计算神经科学

写在前面

为什么写这个东西?

笔者写这篇文章的时候刚刚高考结束完一个月,未来决定学习计算神经科学。我想要尽早参与神经科学的科研学习,但同时我的基础课也都没有学完。

我之前有个想法是一定要打好基础才能去进行下一步的学习,而这个所谓的 **打好基础** 到底到什么度为止,其实我并没有怎么想过,只是觉得学得越深越好越多越好,结果却做了很多的无用功。这也是我的高中老师和竞赛教练一直有的想法。

面对这个难题, Philip Nelson 的《生物物理学:能量、信息、生命》中的引言很启发我:

我认识到本科教育使我到大学最后一年(甚至更晚)才能接触到大量基本概念……尚未获得全貌,人们就开始小心翼翼地建造复杂的数学大厦……很多本科生在第一年就开始做研究,他们需要及早知道概况。

PiKaChu345的视频也在这个问题上启发了我:

认为要多读书的人往往认为**只有**到达前沿**才能**开始研究。他们潜意识里认为在到达前沿之前 所有的问题都已经被人们解决了;只要到达前沿,自动学会研究。不管之前有没有受过做研 究的教育。

认为要多做题的人往往认为要做大量的题目,打好坚持的基础。他们潜意识里认为**只要**自己的基础足够数量,**就**可以做出好的研究。

所以为什么不能像做研究一样学习知识呢?

同时我也越来越意识到发现问题的重要性。之前的高中同学有几个总是能提出具有启发性的问题,这让我非常佩服。

我希望写这样一篇文章——能让没有基础的人们尽可能轻松地阅读,同时以研究感兴趣的问题作为文章的主线,而不是处处按照教材的顺序。

这篇文章是我边学边写的,势必会有很多问题和错误。但随着之后的学习,这些前面的问题和错误会被修正。也希望能吸引更多的人们来学习或指点。

我希望那个花费大约 100 个小时来写作这篇文章,在每周的周日更新写两个小时。今天是 2024-07-08,不出意外的话,明年的今天就可以完成这篇文章了。

从高中开始

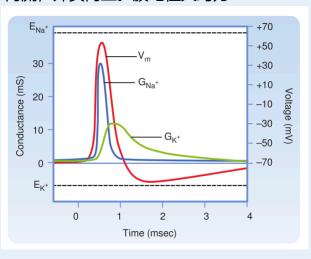
我们先来复习一下高中学过的知识:

- 1. 静息电位和动作电位
- 2. 微分和积分
- 3. 处理 RLC 电路

静息电位和动作电位

/ 回顾

- 静息电位的时候 K^+ 外流,外正内负。膜电位大约为 -65 mV.
- 动作电位的时候 Na^+ 内流,外负内正。膜电位大约为 $40 \mathrm{mV}$. [1]



- 外流离子的种类改变源于 **离子电导** $G_{Na}+,G_{K+}$ 的改变。
- 离子电导主要是由离子通道决定的,离子的跨膜转运通过离子通道和载体蛋白。而离子通道的开放取决于外力、电压、配体等刺激,因其结构而异。
- 主动运输使膜内外的离子浓度不同。
- 某一离子的**平衡电位**非 0,是因为膜内外的离子浓度不同。当达到平衡电位的时候,扩散导致的离子移动和电位导致的离子移动相互抵消。这种机制也导致了**静息电位**的产生。
- **动作电位**的产生是因为电压门控 Na⁺ 离子通道的开放程度随膜电位的上升而增大。从而形成了正反馈。当膜电位高于阈值的时候,将会产生**动作电位**。
- 兴奋处升高的膜电位产生了轴向的电流,使得相邻处的膜电位随之升高,实现了动作电位的 传导。

微分、积分和微分方程

RLC 电路

② 我们现在可以问出的问题:

- 1. 直观的看, V_m 的改变来自于 G_K 、 G_{Na} 等**离子电导**的改变。不过电位到底为什么改变?离子电导由什么来决定?又因为什么而产生变化?我们能不能得知这些变化可能是什么形式的?
- 2. 在**静息电位**的时候,细胞显然是处于一个**有别于外界的稳态**之中—— V_m 稳定在大约 -70mV 左右而不是 0。这是由什么导致的呢?
- 3. **动作电位** 是如何产生的?又是如何 **传导** 的?我们都知道 **髓鞘** 的产生让有颌类脊椎动物的神经传导速度大大加快了,这是如何做到的?乌贼没有髓鞘也能快速地传导兴奋,但它的轴突显著的粗,轴突的物理特征会怎么样影响动作电位的传导?

什么是计算神经科学?

② 什么是计算神经科学?

- 1. 计算神经科学在研究什么问题?
- 2 计算神经科学有哪些研究成果?

为了回答这个问题,我们先来看看:

- 1. 计算神经科学的教材的大纲
- 2. 其他学校的课程大纲
- 3. 新的论文和研究成果

教材的大纲

其他学校的课程大纲

几个论文

孤立等势的细胞

静息电位:电化学平衡[2][3]

静息电位的产生源自于 **扩散** 和 **电场力作用下运动** 的平衡——或者说 **电化学平衡**。

这需要一些简单的物理知识,但毕竟这并不是生物物理学,所以我们并不需要细究背后的物理学机制。我们就尽量快的过去了,推导的细节详见《生物物理学:能量、信息、生命》 § 4,7.4,11.1和《费曼物理学讲义》§ 39,40,41,43,44。

- 1. **扩散**:我们在高中学过**扩散**的本质是**无规行走**。那么如何定量地描述无规行走?又如何定量 地描述扩散(Fick **定律**)?
- 2. **摩擦耗散**与**迁移**:真空中受到恒定外力(*马上我们会见到的*:**电力**!)的物体会做匀加速运动;但在分散系中不是这样:假设只有一种"特殊"的分散质收到恒定的外力,它和分散剂的碰撞会让它原有的速度损失。因此,它会服从不同的运动规律。
- 3. 然后我们将会介绍一些**统计物理学**的基本知识 和 **Einstein 关系**。前者告诉我们给定能量下 粒子的分布(**Bolzmann 分布**),粒子的速度,还给了我们衡量一个事件在微观世界发生可能 的尺度(*kT*);后者把**扩散**和**迁移**联系在一起。它们背后的物理很有意思,但不是我们想要讨论的重点。
- 4. **电化学平衡**: 把扩散和迁移联系在一起以后,我们就可以讨论一种离子的动态了(这叫做 **Nernst-Planck 方程**)。把多种离子的动态放在一起考虑,保证总电流为 0,我们就可以计 算出静息电位的值了(这叫做 **弦电导方程** 和 **GHK 方程**)
- 5. 令人感叹的是,计算细胞的静息电位并不需要知道细胞的电学常数的绝对大小(膜电阻、膜电容)。我们会在下一节讨论它们。

扩散:无规行走

不妨假设 L 是服从在 (-1,1) 上均匀分布的随机变量。那么有

$$E[L] = 0, E[L^2] = \int_{-1}^1 x^2 \mathrm{d}x = 1/3$$

记 x_n 为 n 个 L 的总和, 那么有:

$$E[x_n] = 0, E[x_n^2] = E[x_{n-1}^2] + 2E[x_{n-1}L] + E[L^2]$$

解得

$$E[x_n^2] = n E[L^2] = n/3$$

令 n = 10,求 1000000 次 x_n^2 取平均值:

```
from random import *

ans = 0
for i in range(1,1000001,1):
    a = 0
    for j in range(1,11,1):
        b = 2 * random()-1
```

```
a += b
ans += a**2/1000000
print(ans)
```

得到的结果几乎总能保证前三位是 3.33。算是验证了我们的结论。这样我们就得到了 x^2 与 n, t 的线性关系。

ð 无规行走的结论

对于 n 维无规行走的任意一个运动方向:

$$E[x(t)^2] = 2Dt$$

其中 D 是扩散系数。三维的无规行走:

$$E[r(t)^2] = 6Dt$$

∅ 扩散的速度:

• 对于室温下水中的小分子

$$Dpprox 10^{-9}
m m^2 s^{-1} = 1 \mu
m m^2 m s^{-1}$$

- 在半径为 $1\mu m$ 的细菌内,小分子从中心均匀扩散到整个细胞的用时大概只需要 0.2ms 。可见扩散在亚细胞/细胞层面上是非常迅速的。
- 不过随着尺度的增大,扩散的速度将会显著变慢。有的神经元轴突长达 1m,小分子均匀地扩散 1m 大概需要整整 16 年才行。

粘性摩擦系数/迁移率:溶液的摩擦耗散和电场力下运动

② 摩擦是什么?

Gilbert: 好的。你说过,由于热运动,处于室温的气体不会落到地板上。那么,它们为什么不会因为摩擦而减速并最终停止(然后落向地板)呢?

Sullivan: 啊,那不可能,因为能量是守恒的。所有气体分子之间仅发生弹性碰撞,就像一年级物理课中学过的弹球那样。

Gilbert: 哦?那什么是摩擦呢?如果在比萨斜塔上丢下两个球,由于摩擦,轻的会落得慢一些。所有人都知道机械能并不守恒它最终转化为热能。

Sullivan: 哦, 嗯....

你看,一知半解对于两位虚拟的科学家来说真是件危险的事。假如不是扔一个小球,而是把

一个气体分子以极大速度射进房间,比如 100 倍于平均速度 (确实可以用粒子加速器做到这一点), 会发生什么呢?

(摘自《生物物理学: 能量、信息、生命》§ 3.2 ^[2-1])

这里的 **摩擦** 并不是来自于阻力 *f* 。**粘性摩擦耗散**源于"特殊"分子和周围热运动的"背景"分子的随机碰撞。随机碰撞的摩擦耗散的结果是粒子在每次碰撞之后丢失它"前进"的动量:丢失一定比例甚至全部丢失。

关于这一点, 《费曼物理学讲义》 § 43 [3-1] 的说明非常形象:

作为非平衡状态的一个简单例子,我们来考虑气体中离子的扩散。假设在气体中存在着浓度相当小的离子——即带电分子。如果在气体上施加一个电场,则每个离子将受到一个力,这个力不同于气体中的中性分子所受的力。

假设没有其他分子存在,直至到达容器壁前,离子都有一个**恒定加速度。但是**,由于存在着其他分子,它**不能这样**,它的速度只在和其他分子**发生碰撞并失去动量以前增加**。此后再次增加速率,它又会再次失去动量。

净结果是,这个离子沿着一条奇特的路径运动,但是**净运动**总是沿着电力的方向。我们将看到离子在作一种**平均速率正比于电场的平均"漂移"**,电场越强,离子跑得越快。

当加上电场,并且离子沿着电场方向运动时——当然这不是处在热平衡状态,而是力图趋向于平衡——离子位于容器的终端。利用分子动理论,我们可以计算漂移速度。

关于粘性摩擦系数/迁移率的推导,详见《*费曼物理学讲义》*§43.3^[3-2]。在这里费曼先假设每次碰撞之后"特殊"分子**完全丢失**其"前进"的动量:

$$v_{drift} = rac{F au}{m}$$

最后得到 **粘性摩擦系数** ζ:

$$\zeta = \frac{m}{ au}$$

其中 τ 是 **平均碰撞时间**。事实上每次碰撞之后"特殊分子"并不会完全丢失其"前进"的动量。即使假设丢失其一定比例的"前进"动量,也可以同样得到 v 和 F 的线性关系。

△ 平均速度与平均末速度

一个典型的看起来合理但却典型的错误是:

$$v_{drift}' = rac{rac{F}{2m} au^2}{ au} = rac{F au}{2m}$$

算出来错误的粘性摩擦系数:

$$\zeta=rac{2m}{ au}$$

许多教科书上都出现了这个错误。在 《生物物理学:能量、信息、生命》 \S 4.1.4. [2-2] 中也出现了这个错误。错误的原因则在于 **平均末速度** 和 **平均速度** 的联系并不是简单的。详见《费曼物理学讲义》 \S 44.3 [3-3]。

而其中 m, Δt 都是粒子本身的特性。而和 F 无关。因此可以设 ζ 为**粘性摩擦系数**/在有的地方也记 μ 为**迁移率**/或者 μ' 为**电迁移率**:

$$v_{drift} = rac{F}{\zeta} = \mu F = \mu' q F$$

Ø Stokes 定律

Stokes 定律给出了在低雷诺数流体中,球形物体的粘性摩擦系数 ζ :

$$\zeta = 6\pi\eta R$$

其中 η 是溶液的粘度。

统计物理学的基本知识

给定能量下分子的分布

ð 玻尔兹曼分布/正则系综:

$$n = (常数) \exp(-\frac{P.E.}{kT})$$

• 它们的速度如何?

如果温度不变,外力并不会改变分子的速度分布。

$$n_{>u} \propto \exp(-rac{K.\,E.}{kT})$$
 $f(v_x,v_y,v_z) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z \propto \exp(-rac{m(v_x^2+v_y^2+v_z^2)}{2kT}) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z$

Einstein 关系

关于 Einstein 关系的推导会用到以上的 1.2.1,1.2.2,1.2.3。推导的过程详见 《费曼物理学讲义》 § 43.5。值得一提的是 Einstein 关系是一类<u>涨落-耗散定理</u>。

$$D = rac{kT}{\zeta} = \mu kT$$

Fick 定律

ら Fick 定律

$$j = -D\frac{\mathrm{d}c}{\mathrm{d}x}$$

$$\frac{\mathrm{d}c}{\mathrm{d}t} = -D\frac{\mathrm{d}^2c}{\mathrm{d}x^2}$$

Nernst Planck 方程

心 Nernst-Planck 方程

$$j = D\left(\frac{qEc}{kT} - \frac{\mathrm{d}c}{\mathrm{d}x}\right) = -\mu kT\frac{\mathrm{d}c}{\mathrm{d}x} - \mu qc\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}x}$$

在 《神经科学的数学基础》 $^{[4]}$ 用到的是 电迁移率 μ / 摩尔迁移率 $u=rac{\mu'}{N_A}$:

$$j = -rac{\mu' kT}{q}rac{\partial c}{\partial x} - \mu' z crac{\partial V}{\partial x}$$

在 Nernst-Planck 方程中令 j=0,可以推导出 Nernst 电位也即平衡电位。Nernst 电位是只针对一种离子而言的,当这种离子在两侧通量平衡时,就达到了 Nernst 电位。

δ Nernst 电位也即平衡电位:

$$V_{eq} = (V_{in} - V_{out}) = -rac{kT}{q} ext{ln} \, rac{c_{in}}{c_{out}} = -rac{RT}{zF} ext{ln} \, rac{c_{in}}{c_{out}}$$

△ Nernst 电位是针对一种离子而言的。

Contents

GHK 方程和弦电导方程

要推导出静息电位,必须要考虑多种离子才行。还要考虑的是一些膜物理学的细节。这里唯一的不同在于**分配系数** β 描述的膜内离子浓度和紧邻溶液处的离子浓度呈一定的比例。

ら GHK 方程

恒定场方程 CFE:

$$i = rac{eta Fuz^2 V_m (c_{out} \exp(rac{zFV_m}{RT}) - c_{in})}{\exp(rac{zFV_m}{RT}) - 1} = PzF\xi [rac{c_{out} \exp(-\xi) - c_{in}}{\exp(-\xi) - 1}]$$

其中 β 是分配系数, P 是渗透率。

令各种离子电流的代数和为 0,我们就可以求解静息电位,这被称为 Goldman-Hodgkin-Katz 方程:

$$V_{M} = rac{RT}{F} ext{ln} \, rac{P_{K}[K^{+}]_{out} + P_{Na}[Na^{+}]_{out} + P_{Cl}[Cl^{-}]_{in}}{P_{K}[K^{+}]_{in} + P_{Na}[Na^{+}]_{in} + P_{Cl}[Cl^{-}]_{out}}$$

又或者用电导的方式表示,这样得到的方程更加简洁,这被称为弦电导方程:

心 弦电导方程

$$V_M = rac{g_K E_K + g_{Na} E_{Na} + g_{Cl} E_{Cl}}{g_K + g_{Na} + g_{Cl}}$$

细胞的被动电学性质

- 1. **归一化**——我们希望得到的膜的电学量仅仅和膜的组成有关,而尽量不要和其面积大小有 关。
- 2. 膜时间常数——处处等势的单个神经元,外加电流下,其电位如何随时间改变

在下一章中我们还要研究不处处等势的细胞:

1. 空间常数和电缆方程——电兴奋在轴突上的衰减传播,并不处处等势。

2. **树突**和**电缆方程的解**——考虑具有几何结构的电缆:粗细的不同;分支和等效柱体,孤立接合点。

膜电学量的归一化

我们希望得到的膜的电学量仅仅和膜的组成有关,而尽量不要和其面积大小有关。因为生物膜的 组成和厚度在一定范围内是不变的。

整个膜的电阻可以看作多个电阻的并联,整个膜的电容也可以看作多个电容的并联。假定膜上电容和电阻的密度不变,那么 n 和膜的面积 S 成正比。

高中我们学过 n 个电阻的并联得到的总电阻

$$R \propto \frac{1}{n} \propto \frac{1}{S}$$

n 个电容并联得到的总电容

$$C \propto n \propto S$$

ら 膜电阻、膜电容、膜电流的归一化

归一化得到的膜电阻、膜电容、膜电流就分别是

$$r_M=RS,\ c_M=rac{C}{S},\ i_M=rac{I}{S}$$

一些事实

电流和为 0

② 电流和为什么必须是 0? 换句话说, 为什么细胞一定是电中性的?

我们在高中的时候经常听老师说宏观物体都是电中性的,让我们来假想一下如果不是这样会发生什么——一个小细胞的半径大概为 $R=10\mu\mathrm{m}$,假定里面全都是水分子,让我们看看从其中 0.01% 的水分子里移走一个电子会发生什么。

被移走电子的水分子因为相互排斥将会迁移到水滴的表面,形成一个半径为 R 的带电球壳。这样一个带电球壳的静电势能将是

$$P.\,E. = rac{1}{2}QV = rac{Q^2}{8\pi\epsilon_0 R} = 2.249{ imes}10^{-3}{
m J}$$

单一带电水分子的静电势能为

$$p.\,e. = rac{eQ}{8\pi\epsilon_0 R} = 1.611{ imes}10^{-13}{
m J}$$

根据 1.3.的玻尔兹曼分布:

$$\frac{P(发生这件事)}{P(啥也不发生)} = \exp(\frac{-P.E.}{kT}) = 1 \times 10^{-16895524}$$

可见这是完全不可能发生的事情。

膜电位的改变基本不会影响离子浓度

② 膜电位改变需要多少离子?

假设细胞的半径为 $R=10\mu\mathrm{m}$,膜电容为 $c_M=1\mu\mathrm{F/cm^2}$,动作电位峰值和静息电位的电位 差大约为 $\Delta V_M=100\mathrm{mV}$ 。

假设细胞内离子总数为 n_1 , 使膜电位改变 ΔV_M 所需要的离子总数为 n_2 。比较 n_1, n_2 。

可以求出

$$n_2 = c_M \Delta V_M (4\pi R^2)/(e{ imes}{
m N_A}) = 1.30241{ imes}10^{-17}{
m mol}$$

一个实际的哺乳动物细胞的离子浓度为:

	K^+	Na^+
细胞内	140mM	10mM
细胞外	5mM	145mM

不妨取 c = 5mM:

$$n_1 = cV = c(4\pi R^3/3) = 2.0944{ imes}10^{-14} {
m mol}$$

得到的

$$n_2/n_1 = 0.000621856$$

可见膜电位的改变基本不会影响膜内外的离子浓度,因此各种离子的平衡电位在不是很长的时间内可以视作不变。

膜时间常数 / 求解线性常系数微分方程

RC 电路

- 1. 我们在高中学过,**稳定电路**的电容可以当作断路。所以考虑等效电路的**稳态解**时,我们可以 完全不去考虑电容。
- 2 如果我们需要考虑电路的动态(显然是达到稳态前): 通过对

$$Q = CU$$

求导并归一化, 我们得到:

$$i_{cap} = c_M rac{\mathrm{d}V_M}{\mathrm{d}t}$$

三个电流和其对应的微分方程

细胞有3个电流:

- 1. 膜电容阻碍膜电位变化: $-i_{cap}$
- 2. 外加电流 i_M
- 3. 漏电流也在阻碍膜电位的变化: $-V_M/r_M$:
 - 1. 一方面我们以静息电位为 $V_r=0$,而不是细胞外基质。实际上相对于细胞外基质, $V_r=-65\mathrm{mV}$ 左右。
 - 2. 另一方面我们假定 r_M 恒定并不随膜电位变化。尽管实际上 r_M 是 V,t 的函数,也就是 $r_M = r_M(V,t)$
 - 3. 这样的假设有没有道理呢? 根据弦电导方程可以计算,这样的假设的确成立。

把三个电流加起来, 我们就得到了

// 膜电位的微分方程

$$c_M rac{\mathrm{d} V_M(t)}{\mathrm{d} t} = -rac{V_M}{r_M} + i_M$$

求解之前

即使不会解这个微分方程,也可以想到当时间足够长时达到稳态, V_M 应该不再随着时间变化。

心 一阶系统的稳态解

所有量关于时间的导数为 0.

这里最多只出现了一阶导数,因为直线上的流是不会振动的,所以系统最终会趋于一个稳定不动点或者无穷远处。关于这个主题我们会在后面进一步阐述。

因此左边为 0, 得到最终稳态的电压为

$$V_{ss}=i_M r_M$$

ら 输入电阻

定义为当恒定电流 i_M 注入细胞内时的稳态电压 / 输入电流:

$$r_{inp} = rac{V_{ss}}{i_M} = r_M$$

求解一阶线性常微分方程

② 求解一阶线性常微分方程

$$y'(x) + p(x)y = q(x)$$

积分因子法可以求解:

$$(e^{\int p(x)\mathrm{dx}}y)'=e^{\int p(x)\mathrm{dx}}(p(x)y+y')=e^{\int p(x)\mathrm{dx}}q(x)$$

两边积分:

$$e^{\int p(x)\mathrm{dx}}y=\int e^{\int p(x)\mathrm{dx}}q(x)\mathrm{dx}$$

△ 需要初始条件/边界条件

微分方程需要多个初始条件 or 边界条件 才能求解。

代入可以解得上一节微分方程的解为:

$$V(t)=(1-\exp(-t/c_M r_M))i_M r_M$$

记 $\tau = c_M r_M$ 为膜时间常数,就得到了:

$$V(t) = (1 - \exp(-t/ au))i_M r_M$$

心 膜时间常数

$$au = c_M r_M$$

细胞的主动电学性质

单个细胞的**主动**电学性质

- 1. **离子通道**——细胞内电压对外界变化的响应来自于各种类型的离子通道。尤其是 **电压门控 离子通道**。研究它们的种类、结构、及其对电压等条件的响应。
- 2. 描述细胞电压和离子通道动态的 **微分方程组**——经典的 Hodgkin-Huxley **方程** 及 简化的 Morris-Lecar **模型**。
- 3. 树突的 主动电学性质

离子电导和离子通道

前面提及, 膜电位的改变基本

微分方程组: Hodgkin-Huxley 方程, Morris-Lecar 方程

రీ Hodgkin-Huxley 方程:

$$egin{aligned} c_M D_t V &= -g_{Na} m^3 h(V - E_{Na}) - g_K n^4 (V - E_K) - g_L (V - E_L) \ D_t n &= lpha_n(V) (1 - n) - eta_n(V) \ D_t m &= lpha_m(V) (1 - m) - eta_m(V) \ D_t h &= lpha_h(V) (1 - h) - eta_h(V) \end{aligned}$$

⊘ Morris-Lecar 模型:

$$egin{aligned} c_M D_t V &= I_{app} - g_L(V-E_L) - g_K n(V-E_K) - g_{Ca} m_\infty(V)(V-E_{Ca}) \ &= I_{app} - I_{ion}(V,n) \ D_t n &= \phi(n_\infty(V)-n)/ au_n(V) \end{aligned}$$

数值方法入门

- ② 用数值方法求解 Hodgkin-Huxley 方程。

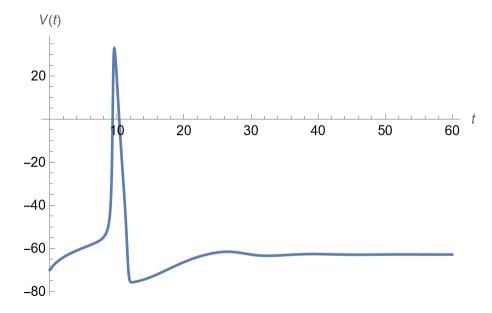
```
egin{aligned} c_M D_t V &= -g_{Na} m^3 h(V - E_{Na}) - g_K n^4 (V - E_K) - g_L (V - E_L) \ D_t n &= lpha_n(V) (1-n) - eta_n(V) \ D_t m &= lpha_m(V) (1-m) - eta_m(V) \ D_t h &= lpha_h(V) (1-h) - eta_h(V) \end{aligned}
```

其中

```
egin{cases} lpha_n(V) &= 0.01(V+55)/(1-\exp(-(V+55)/10)) \ eta_n(V) &= 0.125 \exp(-(V+65)/80) \ lpha_m &= 0.1(V+40)/(1-\exp(-(V+40)/10)) \ eta_m &= 4 \exp(-(V+65)/18) \ lpha_h &= 0.07 \exp(-(V+65)/20) \ eta_h &= 1/(1+\exp(-(V+35)/10)) \end{cases}
```

用 Mathematica 实现:

```
[Alpha]n[V_] := 0.01 (10 - (V + 65))/(Exp[(10 - (V + 65))/10] - 1);
[Beta]n[V_] := 0.125 Exp[-(V + 65)/80];
\left[Alpha\right]m\left[V_{-}\right] := 0.1 (25 - (V + 65))/(Exp\left[(25 - (V + 65))/10\right] - 1);
\mathbb{V}_{=} := 4 \exp[-(V + 65)/18];
\Gamma_{\rm Alpha} = 0.07 \, Exp[-(V + 65)/20];
[Beta]h[V_] := 1/(Exp[(30 - (V + 65))/10] + 1);
cm = 1;
gk = 36;
gna = 120;
gl = 0.3;
ek = -77;
ena = 50;
el = -54.5;
I0 = 3;
eqn1 = cm V'[t] + gk n[t]^4 (V[t] - ek) +
    gna m[t]^3 h[t] (V[t] - ena) + gl (V[t] - el) - I0 == 0;
eqn2 = n'[t] == \\[Alpha]n[V[t]] (1 - n[t]) - \\[Beta]n[V[t]] n[t];
eqn3 = m'[t] == \\[Alpha]m[V[t]] (1 - m[t]) - \\[Beta]m[V[t]] m[t];
eqn4 = h'[t] == \\[Alpha]h[V[t]] (1 - h[t]) - \\[Beta]h[V[t]] h[t];
eqn5 = \{V[0] == -70, m[0] == 0.05, h[0] == 0.54, n[0] == 0.34\};
nds = NDSolve[{eqn1, eqn2, eqn3, eqn4, eqn5}, {V, m, n, h}, {t, 0},
    60}];
Plot[V[t] /. nds, {t, 0, 60}, PlotRange -> All, AxesLabel -> {t, V[t]}]
Plot[n[t] /. nds, \{t, 0, 60\}, PlotRange -> All, AxesLabel -> \{t, n[t]\}]
Plot[m[t] /. nds, {t, 0, 60}, PlotRange -> All, AxesLabel -> {t, m[t]}]
Plot[h[t] /. nds, {t, 0, 60}, PlotRange -> All,
AxesLabel -> {t, h[t]}]
```



(各种量的单位: $\mu F/cm^2$, mS/cm^2 , mV, ms, V/s, $\mu A/cm^2$).

动力系统入门

Morris-Lecar Model 的动力系统分析

```
\delta Morris-Lecar 模型:c_M D_t V = I_{app} - g_L(V-E_L) - g_K n(V-E_K) - g_{Ca} m_\infty(V)(V-E_{Ca}) \ = I_{app} - I_{ion}(V,n) \ = c_M f(V,n)
```

 $D_t n = \phi(n_{\infty}(V) - n) / \tau_n(V)$ = g(V, n)

其中

$$m_{\infty}(V) = rac{1}{2}(1 + anh((V - V1)/V2)) \ au_n(V) = 1/\cosh((V - V_3)/(2V_4)) \ n_{\infty}(V) = rac{1}{2}(1 + tanh((V - V_3)/V4))$$

用 Mathematica 绘制 V-n 相平面同时数值求解 V(t):

```
phi = 0.04;

gca = 4.4;

v3 = 2;

v4 = 30;

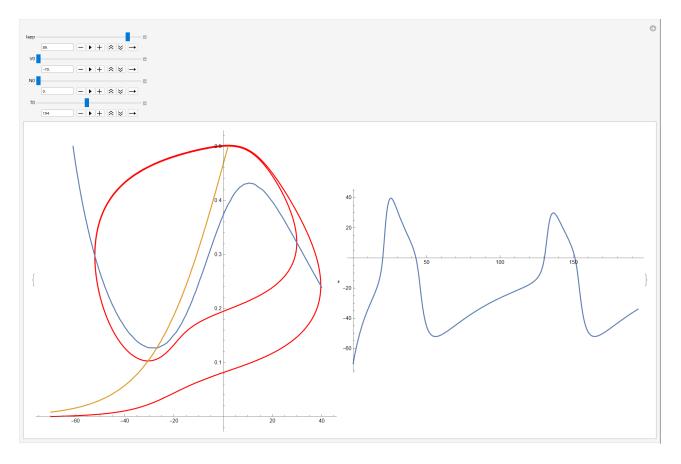
eca = 120;

ek = -84;
```

```
el = -60;
gk = 8;
gl = 2;
v1 = -1.2;
v2 = 18;
cm = 20;
minfty[v_{-}] := 1/2 (1 + Tanh@((v_{-} v1)/v2));
taun[v_] := 1/Cosh@((v - v3)/(2 v4));
ninfty[v_{-}] := 1/2 (1 + Tanh@((v - v3)/v4));
f[v_{-}, n_{-}] := (iapp - gl (v - el) - gca minfty[v] (v - eca) -
     gk n (v - ek))/cm;
g[v_{n}] := phi (ninfty[v] - n)/taun[v];
sol = ParametricNDSolveValue[{v'[t] == f[v[t], n[t]],
    n'[t] == g[v[t], n[t]], v[0] == v0, n[0] == n0\}, {v, n}, {t, 0},
    1000}, {iapp, v0, n0}];
Manipulate[{Dynamic[
   Show[ParametricPlot[
     Evaluate[{sol[#1, #2, #3][[1]][t], sol[#1, #2, #3][[2]][t]} &[
       Iapp, V0, N0]], {t, 0, T0}, PlotStyle -> Red],
    ContourPlot[{0 ==
       Iapp - gl (v - el) - gca minfty[v] (v - eca) - gk n (v - ek),
      0 == phi (ninfty[v] - n)/taun[v], \{v, -70, 40\}, \{n, -0.2, 1\}],
    PlotRange -> Full, AspectRatio -> 1, ImageSize -> Large,
    AxesOrigin \rightarrow {0, 0}]],
  Dynamic[Plot[sol[#1, #2, #3][[1]][t] & [Iapp, V0, N0], {t, 0, T0},
    PlotRange -> Full, ImageSize -> Large]]}, {Iapp, 0,
  500}, {V0, -70, 40}, {N0, 0, 1}, {T0, 1, 400}]
```

这就是我们得到的结果:

- 左图是 V-n 相平面。其中蓝色的曲线是 V'(t) 的零值线, 黄色的曲线是 n'(t) 的零值线。红色的曲线则是一个给定初始条件下的 V-n 相平面动态。
- 右图是同样的初始条件下的 t-V(t) 曲线。
- 通过调整各个参数,我们可以找到不同条件下的稳定极限环和稳定不动点。
- 把 f(x),g(x) 取相反数, 重复上面的操作, 我们还可以找到不稳定极限环和不稳定不动点。



这些图片都是动态的,通过滑动条我们可以得到不同的结果。 对不动点进行线性化稳定性分析,其 Jacobi 矩阵为:

$$J = rac{D(f,g)}{D(V,n)} = egin{pmatrix} D_V f & D_n f \ D_V g & D_n g \end{pmatrix}$$

在研究的范围内 $\det(J)>0$ 恒成立,这保证了不动点不会是一个鞍点。更进一步地说,这保证了不动点在从稳定变为不稳定的过程中会发生 Hopf分岔。

```
f[v_, n_,
    iapp_] := (iapp - gl (v - el) - gca minfty[v] (v - eca) -
        gk n (v - ek))/cm;
g[v_, n_] := phi (ninfty[v] - n)/taun[v];
J = {{D[f[v, n, i], v], D[f[v, n, i], n]}, {D[g[v, n], v],
        D[g[v, n], n]}};
tr = Tr@J;
det = Det@J;
NSolve[{f[v, n, i] == 0, g[v, n] == 0, tr == 0}, {v, n, i}, Reals]
```

解得:

```
{{v -> -25.2701, n -> 0.139673, i -> 93.8576}, {v -> 7.80066, n -> 0.595491, i -> 212.019}}
```

这样我们就可以断言:

心 不动点的稳定性

当 i_{app} 增大到 93.8576 的时候,不动点从局部稳定变为局部不稳定。当 i_{app} 再增大到 212.019 的时候,不动点从局部不稳定变为局部稳定。

不过,我们并不能从 Jacobi 矩阵得到全局稳定性的信息。

```
当 \operatorname{tr}^2(J) - 4 \det(J) = 0,
```

```
f[v_, n_,
    iapp_] := (iapp - gl (v - el) - gca minfty[v] (v - eca) -
        gk n (v - ek))/cm;
g[v_, n_] := phi (ninfty[v] - n)/taun[v];
J = {{D[f[v, n, i], v], D[f[v, n, i], n]}, {D[g[v, n], v],
        D[g[v, n], n]}};
tr = Tr@J;
det = Det@J;
NSolve[{f[v, n, i] == 0, g[v, n] == 0, tr^2 - 4 det == 0}, {v, n,
    i}, Reals]
```

其中的几组解为:

```
{v -> -17.9403, n -> 0.209266, i -> 112.958}, {v -> 2.19173, n -> 0.503196, i -> 163.909}, {v ->17.292, n -> 0.734869, i -> 349.489}
```

电缆模型:被动电位的传导

空间常数和电缆方程

我们现在要讨论电压随空间和时间的变化,这是一个 **偏微分方程**,因为电压是位置和时间的二元 函数。而且和上节不同,既然要讨论随空间的变化,就不能假定细胞内处处等势。

$$c_M rac{\partial V_M}{\partial t} = rac{r}{2
ho} rac{\partial^2 V_M}{\partial x^2} - i_{
m Bell}$$

现在我们只研究细胞的被动电学性质,可以假定 $i_{
m Bar{l}}=rac{V_M}{r_M}$,化简得到

$$au_{M}rac{\partial V_{M}}{\partial t}=\lambda^{2}rac{\partial^{2}V_{M}}{\partial x^{2}}-V_{M}$$

其中 λ 是空间常数

$$\lambda = \sqrt{rac{r_M r}{2
ho}}$$

稳态解:

$$0=\lambda^2rac{\partial^2 V_M}{\partial x^2}-V_M$$

Note

求解一个二阶常系数微分方程:

$$V_{ss} = rac{\lambda
ho}{\pi r^2} I_0 \exp(-rac{x}{\lambda})$$

输入电阻:

$$r_{inp} = rac{V_{ss}(0)}{i_0} = \lambda
ho = \sqrt{rac{rr_m
ho}{2}}$$

树突和电缆方程的解 / 求解偏微分方程

从离散的房室到连续的几何结构变化

将两个相同的各自内部等势的房室相连, 我们来考察它们的电学变化

- 1. (Berne & Levy Physiology, P24) 图中的 $V_m = V_{in} V_{out}$ 代表膜电位, G_K 代表膜对 K_+ 的电导。 \hookleftarrow
- 2. 《生物物理学: 能量、信息、生命》 § 4, § 7.4, § 11.1 ↔ ↔ ↔
- 3. 《费曼物理学讲义》 § 39,40,41,43,44 ↔ ↔ ↔
- 4. 《神经科学的数学基础》 ←