Processos

António Pinto apinto@estg.ipp.pt

Escola Superior de Tecnologia e Gestão

Setembro, 2016

Sumário

Introdução

Processo

Escalonamento de processos

Algoritmos de escalonamento de processos

Introdução

- Inicialmente só se executava um programa de cada vez, com acesso a todos os recursos e controlo total do hardware
- Atualmente podem-se executar vários programas em simultâneo
- Execução concorrente requer mecanismos de controlo
- Surge o conceito de processo ¹
- Processo assume-se como unidade de trabalho nos sistemas interativos atuais

Introdução

¹Processo como programa em execução

SO como conjunto de processos

 Sistema operativo pode ser visto com um conjunto de processos cooperativos, em execução concorrente

²Sem acesso directo ao *hardware* ³Com controlo total sobre ao *hardware*

SO como conjunto de processos

- Sistema operativo pode ser visto com um conjunto de processos cooperativos, em execução concorrente
 - Processos gerados pelos utilizadores correm em modo não privilegiado²→ Modo utilizador

²Sem acesso directo ao hardware

³Com controlo total sobre ao hardware

SO como conjunto de processos

- Sistema operativo pode ser visto com um conjunto de processos cooperativos, em execução concorrente
 - ▶ Processos gerados pelos utilizadores correm em modo não privilegiado² → Modo utilizador
 - Processos que fazem parte do sistema operativo correm em modo privilegiado³→ Modo root

²Sem acesso directo ao hardware

³Com controlo total sobre ao hardware

Conteúdos

Introdução

Processo

Escalonamento de processos

Algoritmos de escalonamento de processos

 Informação utilizada por um sistema operativo para representar um processo

- Informação utilizada por um sistema operativo para representar um processo e inclui, além do código do programa:
 - Dados das variáveis globais, locais, argumentos de funções, . . . (stack)

- Informação utilizada por um sistema operativo para representar um processo e inclui, além do código do programa:
 - Dados das variáveis globais, locais, argumentos de funções, . . . (stack)
 - Program counter (ou instruction pointer) que indica qual é a próxima instrução a ser executada

- Informação utilizada por um sistema operativo para representar um processo e inclui, além do código do programa:
 - Dados das variáveis globais, locais, argumentos de funções, . . . (stack)
 - Program counter (ou instruction pointer) que indica qual é a próxima instrução a ser executada
 - ► Recursos associados (tabelas de ficheiros, sinais, ...)

Processos, desde que surgem e ao longo da sua existência vão transitando entre estados, até que terminam:

Novo (new): Processo está a ser criado.

Processos, desde que surgem e ao longo da sua existência vão transitando entre estados, até que terminam:

- ▶ Novo (new): Processo está a ser criado.
- Execução (running): Código do processo está a ser executado pelo processador.

Processos, desde que surgem e ao longo da sua existência vão transitando entre estados, até que terminam:

- Novo (new): Processo está a ser criado.
- Execução (running): Código do processo está a ser executado pelo processador.
- Espera (waiting): Processo pediu um operação de I/O e aguarda que esta esteja concluída.

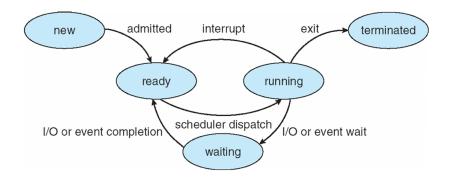
Processos, desde que surgem e ao longo da sua existência vão transitando entre estados, até que terminam:

- Novo (new): Processo está a ser criado.
- Execução (running): Código do processo está a ser executado pelo processador.
- Espera (waiting): Processo pediu um operação de I/O e aguarda que esta esteja concluída.
- Pronto (ready): Processo está suspenso mas pronto para ser continuado.

Processos, desde que surgem e ao longo da sua existência vão transitando entre estados, até que terminam:

- Novo (new): Processo está a ser criado.
- Execução (running): Código do processo está a ser executado pelo processador.
- Espera (waiting): Processo pediu um operação de I/O e aguarda que esta esteja concluída.
- Pronto (ready): Processo está suspenso mas pronto para ser continuado.
- ► Terminado (terminated): Processo acabou.

Diagrama de estados



 PCB é uma estrutura de dados usada pelo SO para guardar a informação de representação de um processo

- PCB é uma estrutura de dados usada pelo SO para guardar a informação de representação de um processo
- PCB estão armazenados em memória
- SO tem sempre visão atual de cada processo

Informação contida no PCB

Estado: Estado do processo (new, ready, running, . . .

Informação contida no PCB

- Estado: Estado do processo (new, ready, running, . . .
- Program counter: Endereço da próxima instrução.

Informação contida no PCB

- ► **Estado:** Estado do processo (*new, ready, running*, . . .
- Program counter: Endereço da próxima instrução.
- ► Registos CPU: Guardados sempre que se suspende.

Informação contida no PCB

- ► Estado: Estado do processo (new, ready, running, . . .
- Program counter: Endereço da próxima instrução.
- ▶ **Registos CPU:** Guardados sempre que se suspende.
- Escalonamento: Prioridade, apontadores para filas de escalonamento, . . .

Informação contida no PCB

- Estado: Estado do processo (new, ready, running, . . .
- Program counter: Endereço da próxima instrução.
- Registos CPU: Guardados sempre que se suspende.
- Escalonamento: Prioridade, apontadores para filas de escalonamento, ...
- ▶ Memória: Base e limite do segmento de memória, ...

Informação contida no PCB

- Estado: Estado do processo (new, ready, running, . . .
- Program counter: Endereço da próxima instrução.
- ► Registos CPU: Guardados sempre que se suspende.
- Escalonamento: Prioridade, apontadores para filas de escalonamento, ...
- ▶ Memória: Base e limite do segmento de memória, . . .
- Contabilidade: Tempo de CPU utilizado, utilizador, número do processo, tempo real utilizado, ...

Informação contida no PCB

- **Estado:** Estado do processo (*new, ready, running*, . . .
- Program counter: Endereço da próxima instrução.
- Registos CPU: Guardados sempre que se suspende.
- Escalonamento: Prioridade, apontadores para filas de escalonamento, ...
- ▶ Memória: Base e limite do segmento de memória, . . .
- Contabilidade: Tempo de CPU utilizado, utilizador, número do processo, tempo real utilizado, ...
- I/O: Lista de ficheiros abertos, lista de sinais, . . .

PCB do linux

Em Linux, cada processo é representado com a estrutura *task_struct* que contém campos como:

```
pid t_pid; /* ID processo */
long state; /* Estado processo */
unsigned int time_slice /* Info escalonamento */
struct task_struct *parent; /* Pai */
struct list_head children; /* Lista filhos */
struct files_struct *files; /* Lista ficheiros abertos*/
struct mm_struct *mm; /* Segmento memoria */
```

Conteúdos

Introdução

Processo

Escalonamento de processos

Algoritmos de escalonamento de processos

 Sistemas multi-programados permitem a execução ao mesmo tempo de mais do que um processo

- Sistemas multi-programados permitem a execução ao mesmo tempo de mais do que um processo
 - Requer capacidade para alternar entre processos ativos (em execução)

- Sistemas multi-programados permitem a execução ao mesmo tempo de mais do que um processo
 - Requer capacidade para alternar entre processos ativos (em execução)
 - Só pode ser executado, em simultâneo, no máximo, um processo por núcleo (ou core)

- Sistemas multi-programados permitem a execução ao mesmo tempo de mais do que um processo
 - Requer capacidade para alternar entre processos ativos (em execução)
 - Só pode ser executado, em simultâneo, no máximo, um processo por núcleo (ou core)
- ▶ Pode-se escolher a ordem de execução dos processos!

 Quando um processo é criado este é carregado para memória principal e é colocado na fila de processos prontos

- Quando um processo é criado este é carregado para memória principal e é colocado na fila de processos prontos
- Fila processos prontos contem todos os processos existentes no sistema que podem ser executados

- Quando um processo é criado este é carregado para memória principal e é colocado na fila de processos prontos
- Fila processos prontos contem todos os processos existentes no sistema que podem ser executados
- ► Filas podem ser implementadas como listas ligadas, como vetores, ...

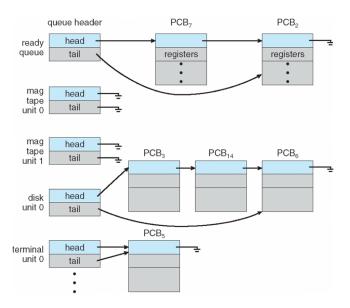
- Quando um processo é criado este é carregado para memória principal e é colocado na fila de processos prontos
- Fila processos prontos contem todos os processos existentes no sistema que podem ser executados
- Filas podem ser implementadas como listas ligadas, como vetores, ...
- Cada elemento destas listas tem a estrutura do PCB

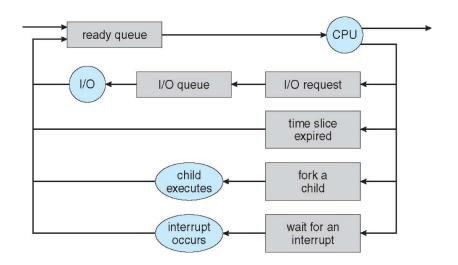
Filas de escalonamento

- Quando um processo é criado este é carregado para memória principal e é colocado na fila de processos prontos
- Fila processos prontos contem todos os processos existentes no sistema que podem ser executados
- Filas podem ser implementadas como listas ligadas, como vetores, ...
- Cada elemento destas listas tem a estrutura do PCB
- Fila processo prontos pode ser construída com dois apontadores (cabeça e cauda) do mesmo tipo

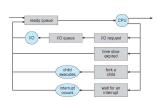
Filas de escalonamento

Exemplo

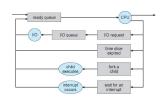




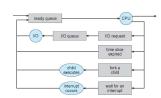
Durante a execução de um processo, pode:



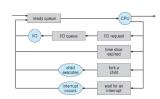
- Durante a execução de um processo, pode:
 - ► Ser feito um pedido de I/O



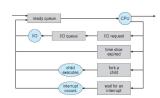
- Durante a execução de um processo, pode:
 - ► Ser feito um pedido de I/O
 - Acabar o tempo de CPU atribuído



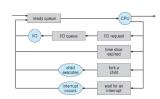
- Durante a execução de um processo, pode:
 - ► Ser feito um pedido de I/O
 - Acabar o tempo de CPU atribuído
 - Criar um processo (filho)



- Durante a execução de um processo, pode:
 - Ser feito um pedido de I/O
 - Acabar o tempo de CPU atribuído
 - Criar um processo (filho)
 - Ser interrompido (sinal)



- Durante a execução de um processo, pode:
 - Ser feito um pedido de I/O
 - Acabar o tempo de CPU atribuído
 - Criar um processo (filho)
 - Ser interrompido (sinal)
- Terminando o processo, o seu PCB é removido de todas as filas



 Processo, ao longo da vida, passa pelas várias filas de escalonamento

- Processo, ao longo da vida, passa pelas várias filas de escalonamento
- Seleção de processos deve ser com base em lógica

- Processo, ao longo da vida, passa pelas várias filas de escalonamento
- Seleção de processos deve ser com base em lógica
- Seleção é efetuada pelo dispatcher

- Processo, ao longo da vida, passa pelas várias filas de escalonamento
- Seleção de processos deve ser com base em lógica
- Seleção é efetuada pelo dispatcher
- Existem algumas abordagens
 - Escalonamento de curto prazo (short-term)
 - Escalonamento de médio prazo (medium-term)
 - Escalonamento de longo prazo (long-term)

► Técnica mais comum e, por vezes, a única disponível

- ► Técnica mais comum e, por vezes, a única disponível
- Dispatcher invocado com frequência muito elevada (ms)

- ► Técnica mais comum e, por vezes, a única disponível
- Dispatcher invocado com frequência muito elevada (ms)
- Tem de executar muito rapidamente (100ms ou menos)

- ► Técnica mais comum e, por vezes, a única disponível
- Dispatcher invocado com frequência muito elevada (ms)
- Tem de executar muito rapidamente (100ms ou menos)
- Limita a complexidade de escolha do próximo processo a executar

- ► Técnica mais comum e, por vezes, a única disponível
- Dispatcher invocado com frequência muito elevada (ms)
- Tem de executar muito rapidamente (100ms ou menos)
- Limita a complexidade de escolha do próximo processo a executar
- Se dispatcher demorar 10ms e for executado a cada 100ms → 10% CPU utilizado para escalonamento!

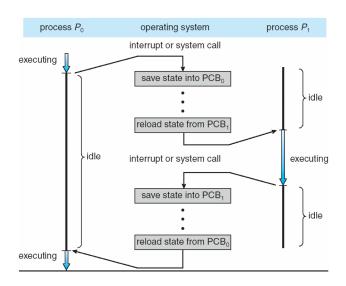
 Retrata o procedimento de substituição do processo ativo (em execução pelo CPU)

- Retrata o procedimento de substituição do processo ativo (em execução pelo CPU)
- ► Requer que se guarde o estado do processo actual e que se carregue o estado do novo processo a executar

- Retrata o procedimento de substituição do processo ativo (em execução pelo CPU)
- Requer que se guarde o estado do processo actual e que se carregue o estado do novo processo a executar
- Demora entre 1 a 1000 μs (quando implica a reposição do estado dos registos do CPU)

- Retrata o procedimento de substituição do processo ativo (em execução pelo CPU)
- Requer que se guarde o estado do processo actual e que se carregue o estado do novo processo a executar
- Demora entre 1 a 1000 μs (quando implica a reposição do estado dos registos do CPU)
- Constantes mudanças de contexto e maior necessidade de processamento requerem novos mecanismos e técnicas → Tarefas (threads)

Troca de processo ativo num núcleo do CPU



Componente responsável pelo escalonamento do CPU

- Componente responsável pelo escalonamento do CPU
- Escolhe o próximo processo a executar

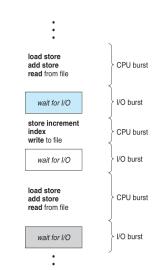
- Componente responsável pelo escalonamento do CPU
- Escolhe o próximo processo a executar
- Efetua a mudança de contexto

- Componente responsável pelo escalonamento do CPU
- Escolhe o próximo processo a executar
- Efetua a mudança de contexto
- Muda para o modo utilizador e posiciona-se na instrução seguinte

- Componente responsável pelo escalonamento do CPU
- Escolhe o próximo processo a executar
- Efetua a mudança de contexto
- Muda para o modo utilizador e posiciona-se na instrução seguinte
- ► Tempo que demora chama-se dispatcher latency

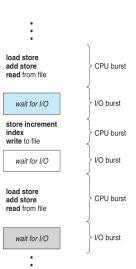
Ciclo CPU-IO

 Processo mudam entre estes dois estado



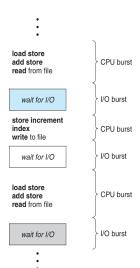
Ciclo CPU-IO

- Processo mudam entre estes dois estado
- Processo inicia com um ciclo de CPU (CPU burst inicial)



Ciclo CPU-IO

- Processo mudam entre estes dois estado
- Processo inicia com um ciclo de CPU (CPU burst inicial)
- Operação em alternância de ciclos de CPU com ciclos de E/S possibilita o escalonamento de processos



O dispatcher executa quando:

1. Processo passa para Espera (solicita E/S)

- 1. Processo passa para Espera (solicita E/S)
- 2. Processo passa de *Execução* para *Pronto* (interrupção)

- 1. Processo passa para Espera (solicita E/S)
- 2. Processo passa de *Execução* para *Pronto* (interrupção)
- 3. Processo passa de Espera para Pronto (E/S concluída)

- 1. Processo passa para Espera (solicita E/S)
- 2. Processo passa de *Execução* para *Pronto* (interrupção)
- 3. Processo passa de Espera para Pronto (E/S concluída)
- Processo termina

O dispatcher executa quando:

- 1. Processo passa para Espera (solicita E/S)
- 2. Processo passa de *Execução* para *Pronto* (interrupção)
- 3. Processo passa de Espera para Pronto (E/S concluída)
- Processo termina

Existem dois tipos de escalonamento de curto prazo

- Preemptivo (situações 2 e 3)
- Não preemptivo (situações 1 e 4)

Preemptivo

 Permite a suspensão temporária da execução de um processo

Preemptivo

- Permite a suspensão temporária da execução de um processo
- Sistema operativo mantém o controlo

Preemptivo

- Permite a suspensão temporária da execução de um processo
- Sistema operativo mantém o controlo
- Reguer mecanismos de controlo adicional
 - Suspender processo a meio da escrita do ficheiro implica bloquear acesso ao ficheiro até que suspensão termine

Não preemptivo (ou cooperativo)

Controlo é passado para o processo

Não preemptivo (ou cooperativo)

- Controlo é passado para o processo
- Processo executa sistema operativo quando termina

Não preemptivo (ou cooperativo)

- Controlo é passado para o processo
- Processo executa sistema operativo quando termina
- Escalonamento muito simples de implementar

Não preemptivo (ou cooperativo)

- Controlo é passado para o processo
- Processo executa sistema operativo quando termina
- Escalonamento muito simples de implementar
- Não é adequado para os sistemas operativos atuais

 Algoritmos de escalonamento do CPU podem ser avaliados sob vários critérios

- Algoritmos de escalonamento do CPU podem ser avaliados sob vários critérios
- Dependendo do critério escolhido, um algoritmo pode ser considerado o melhor ou o pior

- Algoritmos de escalonamento do CPU podem ser avaliados sob vários critérios
- Dependendo do critério escolhido, um algoritmo pode ser considerado o melhor ou o pior
- Não existe nenhum algoritmo ótimo

Exemplos

Utilização do CPU Quanto mais for utilizado o CPU, melhor. Valor em percentagem de tempo de utilização do CPU.

- Utilização do CPU Quanto mais for utilizado o CPU, melhor. Valor em percentagem de tempo de utilização do CPU.
- Rendimento Número de processos concluídos por período de tempo.

- Utilização do CPU Quanto mais for utilizado o CPU, melhor. Valor em percentagem de tempo de utilização do CPU.
- Rendimento Número de processos concluídos por período de tempo.
- Tempo de vida Tempo desde que um processo inicia a sua execução até que termina.

- Utilização do CPU Quanto mais for utilizado o CPU, melhor. Valor em percentagem de tempo de utilização do CPU.
- Rendimento Número de processos concluídos por período de tempo.
- Tempo de vida Tempo desde que um processo inicia a sua execução até que termina.
- Tempo de espera Tempo gasto na fila de processos prontos e em filas de espera.

- Utilização do CPU Quanto mais for utilizado o CPU, melhor. Valor em percentagem de tempo de utilização do CPU.
- Rendimento Número de processos concluídos por período de tempo.
- Tempo de vida Tempo desde que um processo inicia a sua execução até que termina.
- Tempo de espera Tempo gasto na fila de processos prontos e em filas de espera.
- ► Tempo de espera inicial Tempo gasto na fila de processos prontos pelo CPU burst inicial.

Conteúdos

Introdução

Processo

Escalonamento de processos

Algoritmos de escalonamento de processos

Algoritmos de escalonamento de CPU

- ► First-Come, First-Served
- Shortest-Job-First
- Shortest-Remaining-Time-First
- Prioridade
- Round-Robin

- → Não preemptivo
- → Não preemptivo
- → Preemptivo
- → (Não) Preemptivo
- → Preemptivo

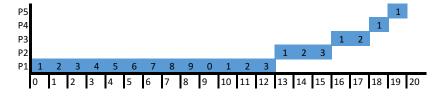
- Mais simples de todos
- Processos s\(\tilde{a}\) executados por ordem de chegada
- Implementado com lista simplesmente ligada do tipo FIFO

- Mais simples de todos
- Processos s\(\tilde{a}\) executados por ordem de chegada
- Implementado com lista simplesmente ligada do tipo FIFO

#	Duração
1	13ms
2	3ms
3	2ms
4	1ms
5	1ms

- Mais simples de todos
- Processos são executados por ordem de chegada
- Implementado com lista simplesmente ligada do tipo FIFO

#	Duração
1	13ms
2	3ms
3	2ms
4	1ms
5	1ms

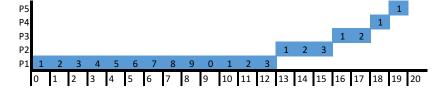


 Tempo médio de espera inicial pode ser muito elevado

$$TEI_i = InicioExec_i - Chegada_i$$

$$\overline{TEI} = \frac{\sum_{i=1}^{n} TEI_i}{n} = \frac{66ms}{5} = 13,2ms$$

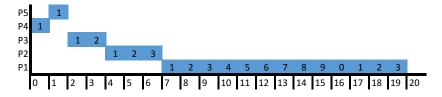
#	Duração	TEI
1	13ms	0ms
2	3ms	13ms
3	2ms	16ms
4	1ms	18ms
5	1ms	19ms
		66ms



- Primeiro executam os mais curtos
- Impacto dos curtos nos longos é menor
- Situações de igualdade usa-se FCFS

- Primeiro executam os mais curtos
- Impacto dos curtos nos longos é menor
- Situações de igualdade usa-se FCFS

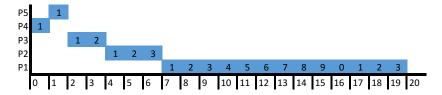
#	Duração
1	13ms
2	3ms
3	2ms
4	1ms
5	1ms



 Obtém o mínimo tempo médio de espera (inicial)

$$\overline{\textit{TEI}} = \frac{14}{5} = 2,8 \textit{ms}$$

#	Duração
1	13ms
2	3ms
3	2ms
4	1ms
5	1ms



Estimação de tempos futuros

▶ Requer conhecimento antecipado da duração → Só por estimativa

Estimação de tempos futuros

- ▶ Requer conhecimento antecipado da duração → Só por estimativa
- Duração do próximo ciclo de CPU é obtido com média exponencialmente ponderada durações dos ciclos anteriores

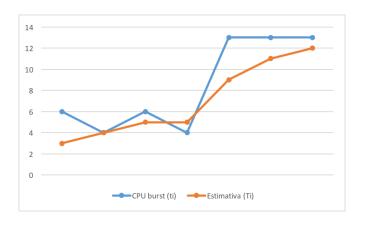
Estimação de tempos futuros

- ▶ Requer conhecimento antecipado da duração → Só por estimativa
- Duração do próximo ciclo de CPU é obtido com média exponencialmente ponderada durações dos ciclos anteriores
- Se t_n for duração do ciclo n, T_{n+1} a duração do ciclo seguinte e T_n o histórico, para um α , $0 \le \alpha \le 1$ temos

$$T_{n+1} = \alpha \cdot t_n + (1 - \alpha) \cdot T_n$$

Exemplo de estimativa

CPU burst (t_i)	6	4	6	4	13	13	13
Estimativa (T_i)	3	4	5	5	9	11	12



$$T_0 = 0, \alpha = 0, 5$$

Shortest-Remaining-Time-First (SRTF)

- SJF Preemptivo
- Tempo considerado é o tempo que resta até acabar
- Sempre que surge um processo com menor duração, é de imediato processado

Existe como preemtivo e n\u00e3o preemptivo

- Existe como preemtivo e n\u00e3o preemptivo
- Atribui-se uma prioridade cada processo na criação

- Existe como preemtivo e n\u00e3o preemptivo
- Atribui-se uma prioridade cada processo na criação
- Processos executados por ordem de prioridade

- Existe como preemtivo e n\u00e3o preemptivo
- Atribui-se uma prioridade cada processo na criação
- Processos executados por ordem de prioridade
- Situações de igualdade, recorre-se ao FCFS

- Existe como preemtivo e n\u00e3o preemptivo
- Atribui-se uma prioridade cada processo na criação
- Processos executados por ordem de prioridade
- Situações de igualdade, recorre-se ao FCFS
- Requer esquema de prioridades
 - ex.: 0 a 5 (5 é menos prioritário)

Definição de prioridades

- Definição interna
 - Efetuada pelo sistema operativo
 - Definida no momento de criação do processo

Prioridade

Definição de prioridades

- Definição interna
 - Efetuada pelo sistema operativo
 - Definida no momento de criação do processo
- Definição externa
 - Definidas pelo utilizador

Prioridade

Definição de prioridades

- Definição interna
 - Efetuada pelo sistema operativo
 - Definida no momento de criação do processo
- Definição externa
 - Definidas pelo utilizador
- Existe a possibilidade de um processo de baixa prioridade nunca ser executado (starvation)
 - Solução passa pelo envelhecimento

Processa por ordem de chegada (similar ao FCFS)

- Processa por ordem de chegada (similar ao FCFS)
- Define um período máximo de execução
 - Quantum (fatia de tempo)

- Processa por ordem de chegada (similar ao FCFS)
- Define um período máximo de execução
 - Quantum (fatia de tempo)
- Lista de processo prontos passa a ser circular

- Processa por ordem de chegada (similar ao FCFS)
- Define um período máximo de execução
 - Quantum (fatia de tempo)
- Lista de processo prontos passa a ser circular
- Percorre a lista de processos prontos, permitindo que cada processo execute durante uma fatia de tempo

- Processa por ordem de chegada (similar ao FCFS)
- Define um período máximo de execução
 - Quantum (fatia de tempo)
- Lista de processo prontos passa a ser circular
- Percorre a lista de processos prontos, permitindo que cada processo execute durante uma fatia de tempo
- Se processo n\u00e3o conseguir terminar, \u00e9 colocado no final da lista de processos prontos

► Eficiência deste algoritmo está totalmente dependente do tamanho da fatia de tempo (*quantum*)

- ► Eficiência deste algoritmo está totalmente dependente do tamanho da fatia de tempo (*quantum*)
- Adequado para sistemas interativos se quantum for de 10 a 100ms

- ► Eficiência deste algoritmo está totalmente dependente do tamanho da fatia de tempo (*quantum*)
- Adequado para sistemas interativos se quantum for de 10 a 100ms
- Quantum muito pequeno implica muitas trocas de contexto

- ► Eficiência deste algoritmo está totalmente dependente do tamanho da fatia de tempo (*quantum*)
- Adequado para sistemas interativos se quantum for de 10 a 100ms
- Quantum muito pequeno implica muitas trocas de contexto
- Quantum muito grande, deixa de fazer sentido

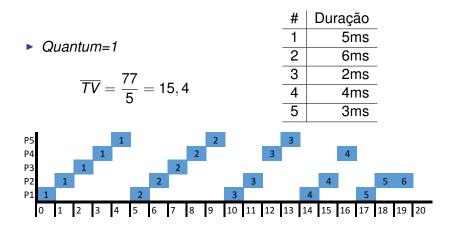
 Avaliação de algoritmos como o RR com base no TEI não é adequado

- Avaliação de algoritmos como o RR com base no TEI não é adequado
- Alternativa calcular o tempo médio de vida (TV)

$$TV_i = FimExec_i - InicioExec_i$$

$$\overline{TV} = \frac{\sum_{i=1}^{n} TV_i}{n}$$

Exemplo



Bibliografia

Baseado na bibliografia da unidade curricular.

Bibliografia 44/44