آمار و احتمال مهندسی

مهلت ارسال: ۲۳:۵۹ _ ۲۸ دی ۱۴۰۰

نيمسال اول ۱۴۰۰_۱۴۰۱

امیرعلی ابراهیمزاده، یاسین موسوی، اشکان خادمیان



دانشکدهی مهندسی کامپیوتر

مباحث پیشرفتهی آمار

تمرین سری هفتم

نكات مهم

- پاسخهای نظری خود را را در قالب یک فایل pdf با اسم [STD-Num] + HW# در بخش مختص به خود در کوئرا آپلود کنید. کوئرا آپلود کنید.
- تنها سوالات ستارهدار تمرین، نیاز به تحویل دارند. نوشتن پاسخهای نظری، هم به صورت تایپی و هم دستنویس، مقبول است. پاسخهای عملی باید در زبان R نوشته شوند.
- سوالات پرسیده شده در خصوص تمرین در شبکههای اجتماعی، به هیچ عنوان پاسخ داده نخواهند شد؛ تنها مکان مجاز رفع اشکال در خصوص تمرین، بخش پرسشها و پاسخها در کوئرا است.
- زمان تحویل تمرین، به هیچ عنوان تمدید نخواهد شد، بنابراین لازم است که زمان خود را برای انجام تمرین مدیریت کرده و آن را به روزهای پایانی موکول نکنید.
- امکان بارگذاری تمرین در کوئرا تا ۷۲ ساعت پس از ددلاین تمرین وجود دارد، اما به ازای هر ساعت تاخیر، یک درصد از نمرهی نهایی تمرین را از دست خواهید داد. دقیقهها و ثانیهها، رو به بالا گرد خواهند شد؛ مثلا، یک ساعت و نیم تاخیر، معادل دو ساعت تاخیر محسوب می شود.
- در طول ترم، ۲۴۰ ساعت کوپن تاخیر خواهید داشت و با استفاده از آنها، می توانید بدون کسر نمره، از تاخیرها استفاده کنید. جریمه ی تاخیرها، از تمرینی محاسبه می شوند که در آن، کوپنها به اتمام رسیده باشند. نمره ی امتیازی برای اشخاصی که مجموع تاخیرهای ایشان در کل ترم، کم تر از ۲۴۰ ساعت باشد، به هیچ عنوان در نظر گرفته نمی شود.
- مشورت در تمرینها مجاز است و توصیه هم می شود، اما هر دانش جو موظف است تمرین را به تنهایی انجام دهد و راه حل نهایی ارسال شده، باید توسط خود دانش جو نوشته شده باشد. در صورت کشف اولین مورد تقلب تقلب هر دانش جو، نمره ی همان تمرین وی، صفر در نظر گرفته شده و در صورت کشف دومین مورد تقلب هر دانش جو، منفی نمره ی کل تمرین ها به وی تعلق خواهد گرفت. برای کسب اطلاعات بیش تر در خصوص آیین نامه ی مشورت و تقلب، می توانید به بخش مربوطه در ویکی دانشکده مراجعه کنید. لازم به ذکر است که این جرایم به هیچ عنوان بخشیده نخواهند شد.

سوالات نظرى

مسئلهی ۱. بارسا یا یاریس؟ *

فرض کنید در حال بررسی آماری پاسهای مسی در زمین فوتبال هستیم. موفقیت یک پاس را رسیدن به مقصد (که یکی از همتیمیها است) تعریف میکنیم و برای ساده تر کردن مساله فرض میکنیم هر پاس مسی مستقل از هر شرط دیگری، با احتمال r که یک عدد ثابت است، به مقصد خواهد رسید.

متغیر تصادفی S_k را زمان k امین پاس موفق او در نظر گرفته و همچنین متغیر تصادفی S_k را اختلاف زمانی میان k و k-1 امین پاس موفق او در نظر میگیریم (بدیهتا $S_1=S_1$). توزیع prior متغیر $S_1=S_2$ را توزیعی یکنواخت در بازه $S_2=S_3$ امین پاس موفق مسی، تعداد کل پاس هایی است که داده است، به طوری که آخرین پاس او $S_2=S_3$ امین پاسی باشد که به مقصد مورد نظر می رسد).

الف) تابع جرم اجتمال متغیر تصادفی Z_1 یعنی $P(Z_1=z_1)$ را به دست آورید.

ب) مقدار $E[R=r|Z_1=z]$ را محاسبه کنید.

ج) تخمین MAP متغیر r را با استفاده از r داده یا اول، یعنی را به دست آورید.

مسئلهی ۲. همه چیز نرماله *

با فرض دانستن واریانس یک توزیع نرمال، ثابت کنید توزیع مزدوج آن نرمال است؛ به عبارت دیگر، با فرض نرمال بودن $p(\theta|X)$ را نتیجه بگیرید.

مسئلهی ۳. بازگشت

یک مدل رگرسیون خطی ساده را در نظر بگیرید که به صورت زیر است:

$$Y_i = \beta_i + \beta_1 x_i + \epsilon_i$$

که در آن $\kappa_i \sim \mathcal{N}(ullet, \sigma^{\mathsf{Y}})$ و مجموعهی (x_i, y_i) دادهها و خروجی متناظر آنها هستند. تخمین کمترین مربعات آن را $\kappa_i \sim \mathcal{N}(ullet, \sigma^{\mathsf{Y}})$ دادهها و خروجی متناظر آنها هستند. تخمین کمترین مربعات آن $\kappa_i \sim \mathcal{N}(ullet, \sigma^{\mathsf{Y}})$

$$\sum_{k=1}^{n} \epsilon_i = \bullet, \quad \sum_{k=1}^{n} \epsilon_i x_i = \bullet, \quad \sum_{k=1}^{n} \epsilon_i \hat{y}_i = \bullet$$

مسئلهي ۴. نقشه *

اگر دادههای

$$X_i, i = 1, ..., n$$

از توزیع نمایی با پارامتر λ باشند و خود پارامتر λ از توزیع گاما با تابع چگالی احتمال

$$f(x) = \frac{\beta^{\alpha}}{\Gamma(\alpha)} x^{\alpha - 1} e^{-\beta x}$$

باشد، تخمین گر MAP را برای λ با توجه به n وقوع مستقل X_i محاسبه کنید. (راهنمایی: پاسخ شما باید بر حسب متغیرهای α, β, X_i باشد)

مسئلهی ۵. رادیواکتیو *

یکی از دانش جویان مستعد دانشگاه صنعتی شریف، در زیرزمین خانه شان، یک نمایان کننده ی ذرات کیهانی ساخته است و از آن برای اندازه گیری میزان تشعشعات رادیواکتیو ستاره های دور استفاده می کند. در هر روز، تعداد ذراتی که دستگاه شناسایی می کند یعنی (Y) از توزیع پواسون با پارامتر X بوده که خود پارامتر X از یک توزیع نمایی با پارامتر u است، یعنی:

$$f_X(x) = \begin{cases} ue^{-ux}, & x \geqslant \bullet \\ \bullet, & \text{otherwise} \end{cases}$$

همچنین، توزیع شرطی تعداد ذرات برخورد کرده با دستگاه به صورت زیر است:

$$p_{Y|X}(y|x) = \begin{cases} \frac{e^{-x}x^y}{y!}, & y = {}^{\bullet}, {}^{\downarrow}, {}^{\uparrow}, \dots \\ {}^{\bullet}, & \text{otherwise} \end{cases}$$

الف) تخمین MAP را برای متغیر X، با این فرض که y ذره مشاهده شده، به دست آورید. ب نشان دهید که توزیع پسین متغیر X به شرط Y به فرم

$$f_{X|Y}(x|y) = \frac{\lambda^{y+1}}{y!} x^y e^{-\lambda x}, \quad x > {}^{\bullet}$$

بوده و همچنین مقدار λ را بیابید. به عنوان راهنمایی، معادلهی زیر میتواند کمککننده باشد:

$$\int_{\bullet}^{\infty} a^{y+1} x^y e^{-ax} dx = y!, \quad a > \bullet$$

سوالات عملي *

سوالات عملی که تحویل آنها اجباری است، به صورت یک ژوپیتر نوتبوک در کوئرای درس قرار داده شدهاند. لازم است این ژوپیتر نوتبوک را طبق دستورالعملهای نوشته شده در آن، تکمیل کرده و در کوئرا آن را آیلود کنید.

موفق باشيد! :)