



微算機實驗報告

Lab # 11

姓名：仇健安

系級：電機系

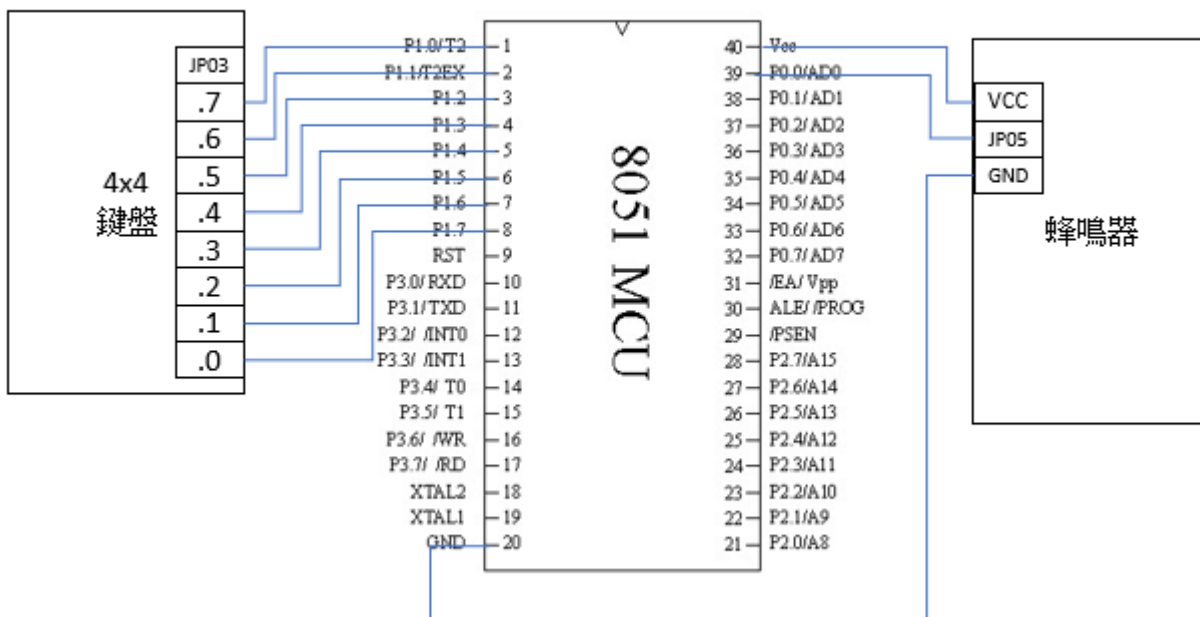
學號：111511239

上課時間：2025/05/20

一、實驗目的：

本實驗透過 8051 微控制器結合矩陣式鍵盤輸入，實現音階控制與蜂鳴器驅動的功能。透過對鍵盤掃描與按鍵判斷的實作，取代原本老師還沒上到的 serial input，並將其與 Timer 計時器結合，用以控制蜂鳴器輸出不同頻率的方波，對應 Do 到 Si 七個音階。

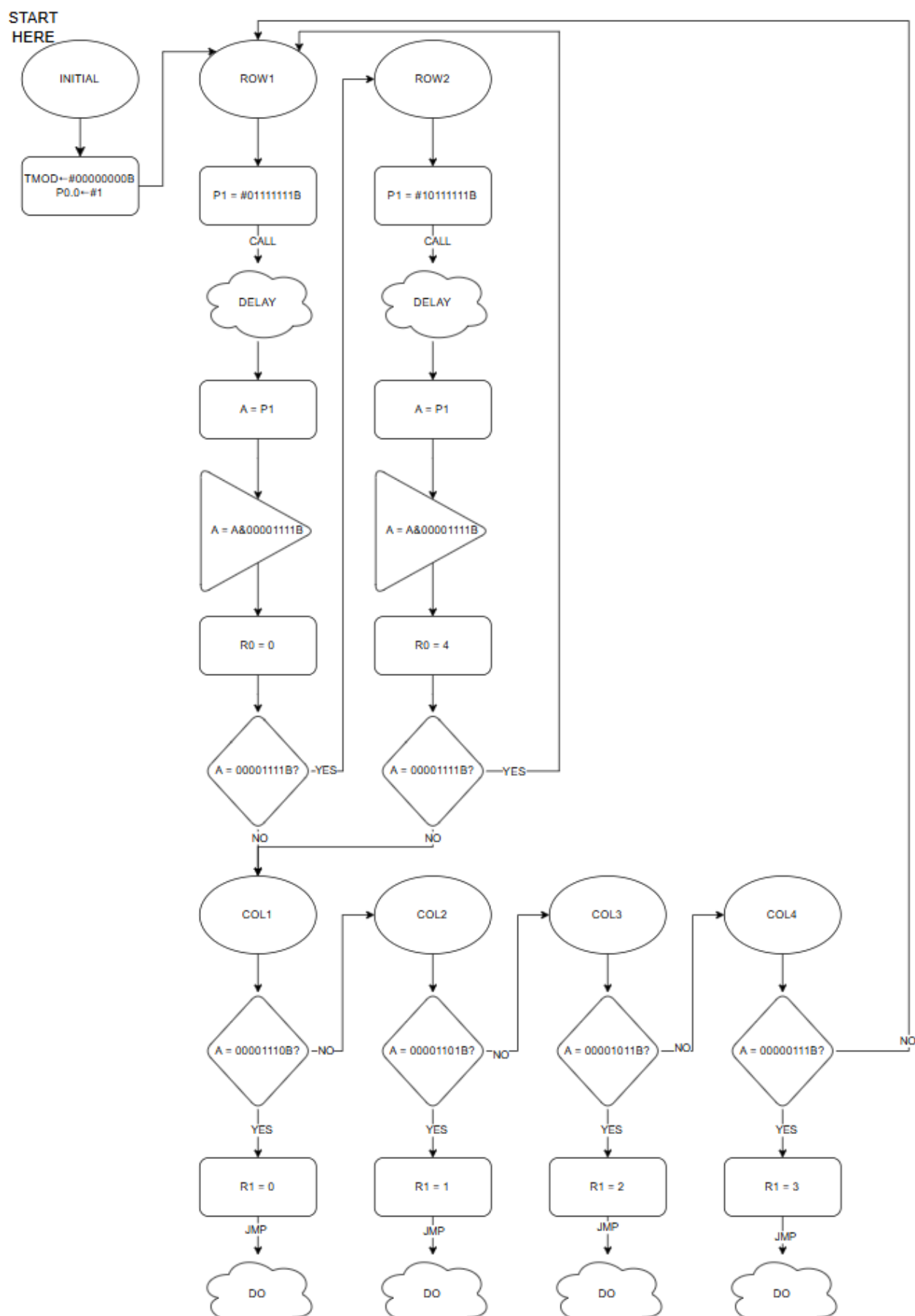
二、硬體架構：



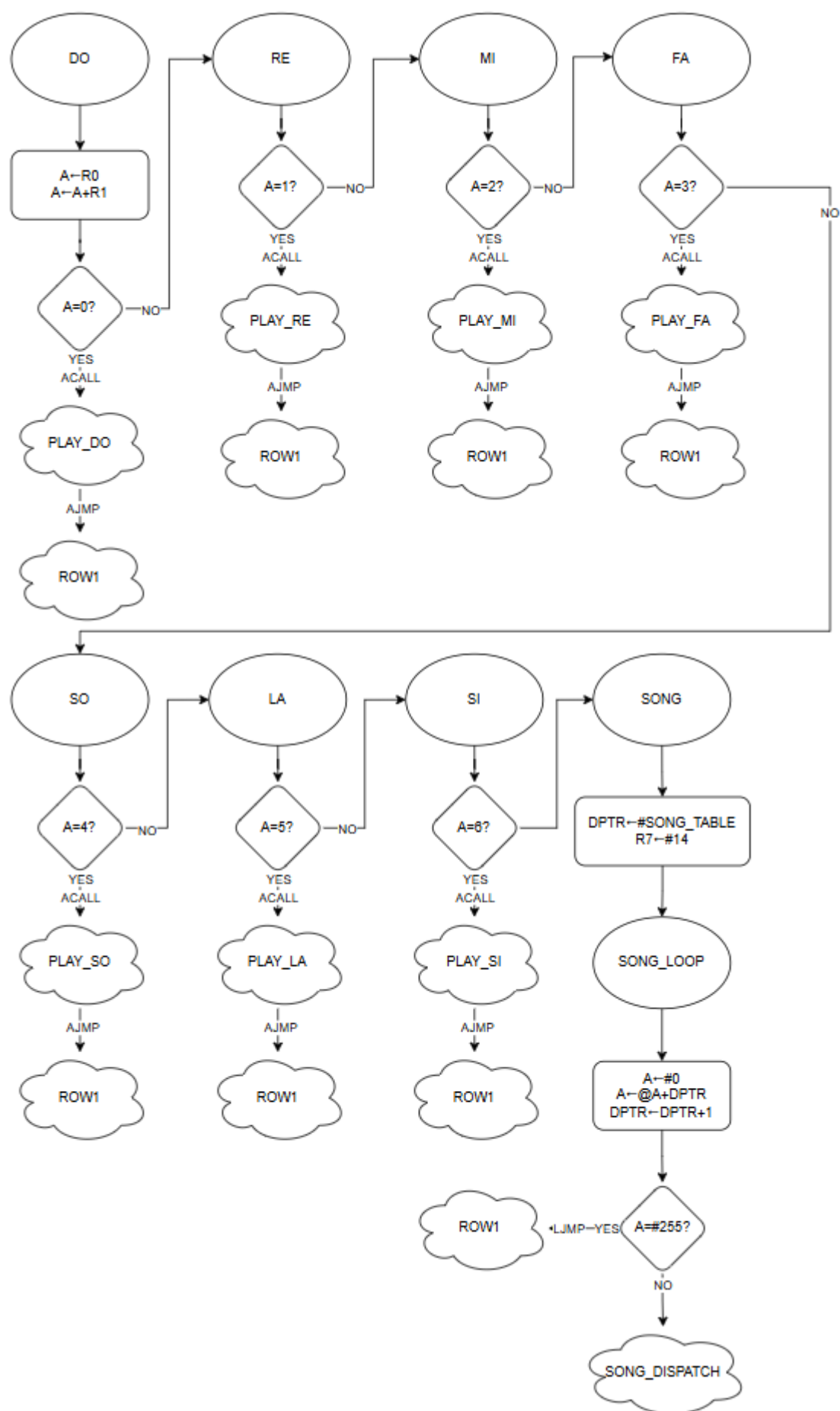
蜂鳴器腳位	連接對象	說明
VCC (+)	+5V	可接開發板 5V 或模組自帶電源
GND (-)	GND	接開發板的 GND 共地
控制腳 (IN)	P0.0	接開發板 P0.0 腳，輸出方波
鍵盤腳位	連接對象	說明
Row 1	P1.7	掃描鍵盤列的第 1 列
Row 2	P1.6	掃描鍵盤列的第 2 列
Row 3	P1.5	掃描鍵盤列的第 3 列 (可略)
Row 4	P1.4	掃描鍵盤列的第 4 列
Column 1	P1.3	掃描鍵盤行的第 1 行
Column 2	P1.2	掃描鍵盤行的第 2 行
Column 3	P1.1	掃描鍵盤行的第 3 行
Column 4	P1.0	掃描鍵盤行的第 4 行

三、程式流程圖：

鍵盤部分，因為只用到 8 個按鍵(我直接把加分題做在一起，所以會用到除了 DO~SI 之外還有播歌
總共八個按鍵)，所以只需要掃描 ROW1、ROW2:



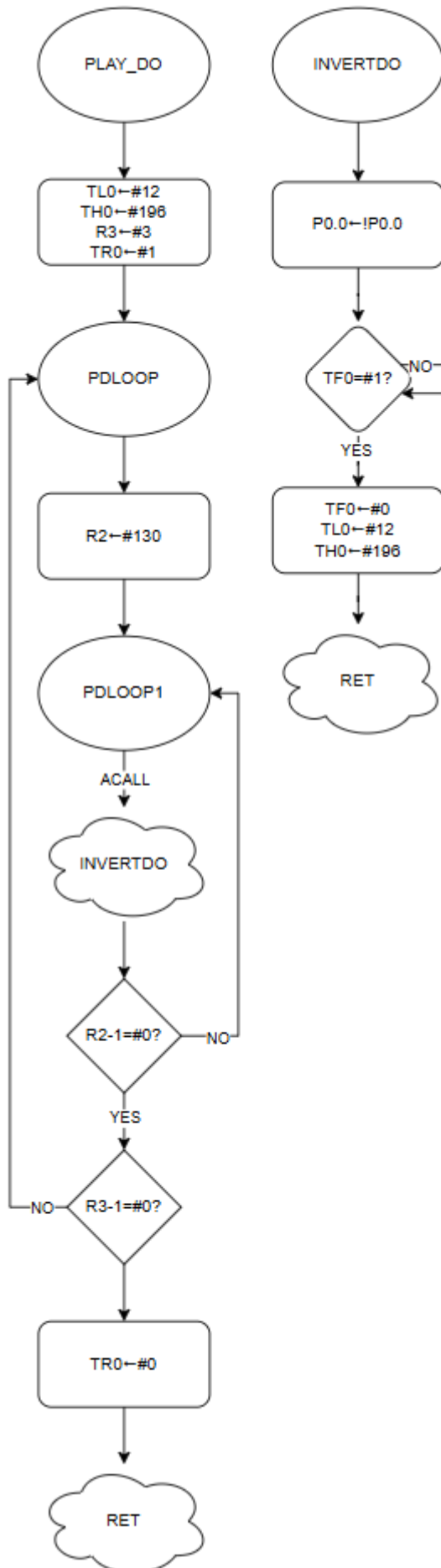
判斷該撥放的音頻或播歌的指令流程，因為只有掃描 8 個按鈕，且按下按鈕才會來這邊，所以 SONG 那邊不用再去進行判斷，只要前面七個不是，一定是播歌：



播歌的程式流程圖，根據 TABLE 的值，判斷要撥放什麼音頻：



播放音頻的程式流程圖，因為 DO~SI 都一樣，只是頻率不同所以 TIMER 的數值設定不一樣即可，這邊只畫出 DO 的播放流程圖：



四、問題與討論：

(1) 試根據你所設計的程式架構，解說如何實現蜂鳴器的長短音功能。

我的設計中，蜂鳴器是透過 8051 的 Timer0 產生固定頻率的方波，並由 P0.0 腳輸出控制蜂鳴器發聲。聲音的長短是由兩層迴圈控制的：

- R2：內層迴圈，控制每次產生方波的次數。
- R3：外層迴圈，控制整體音符持續的時間。

以播放 Do 音為例，程式架構如下：

MOV R3, #3 ；外圈次數，控制音長

PDLOOP:

MOV R2, #130 ；內圈次數，控制翻轉頻率

PDLOOP1:

ACALL INVERTDO

DJNZ R2, PDLOOP1

DJNZ R3, PDLOOP

只要修改 R2 或 R3 的數值，即可改變聲音的長短。數值越大，聲音持續越久；數值越小，聲音越短。

(2) 假設要更改音色，試問要如何更改？

蜂鳴器的音色主要取決於所輸出的波形類型與頻率。目前程式透過 CPL P0.0 搭配 Timer0 所產生的是標準方波，因此是透過改變頻率更改音色，因此方法如下：

調整頻率：

透過修改 Timer0 的 TH0 和 TL0 設定值，可以調整方波頻率，從而改變音符的高低，進而讓人聽感上的音色有變化。

五、程式碼與註解：

ORG 0000H

AJMP INITIAL

ORG 0050H

=====

；初始化設定

=====

INITIAL:

MOV TMOD, #00000000B ；Timer0 設定為 Mode 0 (13-bit)，掃描鍵盤與控制頻率用

SETB P0.0 ；預設將蜂鳴器腳位設為高電位，避免初始發聲

=====

；鍵盤掃描主迴圈

=====

ROW1:

MOV P1, #7FH ；掃描第 1 列 (P1.7 = 0)

LCALL DELAY ；延遲去彈跳

MOV A, P1

```

ANL A, #0FH          ; 擷取 P1.3~P1.0 (讀取行)
MOV R0, #0           ; 記錄第 1 列的 base index 為 0
CJNE A, #0FH, COL1   ; 若行有按下按鍵，跳至列偵測

```

ROW2:

```

MOV P1, #0BFH        ; 掃描第 2 列 (P1.6 = 0)
LCALL DELAY
MOV A, P1
ANL A, #0FH
MOV R0, #4            ; 記錄第 2 列 base index 為 4
CJNE A, #0FH, COL1    ; 若有按鍵，跳至列偵測
JMP ROW1              ; 無按鍵，回到列 1 繼續掃描

```

```

;=====

```

```

; 行偵測並記錄編號

```

```

;=====

```

COL1:

```

CJNE A, #0EH, COL2
MOV R1, #0            ; 第 1 行 → R1 = 0
JMP DO

```

COL2:

```

CJNE A, #0DH, COL3
MOV R1, #1            ; 第 2 行 → R1 = 1
JMP DO

```

COL3:

```

CJNE A, #0BH, COL4
MOV R1, #2            ; 第 3 行 → R1 = 2
JMP DO

```

COL4:

```

CJNE A, #07H, ROW1
MOV R1, #3            ; 第 4 行 → R1 = 3
JMP DO

```

```

;=====

```

```

; 音符判斷處理 (按鍵編號 = R0 + R1)

```

```

;=====

```

DO:

```

MOV A, R0
ADD A, R1              ; A = 按鍵編號 (0~7)

```

```

CJNE A, #0, RE

```

```
ACALL PLAY_DO  
AJMP ROW1
```

RE:

```
CJNE A, #1, MI  
ACALL PLAY_RE  
AJMP ROW1
```

MI:

```
CJNE A, #2, FA  
ACALL PLAY_MI  
AJMP ROW1
```

FA:

```
CJNE A, #3, SO  
ACALL PLAY_FA  
AJMP ROW1
```

SO:

```
CJNE A, #4, LA  
ACALL PLAY_SO  
AJMP ROW1
```

LA:

```
CJNE A, #5, SI  
ACALL PLAY_LA  
AJMP ROW1
```

SI:

```
CJNE A, #6, SONG  
ACALL PLAY_SI  
AJMP ROW1
```

```
;=====
```

; 播放小蜜蜂旋律 (A = 7 時)

```
;=====
```

SONG:

```
MOV DPTR, #SONG_TABLE  
MOV R7, #14 ; 播放 14 個音符
```

SONG_LOOP:


```

CLR A
MOVC A, @A+DPTR      ; 取出當前音符編號
INC DPTR
CJNE A, #255, SONG_DISPATCH
LJMP ROW1             ; 若遇 255 (終止符號), 回掃描主程式

;=====
; 音符對應播放 (查表分派)
;=====
SONG_DISPATCH:
    CJNE A, #0, SONG_RE
    ACALL PLAY_DO
    AJMP SONG_NEXT
SONG_RE:
    CJNE A, #1, SONG_MI
    ACALL PLAY_RE
    AJMP SONG_NEXT
SONG_MI:
    CJNE A, #2, SONG_FA
    ACALL PLAY_MI
    AJMP SONG_NEXT
SONG_FA:
    CJNE A, #3, SONG_SO
    ACALL PLAY_FA
    AJMP SONG_NEXT
SONG_SO:
    CJNE A, #4, SONG_LA
    ACALL PLAY_SO
    AJMP SONG_NEXT
SONG_LA:
    CJNE A, #5, SONG_SI
    ACALL PLAY_LA
    AJMP SONG_NEXT
SONG_SI:
    ACALL PLAY_SI      ; A = 6 預設為 Si

SONG_NEXT:
    ACALL DELAY
    DJNZ R7, SONG_LOOP
    LJMP ROW1          ; 播完回主程式

```

```

;=====
; 小蜜蜂旋律音符編碼表
;=====
SONG_TABLE:
    DB 0,0,4,4,5,5,4      ; Do Do So So La La So
    DB 3,3,2,2,1,1,0      ; Fa Fa Mi Mi Re Re Do
    DB 255                  ; 255 = 播放結束標記

;=====
; 各音符播放子程式
;=====
;=====
; PLAY_DO - 播放 Do 音符
;=====
PLAY_DO:
    MOV TL0, #12           ; 設定 Timer0 低位，對應 Do 的頻率
    MOV TH0, #196          ; 設定 Timer0 高位 (TH0:TL0 = C4CH)，產生約 523Hz 的方波頻
    率

    MOV R3, #3             ; 外層迴圈次數，控制音符的總時長（此值可調整音長）
    SETB TR0              ; 啟動 Timer0 計數

PDLOOP:
    MOV R2, #130           ; 內層迴圈次數，每次呼叫 INVERTDO 來翻轉一次蜂鳴器輸出

PDLOOP1:
    ACALL INVERTDO         ; 呼叫產生方波的副程式
    DJNZ R2, PDLOOP1       ; 內圈次數減一，沒減完則繼續
    DJNZ R3, PDLOOP        ; 外圈次數減一，沒減完則整個再來一次

    CLR TR0               ; 播放完成，關閉 Timer0
    RET                   ; 返回主程式

PLAY_RE:
    MOV TL0, #28
    MOV TH0, #202
    MOV R3, #3
    SETB TR0
PRLOOP: MOV R2, #196
PRLOOP1: ACALL INVERTRE

```

```
DJNZ R2, PRLOOP1
DJNZ R3, PRLOOP
CLR TR0
RET
```

PLAY_MI:

```
MOV TL0, #21
MOV TH0, #208
MOV R3, #3
SETB TR0
```

PMLOOP: MOV R2, #220

```
PMLOOP1: ACALL INVERTMI
DJNZ R2, PMLOOP1
DJNZ R3, PMLOOP
CLR TR0
RET
```

PLAY_FA:

```
MOV TL0, #8
MOV TH0, #211
MOV R3, #3
SETB TR0
```

PFLOOP: MOV R2, #233

```
PFLOOP1: ACALL INVERTFA
DJNZ R2, PFLOOP1
DJNZ R3, PFLOOP
CLR TR0
RET
```

PLAY_SO:

```
MOV TL0, #5
MOV TH0, #216
MOV R3, #4
SETB TR0
```

PSLOOP: MOV R2, #196

```
PSLOOP1: ACALL INVERTSO
DJNZ R2, PSLOOP1
DJNZ R3, PSLOOP
CLR TR0
RET
```

PLAY_LA:

```
MOV TL0, #16
MOV TH0, #220
MOV R3, #4
SETB TR0
```

PLLOOP: MOV R2, #220

PLLOOP1: ACALL INVERTLA

```
DJNZ R2, PLLOOP1
DJNZ R3, PLLOOP
CLR TR0
RET
```

PLAY_SI:

```
MOV TL0, #12
MOV TH0, #224
MOV R3, #4
SETB TR0
```

PSILOOP: MOV R2, #247

PSILOOP1: ACALL INVERTSI

```
DJNZ R2, PSILOOP1
DJNZ R3, PSILOOP
CLR TR0
RET
```

=====

; 音符對應方波產生副程式 (Timer0 + CPL)

=====

=====

; INVERTDO - 反轉蜂鳴器輸出腳並等待 Timer0 溢位

=====

INVERTDO:

```
CPL P0.0          ; 翻轉 P0.0 腳位 (蜂鳴器輸出) → 產生方波的一半週期
JNB TF0, $         ; 等待 Timer0 溢位 (Timer 溢位旗標 TF0 = 1)
CLR TF0           ; 清除 TF0 溢位旗標，以便下次計數
MOV TL0, #12      ; 重設 Timer0 初值 (TL0)
MOV TH0, #196     ; 重設 Timer0 初值 (TH0) → 確保下一輪計時
RET               ; 返回呼叫者 (如 PLAY_DO)
```

INVERTRE: CPL P0.0

```
JNB TF0, $
```

```
CLR TF0
MOV TL0, #28
MOV TH0, #202
RET
```

```
INVERTMI: CPL P0.0
JNB TF0, $
CLR TF0
MOV TL0, #21
MOV TH0, #208
RET
```

```
INVERTFA: CPL P0.0
JNB TF0, $
CLR TF0
MOV TL0, #8
MOV TH0, #211
RET
```

```
INVERTSO: CPL P0.0
JNB TF0, $
CLR TF0
MOV TL0, #5
MOV TH0, #216
RET
```

```
INVERTLA: CPL P0.0
JNB TF0, $
CLR TF0
MOV TL0, #16
MOV TH0, #220
RET
```

```
INVERTSI: CPL P0.0
JNB TF0, $
CLR TF0
MOV TL0, #12
MOV TH0, #224
RET
```

```
;=====
```

；鍵盤掃描與音符播放之間的延遲

=====

DELAY:

MOV R5, #100

DELAY1:

MOV R6, #100

DELAY2:

DJNZ R6, DELAY2

DJNZ R5, DELAY1

RET

END

六、心得：

上課心得:

在本次課程中，複習到 8051 微控制器中 Timer 的基本運作模式及其實際應用，老師講解如何利用 Timer 產生精確延遲與週期訊號時，我開始理解計時器並不僅是延遲用途，更能夠被廣泛應用在控制頻率與節奏的場景中，例如音頻控制與脈波輸出。

透過實際推導 Timer 計數公式與 THx / TLx 的設定方式，我更清楚掌握了頻率與 Timer 值之間的對應關係，這為後續實驗中播放音階打下了重要基礎。

實驗心得:

在本次實驗中，我利用矩陣鍵盤作為輸入裝置，透過偵測不同按鍵來播放對應的音符（Do 到 Si）。而實現音符播放的核心技術，就是透過 8051 的 Timer0 搭配 CPL 指令產生特定頻率的方波，進而驅動蜂鳴器發聲。

我將 Timer0 設定為 Mode 0，指定 TH0 與 TL0 的初值，使 Timer 每次溢位的時間精確控制在音符所需的週期內。並透過多次的 CPL 翻轉與 Timer 重載，產生穩定的方波音頻，並配合內外迴圈控制音長，讓整個音符的音高與時值都可由程式邏輯決定，我深刻體會到 Timer 不只是計時工具，更是一個可以控制輸出波形頻率的關鍵元件。

此外，進階加分題讓我嘗試以查表方式播放完整旋律（如小蜜蜂、小星星），進一步熟悉了如何結合程式邏輯、Timer 控制與輸出裝置達成完整的應用效果，實作過程讓我收穫良多。

Notes:

1. 內容字體大小為 12，間距為單行間距
2. 中文字字體為標楷體
3. 英文字和阿拉伯數字為 Times New Roman
4. 嚴禁抄襲，抄襲者以 0 分計算
5. 請於報告左上角附上照片
6. 每次實驗課繳交上次實驗結報