

# 第五讲 矩阵及其运算

- 2.1 矩阵的概念
- 2.2 矩阵的线性计算与转置
- 2.3—2.4 矩阵的乘法

人类的认知过程总是从简单到复杂。

数学上,从数到向量再到矩阵也符合这样的过程。

一个学期班级同学各门课程的成绩表 就是由几个行向量组成的表格

	语文	数学	英语	体育	历史
张三	90	89	98	99	87
李四	87	70	89	80	90
王五	97	78	88	90	95

#### 定义2.1.1

由 $m \times n$ 个数 $a_{ij}$ ( $i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots n$ )排成的m行n列的数表

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

称为m行n列矩阵, 简称  $m\times n$  矩阵。

其中诸 $a_{ij}$ 叫做该矩阵的元素,i,j分别称为矩阵A的行标和列标。

$$A = A_{m \times n} = (a_{ij})_{m \times n}, \quad \overrightarrow{\mathfrak{M}}A = (a_{ij})$$

$$egin{pmatrix} (a_1 & a_2 & \cdots & a_n) &$$
 行矩阵 $egin{pmatrix} a_1 & & & \ a_2 & & \ & & \ \end{pmatrix}$  別矩阵

元素全是零的矩阵称为**零矩阵**,记为O

问题2.1.1 你能举出生活中的一些矩阵例子吗?

n行n列矩阵称为n阶方阵或n阶矩阵, 简称n阶阵

$$A = A_{n \times n} = A_n = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & & & & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{n \times n}$$

在方阵中,从左上角到右下角的对角线称为主对角线(main diagonal),主对角线上的元素 称为矩阵 的对角元素。主对角线元素之和称为矩阵 的 $\overline{w}$ (trace),记为 tr(A)。

定义2.1.4 主对角线下方元素都为零的方阵称为上三角矩阵

(upper triangular matrix);主对角线上方和下方的元素都为零的方阵称为**对角矩阵**(diagonal matrix);对角线上元素都为1的阶对角矩阵称为阶单位矩阵(identity matrix),记为I。

上三角矩阵 对角矩阵 单位矩阵  $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 

#### 定义2.1.2分块矩阵: 把矩阵划分成一些小矩阵,

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

$$\stackrel{\text{Re}}{\mathcal{R}} A_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \quad A_{12} = \begin{pmatrix} a_{13} & a_{14} \\ a_{23} & a_{24} \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}$$

$$A_{21} = \begin{pmatrix} a_{31} & a_{32} \end{pmatrix} \quad A_{22} = \begin{pmatrix} a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

$$A_{21} = (a_{31} \quad a_{32}) \quad A_{22} = (a_{33} \quad a_{34})$$

n阶矩阵可以分成 n个列矩阵; n个行向量也可以组成一个

定义2.2.1 两个矩阵行数相同,列数也相同时,称为同型矩阵

如果 $A = (a_{ij})$ 与 $B = (b_{ij})$ 是同型矩阵,并且它们的对应元素相等,即

$$a_{ij} = b_{ij} (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n),$$

那么就称矩阵A与矩阵B相等,记作

A=B

$$\begin{pmatrix} \sqrt{8} & \frac{5}{2} & \sin\frac{\pi}{6} \\ (-3)^2 & 0 & 9-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\sqrt{2} & 2.5 & 0.5 \\ 9 & 0 & 8 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 92 & 90 \\ 85 & 86 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 85 & 86 \\ 92 & 90 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

#### 1. 矩阵的加减法

定义2.2.2 设有两个 $m \times n$ 矩阵 $A = (a_{ij}), B = (b_{ij}),$ 

那么矩阵A与矩阵B的和记作A+B,规定为

$$A + B = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}$$

#### 对应元素相加

#### 二、矩阵的线性运算与转置

矩阵的加法满足下列运算规律

(iii) 
$$A+O=O+A=A$$

设矩阵
$$A = (a_{ij})$$
,记

$$-A=(-a_{ij}),$$

-A称为矩阵A的**负矩阵**,显然有

$$A+(-A)=(-A)+A=O$$

对应元素相减

矩阵的减法: A-B=A+(-B)

#### 2. 矩阵的数乘运算

定义2.2.3 数 $\lambda$ 与矩阵A的乘积记作 $\lambda A$ 或 $A\lambda$ ,规定为

$$\lambda A = A\lambda = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{pmatrix}$$

(1) 
$$(\lambda \mu)A = \lambda(\mu A)$$

$$(4) 1 \cdot A = A$$

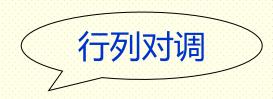
(2) 
$$(\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A$$
 (5)  $(-1) \cdot A = -A$ 

$$(5) (-1) \cdot A = -A$$

(3) 
$$\lambda(A+B) = \lambda A + \lambda B$$

$$(6) \quad 0 \cdot A = O$$

#### 3. 矩阵的转置



定义2.2.4 把矩阵A的行换成同序数的列得到一个新矩 阵,叫做的A转置矩阵,记作  $A^T$ 。

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix} \qquad A^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\bigstar$$

$$(A^T)^T = A$$

$$\bigstar$$

$$\stackrel{}{\stackrel{}{\rightleftharpoons}}$$
  $\stackrel{}{\stackrel{}{\stackrel{}}{\stackrel{}}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}{\stackrel{}}{\stackrel{}}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$   $\stackrel{}}{\stackrel{}}$ 

$$\bigstar$$

$$(\lambda A)^T = \lambda A^T$$

定义2.2.5 若方阵A满足 $A^T = A$ ,则A称为对称矩阵。

$$\begin{pmatrix} 10 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 10 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} -3 & 2 & -4 \\ 2 & 0 & 7 \\ -4 & 7 & 5 \end{pmatrix}$$

方阵A为对称矩阵



矩阵A中关于主对角线对称的 每一对元素都相等

注意 对称矩阵有很多好的性质。

为了学习矩阵的乘法, 先看一个实例:

设两个商店销售三种电视机

的数量由矩阵A表示: 
$$A = \begin{pmatrix} 12 & 8 & 10 \end{pmatrix}$$
 华润

三种电视机的零售单 价由矩阵B表示

版
 创编

 C = 
$$AB = \begin{bmatrix} 12 & 8 & 10 \\ 14 & 9 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2.5 \\ 3 \\ 3.5 \end{bmatrix}$$

$$= {12 \times 2.5 + 8 \times 3 + 10 \times 3.5 \atop 14 \times 2.5 + 9 \times 3 + 6 \times 3.5}$$
(89)

#### 定义2.3.1 矩阵的乘法 (观看P34动画:矩阵的乘法)

设矩阵A的列数与矩阵B的行数相同:  $A = (a_{ij})_{m \times n}, B = (b_{ij})_{n \times p},$  规定矩阵A = B的乘积是一个 $m \times p$ 矩阵 $C = (c_{ij})_{m \times p},$ 其一般元素为

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{in}b_{nj}$$
$$= \sum_{k=1}^{n} a_{ik}b_{kj} \quad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, p),$$

矩阵乘法的法则:乘积矩阵AB=C的第i行第j列元素等于前矩阵A的第i行的各元素与后矩阵B的第j列中顺次对应的各个元素的乘积之和。

#### 矩阵乘法的规则:

- (1) 两矩阵相乘时,前矩阵(居左)每一行(如第I行)的各元素与后矩阵(居右)每一列(如第j列)中顺次对应的各元素相乘再相加,从而得到乘积矩阵(第i行第j列)的元素。
- (2) 为保证规则(1),前矩阵的列数应与后矩阵的的行数相等,否则两矩阵不能相乘。
- (3) 乘积矩阵的行数与前矩阵相同,乘积矩阵的列数与后矩阵相同。

$$C_{m \times p} = A_{m \times n} B_{n \times p}$$

**例2.3.1** 设 
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 0 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$$
  $B = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$  求 AB

解

$$C = AB = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 0 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \times 3 + 2 \times 2 & 1 \times 1 + 2 \times 4 \\ 4 \times 3 + 0 \times 2 & 4 \times 1 + 0 \times 4 \\ 3 \times 3 + 5 \times 2 & 3 \times 1 + 5 \times 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 9 \\ 12 & 4 \\ 19 & 23 \end{pmatrix}$$

阵与矩阵相乘不满足交换律,AB有意义,但BA不一定有意义

例2.3.2

设 
$$A = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$
  $B = \begin{pmatrix} 5 & 6 & 4 \end{pmatrix}$  求**AB**和**BA**

$$\mathbf{AB} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 6 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \times 5 & 2 \times 6 & 2 \times 4 \\ 3 \times 5 & 3 \times 6 & 3 \times 4 \\ 1 \times 5 & 1 \times 6 & 1 \times 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & 12 & 8 \\ 15 & 18 & 12 \\ 5 & 6 & 4 \end{pmatrix}$$

**BA** = 
$$\begin{pmatrix} 5 & 6 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = (5 \times 2 + 6 \times 3 + 4 \times 1) = 32$$

AB和BA都意义, 但不同型

例2.3.3

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix}$$
 **求AB**和**BA**

解 AB = 
$$\begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -16 & -32 \\ 8 & 16 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{BA} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- (1) AB与BA都有意义,且同型,但AB与BA不相等
- (2) 两个非零矩阵相乘可能是零矩阵

矩阵的乘法虽不满足交换律,但仍满足下列结合律和分配律

(i) 
$$(AB)C=A(BC)$$

(ii) 
$$\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$$

$$(AB)^T = B^T A^T$$

(iii) 
$$A(B+C) = AB + AC$$
  
 $(B+C)A = BA + CA$ 

问题2.4.2 比较数的运算(a+b)2 和矩阵(A+B)2的运算。

例2.4.2 乘法与向量的变换

向量  $\alpha = (1 \ 2)^T$ ,逆时针旋转  $\frac{\pi}{2}$  ,再投影到OX轴,

用矩阵表示为

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

向量  $\alpha = (1 \ 2)^T$ , 投影到 OX 轴, 再逆时针旋转  $\frac{\pi}{2}$  , 用矩阵表示为

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

#### 例2.4.3 线性变换的矩阵

三维向量  $(1,1,1)^T$  投影到 xoy 平面得到  $(1, 1, 0)^T$ 

用矩阵表示为: 
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

问题: 你会求出投影到 *xoz* 坐标面的投影矩阵吗?

# 六、作业

作业2.1

作业2.2

P35 作业2.3 第2题

P37 作业2.4 第1(3)题

预习2.5-2.7节,观看2.5-2.7视频

