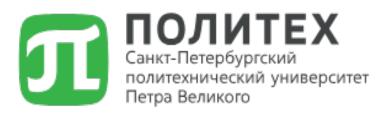
#### Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого

## Институт компьютерных наук и кибербезопасности Высшая школа программной инженерии



#### КУРСОВАЯ РАБОТА

# **Алгоритмы работы со словарями** по дисциплине «**Алгоритмы и структуры данных**»

Выполнил студент гр. 5130904/30003	Новиков Вадим Дмитриевич	
Руководитель	Шемякин Илья Александрович	
	«»	2024 г.

Санкт-Петербург 2024 г.

### Содержание

1. Введение. Общая постановка задачи	3
2. Основная часть работы	
2.1. Описание алгоритма решения и используемых структур данных	
2.2. Анализ алгоритма	
2.2.1. Алгоритмы балансировки узлов	
2.2.2. Алгоритм вставки	
2.2.3. Алгоритм поиска	
2.2.4. Алгоритм удаления	
2.3. Описание спецификации программы (детальные требования)	
2.4. Описание программы (структура программы, форматы входных и выходных данных	
3. Заключение	
Приложение 1. Текст программы	
Приложение 2. Протоколы отладки	

#### 1. Введение. Общая постановка задачи

#### Тема: Алгоритмы работы со словарями

- 1. Для разрабатываемого словаря реализовать основные операции:
  - INSERT (ключ, значение) добавить запись с указанным ключом и значением;
  - SEARCH (ключ) найти все записи с указанным ключом;
  - REMOVE (ключ, значение) удалить запись с указанным ключом и значением.
- 2. Предусмотреть обработку и инициализацию исключительных ситуаций, связанных, например, с проверкой значения полей перед инициализацией и присваиванием.
- 3. Программа должна быть написана в соответствии со стилем программирования: C++ Programming Style Guidelines (http://geosoft.no/development/cppstyle.html).
- 4. Тесты должны учитывать как допустимые, так и недопустимые последовательности входных данных.

#### Вариант 1.1.2.

#### Англо-русский словарь. АВЛ-дерево

Разработать и реализовать алгоритм работы с англо-русским словарем, реализованным как АВЛ-дерево.

Узел АВЛ-дерева должен содержать:

- Ключ английское слово
- Показатель (фактор) сбалансированности
- Информационная часть ссылка на список, содержащий переводы английского слова, отсортированные по алфавиту (переводов слова может быть несколько).

#### 2. Основная часть работы

#### 2.1. Описание алгоритма решения и используемых структур данных.

АВЛ-дерево — один из первых видов сбалансированных двоичных деревьев поиска, изобретённый в 1962 году советскими учёными Адельсон-Вельским и Ландисом [1]. Аббревиатура АВЛ образована первыми буквами фамилий его создателей. Особенность АВЛ-дерева заключается в том, что для любого его узла высота правого поддерева отличается от высоты левого поддерева не более чем на единицу. Это обеспечивается следующим образом:

- 1. Особая структура узлов. Помимо ключа и указателей на узлы родителя, левого и правого ребёнка они содержат показатель (фактор) сбалансированности разность высот правого и левого поддеревьев. Он может принимать 3 значения: -1, 0 или 1 в зависимости от того, какое из поддеревьев имеет большую высоту. Если фактор сбалансированности имеет отличное от представленных значение (-2 или 2), дерево является несбалансированным и ему требуется перебалансировка.
- 2. Адаптация алгоритмов вставки и удаления элементов. Ситуация несбалансированности чаще всего возникает при редактировании дерева, то есть при вставке или удалении элементов, поэтому соответствующие алгоритмы включают в себя механизм перебалансировки, основанный на правом и левом поворотах. Более подробно эти алгоритмы описаны в главе 2.2.

#### 2.2. Анализ алгоритма

#### 2.2.1. Алгоритмы балансировки узлов

Как уже было сказано ранее, при вставке и удалении элементов в АВЛ-дерево возможно возникновение ситуации, когда фактор сбалансированности у некоторых узлов оказывается равен -2 или 2, то есть происходит разбалансировка поддерева. Для исправления этой ситуации применяются алгоритмы поворота: малый левый, малый правый, большой левый и большой правый [2]. Обозначим фактор балансировки *bf* .

1. Малый левый поворот узла a вокруг его правого ребёнка b используется в случае, когда bf(a)=2 и  $bf(b)\ge 0$ . При этом узел b становится родителем узла a, а узел a становится левым ребёнком узла b.

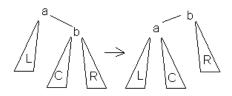
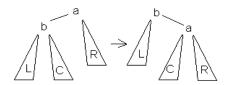


Рис. 1: Малый левый поворот

2. Малый правый поворот является симметричной копией левого и используется в случае, когда bf(a) = -2 и  $bf(b) \le 0$ .



Puc. 2: Малый правый поворот

3. Большой левый поворот сводится к двум простым поворотам — сначала правый поворот узла b, затем левый поворот узла a. Применяется, когда bf(a)=2 и bf(b)<0.

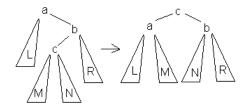


Рис. 3: Большой левый поворот

4. Большой правый поворот также представляет собой комбинацию двух простых поворотов — сначала правый поворот вокруг узла b, затем левый поворот вокруг узла. Применяется, когда bf(a)=-2 и bf(b)>0.

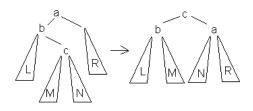


Рис. 4: Большый правый поворот

Анализ возможных ситуаций показывает, что выполнить перебалансировку узла a можно следующим образом:

Если bf(a)=2, то проверяем фактор сбалансированности правого ребёнка. Если он больше или равен 0, то выполняем левый поворот вокруг узла a, иначе выполняем большой левый поворот вокруг того же узла.

Если bf(a)=-2, то проверяем фактор сбалансированности левого ребёнка. Если он меньше или равен 0, то выполняем правый поворот вокруг узла a, иначе выполняем большой правый поворот вокруг того же узла.

Если  $-1 \le bf(a) \le 1$ , ничего не делаем.

#### 2.2.2. Алгоритм вставки

Алгоритм вставки в АВЛ-дерево работает по тому же принципу, что алгоритм вставки в несбалансированное бинарное дерево поиска. Единственное отличие заключается в том, что после вставки необходимо выполнить перебалансировку корневого узла. Время работы —  $O(\log n)$ .

Начинаем поиск места для вставки с корневого узла. Если вставляемый элемент меньше элемента в текущем узле, то переходим к его левому ребёнку, а если больше, переходим к правому. Повторяем до тех пор, пока не достигнем элемента, равного вставляемому или являющегося листом. В первом случае завершаем работу функции и сообщаем, что вставка не удалась, во втором

случае выделяем память под новый элемент, связываем его с найденным листом и выполняем перебалансировку поддерева. Для этого поднимаемся вверх к корню и пересчитываем факторы балансировки у узлов. Если мы поднялись в узел *i* из левого поддерева, то уменьшаем его фактор балансировки на 1, если из правого — увеличиваем на 1 [3]. Если баланс вершины стал равен 2 или -2, выполняем один из четырёх поворотов и, если после этого баланс вершины стал равен 0, то останавливаемся, иначе продолжаем подъём.

#### 2.2.3. Алгоритм поиска

Алгоритм поиска в АВЛ-дереве полностью идентичен алгоритму поиска в несбалансированном бинарном дереве поиска. Время работы —  $O(\log n)$ .

Начинаем поиск нужного элемента с корневого узла. Если вставляемый элемент меньше элемента в текудощем узле, то переходим к его левому ребёнку, а если больше, переходим к правому. Повторяем до тех пор, пока не достигнем элемента, являющегося листом или равного искомому. В первом случае завершаем работу функции и сообщаем, что элемента нет в дереве, во втором случае предоставляем доступ к этому элементу.

#### 2.2.4. Алгоритм удаления

Алгоритм удаления из АВЛ-дерева работает по тому же принципу, что алгоритм удаления из несбалансированного бинарного дерева поиска. Единственное отличие заключается в том, что после удаления необходимо выполнить перебалансировку. Время работы —  $O(\log n)$ .

Начинаем поиск удаляемого элемента с корневого узла. Если удаляемый элемент меньше элемента в текущем узле, то переходим к его левому ребёнку, а если больше, переходим к правому. Повторяем до тех пор, пока не достигнем элемента, являющегося «ребёнком» листа или равного удаляемому. В первом случае завершаем работу функции и сообщаем, что удаление не удалось. Во втором случае:

- 1. Если найденный элемент является листом, отвязываем от него родителя, если он есть.
- 2. Если найденный элемент имеет одного ребёнка, ставим этого ребёнка на его место (привязываем родителя элемента к ребёнку, а ребёнка к родителю).
- 3. Если найденный элемент имеет двух детей, заменяем его на наименьший элемент из его правого поддерева (или наибольший из левого поддерева).

Далее удаляем найденный элемент из памяти и выполняем перебалансировку. От удалённого узла поднимаемся вверх к корню и пересчитываем факторы балансировки. Если мы поднялись в узел і из левого поддерева, то увеличиваем его фактор балансировки на 1, если из правого — уменьшаем на 1. Если после этого баланс вершины стал равен 1 или -1, то подъём можно остановить, то как высота этого поддерева не изменилась. Если баланс стал равен 0, то высота поддерева уменьшилась, и подъём нужно продолжить Если баланс стал равен 2 или -2, выполняем одно из четырёх вращений и, если после этого баланс вершины стал равен нулю, продолжаем подъём, иначе останавливаемся.

#### 2.3. Описание спецификации программы (детальные требования)

Программа работает со словарём, хранящимся в оперативной памяти. В словаре хранятся ключи (английские слова) и соответствующие им значения (русские слова).

Реализовано 3 команды: INSERT, SEARCH и REMOVE.

- INSERT (ключ, значение) добавить запись с указанным ключом и значением.
- SEARCH (ключ) найти все записи с указанным ключом.
- REMOVE (ключ, значение) удалить запись с указанным ключом и значением.

Для хранения англо-русского словаря используется словарь на основе АВЛдерева, хранящий в качестве ключа строку, а в качестве значения — множество на основе АВЛ-дерева. Для реализации интерфейса команд используется словарь на основе АВЛ-дерева, который в качестве ключа хранит строку, а в качестве значения — функцию, выполняющую определённую операцию.

### 2.4. Описание программы (структура программы, форматы входных и выходных данных)

Программа, реализующая англо-русский словарь на основе АВЛ-дерева, написана на языке С++ с использованием стандарта С++14.

На основе ABЛ-дерева реализованы множество (AvlTreeSet) и словарь (AvlTreeMap). Множество хранит упорядоченные уникальные ключи, словарь хранит упорядоченные уникальные ключи, каждому из которых соответствует единственное значение. Созданы отдельные классы для множества, словаря, их узлов и стратегий обхода (итераторов). Итераторы являются двунаправленными,

то есть имеется возможность обходить АВЛ-дерево как прямым, так и в обратным инфиксным обходом.

Сам англо-русский словарь реализован как словарь множеств, где ключом является строка, а значением — упорядоченное множество слов. Тип данных — AvlTreeMap<std::string, AvlTreeSet<std::string>>. Для данного типа реализован класс-обёртка EngRusDictionary, в котором определены методы для более удобного взаимодействия с такой композицией типов извне.

#### Описание команд:

#### 1. INSERT <ключ> <значение>

Описание: добавить запись с указанным ключом и значением.

Если элемент с таким ключом и значением уже существует, то выводится надпись <INVALID\_COMMAND>, иначе элемент добавляется в словарь.

#### Пример использования:

INSERT good хороший

INSERT good хорошо

INSERT good товар

INSERT good товар

#### Ожидаемый результат:

<INVALID COMMAND>

#### 2. SEARCH <ключ>

Описание: найти все записи с указанным ключом.

Если элементов с таким ключом не существует, то выводится надпись <INVALID\_COMMAND>, иначе выводятся все элементы с текущим ключом в алфавитном порядке.

#### Пример использования:

SEARCH good

INSERT good хороший

INSERT good хорошо

INSERT good товар

SEARCH good

#### Ожидаемый результат:

<INVALID COMMAND>

товар

хороший

хорошо

#### 3. REMOVE <ключ> <значение>

Описание: удалить запись с указанным ключом и значением.

Если элемент с таким ключом и значением не существует, то выводится надпись <INVALID\_COMMAND>, иначе элемент удаляется из словаря.

#### Пример использования:

INSERT good хороший

INSERT good хорошо

INSERT good товар

REMOVE good товар

REMOVE good товар

SEARCH good

#### Ожидаемый результат:

<INVALID\_COMMAND>

хороший

хорошо

#### 3. Заключение

В ходе работы были изучено устройство АВЛ-дерева и механизмы его балансировки, принципы работы со словарём с использованием АВЛ-деревьев, разработана программа, обеспечивающая удобное взаимодействие со словарем. Полученный результат показывает преимущество сбалансированного бинарного дерева поиска перед несбалансированным.

#### Приложение 1. Текст программы

```
// main.cpp
#include <iostream>
#include <functional>
#include <limits>
#include "commands.hpp"
int main()
{
    using namespace coursework;
    EngRusDictionary dict;
    AvlTreeMap<std::string, std::function<void(std::istream&, std::ostream&)>>
commands;
    using namespace std::placeholders;
    commands.insert("INSERT", std::bind(cmd::insert, _1, _2, std::ref(dict))); commands.insert("SEARCH", std::bind(cmd::search, _1, _2, std::cref(dict))); commands.insert("REMOVE", std::bind(cmd::remove, _1, _2, std::ref(dict)));
    std::string cmd;
    while (std::cin >> cmd)
         auto it = commands.search(cmd);
         if (it == commands.end())
              std::cout << "<INVALID_COMMAND>\n";
              std::cin.clear();
              std::cin.ignore(std::numeric_limits<std::streamsize>::max(), '\n');
         }
         else
         {
              it->second(std::cin, std::cout);
    }
    return 0;
}
// commands.hpp
#ifndef COMMANDS HPP
#define COMMANDS_HPP
#include "EngRusDictionary.hpp"
#include <iosfwd>
namespace coursework
{
    namespace cmd
     {
         void insert(std::istream& in, std::ostream& out, EngRusDictionary&
dict);
         void search(std::istream& in, std::ostream& out, const EngRusDictionary&
dict);
```

```
void remove(std::istream& in, std::ostream& out, EngRusDictionary&
dict);
}
#endif // COMMANDS_HPP
// commands.cpp
#include "commands.hpp"
#include <ostream>
void coursework::cmd::insert(std::istream& in, std::ostream& out,
EngRusDictionary& dict)
{
    std::string key;
    std::string value;
    in >> key >> value;
    bool res = dict.insert(std::move(key), std::move(value));
    if (!res)
    {
        out << "<INVALID_COMMAND>\n";
    }
}
void coursework::cmd::search(std::istream& in, std::ostream& out, const
EngRusDictionary& dict)
    std::string key;
    in >> key;
    auto res = dict.search(key);
    if (res.begin() == res.end())
        out << "<INVALID_COMMAND>\n";
        return;
    for (const auto& i : res)
        out << i << "\n";
}
void coursework::cmd::remove(std::istream& in, std::ostream& out,
EngRusDictionary& dict)
{
    std::string key;
    std::string value;
    in >> key >> value;
    bool res = dict.remove(key, value);
    if (!res)
    {
        out << "<INVALID_COMMAND>\n";
    }
}
```

```
// EngRusDictionary.hpp
#ifndef ENG_RUS_DICTIONARY_HPP
#define ENG_RUS_DICTIONARY_HPP
#include <string>
#include "AvlTreeSet.hpp"
#include "AvlTreeMap.hpp"
namespace coursework
{
    class EngRusDictionary
    {
    public:
        using Subdict = AvlTreeSet<std::string>;
        using Dict = AvlTreeMap<std::string, Subdict>;
        EngRusDictionary() = default;
        EngRusDictionary(const EngRusDictionary&) = default;
        EngRusDictionary(EngRusDictionary&&) noexcept = default;
        EngRusDictionary& operator=(const EngRusDictionary&) = default;
        EngRusDictionary& operator=(EngRusDictionary&&) noexcept = default;
        ~EngRusDictionary() noexcept = default;
        Dict::Iterator begin();
        Dict::Iterator end();
        Dict::ConstIterator cbegin() const;
        Dict::ConstIterator cend() const;
        bool insert(std::string key, std::string value);
        const Subdict& search(const std::string& rhs) const;
        bool remove(const std::string& key, const std::string& value);
    private:
        Dict dict_;
    };
}
#endif // ENG_RUS_DICTIONARY_HPP
// EngRusDictionary.cpp
#include "EngRusDictionary.hpp"
#include "AvlTreeSetIterator.hpp"
#include <utility>
coursework::EngRusDictionary::Dict::Iterator
coursework::EngRusDictionary::begin()
{
    return dict_.begin();
}
coursework::EngRusDictionary::Dict::Iterator coursework::EngRusDictionary::end()
{
    return dict_.end();
}
```

```
coursework::EngRusDictionary::Dict::ConstIterator
coursework::EngRusDictionary::cbegin() const
{
    return dict_.cbegin();
}
coursework::EngRusDictionary::Dict::ConstIterator
coursework::EngRusDictionary::cend() const
{
    return dict_.cend();
}
bool coursework::EngRusDictionary::insert(std::string key, std::string value)
{
    auto it = dict_.search(key);
    if (it == dict_.end())
    {
        auto res = dict_.insert(std::move(key), Subdict())-
>second.insert(std::move(value));
        return res != dict_.begin()->second.end();
    }
    return it->second.insert(std::forward<std::string>(value)) != it-
>second.end();
}
const coursework::EngRusDictionary::Subdict&
coursework::EngRusDictionary::search(const std::string& rhs) const
{
    return dict_.search(rhs)->second;
}
bool coursework::EngRusDictionary::remove(const std::string& key, const
std::string& value)
{
    auto it = dict_.search(key);
    if (it == dict_.end())
    {
        return false;
    return it->second.remove(value) != it->second.end();
}
// AvlTreeSet.hpp
#ifndef AVL_TREE_SET_HPP
#define AVL_TREE_SET_HPP
#include <initializer_list>
#include <utility>
#include "AvlTreeSetIterator.hpp"
#include "AvlTreeSetNode.hpp"
#include "AvlTreeTraverseStrategy.hpp"
namespace coursework
{
    template <typename T>
```

```
class AvlTreeSet
        using Node = detail::AvlTreeSetNode<T>;
    public:
        using Iterator = detail::AvlTreeSetIterator<T>;
        using ConstIterator = Iterator;
        using ReverseIterator = detail::AvlTreeSetIterator<T,</pre>
detail::ReversedInfixTraverse<detail::AvlTreeSetNode<T>>>;
        using ConstReverseIterator = ReverseIterator;
        AvlTreeSet();
        AvlTreeSet(const AvlTreeSet& rhs);
        AvlTreeSet(AvlTreeSet&& rhs) noexcept;
        AvlTreeSet(std::initializer_list<T> rhs);
        template <typename InputIterator>
        AvlTreeSet(InputIterator begin, InputIterator end);
        AvlTreeSet& operator=(const AvlTreeSet& rhs);
        AvlTreeSet& operator=(AvlTreeSet&& rhs) noexcept;
        virtual ~AvlTreeSet() noexcept;
        Iterator begin() const;
        Iterator end() const;
        ConstIterator cbegin() const;
        ConstIterator cend() const;
        ReverseIterator rbegin() const;
        ReverseIterator rend() const;
        ConstReverseIterator crbegin() const;
        ConstReverseIterator crend() const;
        Iterator insert(T rhs);
        Iterator search(const T& rhs) const;
        Iterator remove(const T& rhs);
        const Node* getRoot() const;
    private:
        void clear(Node* rhs);
        Node* root_;
   };
}
template <typename T>
coursework::AvlTreeSet<T>::AvlTreeSet():
    root_(nullptr)
{}
template <typename T>
coursework::AvlTreeSet<T>::AvlTreeSet(const AvlTreeSet& rhs)
{
   AvlTreeSet<T> temp;
   for (const auto& i : rhs)
    {
        temp.insert(i);
    }
```

```
root_ = temp.root_;
    temp.root_ = nullptr;
}
template <typename T>
coursework::AvlTreeSet<T>::AvlTreeSet(std::initializer_list<T> rhs)
{
    AvlTreeSet<T> temp;
    for (const auto& i : rhs)
        temp.insert(i);
    root_ = temp.root_;
    temp.root_ = nullptr;
}
template <typename T>
coursework::AvlTreeSet<T>::AvlTreeSet(AvlTreeSet&& rhs) noexcept:
    root_(rhs.root_)
{
    rhs.root_ = nullptr;
}
template <typename T>
coursework::AvlTreeSet<T>& coursework::AvlTreeSet<T>::operator=(const
AvlTreeSet& rhs)
    if (this != &rhs)
        AvlTreeSet<T> temp(rhs);
        std::swap(root_, temp.root_);
    }
    return *this;
}
template <typename T>
coursework::AvlTreeSet<T>& coursework::AvlTreeSet<T>::operator=(AvlTreeSet&&
rhs) noexcept
{
    if (this != &rhs)
    {
        clear(root_);
        root_ = rhs.root_;
        rhs.root_ = nullptr;
    return *this;
}
template <typename T>
coursework::AvlTreeSet<T>::~AvlTreeSet() noexcept
{
    clear(root_);
}
template <typename T>
```

```
typename coursework::AvlTreeSet<T>::Iterator coursework::AvlTreeSet<T>::begin()
const
{
    if (root_ == nullptr)
    {
        return end();
    }
    Node* res = root_;
    while (res->left_ != nullptr)
        res = res->left_;
    }
    return Iterator(root_, res);
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::Iterator coursework::AvlTreeSet<T>::end()
const
{
    return Iterator(root_, nullptr);
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::ConstIterator
coursework::AvlTreeSet<T>::cbegin() const
{
    return begin();
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::ConstIterator
coursework::AvlTreeSet<T>::cend() const
{
    return end();
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::ReverseIterator
coursework::AvlTreeSet<T>::rbegin() const
{
    if (root_ == nullptr)
    {
        return rend();
    Node* res = root_;
    while (res->right_ != nullptr)
    {
        res = res->right_;
    }
    return ReverseIterator(root_, res);
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::ReverseIterator
coursework::AvlTreeSet<T>::rend() const
```

```
{
    return ReverseIterator(root_, nullptr);
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::ConstReverseIterator
coursework::AvlTreeSet<T>::crbegin() const
{
    return rbegin();
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::ConstReverseIterator
coursework::AvlTreeSet<T>::crend() const
{
    return rend();
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::Iterator coursework::AvlTreeSet<T>::insert(T
rhs)
{
    if (root_ == nullptr)
        root_ = new Node(std::move(rhs));
        return begin();
    }
    Node* curr = root_;
    Node* prev = nullptr;
    while (curr != nullptr && rhs != curr->key_)
        prev = curr;
        curr = rhs < curr->key_ ? curr->left_ : curr->right_;
    }
    if (curr != nullptr)
    {
        return end();
    curr = new Node(std::move(rhs), prev);
    (curr->key_ < curr->parent_->key_ ? curr->parent_->left_ : curr->parent_-
>right_) = curr;
    bool isRebalanced = false;
    Node* prevBack = curr;
    Node* currBack = prev;
    while (currBack != nullptr && !isRebalanced)
        if (prevBack == currBack->left_)
        {
            --currBack->factor_;
        else if (prevBack == currBack->right_)
        {
            ++currBack->factor_;
        }
```

```
currBack = currBack->balance(root_);
        isRebalanced = currBack->factor_ == 0;
        prevBack = currBack;
        currBack = currBack->parent_;
    }
    return Iterator(root_, curr);
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::Iterator
coursework::AvlTreeSet<T>::search(const T& rhs) const
{
    Node* curr = root_;
    while (curr != nullptr && rhs != curr->key_)
        curr = rhs < curr->key_ ? curr->left_ : curr->right_;
    }
    return Iterator(root_, curr);
}
template <typename T>
typename coursework::AvlTreeSet<T>::Iterator
coursework::AvlTreeSet<T>::remove(const T& rhs)
{
    Node* curr = root_;
    while (curr != nullptr && rhs != curr->key_)
        curr = rhs < curr->key_ ? curr->left_ : curr->right_;
    if (curr == nullptr)
        return end();
    Node* res = detail::stepForward(root_, curr);
    if (curr->left_ == nullptr && curr->right_ == nullptr)
    {
        if (curr != root_)
            (curr == curr->parent_->left_ ? curr->parent_->left_ : curr-
>parent_->right_) = nullptr;
        else
        {
            root_ = nullptr;
    else if (curr->left_ == nullptr || curr->right_ == nullptr)
        Node* const currChild = curr->left_ != nullptr ? curr->left_ : curr-
>right_;
```

```
if (curr == root_)
            currChild->parent_ = nullptr;
            root_ = currChild;
        }
        else
        {
            currChild->parent_ = curr->parent_;
            (curr == curr->parent_->left_ ? curr->parent_->left_ : curr-
>parent_->right_) = currChild;
        bool isRebalanced = false;
        Node* prevBack = currChild;
        Node* currBack = prevBack->parent_;
        while (currBack != nullptr && !isRebalanced)
        {
            if (prevBack == currBack->left_)
            {
                ++currBack->factor_;
            }
            else if (prevBack == currBack->right_)
                --currBack->factor_;
            }
            currBack = currBack->balance(root_);
            isRebalanced = std::abs(currBack->factor_) == 1;
            prevBack = currBack;
            currBack = currBack->parent_;
        }
    }
    else
        Node* prev = nullptr;
        Node* const temp = curr;
        curr = curr->right_;
        while (curr->left_ != nullptr)
        {
            prev = curr;
            curr = curr->left_;
        Node* prevBack = temp;
        const bool hasAnyChildren = prev != nullptr;
        (hasAnyChildren ? prev->left_ : temp->right_) = curr->right_;
        if (curr->right_ != nullptr)
        {
            curr->right_->parent_ = hasAnyChildren ? prev : temp;
        }
        *const_cast<T*>(&temp->key_) = std::move(curr->key_);
```

```
bool isRebalanced = false;
        Node* currBack = prevBack->parent_;
        while (currBack != nullptr && !isRebalanced)
        {
            if (prevBack == currBack->left_)
            {
                ++currBack->factor_;
            else if (prevBack == currBack->right_)
            {
                --currBack->factor_;
            }
            currBack = currBack->balance(root_);
            isRebalanced = std::abs(currBack->factor_) == 1;
            prevBack = currBack;
            currBack = currBack->parent_;
        }
        res = temp;
    }
    delete curr;
    return Iterator(root_, res);
}
template <typename T>
const typename coursework::AvlTreeSet<T>::Node*
coursework::AvlTreeSet<T>::getRoot() const
{
    return root_;
}
template <typename T>
void coursework::AvlTreeSet<T>::clear(Node* rhs)
{
    if (rhs != nullptr)
    {
        clear(rhs->left_);
        clear(rhs->right_);
        delete rhs;
    }
}
#endif // AVL_TREE_SET_HPP
// AvlTreeSetIterator.hpp
#ifndef AVL_TREE_SET_ITERATOR_HPP
#define AVL_TREE_SET_ITERATOR_HPP
#include <iterator>
#include "AvlTreeSetNode.hpp"
#include "AvlTreeTraverseStrategy.hpp"
namespace coursework
```

```
{
    template <typename T>
    class AvlTreeSet;
    namespace detail
        template <typename T, typename S =
StraightInfixTraverse<AvlTreeSetNode<T>>>
        class AvlTreeSetIterator: std::iterator<std::bidirectional_iterator_tag,</pre>
const T>
        {
            friend class AvlTreeSet<T>;
            using Node = detail::AvlTreeSetNode<T>;
        public:
            AvlTreeSetIterator();
            AvlTreeSetIterator(const AvlTreeSetIterator&) = default;
            ~AvlTreeSetIterator() = default;
            AvlTreeSetIterator& operator=(const AvlTreeSetIterator&) = default;
            AvlTreeSetIterator& operator++();
            AvlTreeSetIterator operator++(int);
            AvlTreeSetIterator& operator--();
            AvlTreeSetIterator operator--(int);
            const T& operator*() const;
            const T* operator->() const;
            bool operator == (const AvlTreeSetIterator& rhs) const;
            bool operator!=(const AvlTreeSetIterator& rhs) const;
        private:
            Node* root_;
            Node* node_;
            explicit AvlTreeSetIterator(Node* root, Node* node);
        };
    }
}
template <typename T, typename S>
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::AvlTreeSetIterator():
    root_(nullptr),
    node_(nullptr)
{}
template <typename T, typename S>
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::AvlTreeSetIterator(Node* root,
Node* node):
    root_(root),
    node_(node)
{}
template <typename T, typename S>
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>&
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::operator++()
{
    node_ = S::next(root_, node_);
    return *this;
```

```
}
template <typename T, typename S>
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::operator++(int)
{
    AvlTreeSetIterator<T, S> temp(*this);
    ++(*this);
    return temp;
}
template <typename T, typename S>
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>&
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::operator--()
{
    node_ = S::prev(root_, node_);
    return *this;
}
template <typename T, typename S>
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>
coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::operator--(int)
{
    AvlTreeSetIterator<T, S> temp(*this);
    --(*this);
    return temp;
}
template <typename T, typename S>
const T& coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::operator*() const
{
    return node_->key_;
}
template <typename T, typename S>
const T* coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::operator->() const
{
    return &node_->key_;
}
template <typename T, typename S>
bool coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::operator==(const
AvlTreeSetIterator& rhs) const
{
    return root_ == rhs.root_ && node_ == rhs.node_;
}
template <typename T, typename S>
bool coursework::detail::AvlTreeSetIterator<T, S>::operator!=(const
AvlTreeSetIterator& rhs) const
{
    return !(*this == rhs);
}
#endif // AVL_TREE_SET_ITERATOR_HPP
// AvlTreeSetNode.hpp
#ifndef AVL_TREE_SET_NODE_HPP
#define AVL_TREE_SET_NODE_HPP
```

```
#include <utility>
namespace coursework
{
    namespace detail
    {
        template <typename T>
        struct AvlTreeSetNode
        {
            const T key_;
            AvlTreeSetNode* parent_;
            AvlTreeSetNode* left_;
            AvlTreeSetNode* right_;
            int factor_;
            AvlTreeSetNode(T&& key,
                           AvlTreeSetNode* parent = nullptr,
                           AvlTreeSetNode* left = nullptr,
                           AvlTreeSetNode* right = nullptr);
            AvlTreeSetNode* rotateLeft(AvlTreeSetNode*& root) noexcept;
            AvlTreeSetNode* rotateRight(AvlTreeSetNode*& root) noexcept;
            AvlTreeSetNode* balance(AvlTreeSetNode*& root) noexcept;
        };
    }
}
template <typename T>
coursework::detail::AvlTreeSetNode<T>::AvlTreeSetNode(T&& key,
                                                       AvlTreeSetNode* parent,
                                                       AvlTreeSetNode* left,
                                                       AvlTreeSetNode* right):
    key_(std::move(key)),
    parent_(parent),
    left_(left),
    right_(right),
    factor_(0)
{}
template <typename T>
coursework::detail::AvlTreeSetNode<T>*
coursework::detail::AvlTreeSetNode<T>::rotateLeft(AvlTreeSetNode<T>*& root)
noexcept
{
    AvlTreeSetNode<T>* pivot = right_;
    if (pivot->factor_ == 1)
    {
        factor_ = 0;
        pivot->factor_ = 0;
    else if (pivot->factor_ == 0)
        factor_ = 1;
        pivot->factor_ = -1;
    }
    right_ = pivot->left_;
```

```
if (pivot->left_ != nullptr)
        pivot->left_->parent_ = this;
    }
    pivot->parent_ = parent_;
    if (parent_ != nullptr)
        (this == parent_->left_ ? parent_->left_ : parent_->right_) = pivot;
    }
    else
    {
        root = pivot;
    }
    pivot->left_ = this;
    parent_ = pivot;
    return pivot;
}
template <typename T>
coursework::detail::AvlTreeSetNode<T>*
coursework::detail::AvlTreeSetNode<T>::rotateRight(AvlTreeSetNode<T>*& root)
noexcept
{
    AvlTreeSetNode<T>* pivot = left_;
    if (pivot->factor_ == -1)
        factor_ = 0;
        pivot->factor_ = 0;
    else if (pivot->factor_ == 0)
        factor_ = -1;
        pivot->factor_ = 1;
    left_ = pivot->right_;
    if (pivot->right_ != nullptr)
    {
        pivot->right_->parent_ = this;
    pivot->parent_ = parent_;
    if (parent_ != nullptr)
        (this == parent_->left_ ? parent_->left_ : parent_->right_) = pivot;
    else
    {
        root = pivot;
    }
    pivot->right_ = this;
    parent_ = pivot;
```

```
return pivot;
}
template <typename T>
coursework::detail::AvlTreeSetNode<T>*
coursework::detail::AvlTreeSetNode<T>::balance(AvlTreeSetNode<T>*& root)
noexcept
{
    if (factor_ == 2)
        if (right_->factor_ < 0)</pre>
        {
            right_->rotateRight(root);
        return rotateLeft(root);
    }
    if (factor_ == -2)
        if (left_->factor_ > 0)
        {
            left_->rotateLeft(root);
        return rotateRight(root);
    }
    return this;
}
#endif // AVL_TREE_SET_NODE_HPP
// AvlTreeMap.hpp
#ifndef AVL_TREE_MAP_HPP
#define AVL_TREE_MAP_HPP
#include <initializer_list>
#include <utility>
#include "AvlTreeMapIterator.hpp"
#include "AvlTreeMapConstIterator.hpp"
#include "AvlTreeMapNode.hpp"
#include "AvlTreeTraverseStrategy.hpp"
namespace coursework
{
    template <typename T, typename U>
    class AvlTreeMap
        using Node = detail::AvlTreeMapNode<T, U>;
    public:
        using Iterator = detail::AvlTreeMapIterator<T, U>;
        using ConstIterator = detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U,</pre>
detail::StraightInfixTraverse<Node>>;
        using ReverseIterator = detail::AvlTreeMapIterator<T, U,</pre>
detail::ReversedInfixTraverse<Node>>;
        using ConstReverseIterator = detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U,</pre>
detail::ReversedInfixTraverse<Node>>;
```

```
AvlTreeMap();
        AvlTreeMap(const AvlTreeMap& rhs);
        AvlTreeMap(AvlTreeMap&& rhs) noexcept;
        AvlTreeMap(std::initializer_list<std::pair<T, U>> rhs);
        template <typename InputIterator>
        AvlTreeMap(InputIterator begin, InputIterator end);
        AvlTreeMap& operator=(const AvlTreeMap& rhs);
        AvlTreeMap& operator=(AvlTreeMap&& rhs) noexcept;
        virtual ~AvlTreeMap() noexcept;
        Iterator begin();
        Iterator end();
        ConstIterator cbegin() const;
        ConstIterator cend() const;
        ConstIterator begin() const;
        ConstIterator end() const;
        ReverseIterator rbegin();
        ReverseIterator rend();
        ConstReverseIterator crbegin() const;
        ConstReverseIterator crend() const;
        ConstReverseIterator rbegin() const;
        ConstReverseIterator rend() const;
        Iterator insert(T key, U value);
        Iterator search(const T& key) const;
        Iterator remove(const T& key);
        const Node* getRoot() const;
    private:
        void clear(Node* rhs);
        Node* root_;
   };
}
template <typename T, typename U>
coursework::AvlTreeMap<T, U>::AvlTreeMap():
    root_(nullptr)
{}
template <typename T, typename U>
coursework::AvlTreeMap<T, U>::AvlTreeMap(const AvlTreeMap& rhs)
{
   AvlTreeMap<T, U> temp;
   for (const auto& i : rhs)
    {
        temp.insert(i.first, i.second);
    }
   root_ = temp.root_;
    temp.root_ = nullptr;
}
template <typename T, typename U>
```

```
coursework::AvlTreeMap<T, U>::AvlTreeMap(std::initializer_list<std::pair<T, U>>
rhs)
{
    AvlTreeMap<T, U> temp;
    for (const auto& i : rhs)
    {
        temp.insert(i.first, i.second);
    }
    root_ = temp.root_;
    temp.root_ = nullptr;
}
template <typename T, typename U>
coursework::AvlTreeMap<T, U>& coursework::AvlTreeMap<T, U>::operator=(const
AvlTreeMap& rhs)
{
    if (this != &rhs)
        AvlTreeMap<T, U> temp(rhs);
        std::swap(root_, temp.root_);
    }
    return *this;
}
template <typename T, typename U>
coursework::AvlTreeMap<T, U>::AvlTreeMap(AvlTreeMap&& rhs) noexcept:
    root_(rhs.root_)
{
    rhs.root_ = nullptr;
}
template <typename T, typename U>
coursework::AvlTreeMap<T, U>& coursework::AvlTreeMap<T,</pre>
U>::operator=(AvlTreeMap&& rhs) noexcept
{
    if (this != &rhs)
    {
        clear(root_);
        root_ = rhs.root_;
        rhs.root_ = nullptr;
    }
    return *this;
}
template <typename T, typename U>
coursework::AvlTreeMap<T, U>::~AvlTreeMap() noexcept
{
    clear(root_);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::Iterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::begin()
{
    if (root_ == nullptr)
    {
        return end();
```

```
}
    Node* res = root_;
    while (res->left_ != nullptr)
        res = res->left_;
    }
    return Iterator(root_, res);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::Iterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::end()
{
    return Iterator(root_, nullptr);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ConstIterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::cbegin() const
{
    if (root_ == nullptr)
        return cend();
    Node* res = root_;
    while (res->left_ != nullptr)
    {
        res = res->left_;
    }
    return ConstIterator(root_, res);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ConstIterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::cend() const
{
    return ConstIterator(root_, nullptr);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ConstIterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::begin() const
{
    return cbegin();
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ConstIterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::end() const
{
    return cend();
}
template <typename T, typename U>
```

```
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ReverseIterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::rbegin()
{
    if (root_ == nullptr)
    {
        return rend();
    }
    Node* res = root_;
    while (res->right_ != nullptr)
        res = res->right_;
    }
    return ReverseIterator(root_, res);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ReverseIterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::rend()
{
    return ReverseIterator(root_, nullptr);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ConstReverseIterator
coursework::AvlTreeMap<T, U>::crbegin() const
{
    if (root_ == nullptr)
        return crend();
    Node* res = root_;
    while (res->right_ != nullptr)
    {
        res = res->right_;
    return ConstReverseIterator(root_, res);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ConstReverseIterator
coursework::AvlTreeMap<T, U>::crend() const
{
    return ConstReverseIterator(root_, nullptr);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ConstReverseIterator
coursework::AvlTreeMap<T, U>::rbegin() const
{
    return rbegin();
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::ConstReverseIterator
coursework::AvlTreeMap<T, U>::rend() const
```

```
{
    return rend();
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::Iterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::insert(T key, U value)
{
    if (root_ == nullptr)
        root_ = new Node(std::move(key), std::move(value));
        return begin();
    }
    Node* curr = root_;
    Node* prev = nullptr;
    while (curr != nullptr && key != curr->key_)
    {
        prev = curr;
        curr = key < curr->key_ ? curr->left_ : curr->right_;
    }
    if (curr != nullptr)
        return end();
    }
    curr = new Node(std::move(key), std::move(value), prev);
    (curr->key_ < curr->parent_->key_ ? curr->parent_->left_ : curr->parent_-
>right_) = curr;
    bool isRebalanced = false;
    Node* prevBack = curr;
    Node* currBack = prev;
    while (currBack != nullptr && !isRebalanced)
        if (prevBack == currBack->left_)
        {
            --currBack->factor_;
        else if (prevBack == currBack->right_)
        {
            ++currBack->factor_;
        }
        currBack = currBack->balance(root_);
        isRebalanced = currBack->factor_ == 0;
        prevBack = currBack;
        currBack = currBack->parent_;
    }
    return Iterator(root_, curr);
}
template <typename T, typename U>
```

```
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::Iterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::search(const T& key) const
{
    Node* curr = root_;
    while (curr != nullptr && key != curr->key_)
        curr = key < curr->key_ ? curr->left_ : curr->right_;
    }
    return Iterator(root_, curr);
}
template <typename T, typename U>
typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::Iterator coursework::AvlTreeMap<T,
U>::remove(const T& key)
{
    Node* curr = root_;
    while (curr != nullptr && key != curr->key_)
    {
        curr = key < curr->key_ ? curr->left_ : curr->right_;
    }
    if (curr == nullptr)
        return end();
    Node* res = detail::stepForward(root_, curr);
    if (curr->left_ == nullptr && curr->right_ == nullptr)
        if (curr != root_)
            (curr == curr->parent_->left_ ? curr->parent_->left_ : curr-
>parent_->right_) = nullptr;
        else
        {
            root_ = nullptr;
    else if (curr->left_ == nullptr || curr->right_ == nullptr)
        Node* const currChild = curr->left_ != nullptr ? curr->left_ : curr-
>right_;
        if (curr == root_)
            currChild->parent_ = nullptr;
            root_ = currChild;
        else
            currChild->parent_ = curr->parent_;
            (curr == curr->parent_->left_ ? curr->parent_->left_ : curr-
>parent_->right_) = currChild;
        bool isRebalanced = false;
```

```
Node* prevBack = currChild;
    Node* currBack = prevBack->parent_;
   while (currBack != nullptr && !isRebalanced)
        if (prevBack == currBack->left_)
            ++currBack->factor_;
        else if (prevBack == currBack->right_)
            --currBack->factor_;
        }
        currBack = currBack->balance(root_);
        isRebalanced = std::abs(currBack->factor_) == 1;
        prevBack = currBack;
        currBack = currBack->parent_;
    }
}
else
    Node* prev = nullptr;
    Node* const temp = curr;
    curr = curr->right_;
   while (curr->left_ != nullptr)
        prev = curr;
        curr = curr->left_;
    Node* prevBack = temp;
    const bool hasAnyChildren = prev != nullptr;
    (hasAnyChildren ? prev->left_ : temp->right_) = curr->right_;
    if (curr->right_ != nullptr)
    {
        curr->right_->parent_ = hasAnyChildren ? prev : temp;
    *const_cast<T*>(&temp->key_) = std::move(curr->key_);
    bool isRebalanced = false;
    Node* currBack = prevBack->parent_;
    while (currBack != nullptr && !isRebalanced)
        if (prevBack == currBack->left_)
        {
            ++currBack->factor_;
        else if (prevBack == currBack->right_)
```

```
--currBack->factor_;
            }
            currBack = currBack->balance(root_);
            isRebalanced = std::abs(currBack->factor_) == 1;
            prevBack = currBack;
            currBack = currBack->parent_;
        }
        res = temp;
    }
    delete curr;
    return Iterator(root_, res);
}
template <typename T, typename U>
const typename coursework::AvlTreeMap<T, U>::Node* coursework::AvlTreeMap<T,</pre>
U>::getRoot() const
{
    return root_;
}
template <typename T, typename U>
void coursework::AvlTreeMap<T, U>::clear(Node* rhs)
{
    if (rhs != nullptr)
        clear(rhs->left_);
        clear(rhs->right_);
        delete rhs;
    }
}
#endif // AVL_TREE_MAP_HPP
// AvlTreeMapIterator.hpp
#ifndef AVL_TREE_MAP_ITERATOR_HPP
#define AVL_TREE_MAP_ITERATOR_HPP
#include <iterator>
#include <utility>
#include "AvlTreeMapNode.hpp"
#include "AvlTreeTraverseStrategy.hpp"
namespace coursework
{
    template <typename T, typename U>
    class AvlTreeMap;
    namespace detail
    {
        template <typename T, typename U, typename S =
StraightInfixTraverse<AvlTreeMapNode<T, U>>>
        class AvlTreeMapIterator: std::iterator<std::bidirectional_iterator_tag,</pre>
const T>
        {
            friend class AvlTreeMap<T, U>;
```

```
using Node = AvlTreeMapNode<T, U>;
            using Data = std::pair<const T&, U&>;
        public:
            AvlTreeMapIterator();
            AvlTreeMapIterator(const AvlTreeMapIterator&) = default;
            ~AvlTreeMapIterator() = default;
            AvlTreeMapIterator& operator=(const AvlTreeMapIterator&) = default;
            AvlTreeMapIterator& operator++();
            AvlTreeMapIterator operator++(int);
            AvlTreeMapIterator& operator--();
            AvlTreeMapIterator operator--(int);
            Data& operator*();
            const Data& operator*() const;
            Data* operator->();
            const Data* operator->() const;
            bool operator == (const AvlTreeMapIterator rhs) const;
            bool operator!=(const AvlTreeMapIterator& rhs) const;
        private:
            Node* root_;
            Node* node_;
            explicit AvlTreeMapIterator(Node* root, Node* node);
        };
    }
}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::AvlTreeMapIterator():
    root_(nullptr),
    node_(nullptr)
{}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::AvlTreeMapIterator(Node* root,
Node* node):
    root_(root),
    node_(node)
{}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>&
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator++()
{
    node_ = S::next(root_, node_);
    return *this;
}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator++(int)
{
    AvlTreeMapIterator<T, U, S> temp(*this);
    ++(*this);
```

```
return temp;
}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>&
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator--()
{
    node_ = S::prev(root_, node_);
    return *this;
}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator--(int)
{
    AvlTreeMapIterator<T, U, S> temp(*this);
    --(*this);
    return temp;
}
template <typename T, typename U, typename S>
typename coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::Data&
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator*()
{
    return node_->data_;
}
template <typename T, typename U, typename S>
const typename coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::Data&
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator*() const
{
    return **this;
}
template <typename T, typename U, typename S>
typename coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::Data*
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator->()
{
    return &node_->data_;
}
template <typename T, typename U, typename S>
const typename coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::Data*
coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator->() const
{
    return &**this;
}
template <typename T, typename U, typename S>
bool coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator==(const
AvlTreeMapIterator& rhs) const
{
    return root_ == rhs.root_ && node_ == rhs.node_;
}
template <typename T, typename U, typename S>
bool coursework::detail::AvlTreeMapIterator<T, U, S>::operator!=(const
AvlTreeMapIterator& rhs) const
{
    return !(*this == rhs);
}
```

```
#endif // AVL_TREE_MAP_ITERATOR_HPP
// AvlTreeMapConstIterator.hpp
#ifndef AVL_TREE_MAP_CONST_ITERATOR_HPP
#define AVL_TREE_MAP_CONST_ITERATOR_HPP
#include <iterator>
#include <utility>
#include "AvlTreeMapNode.hpp"
#include "AvlTreeTraverseStrategy.hpp"
namespace coursework
{
    template <typename T, typename U>
    class AvlTreeMap;
    namespace detail
        template <typename T, typename U, typename S =
StraightInfixTraverse<AvlTreeMapNode<T, U>>>
        class AvlTreeMapConstIterator:
std::iterator<std::bidirectional_iterator_tag, const T>
            friend class AvlTreeMap<T, U>;
            using Node = AvlTreeMapNode<T, U>;
            using Data = std::pair<const T&, const U&>;
        public:
            AvlTreeMapConstIterator();
            AvlTreeMapConstIterator(const AvlTreeMapConstIterator&) = default;
            ~AvlTreeMapConstIterator() = default;
            AvlTreeMapConstIterator& operator=(const AvlTreeMapConstIterator&) =
default;
            AvlTreeMapConstIterator& operator++();
            AvlTreeMapConstIterator operator++(int);
            AvlTreeMapConstIterator& operator--();
            AvlTreeMapConstIterator operator--(int);
            const Data& operator*() const;
            const Data* operator->() const;
            bool operator==(const AvlTreeMapConstIterator& rhs) const;
            bool operator!=(const AvlTreeMapConstIterator& rhs) const;
        private:
            Node* root_;
            Node* node_;
            explicit AvlTreeMapConstIterator(Node* root, Node* node);
        };
    }
}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::AvlTreeMapConstIterator():
    root_(nullptr),
```

```
node_(nullptr)
{}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U,</pre>
S>::AvlTreeMapConstIterator(Node* root, Node* node):
    root_(root),
    node_(node)
{}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>&
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::operator++()
{
    node_ = S::next(root_, node_);
    return *this;
}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::operator++(int)
{
    AvlTreeMapConstIterator<T, U, S> temp(*this);
    ++(*this);
    return temp;
}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>&
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::operator--()
{
    node_ = S::prev(root_, node_);
    return *this;
}
template <typename T, typename U, typename S>
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::operator--(int)
{
    AvlTreeMapConstIterator<T, U, S> temp(*this);
    --(*this);
    return temp;
}
template <typename T, typename U, typename S>
const typename coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::Data&
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::operator*() const
{
    return node_->constData_;
}
template <typename T, typename U, typename S>
const typename coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::Data*
coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::operator->() const
{
    return &node_->constData_;
}
template <typename T, typename U, typename S>
bool coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::operator==(const
AvlTreeMapConstIterator& rhs) const
```

```
{
    return root_ == rhs.root_ && node_ == rhs.node_;
}
template <typename T, typename U, typename S>
bool coursework::detail::AvlTreeMapConstIterator<T, U, S>::operator!=(const
AvlTreeMapConstIterator& rhs) const
{
    return !(*this == rhs);
}
#endif // AVL_TREE_MAP_CONST_ITERATOR_HPP
// AvlTreeMapNode.hpp
#ifndef AVL_TREE_MAP_NODE_HPP
#define AVL_TREE_MAP_NODE_HPP
#include <utility>
namespace coursework
{
    namespace detail
        template <typename T, typename U>
        struct AvlTreeMapNode
        {
            const T key_;
            U value_;
             std::pair<const T&, U&> data_ = {key_, value_};
             std::pair<const T&, const U&> constData_ = {key_, value_};
            AvlTreeMapNode* parent_;
AvlTreeMapNode* left_;
            AvlTreeMapNode* right_;
             int factor_;
             AvlTreeMapNode(T&& key,
                             U&& value,
                             AvlTreeMapNode* parent = nullptr,
AvlTreeMapNode* left = nullptr,
                             AvlTreeMapNode* right = nullptr);
            AvlTreeMapNode* rotateLeft(AvlTreeMapNode*& root) noexcept;
            AvlTreeMapNode* rotateRight(AvlTreeMapNode*& root) noexcept;
            AvlTreeMapNode* balance(AvlTreeMapNode*& root) noexcept;
        };
    }
}
template <typename T, typename U>
coursework::detail::AvlTreeMapNode<T, U>::AvlTreeMapNode(T&& key,
                                                             U&& value,
                                                             AvlTreeMapNode* parent,
                                                             AvlTreeMapNode* left,
                                                             AvlTreeMapNode* right):
    key_(std::move(key)),
    value_(std::move(value)),
    parent_(parent),
```

```
left_(left),
    right_(right),
    factor_(0)
{}
template <typename T, typename U>
coursework::detail::AvlTreeMapNode<T, U>* coursework::detail::AvlTreeMapNode<T,</pre>
U>::rotateLeft(AvlTreeMapNode*& root) noexcept
{
    AvlTreeMapNode<T, U>* pivot = right_;
    if (pivot->factor_ == 1)
    {
        factor_ = 0;
        pivot->factor_ = 0;
    else if (pivot->factor_ == 0)
        factor_ = 1;
        pivot->factor_ = -1;
    }
    right_ = pivot->left_;
    if (pivot->left_ != nullptr)
        pivot->left_->parent_ = this;
    pivot->parent_ = parent_;
    if (parent_ != nullptr)
        (this == parent_->left_ ? parent_->left_ : parent_->right_) = pivot;
    else
    {
        root = pivot;
    pivot->left_ = this;
    parent_ = pivot;
    return pivot;
}
template <typename T, typename U>
coursework::detail::AvlTreeMapNode<T, U>* coursework::detail::AvlTreeMapNode<T,
U>::rotateRight(AvlTreeMapNode*& root) noexcept
{
    AvlTreeMapNode<T, U>* pivot = left_;
    if (pivot->factor_ == -1)
    {
        factor_ = 0;
        pivot->factor_ = 0;
    else if (pivot->factor_ == 0)
        factor_ = -1;
        pivot->factor_ = 1;
```

```
}
    left_ = pivot->right_;
    if (pivot->right_ != nullptr)
        pivot->right_->parent_ = this;
    }
    pivot->parent_ = parent_;
    if (parent_ != nullptr)
        (this == parent_->left_ ? parent_->left_ : parent_->right_) = pivot;
    }
    else
    {
        root = pivot;
    }
    pivot->right_ = this;
    parent_ = pivot;
    return pivot;
}
template <typename T, typename U>
coursework::detail::AvlTreeMapNode<T, U>* coursework::detail::AvlTreeMapNode<T,</pre>
U>::balance(AvlTreeMapNode*& root) noexcept
{
    if (factor_ == 2)
    {
        if (right_->factor_ < 0)</pre>
        {
            right_->rotateRight(root);
        return rotateLeft(root);
    }
    if (factor_ == -2)
        if (left_->factor_ > 0)
        {
            left_->rotateLeft(root);
        return rotateRight(root);
    }
    return this;
}
#endif // AVL_TREE_MAP_NODE_HPP
// AvlTreeTraverseStrategy.hpp
#ifndef AVL_TREE_TRAVERSE_STRATEGY_HPP
#define AVL_TREE_TRAVERSE_STRATEGY_HPP
namespace coursework
```

```
{
    namespace detail
    {
        template <typename T>
        T* stepForward(T* root, T* node);
        template <typename T>
        T* stepBackward(T* root, T* node);
        template <typename T>
        struct StraightInfixTraverse
        {
            static T* next(T* root, T* node);
            static T* prev(T* root, T* node);
        };
        template <typename T>
        struct ReversedInfixTraverse
            static T* next(T* root, T* node);
            static T* prev(T* root, T* node);
        };
    }
}
template <typename T>
T* coursework::detail::stepForward(T* root, T* node)
    T* curr = node;
    while (curr->right_ == nullptr || curr->key_ < node->key_)
        if (curr == root && (root->right_ == nullptr || curr->key_ < node-</pre>
>key_))
            return nullptr;
        curr = curr->parent_;
        if (curr->key_ > node->key_)
        {
            return curr;
    }
    curr = curr->right_;
    while (curr->left_ != nullptr)
        curr = curr->left_;
    return curr;
}
template <typename T>
T* coursework::detail::stepBackward(T* root, T* node)
    T* curr = node;
```

```
while (curr->left_ == nullptr || curr->key_ > node->key_)
        if (curr == root && (root->left_ == nullptr || curr->key_ > node->key_))
        {
            return nullptr;
        curr = curr->parent_;
        if (curr->key_ < node->key_)
            return curr;
        }
    }
    curr = curr->left_;
    while (curr->right_ != nullptr)
    {
        curr = curr->right_;
    }
    return curr;
}
template <typename T>
T* coursework::detail::StraightInfixTraverse<T>::next(T* root, T* node)
    return stepForward(root, node);
}
template <typename T>
T* coursework::detail::StraightInfixTraverse<T>::prev(T* root, T* node)
{
    return stepBackward(root, node);
}
template <typename T>
T* coursework::detail::ReversedInfixTraverse<T>::next(T* root, T* node)
{
    return stepBackward(root, node);
}
template <typename T>
T* coursework::detail::ReversedInfixTraverse<T>::prev(T* root, T* node)
{
    return stepForward(root, node);
}
#endif // AVL_TREE_TRAVERSE_STRATEGY_HPP
```

## Приложение 2. Протоколы отладки

```
// tests.cpp
#include "EngRusDictionary.hpp"
#include <iostream>
#include "AvlTreeSetTests.hpp"
#include "AvlTreeMapTests.hpp"
#include "EngRusDictionaryTests.hpp"
int main()
{
    using namespace coursework;
    AvlTreeSet<int> set;
    testSetOutput(set);
    testSetInsert(set, 15);
    testSetInsert(set, 15);
    testSetInsert(set, 23);
    testSetInsert(set, 23);
    testSetInsert(set, 13);
    testSetInsert(set, 13);
    testSetInsert(set, 14);
    testSetInsert(set, 14);
    testSetInsert(set, 25);
    testSetInsert(set, 25);
    testSetInsert(set, 18);
    testSetInsert(set, 18);
    testSetInsert(set, 16);
    testSetInsert(set, 16);
    testSetInsert(set, 17);
    testSetInsert(set, 17);
    AvlTreeSet<int> setCopy = set;
    testSetInsert(setCopy, 50000);
    testSetInsert(setCopy, 1000000);
    testSetInsert(set, 30);
    AvlTreeSet<int> setCopy2;
    setCopy2 = setCopy;
    testSetInsert(setCopy2, 123456789);
    testSetInsert(setCopy, 987654321);
    AvlTreeSet<int> set2 = std::move(set);
    testSetRemove(set2, 15);
    testSetRemove(set2, 15);
    testSetRemove(set2, 13);
    testSetRemove(set2, 13);
testSetRemove(set2, 25);
    testSetRemove(set2, 25);
    testSetRemove(set2, 18);
    testSetRemove(set2, 18);
    testSetRemove(set2, 16);
    testSetRemove(set2, 16);
    testSetRemove(set2, 17);
```

```
testSetRemove(set2, 17);
testSetRemove(set2, 23);
testSetRemove(set2, 23);
testSetRemove(set2, 14);
testSetRemove(set2, 14);
testSetRemove(set2, 30);
testSetRemove(set2, 30);
AvlTreeSet<int> set3;
set3 = std::move(set2);
testSetInsert(set3, 15);
testSetInsert(set3, 23);
testSetInsert(set3, 13);
testSetInsert(set3, 14);
testSetInsert(set3, 25);
testSetInsert(set3, 18);
testSetInsert(set3, 16);
testSetInsert(set3, 17);
testSetRemove(set3, 17);
testSetInsert(set3, 17);
testSetRemove(set3, 15);
testSetRemove(set3, 16);
testSetRemove(set3, 17);
testSetRemove(set3, 18);
testSetRemove(set3, 23);
testSetRemove(set3, 25);
testSetRemove(set3, 13);
testSetRemove(set3, 14);
testSetRemove(set3, 25);
testSetInsert(set3, 17);
testSetInsert(set3, 16);
testSetInsert(set3, 15);
testSetInsert(set3, 14);
testSetInsert(set3, 13);
testSetInsert(set3, 12);
testSetInsert(set3, 11);
testSetInsert(set3, 10);
AvlTreeSet<int> set4;
testSetInsert(set4, 15);
testSetInsert(set4, 12);
testSetInsert(set4, 20);
testSetInsert(set4, 21);
testSetInsert(set4, 18);
```

```
testSetInsert(set4, 22);
testSetInsert(set4, 19);
AvlTreeSet<int> set5;
testSetInsert(set5, 17);
testSetInsert(set5, 18);
testSetInsert(set5, 19);
testSetInsert(set5, 20);
testSetInsert(set5, 21);
testSetInsert(set5, 22);
testSetInsert(set5, 23);
testSetInsert(set5, 24);
AvlTreeSet<int> setInit = {7, 2, 9, 10, 28, 65, 37};
testSetOutput(setInit);
AvlTreeMap<std::string, int> map;
testMapOutput(map);
std::string existing1 = "existing1";
testMapInsert(map, existing1, 10);
std::cout << existing1 << "\n";
std::string existing2 = "existing2";
testMapInsert(map, std::move(existing2), 14);
std::cout << existing2 << "\n";
AvlTreeMap<std::string, int> map2 = std::move(map);
testMapInsert(map2, std::string("object"), 200);
testMapInsert(map2, std::string("object"), 200);
testMapInsert(map2, std::string("move"), 500);
testMapInsert(map2, std::string("move"), 500);
testMapInsert(map2, std::string("move"), 500);
testMapInsert(map2, std::string("pyccкий текст"), -12);
testMapInsert(map2, std::string("pyccкий текст"), -12);
testMapInsert(map2, std::string("avl tree"), -50);
testMapInsert(map2, std::string("avl tree"), -50);
testMapInsert(map2, std::string("a"), 1);
testMapInsert(map2, std::string("a"), 2);
testMapInsert(map2, std::string("h"), 2);
testMapInsert(map2, std::string("b"), 2);
testMapInsert(map2, std::string("b"), 1);
AvlTreeMap<std::string, int> map3;
map3 = std::move(map2);
testMapRemove(map3, std::string("b"));
testMapRemove(map3, std::string("move"));
testMapRemove(map3, std::string("русский текст"));
testMapRemove(map3, std::string("avl tree"));
AvlTreeMap<std::string, int> mapCopy = map3;
testMapInsert(mapCopy, std::string("xLALALALALALALA"), 10000000);
AvlTreeMap<std::string, int> mapCopy2;
mapCopy2 = map3;
```

```
testMapInsert(mapCopy2, std::string("xRAPAPAPAPAPAP"), -9999999);
     AvlTreeMap<int, int> mapInit = \{\{2, 3\}, \{4, 2\}, \{13, 0\}\};
     testMapOutput(mapInit);
     EngRusDictionary dict;
     testDictInsert(dict, "good", "хороший");
testDictInsert(dict, "good", "хороший");
testDictInsert(dict, "good", "товар");
testDictInsert(dict, "good", "товар");
testDictInsert(dict, "bad", "плохой");
testDictInsert(dict, "bad", "плохой");
     EngRusDictionary dict2 = std::move(dict);
     testDictInsert(dict2, "direct", "направление");
testDictInsert(dict2, "direct", "направление");
     testDictRemove(dict2, "good", "хороший");
testDictRemove(dict2, "good", "хороший");
     EngRusDictionary dict3;
     dict3 = std::move(dict2);
     testDictRemove(dict3, "direct", "направления");
testDictRemove(dict3, "directs", "направление");
testDictRemove(dict3, "direct", "направление");
     EngRusDictionary dictCopy = dict3;
testDictInsert(dictCopy, "cloud", "облако");
     EngRusDictionary dictCopy2 = dict3;
     testDictInsert(dictCopy2, "loud", "громкий");
     return 0;
}
// AvlTreeSetTests.hpp
#ifndef AVL_TREE_SET_TESTS_HPP
#define AVL_TREE_SET_TESTS_HPP
#include <iostream>
#include <cmath>
#include "AvlTreeSet.hpp"
namespace coursework
{
      template <typename T>
     void testSetOutput(const AvlTreeSet<T>& tree)
      {
           for (const auto& i : tree)
            {
                 std::cout << i << " ";
           }
           std::cout << "\n";
     }
      template <typename T>
```

```
std::size_t getHeight(const detail::AvlTreeSetNode<T>* node)
        if (node == nullptr)
        {
            return 0;
        return 1 + std::max(getHeight(node->left_), getHeight(node->right_));
    }
    template <typename T>
    bool checkBalance(const detail::AvlTreeSetNode<T>* node)
    {
        if (node == nullptr)
        {
            return true;
        }
        int lh = getHeight(node->left_);
        int rh = getHeight(node->right_);
        return std::abs(rh - lh) <= 1 && checkBalance(node->left_) &&
checkBalance(node->right_);
    template <typename T>
    void testSetInsert(AvlTreeSet<T>& tree, T value)
        tree.insert(std::move(value));
        testSetOutput(tree);
        std::cout << checkBalance(tree.getRoot()) << "\n";</pre>
    }
    template <typename T>
    void testSetRemove(AvlTreeSet<T>& tree, T value)
        tree.remove(std::move(value));
        testSetOutput(tree);
        std::cout << checkBalance(tree.getRoot()) << "\n";</pre>
    }
}
#endif // AVL_TREE_SET_TESTS_HPP
// AvlTreeMapTests.hpp
#ifndef AVL_TREE_MAP_TESTS_HPP
#define AVL_TREE_MAP_TESTS_HPP
#include <iostream>
#include <cmath>
#include "AvlTreeMap.hpp"
namespace coursework
{
    template <typename T, typename U>
    void testMapOutput(const AvlTreeMap<T, U>& tree)
    {
        for (const auto& i : tree)
        {
            std::cout << i.first << " " << i.second << " ";
```

```
}
        std::cout << "\n";
    }
    template <typename T, typename U>
    std::size_t getHeight(const detail::AvlTreeMapNode<T, U>* node)
        if (node == nullptr)
        {
            return 0;
        return 1 + std::max(getHeight(node->left_), getHeight(node->right_));
    }
    template <typename T, typename U>
    bool checkBalance(const detail::AvlTreeMapNode<T, U>* node)
    {
        if (node == nullptr)
        {
            return true;
        }
        int lh = getHeight(node->left_);
        int rh = getHeight(node->right_);
        return std::abs(rh - lh) <= 1 && checkBalance(node->left_) &&
checkBalance(node->right_);
    template <typename T, typename U>
    void testMapInsert(AvlTreeMap<T, U>& tree, T key, U value)
        tree.insert(std::move(key), std::move(value));
        testMapOutput(tree);
        std::cout << checkBalance(tree.getRoot()) << "\n";</pre>
    }
    template <typename T, typename U>
    void testMapRemove(AvlTreeMap<T, U>& tree, T key)
        tree.remove(std::move(key));
        testMapOutput(tree);
        std::cout << checkBalance(tree.getRoot()) << "\n";</pre>
    }
}
#endif // AVL_TREE_MAP_TESTS_HPP
// EngRusDictionaryTests.hpp
#ifndef ENG_RUS_DICTIONARY_TESTS_HPP
#define ENG_RUS_DICTIONARY_TESTS_HPP
#include "EngRusDictionary.hpp"
namespace coursework
    void testDictInsert(EngRusDictionary& dict, std::string key, std::string
value);
```

```
void testDictRemove(EngRusDictionary& dict, const std::string& key, const
std::string& value);
#endif // ENG_RUS_DICTIONARY_TESTS_HPP
// EngRusDictionaryTests.cpp
#include "EngRusDictionaryTests.hpp"
#include <iostream>
void coursework::testDictInsert(EngRusDictionary& dict, std::string key,
std::string value)
{
    dict.insert(std::move(key), std::move(value));
    for (const auto& i : dict)
    {
        for (const auto& j : i.second)
            std::cout << i.first << " - " << j << "\n";
        }
    }
    std::cout << "\n";
}
void coursework::testDictRemove(EngRusDictionary& dict, const std::string& key,
const std::string& value)
{
    dict.remove(key, value);
    for (const auto& i : dict)
        for (const auto& j : i.second)
        {
            std::cout << i.first << " - " << j << "\n";
    }
    std::cout << "\n";</pre>
}
```

## Приложение 3. Список использованных источников

- 1. <a href="https://habr.com/ru/articles/150732/">https://habr.com/ru/articles/150732/</a>
- 2. <a href="https://ru.wikipedia.org/wiki/ABЛ-дерево">https://ru.wikipedia.org/wiki/ABЛ-дерево</a>
- 3. <a href="https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%92%D0%9B-%D0%B4%D0%B5%D1%80%D0%B5%D0%B2%D0%BE#.D0.90.D0.92.D0">https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%92%D0%9B-%D0%B4%D0%B5%D1%80%D0%B5%D0%B2%D0%BE#.D0.90.D0.92.D0</a>
  <a href="https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%92%D0%9B-%D0.90.D0.92.D0">https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%92%D0%9B-%D0.90.D0.92.D0</a>
  <a href="https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%92%D0%9B-%D0.90.D0.90.D0.92.D0">https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%92%D0%9B-%D0.90.D0.92.D0</a>
  <a href="https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%BE#.D0.90.D0.92.D0">https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%BE#.D0.90.D0.92.D0</a>
  <a href="https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%BE#.D0.90.D0.92.D0">https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%BE#.D0.90.D0.92.D0</a>
  <a href="https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%BE#.D0.90.D0.92.D0">https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%BE#.D0.90.D0.92.D0</a>
  <a href="https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=%D0%90%D0%BE#.D0.90.D
- 4. <a href="https://al.cs.msu.ru/system/files/">https://al.cs.msu.ru/system/files/</a>
  <a href="mailto:bazarengen.pdf">Балансировка+при+включении+в+AVL+дерево.pdf</a>