多元统计分析—R 与 Python 的实现 矩阵代数回顾

吴喜之

June 26, 2019

<□ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

矩阵定义 矩阵是数值或数值变量的一个矩形数字阵, m 行 n 列 (亦称 $m \times n$ 维或 $m \times n$ 阶) 的矩阵 A 的形式为:

$$m{A} = egin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ dots & dots & \ddots & dots \ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}.$$

一些矩阵形式:

- 。对称矩阵
- •上三角矩阵,下三角矩阵,单位矩阵,矩阵的转置

 吴喜之
 矩阵代数回顾

June 26, 2019 2 / 19

矩阵基本运算和概念:

- 。加、减、乘
- 行列式计算
- •矩阵的逆及广义逆
- •矩阵 Kronecker 乘积
- 。幂等矩阵
- 。向量空间
- •矩阵的秩
- 矩阵的迹
- 。矩阵的特征值及广义特征值
- 。分块矩阵

矩阵的分解: 特征值分解

特征值分解 (eigenvalue decomposition) 也称为谱分解 (spectral decomposition) 为从空间 \mathbb{R}^p 到其本身通过 $p \times p$ 方阵 A 的映射, $A: \mathbb{R}^p \mapsto \mathbb{R}^p$. 如果秩为 r 的矩阵 A 的非零特征值和相应的特征向量矩阵分别为 $\lambda_1, \lambda_2, \ldots, \lambda_r$ 和 $\Gamma = [\gamma_1, \gamma_2, \ldots, \gamma_r]$, 则有

$$A\Gamma = \Gamma\Lambda$$

这里, $\Lambda = diag(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r)$. 如果 A 满秩, 则有特征值分解

$$\boldsymbol{A} = \boldsymbol{\Gamma} \boldsymbol{\Lambda} \boldsymbol{\Gamma}^{-1}.$$

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ◆□ ◆○○○

手之 矩阵代数回顾 June 26, 2019 4 /

矩阵的分解: 奇异值分解

奇异值分解 (singular value decomposition, SVD) 是上述特征值分解的推广: 每个具有秩 r 的矩阵 $\mathbf{A}(n \times p)$ 能够分解成

$$A = U\Sigma V^{H}, (0.1)$$

这里矩阵 $U_{n\times n}$ 和 $V_{p\times p}$ 都是酉矩阵 (对于复数矩阵 A)¹或列正交 (对于实矩阵 A) 的. 矩阵 Σ 为非负实元素组成的 $n\times p$ 对角矩阵. 矩阵 Σ 的非零对角线元素称为 A 的非零奇异值, 这些奇异值为 AA^H 和 A^HA 的共同非零特征值的平方根.²

 $^{^1}$ 矩阵 U 为酉矩阵 (unitary matrix, 也称幺矩阵) 的条件是其共轭转置 (亦称 Hermitian 转置) U^H 是其逆矩阵, 即 $U^HU=UU^H=I$.

 $^{^2}$ 矩阵 AA^H 和 A^HA 的正交特征向量分别称为 A 的左奇异向量 (left-singular vectors) 和右奇异向量 (right-singular vectors).

矩阵的分解: 广义奇异值分解

下面的广义奇异值分解 (generalized singular value decomposition, GSVD) 是前面奇异值分解的带约束的推广. 假定矩阵 $A_{n \times p}$ 的奇异值分解为:

$$A = UDV^{H}$$

这里的约束为

$$\boldsymbol{U}^{H} \boldsymbol{W}_{u} \boldsymbol{U} = \boldsymbol{V}^{H} \boldsymbol{W}_{v} \boldsymbol{V} = \boldsymbol{I}.$$

这意味着, 给定约束 W_u 和 W_v , 矩阵 U 和 V 为正交的. W_u 和 W_v 往往为正定的, 甚至是正定对角矩阵.

广义奇异值分解 (定义 2)

还有一种广义奇异值分解: 对于 $m \times n$ 矩阵 \boldsymbol{A} 和 $p \times n$ 矩阵 \boldsymbol{B} , 它们的广义奇异值分解由下面一对因子化定义:

$$egin{aligned} oldsymbol{A} &= oldsymbol{U}oldsymbol{\Sigma}_1[oldsymbol{0},oldsymbol{R}]oldsymbol{Q}^ op; \ oldsymbol{B} &= oldsymbol{V}oldsymbol{\Sigma}_2[oldsymbol{0},oldsymbol{R}]oldsymbol{Q}^ op. \end{aligned}$$

 $\sum_{Q} [\mathbf{U}, R] Q$.

矩阵的分解: QR 分解

一个 $n \times n$ 实方阵 A 可以分解为

$$A = QR$$

这里的 Q 是一个 $n \times n$ 正交矩阵, 即 $Q^{T}Q = I$, 而 R 是一个 $n \times n$ 上三角矩阵. 如果 A 可逆, 则该分解是唯一的. 如果矩阵 A 的列线性独立, 则 Q 的列形成 A 的列空间的正交基. 对于复数矩阵, 上述分解中的 Q 为酉矩阵, 即 $Q^{H}Q = I$, 其中 Q^{H} 为 Q 的共轭转置.

 吴喜之
 矩阵代数回顾
 June 26, 2019
 7 / 19

矩阵的分解: Cholesky 分解

如果 A 为实质对称正定矩阵, Cholesky 分解为:

$$\boldsymbol{A} = \boldsymbol{L} \boldsymbol{L}^{\top},$$

这里的 L 是一个下三角矩阵. 如果 A 为更一般的 Hermitian 正定矩阵, Cholesky 分解为:

$$\mathbf{A} = \mathbf{L}\mathbf{L}^H$$
.

这里 L 是一个下三角矩阵, 而 L^H 是 L 的共轭转置矩阵, 对于实对称正定矩阵 (及更一般的 Hermitian 正定矩阵), 都有唯一的 Cholesky 分解.

吴喜之 矩阵代数回顾 June 26, 2019 8 / 19

二次型: 定义

二次型 $Q(\boldsymbol{x})$ 是一个 $\mathbb{R}^p \mapsto \mathbb{R}$ 的投影, 由对称矩阵 $\boldsymbol{A}_{p \times p} = \{a_{ij}\}$ $(a_{ij} = a_{ji})$ 和向量 $\boldsymbol{x} = (x_1, x_2, \dots, x_p) \in \mathbb{R}^p$ 组成:

$$Q(x) = \boldsymbol{x}^{\top} \boldsymbol{A} \boldsymbol{x} = \sum_{i=1}^{p} \sum_{j=1}^{p} a_{ij} x_i x_j.$$

二次型具有唯一性, 如果对于对称的 A 和 B, $\mathbf{x}^{\top}A\mathbf{x} = \mathbf{x}^{\top}B\mathbf{x}, \forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^{p}$, 那么 A = B. 对于常数 a, 满足 $Q(\mathbf{x}) = a$ 的 \mathbf{x} (记为 $\{\mathbf{x}|Q(\mathbf{x}) = a\}$) 形成的曲面称为二次曲面, 而 $\{\mathbf{x}|Q(\mathbf{x}) \leq a\}$ 称为二次区域.

二次型: 矩阵的定性

考虑对称矩阵 $A \in \mathbb{R}^{p \times p}$. 如果 Q(x) > 0, $\forall x \neq 0$, 称 A 为正定的, 并记为 A > 0. A > 0 的充分必要条件为其最小特征值大于零. 如果 $Q(x) \geq 0$, $\forall x \neq 0$, 称 A 为半正定的, 并记为 $A \geq 0$. $A \geq 0$ 的充分必要条件为其特征值均为非负. 类似地,可以定义负定和半负定.

二次型: 距离

令 $x, y \in \mathbb{R}^p$, 而 x 和 y 之间的距离定义为下面的函数 d.

$$d: \mathbb{R}^{2p} \mapsto \mathbb{R}_+$$
 满足
$$\begin{cases} d(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) > 0, & \forall \boldsymbol{x} \neq \boldsymbol{y}; \\ d(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) = 0, & \text{当且仅当 } \boldsymbol{x} = \boldsymbol{y}; \\ d(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) \leqslant d(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z}) + d(\boldsymbol{z}, \boldsymbol{y}), & \forall \boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}, \boldsymbol{z} \ (\boldsymbol{z} \in \mathbb{R}^p). \end{cases}$$

x 和 y 之间的欧式距离 d 定义为:

$$d^2(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) = (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y})^{\top} \boldsymbol{A} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y}),$$

这里的 A 为正定矩阵 (A > 0). A 称为一个度量, 特例为 $A = I_p$.

二次型: 椭球

集合 $E_d = \{x \in \mathbb{R}^p | (x - x_0)^\top (x - x_0) = d^2\}$, 即以 x_0 为中心、d 为半径的球面. 更一般的情况为:

$$E_d = \{x \in \mathbb{R}^p | (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}_0)^\top \boldsymbol{A} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}_0) = d^2 \}.$$

它是以 x_0 为中心的椭球面. 如果这一等式中的等号改成小于等于号 ($\leqslant d^2$), 则为以 x_0 为中心的椭球.

令 $\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_p$ 为 A 的相应于特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p$ 的正交特征向量, 有

- **③** E_d 的主轴方向为 $\gamma_i, i = 1, 2, ..., p;$
- **③** 半轴长度为 $\sqrt{d^2/\lambda_i}$, i = 1, 2, ..., p;
- 围绕 E_d 的矩形由下列不等式定义:

$$x_{0i} - \sqrt{d^2 a^{ii}} \leqslant x_i \leqslant x_{0i} + \sqrt{d^2 a^{ii}}, \quad i = 1, 2, \dots, p,$$

这里 a^{ii} 为 A^{-1} 的 (i, i) 元素. 围绕 E_d 的矩形的边平行于坐标轴.

 吴喜之
 矩阵代数回顾

June 26, 2019 12 / 19

矩阵的导数: 向量关于数量的偏导数

对于向量 $\mathbf{y} = [y_1, y_2, \dots, y_m]^{\top}$ 及数量 x, 定义

$$\frac{\partial \boldsymbol{y}}{\partial x} = \begin{bmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x}, \frac{\partial y_2}{\partial x}, \dots, \frac{\partial y_m}{\partial x} \end{bmatrix}^{\top} = \begin{bmatrix} \frac{\frac{\partial y_1}{\partial x}}{\frac{\partial y_2}{\partial x}}, \\ \vdots \\ \frac{\partial y_m}{\partial x} \end{bmatrix},$$

这是投影 $\mathbb{R} \mapsto \mathbb{R}^m$.

◆ロト ◆問 → ◆ 意 ト ◆ 意 ・ り へ ②

矩阵的导数: 数量关于向量的偏导数

对于数量 y 及向量 $\boldsymbol{x} = [x_1, x_2, \dots, x_n]^{\mathsf{T}}$, 定义

$$\frac{\partial y}{\partial \boldsymbol{x}} = \left[\frac{\partial y}{\partial x_1}, \frac{\partial y}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial y}{\partial x_n}\right].$$

吴喜之 June 26, 2019 14 / 19

矩阵的导数: 向量关于向量的偏导数

对于向量
$$y = [y_1, y_2, \dots, y_m]^{\top}$$
 及向量 $x = [x_1, x_2, \dots, x_n]^{\top}$, 定义

$$\frac{\partial \boldsymbol{y}}{\partial \boldsymbol{x}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \frac{\partial y_1}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial y_1}{\partial x_n} \\ \frac{\partial y_2}{\partial x_1} & \frac{\partial y_2}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial y_2}{\partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial y_m}{\partial x_1} & \frac{\partial y_m}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial y_m}{\partial x_n} \end{bmatrix}.$$

矩阵的导数: 矩阵关于数量的偏导数

对于 $m \times n$ 矩阵 $y = \{y_{ij}\}$ 及数量 x, 定义

$$\frac{\partial \boldsymbol{y}}{\partial x} = \begin{bmatrix} \frac{\partial y_{11}}{\partial x} & \frac{\partial y_{12}}{\partial x} & \cdots & \frac{\partial y_{1n}}{\partial x} \\ \frac{\partial y_{21}}{\partial x} & \frac{\partial y_{22}}{\partial x} & \cdots & \frac{\partial y_{2n}}{\partial x} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial y_{m1}}{\partial x} & \frac{\partial y_{m2}}{\partial x} & \cdots & \frac{\partial y_{mn}}{\partial x} \end{bmatrix}$$

◆ロト ◆問 → ◆ 意 ト ◆ 意 ・ り へ ②

矩阵的导数: 数量关于矩阵的偏导数

对于数量 y 及 $p \times q$ 矩阵 $X = \{x_{ij}\}$, 定义

$$\frac{\partial y}{\partial \boldsymbol{X}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial y}{\partial x_{11}} & \frac{\partial y}{\partial x_{21}} & \cdots & \frac{\partial y}{\partial x_{p1}} \\ \frac{\partial y}{\partial x_{12}} & \frac{\partial y}{\partial x_{22}} & \cdots & \frac{\partial y}{\partial x_{p2}} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial y}{\partial x_{1q}} & \frac{\partial y}{\partial x_{2q}} & \cdots & \frac{\partial y}{\partial x_{pq}} \end{bmatrix}.$$

◆ロト ◆問 → ◆ 意 ト ◆ 意 ・ り へ ②

矩阵的导数: 关于内积和二次型的偏导数

考虑向量 $x = [x_1, x_2, \dots, x_n]^{\mathsf{T}}$. 此外, 向量 a, b 及矩阵 A 不是 x 的函数. 有

$$\frac{\partial \boldsymbol{a}^{\top} \boldsymbol{x}}{\partial \boldsymbol{x}} = \frac{\partial \boldsymbol{x} \boldsymbol{a}^{\top}}{\partial \boldsymbol{x}} = \boldsymbol{a} \ \mathbf{g} \ \boldsymbol{a}^{\top};$$
$$\frac{\partial \boldsymbol{b}^{\top} \boldsymbol{A} \boldsymbol{x}}{\partial \boldsymbol{x}} = \boldsymbol{b}^{\top} \boldsymbol{A} \ \mathbf{g} \ \boldsymbol{A}^{\top} \boldsymbol{b};$$

$$egin{aligned} rac{\partial oldsymbol{x}^{ op} oldsymbol{A} oldsymbol{x}}{\partial oldsymbol{x}} &= oldsymbol{x}^{ op} (oldsymbol{A} + oldsymbol{A}^{ op}) \; oldsymbol{x}; \\ &= 2oldsymbol{x}^{ op} oldsymbol{A} \; oldsymbol{x} \; 2oldsymbol{A} \; oldsymbol{x} \; oldsymbol$$

$$rac{\partial oldsymbol{a}^ op oldsymbol{x} oldsymbol{x}^ op oldsymbol{b}}{\partial oldsymbol{x}} = oldsymbol{x}^ op (oldsymbol{a}oldsymbol{b}^ op + oldsymbol{b}oldsymbol{a}^ op + oldsymbol{b}oldsymbol{a}^ op) oldsymbol{x}.$$

 吴喜之
 矩阵代数回顾

June 26, 2019 18 / 19

矩阵的导数: 函数的偏导数

考虑 $f: \mathbb{R}^p \mapsto \mathbb{R}$ 和 $p \times 1$ 向量 \boldsymbol{x} , 那么 $\partial f(\boldsymbol{x})/\partial \boldsymbol{x}$ 为一个偏导数的列向量 $\{\partial f(\boldsymbol{x})/\partial x_j\}(j=1,\ldots,p)$, 而 $\partial f(\boldsymbol{x})/\partial \boldsymbol{x}^\top$ 为同一偏导数的行向量. $\partial f(\boldsymbol{x})/\partial \boldsymbol{x}$ 称为 f 的梯度.

 $\partial^2 f(\mathbf{x})/\partial \mathbf{x}\partial \mathbf{x}^{\top}$ 为二阶导数, 是 $p \times p$ 矩阵, 元素为 $\left\{ \frac{\partial^2 f(\mathbf{x})}{\partial x_i \partial x_j} \right\} \ (i=1,2,\ldots,p; \ j=1,2,\ldots,p). \ \partial^2 f(\mathbf{x})/\partial \mathbf{x}\partial \mathbf{x}^{\top}$ 称为 f 的 Hessian 矩阵

二次型 $Q(x) = x^{T} A x$ 的 Hessian 矩阵为:

$$\frac{\partial \boldsymbol{x}^{\top} \boldsymbol{A} \boldsymbol{x}}{\partial \boldsymbol{x} \partial \boldsymbol{x}^{\top}} = 2\boldsymbol{A}$$

(□) (□) (□) (□) (□) (□) (□)

 吴喜之
 矩阵代数回顾
 June 26, 2019
 19 / 19