

**Rapport séance 3 du 13/01/2023 :**

- Objectif : fin de la réalisation du système de traction/poulie(1) et utilisation d'un joystick de déplacement (2)

1) J'ai accroché les deux fils de suspension au moteur pour une longueur de 15cm environ. La pince monte et descend donc de 15cm environ. Cela est montré en vidéo

Lien de la vidéo : <https://youtu.be/sDgMBmjO1tc>

2) J'ai utilisé un joystick qui servira à diriger le déplacement de la pince suivant l'axe x/y. C'est un Joystick HXJ-35. J'ai réalisé une vidéo de présentation.

Lien de la vidéo :

[https://www.youtube.com/watch?v=jxws54jvBzY&list=PLqWIXEVHAbW\\_gYGThSeTQXe0xqUftPWoc&index=3&ab\\_channel=SCRYTTEO](https://www.youtube.com/watch?v=jxws54jvBzY&list=PLqWIXEVHAbW_gYGThSeTQXe0xqUftPWoc&index=3&ab_channel=SCRYTTEO)

L'objectif de cette séance est donc atteint car le système de traction/poulie est fini et opérationnel. Je suis en avance sur le planning car je sais déjà utiliser le joystick.