

Cholewa Théo G1

**Rapport séance 7 du 17/02/2023 :**

La boîte a été construite :



Cependant les deux barres de fer n'étant pas assez longues (visibles sur la photo) , il a fallu en couper d'autres de 29cm (qui ne figurent pas sur la photo).

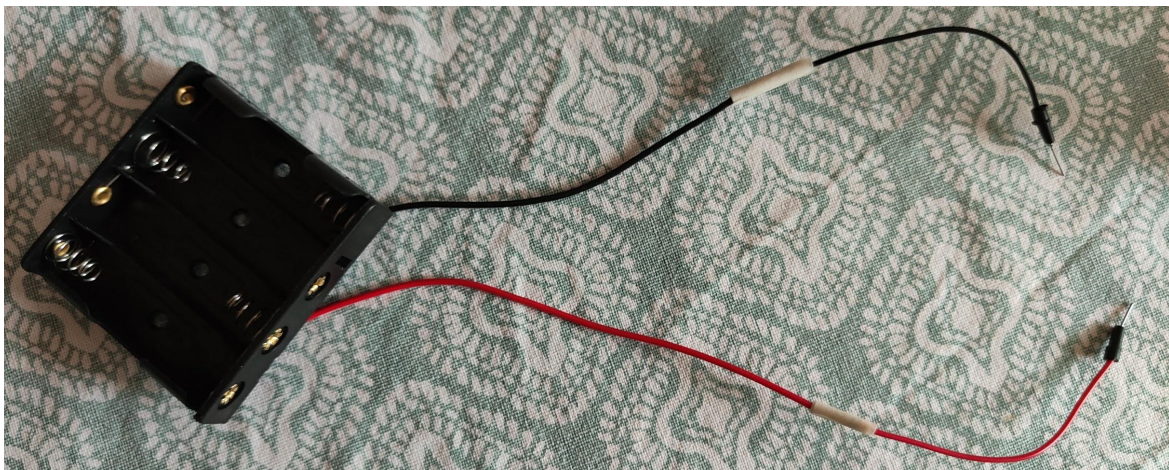


Ensuite, le boîtier de commande a été réalisé. Il comporte un joystick et un écran, tous les deux déjà vissés, ainsi qu'une carte arduino et une alimentation par piles. La face du dessus et une d'un côté n'ont pas encore été fixées au reste des faces pour permettre de réaliser le code arduino.



En effet le boîtier de commande n'aura pas besoin de câble d'alimentation puisqu'il aura déjà son alimentation intégrée. Cela sera pareil pour le module de déplacement et la pince, ce qui évitera ainsi tout problème de fil/cable lorsque le module se déplacera.

L'alimentation est réalisée par 4 piles de 1.5 V.



La soudure entre les fils du boîtier d'alimentation et des fils mâles mâles a été faite et protégée par du scotch isolant.

De plus, le module de déplacement a été revu pour une meilleure répartition du poids afin de faciliter son déplacement sur rails et pour gagner de la distance pouvant être parcourue qui était de seulement quelques centimètres avant modifications. Ces changements n'étant pas encore tous finis, ce montrerai le résultat final du module de déplacement dans le prochain rapport.