Математика для Data Science.

- 1. Найдите определитель матрицы $\begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 \\ 5 & 3 & -2 \\ 3 & 2 & -1 \end{pmatrix}$.
- 2. При каком значении параметра λ определитель матрицы A равен 4:

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 6 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \\ \lambda & 4 & 5 \end{pmatrix}$$
?

3. Найдите наименьший элемент в произведении матриц:

$$\begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 4 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 9 & -6 \\ 6 & -4 \end{pmatrix}$$
.

4. В произведении матриц найдите наиболее часто встречающийся элемент:

$$\begin{pmatrix} 5 & 7 & -3 & -4 \\ 7 & 6 & -4 & -5 \\ 6 & 4 & -3 & -2 \\ 8 & 5 & -6 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 3 & 4 & 5 \\ 1 & 3 & 5 & 7 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \end{pmatrix} .$$

5. Найдите наибольший элемент в произведении матриц:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 3 \\ 3 & 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 2 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} {4 \choose 1}.$$

6. В обратной матрице к данной:

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 5 & 7 \end{pmatrix}$$

найдите сумму элементов.

7. В обратной матрице к данной:

$$\begin{pmatrix} 2 & 5 & 7 \\ 6 & 3 & 4 \\ 5 & -2 & -3 \end{pmatrix}$$

найдите модуль наименьшего элемента.

8. В обратной матрице к данной

$$\begin{pmatrix} 3 & 3 & -4 & -3 \\ 0 & 6 & 1 & 1 \\ 5 & 4 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

1

найдите наибольший элемент.

- 9. Рассмотрим линейный оператор $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. Найдите угол между линейно независимыми векторами, которые соответствуют кратному собственному значению линейного оператора A. (Ответ дайте в градусах из диапазона [0;360)).
- 10. Рассмотрим линейный оператор $A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 4 \\ 4 & -7 & 8 \\ 6 & -7 & 7 \end{pmatrix}$. Найдите Евклидову длину собственного вектора с целочисленными положительными координатами, ровно одна координата которого равна 1.
- 11.Пусть $u(x,y,z) = \frac{1}{1+e^{-x}} + \frac{1-e^{-y}}{1+e^{-y}} + \frac{z}{\sqrt{1+z^2}}$. Найдите минимальную координату вектора $grad\ u(x,y,z)$ в точке M=(0;0;0).
- 12. Найти угол между градиентами поля

$$u = \frac{x}{x^2 + y^2 + z^2}$$

в точках $A_1(1;2;2)$ и $A_2(-3;1;0)$.

13. Найти угол между градиентами функций u(x, y, z) и v(x, y, z):

$$u(x,y,z) = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \,\mathrm{i}\, v(x,y,z) = \frac{1}{2} \ln(x^2 + y^2 + z^2)$$

в точке A(-2;1;3) (Ответ дайте в градусах из диапазона [0;360)).

14. Пусть дано отображение $\Phi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$, которое определяется формулой:

$$\Phi\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} xy \\ \frac{z}{y} \end{pmatrix}.$$

Найдите $||D\Phi(M)h||_2$, если $D\Phi(M)$ — производная отображения Φ в точке M(2;1;2), а $h=(4;2;10)^T$.

15. Пусть дано отображение $\Phi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$, которое определяется формулой:

$$\Phi \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} yz + x \\ xz + y \\ xy + z \end{pmatrix}.$$

Найдите точку M, в которой $D\Phi(M)h=(5;-1;1)^T$ при $h=(1;1;1)^T$. В ответе укажите наименьшую координату точки M.

16. Найти Якобиан отображения $\Phi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$,

$$\Phi\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(x^2 - 3y^2) \\ y(3x^2 - y^2) \end{pmatrix}$$

в точке M(0.6; 0.8).

17. Рассмотрим отображение $\Phi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$, которое определяется формулой:

$$\Phi\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{1 - x^2 - y^2 - z^2}} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}.$$

Найти Якобиан отображения Φ в точке $M\left(\frac{3}{13}; 0; \frac{4}{13}\right)$. Ответ округлите до трех цифр после запятой.

18. Найти $J^{-1}(1; 2; 2)$, где J - якобиан замены переменных

$$u = 2xy - xyz$$
, $v = xyz$, $w = -y + 3xy$

19.Найти $J^{-1}\left(\frac{\sqrt{2}}{4}; \frac{1}{2}; \frac{\sqrt{3}}{4}\right)$, где J- якобиан замены переменных

$$u = \frac{x}{\sqrt{1 - r^2}}, \quad v = \frac{y}{\sqrt{1 - r^2}}, \quad w = \frac{z}{\sqrt{1 - r^2}}, \quad r^2 = x^2 + y^2 + z^2$$

20.Найдите
$$\frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial x_2^2}$$
 в точке $M(2023; 2024)$, если $u(x_1, x_2) = \ln\left(\frac{1}{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}\right)$. Здесь

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x_j^2} = \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial u}{\partial x_j} \right).$$

21. Пусть $u(X) = r^{-k}$, здесь $X = (x_1, x_2, ..., x_n) \in \mathbb{R}^n$, $r = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2}$.

Определите значение k, при котором $\forall X \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ имеет место равенство

$$\sum_{j=1}^{n} \frac{\partial^2 u}{\partial x_j^2}(X) = 0.$$

22. Найдите явно константы эквивалентности для норм

$$||X||^* = \sum_{j=1}^n \frac{|x_j|}{j+n}, \qquad ||X||_2 = \left(\sum_{j=1}^n x_j^2\right)^{\frac{1}{2}},$$

которые заданы для вектора $X \in \mathbb{R}^n$.

23. Найдите явно константы эквивалентности для норм

$$||X||^{**} = \sum_{j=1}^{n} \frac{|x_j|}{j^j}, \qquad ||X||_{\infty} = \max_{j \in \{1,2,\dots,n\}} |x_j|,$$

которые заданы для вектора $X \in \mathbb{R}^n$.

24. Вычислить определенный интеграл:

$$\int_{-4}^{4} \left(\cos^2\frac{\pi x}{2} + \sin^4\frac{\pi x}{4}\right).$$

25. Вычислить определенный интеграл:

$$\int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} (2x^7 - x^5 + 2x^3 - x + 1)(1 + tg^2 x) dx.$$

26.Вычислить интеграл:

$$\int_{0}^{+\infty} e^{-3x} \sin 4x \, dx.$$

27.Вычислить интеграл:

$$\int_{0}^{+\infty} e^{-\sqrt{x}} dx.$$

28. Найти значение выражения:

$$\frac{8}{\sqrt{\pi}}\int\limits_{0}^{+\infty}x^{4}e^{-x^{2}}\,dx.$$

- 29.Пусть для $\forall x \in \mathbb{R}$ задана плотность распределения непрерывной случайной величины $X: f_X(x) = \gamma x^{2024} e^{-7x^2}$, где $\gamma \in \mathbb{R}$. Определить дисперсию X.
- 30.Пусть задана плотность распределения непрерывной случайной величины X: $f_X(x) = \begin{cases} \gamma x^{2024} e^{-42x}, x \geq 0 \\ 0, x < 0 \end{cases}, \text{где } \gamma \in \mathbb{R}. \text{ Определить дисперсию } X.$
- 31.Плотность вероятности случайной величины X имеет вид (закон арксинуса):

$$p_X(x) = \begin{cases} 0, |x| \ge a \\ \frac{1}{\pi \sqrt{a^2 - x^2}}, |x| < a' \end{cases}$$

где a > 0.Определите дисперсию X.

32.Случайная величина ξ принимает неотрицательные целые значения k с вероятностью $P(\xi = k) = \frac{1}{5} \left(\frac{4}{5}\right)^k$. Найдите дисперсию ξ .

33. Найдите минимальное значение функции

$$u(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_2^2 + x_3^2 - 2x_1x_2 - x_1 + 2x_3$$

34. Найдите lock max u(x,y) - lock min u(x,y), если

$$u(x,y) = 3x^2y + y^3 - 12x - 15y + 3.$$

35. Найдите $\left| lock_{\square} u(x,y) + lock_{\square} u(x,y) \right|$, если

$$u(x,y) = 3x^3 + y^3 - 3y^2 - x - 1.$$

 $36. Пусть X^* - точка экстремума функции$

$$u(x_1, x_2, x_3) = x_1^3 + x_2^2 + x_3^2 + 6x_1x_2 - 4x_3.$$

Найдите $\|OX^*\|_{\infty}$.

37. Найдите значение функции в точке экстремума:

$$u(x, y, z) = xyz(16 - x - y - 2z)$$

38. Рассмотрим функцию $u: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}$:

$$u(x_1, x_2, x_3, x_4)$$

$$= (x_1 + x_2 + x_3 + x_4)^2 + (x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 + 1)^4$$

$$+ (x_1 + x_2 + 3x_3 + x_4 - 2)^6 + (x_1 + x_2 + x_3 + 4x_4 + 3)^8.$$

Найдите $\|OX^*\|_1$, где X^* —точка экстремума.

39.У функции

$$u(x_1, x_2) = (x_1^2 + x_2^2)(2x_1^4 + 4x_1^2x_2^2 + 2x_2^4 - 30x_1^2 - 30x_2^2 + 54)$$

точки локальных минимумов и максимумов располагаются на линиях на плоскости. Найдите расстояние между точками локального минимума и локального максимума на луче $y = 3x, x \ge 0$.

40. Реализуйте метод скорейшего спуска на python и найдите минимум функции: f(y) = (Ay, y) - 2(b, y), где $y, b \in \mathbb{R}^6$,

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 4 & -1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & 4 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 4 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 & 4 \end{pmatrix}, \qquad b = (0 \quad 5 \quad 0 \quad 6 \quad -2 \quad 6)^{T}.$$

Разрешается использовать матричные и векторные операции. Готовый функционал, в котором реализованы методы оптимизации использовать

запрещено. В ответ с точностью 4 знака после запятой напишите $\|OX^*\|_2$, где X^* — точка экстремума.

41.По данным измерения двух переменных напишите приложение для нахождения уравнения линейной регрессии Y на X. В ответе укажите сумму модулей найденных параметров.

X	51	67	84	81	101	109	71	97	109	51	105	89
Y	25	30	43	44	57	58	43	46	62	45	55	45

42.Считая, что зависимость между переменными X и Y имеет вид

$$y = \sum_{j=0}^{m} \beta_j x^j$$

напишите приложение для нахождения оценок параметров β_0 , β_1 , ..., β_m по следующей выборке (m — натуральный параметр, определяемый пользователем).

X	0,5	1,0	1,5	2,0	2,5	3,0	3,5	4,0	4,5	5,0	5,5	6,0	6,5	7,0	7,5	8,0
Y	0,4	0,3	1,0	1,7	2,1	3,4	4,1	5,8	7,7	9,4	11,4	13,6	15,6	18,6	21,2	24,1

43. Напишите приложение для нахождения оценок параметров модели

 $y = \beta_0 + \beta_1 \ln x$ по следующей выборке.

X	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
Y	2,11	2,45	2,61	2,73	2,75	2,81	2,87	2,91	2,96	3,03	3,05	3,12

44. Напишите приложение для нахождения оценок параметров модели

 $y = \beta_0 + \beta_1 e^{0.1x}$ по следующей выборке.

X	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
Y	0,10	0,21	0,43	0,51	0,62	0,81	1,01	1,23	1,47	1,53	1,75	2,25

45. Напишите приложение для нахождения оценок параметров модели

 $y = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 \sin 8x$ по следующей выборке.

X	2,11	2,45	2,61	2,73	2,75	2,81	2,87	2,91	2,96	3,03	3,05	3,12
Y	0,10	0,21	0,43	0,51	0,62	0,81	1,01	1,23	1,47	1,53	1,75	2,25

46.Преобразование строк матрицы, основанное на исключении неизвестных (приведении к треугольному виду), используется при вычислении определителя, поиска решений системы линейных алгебраических уравнений, нахождении обратной матрицы, вычислении ранга матрицы.

Разработайте приложение, в котором разработана функция, реализующая это преобразование. С помощью этой функции реализуйте методы вычисления определителя квадратной матрицы, нахождения обратной матрицы, поиска единственного решения системы линейных алгебраических уравнений, проверку совместности системы с помощью теоремы Кронекера-Капелли. Ваша программа на вход получает файл, в котором содержаться матрицы или системы (размерность, количество матриц или систем произвольно и не фиксировано). Элементы матриц записаны построчно.

Примерный формат входного файла:

Записи разделяются %. Если запись содержит только матрицу, то для этой матрицы, если это возможно, необходимо найти определитель, обратную матрицу, ранг матрицы. Если запись содержит матрицу и вектор свободных слагаемых, то данная запись соответствует СЛАУ. Для заданной системы необходимо проверить совместность, если решение единственно, найти это решение методом Гаусса.

Результатом работы вашей программы является файл, в котором для каждой записи из исходного файла приведен результат нахождения соответствующих задач.

47. Напишите приложение, которое для заданного линейного оператора A строит $Ker\ A$. Ваша программа на вход получает файл, в котором содержаться матрицы (размерность, количество матриц произвольно и не фиксировано).

Примерный формат входного файла:

Записи разделяются %. Результатом работы вашей программы является файл, в котором для каждой записи из исходного файла приведен результат для

соответствующего оператора. Реализуйте возможность описания $Ker\ A$ векторами:

- а. С целочисленными координатами;
- b. Единичной длины (нормированными векторами).

Форму представления результата можете задать любым образом (дополнительный флаг во входном файле, получение информации от пользователя или одновременный вывод в обоих форматах).