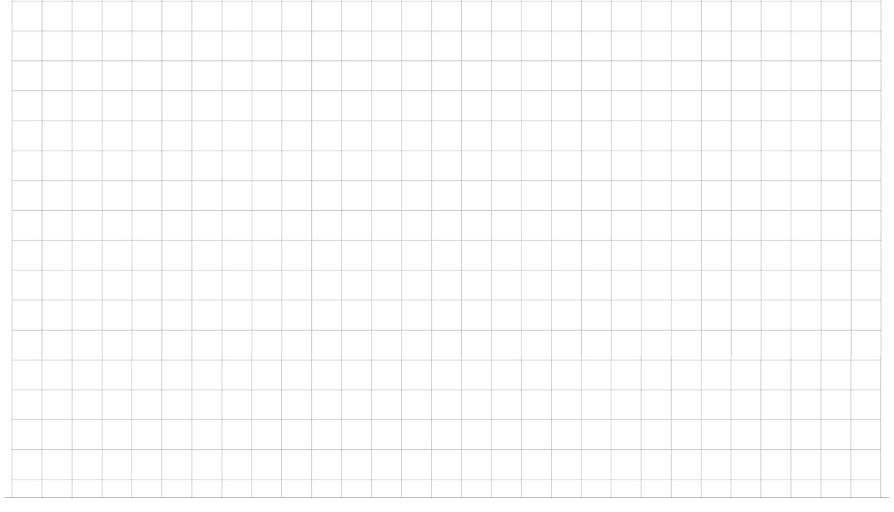
## Probabilidad y estadística Clase 5



# Estimación no paramétrica

### Función de distribución empírica

**Def:** Sea  $\underline{X}_n$  una m.a. tal que  $X_i \overset{i.i.a}{\sim} F$ , donde F es una función de distribución. La es función de distribución empírica (ECDF) es una función  $\widehat{F}_n$  que pone masa 1/n en cada observación  $X_i$ .

$$\widehat{F}_n(x) = rac{\sum_{i=1}^n I\{X_i \leq x)\}}{n}$$

De un experimento en los efectos de un medicamento para la ansiedad, entre otras cosas se midió la diferencia (en segundos) entre el puntaje de un test de memoria antes y después de tomar el medicamento, obteniendo los siguientes resultados:

- 1.2, 4.6, 4.3, 4.2, -7.9, 7.8, 3.4, 19.8, 25.5, -1.9, 2.1, -0.9, 4.6, 21.1, 1,7
  - 1. Obtener la función de distribución empírica a mano.
- 2. Utilizar la columna 'Diff' del dataset Islander\_data.csv y calcular la func. de distribución empírica usando Python.

1.2, 4.6,14.3, A.2, H.A, 7!8, 814, 1918, 25.5, av.9, 21, 10.9, 416, 24.1, 47 1,9-0,9 1,2 1,7 2,1 3,4 4,2 4,3 4,6 7,8 19,8 21,1 25,5

#### Propiedades de la ECDF

$$\mathbb{E}\left(\widehat{F}_n(x)\right) = F(x),$$

$$\mathbb{V}\left(\widehat{F}_n(x)\right) = \frac{F(x)(1 - F(x))}{n},$$

$$MSE = \frac{F(x)(1 - F(x))}{n} \to 0,$$

$$\widehat{F}_n(x) \stackrel{P}{\longrightarrow} F(x).$$

All of Statistics, Wasserman

## Estimación de densidades (smoothing)

Si deseamos estimar una función de densidad f(x) o una función de regresión  $\phi(x)=\mathbb{E}[X|Y=y]$ , se deben hacer algunas suposiciones de suavidad.

Sea  $\hat{g}_n$  un estimador de g.

Definimos el riesgo (error cuadrático medio integrado (MISE)) como

$$R(g,\hat{g}_n) = \mathbb{E}\left[\int \left(g(u) - \hat{g}_n(u)
ight)^2 du
ight]$$

Bias-variance tradeoff

Risk

Bias squared

Variance

Variance

Wore Smoothing

Optimal Smoothing

All of Statistics, Wasserman

#### Histogramas

1. Se selecciona un origen  $x_0$  y se divide la recta real en intervalos de longitud h

$$B_j = [x_0 + (j-1)h, x_0 + jh], j \in \mathbb{N}$$

Se cuenta cuantas observaciones caen en cada intervalo armando una tabla de frecuencias. Denotamos a la cantidad de observaciones que caen en el intervalo j como  $n_j$ 

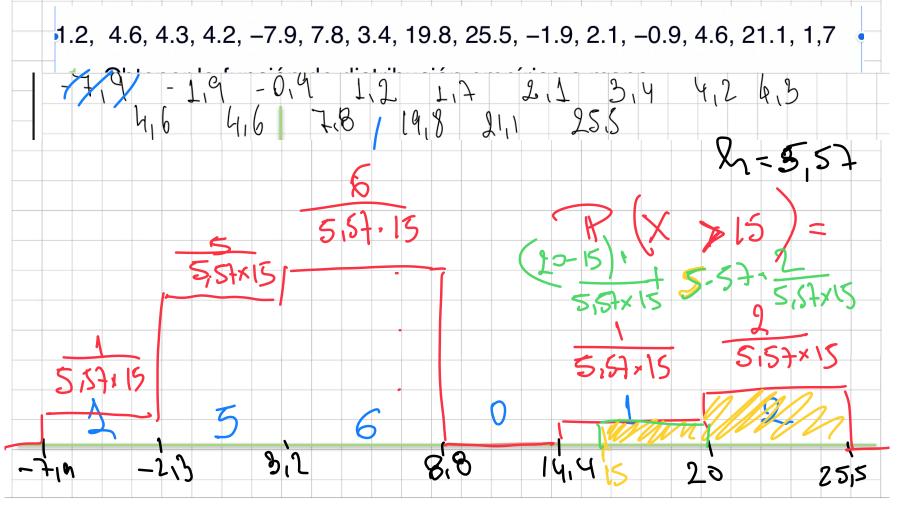
Para cada intervalo, se divide la frecuencia absoluta por la cantidad total de la muestra n (para convertirlas en frecuencias relativas, análogo a como se hace con las probabilidades) y por la longitud h (para asegurarse que el area debajo del histograma sea igual a 1):

Formalmente, el histograma está dado por:

$$\hat{f}_h(x) = \frac{1}{nh} \sum_{i=1}^n \sum_j \mathbf{1}(x_i \in B_j) \mathbf{1}(x \in B_j)$$
 Apunte de Histograma - PyE FIUBA

A partir de los datos del ejercicio 1,

- 1. Calcular a mano, el histograma de 6 bins
- 2. A partir de los datos del dataset graficar el histograma de la columna 'Diff' utilizando Python

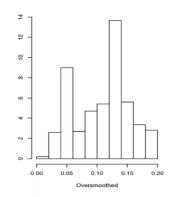


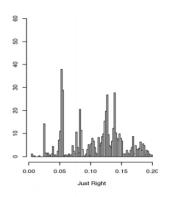
#### Propiedades del histograma

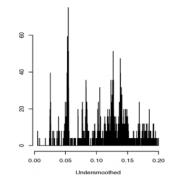
**Teorema:** Sea x y m fijos, y sea  $B_n$  el bin que contiene a x, luego

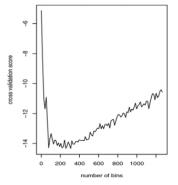
$$\mathbb{E}(\widehat{f}_n(x)) = \frac{p_j}{h} \qquad \mathbb{V}(\widehat{f}_n(x)) = \frac{p_j(1-p_j)}{nh^2}.$$

**Obs:** Al aumentar la cantidad de bins (*m*), Disminuye el sesgo, pero aumenta la varianza. Acá esta el tradeoff.









### Estimación de densidad por kernel

Los histogramas son discontinuos, los estimadores de densidad por kernel (KDE) son una versión más suave y convergen más rápido a la densidad verdadera que el histograma.

#### Kernels

Se define un kernel como una función K suave tal que:

$$K(x)\geq 0$$
,  $\int K(x)dx=1$ ,  $\int xK(x)dx$ =0, y  $\sigma_K^2=\int x^2K(x)dx>0$ .

Algunos kernels comunes:

ullet Epanechinkov:  $K(x)=\left\{egin{array}{ll} rac{3}{4}(1-x^2/5)/\sqrt{5}, & |x|<5 \ 0 & e.\,o.\,c. \end{array}
ight.$ 

Es óptima en el sentido de error cuadrático medio

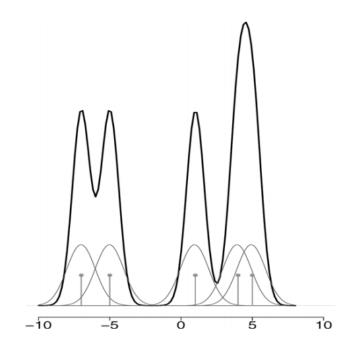
Gaussiano (simple)

#### **KDE**

**Def:** Dado un kernel K y un número positivo h, llamado ancho de banda, el estimador de densidad por kernel se define como

$$\hat{f}(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{h} H(\frac{x - X_i}{h})$$

Nuevamente el parámetro h es el que nos controla el tradeoff sesgovarianza



A partir de la columna 'Diff' del dataset Islander\_data estimar la densidad por el método de KDE. Analizar qué ocurre al tomar distintos valores de h.

# Intervalos de confianza

#### Motivación

Hasta ahora habíamos visto estimadores puntuales, que, dada un muestra, nos devuelven un único valor  $\hat{\theta}$  que se aproxima al valor verdadero del parámetro deseado  $\theta$ .

Una forma de obtener información sobre la precisión de la estimación, en el caso de que  $\theta$  sea unidimensional, es proporcionar un intervalo [a(X),b(X)] de manera que la probabilidad de que dicho intervalo contenga el verdadero valor  $\theta$  sea alta, por ejemplo, 0.95.

#### Región de confianza

**Def:** Dada una m.a.  $\underline{X}$  con distribución perteneciente a una familia  $F_{\theta}(x)$ , con  $\theta \in \Theta$ , una región de confianza  $S(\underline{X})$  para  $\theta$  con nivel de confianza  $1-\alpha$  será un conjunto tal que

$$\mathbb{P}(\theta \in S(\underline{X})) = 1 - \alpha.$$
 (\*)

Obs:  $\theta$  **no** es aleatorio, lo aleatorio es (\*) es  $S(\underline{X})$ .

Obs: Si  $S(\underline{X}) = (a(\underline{X}), b(\underline{X}))$  diremos que es un intervalo de confianza.

Si  $S(\underline{X}) = (\min(\Theta), b(\underline{X}))$  diremos que es una cota superior.

Si  $S(X) = (a(X), \max(\Theta))$  diremos que es una cota inferior.

#### Juguemos un poquito

Usemos la siguiente <u>api</u> para entender mejor qué es un IC

#### Método del pivote

**Teorema:** Sea  $\underline{X}$  una muestra aleatoria con distribución perteneciente a una familia  $F_{\theta}(x)$ , con  $\theta \in \Theta$ , y sea  $U=g(\underline{X},\theta)$  una variable cuya distribución **no** depende de  $\theta$ . Sean a y b tales que

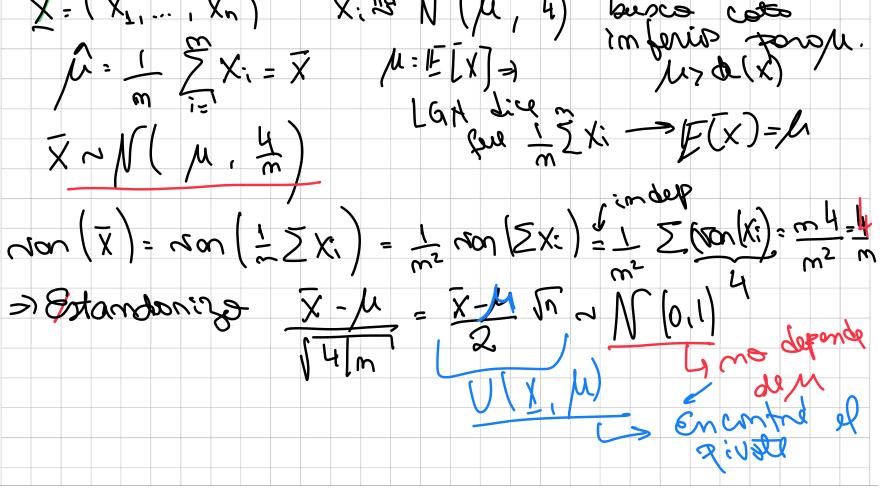
$$\mathbb{P}(a \leq U \leq b) = 1 - \alpha$$
. Luego,

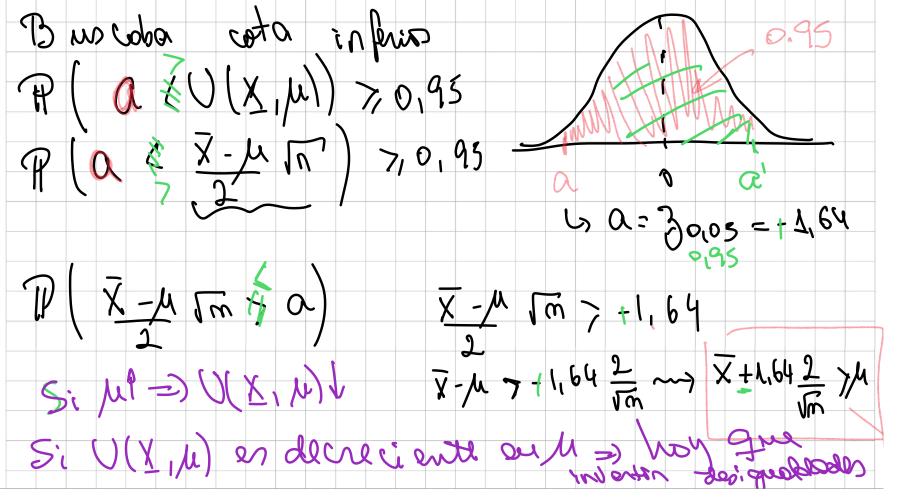
$$S(\underline{X}) = \{\theta : a < g(\underline{X}, \theta) \le b\}$$

es una región de confianza para  $\theta$ . A U se lo llama pivote.

Sea  $\underline{X} = (X_1, ..., X_n)$  una muestra aleatoria de tamaño n de una población con distribución normal de media  $\mu$  y varianza 4. Hallar una cota inferior del 95% para  $\mu$ .

Suponer n=20 y  $\mu$ =3, simular la muestra y obtener el valor de la cota





## Algunos resultados importantes

**Teorema:** Sea  $\underline{X} = X_1, \dots, X_n$  una m.a. de una distribución  $\mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ 

$$Z = \sqrt{n} rac{(ar{X} - \mu)}{\sigma} \sim \mathcal{N}(0, 1)$$

$$W=\sum_{i=1}^nrac{(X_i-ar{X})^2}{\sigma^2}\sim\chi^2_{n-1}$$

V y W son independientes

Si 
$$S^2=rac{1}{n-1}\sum_{i=1}^n(X_i-ar{X})^2$$
 ,  $U=\sqrt{n}rac{(ar{X}-\mu)}{S}\sim t_{n-1}$ 

Obs: en general vale que si  $X\sim \mathcal{N}(0,1)$  y  $Y\sim \chi_n^2$ , con X e Y independientes vale que  $\frac{X}{\sqrt{Y/n}}\sim t_n$ 

#### Algunos pivotes para variables normales

Dada  $\underline{X}_n$  una m.a. de una distribución $\mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$  definimos algunos pivotes:

- Para la media con varianza conocida: $U(\underline{X},\mu)=rac{(\overline{X}-\mu)}{\sigma}\sqrt{n}\sim\mathcal{N}(0,1)$
- Para la media con varianza desconocida $U(\underline{X},\mu) = \underbrace{(\overline{X}-\mu)}_{S} \sqrt{n} \ t_{n-1}$
- Para el desvío con media conocida: $U(\underline{X},\sigma) = \frac{\sum_{i=1}^{n}(X_{i}-\mu)^{\frac{1}{2}}}{\sigma} \sim \chi_{n}^{2}$
- Para el desvío con media desconocida:  $U(\underline{X},\sigma) = \frac{\sum_{i=1}^n (X_i \overline{X})^2}{\sigma} \sim \chi^2_{n-1}$

Dada también  $Y_m$  una m.a. de una distribución  $\mathcal{N}(\lambda, \sigma^2)$  y sea :

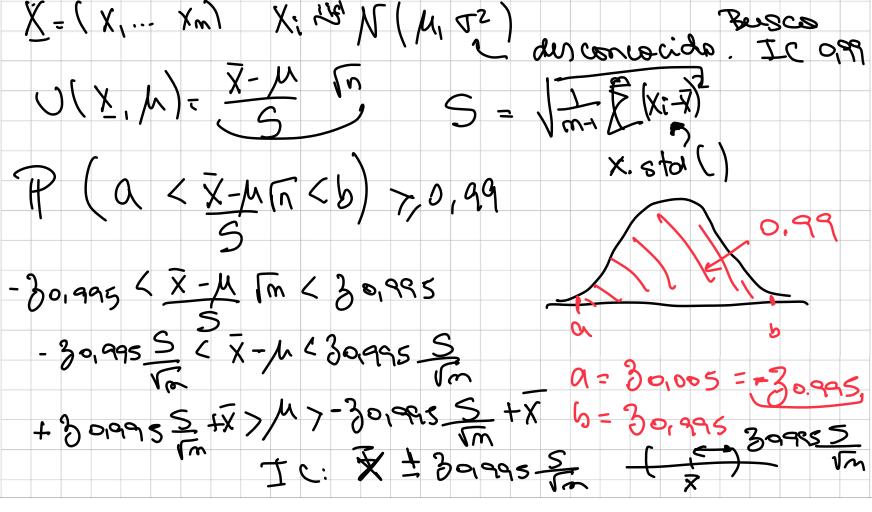
- Comparación de medias con varianzas conocidas:  $U(\underline{X}, \Delta) = \frac{\overline{X} \overline{Y} \Delta}{\sqrt{\frac{\sigma_X^2}{n} + \frac{\sigma_Y^2}{m}}} \sim \mathcal{N}(0, 1)$  Comparación de medias con varianzas desconocidas e iguales:

$$U(\underline{X},\Delta)=rac{\overline{X}-\overline{Y}-\Delta}{S_p\sqrt{rac{1}{n}+rac{1}{m}}}\sim t_{n+m-2}$$
 , con  $S_p^2=rac{(m-1)S_X^2+(n-1)S_Y^2}{n+m-2}$ 

Dada una muestra aleatoria  $\underline{X} = (X_1, ..., X_n)$  de una población con distribución normal con media y varianza desconocidas, hallar el intervalo de confianza de nivel 0.99 para la media de la población.

Suponer n=50,  $\mu=2, \sigma=3$ , simular la muestra y calcular el IC resultante de la misma.

- •



#### Bibliografía

- "Notas de Estadística", Graciela Boente y Víctor Yohai, FCEyN, UBA.
- "All of Statistic: A concise Course in Statistical Inference", Larry Wasserman