归并排序

- 基本思想:将待排序序列划分成若干有序子 序列;将两个或两个以上的有序子序列"合并" 为一个有序序列
- 在内部排序中,通常采用的是2-路归并排序。即:将两个位置相邻的有序子序列"合并"为 一个有序序列

归并排序

有序子序列 R[s..m] 有序子序列 R[m+1..t]

有序序列 R[s..t]

这个操作对顺序表而言,是轻而易举的。

void Merge (ElemType SR[], ElemType TR[], int s, int m, int t)

⁴ // 将有序的序列 SR[s..m] 和 SR[m+1..t]归并为有序的序列 TR[s..t]

```
for (i=s, j=m+1, k=s; i<=m && j<=t; ++k)
{ if (SR[i].key<=SR[j].key) TR[k] = SR[i++];
  else TR[k] = SR[j++];
}
if (i<=m) TR[k..t] = SR[i..m];
if (j<=t) TR[k..t] = SR[j..t];
} // Merge
```

归并排序的算法

- 如果数据元素无序序列 R[s..t] 的两部分 $R[s..\lfloor(s+t)/2\rfloor]$ 和 $R[\lfloor(s+t)/2\rfloor+1..t]$
- 分别按关键字有序,则利用Merge算法很容易将 它们合并成一个有序序列。
- 应该先分别对这两部分进行 2-路归并排序。

例如:

```
void Msort (ElemType SR[], ElemType TR1[], int s, int t)
  // 将SR[s..t] 归并排序为 TR1[s..t]
 if (s = =t) TR1[s]=SR[s];
  else
   \{ m=(s+t)/2;
      Msort (SR, TR2, s, m);
      Msort (SR, TR2, m+1, t);
      Merge (TR2, TR1, s, m, t);
} // Msort
```



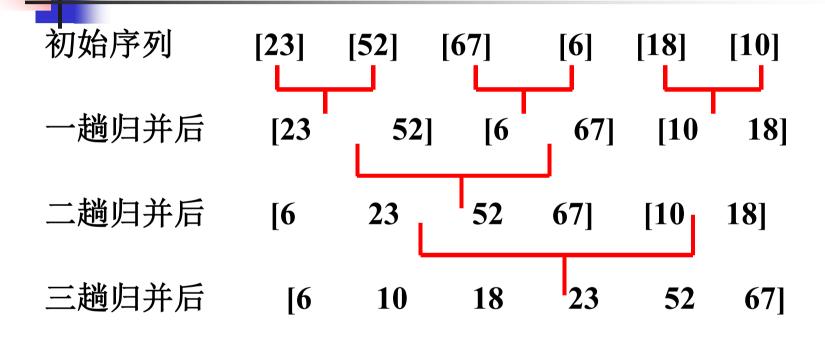
对顺序表 L 作2-路归并排序

```
void MergeSort (SqList &L)
{
    MSort(L.r, L.r, 1, L.length);
}
```

算法分析

- 一趟归并的时间复杂度为 O(n)
- 总共需进行 log2n 趟
- n 个记录进行归并排序的时间复杂度为O(nlogn)
- 稳定性?

归并排序的过程



说明:该过程初始时每个数据元素看成是一个有序子序列 每一趟依次将2个相邻子序列合并成一个有序子序列----所谓 的**自下而上**的归并排序过程

时间性能

- 平均的时间性能
- > 时间复杂度为 O(nlogn): 快速排序、堆排序和归并排序
- \triangleright 时间复杂度为 $O(n^2)$: 直接插入、冒泡和简单选择排序
- ▶ 时间复杂度为 O(n): 基数排序
- 当待排记录序列按关键字顺序有序时
- ▶ 直接插入和冒泡排序: 0(n)
- > 快速排序: 0(n²)。
- 简单选择排序、堆排序和归并排序的时间性能 不随记录序列中关键字的分布而改变。

空间性能

- ■指的是排序过程中所需的辅助空间大小
- » 所有的简单排序方法(包括:直接插入、起泡和简单选择) 和堆排序的空间复杂度为O(1);
- > 快速排序为O(logn),为递归程序执行过程中, 栈所需的辅助空间;
- > 归并排序所需辅助空间最多, 其空间复杂度为 O(n);
- > 链式基数排序需附设队列首尾指针,则空间复杂度为 O(rd)。