# Inteligência Computacional para Otimização

Marcone Jamilson Freitas Souza

Departamento de Computação

Universidade Federal de Ouro Preto

http://www.decom.ufop.br/prof/marcone

#### Roteiro

#### Métodos de refinamento:

- Método da Descida/Subida
  - Aplicação ao Problema da Mochila
- Método de Descida/Subida com Primeira Melhora
- Método de Descida/Subida Randômica
- Método não ascendente/não descendente Randômico

### Heurísticas de refinamento

- ◆Técnicas de busca local
- Baseadas na noção de vizinhança
- Seja S o espaço de pesquisa de um problema de otimização e f a função objetivo a otimizar (minimizar ou maximizar)
- Seja s uma solução qualquer do problema, isto é,  $s \in S$

### Heurísticas de refinamento

- Seja N uma função que associa a cada solução  $s \in S$ , sua vizinhança  $N(S) \subseteq S$
- N depende do problema tratado
- Cada solução s' ∈ N(s) é chamada vizinhode s
- Denomina-se movimento a uma modificação m que transforma uma solução s em outra, s', que esteja em sua vizinhança:

$$s' \leftarrow s \oplus m$$

## Heurísticas de refinamento (Princípio de funcionamento)

- Partir de uma solução inicial qualquer
- Caminhar, a cada iteração, de vizinho para vizinho de acordo com a definição de vizinhança adotada, tentando melhorar a solução construída

## Método da descida/subida (Descent/Uphill Method)

- Parte de uma solução inicial qualquer
- A cada passo analisa todos os possíveis vizinhos
- Move somente para o vizinho que representa uma melhora no valor atual da função de avaliação
- O método pára quando um ótimo local é encontrado

## Método da descida (Descent Method)

```
procedimento Descida(f(.), N(.), s);

1 V = \{s' \in N(s) \mid f(s') < f(s)\};

2 enquanto (|V| > 0) faça

3 Selecione s' \in V, onde s' = arg min\{f(s') \mid s' \in V\};

4 s \leftarrow s';

5 V = \{s' \in N(s) \mid f(s') < f(s)\};

6 fim-enquanto;

7 Retorne s;

fim Descida;
```

Seja uma mochila de capacidade b = 23

Objeto $(j)$	1	2	3	4	5
Peso $(w_j)$	4	5	7	9	6
Benefício $(p_j)$	2	2	3	4	4

Representação de uma solução:  $s = (s_1, s_2, ..., s_5)$ , onde  $s_i \in \{0, 1\}$ 

Movimento m = troca no valor de um bit

Função de avaliação:

$$f(s) = \sum_{j=1}^{n} p_j s_j - \alpha \times \max\{0, \sum_{j=1}^{n} w_j s_j - b\}$$
 (31)

sendo  $\alpha$  uma penalidade, por exemplo,  $\alpha = \sum_{j=1}^{n} p_j = 15$ .

Passo 0 : Seja uma solução inicial qualquer, por exemplo:

$$s = (01010)^t$$

$$f(s) = 6$$

Peso corrente da mochila = 14

**Passo 1**: Devemos, agora, analisar todos os vizinhos de s e calcular a função de avaliação deles usando a função de avaliação (31).

Vizinhos de $s$	Peso dos vizinhos de $s$	Benefício dos vizinhos de $s$	f(s')
$(11010)^t$	18	8	8
$(00010)^t$	9	4	4
$(01110)^t$	21	9	9
$(01000)^t$	5	2	2
$(01011)^t$	20	10	10

Melhor vizinho:  $s' = (01011)^t$ 

$$f(s') = 10$$

Como s' é melhor que s, pois f(s') > f(s), então  $s \leftarrow s'$ , isto é, a nova solução corrente passa a ser:

$$s = (01011)^t$$

**Passo 2**: Determinemos, agora, o melhor vizinho de  $s = (01011)^t$ :

Vizinhos de $s$	Peso dos vizinhos de $s$	Benefício dos vizinhos de $s$	f(s')
$(11011)^t$	24	12	-3
$(00011)^t$	15	8	8
$(01111)^t$	27	13	-47
$(01001)^t$	11	6	6
$(01010)^t$	14	6	6

Melhor vizinho:  $s' = (00011)^t$ 

$$f(s') = 8$$

Como f(s') é pior que f(s), pois f(s') < f(s), então PARE. A solução anterior é um ótimo local, isto é, o método da subida retorna  $s^* = (01011)^t$ , com  $f(s^*) = 10$  como solução final.

$$f(s) = \sum_{j=1}^{n} p_j s_j - \alpha \times f_1(s)$$
(32)

sendo 
$$f_1(s) = \begin{cases} 1 & \text{se } \sum_{j=1}^n w_j s_j - b > 0 \\ 0 & \text{se } \sum_{j=1}^n w_j s_j - b \le 0 \end{cases}$$
 e  $\alpha$  uma penalidade, definida como antes, por

exemplo,  $\alpha = \sum_{j=1}^{n} p_j = 15$ .

Observa-se que nesta formulação não se faz diferença entre o nível de inviabilidade, pois qualquer que seja o excesso de peso na mochila a penalização é a mesma. Esta modelagem pode dificultar a exploração do espaço de soluções, pois conduz a regiões planas, ditas platôs, regiões nas quais as heurísticas têm dificuldade para escapar. Em [26] os autores argumentam que uma forma comum de evitar essa topologia no espaço de busca é adicionar componentes à função de avaliação de forma a discriminar soluções que teriam o mesmo valor da função custo original. Assim, no exemplo mencionado da mochila, das duas funções de avaliação apresentadas, a mais adequada para guiar a busca é a da fórmula (31).

## Método de Primeira Melhora (First Improvement Method)

- ◆Variante do Método de Descida/Subida
- Evita a pesquisa exaustiva pelo melhor vizinho
- Consiste em interromper a exploração da vizinhança quando um vizinho melhor é encontrado
- Desta forma, apenas no pior caso, toda a vizinhança é explorada
- A solução final é um ótimo local com respeito à vizinhança considerada

### Método de Descida/Subida Randômica (Random Descent/Uphill Method)

- Variante do Método de Descida/Subida
- Evita a pesquisa exaustiva pelo melhor vizinho
- Consiste em escolher um vizinho qualquer e o aceitar somente se ele for de melhora
- Se o vizinho escolhido não for de melhora, a solução corrente permanece inalterada e outro vizinho é gerado
- O procedimento é interrompido após um certo número fixo de iterações sem melhora no valor da melhor solução obtida até então
- A solução final não é necessariamente um ótimo local

### Método de Descida Randômica (Random Descent Method)

```
procedimento DescidaRandomica(f(.), N(.), IterMax, s);
    Iter \leftarrow 0; {Contador de iterações sem melhora }
   enquanto (Iter < IterMax) faça
  Iter \leftarrow Iter + 1;
        Selectione aleatoriamente s' \in N(s);
\underline{\text{se}} (f(s') < f(s)) \underline{\text{ent}} \underline{\text{ao}}
  Iter \leftarrow 0;
            s \leftarrow s';
        fim-se;
    fim-enquanto;
10 Retorne s;
\mathbf{fim}\ DescidaRandomica;
```