



# 智能优化算法

## NSGA-II

(Non-dominated Sorting Genetic Algorithm)

## 0 前置知识

- 智能优化算法基本原理和流程
  - 【通俗易懂讲算法-最优化之遗传算法（GA）】  
<https://www.bilibili.com/video/BV14a411C7s8>
  - 【通俗易懂讲算法-最优化之粒子群优化（PSO）】  
<https://www.bilibili.com/video/BV1uY41187rK>

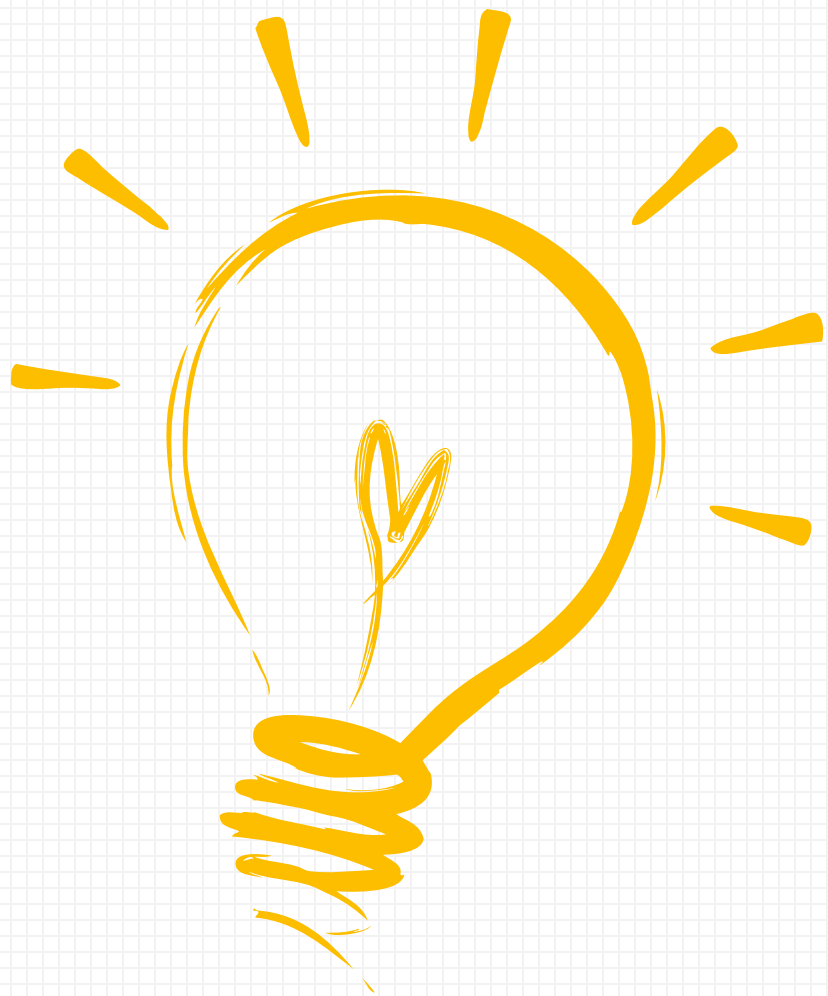
基本原理

这些算法本质一样, 会一个其他就都会了

- 基本编程知识
  - Python
  - MATLAB(本次视频课用到)

拓展知识

# CONTENTS



- 01 算法背景**
- 02 算法原理**
- 03 算法分析**
- 04 算法拓展**
- 05 案例实操**

di

第

yi

一

zhang

章

jie

节

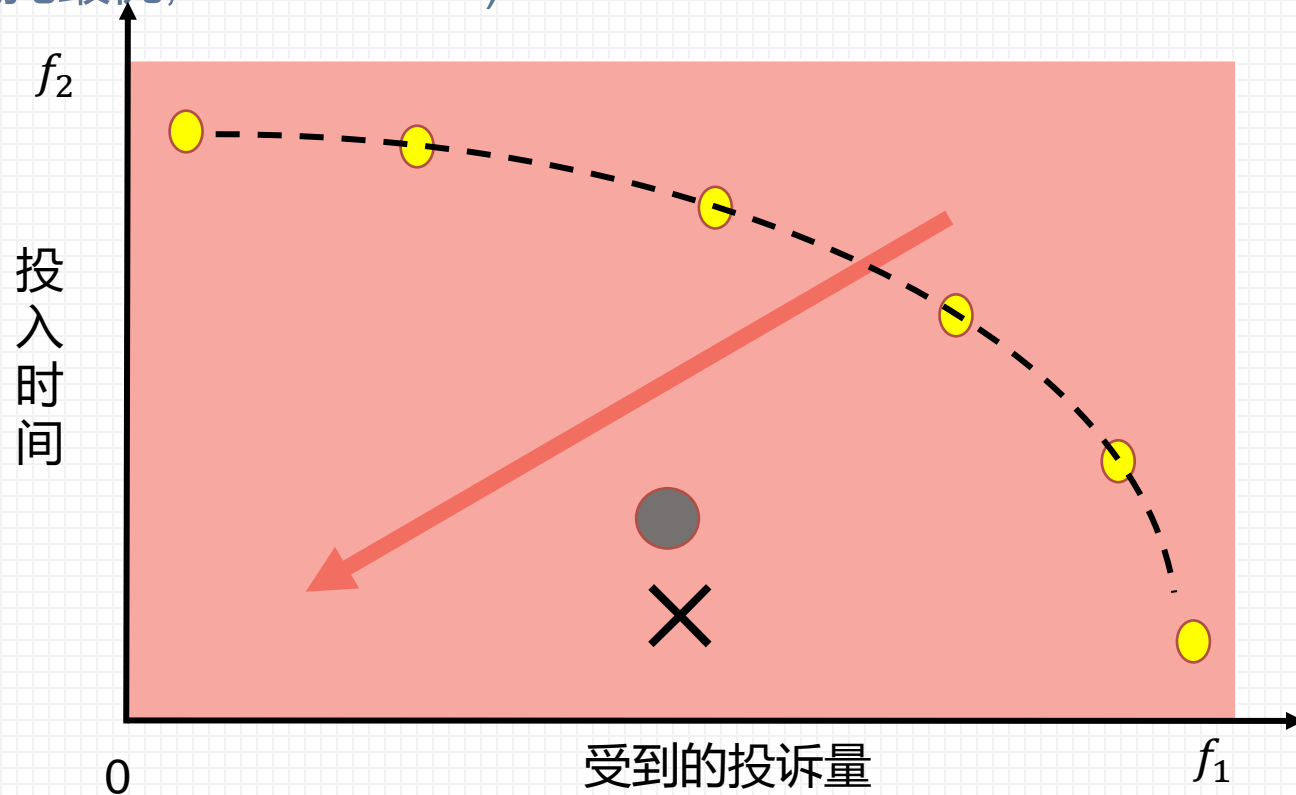
算法背景

## 1.1 背景和概念

多目标优化是涉及**多个目标函数同时优化**的数学问题.

需要在两个或多个相互冲突的目标之间进行权衡的情况下作出**最优决策**.

帕累托前沿(帕累托最优, Pareto front )



di

第

yi

二

zhang

章

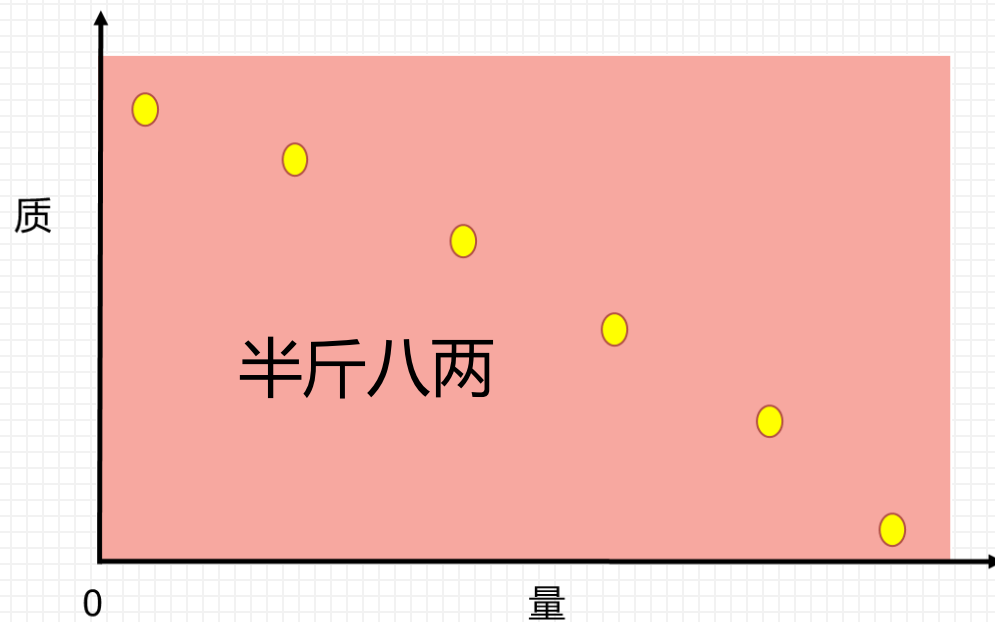
jie

节

算法原理

## 2.1 基本原理

- 智能优化基本流程
  - 初始化N个解(个体)
  - 计算函数值(或者适应度)
  - 利用旧解产生新解
    - 各种策略: GA, PSO, 灰狼优化等 (本质一样)
  - 选择得到新一轮的解
    - 单目标: 谁的y值小, 谁就好(最小化问题)
      - 旧的解50个, 新的解50个, 直接整体排序, 保留50个即可
    - 多目标:
      - 旧的解50个, 新的解50, 怎么排序? 谁更好?



**多目标优化真正的核心难点: 怎么评价解得好坏, 即怎么排序**

## 2.1 基本原理 - 非支配排序

### 支配(Dominate)

- Solution **X** is said to **dominate** solution **Y** if and only if:
  1. Solution X is **no worse than** solution Y in all objectives functions and
  2. Solution X is **better than** solution Y in at least one objective function.

	X	Y
Max Obj1	4	4
Max Obj2	0.3	0.2

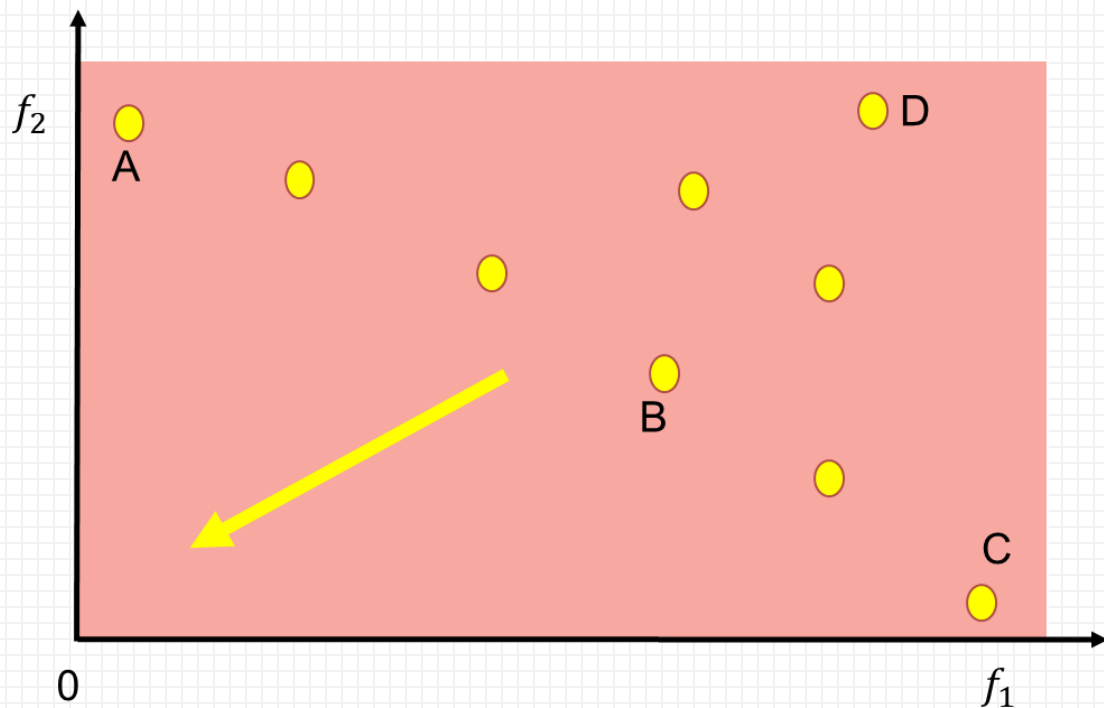
	X	Y
Max Obj1	5	4
Max Obj2	0.1	0.25

Does solution X dominates solution Y?

YES.

Does solution X dominates solution Y?

NO.



- $B < D$ 、 $A < D$  (以右图 $minimize$ 为例)
- A与B, 互相无法支配 (看成一样的)
- 代码实现 : `flag = all(A<=B) && any(A<B);`

**$A < D$  其实想说, A 严格比 D 好**



## 2.1 基本原理 - 非支配排序

### 拥挤距离(Crowding - Distance)

$\text{crowding-distance-assignment}(\mathcal{I})$

$l = |\mathcal{I}|$

for each  $i$ , set  $\mathcal{I}[i]_{\text{distance}} = 0$

for each objective  $m$

$\mathcal{I} = \text{sort}(\mathcal{I}, m)$

$\mathcal{I}[1]_{\text{distance}} = \mathcal{I}[l]_{\text{distance}} = \infty$

for  $i = 2$  to  $(l - 1)$

$\mathcal{I}[i]_{\text{distance}} = \mathcal{I}[i]_{\text{distance}} + (\mathcal{I}[i + 1].m - \mathcal{I}[i - 1].m) / (f_m^{\max} - f_m^{\min})$

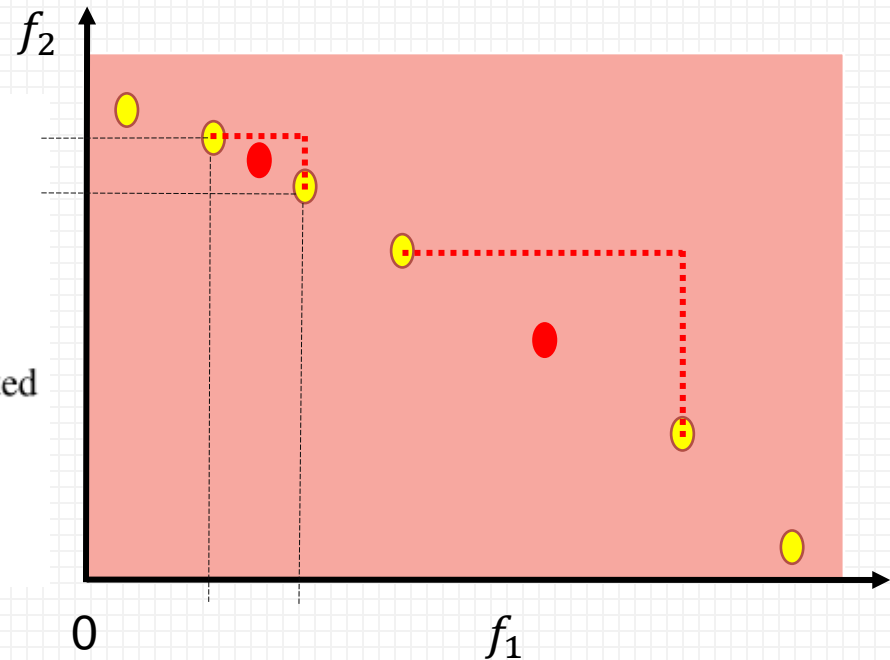
number of solutions in  $\mathcal{I}$

initialize distance

sort using each objective value

so that boundary points are always selected

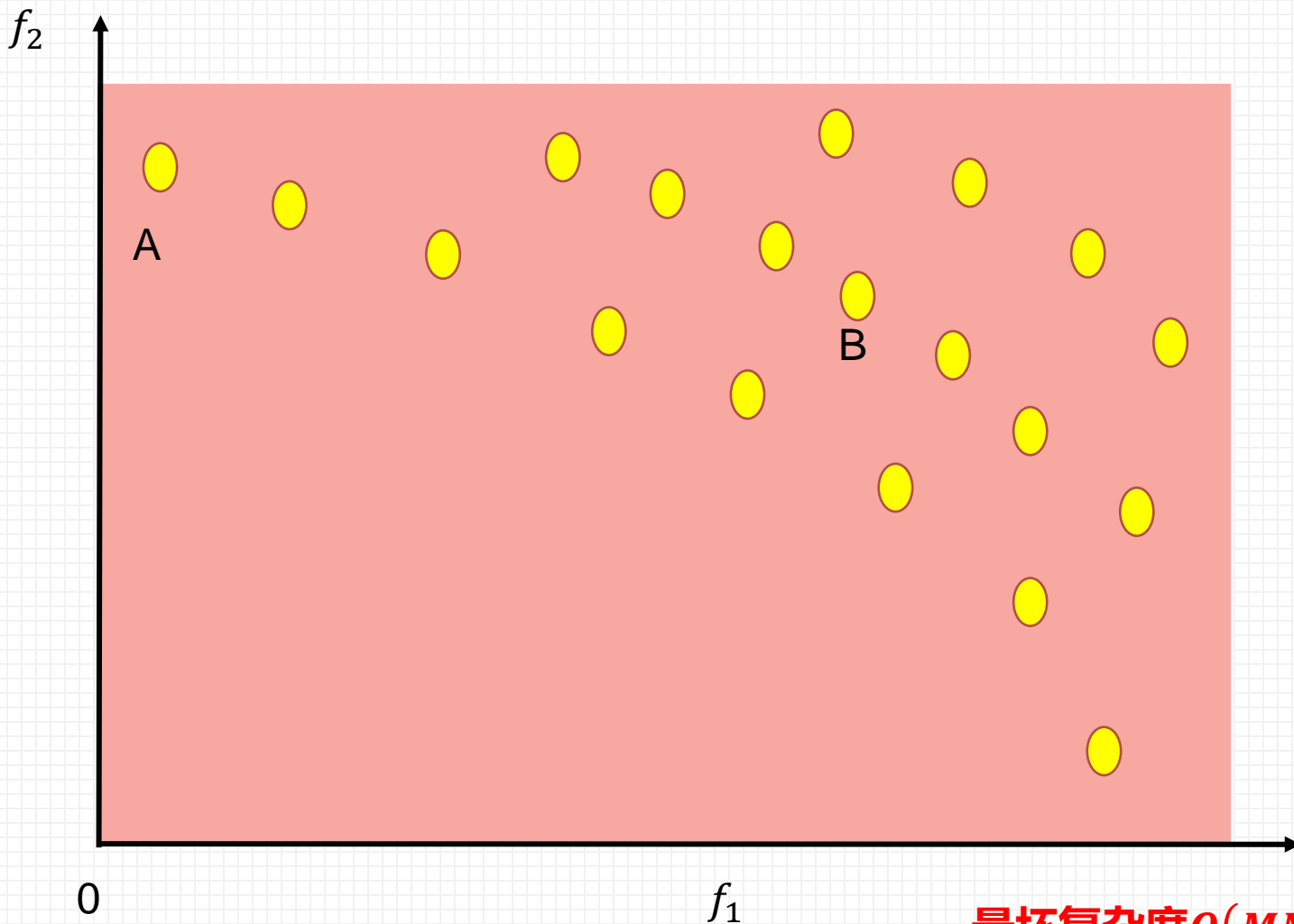
for all other points



- 拥挤距离越大:
  - 这里解比较空旷
  - 选择拥挤距离大的解, 有利于种群多样性 (可能)
- 因此, 非支配解之间, 也能进行比较大小.
- **比较大小的问题, 得到了解决**

## 2.1 基本原理 - 非支配排序

### 非支配排序(Non-dominated Sorting)



$Pop = pop$

*While*  $Pop$  :

*for*  $pi$  *in*  $Pop$  :

*for*  $pj$  *in*  $Pop$ :

*if*  $pj < pi$  :  $pi.dominatedcount += 1$

$S = find(pi.dominatedcount == 0)$

$S.Rank = i$  # 标志这是第几层

$F.append(S)$  # 记录每一层的个体

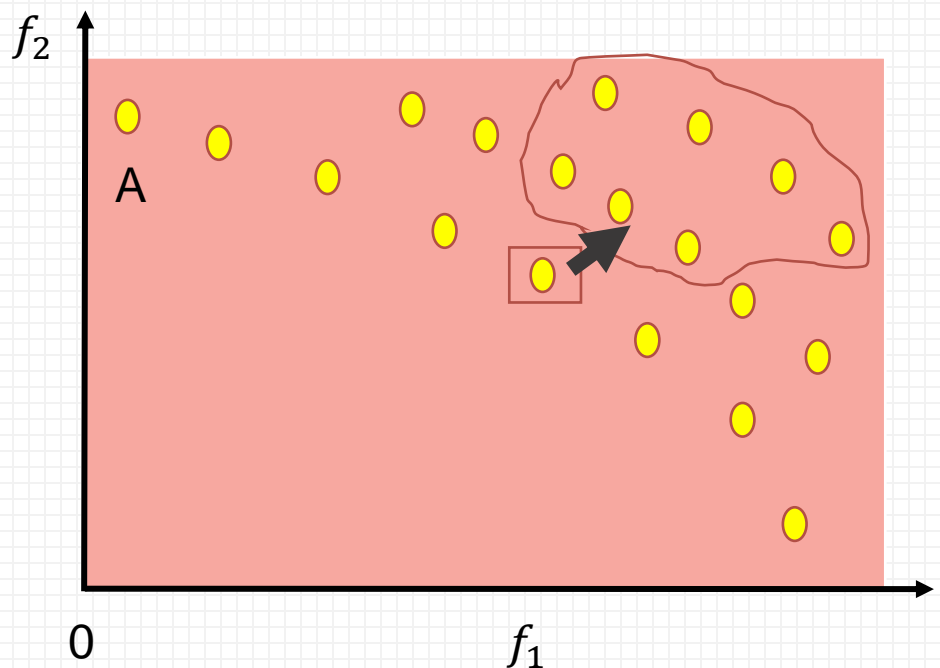
$Pop = Pop - S$  # 下一轮两两比较

$i += 1$

最坏复杂度  $O(MN^3)$ ,  $M$ 是obj个数,  $N$ 是pop size

## 2.1 基本原理 - 非支配排序

### NSGA - II 快速非支配排序



$S_p = \{ \dots \}$ , 当前个体  $p$  所支配的那些个体

$n_p = count$ , 能够支配当前个体  $p$  的个数

最坏复杂度  $O(MN^2)$

$M$  是 obj 个数,  $N$  是 pop size

fast-non-dominated-sort( $P$ )

for each  $p \in P$

$S_p = \emptyset$

$n_p = 0$

for each  $q \in P$

if  $(p \prec q)$  then

$S_p = S_p \cup \{q\}$

else if  $(q \prec p)$  then

$n_p = n_p + 1$

if  $n_p = 0$  then

$p_{rank} = 1$

$\mathcal{F}_1 = \mathcal{F}_1 \cup \{p\}$

$i = 1$

while  $\mathcal{F}_i \neq \emptyset$

$Q = \emptyset$

for each  $p \in \mathcal{F}_i$

for each  $q \in S_p$

$n_q = n_q - 1$

if  $n_q = 0$  then

$q_{rank} = i + 1$

$Q = Q \cup \{q\}$

$i = i + 1$

$\mathcal{F}_i = Q$

If  $p$  dominates  $q$

Add  $q$  to the set of solutions dominated by  $p$

Increment the domination counter of  $p$

$p$  belongs to the first front

Initialize the front counter

Used to store the members of the next front

$q$  belongs to the next front

## 2.1 基本原理

- 多目标优化基本流程
  - 初始化N个解(个体)
  - 计算函数值(或者适应度)
  - 利用旧解产生新解
    - 各种策略: GA, PSO, 灰狼优化等 (本质一样), **本文是GA**
  - 通过比大小选择得到新一轮的解
    - 非支配排序, 确定Rank
    - 对于同一个Rank, 拥挤距离越大越好
- 循环

**怎么评价解得好坏, 即怎么排序: 解决**

di

第

san

三

zhang

章

jie

节

算法分析

## 3.1 算法分析

- 多目标优化基本流程
  - 初始化N个解(个体)
    - **如何初始化, 什么样的初始化对求解有帮助?**
  - 计算函数值(或者适应度)
  - 利用旧解产生新解
    - 各种策略: GA, PSO, 灰狼优化等 (本质一样)
      - **对策略改进, GA: 交叉变异, PSO: 速度, 系数, 算法融合等等**
    - 通过比大小选择得到新一轮的解
      - 非支配排序, 确定Rank
        - **复杂度?  $O(MN^2)$  -> 更小**
      - 对于同一个Rank, 拥挤距离越大越好
        - **解得多样性, 其他方式? 基于熵的方式? 局部密度?**

di

第

si

四

zhang

章

jie

节

算法拓展

## 4.1 算法拓展

略



di

第

wu

五

zhang

章

jie

节

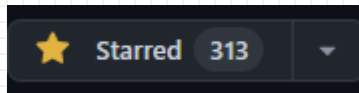
案例实操

## 5.1 案例实操

- 代码实现：
  - MATLAB
    - <https://yarpiz.com/56/ypea120-nsga2>
  - Python
    - 直接搜~ NSGA II code
- 测试函数
  - [https://en.wikipedia.org/wiki/Test\\_functions\\_for\\_optimization](https://en.wikipedia.org/wiki/Test_functions_for_optimization)
  - <https://www.sfu.ca/~ssurjano/optimization.html>
  - <https://machinelearningmastery.com/2d-test-functions-for-function-optimization/>
  - <https://xloptimizer.com/projects/toy-problems/mop2-function-multi-objective>

## 5.2 广告时间

**PPT和代码(Github,评论区) :** <https://github.com/CHENHUI-X/My-lecture-slides-and-code>



**点赞支持~ 一键三连~**

<https://space.bilibili.com/294132471>

# 参 考 资 料

[1] K. Deb, A. Pratap, S. Agarwal and T. Meyarivan, "A fast and elitist multiobjective genetic algorithm: NSGA-II," in IEEE Transactions on Evolutionary Computation, vol. 6, no. 2, pp. 182-197, April 2002, doi: 10.1109/4235.996017.

# THANKS

## 谢谢观看

