课程内容

第二章 导体的发热和电动力



第一节 导体的发热和散热

第二节 短路时导体发热与计算

第三节 短路时导体电动力计算

课程内容

第二章 导体的发热和电动力



第一节 导体的发热和散热

第二节 短路时导体发热与计算

第三节 短路时导体电动力计算

导体的发热和散热

1.1 概述

- 1、电气设备通过电流时产生的损耗
 - 正常运行: 长期发热
 - 载流导体的电阻损耗
 - 绝缘材料内部的介质损耗
 - 金属构件中的磁滞和涡流损耗
 - 故障状态: 短时发热
 - 短路电流

短时发热的特点:

- 1) 短路电流大,发热功率大
- 2) 时间短,热量不易散出

本质: 故障电能转化为热能

导体温度迅速升高



导体的发热和散热

1.1 概述

2、发热对电气设备的影响

- 绝缘性能降低:
 - 温度升高 → 有机绝缘材料老化加快

变压器6度法则:温度每升高6℃,绝缘性能下降一半

- 机械强度下降:
 - 温度升高 → 材料退火软化
- 接触电阻增加:
 - 温度升高 接触部分的弹性元件因退火而压力降低,同时接触表面氧化,接触电阻增加,引起温度继续升高,产生恶性循环



导体的发热和散热

1.1 概述

3、一般导体最高允许温度

- 正常运行:
 - ≤70°C
 - 计及日照≤80℃
 - 导体接触面镀锡≤85℃
 - 表面镀银≤95℃
- 短路故障:
 - 硬铝及铝锰合金≤ 200 ℃
 - 硬铜≤ 300 ℃

导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

■ 导体的发热:

- 导体电阻损耗的热量
- 导体吸收太阳辐射的热量

■ 导体的散热:

- 导体对流散热
- 导体辐射散热
- 导体导热散热



导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

■ 导体的发热:

- 导体电阻损耗的热量 Q_R
- 导体吸收太阳辐射的热量

■ 导体的散热:

- 导体对流散热
- 导体辐射散热
- 导体导热散热



导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

1、导体电阻损耗的热量 Q_R

$$Q_{R} = I_{W}^{2} R_{ac} \quad (W/m)$$

$$R_{ac} = \frac{\rho \left[1 + \alpha_{t} \left(\theta_{W} - 20\right)\right]}{S} K_{f} \quad (\Omega/m)$$

■ 导体的集肤效应系数 Kf 与电流的频率、导体的形状和尺寸有关。



导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

■ 导体的发热:

- 导体电阻损耗的热量
- 导体吸收太阳辐射的热量

■ 导体的散热:

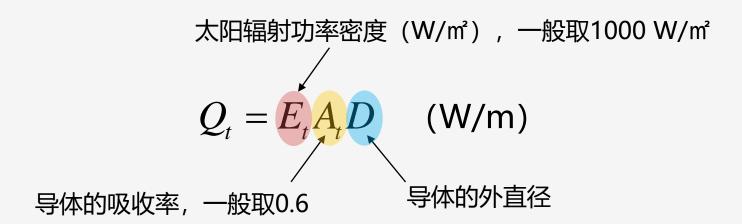
- 导体对流散热
- 导体辐射散热
- 导体导热散热



导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

2、导体吸收太阳辐射的热量 Q_t



导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

■ 导体的发热:

- 导体电阻损耗的热量
- 导体吸收太阳辐射的热量

■ 导体的散热:

- 导体对流散热
- 导体辐射散热
- 导体导热散热



导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

3、导体对流散热量 Q

■ 对流: 由气体各部分发生相对位移将热量带走的过程。

$$Q_1 = \alpha_1 \left(\theta_W - \theta_0 \right) F_1$$

$$\theta_{\scriptscriptstyle W}$$
 —— 导体温度;

$$heta_0$$
 —— 周围空气温度。

导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

3、导体对流散热量 Q_1

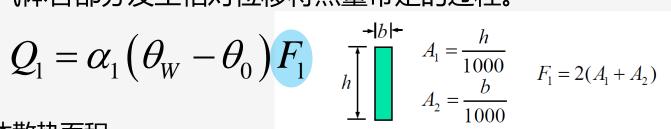
■ 对流:由气体各部分发生相对位移将热量带走的过程。

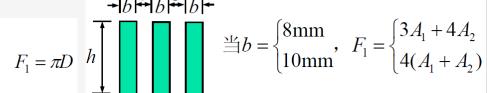
$$Q_{1} = \alpha_{1} (\theta_{W} - \theta_{0}) F_{1}$$

 F_1 ——单位长度导体散热面积。

主要与导体尺寸、布置方式等因素有关。导体 片(条)间距离越近,对流条件就越差,故有 效面积相应减小。







导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

3、导体对流散热量 Q_1

■ 对流: 由气体各部分发生相对位移将热量带走的过程。

$$Q_{1} = \alpha_{1} (\theta_{W} - \theta_{0}) F_{1}$$

 $lpha_1$ ——对流散热系数。根据对流条件的不同,有不同的计算公式。

- $lacksymbol{\blacksquare}$ 自然对流散热系数 $lpha_1 = 1.5 ig(heta_W heta_0ig)^{0.35}$
- $lacksymbol{\blacksquare}$ 强迫对流散热系数 $lpha_1 = N_u \lambda/D$

如果风向与导体不垂直,还需要乘以修正系数 eta= $A+B(\sin arphi)^n$

修正后的强迫对流散热:
$$Q_1 = \frac{N_u \lambda}{D} \left(\theta_W - \theta_0\right) \left[A + B(\sin \varphi)^n\right] \pi D$$

导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

■ 导体的发热:

- 导体电阻损耗的热量
- 导体吸收太阳辐射的热量

■ 导体的散热:

- 导体对流散热
- 导体辐射散热
- 导体导热散热



导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

4、导体辐射散热量 $Q_{\rm f}$

■ 辐射: 热量从高温物体以热射线方式传给低温物体的传播过程。

$$Q_{\rm f} = 5.73 \varepsilon \left[\left(\frac{273 + \theta_{\rm W}}{100} \right)^4 - \left(\frac{273 + \theta_{\rm 0}}{100} \right)^4 \right] F_{\rm f}$$

 $F_{
m f}$ ——单位长度导体的辐射散热面积,依导体形状和布置情况而定。

 ε ——为导体材料的相对辐射系数,衡量物体表面向外辐射能量的强弱。

导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

■ 导体的发热:

- 导体电阻损耗的热量
- 导体吸收太阳辐射的热量

■ 导体的散热:

- 导体对流散热
- 导体辐射散热
- 导体导热散热



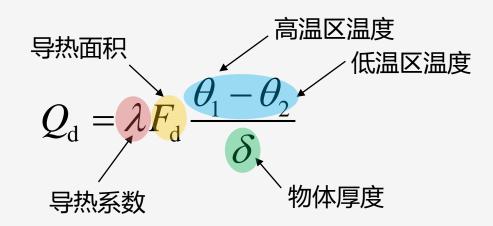
导体的发热和散热

1.2 导体的发热和散热

5、导体导热散热量 Q d

■ 导热:

- 固体中,由于晶格振动和自由电子运动,使热量由高温区传至低温区。
- 气体中,气体分子不停地运动,高温区域的分子比低温区域的分子具有较高的速度,分子从高温区运动到低温区,便将热量带至低温区。





导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

1、导体的载流量

- 定义
 - 导体长期运行允许通过的电流。
- 为什么要计算导体载流量?
 - 在长期通过工作电流时,导体发热且温度升高。所以,需要根据要求计算导体的长期**允许电流(载流量)**。



导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

2、导体的温升过程

- ■导体的发热: $Q_R = I^2 R$
- 导体的散热: $Q_1 + Q_f + Q_d \approx Q_1 + Q_f = \alpha_W (\theta_W \theta_0) F$
- 热平衡方程: $Q_R = Q_1 + Q_f + \Delta Q$
- 在d t 时间里: $I^2Rdt = \alpha_W F(\theta_W \theta_0)dt + mcd\theta_W$

导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

2、导体的温升过程

$$I^{2}Rdt = \alpha_{W}F(\theta_{W} - \theta_{0})dt + mcd\theta_{W}$$

- 导体通过正常工作电流时,其温度变化范围不大,因此:
 - 电阻R、散热系数 α_W 以及比热容c均可视为常数

$$dt = -\frac{mc}{\alpha_w F} \frac{1}{I^2 R - \alpha_w F(\theta_w - \theta_0)} d \left[I^2 R - \alpha_w F(\theta_w - \theta_0) \right]$$

■ 对上式进行积分,当时间由 $0 \rightarrow t$ 时,温度从初始温度 θ k上升至相

$$t = -\frac{mc}{\alpha_W F} \ln \frac{I^2 R - \alpha_W F(\theta - \theta_0)}{I^2 R - \alpha_W F(\theta_k - \theta_0)}$$



导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

2、导体的温升过程

■ 设开始温升为 $\tau_k = \theta_k - \theta_0$; 时间由 $0 \to t$ 时, t 时刻的温升为 τ 带入上式

$$\tau = \frac{I^{2}Rnc}{\alpha_{W}A_{W}F} \ln e^{\frac{2WR}{mc}t} \alpha_{W}F\tau_{w}e^{\frac{\alpha_{W}F}{mc}t}$$

$$I^{2}R - \alpha_{W}F\tau_{k}$$

$$I$$

- 当 $t \to \infty$ 时,导体的温升将趋于稳定值 $\tau_W = \frac{I^2 R}{\alpha_W F}$
- $\Rightarrow T_r = \frac{mc}{\alpha_W F}$ ——导体的<mark>散热时间常数</mark>,得到导体温升最终表达式

$$\tau = \tau_W (1 - e^{-\frac{t}{T_r}}) + \tau_k e^{-\frac{t}{T_r}}$$



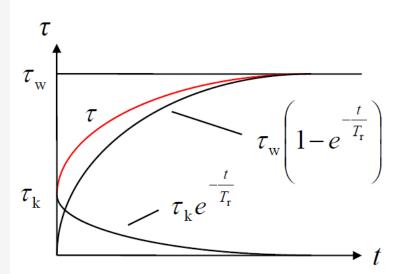
导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

2、导体的温升过程

■ 导体温升最终表达式
$$\tau = \tau_W (1 - e^{-\frac{t}{T_r}}) + \tau_k e^{-\frac{t}{T_r}}$$

■ 导体温升变化曲线



导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

3、导体的载流量

■ 导体长期通过电流,稳定温升为:

$$\tau_{W} = \frac{I^{2}R}{\alpha_{W}F}$$

■ 则,导体的载流量为:

$$I = \sqrt{\frac{\alpha_W F(\theta_W - \theta_0)}{R}} = \sqrt{\frac{Q_1 + Q_f - Q_t}{R}}$$

导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

3、导体的载流量

■ 导体的载流量为:
$$I = \sqrt{\frac{\alpha_w F(\theta_w - \theta_0)}{R}} = \sqrt{\frac{Q_1 + Q_f - Q_t}{R}}$$

- 提高导体载流量的措施:
 - ①采用电阻率小的材料,如铝、铝合金等;
 - ②采用表面积较大的形状, 如矩形、槽形;
 - ③采用散热效果最佳的方式,如矩形导体竖放。

导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

例2-1 室内配电装置装有100mm×8mm的矩形铝导体,表面涂漆,导体正常运行温度 $\theta_w = 70$ °C,周围空气温度 $\theta_0 = 25$ °C,<mark>计算导体载流量。</mark>

$$I = \sqrt{\frac{Q_{\rm l} + Q_{\rm f}}{R}}$$

(1) 计算对流散热
$$Q_1$$
 $Q_1 = \alpha_1 (\theta_W - \theta_0) F_1$

$$\alpha_1 = 1.5(\theta_W - \theta_0)^{0.35} = 1.5(70 - 25)^{0.35} = 5.68 \text{ W/(m}^2 \cdot ^{\circ}\text{C})$$

$$F_1 = 2(A_1 + A_2) = 0.246 \text{ m}^2/\text{m}$$

$$Q_1 = 5.68 \times (70 - 25) \times 0.216 = 55.26 \text{ W/m}$$

导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

例2-1 室内配电装置装有100mm×8mm的矩形铝导体,表面涂漆,导体正常运行温度 $\theta_w = 70$ °C,周围空气温度 $\theta_0 = 25$ °C,<mark>计算导体载流量。</mark>

解

$$I = \sqrt{\frac{Q_1 + Q_f}{R}}$$

(2) 计算辐射散热
$$Q_{\rm f}$$
 $Q_{\rm f} = 5.73 \varepsilon \left[\left(\frac{273 + \theta_{\rm w}}{100} \right)^4 - \left(\frac{273 + \theta_{\rm 0}}{100} \right)^4 \right] F_{\rm f}$

导体表面涂漆,查表的辐射系数 ε =0.95

$$F_{\rm f} = 2(A_1 + A_2) = 0.246 \text{ m}^2/\text{m}$$

$$Q_{\rm f} = 5.73 \times 0.95 \left[\left(\frac{273 + 70}{100} \right)^4 - \left(\frac{273 + 25}{100} \right)^4 \right] \times 0.216 = 69.65 \text{ W/m}$$



导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

例2-1 室内配电装置装有100mm×8mm的矩形铝导体,表面涂漆,导体正常运行温度 $\theta_w = 70$ °C,周围空气温度 $\theta_0 = 25$ °C,<mark>计算导体载流量。</mark>

$$I = \sqrt{\frac{Q_1 + Q_f}{R}}$$

(3) 计算交流电阻
$$R$$
 $R_{ac} = R_{dc} K_{f} = \frac{\rho \left[1 + \alpha_{t} \left(\theta_{W} - 20\right)\right]}{S} K_{f}$

直流电阻
$$R_{dc} = \frac{0.029 \left[1 + 0.004 \left(70 - 25\right)\right]}{100 \times 8} = 0.04355 \times 10^{-3} \,\Omega/\text{m}$$

根据:
$$\sqrt{\frac{f}{R_{dc}}} = \sqrt{\frac{50}{0.04355}} = 33.88$$
 且 $\frac{b}{h} = 0.08$

集肤效应查图,有 $K_{\rm f}$ =1.05 因此,交流电阻 R_{ac} =0.04573×10⁻³ Ω /m



导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

例2-1 室内配电装置装有100mm×8mm的矩形铝导体,表面涂漆,导体正常运行温度 $\theta_w = 70$ °C,周围空气温度 $\theta_0 = 25$ °C,<mark>计算导体载流量。</mark>

解

$$I = \sqrt{\frac{Q_{\rm l} + Q_{\rm f}}{R}}$$

(4) 计算导体载流量

$$I = \sqrt{\frac{Q_1 + Q_f}{R}} = \sqrt{\frac{55.26 + 69.65}{0.04573 \times 10^{-3}}} = 1653 \text{ A}$$

导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

4、大电流导体附近钢构件的发热

- 产生原因: 大电流导体周围产生的强大交变电磁场,使附近钢构件中产生很大的磁滞和涡流损耗。
- 不良影响:
 - ①因热应力而导致材料变形和损坏;
 - ②钢筋受热膨胀,导致混凝土裂缝。
- 钢构最高允许温度的规定:
 - ①人可触及的钢构为70℃,人不可触及的钢构为100℃;
 - ②混凝土中钢筋为80℃。



导体的发热和散热

1.3 导体载流量的计算

4、大电流导体附近钢构件的发热

■ 减少钢构损耗和发热的措施:



课程内容

第二章 导体的发热和电动力



第一节 导体的发热和散热

第二节 短路时导体发热与计算

第三节 短路时导体电动力计算

短路时导体发热与计算

2.1 引言

短路时发热的含义:

导体短路时发热,是指从短路开始至短路切除为止很短一段时间内导体发热的过程。

短路时发热的特点:

- 短路电流大,发热量多
- 时间短,热量不易散发

导体的温度迅速升高,绝热过程

电阻和比热容不能再视为常数

短路时发热计算的目的:

确定短路时导体达到的最高温度。



短路时导体发热与计算

2.2 导体短路时发热过程

热平衡关系:

$$Q_{\rm R} = \underline{Q_{\rm l} + Q_{\rm f}} + Q_{\rm c} = Q_{\rm c}$$
散热≈0

在dt时间内:

$$i^{2}Rdt = mCd\theta \qquad \Longrightarrow i_{kt}^{2}R_{\theta}dt = mC_{\theta}d\theta$$

$$R_{\theta} = \rho_{0}(1+\alpha\theta)\frac{l}{S} \qquad C_{\theta} = C_{0}(1+\beta\theta) \qquad m = \rho_{m}Sl$$

$$\Longrightarrow i_{kt}^{2}\rho_{0}(1+\alpha\theta)\frac{l}{S}dt = \rho_{m}SlC_{0}(1+\beta\theta)d\theta$$

短路时导体发热与计算

2.2 导体短路时发热过程

$$i_{kt}^{2} \rho_{0} (1 + \alpha \theta) \frac{l}{S} dt = \rho_{m} SlC_{0} (1 + \beta \theta) d\theta$$

整理得到:
$$\frac{1}{S^2}i_{kt}^2 dt = \frac{C_0 \rho_{m}}{\rho_0} \left(\frac{1+\beta\theta}{1+\alpha\theta}\right) d\theta$$

两边积分:
$$\frac{1}{S^2} \int_0^{t_k} i_{kt}^2 dt = \frac{C_0 \rho_m}{\rho_0} \int_{\theta_w}^{\theta_h} \frac{1 + \beta \theta}{1 + \alpha \theta} d\theta$$

求解得到:
$$\frac{1}{S^2} \int_0^{t_k} i_{kt}^2 dt = \frac{C_0 \rho_m}{\rho_0} \left[\frac{\alpha - \beta}{\alpha^2} \ln \left(1 + \alpha \theta_h \right) + \frac{\beta}{\alpha} \theta_h \right]$$
$$- \frac{C_0 \rho_m}{\rho_0} \left[\frac{\alpha - \beta}{\alpha^2} \ln \left(1 + \alpha \theta_w \right) + \frac{\beta}{\alpha} \theta_w \right]$$

短路时导体发热与计算

2.2 导体短路时发热过程

$$\frac{1}{S^{2}} \int_{0}^{t_{k}} \frac{i_{kt}^{2}}{t_{kt}^{2}} dt = \frac{C_{0} \rho_{m}}{\rho_{0}} \left[\frac{\alpha - \beta}{\alpha^{2}} \ln \left(1 + \alpha \theta_{h} \right) + \frac{\beta}{\alpha} \theta_{h} \right]$$

$$- \frac{C_{0} \rho_{m}}{\rho_{0}} \left[\frac{\alpha - \beta}{\alpha^{2}} \ln \left(1 + \alpha \theta_{w} \right) + \frac{\beta}{\alpha} \theta_{w} \right]$$

$$Q_k = \int_0^{t_k} i_{kt}^2 dt$$
 ——短路电流的热效应,或热脉冲

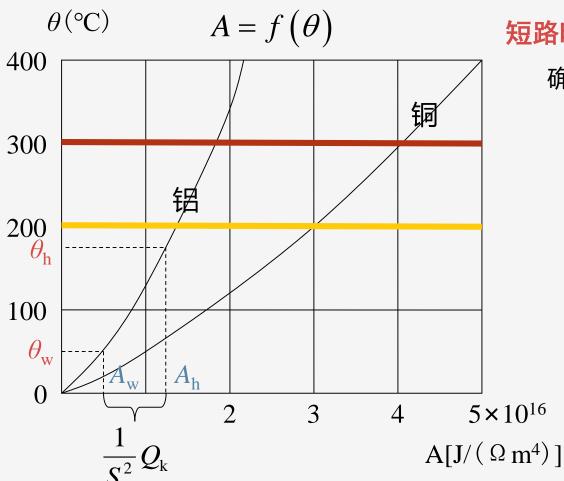
$$A_{h} = \frac{C_{0}\rho_{m}}{\rho_{0}} \left[\frac{\alpha - \beta}{\alpha^{2}} \ln(1 + \alpha\theta_{h}) + \frac{\beta}{\alpha}\theta_{h} \right] = f(\theta_{h})$$

$$A_{w} = \frac{C_{0}\rho_{m}}{\rho_{0}} \left[\frac{\alpha - \beta}{\alpha^{2}} \ln(1 + \alpha\theta_{w}) + \frac{\beta}{\alpha}\theta_{w} \right] = f(\theta_{w})$$

$$A_{w} = \frac{C_{0}\rho_{m}}{\rho_{0}} \left[\frac{\alpha - \beta}{\alpha^{2}} \ln(1 + \alpha\theta_{w}) + \frac{\beta}{\alpha}\theta_{w} \right] = f(\theta_{w})$$

短路时导体发热与计算

2.2 导体短路时发热过程



短路时发热计算的目的:

确定短路时导体达到的最高温度

$$\frac{1}{S^2}Q_k = A_h - A_w$$

$$A_h = A_w + \frac{1}{S^2}Q_k$$

$$Q_{\mathbf{k}} = \int_0^{t_{\mathbf{k}}} I_{\mathbf{k}t}^2 \, \mathrm{d}\, t$$



短路时导体发热与计算

2.3 短路电流热效应 Q_k 的计算

$$I_{kt} = \sqrt{2}I_{pt}\cos\omega t + i_{np0}e^{-\frac{t}{T_a}}$$
 非周期分量 衰减时间常数 短路电流 周期分量有效值 非周期分量起始值 $Q_k = \int_0^{t_k} I_{kt}^2 \, \mathrm{d}\, t = \int_0^{t_k} \left(\sqrt{2}I_{pt}\cos\omega t + i_{np0}e^{-\frac{t}{T_a}}\right)^2 \, \mathrm{d}\, t$ $pprox \int_0^{t_k} I_{pt}^2 \, \mathrm{d}\, t + \frac{T_a}{2} \left(1 - e^{-\frac{2t_k}{T_a}}\right) i_{np0}^2 = Q_p + Q_{np}$

•由于短路电流 I_{kt} 的表达式很复杂,一般难于用简单的解析式 求解 Q_k ,工程上常采用近似计算法计算。

短路时导体发热与计算

2.3 短路电流热效应 Q_k 的计算

1. 短路电流周期分量热效应 Q_p 的计算

• 数值积分的Simpson法

任意曲线 y = f(x) 的定积分,可用下式近似计算:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \frac{b-a}{3n} [(y_0 + y_n) + 2(y_2 + \dots + y_{n-2}) + 4(y_1 + \dots + y_{n-1})]$$

若n=4, 则
$$\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{12} [(y_0 + y_4) + 2(y_2) + 4(y_1 + y_3)]$$

因为
$$y_1 + y_3 \approx 2 y_2$$
, 则
$$\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{12} [y_0 + 10y_2 + y_4]$$



短路时导体发热与计算

2.3 短路电流热效应 Q_k 的计算

1. 短路电流周期分量热效应 Q_p 的计算

• 短路电流周期分量的热效应

$$Q_{p} = \int_{0}^{t_{k}} I_{pt}^{2} dt \qquad \int_{a}^{b} f(x) dx = \frac{b-a}{12} [y_{0} + 10y_{2} + y_{4}]$$

$$y = f(x) = I_{pt}^{2} \qquad a = 0 \qquad b = t_{k}$$

$$y_{0} = I''^{2} \qquad y_{2} = I_{t_{k}/2}^{2} \qquad y_{4} = I_{t_{k}}^{2}$$

$$Q_{p} = \int_{0}^{t_{k}} I_{pt}^{2} dt = \frac{t_{k}}{12} [I''^{2} + 10I_{t_{k}/2}^{2} + I_{t_{k}}^{2}]$$

短路时导体发热与计算

2.3 短路电流热效应 Q_k 的计算

2. 短路电流非周期分量热效应 $Q_{\rm np}$ 的计算的计算

$$Q_{\rm np} = \frac{T_{\rm a}}{2} \left(1 - e^{-\frac{2t_{\rm k}}{T_{\rm a}}} \right) i_{\rm np0}^2$$
 $i_{\rm np0} = -\sqrt{2}I''$

$$= \frac{T_{a}}{2} \left(1 - e^{-\frac{2t_{k}}{T_{a}}} \right) \left(-\sqrt{2}I'' \right)^{2} = T_{a} \left(1 - e^{-\frac{2t_{k}}{T_{a}}} \right) I''^{2} = TI''^{2}$$

非周期分量等效时间,可查表得。



短路时导体发热与计算

2.3 短路电流热效应 Q_k 的计算

$$Q_{k} = \int_{0}^{t_{k}} I_{kt}^{2} dt = Q_{p} + Q_{np}$$

$$= \frac{t_{k}}{12} \left(I''^{2} + 10I_{t_{k}/2}^{2} + I_{t_{k}}^{2} \right) + TI''^{2}$$

$$A_{\rm h} = A_{\rm w} + \frac{1}{S^2} Q_{\rm k}$$

从而实现对导体短路发热的最高温度的计算

短路时导体发热与计算

2.3 短路电流热效应 Q_k 的计算

铝导体型号为LMY-100×8,正常工作电压 $U_{\rm N}$ =10.5 kV,正常负荷电流 $I_{\rm w}$ =1500A。正常负荷时,导体的温度 $\theta_{\rm w}$ =46°C,继电保护动作时间 $t_{\rm pr}$ =1s,断路器全开断时间 $t_{\rm br}$ =0.2s,短路电流I''=28kA, $I_{0.6\rm s}$ =22kA, $I_{1.2\rm s}$ =20kA。计算短路电流的热效应和导体的最高温度。

解 (1) 计算短路电流的热效应

$$t_{\rm k} = t_{\rm pr} + t_{\rm br} = 1 + 0.2 = 1.2(s)$$

$$\therefore t_k = 1.2s > 1s$$

$$\therefore Q_{k} \approx Q_{p} = \frac{t_{k}}{12} [I''^{2} + 10I_{t_{k}/2}^{2} + I_{t_{k}}^{2}] = \frac{1.2}{12} [28^{2} + 10 \times 22^{2} + 20^{2}]$$
$$= 602.4 \times 10^{6} (A^{2} \cdot s)$$



短路时导体发热与计算

2.3 短路电流热效应 Q_k 的计算

铝导体型号为LMY-100×8,正常工作电压 $U_{\rm N}$ =10.5 kV,正常负荷电流 $I_{\rm w}$ =1500A。正常负荷时,导体的温度 $\theta_{\rm w}$ =46°C,继电保护动作时间 $t_{\rm pr}$ =1s,断路器全开断时间 $t_{\rm br}$ =0.2s,短路电流I''=28kA, $I_{0.6s}$ =22kA, $I_{1.2s}$ =20kA。计算短路电流的热效应和导体的最高温度。

解 (2) 计算导体的最高温度

由 $\theta_{\rm w} = 46$ °C, 查图得 $A_{\rm w} = 0.35 \times 10^{16} \,{\rm J/(\Omega~m^4)}$

$$A_{\rm h} = A_{\rm w} + \frac{1}{S^2} Q_{\rm k} = 0.35 \times 10^{16} + \frac{1}{\left(\frac{100}{1000} \times \frac{8}{1000}\right)^2} \times 602.4 \times 10^6$$
$$= 0.444 \times 10^{16} [\text{J}/(\Omega \cdot \text{m}^4)]$$

查图得 $\theta_h = 60^{\circ}\text{C} < 200^{\circ}\text{C}$ (铝导体最高允许温度)



课程内容

第二章 导体的发热和电动力



第一节 导体的发热和散热

第二节 短路时导体发热与计算

第三节 短路时导体电动力计算

短路时导体电动力计算

3.1 引言

什么是电动力?

载流导体位于磁场中,将受到磁场力的作用,称为电动力。

为什么要进行电动力计算?

短路时,导体中通过很大的短路电流,导体会遭受巨大的电动力作用。如果机械强度不够,将使导体变形或损坏。

物理本质: 故障电能转化为机械能



短路时导体电动力计算

3.1 引言

比奥——萨伐尔定律

$$\vec{F} = \vec{i} \times \vec{B}$$

单位长度dl上,导体所受电动力dF为

$$dF = iB\sin\alpha dl$$

$$F = \int_0^L iB\sin\alpha dl$$

$$F = \int_0^L iB\sin\alpha dl$$







短路时导体电动力计算

3.2 两条导体间的电动力

• 两条平行细长载流导体间的电动力

$$\begin{array}{c|c}
 & L \\
\hline
 & i_1 \\
\hline
 & i_2
\end{array}$$
1

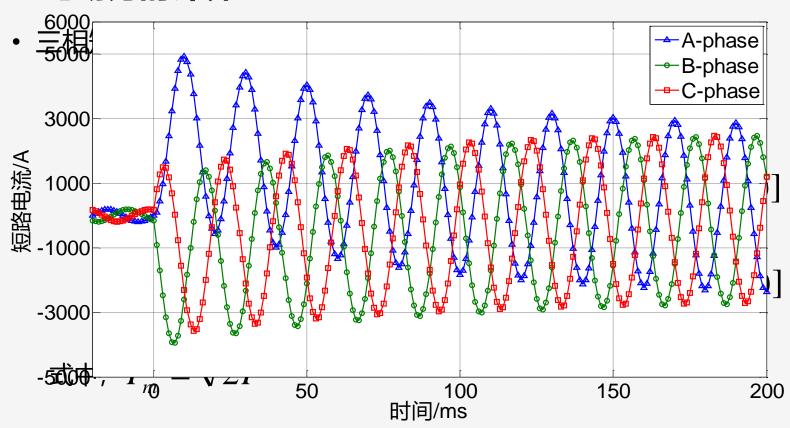
$$F = 2 \times 10^{-7} \frac{L}{a} i_1 i_2$$

- 考虑导体截面尺寸和形状的影响
 - 截面形状:矩形、圆形、槽形等
 - 工程计算:乘以形状系数,即 $F = 2 \times 10^{-7} \frac{L}{a} i_1 i_2 K$

短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

1. 电动力的计算



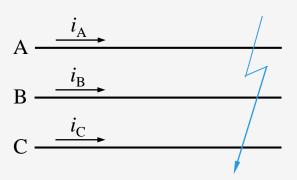


短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

1. 电动力的计算

- 假设三相导体布置在同一平面内
- 在三相短路时,中间相(B相)和外边相(A、C相)的受力情况并不相同



短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

作用在中间相的电动力

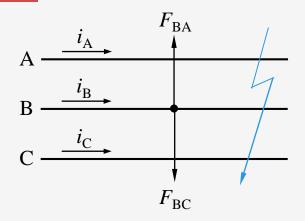
$$F_B = F_{BA} - F_{BC}$$

$$= 2 \times 10^{-7} \frac{L}{a} (i_B^{(3)} i_A^{(3)} - i_B^{(3)} i_C^{(3)})$$

$$= 2 \times 10^{-7} \frac{L}{a} I_m^2 \left\{ \frac{\sqrt{3}}{2} \sin\left(2\phi_A - \frac{4}{3}\pi\right) e^{-\frac{t}{T_a/2}} \right\}$$

$$-\sqrt{3}\sin\left(\omega t + 2\varphi_A - \frac{4}{3}\pi\right)e^{-\frac{t}{T_a}}$$

$$+\frac{\sqrt{3}}{2}\sin\left(2\omega t+2\varphi_A-\frac{4}{3}\pi\right)$$



按 $\frac{T_a}{2}$ 衰减的非周期分量

按 Ta 衰减的工频分量

不衰减的2倍工频分量



短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

作用在外边相的电动力

$$F_{A} = F_{AB} + F_{AC}$$

$$= 2 \times 10^{-7} \frac{L}{a} (i_{A}^{(3)} i_{B}^{(3)} + 0.5 i_{A}^{(3)} i_{C}^{(3)})$$

$$= 2 \times 10^{-7} \frac{L}{a} I_{m}^{2} \left\{ \frac{3}{8} \right\}$$

$$+ \left[\frac{3}{8} - \frac{\sqrt{3}}{4} \cos\left(2\phi_{A} + \frac{\pi}{6}\right) \right] e^{-\frac{t}{T_{a}/2}}$$

$$- \left[\frac{3}{4} \cos \omega t - \frac{\sqrt{3}}{2} \cos\left(\omega t + 2\phi_{A} + \frac{\pi}{6}\right) \right] e^{-\frac{t}{T_{a}}}$$

 $-\frac{\sqrt{3}}{4}\cos\left(2\omega t + 2\varphi_{\rm A} + \frac{\pi}{6}\right)$

不衰减的固定分量

按 $\frac{T_a}{2}$ 衰减的非周期分量

按 Ta 衰减的工频分量

不衰减的2倍工频分量



短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

2. 电动力的最大值

- 出现最大值的条件:
 - 1) 非周期分量为最大, 初相角需满足一定条件;
 - 2) 短路后半个周期,即t = 0.01s时,三相冲击电流 $i_{\rm sh}^{(3)} = 1.82I_m$

•
$$\mathbb{M}$$
 $F_{\text{A max}} = 1.616 \times 10^{-7} \frac{L}{a} [i_{\text{sh}}^{(3)}]^2$

$$F_{\text{B max}} = 1.73 \times 10^{-7} \frac{L}{a} [i_{\text{sh}}^{(3)}]^2$$

可见
$$F_{\text{B max}} > F_{\text{A max}}$$
 故计算最大电动力时应取B相的值。

短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

2. 电动力的最大值

• 比较两相短路和三相短路时的电动力

曲于
$$I''^{(2)} = \frac{\sqrt{3}}{2}I''^{(3)}$$
 即 $i_{sh}^{(2)} = \frac{\sqrt{3}}{2}i_{sh}^{(3)}$

所以
$$F_{\text{max}}^{(2)} = 2 \times 10^{-7} \frac{L}{a} [i_{\text{sh}}^{(2)}]^2$$

$$= 2 \times 10^{-7} \frac{L}{a} \left[\frac{\sqrt{3}}{2} i_{\rm sh}^{(3)} \right]^2 = 1.5 \times 10^{-7} \frac{L}{a} \left[i_{\rm sh}^{(3)} \right]^2$$

可见
$$F_{\mathrm{B\,max}} > F_{\mathrm{A\,max}} > F_{\mathrm{max}}^{(2)}$$

故
$$F_{\text{max}} = F_{\text{B max}} = 1.73 \times 10^{-7} \frac{L}{a} [i_{\text{sh}}^{(3)}]^2$$



短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

3. 导体振动时的动态应力

• 共振

- ◆ 三相短路电动力中含有工频和 2 倍工频两个分量。
- ◆ 如果导体的固有频率接近这两个频率之一时,就会出现共振现象,甚至使导体 及其构架损坏。
- ◆ 凡连接发电机、主变以及配电装置的导体,均应避免发生共振。



短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

3. 导体振动时的动态应力

• 一阶固有频率的计算

$$f_1 = \frac{N_f}{L^2} \sqrt{\frac{EJ}{m}}$$

式中 N_f——频率系数;

L ——跨距;

E——导体材料的弹性模量;

 $J \longrightarrow$ 导体截面惯性矩;

m——导体单位长度的质量。

短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

- 3. 导体振动时的动态应力
 - 动态应力的影响

为了避免导体产生危险的共振,对于重要的导体,应使其固有频率 在下述范围以外:

- 单条导体及一组中的各条导体35~135Hz;
- 多条导体及引下线的单条导体35~155Hz;
- 槽形和管形导体30~160Hz。



短路时导体电动力计算

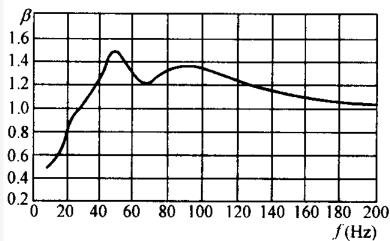
3.3 三相导体短路的电动力

3. 导体振动时的动态应力

• 动态应力的影响

对动态应力的考虑,一般采用修正静态计算法,即

$$F_{\text{max}} = 1.73 \times 10^{-7} \frac{L}{a} [i_{\text{sh}}^{(3)}]^{2}$$



可见,当固有频率较低时, $\beta < 1$; 当固有频率较高时, $\beta \approx 1$ 。

动态应力系数

短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

某发电厂装有10kV单条矩形铝导体,尺寸为 $60\times6mm$,支柱绝缘子之间的距离L=1.2m,相间距离a=0.35m,三相短路冲击电流 $i_{sh}=45kA$ 。导体弹性模量 $E=7\times10^{10}$ Pa,单位长度的质量m=0.972kg/m。试求导体的固有频率及最大电动力。

解 导体的截面惯性矩
$$J = \frac{bh^3}{12} = \frac{0.6 \times 6^3}{12} \times 10^{-8} = 10.8 \times 10^{-8} (\text{m}^4)$$

导体的一阶固有频率为
$$f_1 = \frac{N_f}{L^2} \sqrt{\frac{EJ}{m}}$$

当导体支撑方式为两端简支,查表得 $N_{\rm f}=1.57$,

故有
$$f_1 = \frac{1.57}{1.2^2} \sqrt{\frac{7 \times 10^{10} \times 10.8 \times 10^{-8}}{0.972}} = 96.15 \text{(Hz)}$$



短路时导体电动力计算

3.3 三相导体短路的电动力

某发电厂装有10kV单条矩形铝导体,尺寸为 $60\times6mm$,支柱绝缘子之间的距离L=1.2m,相间距离a=0.35m,三相短路冲击电流 $i_{\rm sh}=45kA$ 。导体弹性模量 $E=7\times10^{10}$ Pa,单位长度的质量m=0.972kg/m。试求导体的固有频率及最大电动力。

解 f_1 =96.15Hz在35~135Hz范围以内,应考虑动态应力系数。 查曲线,对应 f = 96.15Hz, β =1.35,

$$F_{\text{max}} = 1.73 \times 10^{-7} \frac{L}{a} i_{\text{sh}}^2 \beta$$
$$= 1.73 \times 10^{-7} \frac{1.2}{0.35} \times 45000^2 \times 1.35 = 1621.5(\text{N})$$

