

# 1. SVM (Support Vector Machine) 的訓練過程

SVM 的核心目標是找到一個**最大邊界超平面**，將不同類別的數據點分開。這是一個**二次規劃 (Quadratic Programming)** 問題。

找出最佳的  $\mathbf{w}$  和  $b$  的數學推導

## A. 原始優化問題 (Primal Problem)

對於線性可分 (Hard Margin) 的數據，目標是最大化邊界  $\frac{2}{\|\mathbf{w}\|}$ ，等價於最小化

$\frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2$ 。

$$\begin{aligned} \min_{\mathbf{w}, b} \quad & \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 \\ \text{s.t.} \quad & y^{(i)} (\mathbf{w}^T \mathbf{x}^{(i)} + b) \geq 1 \quad \text{for } i = 1, \dots, m \end{aligned}$$

其中  $y^{(i)} \in \{-1, 1\}$  是類別標籤

## B. 轉換為對偶問題 (Dual Problem)

為了解決帶有不等式約束的優化問題，我們使用**拉格朗日乘數法**引入乘子

$\alpha_i \geq 0$ 。

拉格朗日函數：

$$\mathcal{L}(\mathbf{w}, b, \boldsymbol{\alpha}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i [1 - y^{(i)} (\mathbf{w}^T \mathbf{x}^{(i)} + b)]$$

求解  $\mathbf{w}$  的條件：

對  $w$  求偏導並令其為零，得出  $w$  的表達式：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathbf{w}} = 0 \implies \mathbf{w}^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i y^{(i)} \mathbf{x}^{(i)}$$

求解  $b$  的條件：

對  $b$  求偏導並令其為零，得出  $\alpha$  的約束：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b} = 0 \implies \sum_{i=1}^m \alpha_i y^{(i)} = 0$$

對偶目標函數 (Dual Objective Function)：

將  $w^*$  和  $b$  的條件代回  $L$ ，形成一個只關於  $\alpha$  的優化問題：

$$\begin{aligned} \max_{\alpha} \quad & \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^m \alpha_i \alpha_j y^{(i)} y^{(j)} (\mathbf{x}^{(i)} \cdot \mathbf{x}^{(j)}) \\ \text{s.t.} \quad & \sum_{i=1}^m \alpha_i y^{(i)} = 0 \quad \text{and} \quad \alpha_i \geq 0 \end{aligned}$$

### C. 結論

1. 通過求解  $\alpha$  的二次規劃問題（通常使用 **SMO 算法**），得到最佳乘子  $\alpha^*$ 。
2. 最佳權重  $w^*$ ：由支持向量（即  $\alpha_i^* > 0$  的樣本）計算得到：

$$\mathbf{w}^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y^{(i)} \mathbf{x}^{(i)}$$

3. 最佳偏置  $b^*$ ：由任一支持向量  $x_k$  滿足邊界條件  $y^k (w^{*T} x^k + b) = 1$  解出。

## 2. MLP (Multi-Layer Perceptron) 的訓練過程

MLP 的訓練是通過反向傳播算法 (Backpropagation) 結合梯度下降法 (Gradient Descent) 來迭代調整權重  $\mathbf{W}$  和偏置  $\mathbf{b}$ 。

找出最佳的  $\mathbf{W}$  的數學推導

### A. 最小化目標函數

MLP 訓練的目標是最小化損失函數 (Loss Function)  $J(\mathbf{W}, \mathbf{b})$ 。

損失函數範例 (均方誤差 MSE)：

$$J(\mathbf{W}, \mathbf{b}) = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^m (y^{(i)} - \hat{y}^{(i)})^2$$

其中  $\hat{y}$  是網絡的預測輸出。

目標：找到  $\mathbf{W}^*$  和  $\mathbf{b}^*$  使得  $J(\mathbf{W}, \mathbf{b})$  最小。

### B. 梯度計算：反向傳播 (Backpropagation)

使用鏈式法則計算損失函數  $J$  對於每一層權重  $w^i$  的梯度  $\frac{\partial J}{\partial w^i}$ 。

1. 輸出層誤差  $\delta^{(L)}$ ：

$$\delta^{(L)} = \frac{\partial J}{\partial \mathbf{z}^{(L)}} = (\hat{\mathbf{y}} - \mathbf{y}) \odot g'(\mathbf{z}^{(L)})$$

(以 MSE 和 Sigmoid 輸出為例， $\mathbf{z}^{(L)}$  是輸出層的加權和， $g'$  是激活函數的導數)。

2. 隱藏層誤差  $\delta^{(l)}$  的遞歸：

誤差從後一層向前傳播：

$$\delta^{(l)} = \left( (\mathbf{W}^{(l)})^T \delta^{(l+1)} \right) \odot g'(\mathbf{z}^{(l)})$$

權重梯度  $\partial \mathbf{W}^{(l)} \partial J$ ：

利用誤差項和前一層的激活值  $\mathbf{a}^{(l)}$  計算梯度：

$$\frac{\partial J}{\partial \mathbf{W}^{(l)}} = \frac{1}{m} \delta^{(l+1)} (\mathbf{a}^{(l)})^T$$

### C. 權重更新（梯度下降）

計算出梯度後，利用梯度下降法迭代更新權重，以逼近最佳解  $\mathbf{W}^*$ ：

權重更新規則：

$$\mathbf{W}^* = \mathbf{W} - \eta \cdot \frac{\partial J}{\partial \mathbf{W}}$$

程式中如何實現：  $\mathbf{W}^* = \mathbf{W} + \Delta \mathbf{W}$

無論是 MLP 的梯度下降，還是 SVM 的 SGD 變體，程式中權重的迭代更新都遵循以下模式：

| $\mathbf{W}^* = \mathbf{W} + \Delta \mathbf{W}$ |                                    |  |
|---|------------------------------------|--|
| 概念  | 數學表達式                              | 程式實現（偽代碼）  |
| 當前權重  | $\mathbf{W}$                       | <code>w</code>                                       |
| 更新量 $\Delta \mathbf{W}$                         | $-\eta \cdot \nabla J(\mathbf{w})$ | <code>delta_w = -learning_rate * gradient_J_w</code> |

| 概念   | 數學表達式  | 程式實現 (偽代碼)      |
|------|--|-----------------|
| 學習率  | $\eta$   | learning_rate   |
| 梯度   | $\nabla J(w)$                                  | gradient_J_w    |
| 更新步驟 | $w^* = w - \eta \frac{\partial J}{\partial W}$ | w = w + delta_w |

### 程式碼範例 (Python/NumPy 概念):

Python

# 1. 計算梯度 (通過反向傳播)

```
gradient_J_w = calculate_gradient(data, w)
```

# 2. 設定學習率

```
learning_rate = 0.01
```

# 3. 計算更新量 (Delta W)

```
delta_w = -learning_rate * gradient_J_w
```

# 4. 更新權重 ( $W^* = W + \text{Delta } W$ )

```
w = w + delta_w
```

# 此時的 w 即為下一輪的  $w^*$