

张炅焱

慕尼黑工业大学硕士研究生在读 Cartography 制图学

电子邮件 EMAIL: jiongyan.zhang@tum.de

联系号码: (0086) 180 6245 6734

教育背景 EDUCATION BACKGROUND

➢ 德国, 慕尼黑工业大学 (硕士研究生) – Cartography

2021.10 - 2023.09

第一、第二学期项目奖学金获得者

> 法国,巴黎综合理工 (硕士交换项目) – Department of Computer Science

2022.01 - 2022.03

Algorithmique parallèle et distribuée (并行和分布式算法)

中国,武汉大学(学士学位)-遥感科学与技术(地理信息工程方向)

2017.09 - 2021.06

- 武汉大学奖学金 [2017 2018] 武汉大学优秀学生 [2017 2018] MCM/ICM 的 S 和 H 奖 [2018 2019]
- Mathrocup 数学建模竞赛三等奖 [2019] 中国国际数学建模竞赛二等奖 [2019]
- 亚太数学建模竞赛 H 奖 [2019] **武汉大学本科生优秀毕业论文 [2021]**

工作经验 WORK EXPERIENCE

- ♦ GM Cruise LLC., Hardware Branch Working Student FMCW Radar Simulation 2022.10-2023.09
- 支持用于自主应用的高级雷达系统建模的雷达仿真。
- 帮助生成支持工具,例如 USD 格式的转换以供雷达模拟工具使用。
- 负责设计用于集成和实施解决方案的 C 架构。
- 将 GPU 加速集成到内部雷达仿真工具链中,改进对第三方库的使用。
- ◆ 美国环境系统研究所公司 (ESRI), 北京软件研发中心 Develop Intern

2021.04 - 2021.08

- 负责实验数据的收集和整理,并且进行预处理。
- 开发和优化时空域/频域的医疗图像处理算法。
- 帮助开发项目软件的后端 NodeJS 服务器。
- ◇ 武汉大学 (中科院院士,龚健雅教授;秦昆教授) 教学助理

2021.03 - 2021.06

辅助地理信息系统基础一课的教学和作业布置任务。

2020.09 - 2021.06

- 研究基于航空网络和相关数据集的复杂网络理论。
- 协助开发 NSFC 平台,通过设计前端可视化展示网络关系。
- 协助申请国家自然科学基金。

研究经历 RESEARCH EXPERIENCE

1. 无人机视频的异常检测 – Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt

2022.07 - 2022.11

协助德国宇航中心(DLR)利用无监督学习的方式执行无人机视频异常检测研究。尝试使用无监督学习的方式 应对大规模且极为不平衡(极少正样本)的数据集,赋予无人机野外监测异常目标的能力。

2. COVID-19 与全球航空网络关系的研究 - 武汉大学 ISIP Lab

2020.04 - 2021.06

分析疫情对航空网络的影响。根据 2020 年航空网络的特点,进行了时间序列分析和空间分析。

3. 残障人士公交出行路线规划工具 - 武汉大学 ISIP Lab

2020.04 - 2020.11

该项目试图提取当前城市环境中无障碍公共交通的数据,并在此基础上为残疾人出行提供更方便的指导。

4. 室内定位与导航研究 - 武汉大学遥感院

2019.07 - 2020.07

通过尽少使用的外部硬件,开发适合日常生活的室内定位和导航方法,建立室内地图和全自动导航系统。

- 5. 利用夜光遥感研究新兴城市发展状况和周边带动关系 武汉大学遥感院 2018.04 2019.04 该项目基于 DMSP / OLS 系统获取的夜光遥感数据,分析了新兴城市近年来的发展状况。
- 6. 基于轨迹的人类行为判断、聚类和分析 武汉大学遥感院

2018.01 - 2019.07

该项目利用人轨迹特征来判别轨迹属性和归属人。负责进行数据预处理和采集软件开发。

课程项目 COURSE PROJECTS

3D Scanning & Motion Capture	Algorithmique parallèle et distribuée
https://github.com/hinczhang/3D-Scanning-and-Motion-Capture	https://github.com/hinczhang/INF560
通过 C++实现 MVS 和 Bundle Adjustment。	使用 MPI, OMP 和 CUDA 并行化 Barnes Hut 算法。
Machine learning for 3D Geometry	本科毕业论文
https://github.com/hinczhang/Machine-Learning-for-3D-Geometry	https://github.com/hinczhang/Graduate-Thesis
结合 MSN 和 SoftPool++ (作为 Encoder) 进行 3D 补全。	使用复杂网络研究航空网并用 RNN 预测航线发展。
模式识别	GIS 综合实习
https://github.com/hinczhang/ObjectRec	https://github.com/hinczhang/OSPyQGIS
使用 YOLOv3 和 DNN 结合 QT 开发了目标识别小软件。	用 QGIS 和 PyQT 开发一个即插即用的可拓展 GIS 应用。

技术栈 TECHNOLOGY STACKS

- 1. 编程语言: JavaScript, C/C++, Python, Java
- 2. **开发框架:** Vue, Android, OpenCV, Hadoop, MPI, OpenMP, QT, CUDA, MFC, NodeJS, QGIS/ArcGIS Dev., Flask, PyTorch, OpenLayer, Echarts, MySQL/PostgreSQL/MongoDB.
- 3. **兴趣方向:** 3DCV, 数据科学, 深度学习, 计算机视觉, 传统数字图像处理, 并行化计算, 全栈开发, 数据库, 医学图像数字处理