

/ Image composite : terrain (Mapillary) => JNT /

Ce répertoire contient xxx

Il a été réalisé pendant mon stage de xxx mois au Cerema Med.

Pendant ce stage, j'ai xxx sur ces territoires xxx

Sur le territoire de xxx, j'ai xxx

Sur le territoire de xxx, j'ai xxx

/ Parler de la marchabilité, de l'accessibilité /

Auteur: Alaeddine JERAD (compte OpenStreetMap)

Contenu

```
# Données ouvertes, disponibles sur les
data_open
portails
  raw
                                  # Données brutes
 processed
                                  # Données traitées
                                  # Données terrain
terrain_data
      06-2024-Pole-Activites-Aix # Campagne terrain réalisée à Aix en Juin 2024
      07-2024-Lorgues
    processed
      06-2024-Pole-Activites-Aix
      07-2024-Lorgues
                                  # Echantillon de photos prises sur le terrain
terrain_photos
                                  # Cartes de préparation terrain
cartes
                                  # + restitutions micro-cartographiques
notebooks
                                  # Projets QGIS
qgis-projets
qgis-scripts
                                  # Scripts QGIS
livrables
                                  # Livrables (rapport + projet blender)
```

Matériel terrain utilisé

- GOPRO xxx
- RTK Centipede
- Smartphone avec le logiciel SWMaps

Utilisation

Scripts QGIS

Dans le dossier qgis-scripts, il y a :

- xxx qui permet de xxx
- XXX

Eclairage_bbox.py fait appel à:

XXX

Pour utiliser un script dans QGIS, il faut xxx

Pour le script Eclairage_mly_bbox.py, il est nécessaire de créer un compte sur mapillary.

Mettre la clé API dans un fichier texte

Mapillary permet de récupérer sur une emprise territoriale :

- cette <u>liste d'objets points</u>
- cette <u>liste d'objets traffic-sign</u>

Le script Eclairage_mly_bbox.py peut être adapté pour récupérer d'autres objets, pour d'autres thématiques.

Installation de librairies Python dans QGIS

Certains scripts QGIS nécessitent, pour fonctionner, d'installer certaines librairies python.

En particulier, le script faisant appel à Mapillary.

Voici comment installer une nouvelle librairie python dans QGIS:

- Si QGIS 3.26, aller dans C:\ProgramData\Microsoft\Windows\Start Menu\Programs\QGIS 3.26.0
- Ouvrir OSGeo4W Shell
- Taper pip install mercantile vt2geojson geopandas pandas
- Ouvrir QGIS
- Aller dans Extensions > Console Python
- Taper import mercantile pour tester si la librairie existe
- Sinon, essayer https://www.youtube.com/watch?v=TPMHhgR-r7E ou https://landscapearchae ology.org/2018/installing-python-packages-in-qgis-3-for-windows/

Notebooks Python

Les notebooks ont servi à préparer les scripts QGIS. Ils sont dans le dossier ${f notebooks}$:

| Notebook | Action | Mode d'action |
|---|---|------------------|
| 02.1-Eclairage_datasud.ipynb | Lampadaires de DataSud | OpenData |
| 02.2-Eclairage_OSM.ipynb | Lampadaires d'OSM | OpenData |
| 02.3-Eclairage_Mapillary.ipynb | Lampadaires de Mapillary | OpenData |
| 02.4-Eclairage_Mapillary_Par_Routes_Lorgues.ipynb | Lampadaires le long des rues de Lorgues | OpenData |
| 02.4.a-Eclairage_Mapillary_Par_Routesmr.ipynb | Lampadaires le long des rues de Lorgues (version Mathieu) | OpenData |
| 02.5- Objets_Points_Mapillary_Par_Routes_Lorgues.ipynb | Objets points Mapillary le long des rues de Lorgues | OpenData |
| 03-Education_OSM.ipynb | Ecoles sur une étendue géographique donnée | OpenData |
| 04.1-Points_Mapillary.ipynb | Objets points Mapillary | OpenData |
| 04.2-Paneaux_signalisation_Mapillary.ipynb | Panneaux de signalisation depuis Mapillary | OpenData |
| 05.1-arrets-de-transport-datagouv.ipynb | Arrêts de transport depuis DataGouv | OpenData |
| 05.2-arrets-de-transport-datasud.ipynb | Arrêts de transport depuis DataSud | OpenData |
| 05.3-arrets-de-transport-OSM.ipynb.ipynb | Arrêts de transport depuis OSM | OpenData |
| 06-passage_piétons_OSM.ipynb | Passages piétons depuis OSM | OpenData |
| 07.1-trottoirs_OSM.ipynb | Trottoirs depuis OSM [footway:sidewalk] | OpenData |
| 07.2-Présence_trottoir_OSM.ipynb | Présence de trottoir sidewalk': ['both','left','right'] | OpenData |
| 08-rue_piétonne_OSM.ipynb | Rue piétonne depuis OSM 'highway': 'pedestrian' | OpenData |
| 09-Voie_en_zone_de_rencontre_OSM.ipynb | Voie en zone de rencontre 'highway': 'living_street', 'maxspeed':'20' | OpenData |
| 10-Voie_en_zone_30_OSM.ipynb | <pre>'zone:maxspeed': 'FR:30','maxspeed': '30'</pre> | OpenData |
| 11-Voie_en_zone_40_OSM-Copy1.ipynb | 'zone:maxspeed': 'FR:40','maxspeed': '40' | OpenData |
| 12-Voie_en_zone_50_OSM.ipynb | <pre>'zone:maxspeed': 'FR:50','maxspeed': '50'</pre> | OpenData |

| Notebook | Action | Mode d'action |
|---|---|------------------|
| 13.1-Recalage points Gopro.ipynb (expérimental) | Expérience de recalage des points par plus proche voisin | Terrain |
| 13-Vérification recalage points Gopro.ipynb | Vérification du recalage photo réalisé par JOSM | Terrain |
| 14.1-Création de la trace GPX horodatée - Lorgues.ipynb | Création d'une trace depuis les points trackpoints collectés depuis SWMaps pour Lorgues | Terrain |
| 14.2-Création de la trace GPX horodatée - Pole d'activités.ipynb | Création d'une trace depuis les points trackpoints collectés depuis SWMaps pour le Pôle d'Activités | Terrain |
| 14.3-Création de la trace GPX horodatée - Rover RTK et GoPro collés.ipynb | Création d'une trace depuis les points trackpoints collectés depuis SWMaps pour le Pôle d'Activités avec GoPro et RTK collés l'un à l'autre (vérification des interférences et qualité du signal) | Terrain |
| 14.4-Création de la trace GPX horodatée - Rover RTK et GoPro séparés.ipynb | Création d'une trace depuis les points trackpoints collectés depuis SWMaps pour le Pôle d'Activités avec GoPro et RTK séparés l'un de l'autre (vérification des interférences et qualité du signal) | Terrain |
| 16-Liste_des_objets_Point_Mapillary.ipynb | Liste les objets pouvant être détectés par Mapillary | Terrain |
| 17-Export-GPKG-Layers-For-JOSMMR.ipynb | Exporte les différentes couches contenues dans un GPKG unique issu de SWMaps | Terrain |

Projets QGIS

XXX

Projet Blender

XXX

Recalage des photos avec JOSM

XXX

Recalage des adresses avec OSM Id

XXX

Livrables

- Rapport de stage
- Présentation pour Data & Co
- Bibliographie Zotero: https://www.zotero.org/groups/5458220/cim-dtermed/library
- Notebooks Python
- Scripts QGIS
- Non réalisé
 - o Data Management Plan

Ressources

Vidéos utiles

- Comment créer un MNT, un MNS et un MNH depuis une donnée LIDAR comme Lidar HD.
- XXX

OpenStreetMap

Surfaces

- <u>smoothness</u>
 - o good
 - o bad
 - o ...
- <u>surface</u>

Arbres

• tree_row

Trottoirs

- https://wiki.openstreetmap.org/wiki/Key:sidewalk
- https://wiki.openstreetmap.org/wiki/Key:width
- https://wiki.openstreetmap.org/wiki/Opensidewalkmap
- opensidewalkmap https://x.com/asturksever/status/1802702457295818931/photo/1
- walkabout https://tasks.mapwith.ai/projects/165
- OSMontrouge https://data.osmontrouge.fr/explore/dataset/emprise-des-trottoirs/informatio
 n/

Applis mobiles OSM

https://thejeshgn.com/2022/06/10/linked-list-three-android-apps-to-efficiently-contribute-to-open streetmap/

Points d'accès aux données

- catalogue.data.gouv.fr
- API de découverte data.gouv.fr

Services de calculs

• Isochrones IGN ou OSM

Data Management Plan

- *Toolkit from EU Commission http://ec.europa.eu/research/participants/data/ref/h2020/gm/r
 eporting/h2020-tpl-oa-data-mgt-plan en.docx
- *Horizon https://ec.europa.eu/research/participants/data/ref/h2020/grants-manual/hi/oa-pilot/h2020-hi-oa-data-mgt-en.pdf
- Belmont
 - Formation https://bfe-inf.github.io/toolkit/index.html
 - Guide https://bfe-inf.github.io/toolkit/ddomp.html
- Good practices https://zenodo.org/records/1421739
- DMP Tool https://dmptool.org/public plans
- Liste de DMPs https://dmponline.dcc.ac.uk/public_plans
- Exemples https://www.dcc.ac.uk/resources/data-management-plans/guidance-examples
- DZW Tool https://ds-wizard.org/
- Data model plan: https://donneesrecherche/PGD-DMP https://donneesrecherche/PGD-DMP <

BPMN

Business Processing Model Notation (BPMN) : https://en.wikipedia.org/wiki/Business process modeling