

Rayen YADIR

Étudiant en Génie Électrique à l'ENSEEIH, spécialisé en Architecture de Commande et informatique des Systèmes Embarqués, je suis passionné par l'innovation et les technologies.

Curieux et motivé, je suis actuellement à la recherche d'un stage de fin d'études à partir du 17 mars 2025.

@ rayen.yadir@etu.toulouse-inp.fr

(+33) 07 49 08 00 79

Toulouse, France

Rayen Yadir



FORMATION

Diplôme d'Ingénieur en Génie Électrique

Cursus double diplôme ENIT - ENSEEIH

Septembre 2023 — En cours Toulouse, France

Diplôme d'Ingénieur en Génie Électrique

École Nationale d'Ingénieurs de Tunis

Septembre 2021 — mai 2023 Tunis, Tunisie

Classes Préparatoires aux Études d'Ingénieur

Institut Préparatoire aux Études d'Ingénieur de Monastir

Septembre 2019 - Juin 2021 Monastir, Tunisie

EXPÉRIENCE PROFESSIONNELLE

Analyse et amélioration de la sûreté du contrôle latéral d'un véhicule autonome

EasyMile

October 2024 - En cours Toulouse, France

Développement d'un simulateur en Python pour le contrôle latéral d'un camion autonome, avec analyse des risques, modélisation dynamique et validation par simulation.

Stage Ingénieur

Laboratoire SE-ENIT

juin 2024 - août 2024 Tunis, Tunisie

Conception et développement d'un système intelligent de surveillance et de gestion de l'énergie domestique, avec une carte BeagleBone Black utilisée comme passerelle.

Projet Fin année

Ecole Nationale d'Ingénieurs de Tunis

October 2022 - Avril 2023 Tunis, Tunisie

Réalisation d'un système antivol qui détecte les coupures de câbles électriques et prévient les autorités compétentes. Analyse de signaux, Utilisation d'oscilloscope, Développement de circuits électroniques

ACTIVITÉS EXTRA-SCOLAIRES



ENIT ECOCAR

Membre senior
2021-2023

Contribution à la conception d'une voiture écologique, participant au Shell Eco-marathon.



Les scouts Tunisiens

Membre senior
2008-2012

Formation en sécurité des jeunes, évaluation des risques, premiers secours. Compétences en gestion d'urgence, transférables professionnellement.

PROJETS TECHNIQUES

Contrôle vectoriel et régulation de vitesse d'une machine synchrone à aimants à pôles lisses

Développement d'un contrôle vectoriel pour la régulation de position d'une machine synchrone alimentée par un onduleur MLI. Optimisation sous Simulink pour un temps de réponse rapide.

Projet conception des convertisseurs

Étude des pertes sur un banc SEMIKRON et dimensionnement d'un chargeur de véhicule électrique, incluant choix des composants, évaluation des pertes, rendement et optimisation du volume.

Projet sur Trampoline RTOS sous Linux

Développement et simulation sur l'environnement ViPER d'applications temps réel pour la gestion de tâches, d'événements, et d'alarmes en utilisant Trampoline RTOS.

Contrôle numérique d'un moteur BLDC

Implémentation de stratégies de contrôle (onde pleine, PWM) en boucle fermée avec capteur de vitesse, ajustements en temps réel, et code VHDL.

Variateur de vitesse d'un moteurs à courant continu

Conception et réalisation d'une carte électronique de variateur de vitesse pour un moteur à courant continu en utilisant EAGLE et PSpice

CONNAISSANCES TECHNIQUES

EAGLE

PSIM

Modelsim

python

Matlab simulink

ROS

STM32

C

C++

VHDL

Linux

UART, I2C, SPI, CAN

COMPÉTENCES HUMAINES

Capacité à travailler en équipe et en autonomie

Rigoureux

Gestion des risques

Méthodique

Engagement

sécurité

CENTRES D'INTERET

Passion : électronique et IOT

cyclisme

natation

LANGUES

Français

courant

Anglais

avancé

Arabe

Langue maternelle