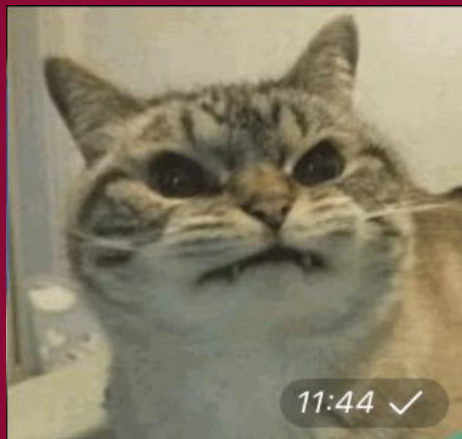


# Auxiliar 2

Métodos Numéricos



# 1



## Repaso

*¿Métodos qué?*



# Discretización

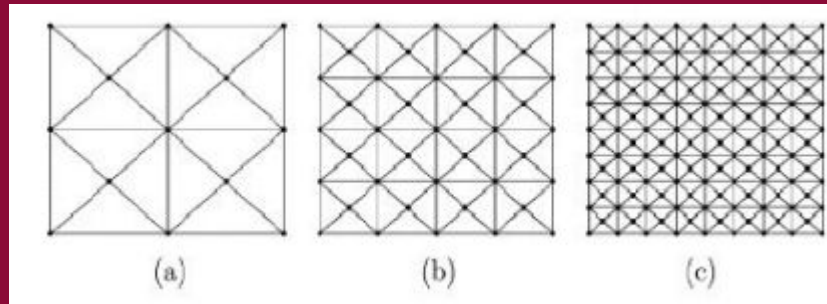


- Representar objetos mediante modelo matemático
- Pueden ser puntos, polígonos o volúmenes
- Para métodos numéricos se usan grillas de puntos

# Discretización grilla de puntos



- Se utiliza una matriz
- Las dimensiones de la matriz representan los puntos de la grilla



# EDPs



- Una ecuación diferencial en donde aparecen dos o más variables independientes
- Sirven para modelar problemas en física e ingeniería

# Ejemplo: Ecuación de Laplace



Modelar fenómenos estacionarios

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \quad \text{en } \Omega$$

Condiciones de borde

Dirichlet  $u = f_1(x, y)$

Neumann  $\frac{\partial u}{\partial n} = f_2(x, y)$

# Diferencias finitas para ecuación de LaPlace



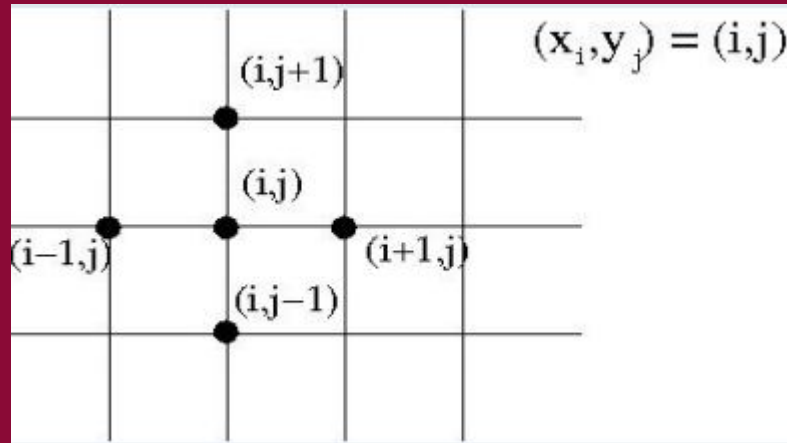
- Dominio modelado por una grilla
- Aproximar operadores diferenciales mediante operadores de diferencias

$$\nabla^2 u_{i,j} \approx \frac{u_{i+1,j} + u_{i-1,j} + u_{i,j+1} + u_{i,j-1} - 4u_{i,j}}{h^2}$$

# Diferencias finitas para ecuación de Laplace



- Esquema de resolución





# Método General



- Discretizar región con grilla regular de paso  $h$
- Escribir ecuaciones de diferencias para cada punto de la grilla  
(OJO LA ECUACIÓN DEBE CORRESPONDER A LA EDP)
- Se obtiene un sistema lineal de ecuaciones  $A\tilde{u}=b$
- El sistema se resuelve numéricamente
  - Método directo
  - Método iterativo

# Condiciones de borde



- Dirichlet: Se reemplaza directo en la matriz

$$u = f_1(x, y)$$

- Neumann: Tiene su propia ecuación

$$\frac{\partial u}{\partial n} = f_2(x, y)$$

# Condiciones de borde tipo Neumann



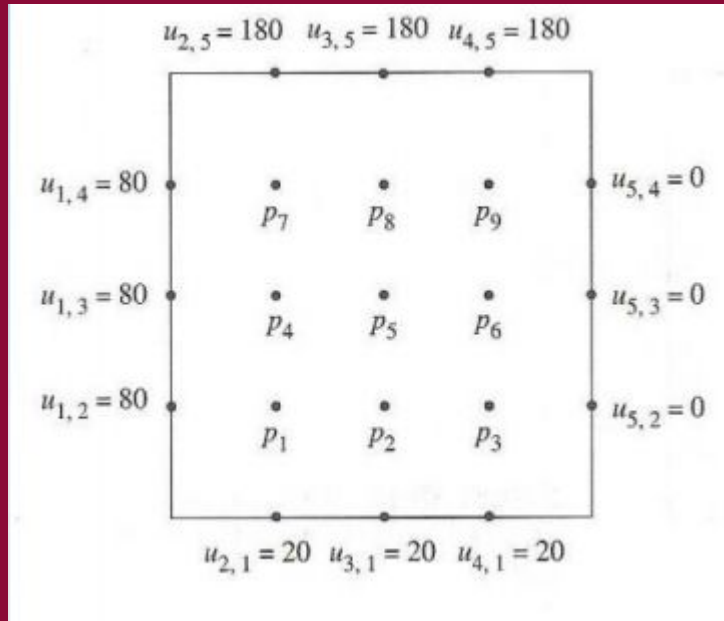
$$\begin{aligned} 2u_{i,2} + u_{i-1,1} + u_{i+1,1} - 4u_{i,1} &= 0 && \text{(lado inferior),} \\ 2u_{i,m-1} + u_{i-1,m} + u_{i+1,m} - 4u_{i,m} &= 0 && \text{(lado superior),} \\ 2u_{2,j} + u_{1,j-1} + u_{1,j+1} - 4u_{1,j} &= 0 && \text{(lado izquierdo),} \\ 2u_{n-1,j} + u_{n,j-1} + u_{n,j+1} - 4u_{n,j} &= 0 && \text{(lado derecho).} \end{aligned}$$

# Solución de la ecuación



- Tenemos la aproximación, ahora debemos resolverla
- La grilla nos dará un sistema de ecuaciones y existen varias formas de resolverlo.

# Solución de la ecuación



$$\begin{aligned}
 -4p_1 + p_2 + p_4 &= -100 \\
 p_1 - 4p_2 + p_3 + p_5 &= -20 \\
 p_2 - 4p_3 + p_6 &= -20 \\
 p_1 - 4p_4 + p_5 + p_7 &= -80 \\
 p_2 + p_4 - 4p_5 + p_6 + p_8 &= 0 \\
 p_3 + p_5 - 4p_6 + p_9 &= 0 \\
 p_4 - 4p_7 + p_8 &= -260 \\
 p_5 + p_7 - 4p_8 + p_9 &= -180 \\
 p_6 + p_8 - 4p_9 &= -180.
 \end{aligned}$$

# 2

## Problema

*Ecuación de Laplace*



# 2

## Spoilers

*Método iterativo de sobrerelajación sucesiva*



# Qué teníamos



- Aproximación de diferencias finitas para ecuación de LaPlace

$$\nabla^2 u_{i,j} \approx \frac{u_{i+1,j} + u_{i-1,j} + u_{i,j+1} + u_{i,j-1} - 4u_{i,j}}{h^2}$$



# Diferencias finitas para ecuación de LaPlace



- La ecuación para iterar es

$$u_{i,j} + \omega r_{i,j},$$

- Con  $r$  para la ecuación de Laplace

$$r_{ij} = \frac{u_{i+1j} + u_{i-1j} + u_{ij+1} + u_{ij-1} - 4u_{ij}}{4}$$

# Diferencias finitas para ecuación de LaPlace



- Y w el factor de ajuste

$$\omega = \frac{4}{2 + \sqrt{4 - \left( \cos \left( \frac{\pi}{n-1} \right) + \cos \left( \frac{\pi}{m-1} \right) \right)^2}}.$$

# Diferencias finitas para ecuación de LaPlace



- Además, permite tratar las condiciones de neumann

$$(24) \quad u_{i,1} = u_{i,1} + \omega \left( \frac{2u_{i,2} + u_{i-1,1} + u_{i+1,1} - 4u_{i,1}}{4} \right) \quad (\text{lado inferior}),$$

$$(25) \quad u_{i,m} = u_{i,m} + \omega \left( \frac{2u_{i,m-1} + u_{i-1,m} + u_{i+1,m} - 4u_{i,m}}{4} \right) \quad (\text{lado superior}),$$

$$(26) \quad u_{i,j} = u_{i,j} + \omega \left( \frac{2u_{i,j} + u_{i,j-1} + u_{i,j+1} - 4u_{i,j}}{4} \right) \quad (\text{lado izquierdo}),$$

$$(27) \quad u_{n,j} = u_{n,j} + \omega \left( \frac{2u_{n-1,j} + u_{n,j-1} + u_{n,j+1} - 4u_{n,j}}{4} \right) \quad (\text{lado derecho}).$$