Matemática Discreta

Licenciatura em Segurança Informática em Redes de Computadores Licenciatura em Engenharia Informática **Teoria dos Números** Probabilidades (Discreta) e Cadeias de Markov

Eliana Costa e Silva – eos@estg.ipp.pt



Felgueiras, maio de 2022

- Uma experiência aleatória é um procedimento cujo resultado é um entre todos os possíveis resultados.
- O espaço amostral de uma experiência é o conjunto de todos os resultados possíveis.
- Um acontecimento é um subconjunto do espaço amostral.

Lei de Laplace

Seja S um conjunto finito não vazio e A um acontecimento de S. Temos que a probabilidade de A é

$$p(A) = \frac{\#A}{\#S}.$$

Chamamos **frequência relativa** do acontecimento A, nas n repetições de uma experiência, ao número obtido por:

$$f_A = \frac{n_A}{n},$$

onde n_A é o número de que o acontecimento A ocorre em n experiências.

Propriedades

A frequência relativa f_A apresenta as seguintes propriedades:

- $0 \le f_A \le 1$;
- $f_A=1$ se, e só se, A ocorrer em todas as n repetições
- $f_A=0$ se, e só se, A nunca ocorrer nas n repetições
- Se A e B forem acontecimentos mutuamente exclusivos, e se $f_{A \cup B}$ for a frequência relativa associada ao acontecimento $A \cup B$, então

$$f_{A \cup B} = f_A + f_B$$

Se o número de repetições da experiência for aumentando, o valor da frequência relativa f_A tenderá a "estabilizar" próximo de um determinado valor numérico bem definido:

$$p(A) = \lim_{n \to \infty} f_A.$$



EOS (ESTG|P.Porto)

Axiomas

Seja ${\cal S}$ o espaço amostral associada a uma experiência.

Temos que:

- $p(A) \ge 0$, para todo o acontecimento A de S.
- p(S) = 1.
- $p(A \cup B) = p(A) + p(B)$, onde A e B são dois acontecimentos mutuamente exclusivos.
- $p(\bigcup_{i=1}^n A_i) = \sum_{i=1}^n p(A_i)$, onde $A_i \cap A_j = \emptyset$.



Teorema

- $\bullet p(\emptyset) = 0$
- $p(\bar{A}) = 1 p(A)$
- $p(B \setminus A) = p(B) p(A \cap B)$
- Se $A \subset B$ então $p(B \setminus A) = p(B) p(A)$
- $p(A \cup B) = p(A) + p(B) p(A \cap B)$
- Se A e B forem acontecimentos tais que $A \subset B$, então $p(A) \leq p(B)$.
- $p(A) \le 1$

Exemplo

Qual a probabilidade de um número inteiro selecionado aleatoriamente de um conjunto de números inteiros não superiores a 100 serem divisíveis por 2 ou por 5?

EOS (ESTGIP.Porto) 5 / 22 Main 2022

4 □ ▶ 4 □ ▶ 4 ≡ ▶ 4

Exemplo

Qual a probabilidade de um número inteiro selecionado aleatoriamente de um conjunto de números inteiros não superiores a 100 serem divisíveis por 2 ou por 5?

Seja A o acontecimento "o número selecionado ser divisível por 2" e B o acontecimento "o número selecionado ser divisível por 5".

Temos que $A\cap B$ é o acontecimento "o número ser simultaneamente divisível por 2 e 5".

Pretende-se determinar $p(A \cup B)$.

Assim,

$$p(A \cup B) = p(A) + p(B) - p(A \cap B) = \frac{50}{100} + \frac{20}{100} - \frac{10}{100} = \frac{3}{5}.$$

Veja o Exemplo 10, página 450 de (Rosen, 2014).

4□ > 4問 > 4 = > 4 = > = 90

Definição - Probabilidade Condicionada

Sejam A e B dois acontecimentos tais que p(B) > 0.

A probabilidade de A condicionada a B é dada por

$$p(A|B) = \frac{p(A \cap B)}{p(B)}.$$

Exemplo

Considere um string de bits de comprimento quatro é gerado aleatoriamente tal que cada um dos 16 strings de bits de comprimento quatro sejam igualmente prováveis.

Qual a probabilidade do string de bits conter pelo menos dois 0s consecutivos, dado que o seu primeiro bit é 0?

$\frac{\textbf{Solução}}{\frac{5}{8}}$

Definição

Dois acontecimentos A e B são **independentes**

se e só se

$$p(A \cap B) = p(A) \times p(B).$$

Observações

- $0 \le p(A|B) \le 1$
- p(S|B) = 1
- $p(A_1 \cap A_2|B) = p(A_1|B) + p(A_2|B)$
- $\bullet \ p(A\cap B) = p(A)\times p(B|A) = p(B)\times p(A|B)$



Exemplo

Seja A o acontecimento um string de bits de comprimento quatro é gerado aleatoriamente começa com um 1 e B o acontecimento o string de bits contem um número par de 1s.

Verifique se A e B são independentes.

Existem oito strings de comprimento quatro que começam por 1:

Existem oito strings de comprimento quatro com um número par de 1:

Como existem 16 strings de comprimento 4 temos que:

$$p(A) = p(B) = \frac{8}{16} = \frac{1}{2}.$$

Por outro lado, $A\cap B=\{1111,1100,1010,1001\}$, donde $p(A\cap B)=\frac{4}{16}=\frac{1}{4}.$ Assim,

$$p(A \cap B) = p(A) \times p(B),$$

donde A e B são acontecimentos independentes.

Definição

Dizemos que A_1, A_2, \dots, A_n são independentes dois a dois se

$$p(A_i \cap A_j) = p(A_i) \times p(A_j),$$

para todos os pares de inteiros i e j com $1 \le i < j \le n$.

Estes acontecimentos dizem-se mutuamente independentes se

$$p(A_{i_1} \cap A_{i_2} \cap \dots \cap A_{i_m}) = p(A_{i_1}) \times p(A_{i_2}) \times \dots \times p(A_{i_m})$$

onde $i_j, j = 1, 2, \dots, m$, são inteiros com $1 \le i_1 < i_2 < \dots < i_m \le n$ e $m \ge 2$.

Definição

Seja S um conjunto com n elementos.

A distribuição uniforme atribuiu a cada elementos de S a probabilidade 1/n.

Exemplo

Consideremos o lançamento de um dado equilibrado.

Temos que
$$S = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$$
 e $p(1) = p(2) = p(3) = p(4) = p(5) = p(6) = \frac{1}{6}$.

Experiências de Bernoulli e Distribuição Binomial

Consideremos uma experiência com apenas dois possíveis resultados (p.ex., 0 ou 1). Cada possível resultado é uma **experiência de Bernoulli** e o seu resultado designamos por **sucesso** ou **insucesso**.

Seja p a probabilidade de sucesso e q=1-p a probabilidade de insucesso.

A probabilidade de se obterem exatamente k sucessos é dada por

$${}^{n}C_{k}p^{k}q^{n-k}$$

À função $b(k;n,p)={}^{n}C_{k}p^{k}q^{n-k}$ chamamos distribuição binomial.

Exemplo

Suponha que a probabilidade de ser gerado o bit 0 é 0.9.

Suponho que os bits 0 e 1 são gerados independentemente.

Qual a probabilidade de num string de 10 bits termos exatamente oito bits 0?

Solução: ≈ 0.1937

4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 9

Distribuição Geométrica

Uma variável aleatória X tem uma distribuição geométrica de parâmetro p se $p(X=k)=(1-p)^{k-1}$, para $k=1,2,3,\ldots$, onde p é um número real tal que $0\leq p\leq 1$.



EOS (ESTG|P.Porto)

Teorema

Teorema de Bayes

Sejam A e B acontecimentos de S tais que $p(A) \neq 0$ e $p(B) \neq 0$. Então,

$$p(B|A) = \frac{p(A|B) \times p(B)}{p(A|B) \times p(B) + p(A|\bar{B}) \times p(\bar{B})}.$$

Teorema

Generalização do Teorema de Bayes

Sejam A um acontecimentos de S e B_1, B_2, \ldots, B_n acontecimentos mutuamente exclusivos tais que $\bigcup_{i=1}^n B_i = S$.

Assuma que $p(A) \neq 0$ e $p(B_i) \neq 0$, i = 1, ..., n. Então,

$$p(B_j|A) = \frac{p(A|B_j) \times p(B_j)}{\sum_{i=1}^{n} p(A|B_i) \times p(B_i)}$$

Uma aplicação dos dois últimos resultados são os filtros Bayesianos de spam de correio eletrónico. Ver (Rosen, 2014) página 472 até 475.

4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 3□

13 / 22

EOS (ESTG|P.Porto) Matemática Discreta Maio 2022

Definição

Seja X uma variável aleatória definida no espaço amostral S.

• O valor esperado ou **valor médio esperado** de X é dado por:

$$E[X] = \sum_{s \in S} p(s)X(s).$$

• A variância de X é:

$$V[X] = \sum_{s \in S} (X(s) - E[X])^2 p(s)$$

ullet O desvio-padrão de X é:

$$\sigma[X] = \sqrt{V[X]}.$$

Se o espaço amostral é tal que $S = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$, então

$$E[X] = \sum_{i=1}^{n} p(x_i)X(x_i)$$

Teorema

ullet O valor esperado do número de sucessos em n experiências de Bernoulli, onde p é a probabilidade de sucesso de cada experiência é:

• O valor esperado de uma variável X com distribuição de geométrica de parâmetro p é:

$$E[X] = 1/p$$

Propriedades

Sejam n um número inteiro positivo, X_1, X_2, \ldots, X_n , n variáveis aleatórias em S, $a,b\in\mathbb{R}$. Temos que:

- $E[X_1 + X_2 + \dots + X_n] = E[X_1] + E[X_2] + \dots + E[X_n]$
- $\bullet \ E[aX+b] = aE[X] + b$
- ullet Se X_1 e X_2 são independentes, então $E[X_1 \ X_2] = E[X_1] E[X_2]$

←□ → ←□ → ← = → ← = → へへ

Propriedades

Sejam n um número inteiro positivo, X_1,X_2,\ldots,X_n , n variáveis aleatórias em S, $a,b\in\mathbb{R}.$ Temos que:

• Fórmula de Bienaymé:

Se X_1 e X_2 são independentes, então $V[X_1+X_2]=V[X_1]+E[X_2]$ Se $X_i,i=1,\ldots,n$ são mutuamente independentes, então

$$V[X_1 + X_2 + \dots + X_n] = V[X_1] + V[X_2] + \dots + V[X_n]$$

Desigualdade de Cheybyshev:

$$p(|X(s) - E[X]| \ge r) \le V[X]/r^2$$

onde r é um número real positivo.

4□ > 4□ > 4 = > 4 = > = 90

Cadeias de Markov

- Uma cadeia de Markov em tempo discreto (DTMC) é um caso particular de processo estocástico com estados discretos¹ com a propriedade de que a distribuição de probabilidade do próximo estado depende apenas do estado atual e não na sequência de eventos que precederam – propriedade Markoviana.
- Memória Markoviana diz-nos que os estados anteriores são irrelevantes para a predição dos estados seguintes, desde que o estado atual seja conhecido.
- Cadeias de Markov têm enumeras aplicações como modelos estatísticos de processos do mundo real.

Ver por exemplo

https://www.google.com/patents/US6285999?hl=pt-PT.

EOS (ESTG|P.Porto) Matemática Discreta Maio 2022 17 / 22

¹O parâmetro, em geral o tempo, pode ser discreto ou contínuo · ← / → ← / → ← / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → → / → / → → / → → / → → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → / → /

Definição

Uma cadeia de Markov é uma sequência $X_0, X_1, X_2, X_3, \ldots$ de variáveis aleatórias.

O conjunto de valores que as variáveis aleatórias podem assumir, é chamado de **espaço de estados**, onde X_n denota o estado do processo no instante de tempo n.

Se a distribuição de probabilidade condicional de X_{n+1} nos estados passados é uma função apenas de X_n , então:

$$\Pr(X_{n+1} = x | X_0, X_1, X_2, \dots, X_n) = \Pr(X_{n+1} = x | X_n)$$

onde \boldsymbol{x} é algum estado do processo.

Esta é a **propriedade de Markov**.

As cadeias de Markov são frequentemente descritas por uma **sequência de grafos orientados**, onde as arestas do grafo n são rotulados pelas probabilidades de ir de um estado no instante de tempo n para outros estados no tempo n+1:

$$\Pr(X_{n+1} = x \mid X_n = x_n).$$

18 / 22

EOS (ESTG|P.Porto) Matemática Discreta Maio 2022

Matriz de transição

A matriz de transição, $T=(t_{ij})$ de uma cadeia de Markov no instante de tempo n para o tempo n+1 é uma matriz $m\times m$ cujas entradas são a probabilidade de o sistema se mover do estado i para o estado j, com $i,j=1,\ldots,m$ e m é o número de estados do sistema, i.e.:

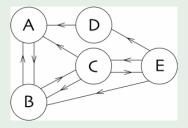
$$t_{ij} = \Pr(X_{n+1} = j \mid X_n = i).$$

Temos que $0 \le t_{ij} \le 1$ e a soma das entradas de cada coluna da matriz de transição tem de ser igual a 1.

4□ > 4□ > 4 = > 4 = > = 90

Exemplo Adaptado de http://blog.kleinproject.org/?p=280.

Considere rede constituída por 5 páginas web A,B,C,D,E com os links:

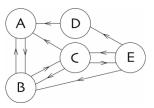


Em cada instante, a probabilidade de começando numa página qualquer terminar numa oura página é dada pela matriz:

$$T = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 & 1/3 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1/3 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1/2 & 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 1/3 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

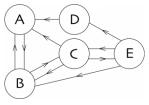
◆□▶◆□▶◆壹▶◆壹▶ 壹 釣Q○

EOS (ESTG|P.Porto)



$$T = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 & 1/3 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1/3 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1/2 & 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 1/3 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- Uma pessoa que esteja na página A neste instante, estará em B no instante seguinte.
- Se estiver em B neste momento, tem 50% de probabilidade de no instante seguinte estar na página A.
- ullet A probabilidade após dois passos vai ser dada por T^2 . Determine esta matriz e interprete.



$$T = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 & 1/3 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1/3 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1/2 & 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 1/3 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- Consideremos que uma pessoa no instante inicial está na página A, considere $X_0 = [1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0]^{\top}.$
- No instante seguinte a probabilidade da pessoa estar numa página é dada por TX_0 , e passados dois instantes é T^2X_0 .
- Ou seja, é certo que no instante 1 esteja em B e tem 50% de probabilidade de estar em C (ou em A) no instante 2.

Scilah								
>T	= [0	1/	′2	:	1/3	1	0
>1	0	1/	3	0	1/:	3		
>0	1	/2	0	0		1/3		
>0	0	0	0	1	/3			
>0	0	1/	3	0	0];		

>XO=[1 0 0 0 0];	>X1=T*X0 X1 =	>X2=T^2*X0 X2 =
1.	0.	0.5
0.	1.	0.
0.	0.	0.5
0.	0.	0.

Main 2022

EOS (ESTGIP.Porto) 22 / 22