



第4章 System V IPC进程通信



实验目的

- ❖ 理解System V IPC通信机制工作原理
- ❖ 掌握和使用共享主存实现进程通信
- ❖ 掌握和使用消息队列实现进程通信
- ❖ 掌握和使用信号量实现进程同步



主要内容

❖ 背景知识

- **System V**的进程间通信机制
- 消息队列
- 信号量
- 共享主存

❖ 实验内容

- 消息队列实现进程间通信
- 信号量实现进程同步
- 基于信号量采用多线程技术实现进程同步
- 共享主存实现进程间通信



System V IPC概述

❖ IPC资源

- 表示单独的消息队列、共享内存或是信号量集合

❖ 具有相同类型的接口函数

- 信号量实现与其他进程同步
- 消息队列以异步方式为通信频繁、但数据量少的进程通信提供服务
- 共享主存为数据量大的进程间通信提供服务

❖ 共同点

- 通过 System V IPC 对象通信时，需传递该对象的唯一IPC标识符
- 访问System V IPC 对象时必须经过许可检验
- System V IPC对象访问权限的设置由对象的创建者实现
- IPC通信机制把IPC对象的IPC标识符作为对系统资源表的索引



System V IPC共有操作

❖ 操作函数（XXX代表msg、sem、shm三者之一）

- **XXXget()**: 获得IPC标识符
- **XXXctl()**: 控制IPC资源

❖ 操作模式

- 先通过XXXget()创建一个IPC资源，返回值是该IPC资源ID
- 随后操作均以IPC资源ID为参数以对相应的IPC资源进行操作
- 其他进程可通过XXXget()取得已有的IPC资源ID（权限允许的话），并对其操作



IPC机制的公共数据结构

❖ ipc_ids结构[linux/ipc/util.h]

- 每一类IPC资源都有一个ipc_ids结构的全局变量，用于描述同一类资源的公有数据
- 三个全局变量分别是semid_ds, msgid_ds和shmid_ds

```
struct ipc_ids {  
    int size; /* entries数组的大小 */  
    int in_use; /* entries数组已使用的元素个数 */  
    int max_id;  
    unsigned short seq;  
    unsigned short seq_max;  
    struct semaphore sem; /*控制对 ipc_ids结构的访问 */  
    spinlock_t ary; /*自旋锁控制对数组 entries的访问 */  
    struct ipc_id* entries;  
};
```

```
struct ipc_id {  
    struct kern_ipc_perm* p;  
};
```



IPC机制的公共数据结构

❖ kern_ipc_perm结构[linux/ipc.h]

- 表示每一个IPC资源的属性，用来控制操作权限

```
struct kern_ipc_perm {  
    __kernel_key_t key;      /*IPC键 */  
    __kernel_uid_t uid;      /*资源所有者的 UID*/  
    __kernel_gid_t gid;      /*资源所有者的 GID*/  
    __kernel_uid_t cuid;     /*创建这个资源的进程 UID */  
    __kernel_gid_t cgid;     /*创建这个资源的进程 GID*/  
    __kernel_mode_t mode;    /*文件系统类型的权限 */  
    unsigned short seq;      /*位置使用序号 */  
};
```

- cuid和cgid成员设置为创建者进程的有效用户ID和有效组ID，合称为创建者ID
- uid和gid成员设置为拥有者进程的有效用户ID和有效组ID，合称为属主ID
- key: 为整型，由用户提供，用于申请一个IPC标识符
- mode: 指该资源的所有者、组以及其他用户对资源的读、写访问权限
- Seq: 表示位置使用序列号，在计算IPC标识符时使用



IPC对象标识符与IPC键

❖ IPC键

- 是IPC对象的外部表示，可由程序员选择
- 如果键是公用的，则系统中所有进程通过权限检查后，均可找到和访问相应IPC对象
- 如果键是私有的，则键值为0
- 每个进程都可建立一个键值为0的私有IPC对象

❖ IPC标识符

- 由内核分配给IPC对象，在系统内部是唯一的
- IPC对象标识符的获取：**XXXget()**
 - ✓ 将IPC键传递给以sys_打头的内核函数，并为用户分配一个与IPC对象相对应的数据结构。
 - ✓ 返回一个32位的IPC标识符，进程使用此标识符对这个资源进行访问。



IPC键的创建

❖ 创建函数

- `key_t ftok(char * filename, int id);`

❖ 功能说明

- 将一个已存在的文件名(该文件必须是存在而且可以访问的)和一个整数标识符`id`转换成一个`key_t`值
- 在Linux系统实现中，调用该函数时，系统将文件的索引节点号取出，并在前面加上子序号，从而得到`key_t`的返回值

```
#define IPCKEY 0x111
char path[256];
sprintf( path, "%s/etc/config.ini", (char*)getenv("HOME") );
msgid=ftok( path, IPCKEY );
```



IPC对象获取的内核函数

❖ 函数原型

- `nt sys_semget(key_t key,int nsems,int oflag);`
- `int sys_msgget(key_t key,int oflag);`
- `int sys_shmget(key_t key,int size,int oflag);`

❖ 参数说明

- **key:** 可由`ftok()`函数产生或定义为`IPC_PRIVATE`常量
- **oflag:** 包括读写权限, 还可以包含`IPC_CREATE`和`IPC_EXCL`标志位, 组合效果如下

oflag标志	IPC对象不存在	IPC对象已存在
无特殊标志	出错, <code>errno=ENOENT</code>	成功, 引用已存在对象
<code>IPC_CREAT</code>	成功, 创建新对象	成功, 引用已存在对象
<code>IPC_CREAT IPC_EXCL</code>	成功, 创建新对象	出错, <code>errno=EEXIST</code>



IPC对象权限位的设定

❖ 八进制表示格式

- 0400: 由用户(属主)读
- 0200: 由用户(属主)写
- 0040: 由(属)组成员读
- 0020: 由(属)组成员写
- 0004: 由其他用户读
- 0002: 由其他用户写



主要内容

❖ 背景知识

- System V的进程间通信机制
- 消息队列
- 信号量
- 共享主存

❖ 实验内容

- 消息队列实现进程间通信
- 信号量实现进程同步
- 基于信号量采用多线程技术实现进程同步
- 共享主存实现进程间通信



消息队列

- ❖ 是一个格式化的可变长信息单位
- ❖ 消息机制允许一个进程向任何其他进程发送一个消息
- ❖ 当一个进程收到多个消息时，可将它们排成一个消息队列



消息队列全局数据结构

struct ipc_ids msg_ids

int size
.....
.....
.....
struct ipc_id*

struct ipc_ids ipcid[n-1]

ipcid[0]
.....
ipcid[n]{ struct kern_ipc_perm* }

struct msg_queue

struct kern_ipc_perm
time_t q_stime
.....
.....
struct list_head q_senders



msg_queue结构定义

❖ 定义位置: **linux/ipc/msg.c**

❖ 若**IPC_NOWAIT**未被设置

- 消息队列容量已满时, 发送进程进入睡眠状态并添加到相应的q_senders队列
- 当消息队列中无合适消息时, 接收进程进入睡眠状态并添加到相应的q_receivers队列

```
struct msg_queue {
    struct kern_ipc_perm q_perm;
    time_t q_stime; /*最近一次msgsnd时间*/
    time_t q_rtime; /*最近一次msgrcv 时间*/
    time_t q_ctime; /* 最近的改变时间 */
    unsigned long q_cbytes; /* 队列中的字节数 */
    unsigned long q_qnum; /* 队列中的消息数目 */
    unsigned long q_qbytes; /*队列中允许的最大字节数 */
    pid_t q_lspid; /*最近一次msgsnd()发送进程的pid */
    pid_t q_lrpid; /*最近一次msgrcv()接收进程的pid */
    struct list_head q_messages; /*消息队列*/
    struct list_head q_receivers; /*待接收消息的睡眠进程队列*/
    struct list_head q_senders; /*待发送消息的睡眠进程队列*/
};
```



Linux消息队列链表结构

struct msg_queue

struct kern_ipc_perm
time_t q_stime
.....
.....
struct list_head
q_senders

msgctl(msgid, IPC_STAT,
struct msgid_ds, *Rbuf);

msgctl(msgid, IPC_SET,
struct msgid_ds, *Wbuf);

struct msgid_ds

struct ipc_perm
time_t msg_stime
.....
.....
struct list_head
q_senders



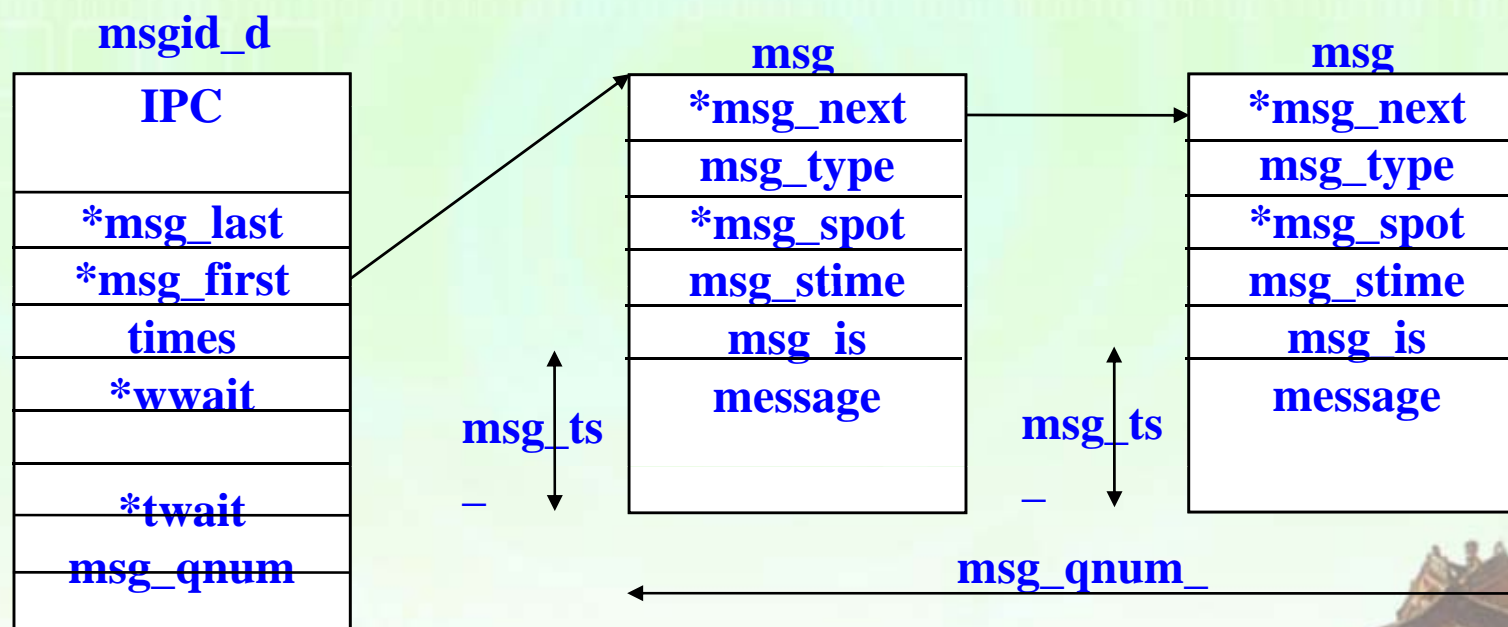
msgqid_ds结构

- ❖ 一旦一个新的消息队列被创建，在系统主存中会为其分配一个新的msgqid_ds数据结构，并把它插入到数组中

```
struct  msgqid_ds {  
    struct  ipc_perm  msg_perm; /*许可权结构*/  
    short   pad1[7]; /*由系统使用*/  
    ushort  msg_qnum; /*队列上消息数*/  
    ushort  msg_qbytes; /*队列上最大字节数*/  
    ushort  msg_lspid; /*最后发送消息的PID*/  
    ushort  msg_lrpid; /*最后接收消息的PID*/  
    time_t  msg_stime; /*最后发送消息的时间*/  
    time_t  msg_rtime; /*最后接收消息的时间*/  
    time_t  msg_ctime; /*最后更改时间*/  
};
```

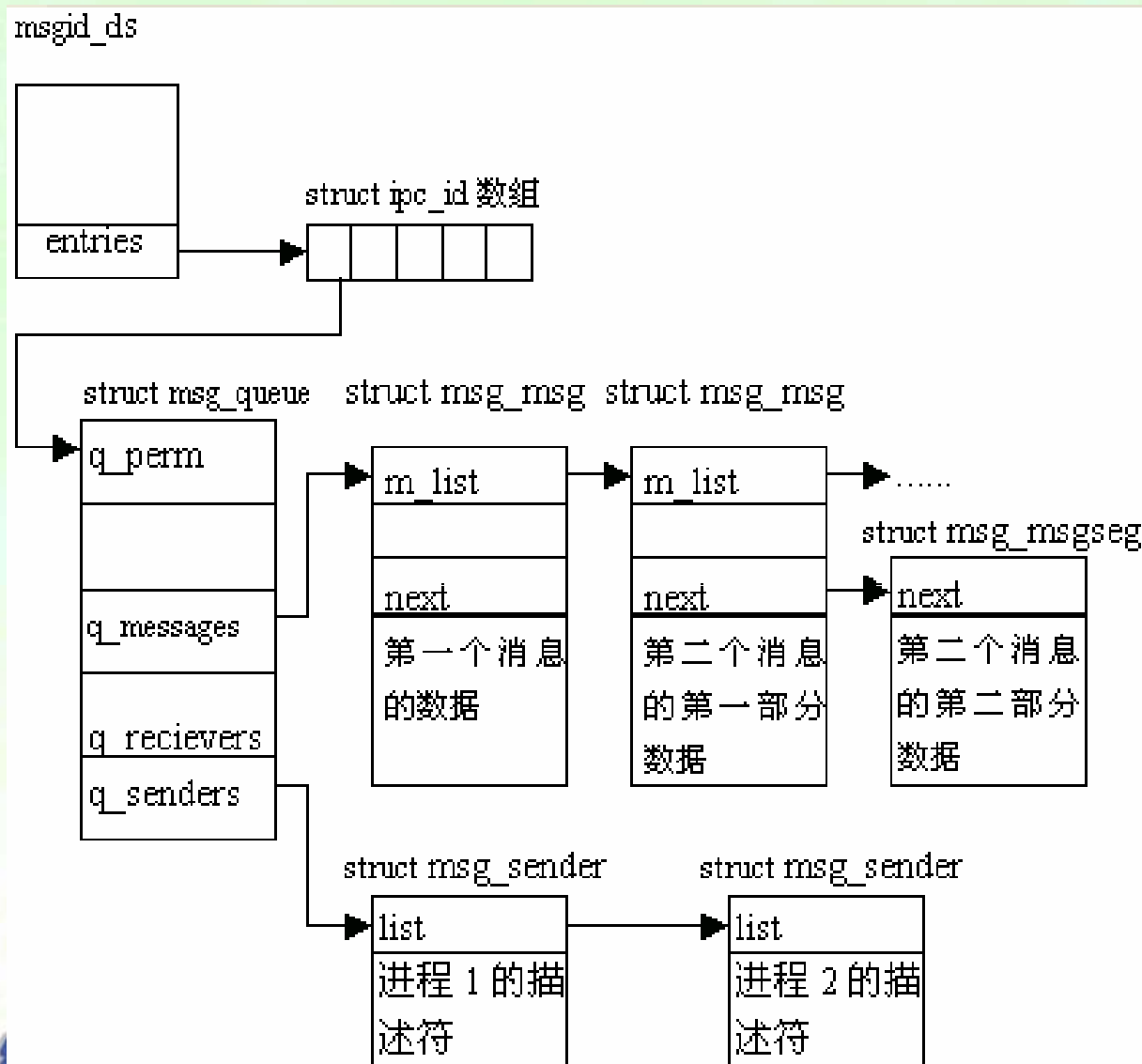


消息队列结构





消息队列各数据结构之间的关系





消息队列的基本操作—msgget()

❖ 功能

- 创建一个新消息队列或打开一个存在的队列

❖ 函数原型

- `int msgget(key_t key, int flag);`

❖ 参数说明

- **key**: 是创建/打开队列的键值
- **msgflg**: 创建/打开方式，常取 `msgflg=IPC_CREAT|IPC_EXCL|0666`
 - ✓ 若不存在key值的队列，则创建；否则，如果存在则打开队列
 - ✓ 0666表示与一般文件权限一样

❖ 返回值

- 成功返回消息队列描述字，否则返回-1

❖ 说明

- **IPC_CREAT**一般由服务器程序创建消息队列时使用
- 如果是客户程序，必须打开现有的消息队列，不使用**IPC_CREAT**



消息队列的基本操作—msgrcv()

❖ 功能

- 消息队列中读取一个消息

❖ 函数原型

- `ssize_t msgrcv(int msqid, struct msgbuf *msgp, size_t size, long type, int flag);`

❖ 参数说明

- **msqid**: 消息队列描述字
- **msgp**: /消息存储位置
- **size**: 消息内容的长度
- **type**: 请求读取的消息类型
- **flag**: 规定队列无消息时内核应做的操作
 - ✓ **IPC_NOWAIT**: 如果没有满足条件的消息，立即返回，此时，`errno=ENOMSG`
 - ✓ **IPC_EXCEPT**: `type>0`配合使用，返回队列中第一个类型不为`type`的消息
 - ✓ **IPC_NOERROR**: 如果队列中满足条件的消息内容大于所请求的`size`字节，则把该消息截断，截断部分将丢失



消息队列的基本操作—msgrcv()的工作流程

❖ 检查消息队列描述符和许可权

- 若合法，继续执行
- 否则返回

❖ 根据type的不同分成三种情况处理

- **type=0**: 接收该队列的第一个消息，并将它返回给调用者
- **type>0**: 接收类型type的第一个消息
- **type<0**: 接收小于等于type绝对值的最低类型的第一个消息

❖ 当所返回消息大小等于或小于用户的请求时，内核便将消息正文拷贝到用户区，并从消息队列中删除此消息，然后唤醒睡眠的发送进程

❖ 如果消息长度比用户要求的大时，则返回出错



消息队列的基本操作—msgsnd()

❖ 功能

- 向消息队列发送一个消息

❖ 函数原型

- `int msgsnd(int msqid, struct msgbuf *msgp, size_t size, int flag);`

❖ 参数说明

- 与 `msgrcv()` 类似

❖ 说明

- `msgflg` 有意义的标志为 `IPC_NOWAIT`，指明在消息队列没有足够空间容纳要发送的消息时，`msgsnd` 是否等待

❖ 内核须对 `msgsnd()` 函数完成的工作

- 检查消息队列描述符、许可权及消息长度
 - ✓ 若合法，继续执行
 - ✓ 否则，返回
- 内核为消息分配消息数据区，将消息正文拷贝到消息数据区
- 分配消息首部，并将它链入消息队列的末尾
- 修改消息队列头中的数据，如队列中的消息数、字节总数等
- 唤醒等待消息的进程



消息队列的基本操作—msgctl()

❖ 功能

- 修改消息队列状态信息，如查询消息队列描述符、修改它的许可权及删除该队列等。

❖ 函数原型

- `int msgctl(int msqid, int cmd, struct msqid_ds *buf);`

❖ 参数说明

- **cmd:** 是规定的命令
 - ✓ **IPC_STAT:** 查询有关消息队列情况的命令
 - ✓ **IPC_SET:** 按buf指向的结构中的值，设置与此队列相关的结构中的下列4个字段：`msg_perm.uid`、`msg_perm.gid`、`msg_perm.mode`和`msg_qbytes`。此命令只能由下列两种进程执行
 - 1) 有效用户ID等于`msg_perm.cuid`或`msg_perm.uid`
 - 2) 具有超级用户特权的进程
 - ✓ **IPC_RMID:** 从系统中删除该消息队列以及仍在该队列上的所有数据。这种删除立即生效。可使用该命令进程同IPC_SET。



消息队列使用示例

❖ msgtest.c

```
struct msgbuf{
    int mtype;
    char mtext[1];
}msg_sbuf;
struct msgmbuf {
    int mtype;
    char mtext[10];
}msg_rbuf;

main( ){
    int gflags,sflags,rflags;
    key_t key;
    int msgid;
    int reval;

    struct msqid_ds msg_ginfo,msg_sinfo;
```



消息队列使用示例

❖ msgtest.c

```
/*创建一个消息队列,输出消息队列缺省属性*/  
char* msgpath="/UNIX/msgqueue";  
key=ftok(msgpath, 'a');  
gflags=IPC_CREAT|IPC_EXCL;  
msgid=msgget(key,gflags|00666);  
if(msgid==-1) {  
    printf("msg create error\n");  
    return;  
}  
msg_stat(msgid,msg_ginfo);  
sflags=IPC_NOWAIT;  
msg_sbuf.mtype=10;  
msg_sbuf.mtext[0]='a';
```



消息队列使用示例

❖ msgtest.c

```
/*发送一个消息,输出消息队列属性*/
reval=msgsnd(msgid,&msg_sbuf,sizeof(msg_sbuf.mtext),sflags);
if(reval==-1) {
    printf("message send error\n");
}
msg_stat(msgid,msg_ginfo);
rflags=IPC_NOWAIT|MSG_NOERROR;
reval=msgrcv(msgid,&msg_rbuf,4,10,rflags);
if(reval==-1)
    printf("read msg error\n");
else
    printf("read from msg queue %d bytes\n",reval);
```



消息队列使用示例

❖ msgtest.c

```
/*从消息队列中读出消息后，输出消息队列属性*/
msg_stat(msgid,msg_ginfo);
msg_sinfo.msg_perm.uid=8;
msg_sinfo.msg_perm.gid=8;
msg_sinfo.msg_qbytes=16388;
/*此处验证超级用户可以更改消息队列的缺省msg_qbytes*/
/*注意这里设置的值大于缺省值*/
reval=msgctl(msgid,IPC_SET,&msg_sinfo);
if(reval== -1) {
    printf("msg set info error\n");
    return;
}
msg_stat(msgid,msg_ginfo);
/*验证设置消息队列属性*/
reval=msgctl(msgid,IPC_RMID,NULL);/*删除消息队列*/
if(reval== -1) {
    printf("unlink msg queue error\n");
    return;
}
}
```




消息队列使用示例

❖ msgtest.c

```
void msg_stat(int msgid, struct msqid_ds msg_info) {
    int reval;
    sleep(1); /*只是为了后面输出时间的方便*/
    reval=msgctl(msgid, IPC_STAT, &msg_info);
    if(reval==-1) {
        printf("get msg info error\n");
        return;
    }
    printf("\n");
    printf("current number of bytes on queue is %d\n", msg_info.msg_cbytes);
    printf("number of messages in queue is %d\n", msg_info.msg_qnum);
    printf("max number of bytes on queue is %d\n", msg_info.msg_qbytes);
    /*每个消息队列的容量（字节数）都有限制MSGMNB，值的大小因系统而异*/
    /*在创建新的消息队列时，msg_qbytes的缺省值就是MSGMNB*/
    printf("pid of last msgsnd is %d\n", msg_info.msg_lspid);
    printf("pid of last msgrcv is %d\n", msg_info.msg_lrpid);
    printf("last msgsnd time is %s", ctime(&(msg_info.msg_stime)));
    printf("last msgrcv time is %s", ctime(&(msg_info.msg_rtime)));
    printf("last change time is %s", ctime(&(msg_info.msg_ctime)));
    printf("msg uid is %d\n", msg_info.msg_perm.uid);
    printf("msg gid is %d\n", msg_info.msg_perm.gid);
}
```



主要内容

❖ 背景知识

- System V的进程间通信机制
- 消息队列
- 信号量
- 共享主存

❖ 实验内容

- 消息队列实现进程间通信
- 信号量实现进程同步
- 基于信号量采用多线程技术实现进程同步
- 共享主存实现进程间通信



信号量与信号量集

❖ 信号量

- 信号量是具有**整数值**的对象，表示可用资源的数量
 - ✓ 申请资源时减1
 - ✓ 资源不足时进程可以睡眠等待、也可以立即返回
- 进程间可以利用信号量实现同步和互斥
- 信号量类型
 - ✓ 二值信号量：信号量的值只能取0或1
 - ✓ 计算信号量：信号量的值可以取任意非负整型值

❖ 信号量集

- 信号量的集合
- 用于多种共享资源进程间的同步



struct ipc_ids结构定义

❖任务：初始化全局变量**semid_ds**

```
struct ipc_ids {  
    int size; /* entries数 组 的 大 小 */  
    int in_use; /* entries数 组 已 使 用 的 元 素 个 数 */  
    int max_id;  
    unsigned short seq;  
    unsigned short seq_max;  
    struct semaphore sem; /*控 制 对 ipc_ids结 构 的 访 问 */  
    spinlock_t ary; /*自 旋 锁 控 制 对 数 组 entries的 访 问 */  
    struct ipc_id* entries;  
};
```



信号量与信号量集结构定义

❖ 定义位置

➤ include/linux/sem.h

❖ 信号量结构定义

```
struct sem {  
    int semval; /* 信号量的当前值 */  
    int sempid; /* 最近对信号量操作进程的 pid */  
};
```

❖ 信号量集合结构定义

```
struct sem_array {  
    struct kern_ipc_perm sem_perm; /* IPC许可结构 */  
    time_t sem_otime; /* 最近一次操作时间 */  
    time_t sem_ctime; /* 最近一次的改变时间 */  
    struct sem *sem_base; /* 指向第一个信号量 */  
    struct sem_queue *sem_pending; /* 挂起操作队列 */  
    struct sem_queue **sem_pending_last; /* 上一次挂起的操作 */  
    struct sem_undo *undo; /* 集合上的 undo 请求 */  
    unsigned long sem_nsems; /* 信号量的个数 */  
};
```




sem_queue结构定义

❖ 功能

- 描述每个睡眠进程
- 每个进程的task_struct都维护一个sem_queue链表

✓ struct sem_queue *semsleeping;

```
struct sem_queue {  
    struct sem_queue *next; /*队列中的下一个元素*/  
    struct sem_queue **prev; /*队列中的前一个元素*/  
    struct task_struct *sleeper; /*睡眠进程的描述符*/  
    struct sem_undo * undo;  
    int pid; /*睡眠进程的 pid*/  
    int status; /*操作的完成状态*/  
    struct sem_array *sma; /*所属的信号量集合*/  
    struct sembuf *sops; /*挂起的操作集合*/  
    int nsops; /*挂起的操作个数*/  
    .....  
};
```



sem_undo结构定义

❖ 功能

➤ 每个任务的task_struct都有一个undo请求链表

✓ struct sem_undo *semundo;

✓ 表示进程占用，资源未还

➤ 当进程退出时，它们被自动执行

```
struct sem_undo {  
    /*该进程的下一个条目，链入 task_struct中的队列 */  
    struct sem_undo *   proc_next;  
    /*信号集的下一个条目，链入 sem_array中的队列 */  
    struct sem_undo *   id_next;  
    int                 semid;      /*信号量集 ID*/  
    /*每信号量一个调整数组 */  
    short *             semadj;  
};
```



信号量各数据结构之间的关系

❖ semid_ds

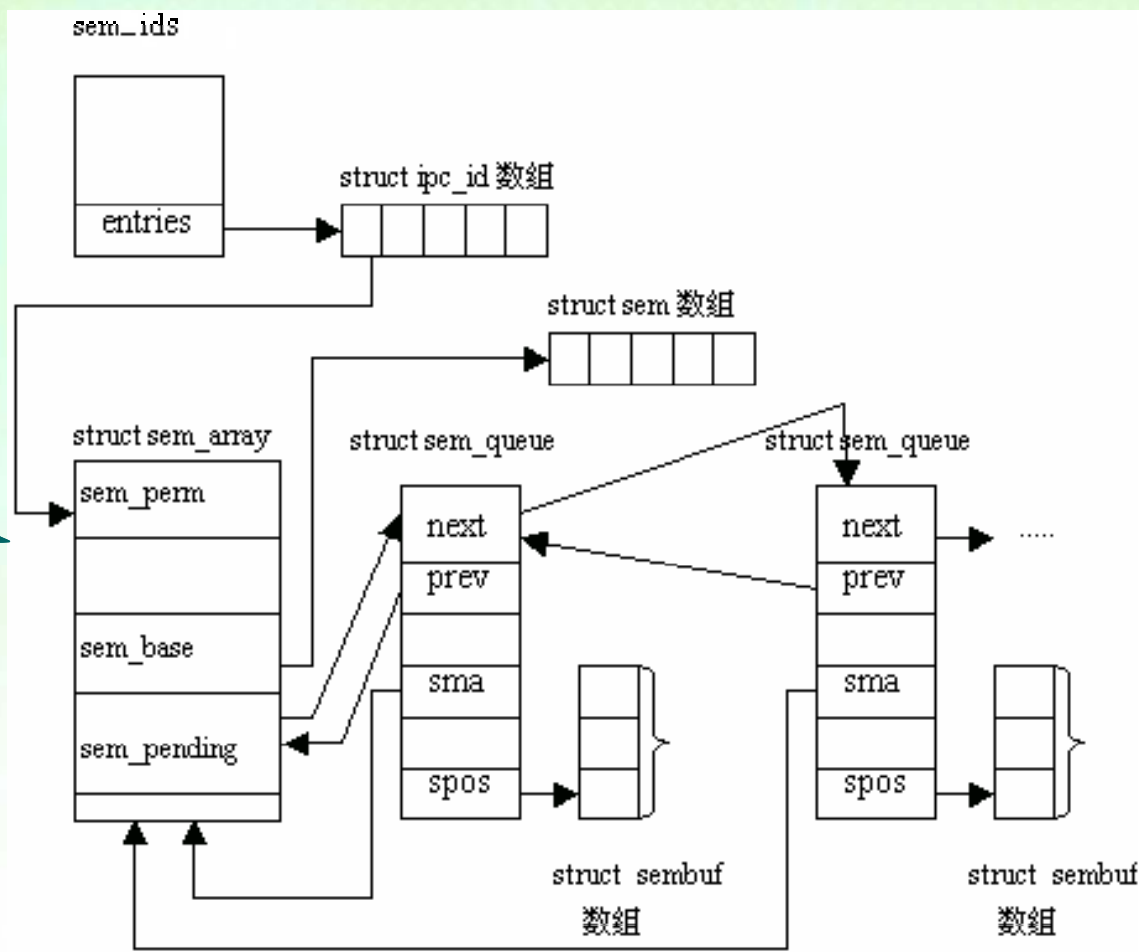
- 数据类型
 - ✓ Struct ipc_ids
- 内核全局数据结构
- 重要成员
 - ✓ entries

❖ struct sem_array

- 表示每个信号量集合
- 重要成员
 - ✓ sem_base

❖ struct sem_queue

- 描述每个睡眠进程





信号量的基本操作—semget()

❖ 功能

- 创建一个新信号量或打开一个存在的信号量

❖ 函数原型

- `int semget(key_t key, int nsems, int flag)`

❖ 参数说明

- `nsems`

- ✓ 打开/创建的信号量集包含的信号量数
- ✓ 最大值定义: **#define SEMMSL 250**[Linux/sem.h]
- ✓ 若显式打开一个现有信号量集合, 则nsems可忽略

❖ 返回值

- 调用成功返回信号量描述字
- 失败时返回-1



sys_semget系统调用

```
asmlinkage long sys_semget (key_t key, int nsems, int semflg) {
    int id, err = -EINVAL;
    struct sem_array *sma;
    /*判断信号量是否越界*/
    if (nsems < 0 || nsems > SC_SEMMSL)
        return -EINVAL;
    down(&sem_ids.sem);
    if (key == IPC_PRIVATE) /*创建新的信号量集*/
        err = newary(key, nsems, semflg);
    } else if ((id = ipc_findkey(&sem_ids, key)) == -1) {
        if (!(semflg & IPC_CREAT))
            err = -ENOENT;
        else
            err = newary(key, nsems, semflg);
    } else if (semflg & IPC_CREAT && semflg & IPC_EXCL) {
        err = -EEXIST;
    } else { /*信号量存在*/
        /*通过ID在sem_id中找到信号量集*/
        sma = sem_lock(id);
        if (sma == NULL)
            BUG();
        if (nsems > sma->sem_nsems)
            err = -EINVAL;
        else if (ipcperms(&sma->sem_perm, semflg))
            err = -EACCES;
        else /*由ipc_id生成信号量集ID*/
            err = sem_buildid(id, sma->sem_perm.seq);
        sem_unlock(id);
    }
    up(&sem_ids.sem);
    return err;
}
end sys_semget?
```




newary系统调用

❖ 功能

- 分配新的信号量集的大小
 - ✓ `ipc_alloc()`
- 将信号量集中的成员 `sem_perm` 加到全局结构 `sem_ids` 中
 - ✓ `ipc_addid()`



信号量的基本操作—semop()

❖ 功能

- 增加/减小信号量值，相应于对共享资源的释放和占有

❖ 函数原型

- `int semop(int semid, struct sembuf *sops, unsigned nsops);`

❖ 参数说明

- `semid`
 - ✓ 信号量集ID
- `sops`
 - ✓ 指向类型为`sembuf`的一个数组
- `nsops`
 - ✓ `sops`指向的数组大小

❖ 返回值

- 调用成功返回0
- 失败返回-1



sembuf结构

❖ 定义位置

➤ /include/linux/sem.h

```
struct sembuf {  
    ushort  sem_num; /* 在数组中信号量的索引值 */  
    short   sem_op; /* 信号量操作值 (正数、负数或 0) */  
    short   sem_flg; /* 操作标志，为 IPC_NOWAIT或 SEM_UNDO */  
};
```

➤ sem_num

✓ 指明对信号量集的哪一个信号操作

➤ sem_op作说明

✓ >0: 释放资源

✓ =0: wait-for-zero

✓ <0: 申请资源

➤ sem_flg说明

✓ IPC_NOWAIT: 当期望的操作无法完成时，直接返回

✓ SEM_UNDO: 自动释放标记



信号量的基本操作—semctl()

❖ 功能

- 对信号量进行控制，可用于删除一个信号量

❖ 函数原型

- `int semctl(int semid, int semnum, int cmd, union semun arg);`

❖ 参数说明

- `cmd`
 - ✓ 指定具体的操作类型
- `arg`
 - ✓ 设置或返回信号量信息

❖ 返回值

- 调用成功返回0
- 失败时返回-1



信号量的基本操作—semctl()

❖ cmd命令类型

➤ IPC_STAT

✓ 将信号量集的信息复制到arg，此时第二个参数无用

➤ IPC_SET

✓ 与上一个操作相反

➤ IPC_RMID

✓ 删除信号量集，不使用第四个参数

➤ GETALL/SETALL

✓ 获取/设置所有信号量的值

➤ GETVAL/SETVAL

✓ 获得/设置指定信号量的值

➤ GETNCNT

✓ 返回等待semnum所代表信号量的值增加的进程数

➤ GETPID

✓ 返回最后一个对semnum所代表信号量执行semop操作的进程ID

➤ GETZCNT

✓ 返回等待semnum所代表信号量的值变成0的进程数

```
union semun {  
    int val; /* value for SETVAL */  
    struct semid_ds *buf; /* buffer for IPC_STAT & IPC_SET */  
    unsigned short *array; /* array for GETALL & SETALL */  
    struct seminfo *__buf; /* buffer for IPC_INFO */  
    void *__pad;
```




信号量应用示例

❖ semtest.c

```
#include <linux/sem.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>
#define SEM_PATH "/unix/my_sem"
#define max_tries 3

int semid;
main(){
    int flag1,flag2,key,i,init_ok,tmperrno;
    struct semid_ds sem_info;
    struct seminfo sem_info2;
    union semun arg;          //union semun: 请参考附录2
    struct sembuf askfor_res, free_res;
    flag1=IPC_CREAT|IPC_EXCL|00666;
    flag2=IPC_CREAT|00666;
    key=ftok(SEM_PATH,'a');
    //error handling for ftok here;
    init_ok=0;
    semid=semget(key,1,flag1);//create a semaphore set that only includes one semaphore.
```



信号量应用示例

❖ semtest.c

```
if(semid<0) {
    tmperrno=errno;
    perror("semget");
    if(tmperrno==EEXIST){
        semid=semget(key,1,flag2);
        //flag2 只包含了IPC_CREAT标志,
        //参数nsems(这里为1)必须与原来的信号灯数目一致
        arg.buf=&sem_info;
        for(i=0; i<max_tries; i++) {
            if(semctl(semid, 0, IPC_STAT, arg)==-1){
                perror("semctl error");
                i=max_tries;
            } else{
                if(arg.buf->sem_otime!=0){
                    i=max_tries;
                    init_ok=1;
                } else
                    sleep(1);
            }
        }
    }
    if(!init_ok){
        arg.val=1;
        if(semctl(semid,0,SETVAL,arg)==-1)
            perror("semctl setval error");
    }
} else {
    perror("semget error, process exit");
    exit(-1);
}
```



信号量应用示例

❖ semtest.c

```
} else{ //semid>=0; do some initializing
    arg.val=1;
    if(semctl(semid,0,SETVAL,arg)==-1)
        perror("semctl setval error");
}
//get some information about the semaphore and the limit of semaphore in redhat8.0
arg.buf=&sem_info;
if(semctl(semid, 0, IPC_STAT, arg)==-1)
    perror("semctl IPC_STAT");
printf("owner's uid is %d\n",    arg.buf->sem_perm.uid);
printf("owner's gid is %d\n",    arg.buf->sem_perm.gid);
printf("creator's uid is %d\n",   arg.buf->sem_perm.cuid);
printf("creator's gid is %d\n",   arg.buf->sem_perm.cgid);
arg.__buf=&sem_info2;
if(semctl(semid,0,IPC_INFO,arg)==-1)
    perror("semctl IPC_INFO");
printf("the number of entries in semaphore map is %d \n", arg.__buf->semmap);
printf("max number of semaphore identifiers is %d \n", arg.__buf->semmni);
printf("mas number of semaphores in system is %d \n", arg.__buf->semmns);
printf("the number of undo structures system wide is %d \n", arg.__buf->semmnu);
printf("max number of semaphores per semid is %d \n", arg.__buf->semmsl);
printf("max number of ops per semop call is %d \n", arg.__buf->semopm);
printf("max number of undo entries per process is %d \n", arg.__buf->semume);
printf("the sizeof of struct sem_undo is %d \n", arg.__buf->semusz);
printf("the maximum semaphore value is %d \n", arg.__buf->semvmx);
```



信号量应用示例

❖ semtest.c

```
//now ask for available resource:
askfor_res.sem_num=0;
askfor_res.sem_op=-1;
askfor_res.sem_flg=SEM_UNDO;
if(semop(semid,&askfor_res,1)==-1)//ask for resource
    perror("semop error");
sleep(3); //do some handling on the sharing resource here, just sleep on it 3 seconds
printf("now free the resource\n");
//now free resource
free_res.sem_num=0;
free_res.sem_op=1;
free_res.sem_flg=SEM_UNDO;
if(semop(semid,&free_res,1)==-1)//free the resource.
    if(errno==EIDRM)
        printf("the semaphore set was removed\n");
//you can comment out the codes below to compile a different version:
if(semctl(semid, 0, IPC_RMID)==-1)
    perror("semctl IPC_RMID");
else
    printf("remove sem ok\n");
}
```



主要内容

❖ 背景知识

- System V的进程间通信机制
- 消息队列
- 信号量
- 共享主存

❖ 实验内容

- 消息队列实现进程间通信
- 信号量实现进程同步
- 基于信号量采用多线程技术实现进程同步
- 共享主存实现进程间通信



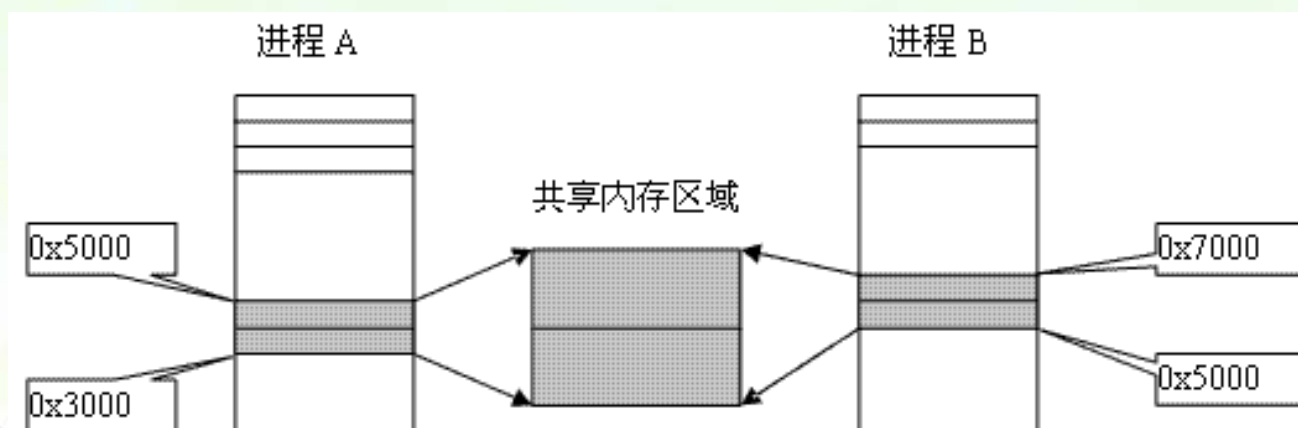
共享内存概述

❖ 基本思想

- 多个进程共享的一块内存区域
 - ✓ 不同进程可把共享内存映射到自己的一块地址空间
 - ✓ 不同进程进行映射的地址空间不一定相同
 - ✓ 共享内存区的进程对该区域的操作是互见的

❖ 优点

- 数据交换效率高，无须用户态切、核心态切换开销





共享内存实现途径

❖ mmap()系统调用

- 将普通文件在不同的进程中打开并映射到内存
- 不同进程通过访问映射来达到共享内存目的

❖ POSIX共享内存机制（Linux 2.6未实现）

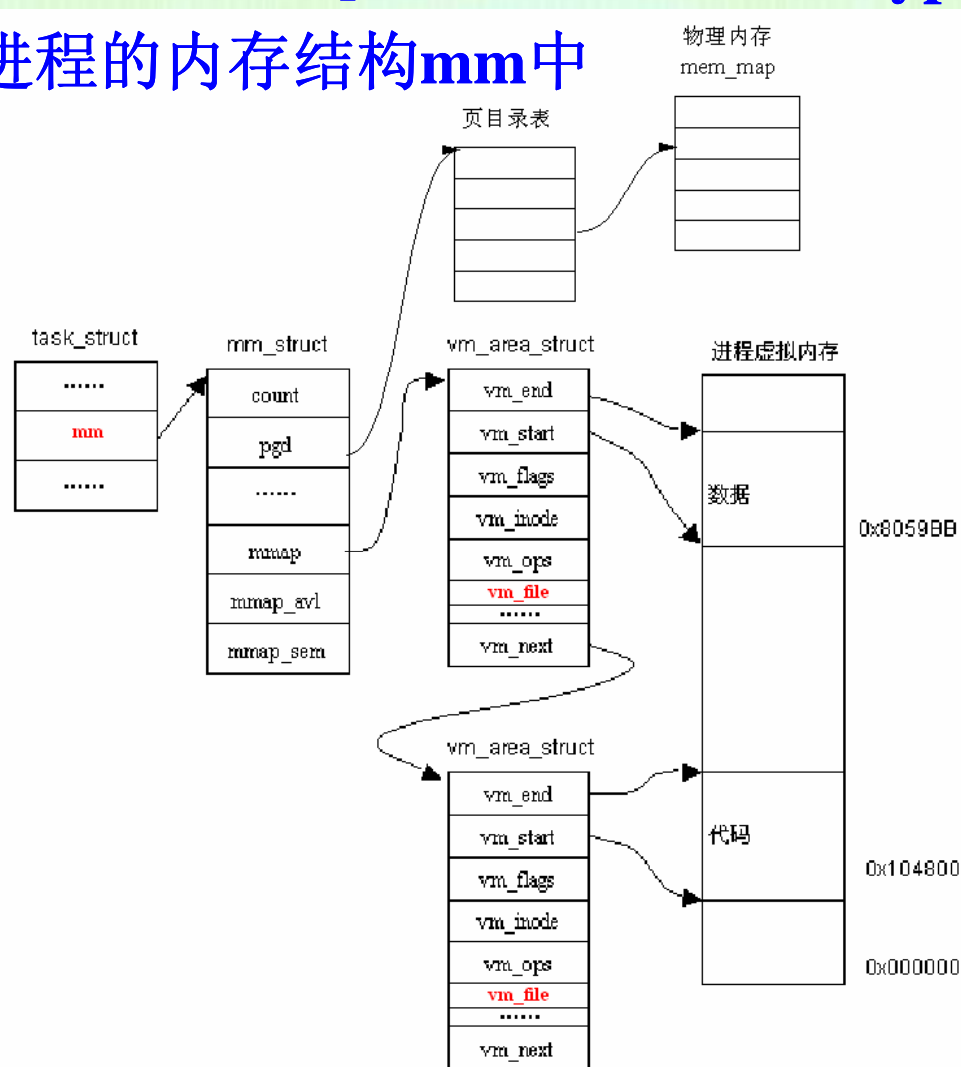
❖ System V共享内存

- 在内存文件系统**tmpfs**中建立文件
- 文件映射到不同进程空间



进程与共享内存的关联

- ❖ 创建 **vm_area_struct** [include/linux/mm_types.h]
- ❖ 链接到进程的内存结构 **mm** 中





System V IPC共享内存的实现

❖ 通过映射到tmpfs中的shm文件对象实现共享主存

- 每个共享主存区对应tmpfs中的一个文件（通过shm_{id}_kernel关联）

❖ 创建方法

- 基本函数

- ✓ shmget()

- 创建过程

- ✓ 从主存申请共享主存管理结构，初始化相应shm_{id}_kernel结构

- ✓ 在tmpfs中创建并打开一个同名文件

- ✓ 在主存中建立与该文件对应的dentry及inode结构

- ✓ 返回相应标识符

- 说明

- ✓ 新建共享主存区不属于任何进程，各进程可通过函数shmget映射到自己的虚拟空间

- ✓ 每个共享主存区都有一个内核控制结构struct shm_{id}_kernel



共享内存相关数据结构

❖ shm_ids

➤ 数据类型

✓ struct ipc_ids

➤ 内核全局数据结构

➤ 重要成员

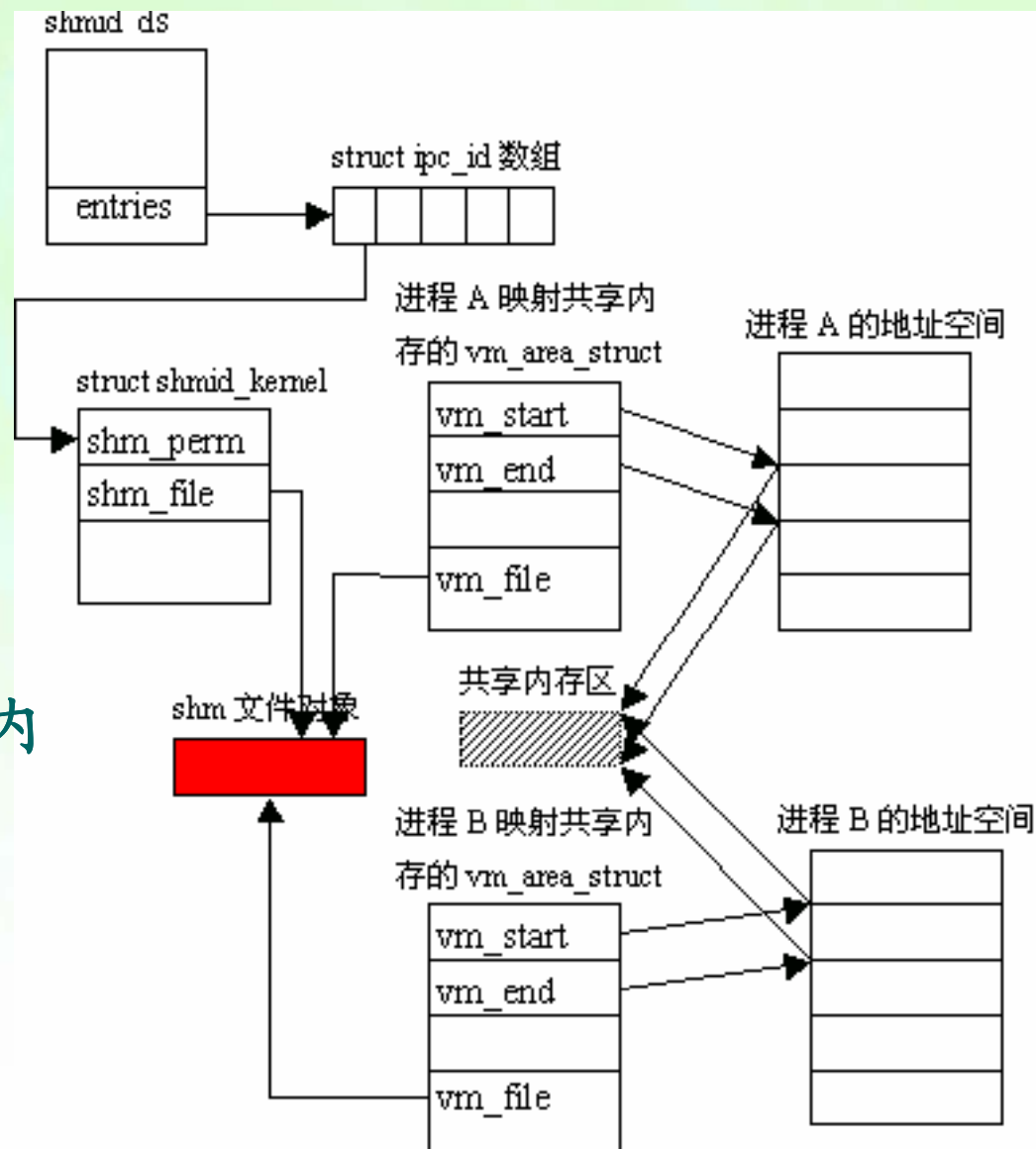
✓ entries

❖ shmid_kernel

➤ 每个共享内存区的内核控制结构

➤ 重要成员

✓ shm_file





ipc_ids相关结构定义

```
struct ipc_ids {  
    int size; /* entries数组的大小 */  
    int in_use; /* entries数组已使用的元素个数 */  
    int max_id;  
    unsigned short seq;  
    unsigned short seq_max;  
    truct semaphore sem; /*控制对 ipc_ids结构的访问 */  
    spinlock_t ary; /*自旋锁控制对数组 entries的访问 */  
    struct ipc_id* entries;  
};
```

```
struct ipc_id {  
    struct kern_ipc_perm* p;  
};
```

```
struct kern_ipc_perm {  
    __kernel_key_t key; /*IPC键 */  
    __kernel_uid_t uid; /*资源所有者的 UID*/  
    __kernel_gid_t gid; /*资源所有者的 GID*/  
    __kernel_uid_t cuid; /*创建这个资源的进程 UID */  
    __kernel_gid_t cgid; /*创建这个资源的进程 GID*/  
    __kernel_mode_t mode; /*文件系统类型的权限 */  
    unsigned short seq; /*位置使用序号 */  
};
```



shmid_kernel结构定义

❖ 内核私有结构，存储被映射文件地址

- 每个共享主存区对象对应特殊存储块shm中的一个文件
- 一般情况下，不支持read()、write()等函数访问shm文件

```
struct shmid_kernel /* private to the kernel */
{
    struct kern_ipc_perm    shm_perm;
    struct file *          shm_file;
    unsigned long          shm_nattch; //已建立映射的数据
    unsigned long          shm_segsz; //共享内存区大小
    time_t                 shm_atim;
    time_t                 shm_dtim;
    time_t                 shm_ctim;
    pid_t                  shm_cprid;
    pid_t                  shm_lprid;
    struct user_struct      *mlock_user;
};
```



共享主存基本操作—shmget()

❖ 功能

- 创建/获得一个共享主存区

❖ 函数原型

- `int shmget(key_t key, int size, int flag);`

❖ 参数说明

- **key:** 共享主存区键值
- **size:** 大小（以字节计）
 - ✓ 创建新段时必须指定其size
 - ✓ 访问现存段时size=0

❖ 返回值

- 成功返回0
- 失败则返回-1

❖ 说明

- 创建共享内存区时，内核中将创建shm_{id}_kernel实例



sys_shmget系统调用

❖ 功能

- `shmget()`对应的系统调用，创建/获得共享内存区

❖ 关键函数

- `newseg()`
 - ✓ 创建新共享内存
- `shmlock()`
 - ✓ 获取现存共享内存



sys_shmget系统调用实现代码

```
asmlinkage long sys_shmget (key_t key, size_t size, int shmflg) {
    struct shmid_kernel *shp;
    int err, id = 0;

    down(&shm_ids.sem); //加锁
    if (key == IPC_PRIVATE) { //创建共享内存区
        err = newseg(key, shmflg, size);
    } else if ((id = ipc_findkey(&shm_ids, key)) == -1) {
        if (!(shmflg & IPC_CREAT))
            err = -ENOENT;
        else
            err = newseg(key, shmflg, size); //创建共享内存区
    } else if ((shmflg & IPC_CREAT) && (shmflg & IPC_EXCL)) {
        err = -EEXIST;
    } else { //获取共享内存区
        shp = shm_lock(id); //找到对应 shmid_kernel结构
        if (shp == NULL)
            BUG();
        if (shp->shm_segsz < size) //检查共享内存大小
            err = -EINVAL;
        else if (ipcperms(&shp->shm_perm, shmflg)) //检查访问权限
            err = -EACCES;
        else
            err = shm_buildid(id, shp->shm_perm.seq);
        shm_unlock(id);
    }
    up(&shm_ids.sem);
    return err;
}

? end sys_shmget?
```




shm_lock系统调用

❖ 功能

➤ 获取现有共享内存区

```
#define shm_lock(id)      ((struct shmid_kernel*)ipc_lock(&shm_ids,id))  
  
extern inline struct kern_ipc_perm* ipc_lock(struct ipc_ids* ids, int id){  
    struct kern_ipc_perm* out;  
    int lid = id % SEQ_MULTIPLIER;  
    if(lid >= ids->size)  
        return NULL;  
  
    spin_lock(&ids->ary);  
    out = ids->entries[lid].p;  
    if(out==NULL)  
        spin_unlock(&ids->ary);  
    return out;  
}
```



共享主存基本操作—shmat()

❖ 功能

- 将共享主存区连接到进程虚拟地址空间

❖ 函数原型

- `void *shmat(int shmid, char *addr, int flag);`

❖ 参数说明

- **addr**

- ✓ `Shmaddr=NULL`: 由系统选择地址, 这是**推荐方法**

- ✓ `Shmaddr!=NULL`: 返回地址取决于flag是否指定SHM_RND

- 1) 未指定SHM_RND, 附接到shmaddr指定的地址

- 2) 指定SHM_RND, 进位到最低可用SHMLBA地址

- **Flag**

- ✓ `SHM_RND`

- `SHM_RDONLY`: 以只读的方式映射到进程的地址空间

- `SHM_REMAP`: 替代掉与指定参数重叠的现存共享区段的映射

❖ 返回值

- 成功时为返回映射区起始地址

- 出错时为-1



共享主存基本操作—shmdt()

❖ 功能

- 把一个共享主存区从指定进程的虚地址空间断开

❖ 函数原型

- `int shmdt(char *addr);`

❖ 参数说明

- `addr`

✓ 需断开连接的虚地址，即由shmat()返回的虚地址。

❖ 返回值

- 调用成功返回0
- 失败时返回-1



共享主存基本操作—shmctl()

❖ 功能

- 控制共享主存区属性，读取或修改其状态信息

❖ 函数原型

- `int shmctl(int shmid, int cmd, struct shmid_ds *buf);`

❖ 参数说明

- **buf**

- ✓ 用户缓冲区地址

- **cmd**

- ✓ IPC_STAT: 读取shmid_ds结构，并存放在由buf指向的结构中

- ✓ IPC_SET: 按buf的值设置与此段相关结构中的下列3个字段：
shm_perm.uid、**shm_perm.gid**以及**shm_perm.mode**。

- ✓ IPC_RMID: 从系统中删除该共享存储段

- ✓ SHM_LOCK: 锁住共享存储段

- ✓ SHM_UNLOCK: 解锁共享存储段

❖ 返回值

- 调用成功返回0

- 失败返回-1



共享主存示例

❖ shm writetest.c

```
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
typedef struct{
    char name[4];
    int age;
}people;
void main(int argc, char ** argv){
    int shm_id, i;
    key_t key;
    char temp;
    people *p_map;
    char* name = ".";
    key=ftok(name, 0);
    printf("key is : %d\n", key);
    if(key== -1)
        perror("ftok error");
    shm_id=shmget(key, 4096, IPC_CREAT|0600);
    printf("hello!");
```




共享主存示例

❖ shm writetest.c

```
/*  if(shm_id==-1)
{
    perror("shmget error");
    return;
} */
printf("hello,shmat success! ");
shmat(shm_id,NULL,0);
printf("hello,shmat success! ");
p_map=(people *)shmat(shm_id,NULL,0);
temp='a';
printf("hello,shmat success! ");
for(i=0; i<10; i++) {
    temp+=1;
    memcpy((*p_map+i).name,&temp,1);
    (*p_map+i).age=20+i;
}
if(shmdt(p_map)==-1)
    perror("dtach error");
}
```



共享主存示例

❖ shmreadtest.c

```
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
typedef struct {
    char name[4];
    int age;
} people;
void main(int argc, char ** argv) {
    int shm_id, i;
    key_t key;
    people *p_map;
    char *name = ".";
    key = ftok(name, 0);
    if (key == -1)
        perror("ftok error");
    shm_id = shmget(key, 4096, IPC_CREAT);
    if (shm_id == -1) {
        perror("shmget error");
        return;
    }
    p_map = (people *) shmat(shm_id, NULL, 0);
    for (i = 0; i < 10; i++) {
        printf("name: %s\n", (*(p_map + i)).name);
        printf("age %d\n", (*(p_map + i)).age);
    }
    if (shmdt(p_map) == -1)
        perror("detach error");
}
```



System V IPC进程通信综合示例

❖ 基于信号量、共享内存、信号在父子进程之间实现数据同步访问

- 在系统中创建两个共享内存区
- 父进程通过键盘输入读取两次数据，分别写入两个共享队列
- 子进程从共享内存读取数据，并输出到屏幕
- 同步关系
 - ✓ 只有父进程在向第一个共享内存中写入数据后，子进程才能开始输出数据
- 程序终止
 - ✓ 父进程接收到ctrl+c时，回收IPC资源，终止程序



System V IPC进程通信综合示例

```
#define SHMKEY1 (key_t)0x10
#define SHMKEY2 (key_t)0x15
#define SEMKEY (key_t)0x20
#define SIZ 5*BUFSIZ
#define IFLAGS (IPC_CREAT|IPC_EXCL)
#define ERR ((struct databuf*)-1)
struct sembuf p1 = {0, -1, 0};
struct sembuf v1 = {0, 1, 0};
struct sembuf p2 = {1, -1, 0};
struct sembuf v2 = {1, 1, 0};
static int shmid1, shmid2, semid;
struct databuf{
    int d_nread;
    char d_buf[SIZ];
};
void fatal(char *mes){
    perror(mes);
    exit (1);
}
```



System V IPC进程通信综合示例

```
void getshm (struct databuf **p1, struct databuf **p2){//创建共享内存
    if ((shmid1=shmget(SHMKEY1, sizeof(struct databuf), 0600|IFLAGS)) < 0){
        fatal ("shmget");
    }

    if ((shmid2=shmget(SHMKEY2, sizeof(struct databuf), 0600|IFLAGS)) < 0){
        fatal ("shmget");
    }
    //映射
    if ((*p1=(struct databuf*)(shmat(shmid1, 0, 0))) == ERR){
        fatal ("shmat");
    }

    if ((*p2=(struct databuf*)(shmat(shmid2, 0, 0))) == ERR){
        fatal ("shmat");
    }
}
```




System V IPC进程通信综合示例

```
int getsem() {  
    int semid;  
    if ((semid=semget(SEMKEY, 2, 0600|IFLAGS)) < 0) {  
        fatal("semget");  
    }  
    // 初始化信号量, 假定第一个信号灯没有资源  
    if (semctl(semid, 0, SETVAL, 0) < 0) {  
        fatal ("semctl");  
    }  
    // 第二个有信息, 如果两个信号都没有资源, 将会出现死锁  
    if (semctl(semid, 1, SETVAL, 1) < 0) {  
        fatal ("semctl");  
    }  
    return (semid);  
}
```



System V IPC进程通信综合示例

```
void myremove() {  
    if (shmctl(shmid1, IPC_RMID, NULL) < 0) {  
        fatal("shmctl");  
    }  
    if (shmctl(shmid2, IPC_RMID, NULL) < 0) {  
        fatal("shmctl");  
    }  
    if (semctl(semid, 0, IPC_RMID, NULL) < 0) {  
        fatal("semctl");  
    }  
    exit(0);  
}
```



System V IPC进程通信综合示例

```
void reader(int semid, struct databuf *buf1, struct databuf *buf2){
    for(;;){
        //从键盘读入数据,放在buf1->d_buf,
        buf1->d_nread = read(0, buf1->d_buf, SIZ);
        //v操作,释放第一个信号灯资源
        semop(semid, &v1, 1);
        //p操作,申请第二个信号灯资源,若没有资源,则阻塞进程直到有资源.
        semop(semid, &p2, 1);
        buf2->d_nread = read(0, buf2->d_buf, SIZ);
        semop(semid, &v2, 1);
        semop(semid, &p1, 1);
    }
}
```



System V IPC进程通信综合示例

```
void writer(int semid, struct databuf *buf1, struct databuf *buf2){  
    for(;;) {  
        //p操作,等待第一个信号的资源  
        semop(semid, &p1, 1);  
        //1代表输出到屏幕  
        write(1, buf1->d_buf, buf1->d_nread);  
        semop(semid, &v1, 1);  
        semop(semid, &p2, 1);  
        write(1, buf2->d_buf, buf2->d_nread);  
        semop(semid, &v2, 1);  
    }  
}
```



System V IPC进程通信综合示例

```
int main() {
    int semid, pid;
    struct databuf *buf1, *buf2;
    semid = getsem();
    getshm (&buf1, &buf2);

    switch(pid=fork()){
        case -1:
            fatal("fork");
            break;
        case 0:
            writer(semid, buf1, buf2);
            break;
        default:
            //将ctrl+c与myremove函数关联
            //用于回收系统资源（共享内存区,信号量）
            signal(SIGINT, myremove);
            reader(semid, buf1, buf2);
            break;
    }
    exit(0);
}
```




主要内容

❖ 背景知识

- System V的进程间通信机制
- 消息队列
- 信号量
- 共享主存

❖ 实验内容

- 消息队列实现进程间通信
- 信号量实现进程同步
- 基于信号量采用多线程技术实现进程同步
- 共享主存实现进程间通信



消息队列实现进程间通信

❖ 实验说明

- 利用消息队列解决客户及服务进程之间的通信问题

❖ 解决方案

- 服务进程首先需要创建一个消息队列，随后客户进程可以打开消息队列，从而实现消息的发送和接收
- 涉及到的函数包括msgget(), msgsnd(), msgrcv()及msgctl()



主要内容

❖ 背景知识

- System V的进程间通信机制
- 消息队列
- 信号量
- 共享主存

❖ 实验内容

- 消息队列实现进程间通信
- 信号量实现进程同步
- 基于信号量采用多线程技术实现进程同步
- 共享主存实现进程间通信



信号量实现进程同步

❖ 实验说明

- 利用信号量解决生产者-消费者问题

❖ 解决方案

- 生产者-消费者问题是典型的进程同步问题，其本质是如何控制并发进程对有界共享区的访问
- 生产者进程生产产品，然后将产品放置在一个空缓冲区中供消费者进程消费
- 消费者进程从缓冲区中获得产品，然后释放缓冲区
- 当生产者进程生产产品时，如果没有空缓冲区可用，那么生产者进程必须等待消费者进程释放出一个空缓冲区
- 当消费者进程消费产品时，如果没有满的缓冲区，那么消费者进程将被阻塞，直到新的产品被生产出来



主要内容

❖ 背景知识

- System V的进程间通信机制
- 消息队列
- 信号量
- 共享主存

❖ 实验内容

- 消息队列实现进程间通信
- 信号量实现进程同步
- 基于信号量采用多线程技术实现进程同步
- 共享主存实现进程间通信



基于信号量采用多线程技术实现进程同步

❖ 实验说明

- 利用信号量解决理发师问题，可采用pthread线程库的sem_wait()及sem_post()等函数实现

❖ 解决方案

- 理发师问题是经典的进程同步问题，共需要3个信号量和一个控制变量来协调整理发师、理发椅及顾客间的活动
- 信号量customers(不包括正在理发的顾客)，用来记录等候理发的顾客数，并用作阻塞理发师进程，初值为0；
- 信号量barbers，用来记录正在等候顾客的理发师数，并用作阻塞顾客进程，初值为0；
- 信号量mutex用于互斥，初值为1
- 控制变量waiting用来记录等候理发的顾客数，实际上是customers的一份拷贝，初值均为0
- 之所以使用waiting是因为无法读取信号量的当前值



主要内容

❖ 背景知识

- System V的进程间通信机制
- 消息队列
- 信号量
- 共享主存

❖ 实验内容

- 消息队列实现进程间通信
- 信号量实现进程同步
- 基于信号量采用多线程技术实现进程同步
- 共享主存实现进程间通信



共享主存实现进程间通信

❖ 实验说明

- 利用共享主存解决读者-写者问题
- 要求由写者创建一个共享主存，并向其中写入数据，读者进程随后从该共享区中访问数据

❖ 解决方案

- 为基于共享主存解决读者-写者问题，需要由写进程首先创建一个共享主存，并将该共享主存区分别映射到读者进程和写者进程的虚拟空间
- 随后，写进程开始向共享主存写数据，读进程从共享主存区获取数据



第4章 System V IPC进程通信