

第八讲 克莱姆法则与可逆矩阵

- 2.12 克莱姆法则
- 2.13 可逆矩阵
- 2.14 可逆矩阵的求法 (1)
- 2.15 可逆矩阵的求法 (2)

一、克莱姆(Crammer)法则

定理2.12.1 n个方程,n个未知量的线性方程组的一般形式为

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$
(2.12.1)

若其系数行列式不为零,即
$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \neq 0$$
,则

线性方程组(2.12.1)有唯一解 $x_1 = \frac{D_1}{D}, x_2 = \frac{D_2}{D}, \dots, x_n = \frac{D_n}{D},$

线性方程组(2.12.1)有唯一解 $x_1 = \frac{D_1}{D}, x_2 = \frac{D_2}{D}, \dots, x_n = \frac{D_n}{D},$ 其中

$$D_{j} = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1,j-1} & b_{1} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{n,j-1} & b_{n} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix},$$

 D_j 是把系数行列式 D 中第 $\frac{1}{j}$ 列的元素用方程组右端的常数 项 b_1, b_2, \dots, b_n 代替后所得到的 n 阶行列式. (证明略)

例1 用Crammer求解下列线性方程组

$$\begin{cases} x_1 - 3x_2 + 7x_3 = 2\\ 2x_1 + 4x_2 - 3x_3 = -1\\ -3x_1 + 7x_2 + 2x_3 = 3 \end{cases}$$

解系数行列式为

$$D = \begin{vmatrix} 1 & -3 & 7 \\ 2 & 4 & -3 \\ -3 & 7 & 2 \end{vmatrix} = 196 \neq 0,$$

由于系数行列式不为零,所以可以使用Crammer法则, 方程组有唯一解. 又

$$D_{1} = \begin{vmatrix} 2 & -3 & 7 \\ -1 & 4 & -3 \\ 3 & 7 & 2 \end{vmatrix} = -54, \qquad D_{2} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 7 \\ 2 & -1 & -3 \\ -3 & 3 & 2 \end{vmatrix} = 38,$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 & -3 & 2 \\ 2 & 4 & -1 \\ -3 & 7 & 3 \end{vmatrix} = 80,$$

所以方程组的唯一解为

$$x_1 = \frac{D_1}{D} = \frac{-54}{196} = -\frac{27}{98}, \quad x_2 = \frac{D_2}{D} = \frac{38}{196} = \frac{19}{98}, \quad x_3 = \frac{D_3}{D} = \frac{80}{196} = \frac{20}{49}.$$

推论2.12.1 如果方程组(2.12.1)中 $b_1 = b_2 = \cdots = b_n = 0$,即

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0 \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = 0 \end{cases}$$

称为<mark>齐次线性方程组</mark>,如果其系数行列式不等于零,则 该齐次线性方程组有<mark>唯一零解</mark>为

$$x_1 = x_2 = \cdots = x_n = 0.$$

例2 当 k为何值时,下列方程组只有零解.

$$\begin{cases} x_1 + kx_2 + 2kx_3 = 0 \\ kx_1 + x_2 + 2kx_3 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 0 \end{cases}$$

解因为方程组的系数行列式为

$$D = \begin{vmatrix} 1 & k & 2k \\ k & 1 & 2k \\ 1 & 2 & 5 \end{vmatrix} = k^2 - 6k + 5 = (k - 5)(k - 1)$$

所以当 $k \neq 5$ 且 $k \neq 1$ 时,原方程组只有零解.

注: 由推论2.12.1可知,对于方程个数等于未知量个数的齐次线性方程组,其解的情况如下:

- (1) 若系数行列式 $D \neq 0$, 有唯一零解.
- (2) 若系数行列式 D=0, 有非零解.

ムと書

Crammer法则的使用有极大的局限性:

- (1) Crammer法则只能用于求解方程个数与未知数个数相等的线性方程组;
- (2) Crammer法则只能求得系数行列式不为零时的线性方程 组的唯一解;

即如果方程个数与未知数个数不相等,或系数行列式等于零,则Crammer法则失效。

(3) 计算量大,要计算 n+1 个 n 阶行列式的值。 如何解决这些问题呢? 留待第四章解决。

二、可逆矩阵

定义2.13.1 设 A 为 n 阶方阵, 如果存在 n 阶方阵B,使得 AB = BA = I.

称 A 为可逆矩阵, B 为 A 的逆矩阵 (简称 A 的逆).

- 注: (1) 易知单位矩阵 I 可逆, 零矩阵不可逆.
 - (2) 可逆矩阵为方阵, 其逆矩阵为同阶方阵.
 - (3) 定义中 B 也是可逆的, 其逆矩阵为 A.

★ 可逆矩阵的性质

定理2.13.1 如果矩阵A 是可逆的,则 A 的<mark>逆矩阵唯一</mark>.

证明: 如果 B 和 C 都是 A 的逆矩阵,则

$$AB = BA = I$$
, $AC = CA = I$,

那么

$$B = BI = B (AC) = (BA) C = IC = C,$$

所以逆矩阵唯一.

注: 以后矩阵 A 的逆矩阵记为 A^{-1} , 则有

$$AA^{-1} = A^{-1}A = I.$$

性质2.13.1 如果矩阵A 可逆,且 AB=I,则 BA=I.

性质2.13.1表明: 证明 A 可逆,只要证明 AB=I 或 BA=I 中一个成立即可,且有 $A^{-1}=B, B^{-1}=A$.

性质2.13.2 如果矩阵A 可逆,则 A^{T} 、 λA (为非零常数)、

和 A^{-1} 都可逆,且

$$(A^{T})^{-1} = (A^{-1})^{T},$$
 $(\lambda A)^{-1} = \frac{1}{\lambda} A^{-1},$
 $(A^{-1})^{-1} = A.$

性质2.13.3 如果矩阵A , B 均可逆,则 AB 为可逆,且 $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.

证明: 因为

$$(AB)(B^{-1}A^{-1}) = A(BB^{-1})A^{-1} = AIA^{-1} = AA^{-1} = I$$

由性质2.13.1可知, $(B^{-1}A^{-1})(AB)=I$, 所以AB 可逆.

2.13.4: 性质2.13.3可以推广到有限个可逆矩阵的情形,即

若 A_1, A_2, \dots, A_n , 均为n阶可逆矩阵,则

$$(A_1 A_2 \cdots A_n)^{-1} = A_n^{-1} \cdots A_2^{-1} A_1^{-1}.$$

三、可逆矩阵的求法(1)

定义2.14.1 对于任意的 n 阶方阵 A ,由 |A| 每个元素的代数余子式

A_{ii} 所构成的如下矩阵

$$egin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \cdots & & & \cdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$
 注意下标的变化

称为矩阵A 的 转置伴随矩阵 或 伴随矩阵.记作 A^* 或 adjA.

例1 求矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$
 的伴随矩阵 A^* .

$$\begin{vmatrix} \mathbf{H} & \mathbf{H} & \mathbf{J} \\ A_{11} = (-1)^{1+1} & 1 & 2 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = 2 \qquad A_{21} = -1 \qquad A_{31} = 1$$

$$A_{12} = (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 2$$
 $A_{22} = -1$ $A_{32} = -1$

$$A_{13} = (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -4$$
 $A_{23} = 3$ $A_{33} = -1$

$$A^* = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -4 & 3 & -1 \end{pmatrix}$$

★ 伴随矩阵的性质

性质2.14.1 设 $A \in n$ 阶方阵 A^* 为其伴随矩阵,则有 $AA^* = A^*A = |A|I$.

定理2.14.1 n 阶方阵 A 可逆的充分必要条件是 $|A| \neq 0$.

证明: (必要性) 因为 A 可逆, 所以存在 A^{-1} , 使得

$$AA^{-1}=I$$
,

利用行列式乘法定理有 $\left|A\right|\left|A^{-1}\right|=1$,显然 $\left|A\right|\neq0$.

(充分性) 由性质2.14.1可知 $AA^* = A^*A = |A|I$,

当|A|≠0时,有

$$A\frac{A^*}{|A|} = \frac{A^*}{|A|}A = I$$

由可逆矩阵的定义可知 A 可逆,且 $A^{-1} = \frac{A^{-1}}{|A|}$.

注: 定理给出了:

- 1. 判断一个方阵可逆的方法: |A| ≠ 0.
- 2. 求逆矩阵的方法: $A^{-1} = \frac{1}{|A|}A^*$

定理2.14.2 设 $A \in n$ 阶可逆矩阵,则 $A^{-1} = \frac{1}{|A|}A^*$.

例2.14.3

$$A_{11} = d$$
 $A_{12} = -c$ $A_{21} = -b$ $A_{22} = a$

$$A^* = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} \\ A_{12} & A_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|}A^* = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

例3 判断矩阵
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$
 是否可逆? 如果可逆,

求其逆矩阵.

解 首先求得 $|A|=2\neq 0$, 所以 A 可逆. 又由例1可知

$$A^* = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -4 & 3 & -1 \end{pmatrix},$$

故
$$A^{-1} = \frac{A^*}{|A|} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -4 & 3 & -1 \end{pmatrix}$$
.

例4 判断下面的矩阵是否可逆,如果可逆,则求逆矩阵,

$$(1)A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 3 \\ 3 & -1 & -2 \\ 2 & -1 & -3 \end{pmatrix}, \qquad (2)B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 4 \\ 3 & 6 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

解 (1)首先求得

$$|A| = \begin{vmatrix} -1 & 1 & 3 \\ 3 & -1 & -2 \\ 2 & -1 & -3 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2 + r_1} \begin{vmatrix} -1 & 1 & 3 \\ \frac{r_2 + r_1}{2} & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq \mathbf{0},$$

所以矩阵 A 可逆.

又计算
$$A^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 5 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$
, 所以 $A^{-1} = \frac{A^*}{|A|} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 5 & -3 & -7 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$

(2)首先求得

$$|B| = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 4 \\ 3 & 6 & 1 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2 + r_1} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 0$$

所以矩阵 B 不可逆.

课前练习

1、可逆伴随

P91 2 (3, 4, 16) (课堂);

P92 8, 9; P169 例题12 (自己做做)

2、克莱姆法则 Crammer

P92 2 (6); P109 3

3、求逆 P91 2 (2); P95 20, 21

四、可逆矩阵的求法(2)

定理2.15.1 可逆矩阵 A 经过有限次的初等行变换可化为单位矩阵 I.

注: 由于对矩阵实施一次初等行变换,等于用相应的初等矩阵左乘该矩阵,故定理2.15.1表明,存在初等矩阵 P_1, P_2, \cdots, P_m ,使得

$$P_m \cdots P_2 P_1 \mathbf{A} = \mathbf{I}$$

从而 $A^{-1}=P_m\cdots P_2P_1$,即

$$P_m \cdots P_2 P_1 I = A^{-1} I = A^{-1}$$
.

$$P_{m} \cdots P_{2} P_{1} A = I$$

$$P_{m} \cdots P_{2} P_{1} I = A^{-1}.$$

这两个等式表明,对矩阵 A 与 I 施行相同的初等行变换,当 A 化为单位矩阵 I 时,单位矩阵 I 相应地化为 A^{-1} .

利用矩阵的行初等变换求逆矩阵

将矩阵 $(A \mid I)$ 作行初等变换,当 A 化为 I 时, I 则化为 A^{-1}

$$(A:I) \xrightarrow{f \not a \not s \not s} (I:A^{-1})$$

例5 设
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$
, 求逆矩阵 A^{-1} .

解

$$(A \mid I) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 - 2r_1} \xrightarrow{r_3 - 3r_1}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -5 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -6 & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 + r_2} \xrightarrow{r_3 - r_2}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -5 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 - 2r_3} \xrightarrow{r_2 - 5r_3}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 0 & 3 & 6 & -5 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{-0.5r_2} \xrightarrow{-r_3}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 1 & 3 & -2 \\
0 & 1 & 0 & -\frac{3}{2} & -3 & \frac{5}{2} \\
0 & 0 & 1 & 1 & 1 & -1
\end{pmatrix}$$

$$\therefore A^{-1} = \begin{pmatrix}
1 & 3 & -2 \\
-\frac{3}{2} & -3 & \frac{5}{2} \\
1 & 1 & -1
\end{pmatrix}.$$

例6 设
$$A = \begin{pmatrix} 1 & -5 & -2 \\ -1 & 3 & 1 \\ 3 & -4 & -1 \end{pmatrix}$$
, 求 A^{-1}

$$\begin{pmatrix} 1 & -5 & -2 & : & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & 1 & : & 0 & 1 & 0 \\ 3 & -4 & -1 & : & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 + r_1} \begin{pmatrix} 1 & -5 & -2 & : & 1 & 0 & 0 \\ r_3 - 3r_1 & & 0 & -2 & -1 & : & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 11 & 5 & : & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

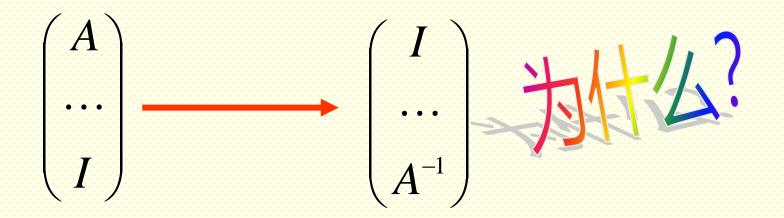
$$r_3 + 5r_2 = \begin{pmatrix} 1 & -5 & -2 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -1 & \vdots & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \vdots & 2 & 5 & 1 \end{pmatrix} r_2 \longleftrightarrow r_3 \begin{pmatrix} 1 & -5 & -2 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \vdots & 2 & 5 & 1 \\ 0 & -2 & -1 & \vdots & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -5 & -2 & \vdots & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \vdots & 2 & 5 & 1 \\ 0 & -2 & -1 & \vdots & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 + 5r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & \vdots & 11 & 25 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & \vdots & 2 & 5 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & \vdots & 5 & 11 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\
3 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_2 - 3r_1}
\begin{pmatrix}
1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\
0 & -5 & -3 & -3 & 1 & 0 \\
0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & -3 & 1 & 3 \\
0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{r_1 - 2r_2}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 1 & 7 & -2 & -6 \\
r_3 - 2r_2 & 0 & 1 & 0 & -3 & 1 & 3 \\
0 & 0 & 1 & 6 & -2 & -5
\end{pmatrix}$$

同理可以用初等列变换求逆矩阵



注意: 在这两种求逆矩阵的过程中,

初等行变换和初等列变换不能混用.

小结

- 1. 用 Crammer 法则解方程组的两个条件:
 - (1)方程个数等于未知量个数;
 - (2)系数行列式不等于零.
- 2. Crammer 建立了线性方程组的解和已知的系数与常数项之间的关系.它主要适用于理论推导.
- 3. 逆矩阵的求法:
 - (1) 定义法, 验证 AB = I;
 - (2) 初等行变换法 $(A \mid I) \rightarrow (I \mid A^{-1})$
 - (3) 伴随矩阵法 $A^{-1} = \frac{1}{|A|}A^*$.

◆ 分块对角矩阵 (P66问题2.15.3)

如果可将矩阵A进行适当分块,得到如下形式,

则称矩阵A为分块对角矩阵。

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & & & \\ & A_{22} & & \\ & & \ddots & \\ & & A_{ss} \end{pmatrix}$$

其中A_{ii}为方阵子块,其余子 块均为零子块

★分块对角矩阵的性质

(1)
$$|A| = |A_{11}| |A_{22}| \cdots |A_{ss}|$$

(2) 若A可逆,则
$$A^{-1} = \begin{bmatrix} A_{22}^{-11} & A_{22}^{-1} & & & & & \\ & A_{cc}^{-1} & & & & & \\ & & & A_{cc}^{-1} & & & \\ & & & & A_{cc}^{-1} & & & \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

求
$$A^{-1}$$
, $|A|$

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

倒 设
$$A = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$
 求 A^{-1} , $|A|$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 5^{-1} & 0 & 0 \\ 0 & (3 & 1)^{-1} \\ 0 & (2 & 1) \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} \frac{1}{5} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -2 & 3 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} \frac{1}{5} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -2 & 3 \end{bmatrix}$$

P51 3

例题 设
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$
 ,求 $|A|$ 及 A^{-1}

解 将A分块:一、二行,三、四行之间各插入横线, 在一、二列,三、四列之间各插入竖线,则

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} \\ A_{22} \\ A_{33} \end{pmatrix} \not = \begin{pmatrix} A_{11} \\ A_{11} = 1, A_{22} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}, A_{33} = \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 2 \end{pmatrix}$$

所以
$$|A| = -14$$
 其中 $A_{11} = 1$, $A_{22} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$, $A_{33} = \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 2 \end{pmatrix}$

作业

P60 2.12 2

P65 2.14 2

P66 2.15 (1), (2)

预习2.16-2.18节,

观看视频P67视频2.16

观看视频P68视频2.17

观看视频P69视频2.18

