# 前言

请先进行x86指令集的学习再来学习本文的内容

# 寄存器

## arm32: 17个常见寄存器

- r11: bp
   r13: sp
- 3. r14: lr 这个很特别, 保存了函数的返回地址
- 4. pc

## (aarch64)arm64: 36个常见寄存器

1. x29: bp 2. x30: lr 3. x31: sp 4. x32: pc

# 汇编语言

### 格式

[<label>:] [<instruction or directive>} @ comment

## 常量

```
.equ name,var; 注意逗号不要省略
这里指的是宏常量,而不是c语言中的const常量
当然,如果非要声明c语言中的常量,可以将其写在 .rodata段 中.
```

## 变量声明

varName: varType value

```
.section .data
varStr:
                      @ 两个字符串
   .string "helloworld"
varInt:
                  @ 或者 .int
   .word 123,456
varInt64:
   .quad 1234
.section .bss
name:
                       @ char name[50]
   .skip, 50
intarray:
                        @ int intarray[5], 转换成byte
   .skip, 20
uninit:
  .space,200
intarray:
   .rept 4
   .word 0 @ 这里一定要有一个值 0 或者其他值亦可以, 但是没区别,都会变成 \x00
                      @ 第二种声明int数组的方法
   .endr
```

还有其他的伪指令: .float, .double等等上面的指令是以arm32位例子, arm64类似.

## 函数

## 调用约定: APCS

- 1. arm32
- 前四个参数放 r0, r1, r2, r3
- 之后的从右到左参数放栈里
- 返回值放 r0
- 2. aarch64
- 前8个参数放 x0--x7
- 之后的放栈里
- 返回值放 x0

### 函数调用指令

```
bl == mov lr, pc; b target_addr
b 类似于x86中的jmp,是无条件跳转指令
```

## 栈帧

#### arm32

```
      @=====
      第一种 有调用子函数=====

      STMFD
      SP!, {R11, LR} @== push{r11,lr}==push lr;push r11

      ADD
      R11, SP, #4 @ bp = sp + 4

      @
      局部变量

      @
      r11(old_bp)

      @
      r

      B
      lr

      B
      lr

      B
      lr

      B
      lr

      B
      lt

      B
      lt<
```

#### 一个完整的arm32例子

32位arm程序的栈帧和x86的有些不同

```
.section .text
.global test1
```

```
@ 这个函数有子函数
test1:
                      @ 所以需要将1r保存到栈里面,并且通过pop pc来返回
   stmfd sp!, {r11,lr}
   add r11, sp, #4
                     @ r11=sp+4
   sub sp, sp, #20
   bl test2
   sub sp, r11, #4 @ sp=r11-4
   ldmfd sp!, {r11,pc}
.global test2 @ 由于没有子函数,所以1r没有被保存到栈里面
test2:
   str r11, [sp, #-4]! @ sp=sp-4; str r11, [sp]
   add r11, sp, #0
                   @ bp=sp
   sub sp, sp, #0x20
                    @ sp=sp-0x20
   sub sp,r11,#0 @ sp=bp
ldr r11,[sp],#4 @ pop bp 这两句相当于x86的leave
   bx lr
                    @ ret
.global start
start:
   stmfd sp!, {r11,lr}
   add r11, sp, #4
   sub sp, sp, #0x20
                          @ 创建栈帧
   bl test1
   sub sp,r11,#4
                          @ sp=bp-4
   ldmfd sp!, {r11,pc}
                         @ pop bp;ret
```

#### aarch64(arm64)

aarch64 一进函数作用域,第一条指令便创建了局部变量所需要的全部栈帧,并且局部变量所在位置比bp所指向的位置要高

```
@==== 第一种 =====
stp x29,x30,[sp, \#-0x30]! @ push \{x29,x30\} == push x30; push x29
mov x29, sp
- List item
                             ----cur bp, sp
<u>a</u>
           x29 (old bp)
(d
            x30(lr)
<u>a</u> –
            局部变量(局部变量在这里,这是和x86很不同的地方)
<u>a</u>
ldp x29, x30, [sp], \#0x30 @ pop \{x29, x30\} == pop x29; pop x30; sp=sp+16
ret
@==== 第二种 =====
sub sp, sp, 0x10 @ sub的大小取决于栈帧需要多大; 没有保存fp, 因为可以通过sp寻址
add sp, sp, 0x10
                @ bx lr
```

#### 一个完整的aarch64例子

```
.global .text
.qlobal test1
test1:
    stp x29, x30, [sp, \#-0x10]!
                                  @ 没有局部变量
   mov x29, sp
    bl test2
    1dp \times 29, \times 30, [sp], #0x10
    ret
.global test2
test2:
   sub sp, sp, 0x30
    add sp, sp, 0x30
    ret
.global start
start:
                                          @ push x29(bp);push x30(lr) ,不一定是#0x30, 由局部
    stp x29, x30, [sp, #-0x30]!
所需的空间决定
                                           @ x29(bp) = sp
   mov x29, sp
    1dp \times 29, \times 30, [sp], #0 \times 30
                                           @ bx x30(lr)
```

#### 细节

- 1. 函数的返回方式有两种, 取决于进入函数后有没有将 Ir 保存到栈里
- 2. 而且在64位的aarch架构中, x29(bp)不一定会保存在栈里面(这似乎取决于函数有没有子函数), 因为子函数可以通过sp寻址, 这也算是和x64有区别的地方
- 3. 不管是arm32还是arm64, 他们的栈帧变化都和x86有区别
- 4. 在aarch64中, 由于其栈帧的特别之处, 对栈溢出的长度要求要更高直至可以覆盖上一个函数的返回地址

# 系统调用

- 1. arm32
- 系统调用号: r7
- 参数: r0 -- r6
- swi 0x0
- 2. aarch64(arm64)
- 系统调用号: x8
- 参数: x0 -- x5
- svc #0

ubuntu下可以使用 man syscall 查看

# arm立即数

arm或者aarch64(arm64)是定长指令集,每一条指令都是32bits,所以在指令中不可能存在32bits的立即数,但是,在某些情况下, 我们可能需要获得一个32bits或者64bits的立即数

获得地址

#### 1. arm32

adrl <reg>, label @ 可以将label的地址写入寄存器

#### 2. aarch64(arm64)

adrp <reg>, label

@ 可以将label的地址写进寄存器

Idr 也可以加载地址,但是有范围限制,所以Idr一般使用寄存器寻址 实际上adrl和adrp也是有范围限制的 可以使用 Idr <reg>,=<imm> 来获得立即数

#### 获得其他立即数

通过间接获得

将一个数放到寄存器, 然后不断加减乘除即可得到想要的立即数

# arm/aarch64 独特之处

## arm与x86(包括x86,x86-64)不同的小细节

- 1. arm中一个word是32bit的
- 2. 虽然arm32中也有push,pop指令, 但似乎保存和pc,lr等环境信息使用的是stm,ldm等指令
- 3. aarch64(arm64)没有push, pop, stm,ldm, 取而代之的是 ldp 和 stp
- 4. arm32和aarch64(arm64)的栈帧变化和x86不同, 具体请看 函数调用-栈帧
- 5. aarch64(arm64)不一定会把x29(即bp寄存器)保存到栈里, 这取决于函数有没有子函数

#### arm小细节

- 1. 不是所有的函数都会把 lr 保存到栈里面的,只有在该函数有子函数(或者需要处理异常的时候)才会也才需要将 lr 保存到栈里面
- 2. arm的指令似乎都有一个共同的特点: 左边的操作数是寄存器或者把寄存器当指针用; 右边的操作数是内存单元或者寄存器
- 3. 由于指令长度的限制,如果要对内存进行读写操作,一定要将其地址写进寄存器,然后通过寄存器寻址