 기타 시그널 처리 함수[4]

□ 시그널 보내기: <u>sigsend</u>(2)

#include <signal.h>

int sigsend(idtype\_t idtype, id\_t id, int sig);

■ idtype : <u>id에 지정한 값의 종류</u>

• id : 시그널을 받을 <u>프로세스나 프로세스 그룹</u>

외울 필요 없음.

■ sig : <u>보내려는 시그널</u>

값	의미
P_PID	프로세스 ID가 id인 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_PGID	프로세스 그룹 ID가 id인 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_SID	세션 ID가 id인 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_TASKID	태스크 ID가 id인 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_UID	유효 사용자 ID(EUID)가 id인 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_GID	유효 그룹 ID(EGID)가 id인 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_PROJID	프로젝트 ID가 id인 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_CID	스케줄러 클래스 ID가 id인 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_CTID	프로세스 콘트랙트 ID가 id인 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_ALL	id를 무시하고 모든 프로세스에 시그널을 보낸다.
P_MYID	함수를 호출하는 자신에게 시그널을 보낸다.

itype >

# 기타 시그널 처리 함수[5]

□ 시그널 무시처리 : <u>sigignore</u>(3)

```
#include <signal.h>
int sigignore(int sig);
```

- sig : <u>무시할 시그널 번호</u>
- 인자로 지정한 시그널의 처리방법을 SIG\_IGN으로 설정

#### 연슴문제

#### □ 문제1 ~ 문제4

문제 1: 시그널 집합을 이용해 모든 시그널을 집합에 설정하고 이 중 SIGBUS 가 설정되었는지 확인하는 프로그램.

문제 2: 시그널 집합을 정의하고 여기에 SIGQUIT, SIGILL, SIGTRAP 시그널을 설정한 다음에 이 중 SIGILL 시그널이 설정되었는지 확인하는 프로그램. (SUN OS의 경우,) 그리고 시그널 집합에 설정된 비트 패턴을 보고 시그널이 제대로 설정되었는지 확인.

- SIGILL 이 시그널 집합의 멤버임을 알 수 있음.

문제 3: 시그셋 함수를 이용해 SIGQUIT 의 시그널을 붙잡고 이에 대한 처리 함수를 수행하는 프로그램을 작성하라.

문제 4: SIGACTION 을 이용해서 SIGQUIT 의 시그널을 붙잡고 이에 대한 처리 함수를 작성하라. 시그널을 한 번 처리하고 기본 처리 방법으로 바꿔라. 핸들러를 작성하라는 의미.

- act.sa\_flags = SA\_RESETHAND;

