

# Probabilidad y estadística

## Clase 3

# Variables aleatorias condicionadas

# Variables discretas

Sean  $X, Y$  dos variables aleatorias, y sean  $p_X(x) > 0$  y  $p_{X,Y}(x, y)$  las función de probabilidad marginal de  $X$  y la función de probabilidad conjunta respectivamente. Se define la **función de probabilidad condicionada de  $Y$  dado que  $X = x$**  como:

$$\begin{aligned} p_{Y|X=x}(y) &= \mathbb{P}[Y = y | X = x] \\ &= \frac{\mathbb{P}(X = x, Y = y)}{\mathbb{P}(X = x)} \\ &= \frac{p_{X,Y}(x, y)}{p_X(x)} \end{aligned}$$

# Variables continuas

Sean  $X, Y$  dos variables aleatorias con función de densidad conjunta  $f_{X,Y}(x, y)$  y densidad marginal de  $X$   $f_X(x)$ . Se define la **función de densidad condicional de  $Y$  dado  $X = x$**  como

$$f_{Y|X=x}(y) = \frac{f_{X,Y}(x,y)}{f_X(x)}$$

**Obs:** Si  $f_{Y|X=x}(y) = f_Y(y)$   $X$  e  $Y$  son independientes.

# Factorización

Sean  $X, Y$  dos variables aleatorias con función. de densidad conjunta  $f_{X,Y}(x, y)$  , la misma puede descomponerse de la forma

$$f_{X,Y}(x, y) = f_X(x)f_{Y|X=x}(y)$$

**Obs:** Si  $f_{X,Y}(x, y) = f_X(x)f_Y(y)$   $X$  e  $Y$  son independientes.

# Mezcla de v.a.

Sea  $M$  una v.a. discreta a valores  $1, \dots, n$ , con función de probabilidad  $p_M(m)$ , y sea  $X$  una v.a. tal que se conocen las distribuciones  $X|M = m$ ,  $m = 1, 2, \dots, n$ . Luego, la distribución de  $X$  resulta

$$F_X(x) = \sum_{m=1}^n F_{X|M=m}(x)p_M(m)$$

**Obs:**

Si  $X$  es **v.a.d**:  $p_X(x) = \sum_{m=1}^n p_{X|M=m}(x)p_M(m)$

Si  $X$  es **v.a.c**  $f_X(x) = \sum_{m=1}^n f_{X|M=m}(x)p_M(m)$

# Bayes para mezclas

Sea  $M$  una v.a. discreta a valores  $1, \dots, n$ , con función de probabilidad  $p_M(m)$ , y sea  $X$  una v.a. continua tal que se conocen las distribuciones  $f_{X|M=m}(x)$ ,  $m = 1, 2, \dots, n$ , la función de probabilidad de  $M$  dado que  $X = x$  será:

$$p_{M|X=x}(m) = \frac{f_{X|M=m}(x)p_M(m)}{\sum_{m=1}^n f_{X|M=m}(x)p_M(m)}$$

# Esperanza condicional



# Función de regresión

**Def:** Sean  $X, Y$  dos v.a. **discretas**, se llama **función de regresión** a

$$\varphi(x) = \mathbb{E}[Y|X = x] = \sum_{y \in R_y} y p_{Y|X=x}(y), \quad \forall x \in R_X$$

**Def:** Sean  $X, Y$  dos v.a. **continuas**, se llama **función de regresión** a

$$\varphi(x) = \mathbb{E}[Y|X = x] = \int_{y \in R_y} y f_{Y|X=x}(y), \quad \forall x \in R_X$$

Observar que es función de  $x$

# Esperanza condicional

**Def:** La variable aleatoria **esperanza condicional de  $Y$  dada  $X$**  se define como

$$\mathbb{E}[Y|X] = \varphi(X).$$

Además  $\varphi(X)$  satisface que  $\mathbb{E}[(Y - \varphi(X)) t(X)] = 0$  para toda función medible  $t : R_X \rightarrow \mathbb{R}$ , tal que  $\mathbb{E}[t(X)] < \infty$ .

¿A qué nos recuerda esto?

$\mathbb{E}[Y|X]$  es el **mejor predictor** de  $Y$  basado en  $X$  (i.e. es la **proyección ortogonal** de  $Y$  en el espacio de funciones de  $X$ )

# Propiedades

1.  $\mathbb{E}[Y] = \mathbb{E}[\mathbb{E}[Y|X]]$
2.  $\mathbb{E}[r(X)s(Y)|X] = r(X)\mathbb{E}[s(Y)|X]$ , para  $r, s$  tal que  $r(X)s(X)$ ,  $r(X)$  y  $s(Y)$  tienen esperanza finita
3.  $\mathbb{E}[aY_1 + bY_2|X] = a\mathbb{E}[Y_1|X] + b\mathbb{E}[Y_2|X]$
4.  $\mathbb{E}[Y|X] = \mathbb{E}[Y]$  si  $X$  y  $Y$  son independientes

# Varianza condicional

**Def:** Dada  $\tau(x) = \text{var}(Y|X = x)$ , se define la **varianza condicional** como

$$\mathbb{V}(Y|X) = \tau(X) = \mathbb{E}[Y^2|X] - \mathbb{E}[Y|X]^2$$

**Propiedad:** (Pitágoras)

$$\text{var}(Y) = \mathbb{E}[\mathbb{V}(Y|X)] + \text{var}(\mathbb{E}[Y|X])$$