Curso de Nivelación: Probabilidad y estadística

Clase 1

Cronograma

Clase 1:

- Noción de probabilidad
- Espacio de probabilidad
- Espacios equiprobables, conteo (ideas básicas)
- Probabilidad condicional, teoremas de probabilidad total y Bayes

Clase 2:

- Definición de variables aleatorias: variables continuas y discretas, función de densidad, de probabilidad y de distribución.
- Vectores aleatorios: distribución conjunta, distribución condicional, independencia.
- Momentos de variables aleatorias.

¿Qué es la probabilidad y la estadística?

¿Qué es la probabilidad?

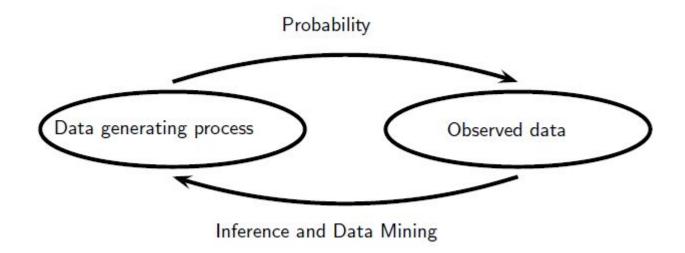
El término **probabilidad** se refiere al estudio del azar y la incertidumbre en cualquier situación en la que varios escenarios pueden ocurrir.







Probabilidad vs. estadística



Población y muestra

Una **población** es el conjunto total de los sujetos o unidades de análisis de interés

Una **muestra** es cualquier subconjunto de sujetos o unidades de aná;lisis de la población bajo estudio

Algunos elementos de la probabilidad

Un **experimento aleatorio:** acciones o procesos en los cuales conocemos todos los resultados posibles pero no sabemos con certeza cuál va a ocurrir.

Llamamos **espacio muestral** (Ω) al conjunto de resultados posibles de mi experimento aleatorio.

Un **evento o suceso** es cualquier subconjunto de resultados en el espacio muestral

Proponer los espacios muestrales asociados a los siguientes experimentos:

- a. Arrojo una moneda y observo el resultado
- b. Tomo un caño de un depósito y mido su longitud
- c. Arrojo un dado seis veces y observo cada uno de los resultados
- d. Arrojo un dado seis veces y cuanto la cantidad de 1 observados
- e. Registro la cantidad de llamadas en un call center entre las 9 y las 11hs

Una primera aproximación a las probabilidades

La **probabilidad** de un evento A es un número positivo (o nulo) que se le asigna a cada suceso o evento del espacio muestral que nos habla de la certeza que se tiene sobre ese evento.

Supongamos que realizamos un experimento n veces, y estamos interesados en un evento particular A. Luego podemos definir:

- Frecuencia absoluta: Cantidad de veces que ocurre A en mis n experimentos
- Frecuencia relativa (f_A): la proporción de veces que ocurrió A entre mis n experimentos.

Si la cantidad de ensayos es lo suficientemente grande, esperamos que $f_A pprox \mathbb{P}(A)$

Más rigurosamente, $f_A \overset{n \to \infty}{\to} \mathbb{P}(A)$

Espacios equiprobables

Si estamos en presencia de un espacio **equiprobable**, es decir donde todos los elementos tienen las mismas chances de ocurrir, las probabilidades pueden calcularse como la proporción entre la cantidad de casos donde ocurre el experimento y la cantidad de elementos que existen en el espacio muestral. A esto se lo conoce como regla de **Laplace**

$$\mathbb{P}(A) = rac{\#A}{\#\Omega} = rac{\# ext{"casos favorables"}}{\# ext{casos totales}}$$

Vamos con un ejemplo donde conocemos la totalidad de la población:

Una empresa con 100 empleados divide a los mismos según el área de trabajo y la cantidad de años en la empresa. Se sabe que

| #años\area | Contable y RRHH | Instalaciones | Atención al público |
|------------|--------------------|---------------|------------------------|
| 0 | 0 | 30 | 15 |
| 1 | 1 | 20 | 10 |
| 2 | 3 | 0 | 6 |
| 3 | 1 | 4 | 3 |
| 4+ | 5 | 1 | 1 |

Se elige una persona al azar de esa población. Hallar la probabilidad de que:

- a. un empleado del área de Instalaciones esté trabajando hace exactamente 3 años
- b. un empleado haya trabajado más de 5 años en la empresa
- c. un empelado haya trabajado más de 3 años en la empresa y no sea de recursos humanos
- d. un empleado esté trabajando hace más de 5 años o sea del área instalaciones

Se arroja un dado equilibrado 2 veces. Calcular la probabilidad de

- a. observar un 1 en el primer tiro y un 2 en el segundo
- b. Observar un 1 y un 2
- c. Observar dos resultados pares
- d. La suma de los resultados no supere 7

Álgebra de eventos

Dado un Ω , definimos al **álgebra de eventos** (\mathcal{A}) como una familia de subconjuntos de Ω que satisface:

- 1. $\Omega \in \mathcal{A}$
- $B \in \mathcal{A} \Rightarrow B^c \in \mathcal{A}$
- 3. $B, C \in \mathcal{A} \Rightarrow B \cup C \in \mathcal{A}$

Probabilidad: definición formal

Def: una probabilidad es una función $\mathbb{P}:\Omega\to[0,1]$ que satisface:

- $ullet 0 \leq \mathbb{P}(A) \leq 1, \ orall A \in \mathcal{A}$
- lacksquare $\mathbb{P}(\Omega)=1$
- Si $A \cap B = \emptyset$, $\mathbb{P}(A \cup B) = \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(B)$

El conjunto $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$ define lo que se conoce como **espacio de probabilidad** El álgebra representa los resultados "medibles" del experimento.

Corolario:

- $lacksquare \mathbb{P}(A \cup A^c) = \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(A^c) = 1 \Rightarrow \mathbb{P}(A) = 1 \mathbb{P}(A^c)$
- $\bullet \ \ \mathbb{P}(A \cup B) = \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(B) \mathbb{P}(A \cap B)$

En Argentina, el 80 % de los programadores usa Java, C o ambos; el 50 % usa Java y el 40 % usa C. ¿Cuál es la probabilidad de que al elegir un programador al azar use:

- a) Java y C?
- b) sólo Java?
- c) sólo C?
- d) ninguno de los dos lenguajes?

Probabilidades condicionales y proba. total

Def: Se llama probabilidad condicional de A dado B ($\mathbb{P}(A|B)$) a la probabilidad de que ocurra el evento A sabiendo que B ha ocurrido, y está definida por $\mathbb{P}(A \cap B)$

$$\mathbb{P}(A|B) = rac{\mathbb{P}(A \cap B)}{\mathbb{P}(B)}$$

Def: Diremos que los eventos $B_1, \ldots B_n$ forman una partición si $B_i \cap B_j = \emptyset \ \forall i,j$

y
$$\bigcup_{i=1}^n B_j = \Omega$$
 .

Luego podemos describir al evento A como $A=(A\cap B_1)\cup\ldots\cup(A\cap B_n)$ de forma que

$$\mathbb{P}(A) = \mathbb{P}(A \cap B_1) + \ldots + \mathbb{P}(A \cap B_n) = \mathbb{P}(A|B_1)\mathbb{P}(B_1) + \ldots + \mathbb{P}(A|B_n)\mathbb{P}(B_n)$$

Usando la tabla del ejercicio 2:

- a. Calcular la probabilidad de que el empleado haya estado más de 3 años en la empresa sabiendo que pertenece al área contable
- Si el empleado ha estado al menos 2 años en la empresa, hallar la probabilidad de que pertenezca al área de instalaciones

Se arroja un dado equilibrado dos veces. Hallar la probabilidad de haber observado un 4 sabiendo que la suma de los resultados fue par

En una urna hay una bola verde y dos bolas rojas. En cada paso se extrae una bola al azar y se la repone junto con otra del mismo color

1. Calcular la probabilidad de que al finalizar el segundo paso la urna contenga dos bolas verdes y tres rojas.

Teorema de Bayes e independencia

Teorema de Bayes: Sean $B_1, \ldots B_n$ una partición de Ω , y A un evento con probabilidad positiva:

$$\mathbb{P}(B_i|A) = rac{\mathbb{P}(A|B_i)\mathbb{P}(B_i)}{\sum_{i=1}^n \mathbb{P}(A|B_i)\mathbb{P}(B_i)}$$

Def: Diremos que dos eventos A y B son independientes si y sólo sí vale que

$$\mathbb{P}(A\cap B)=\mathbb{P}(A)\mathbb{P}(B)$$

Ejercicio 7 (cont)

En una urna hay una bola verde y dos bolas rojas. En cada paso se extrae una bola al azar y se la repone junto con otra del mismo color

1. Si al finalizar el segundo paso la urna contiene dos bolas verdes y tres rojas, ¿cuál es la probabilidad de que en el primer paso se haya extra ído una bola roja?

Bonus: algunas ideas de conteo

El chiste ahora es aprender a contar de forma sencilla, para ello nos podemos usar técnicas de conteo:

- Regla del producto: Si tengo m elementos en el conj. A y n elementos en el conjunto B, entonces puedo formar mxn pares (a,b). Ejemplo: Se arrojan 3 dados equilibrados. De cuántas formas puedo observar 3 números pares?
- Permutaciones: # de formas en que puedo ordenar n elementos.

$$n! = n(n-1)(n-2)\dots 1$$

Ejemplo: ¿De cuántas formas puedo ordenar 5 libros en un estante?

Bonus: algunas ideas de conteo

Variaciones: : # de formas combinaciones ordenadas que puedo hacer con n elementos tomados de a k.

$$\mathsf{nPk} := (n)_k = n(n-1)\dots(n-k+1) = rac{n(n-1)\dots 1}{(n-k)(n-k-1)\dots 1} = rac{n!}{(n-1)!}$$

Ejemplo: Cuántas formas tengo de colocar 3 libros en un estante de 5 que tengo.

Combinaciones: # de combinaciones distintas (sin importar el orden) que puedo hacer con n elementos tomados de a k.

$$\mathsf{nCk} := \binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!} = \frac{n(n-1)\dots 1}{[(k(k-1)\dots 1][(n-k)(n-k-1)\dots 1]]}$$

Ejemplo: (Control de calidad) ¿Cuántas muestras diferentes de 10 piezas puedo elegir de un lote de 100?

- 1. Se tiene un naipe español de 40 cartas. Se extraen al azar sin reposición tres cartas. Hallar
 - a. la probabilidad de que las tres sean de oro.
 - b. la probabilidad de que las tres sean del mismo palo.
 - c. la probabilidad de que las tres sean iguales.
 - d. la probabilidad de que las tres sean de palos diferentes.
- 2. Repetir para 3 extracciones con reposición

Curso de Nivelación: Probabilidad y estadística

Clase 2

Variables aleatorias

Variables aleatorias

Una variable aleatoria (v.a.) es una función que mapea cada elemento ω del espacio muestral Ω a los números reales a un número real $X(\omega)$

Def: Dado un espacio muestral $(\Omega,\mathcal{A},\mathbb{P})$ y una función $X:\Omega\to\mathbb{R}$ diremos que X es una variable aleatoria si $X^{-1}(B)\in\mathcal{A}$

Def: Dado un $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$ y X una v.a., se define su **función de distribución** como

$$F_X(x)=\mathbb{P}(X\leq x), \quad orall\, x\in \mathbb{R}$$

$$\mathbb{P}(a < X \leq b) = F_X(b) - F_X(a) \ orall a \leq b$$

Propiedades de la función de distribución

Sea $F_X(x)$ una función de distribución asociada a la v.a. X.

Propiedades:

- $lacksquare F_X(x) \in [0,1] \ orall \ x \in \mathbb{R}$
- $F_X(x)$ es monótona no decreciente
- $F_X(x)$ es continua a derecha
- $ullet \lim_{x o -\infty} F_X(x) = 0 \quad \mathsf{Y} \ \lim_{x o \infty} F_X(x) = 1 .$

Variables aleatorias discretas

Si X es una variable aleatoria **discreta**, entonces su función de distribución $F_X(x)$ es monótona no decreciente de a saltos (es escalonada). Llamamos **átomos** (A) al conjunto de puntos donde la función de distribución tiene saltos

Además tiene asociada una función (de masa) de probabilidad

$$p_X(x) = \mathbb{P}(X=x)$$

Propiedades:

- $p_X(x) > 0$
- $ullet \sum_{x\in A} p_X(x) = 1$
- ullet $\mathbb{P}(X \in B) = \sum_{x \in B} p_X(x)$

Algunas distribuciones conocidas

Bernoulli: diremos que $X \sim Ber(p)$ si X toma valores 1 (éxito) o 0 (fracaso) y

$$p_X(x) = \left\{egin{array}{ll} p & x=1 \ 1-p & x=0 \end{array}
ight.$$

• Binomial: cuenta la cantidad de éxitos en n ensayos independientes. Diremos que $X \sim Bin(n,p)$ y

$$p_X(x) = \binom{n}{x} p^x (1-p)^{n-x}, x = 0, 1, \dots, n$$

• Geométrica: cuenta la cantidad de ensayos hasta el primer éxito. Diremos que $X \sim \mathcal{G}(p)$ y

$$p_X(x) = (1-p)^{x-1}p, x = 1, 2, \dots$$

Variables aleatorias continuas

Si X es una variable aleatoria continua, entonces su función de distribución $F_X(x)$ es monótona estrictamente creciente (no presenta saltos).

Además tiene asociada una función de densidad $f_X(x)$

Propiedades:

- $ullet f_X(x) \geq 0 \quad orall x \in \mathbb{R}$
- $igcup_{\mathbb{R}} f_X(x)) = 1$
- ullet $\mathbb{P}(X\in A)=\int_{x\in A}f_X(x)dx$

Algunas variables importantes

• Uniforme: todos los puntos son equiprobables. $X \sim \mathcal{U}(a,b)$

$$f_X(x) = rac{1}{b-a} \mathbf{I}\{a < x < b\}$$

 Exponencial: sirve para modelar tiempos hasta eventos que no tienen memoria. Por ejemplo fallas casuales. $X \sim \mathcal{E}(\lambda)$

$$f_X(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{I}\{x>0\}$$

ullet Normal (gaussiana). $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$

$$f_X(x)=rac{1}{\sqrt{2\pi}}e^{-rac{1}{2}rac{(x-\mu)^2}{\sigma^2}}$$

Propiedades:
$$X \sim \mathcal{N}(\mu_X, \sigma_X^2), \ Y \sim \mathcal{N}\mu_Y, \sigma_Y^2) \to X + Y \sim \mathcal{N}(\mu_X + \mu_Y, \sigma_X^2 + \sigma_Y^2)$$
 $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2) \to \frac{X - \mu}{\sigma} \sim \mathcal{N}(0, 1)$ (estandarización)

Distribución conjunta y marginales

Si tenemos dos variables X e Y se define su función de distribución conjunta como $F_{X,Y}(x,y) = \mathbb{P}(X < x,Y < y)$

En este caso, vale la regla del rectángulo

$$\mathbb{P}(a < X \leq b, c < Y \leq d) = F_{X,Y}(b,d) - F_{X,Y}(a,d) - F_{X,Y}(b,c) + F_{X,Y}(a,c)$$

Caso continuo: $f_{X,Y}(x,y)$ es la función de densidad conjunta y se definen las funciones de densidad marginales como $f_X(x) = \int_{\mathbb{R}} f_{X,Y}(x,y) dy$ y $f_Y(y) = \int_{\mathbb{R}} f_{X,Y}(x,y) dx$

Caso discreto: $p_{X,Y}(x,y)$ es función de probabilidad conjunta y se definen las funciones de probabilidad marginal como $p_X(x) = \sum_y p_{X,Y}(x,y)$ $p_Y(y) = \sum_x p_{X,Y}(x,y)$

Independencia de v.a.

Diremos que dos v.a. X e Y son independientes si vale que

$$F_{X.Y}(x,y) = F_X(x) F_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

Caso discreto:

$$p_{X.Y}(x,y) = p_X(x)p_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

Caso continuo:

$$f_{X.Y}(x,y) = f_X(x) f_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

Distribuciones condicionales

Al igual que como definimos probabilidades condicionales para eventos podemos definir distribuciones condicionales para variables aleatorias.

Caso discreto:

$$p_{Y|X=x}(y)=rac{p_{X,Y}(x,y)}{p_X(x)}$$

Caso continuo:

$$f_{Y|X=x}(y)=rac{f_{X,Y}(x,y)}{f_{X}(x)}$$



Momentos

Esperanza

La esperanza o media es el valor esperado de la variable aleatoria. Es un promedio ponderado de los valores que puede tomar la variable.

Caso discreto: $\mathbb{E}[X] = \sum_{x \in A} x \, p_X(x)$

Caso continuo: $\mathbb{E}[X] = \int_{\mathbb{R}} x f_X(x) dx$

Propiedades:

- ullet $\mathbb{E}[aX+bY]=a\mathbb{E}[X]+b\mathbb{E}[Y]$ (linealididad)
- Si X,Y son independientes $\mathbb{E}[XY] = \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y]$
- Si Y=g(X) vale que $\mathop{\mathbb{E}}[Y]=\mathop{\mathbb{E}}[g(X)]=\sum_{x\in A}g(x)p_X(x)$ (si X es v.a.c)

$$\mathbb{E}[Y] = \mathbb{E}[g(X)] = \int_{\mathbb{R}} g(x) f_X(x) \, df$$
 (si X es continua)

Varianza

La varianza de una v.a. X mide su dispersión respecto de la media, y se define como

$$var(X) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2] = \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}[X]^2$$

Propiedades:

- $ullet var(aX+b)=a^2var(X)$
- Si X, Y son **independientes**, var(X+Y)=var(X)+var(Y)

Se define también el desvío estándar como

$$\sigma_X = \sqrt{var(X)}$$

Vectores aleatorios:

Para el caso del vector aleatorio (X,Y) definimos la esperanza como

$$\mathbb{E}[g(X,Y)] = \sum_{x,y} g(x,y) p_{X,Y}(x,y)$$
 (caso discreto)

$$\mathbb{E}[g(X,Y)] = \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} g(x,y) f_{X,Y}(x,y) dx dy$$
 (caso continuo)

Definimos la covarianza entre dos v.a. X, Y como:

$$cov(X,Y) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])(Y - \mathbb{E}[Y])] = \mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y]$$

La covarianza mide la relación lineal entre las variables.

El coeficiente de correlación entre ambas variables se define como

$$ho = rac{cov(X,Y)}{\sqrt{var(X)var(Y)}}$$

Covarianza

Propiedades de la covarianza:

- $ullet cov(aX+bY,cZ) = ac\, cov(X,Z) + bc\, cov(Y,Z)$
- $oldsymbol{cov}(X,X) = var(X)$
- ullet var(X+Y) = var(X) + var(Y) + 2cov(X,Y)
- Si cov(X,Y)=0 diremos que las variables están descorrelacionadas
- Si X,Y son independientes, entonces cov(X,Y)=0 (Cuidado! No vale para el otro lado)

Momentos

En general, definimos el *n*-ésimo momento de la v.a. X como $\mathbb{E}[X^n]$

Se define la función generadora de momentos como

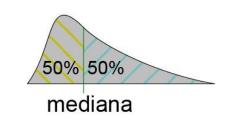
$$M_X(t) = \mathbb{E}[e^{tX}]$$

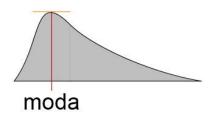
Si que $\mathbb{E}[e^{tX}]$ existe (es finita) para algún intervalo que contiene al cero, se puede calcular el n-ésimo momento de X como la derivada n-ésima de $M_X(t)$ evaluada en 0:

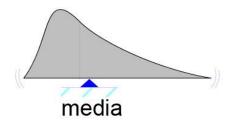
$$\mathbb{E}[X^n] = rac{d}{dt} M_X(t)|_{t=0}$$

Algunos estadísticos importantes

- Media
- Mediana
- Moda







Cuantiles

$$q_p: \mathbb{P}(X < q_p) = p$$

$$q_{0.25}: \mathbb{P}(X < q_{0.25}) = 0.25$$
 Cuantil 0.25 o 1er cuartil

$$q_{0.75}: \mathbb{P}(X < q_{0.75}) = 0.75$$

Cuantil 0.75 o 3er cuartil

Bibliografía

Bibliografía sugerida

- "Mathematical Statistics with Applications", Dennis D. Wackerly,
 William Mendenhall, Richard L. Scheaffer
- "All of Statistics: A Concise Course in Statistical Inference", Larry Wasserman
- "Mathematics for Machine Learning", Marc Peter Deisenroth, A. Aldo Faisal, Cheng Soon Ong