#### **Data Preprocessing**

- > 关于数据
- ➣ 为什么要预处理数据?
- 🌣 描述性数据汇总
- 🖎 数据清理
- >> 数据集成和变换
- >> 数据规约
- 🛚 小结

#### 数据清理

# **数据清理任务**

- ✓ 填充遗漏值
- ✓ 标记离散点和平滑噪音数据
- ✓ 修正不连续数据
- ✓ 解决数据整合引起的冗余

#### 遗漏值

## >> 数据遗漏可能是由于

- ✓ 设备故障
- ✓ 与其他记录的数据不一致因此删掉了
- ✓ 由于误解没有将数据输入
- ✓ 数据的历史记录或改变

# 承丢失的数据可能需要推测

#### 怎么处理丢失的数据?

## 忽忽略这个元组

# 国人为填充遗失数据

### 湿用下面的方法自动填充

- ✓ 一个全局变量:例如,"未知",一个新的类别?!
- ✓ 属性的均值
- ✓ 属于同一类别的所有样本的均值: 更灵活
- ✓ 最大可能值: 推理为基础的,如贝叶斯公式或决策树



#### 有噪音数据

### 深噪音:被测变量中的随机错误或者不一致

### 不正确的属性值可能是由于

- ✓ 有缺陷的数据收集设备 (Ex.1: 摄像机)
- ✓ 数据输入错误
- ✓ 数据传输问题 (Ex.2: 监控电视内容)
- ✓ 技术限制
- ✓ 命名约定不一致(命名约定)

### 工其他需要数据清理的数据问题

- ✓ 重复的记录
- ✓ 不完整的数据
- ✓ 不连续的数据



#### 怎么处理有噪音的数据?

### ≥ Binning(分箱)

- ✓ 先对数据排序并(等频率)分割成箱
- ✓ 然后可以通过箱均值,箱中位数,箱边界值等平滑。

#### 逐聚类

✓ 检测和移除离散点

### 运结合计算机和人工检查

✓ 检测可疑值并人工核准 (例如, 处理可能的离散点)

### 国回归

✓ 对数据进行回归函数拟合进行平滑



简单的离散化方法: 分箱

## 等距 分区:

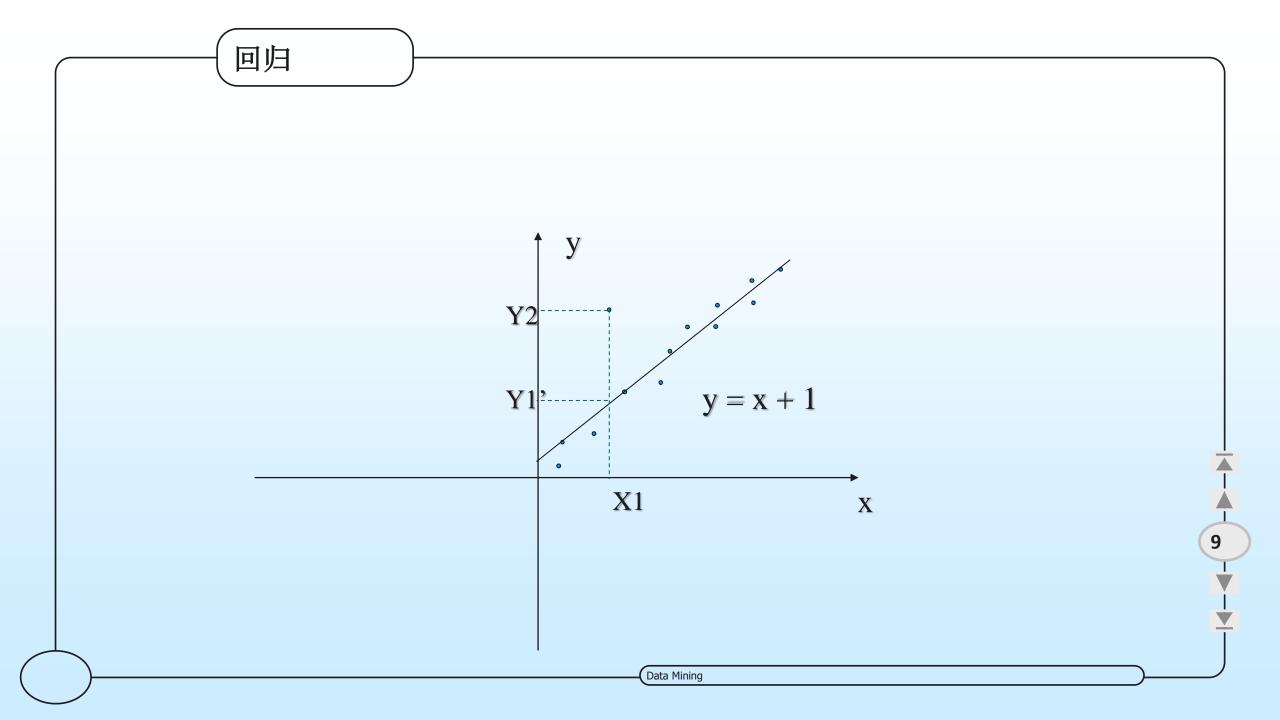
- ✓ 分成N个大小相等的区间: 均匀网格
- ✓ 如果A和B是属性值的最小值和最大值,间隔的宽度就是:W = (B A)/N.
- ✓ 最简单的,但是离散值可能主导呈现的形式
- ✓ 处理有偏的数据不是很好。

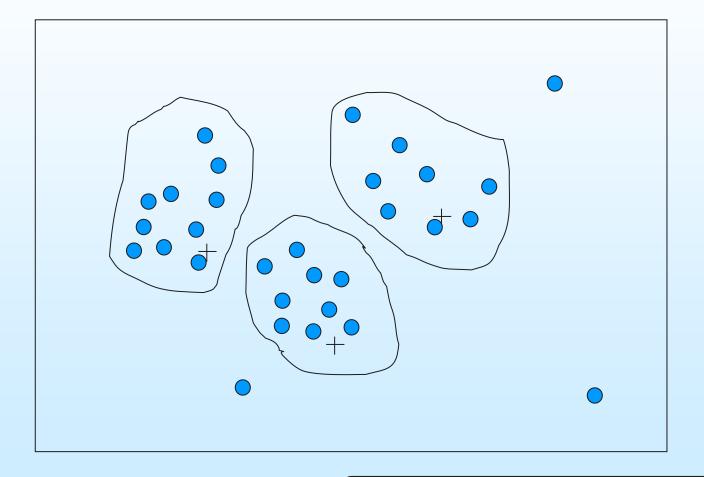
# 等深(频率)分区:

- ✓ 分成N个区间,每个区包含近似相同数量的样本
- ✓ 好的数据尺度
- ✓ 管理类别的属性可能会非常棘手...

#### 平滑数据的分箱方法

- □ 按价格对数据排序(以美元计): 4, 8, 9, 15, 21, 21, 24, 25, 26, 28, 29, 34
- \* 分成等频率的箱:
  - Bin 1: 4, 8, 9, 15
  - Bin 2: 21, 21, 24, 25
  - Bin 3: 26, 28, 29, 34
- \* 用箱均值平滑数据:
  - Bin 1: 9, 9, 9, 9
  - Bin 2: 23, 23, 23, 23
  - Bin 3: 29, 29, 29, 29
- \* 用边界值平滑数据:
  - Bin 1: 4, 4, 4, 15
  - Bin 2: 21, 21, 25, 25
  - Bin 3: 26, 26, 26, 34





10