

**FUNZIONI A PIÙ VARIABILI**

Si dice funzione a più variabili una funzione del tipo:

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

Inoltre possiamo definire "scalare" una funzione del tipo  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  mentre viene definita vettoriale una funzione del tipo  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ .

**FUNZIONI A DUE VARIABILI SCALARI**

È una funzione del tipo  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ , chiamo le variabili  $x, y$ .

**Dominio**  $\rightarrow$  In generale, dati  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$  con  $D \subset \mathbb{R}^2$ ,  $D$  viene detto dominio.

**Segno**  $\rightarrow$  Studio dove  $f(x, y) > 0$ ,  $= 0$  oppure  $< 0$ . Si tratta quindi di determinare uno di questi sottoinsiemi (spesso è utile rappresentarlo graficamente).

Al fine di definire la continuità di una funzione è necessario definire i concetti di "distanza" e tutti i concetti che ne derivano e quello di "limite":

**Distanza in  $\mathbb{R}^2$**   $\rightarrow$  Dati due punti  $(x, y)$  e  $(x_0, y_0)$  la distanza tra loro è data dalla norma a 2, cioè:

$$\|(x, y) - (x_0, y_0)\| = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}$$

**Intorno (Circolare)**  $\rightarrow$  Dato un punto  $(x_0, y_0)$ ,  $I$  viene detto intorno circolare di  $(x_0, y_0)$  se:

$$I(x_0, y_0) = \{(x, y) \mid \|(x, y) - (x_0, y_0)\| < r\}$$

**Interno**  $\rightarrow$  Dato un punto  $(x_0, y_0) \in A$ , tale punto si dice interno ad  $A$  se:

$$\exists I(x_0, y_0) \subset A$$

**Frontiera (o Bordo)**  $\rightarrow$  Un punto  $(x_0, y_0)$  si dice appartenere alla frontiera (o bordo) di  $A$ , e si scrive  $(x_0, y_0) \in \partial A$  se:

$$\forall I(x_0, y_0) \begin{cases} \exists (x, y) \neq (x_0, y_0) \text{ t.c. } (x, y) \in A \cap I(x_0, y_0) \\ \exists (z, t) \neq (x_0, y_0) \text{ t.c. } (z, t) \in A^c \cap I(x_0, y_0) \end{cases}$$

**Punto di Accumulazione**  $\rightarrow$  Dato un punto  $(x_0, y_0)$ , questo si dice punto di accumulazione per  $A$  se:

$$\forall I(x_0, y_0) \exists (x, y) \neq (x_0, y_0) \text{ t.c. } (x, y) \in I(x_0, y_0) \cap A$$

**Insieme Aperto/Chiuso**  $\rightarrow$   $A$  è un insieme aperto se coincide con l'insieme dei suoi punti interni (cioè **A ha tutto il bordo "tratteggiato"**), mentre  $A$  è un insieme se  $\partial A \subset A$  (cioè **A ha tutto il bordo "continuo"**).

**Chiusura di un Insieme**  $\rightarrow$  La chiusura di un insieme  $A$  è data dall'insieme stesso unito con la sua frontiera, cioè:

$$\overline{A} = A \cup \partial A$$

Inoltre possono anche essere utili altre definizioni secondarie come:

**Insieme Limitato**  $\rightarrow$  Un insieme  $A$  è limitato in  $\mathbb{R}^2$  se:

$$\exists a, b, c, d \in \mathbb{R} \text{ t.c. } \forall (x, y) \in A : a \leq x \leq b, c \leq y \leq d$$

oppure

$$\exists c \in \mathbb{R}^+ \text{ t.c. } \forall (x, y) \in A : x^2 + y^2 \leq c$$

**Insieme non Limitato**  $\rightarrow$  Un insieme  $A$  è non limitato se:

$$\forall c \exists (x, y) \text{ t.c. } \|(x, y)\| > c$$

**Insieme Compatto**  $\rightarrow$  Un insieme si dice compatto se è chiuso e limitato.

**Insieme Connesso**  $\rightarrow$  Un insieme si dice connesso non ai può ricoprire con due insiemi non vuoti, aperti e disgiunti.

**LIMITI DI FUNZIONI IN DUE VARIABILI**

La principale differenza con i limiti di funzioni in una variabile sta nel fatto che in  $\mathbb{R}$  esistono solo due possibili "direzioni" per cui una funzione può tendere ad un punto, mentre in  $\mathbb{R}^2$  le direzioni sono infinite.

**DEF: (Per Interni)**  $\rightarrow$  Data  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D \subset \mathbb{R}^2$  e dato  $(x_0, y_0)$  punto di accumulazione per  $D$  dico che

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)} f(x, y) = l \text{ se } \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \text{ t.c. se}$$

$$(x, y) \in D, (x, y) \neq (x_0, y_0):$$

$$\|(x, y) - (x_0, y_0)\| < \delta \implies |f(x, y) - l| < \epsilon$$

**DEF: (Per Successioni)**  $\rightarrow$  Data  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D \subset \mathbb{R}^2$  e dato  $(x_0, y_0)$  punto di accumulazione per  $D$  dico che

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)} f(x, y) = l \text{ se } \forall (x_n, y_n) \in D \setminus (x_0, y_0), n \in \mathbb{N} \text{ t.c. se:}$$

$$(x_n, y_n) \rightarrow (x_0, y_0) \text{ allora } f(x_n, y_n) \rightarrow l$$

È anche possibile approssiare il problema sotto il punto di vista delle coordinate polari  $(\rho, \Theta)$ , questo riduce il problema ad un limite ad una variabile in quanto il parametro  $\Theta$  è libero e dobbiamo verificare solo la tendenza di  $\rho$ .

**CONTINUITÀ DI FUNZIONI A DUE VARIABILI**

**DEF:**  $\rightarrow$  Data  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D \subset \mathbb{R}^2$  e dato  $(x_0, y_0) \in D$  punto di accumulazione per  $D$ , si dice che  $f$  è continua in  $(x_0, y_0)$  se:

$$\exists \lim_{(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)} f(x, y) \text{ ed è pari a } f(x_0, y_0).$$

Se la funzione è definita "a tratti" allora la continuità è da verificare nei punti di frontiera comune.

**Teorema di Weierstrass**  $\rightarrow$  Data  $f: K \rightarrow \mathbb{R}$  con  $K$  compatto e  $f$  continua in  $\mathbb{R}$  allora:

**f ha massimo e minimo assoluti in K**

**RAPPRESENTAZIONE GRAFICA DI FUNZIONI A DUE VARIABILI**

**Superficie Associata**  $\rightarrow$  Data  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D \subset \mathbb{R}^2$  definisco la superficie associata ad  $f$  come:

$$S_f = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{matrix} (x, y) \in D \\ z = f(x, y) \end{matrix} \right\} \subset \mathbb{R}^3$$

**Insiemi di Livello**  $\rightarrow$  Data  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D \subset \mathbb{R}^2$  e dato  $c \in \mathbb{R}$ , chiamo "insieme di livello di  $f$  a livello  $c$ " l'insieme:

$$U_c := \{(x, y) \in D \mid f(x, y) = c\} \subset D$$

OSS:

$$U_c \text{ può essere: } \begin{cases} \emptyset \\ \text{insieme di punti isolati} \\ \text{curva} \\ \text{regione bidimensionale} \end{cases}$$

**DERIVATE PARZIALI**

**DEF:**  $\rightarrow$  Sia  $(x_0, y_0)$  un punto interno al dominio di  $f$ . si chiama derivata parziale di  $f$  rispetto ad  $x$  nel punto  $(x_0, y_0)$ , la derivata classica di:

$$x \rightarrow f(x, y_0) \text{ in } x = x_0$$

e si indica con  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$ . Ricordando la definizione di derivata classica si ha che:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h, y_0) - f(x_0, y_0)}{h}$$

**OSS:** Si possono usare le stesse regole di derivazione classiche considerando l'altra variabile come una costante.

Le derivate parziali si mettono in un vettore chiamato gradiente. Questo, come funzione di  $x, y$  è un campo vettoriale:

$$\nabla f(x, y) = \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x, y), \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) \right)$$

**Derivate Parziali di Ordine Superiore**  $\rightarrow$  Per una funzione a due variabili esistono 4 derivate di secondo ordine, infatti ogni derivata prima può essere derivata rispetto ad  $x$  o rispetto ad  $y$ :

$$D^2 f(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \end{pmatrix}$$

Tale matrice viene detta Matrice Essiana.

**Teorema di Schwarz**  $\rightarrow$  Se  $f$  è di classe  $C^2$ , cioè le derivate seconde esistono e sono continue allora:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y)$$

cioè la matrice essiana è simmetrica.

**Differenziabilità**  $\rightarrow$  Data  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  con  $A$  aperto di  $\mathbb{R}^2$ ,  $\nu \in \mathbb{R}^2$  ( $\nu \rightarrow 0$  significa  $\|\nu\| \rightarrow 0$ ), allora  $f$  si dice differenziabile se:

$$\lim_{\nu \rightarrow 0} \frac{f((x, y) + \nu) - f(x, y) - \nabla f(x, y) \cdot \nu}{\|\nu\|} = 0$$

**Teorema del Differenziale**  $\rightarrow$  Data  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  con  $A$  aperto di  $\mathbb{R}^2$  se:

$$f \text{ è di classe } C^1 \implies f \text{ è differenziabile.}$$

$$\text{OSS: Se } f \text{ è di classe } C^1 \implies f \text{ differenziabile} \implies f \text{ è di classe } C^0 \implies f \text{ continua.}$$

**PIANO TANGENTE**

Se una funzione è differenziabile, si può approssimare "bene" con un piano. Si chiama Piano Tangente il piano in  $\mathbb{R}^3$  di equazione:

$$z := f(x_0, y_0) + \nabla f(x_0, y_0) \cdot (x - x_0, y - y_0)$$

è della forma  $z = ax + by + c$  e il punto  $(x_0, y_0, f(x_0, y_0))$  è il punto di contatto tra il piano e la funzione.

---

### DERIVATA DIREZIONALE

Dato  $\nu$  un vettore unitario di  $\mathbb{R}^2$  (cioè  $||\nu|| = 1$ ) la derivata direzionale di  $f$  in direzione  $\nu$  nel punto  $(x_0, y_0)$  è la derivata classica di:

$$t \rightarrow f((x_0, y_0) + t \cdot \nu)$$

cioè:

$$\lim_{f \rightarrow 0} \frac{\mathbf{f}((\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) + \mathbf{h} \cdot \nu) - \mathbf{f}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)}{\mathbf{h}}$$

e si indica con  $\frac{\partial f}{\partial \nu}(x_0, y_0)$ .

**Teorema**  $\rightarrow$  Se  $f$  è differenziabile, allora:

$$\frac{\partial f}{\partial \nu}(x, y) = \nabla f(x, y) \cdot \nu$$

**ESEMPIO:** Data  $f(x, y)$  e  $(x_0, y_0)$  trovare  $\nu$  t.c.

$\frac{\partial f}{\partial \nu}(x_0, y_0)$  sia massima/minima.

Il modo migliore per svolgerlo è trovare il versore del gradiente e e il suo opposto. Quelli saranno i due  $\nu$  che minimizzeranno/massimizzeranno la derivata direzionale in  $(x_0, y_0)$ .

$$\begin{aligned} \nu_{MAX} &= \frac{\nabla f(x_0, y_0)}{||\nabla f(x_0, y_0)||} \\ \nu_{MIN} &= -\frac{\nabla f(x_0, y_0)}{||\nabla f(x_0, y_0)||} \end{aligned}$$


---