基于逻辑回归的手写数字识别 —— Kaggle实现

◆数据获取 ◆数据处理

◆模型构建 → 训练过程

汇报人:程征

数据集获取

```
import torchvision
  import torchvision.transforms as transforms # 处理数据模块
  mnist = torchvision.datasets.MNIST(root=' # 若本地已下载好手写数字数据集,可以直接在此输入本地路径地址
                                         ,train=True # 是否下载训练集,若为False,将下载测试集数据
                                         .download=True # 是否自动下载
                                         ,transform=transforms.ToTensor() # 简单来说就是把图像数据转换成tensor
Downloading http://yann.lecun.com/exdb/mnist/train-images-idx3-ubyte.gz
Downloading http://yann.lecun.com/exdb/mnist/train-images-idx3-ubyte.gz to MNIST/raw/train-images-idx3-ubyte.gz
                                        9913344/? [00:00<00:00, 41430091.74it/s]
Extracting MNIST/raw/train-images-idx3-ubyte.gz to MNIST/raw
Downloading http://yann.lecun.com/exdb/mnist/train-labels-idx1-ubyte.gz
Downloading http://yann.lecun.com/exdb/mnist/train-labels-idx1-ubyte.gz to MNIST/raw/train-labels-idx1-ubyte.gz
                                        29696/? [00:00<00:00, 986488.61it/s]
Extracting MNIST/raw/train-labels-idx1-ubyte.gz to MNIST/raw
Downloading http://yann.lecun.com/exdb/mnist/t10k-images-idx3-ubyte.gz
Downloading http://yann.lecun.com/exdb/mnist/t10k-images-idx3-ubyte.gz to MNIST/raw/t10k-images-idx3-ubyte.gz
                                         1649664/? [00:00<00:00, 25508543.09it/s]
Extracting MNIST/raw/t10k-images-idx3-ubyte.gz to MNIST/raw
Downloading http://yann.lecun.com/exdb/mnist/t10k-labels-idx1-ubyte.gz
Downloading http://yann.lecun.com/exdb/mnist/t10k-labels-idx1-ubyte.gz to MNIST/raw/t10k-labels-idx1-ubyte.gz
                                        5120/? [00:00<00:00, 191239.32it/s]
Extracting MNIST/raw/t10k-labels-idx1-ubyte.gz to MNIST/raw
```

mnist #数据集说明

Dataset MNIST Number of datapoints: 60000

Root location: Split: Train StandardTransform Transform: ToTensor()

> # 查看数据集数量 len(mnist)

60000

数据集获取

探索性数据分析

```
#查看特征张量形状
mnist.data.shape

# 查看特征张量类型
mnist.data.dtype

# mr

torch.Size([60000, 28, 28])

torch.uint8

+讲制数据类型,范围在0-255之间
```

```
# 查看标签
mnist.targets

# 查看标签张量类型
mnist.targets.dtype

# 查看标签类别
mnist.targets.unique()

tensor([5, 0, 4, ..., 5, 6, 8])
torch.int64

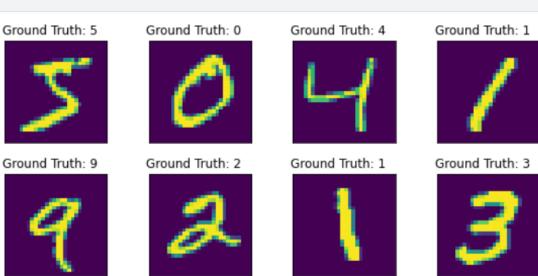
tensor([0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9])
```

此时,我们可以看到数据集张量形状为[60000,28,28],其中60000表示数据集的个数,28和28分别代表图片像素的高度和宽度,然而神经网络无法识别此shape的张量,需要进行调整。另外,关于图像样本真实数据形状应为 [sample_size, H -height, W -width, C -color],C表述颜色通道数(红绿蓝),此处C为1,因此省略了也不会改变数据的结构分布。

数据集获取

探索性数据分析

```
# 查看图像
fig = plt.figure(figsize=(8,4)) # 设置画布大小
for i in range(0,8):
    plt.subplot(2,4,i+1) # 设置子图 2行4列第i个
    plt.tight_layout() # 自动调整布局
    # 绘制图像,由于imshow()方法仅支持ndarray格式的数据,所以要进行数据类型转换
    plt.imshow(mnist[i][0].view((28, 28)).numpy())
    plt.title("Ground Truth: {} ".format(mnist.targets[i])) # 设置标题
    plt.xticks([]) # 设置x轴刻度不显示
    plt.yticks([]) # 设置y轴刻度不显示
    plt.show()
```



```
# torch.view() 用于改变tensor的形状
 mnist[0][0].shape
 # 方式一
 mnist[0][0].view(28,28).shape
 # 方式二
 mnist[0][0].view(-1,28).shape
torch.Size([1, 28, 28])
torch.Size([28, 28])
torch.Size([28, 28])
  # .numpy() 将tensor转换为ndarray数据类型
  type(mnist[0][0].view(28,28))
  type(mnist[0][0].view(28,28).numpy())
```

torch.Tensor

numpy.ndarray

为了方便Pytorch进行数据调用,我们需要在Dataset下面创建一个用于表示Mnist数据集的子类。 在创建Dataset的子类过程中,必须要重写getitem方法和len方法,其中getitem方法返回输入索引后对 应的特征和标签,而len方法则返回数据集的总数据个数。当然,在必须要进行的init初始化过程中, 我们也可输入可代表数据集基本属性的相关内容,包括数据集的特征、标签、大小等。

```
class MnistDataset(Dataset):
    def __init__(self, data):
        self.features = data.data # features属性返回数据集特征
        self.labels = data.targets # labels属性返回数据集标签
        self.lens = len(data.data) # lens属性返回数据集大小
    def __getitem__(self, index):
        # 调用该方法时需要输入index数值,方法最终返回index对应的特征和标签
        return (self.features[index,:], self.labels[index])
    def __len__(self):
        # 调用该方法不需要输入额外参数,方法最终返回数据集大小
        return self.lens
```

```
mnist_data = MnistDataset(mnist) # 类的实例化
mnist_data.features.shape # 查看特征的形状
mnist_data.labels # 查看标签
mnist_data.lens # 查看数据集大小
```

```
torch.Size([60000, 28, 28])
tensor([5, 0, 4, ..., 5, 6, 8])
60000
```

数据处理 —— 划分训练集测试集

```
from torch.utils.data import random_split # 数据集切分函数

# 确定训练集、测试集大小,此处以8: 2划分训练集和测试集
num_train = int(mnist_data.lens * 0.8)
num_test = mnist_data.lens - num_train
num_train, num_test # (48000, 12000)

mnist_train, mnist_test = random_split(mnist_data, [num_train, num_test])
```

```
此时切分的结果是一个映射式的对象,包含dataset和indices两个属性,其中dataset属性用于查看原数据集对象,indices属性用于查看切分后数据集的每一条数据的索引号。
```

```
mnist_train.dataset
mnist_data
mnist_train.dataset == mnist_data
<__main__.MnistDataset at 0x7fa0256ff050>
<__main__.MnistDataset at 0x7fa0256ff050>
True
```

```
mnist_train.indices

[7107,
20904,
43486,
21104,
39950,
55275,
11249,
10313,
11300,
13605,
19578,
```

这里我们可以发现mnist_train.dataset和 mnist_data指向同一个地址,说明它们之间存在是映射关系,而不是重新创建了一个对象,这样做的好处在于当我们在处理大规模数据时,通过映射的方法进行数据集的划分可大幅减少内存空间的占用,提高内存利用效率。

数据处理 —— 创建用于处理批数据的方法

```
def collate_fn(examples):
    '''数据整理函数,对一个批次的数据进行处理'''
    # 将特征转换成32位浮点型数据
    inputs = torch.stack([ex[0].float() for ex in examples])
    # 将特征转换成64位整型数据
    # 后面进行模型迭代时,若使用多分类交叉熵损失函数,则要求输入标签数据必须为torch.long类型数据
    targets = torch.tensor([ex[1] for ex in examples],dtype=torch.long)
    return inputs, targets
```

这一步在此数据集上非必须,此 处是为了演示统一对一个批次的数据 进行处理的方法。

```
# torch.stack() 堆叠函数, 将参与堆叠的对象放在一个更高维度的涨量里,参与堆叠的张量形状必须完全相同
a = torch.tensor([1,2,3], dtype=torch.float)
b = torch.tensor([4,5,6], dtype=torch.float)
a
b
torch.stack([a,b])
torch.stack([a,b]).shape
tensor([1., 2., 3.])
tensor([4., 5., 6.])
tensor([1., 2., 3.],
        [4., 5., 6.]])
torch.Size([2, 3])
```

```
train_loader.dataset
mnist_train
train_loader.dataset == mnist_train 这里其实也只是进行了数据对象的映射
```

```
<torch.utils.data.dataset.Subset at 0x7fa025568790>
<torch.utils.data.dataset.Subset at 0x7fa025568790>
True
```

有很多博客在介绍PyTorch深度学习建模过程中的数据集划分时,会使用scikit-learn中的train_test_split函数。该函数是可以非常便捷的完成数据集切分,但这种做法只能用于单机运行的数据,并且切分之后还要调用Dataset、DataLoader模块进行数据封装和加载,切分过程看似简单,但其实会额外占用非常多的存储空间和计算资源,当进行超大规模数据训练时,所造成的影响会非常明显(当然,也有可能由于数据规模过大,本地无法运行)。

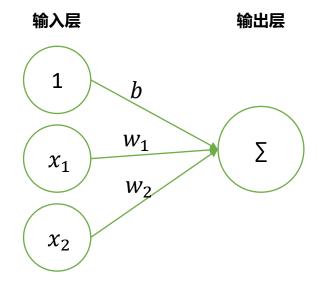
因此,为了更好的适应深度学习真实应用场景,在使用包括数据切分等常用函数时,函数使用优先级是: Pytorch原生函数和类 > 依据张量及其常用方法手动创建的函数 > Scikit-Learn函数

模型构建

线性层的创建 nn.Linear

```
[20]:
       import torch
       from torch import nn
       torch.manual_seed(10)
       # 创建一个线性层
       linear = nn.Linear(in_features=2, out_features=1) #输入特征为2,输出特征为1
       linear.weight # w 随机生成
       linear.bias # b 偏置项
     <torch._C.Generator at 0x7f5bddd8e410>
[20]: Parameter containing:
     tensor([[-0.0593, -0.0242]], requires grad=True)
[20]: Parameter containing:
     tensor([-0.2652], requires_grad=True)
[21]:
        #这里应注意, pytorch计算是按列计算的, 此过程由pytorch内部自动转置完成
       linear.weight.shape
[21]: torch.Size([1, 2])
```

创建一个输入特征为2,输出特征为1的线性层相当于构建了一个 $\hat{z} = w_1 x_1 + w_2 x_2 + b$ 映射关系



模型构建

线性层的创建 nn.Linear

当我们的输入数据为

x_1	x_2
0	0
1	0
0	1
1	1

其计算过程便为:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \end{bmatrix} + b = \hat{z}$$

维度变换过程: (4,2) × (2,1) → (4,1)

Pytorch实现

模型构建

逻辑回归

class LogisticRegression(nn.Module):
 def __init__(self, in_features=300, num_class=10):
 # 查找个这个类的父类,并调用父类的初始化方法
 super(LogisticRegression, self).__init__()
 self.linear = nn.Linear(in_features, num_class) # 隐含层的第一层
 self.activate = torch.sigmoid # sigmoid激活函数,实现非线性变换

def forward(self, inputs):
 inputs = inputs.view(-1, 28*28) # 维度变换,转换成Pytorch可以处理的数据类型
 linear_out = self.linear(inputs)
 outputs = self.activate(linear_out)
 return outputs

Sigmoid函数:
$$\sigma = \frac{1}{1+e^{-\delta}}$$

定义超参数

```
\triangleright
      # 输入特征个数 .nume1() 统计张量元素个数,这里将后两维作为特征数目,即图片像素的高度和宽度
      in_features = mnist.data[0].numel()
      mnist.data.shape
      mnist.data[0].shape
      mnist.data[0].numel()
[39]: torch.Size([60000, 28, 28])
[39]: torch.Size([28, 28])
[39]: 784
[40]:
      # 输出特征个数,即标签类别数
      num_class = len(mnist.targets.unique())
      num_class
[40]: 10
[46]:
      batch_size = 128 # 批次大小
      learning_rate = 0.001 # 学习率,可以简单理解为模型迭代的速率,详细了解查阅梯度下降原理即可
      num_epochs = 10 # 训练数据被使用次数,一个epoch表示优化算法将全部数据都是用了一次
      device = torch.device('cuda' if torch.cuda.is_available() else 'cpu') # 当GPU可用时,使用GPU; 否则使用CPU
```

将超参数以字典形式存放

模型实例化、定义损失函数及优化方法

```
from torch import optim

# 模型实例化
model = LogisticRegression(in_features=config['in_features'], num_class=config['num_class'])
# 将模型加载至GPU
model.to(config['device'])
# 损失函数
creterion = nn.CrossEntropyLoss()
# 优化方法
optimizer = optim.SGD(model.parameters(), lr=config['learning_rate']) # 小批次随机梯度下降
# 查看是否切换至GPU
config['device']

[15]: LogisticRegression(
    (linear): Linear(in_features=784, out_features=10, bias=True)
)
[15]: device(type='cuda')
```

开始迭代 ▷

```
# 开始训练
for epoch in range(config['num_epochs']):
   total loss = 0
   total_acc = 0
   for batch in tqdm(train_loader, desc=f'Training Epoch {epoch+1}'):
       # 将数据加载至GPU
       inputs, targets = [x.to(config['device']) for x in batch]
       # 将特征带入到模型
       probs = model(inputs)
       # 计算损失
       loss = creterion(probs, targets)
       optimizer.zero_grad() # 梯度清零
       loss.backward() # 反向传播
       optimizer.step() # 更新参数
       acc = (probs.argmax(dim=1) == targets).sum().item() # item()用于在只包含一个元素的tensor中提取值
       total_acc += acc # 最終得到整个epoch的准确率
       total_loss += loss.item() # 最终得到整个epoch的损失
   # 打印的是整个eopch上的样本损失的平均值以及准确率
   print(f'\tTrain Loss:{total_loss/len(train_loader):.4f}\tTrain Accuracy:{total_acc/len(mnist_train):.4f}')
```



模型测试

```
def evaluate(model, data_loader, device):
    test_acc = 0
    model.eval() # 切換到测试模式
    with torch.no_grad(): # 不计算梯度
        for batch in data_loader:
            inputs, targets = [x.to(device) for x in batch]
            probs = model(inputs)
            test_acc += (probs.argmax(dim=1) == targets).sum().item()
    model.train() # 切換到训练模式
    return test_acc
```

完整训练过程

一次导入所有需要用的模块

```
import torch
from torch import nn, optim
import torchvision
import torchvision.transforms as transforms # 处理数据模块
from torch.utils.data import random_split # 数据集切分
from torch.utils.data import Dataset # 用于数据整理
from torch.utils.data import DataLoader # 装载数据,使其可迭代

import matplotlib.pyplot as plt
from tqdm.auto import tqdm #以进度条的方式显示迭代的速度

from IPython.core.interactiveshell import InteractiveShell
InteractiveShell.ast_node_interactivity = 'all'
```

完整训练过程 (数据+模型+训练算法)

```
def train(config):
   # 数据整理
   mnist_data = MnistDataset(mnist)
   # 确定训练集、测试集大小,此处以8: 2划分训练集和测试集
   num_train = int(mnist_data.lens * 0.8)
   num test = mnist data.lens - num train
   # 数据集划分
   mnist_train, mnist_test = random_split(mnist_data, [num_train, num_test])
   # 装载数据
   train_loader = DataLoader(mnist_train, batch_size=config['batch_size'], shuffle=True, collate_fn=collate_fn)
   test_loader = DataLoader(mnist_test, batch_size=config['batch_size'], shuffle=False, collate_fn=collate_fn)
   # 模型实例化
   model = LogisticRegression(in_features=config['in_features'], num_class=config['num_class'])
   # 将实例化后的模型加载至GPU
   model.to(config['device'])
   # 损失函数
   creterion = nn.CrossEntropyLoss()
   # 优化方法
   optimizer = optim.SGD(model.parameters(), lr=config['learning_rate'])
```

完整训练过程 (数据+模型+训练算法)

```
# 开始训练
for epoch in range(config['num_epochs']):
   total loss = 0
   total acc = 0
   for batch in tqdm(train_loader, desc=f'Training Epoch {epoch+1}'):
       inputs, targets = [x.to(config['device']) for x in batch]
       probs = model(inputs)
       loss = creterion(probs, targets)
       optimizer.zero_grad() # 梯度清零
       loss.backward() # 反向传播
       optimizer.step() # 更新参数
       acc = (probs.argmax(dim=1) == targets).sum().item() # item()用于在只包含一个元素的tensor中提取值
       total_acc += acc # 最終得到整个epoch的准确率
       total_loss += loss.item() # 最终得到整个epoch的损失
   # 打印的是整个eopch上的样本损失的平均值以及准确率
   print(f'\tTrain Loss:{total_loss/len(train_loader):.4f}\tTrain Accuracy:{total_acc/len(mnist_train):.4f}')
   # 在测试集上测试
   test_acc = evaluate(model, test_loader, config['device'])
   print(f'\tTest Accuracy:{test_acc/len(mnist_test):.4f}')
```

完整训练过程 (数据+模型+训练算法)

```
\triangleright
        if __name__ == '__main__':
            #设置随机数种子
            torch.manual_seed(100)
            #导入数据
            mnist = torchvision.datasets.MNIST(root='', train=True, download=True, transform=transforms.ToTensor())
            #将超参数以字典形式存放
            config = {'in_features':mnist.data[0].numel(),
                        'num_class':len(mnist.targets.unique()),
                        'batch_size':128,
                        'learning_rate':0.001,
                        'num_epochs':10,
                        'device': torch.device('cuda' if torch.cuda.is_available() else 'cpu')
            train(config)
[13]: <torch._C.Generator at 0x7f5485573c10>
     Training Epoch 1: 100%
                                                                 375/375 [00:00<00:00, 414.06it/s]
             Train Loss:1.9397
                                    Train Accuracy: 0.4356
             Test Accuracy:0.5978
     Training Epoch 2: 100%
                                                                375/375 [00:00<00:00, 418.49it/s]
             Train Loss:1.7721
                                    Train Accuracy: 0.6471
             Test Accuracy:0.6691
     Training Epoch 3: 100%
                                                                 375/375 [00:01<00:00, 400.73it/s]
                                    Train Accuracy:0.6828
             Train Loss:1.7439
             Test Accuracy:0.6875
```

学习资料:https://www.bilibili.com/video/BV1Gg411u7Lr?spm_id_from=333.999.0.0&vd_source=3ddfe9036e33daef6be41f0d67c9199d Pytorch基础快速入门