

## 第3章 栈和队列

本章的基本内容是：

特殊的线性表——栈、队列

➤从数据结构角度看，栈和队列是**操作受限**的线性表，他们的逻辑结构相同。

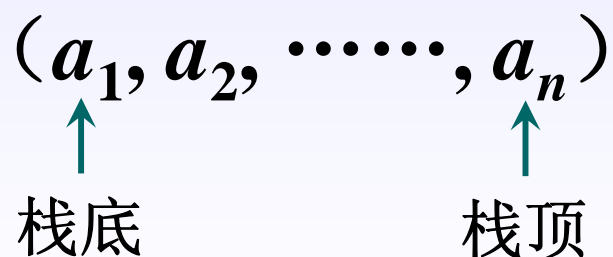
# 特殊线性表——栈

## 栈的逻辑结构

**栈：**限定仅在**表尾**进行插入和删除操作的**线性表**。

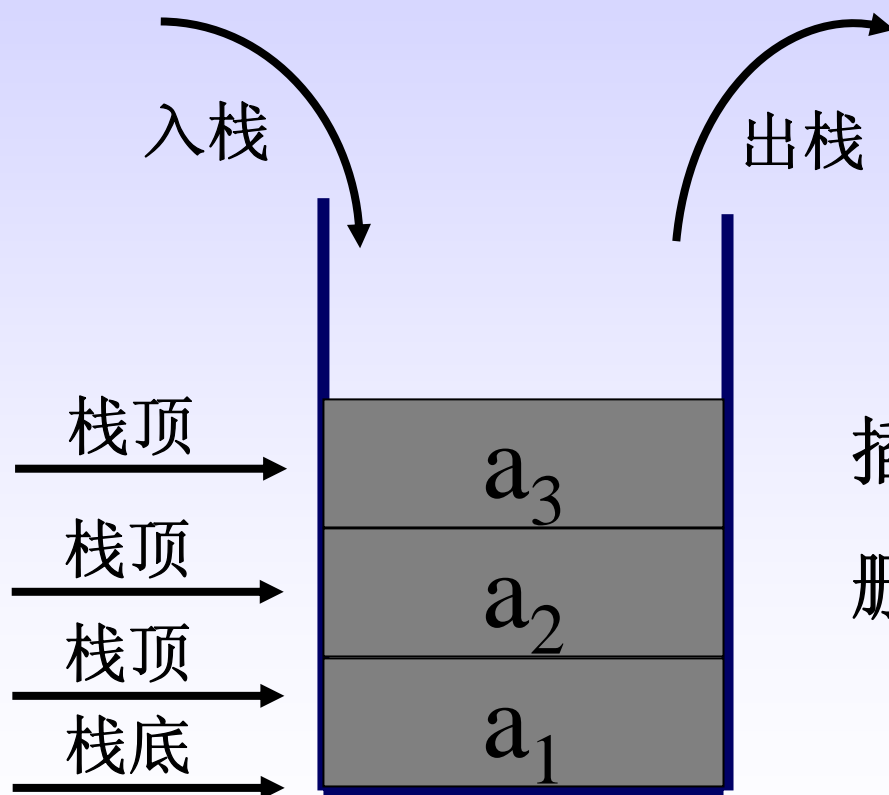
**空栈：**不含任何数据元素的栈。

允许插入和删除的一端称为栈顶，另一端称为栈底。



# 特殊线性表——栈

## 栈的示意图

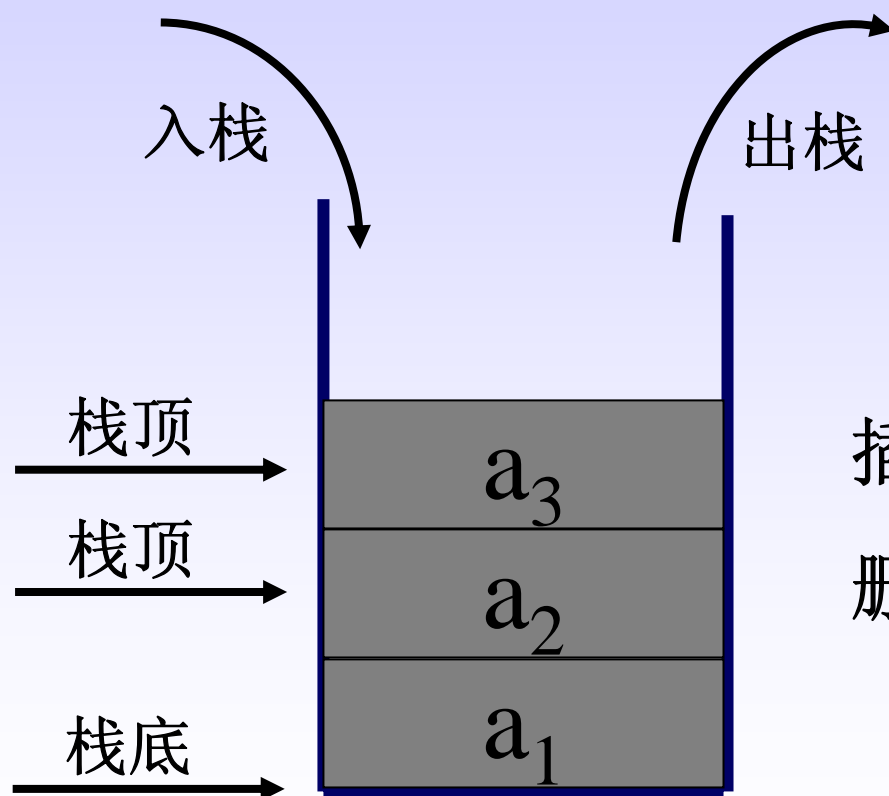


插入：入栈、进栈、压栈

删除：出栈、弹栈

# 特殊线性表——栈

## 栈的示意图



插入：入栈、进栈、压栈

删除：出栈、弹栈

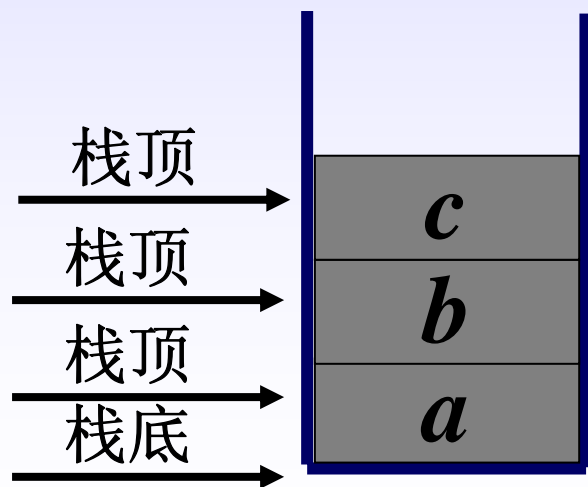
**栈的操作特性：后进先出(LIFO)**

# 特殊线性表——栈

## 栈的逻辑结构

例：有三个元素按 $a$ 、 $b$ 、 $c$ 的次序依次进栈，且每个元素只允许进一次栈，则可能的出栈序列有多少种？

➤ 情况1:

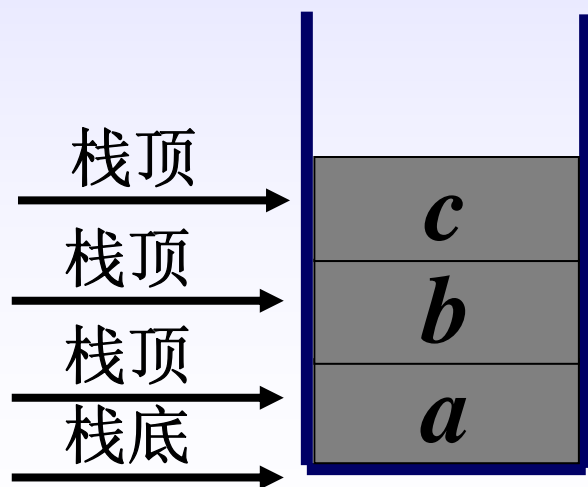


# 特殊线性表——栈

## 栈的逻辑结构

例：有三个元素按 $a$ 、 $b$ 、 $c$ 的次序依次进栈，且每个元素只允许进一次栈，则可能的出栈序列有多少种？

➤ 情况1:



出栈序列:  $c$

出栈序列:  $c$ 、 $b$

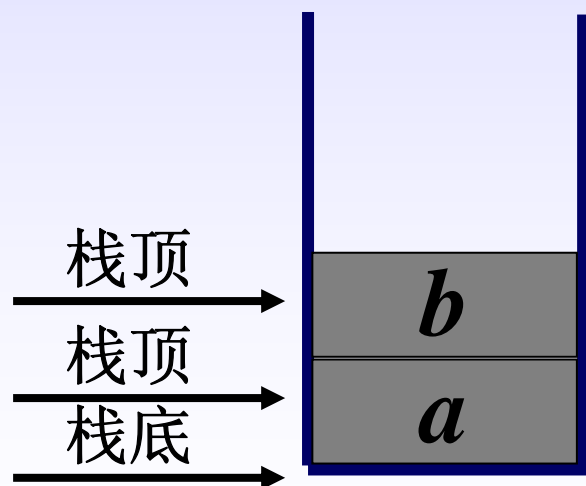
出栈序列:  $c$ 、 $b$ 、 $a$

# 特殊线性表——栈

## 栈的逻辑结构

例：有三个元素按 $a$ 、 $b$ 、 $c$ 的次序依次进栈，且每个元素只允许进一次栈，则可能的出栈序列有多少种？

➤ 情况2:



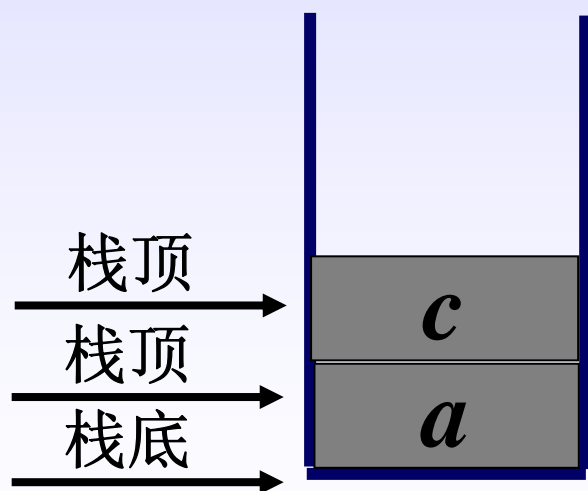
出栈序列:  $b$

# 特殊线性表——栈

## 栈的逻辑结构

例：有三个元素按 $a$ 、 $b$ 、 $c$ 的次序依次进栈，且每个元素只允许进一次栈，则可能的出栈序列有多少种？

➤ 情况2:



出栈序列:  $b$

出栈序列:  $b$ 、 $c$

出栈序列:  $b$ 、 $c$ 、 $a$

**注意：** 栈只是对表插入和删除操作的**位置**进行了限制，并没有限定插入和删除操作进行的**时间**。



# 特殊线性表——栈

## 栈的抽象数据类型定义

**ADT Stack**

**Data**

栈中元素具有相同类型及后进先出特性，  
相邻元素具有前驱和后继关系

**Operation**

**InitStack**

前置条件：栈不存在

输入：无

功能：栈的初始化

输出：无

后置条件：构造一个空栈

# 特殊线性表——栈

## 栈的抽象数据类型定义

### **DestroyStack**

前置条件：栈已存在

输入：无

功能：销毁栈

输出：无

后置条件：释放栈所占用的存储空间

### **Push**

前置条件：栈已存在

输入：元素值 $x$

功能：在栈顶插入一个元素 $x$

输出：如果插入不成功，抛出异常

后置条件：如果插入成功，栈顶增加了一个元素

# 特殊线性表——栈

## 栈的抽象数据类型定义

### Pop

前置条件：栈已存在

输入：无

功能：删除栈顶元素

输出：如果删除成功，返回被删元素值，否则，抛出异常

后置条件：如果删除成功，栈减少了一个元素

### GetTop

前置条件：栈已存在

输入：无

功能：读取当前的栈顶元素

输出：若栈不空，返回当前的栈顶元素值

后置条件：栈不变

# 特殊线性表——栈

## 栈的抽象数据类型定义

### **Empty**

前置条件：栈已存在

输入：无

功能：判断栈是否为空

输出：如果栈为空，返回**1**，否则，返回**0**

后置条件：栈不变

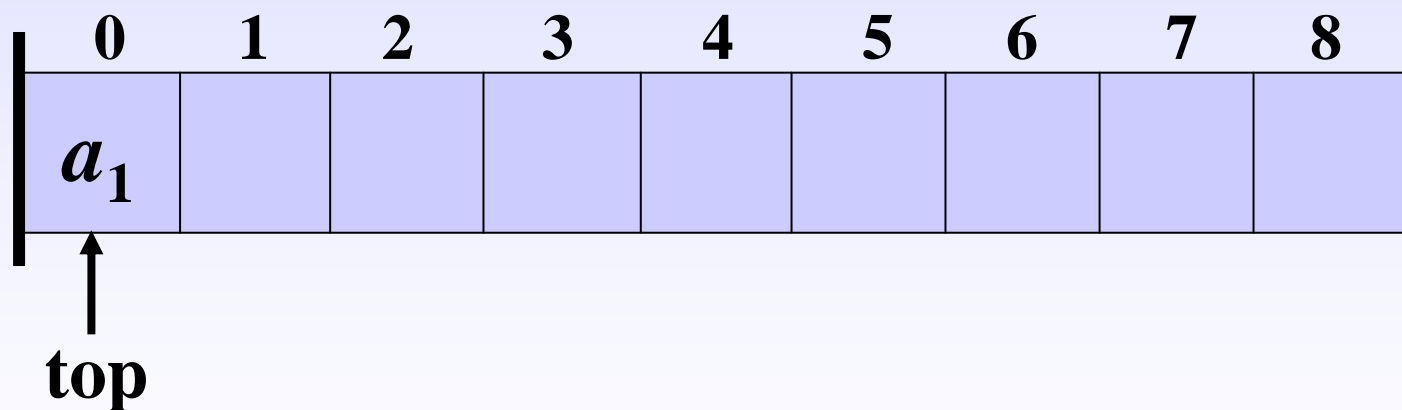
**endADT**

# 特殊线性表——栈

## 栈的顺序存储结构及实现

### 栈的顺序存储结构——顺序栈

① 如何改造数组实现栈的顺序存储？

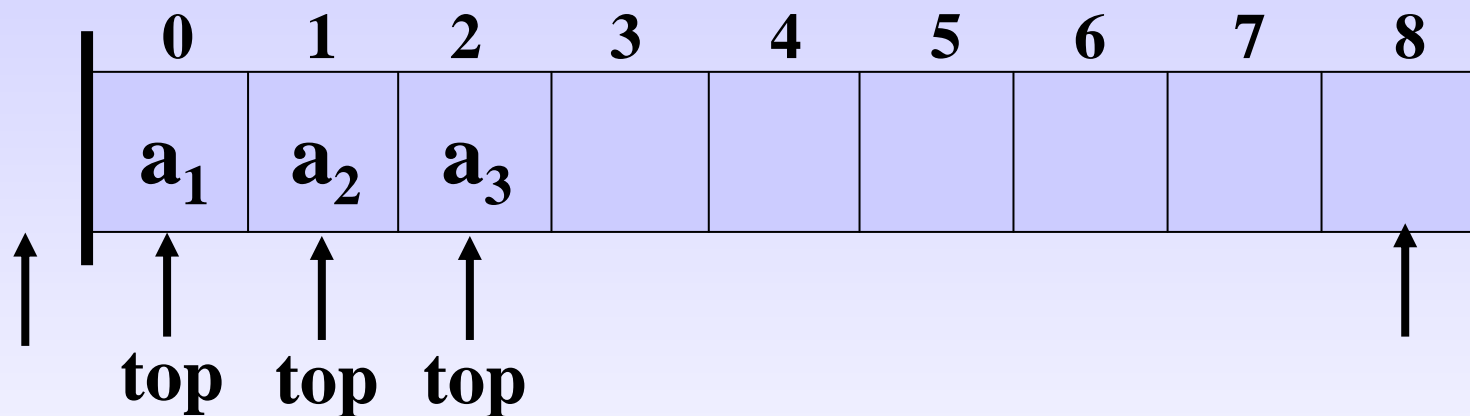


确定用数组的哪一端表示栈底。

附设指针**top**指示栈顶元素在数组中的位置。

# 特殊线性表——栈

## 栈的顺序存储结构及实现



进栈:  $top$ 加1

出栈:  $top$ 减1

栈空:  $top = -1$

栈满:  $top = \text{StackSize} - 1$

# 特殊线性表——栈

## 顺序栈类的声明

```
const int StackSize=100;
template <class T>
class SeqStack
{
public:
    SeqStack ( ){top=-1; } ;
    ~SeqStack ( );
    void Push ( T x );
    T Pop ( );
    T GetTop ( ) {if (top!=-1) return data[top];}
    bool Empty ( ) {
        if(top==-1) return 1; else return 0;}
private:
    T data[StackSize];
    int top;
}
```

# 特殊线性表——栈

## 顺序栈的实现——入栈

操作接口: `void Push( T x );`

```
template <class T>
void SeqStack::Push ( T x)
{
    if (top==StackSize-1) throw “溢出”;
    top++;
    data[top]=x;
}
```



时间复杂度?



# 特殊线性表——栈

## 顺序栈的实现——出栈

操作接口: **T Pop( );**

```
template <class T>
T SeqStack:: Pop ( )
{
    if (top== -1) throw “溢出”;
    x=data[top--];
    return x;
}
```



时间复杂度?

# 特殊线性表——栈

## 两栈共享空间

① 在一个程序中需要**同时**使用具有**相同**数据类型的**两个栈**，如何顺序存储这两个栈？

解决方案1:

直接解决：为每个栈开辟一个数组空间。

② 会出现什么问题？如何解决？

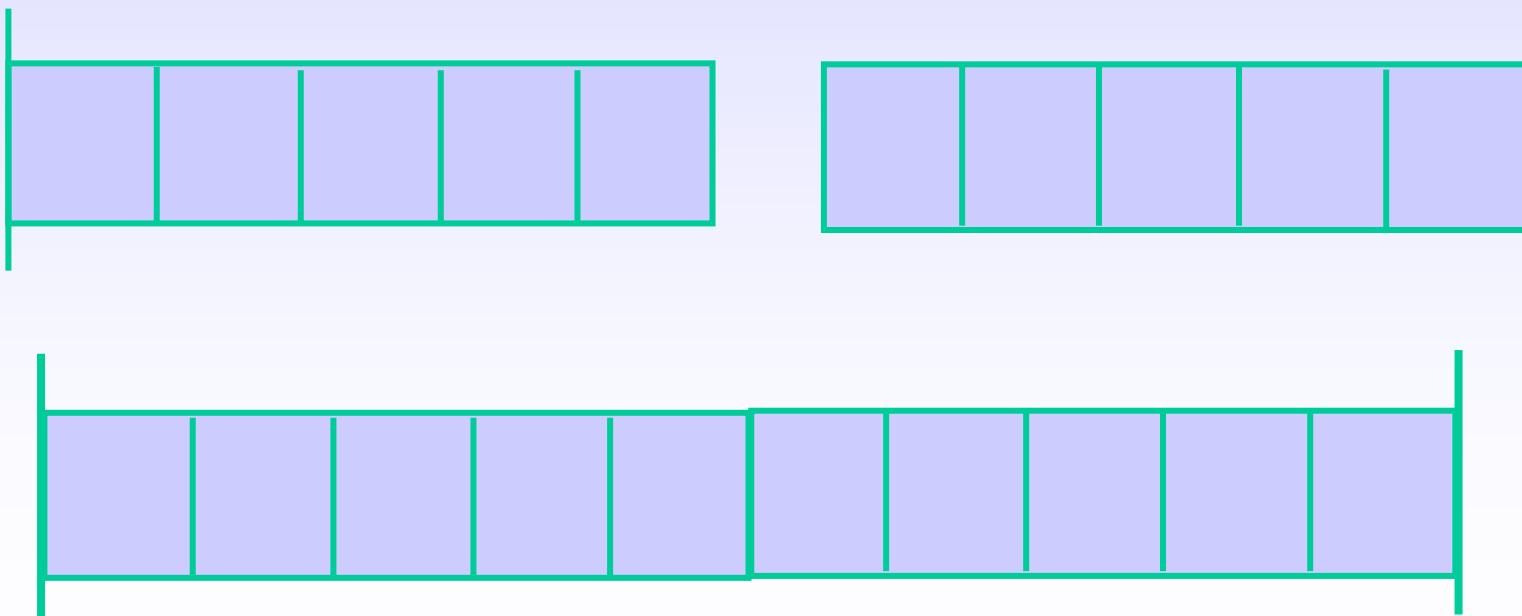
解决方案2:

顺序栈单向延伸——使用一个数组来存储两个栈

# 特殊线性表——栈

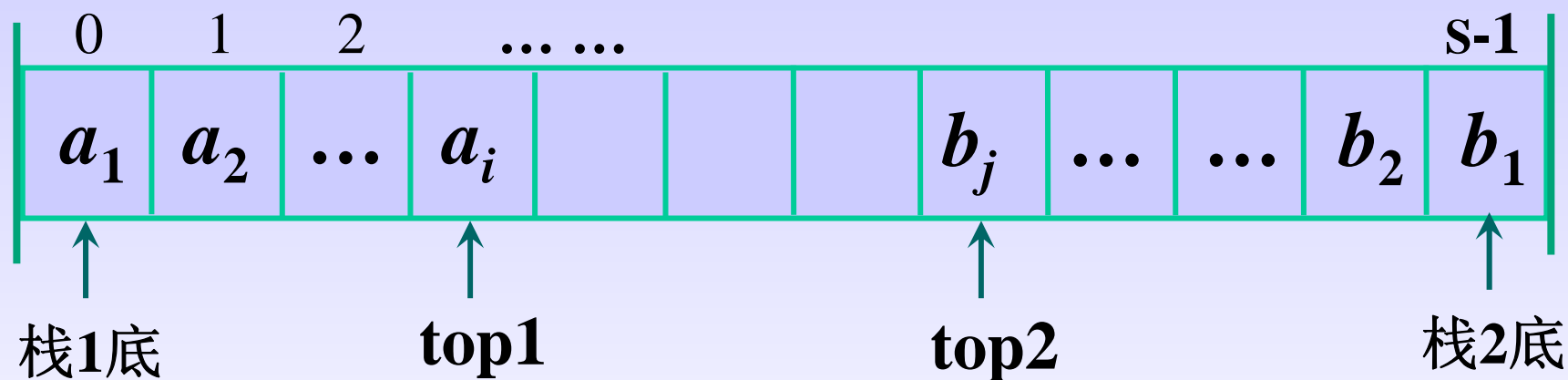
## 两栈共享空间

**两栈共享空间：**使用一个数组来存储两个栈，让一个栈的栈底为该数组的始端，另一个栈的栈底为该数组的末端，两个栈从各自的端点向中间延伸。



# 两栈共享空间

## 两栈共享空间



栈1的底固定在下标为0的一端；

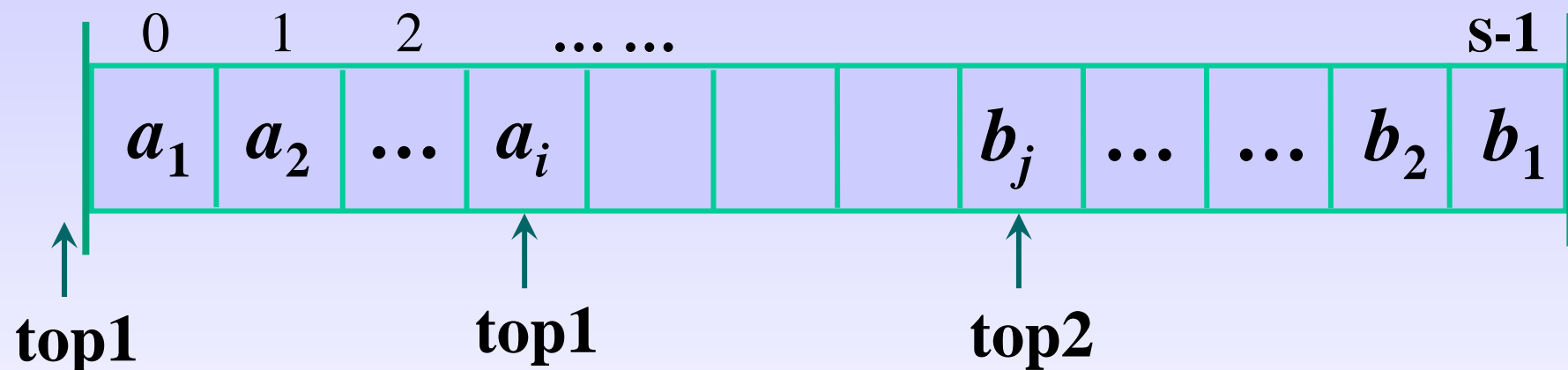
栈2的底固定在下标为StackSize-1的一端。

$top1$ 和 $top2$ 分别为栈1和栈2的栈顶指针；

StackSize为整个数组空间的大小（图中用S表示）；

# 两栈共享空间

## 两栈共享空间

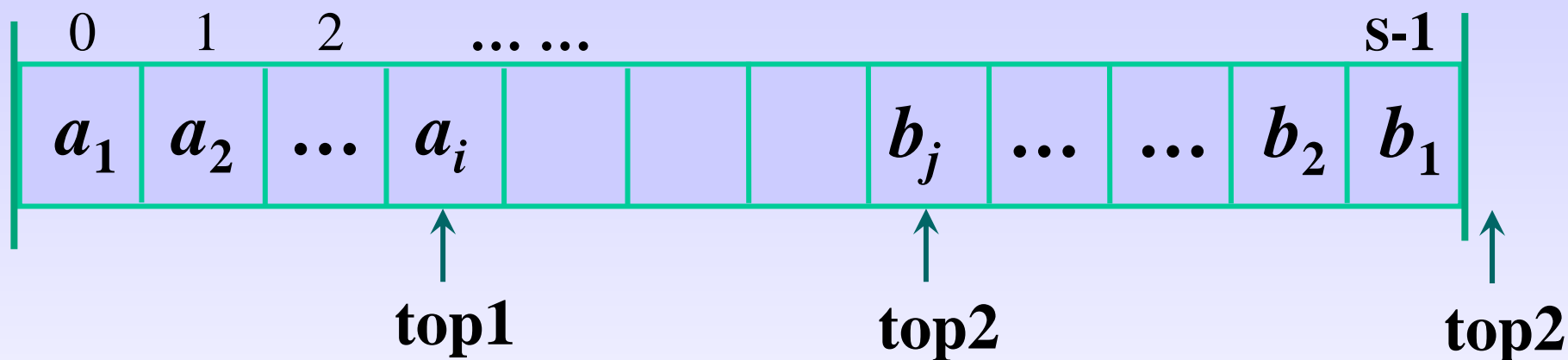


什么时候栈1为空?

$top1 = -1$

# 两栈共享空间

## 两栈共享空间



① 什么时候栈1为空?

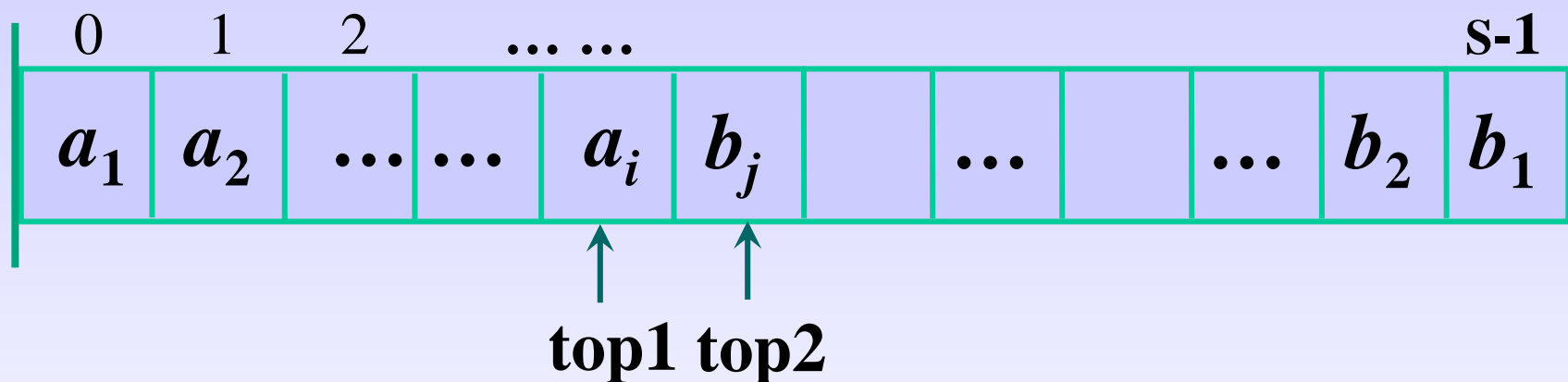
$top1 = -1$

② 什么时候栈2为空?

$top2 = StackSize$

# 两栈共享空间

## 两栈共享空间



① 什么时候栈1为空?

$top1 = -1$

② 什么时候栈2为空?

$top2 = StackSize$

③ 什么时候栈满?

$top2 = top1 + 1$

# 两栈共享空间

## 两栈共享空间类的声明

```
const int StackSize=100;
template <class T>
class BothStack
{
public:
    BothStack( ) {top1= -1; top2=StackSize;}
    ~BothStack( );
    void Push (int i, T x);
    T Pop (int i);
    T GetTop (int i);
    bool Empty (int i);
private:
    T data[StackSize];
    int top1, top2;
};
```



# 两栈共享空间

## 两栈共享空间的实现——插入

**操作接口：** `void Push(int i, T x) ;`

1. 如果栈满，则抛出上溢异常；
2. 判断是插在栈1还是栈2；
  - 2.1 若在栈1插入，则
    - 2.1.1 `top1`加1；
    - 2.1.2 在`top1`处填入`x`；
  - 2.2 若在栈2插入，则
    - 2.2.1 `top2`减1；
    - 2.2.2 在`top2`处填入`x`；

# 两栈共享空间

## 两栈共享空间的实现——插入

**操作接口：** `void Push(int i, T x) ;`

```
template <class T>
void BothStack<T>::Push(int i, T x )
{
    if (top1==top2-1)          throw "上溢";
    if (i==1)                  data[++top1]=x;
    if (i==2)                  data[--top2]=x;
}
```

# 两栈共享空间

## 两栈共享空间的实现——删除

**操作接口：** `T Pop(int i) ;`

1. 若是在栈1删除，则
  - 1.1 若栈1为空栈，抛出下溢异常；
  - 1.2 删除并返回栈1的栈顶元素；
2. 若是在栈2删除，则
  - 2.1 若栈2为空栈，抛出下溢异常；
  - 2.2 删除并返回栈2的栈顶元素；

# 两栈共享空间

## 两栈共享空间的实现——删除

**操作接口:** `T Pop(int i);`

```
T BothStack<T>::Pop(int i)
```

```
{
```

```
    if (i==1) //将栈1的栈顶元素出栈
```

```
        { if (top1== -1) throw "下溢";
```

```
          return data[top1--]; }
```

```
    if (i==2) //将栈2的栈顶元素出栈
```

```
        { if (top2==StackSize) throw "下溢";
```

```
          return data[top2++]; }
```

```
}
```

# 两栈共享空间

两栈共享空间的实现——读取栈*i*当前的栈顶元素

**操作接口:** `T GetTop(int i);`

```
template <class T>
```

```
T BothStack<T>::GetTop(int i)
```

```
{
```

```
    if(i==1)
```

```
        {    if (top1!=-1) return data[top1]; }
```

```
    if(i==2)
```

```
        {    if(top2!=StackSize) return data[top2]; }
```

```
}
```

# 两栈共享空间

## 两栈共享空间的实现——判断栈i是否为空栈

**操作接口:** `bool Empty(int i);`

```
template <class T>
```

```
bool BothStack<T>::Empty(int i)
```

```
{
```

```
    if(i==1)
```

```
        { if(top1==-1) return 1; else return 0; }
```

```
    if(i==2)
```

```
        { if(top2==StackSize) return 1;
```

```
          else return 0; }
```

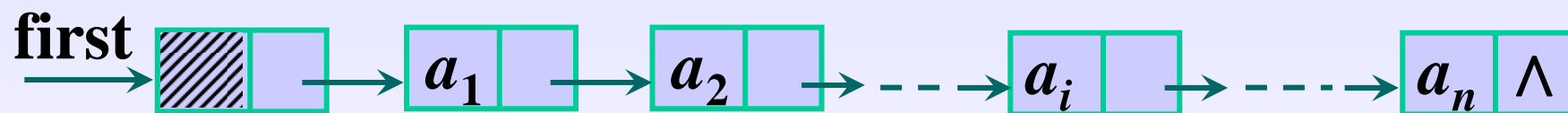
```
}
```

# 特殊线性表——栈

## 栈的链接存储结构及实现

### 栈的链接存储结构——链栈

① 如何改造链表实现栈的链接存储？



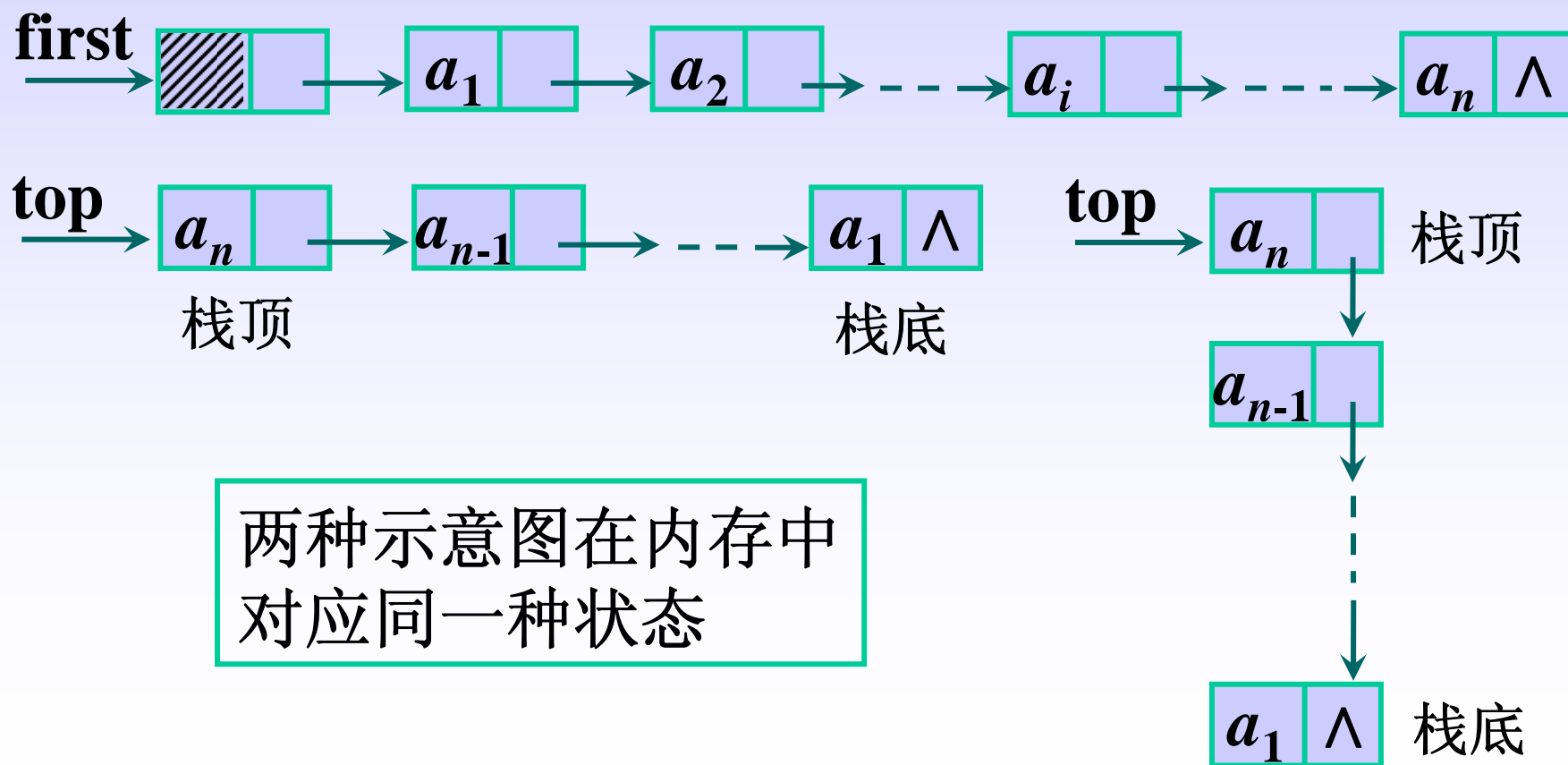
② 将哪一端作为栈顶？ 将链头作为栈顶，方便操作。

③ 链栈需要加头结点吗？ 链栈不需要附设头结点。

# 特殊线性表——栈

## 栈的链接存储结构及实现

**链栈：** 栈的链接存储结构





# 特殊线性表——栈

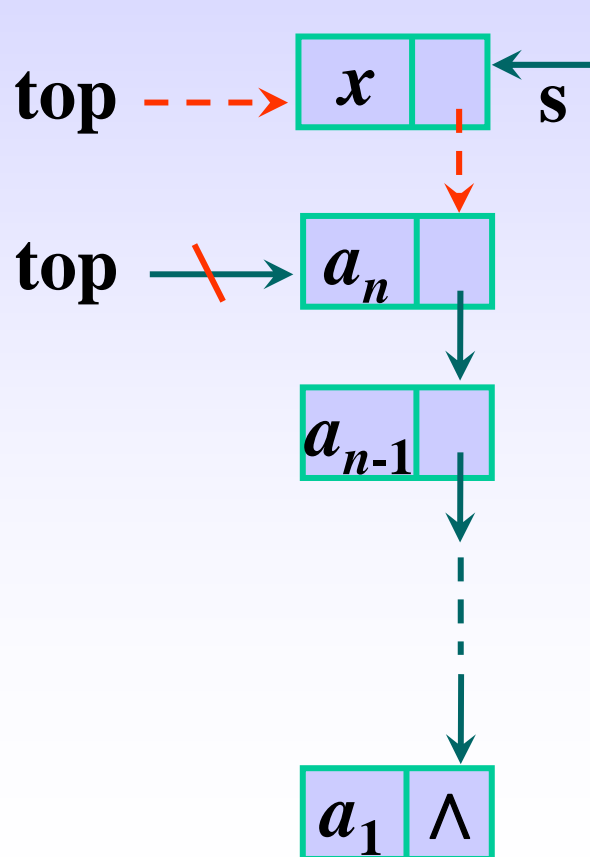
## 链栈的类声明

```
template <class T>
class LinkStack
{
public:
    LinkStack(){top=NULL; }
    ~LinkStack( );
    void Push(T x);
    T Pop( );
    T GetTop( ){if(top!=NULL)return top->data; }
    bool Empty ( ){return(top==NULL? 1: 0); }
private:
    Node<T> *top;
}
```

# 特殊线性表——栈

## 链栈的实现——插入

操作接口: `void Push(T x);`



为什么没有判断栈满?

算法描述:

```
template <class T>
void LinkStack::Push (T x)
{
    s=new Node<T>;
    s->data=x;
    s->next=top;
    top=s;
}
```

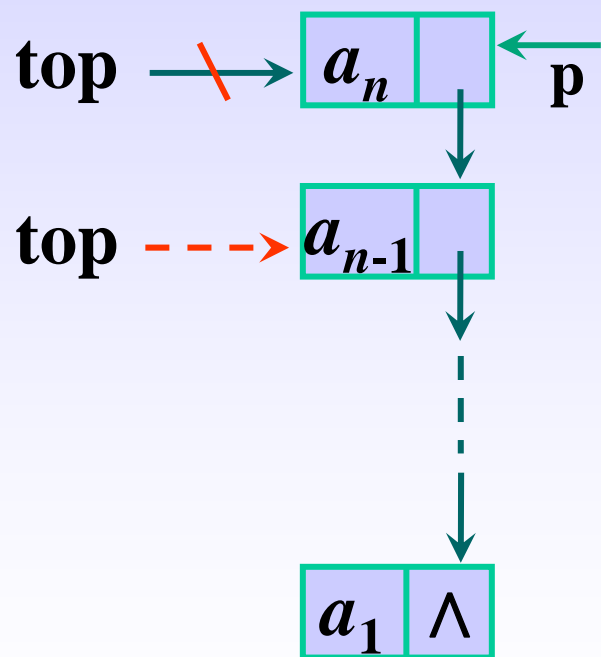
# 特殊线性表——栈

## 链栈的实现——插入

操作接口: **T Pop( );**

算法描述:

```
template <class T>
T LinkStack::Pop( )
{
    if (top==NULL)
        throw "下溢";
    x=top->data;
    p=top;
    top=top->next;
    delete p;
    return x;
}
```



① **top++**可以吗?

# 特殊线性表——栈

## 顺序栈和链栈的比较

**时间性能：**相同，都是常数时间 $O(1)$ 。

**空间性能：**

- 顺序栈：有元素个数的限制和空间浪费的问题。
- 链栈：没有栈满的问题，只有当内存没有可用空间时才会出现栈满，但是每个元素都需要一个指针域，从而产生了结构性开销。

总之，当栈的使用过程中元素**个数变化**较大时，用链栈是适宜的，反之，应该采用顺序栈。

# 栈的应用举例—递归

## 1 递归的定义

子程序（或函数）直接调用自己或通过一系列调用语句间接调用自己，是一种**描述问题**和**解决问题**的基本方法。

## 2 递归的基本思想

问题分解：把一个不能或不好解决的大问题转化为一个或几个小问题，再把这些小问题进一步分解成更小的小问题，直至每个小问题都可以直接解决。

# 栈的应用举例—递归

## 3 递归的要素

- (1) 递归**边界条件**：确定递归到**何时终止**，也称为递归出口；
- (2) 递归**模式**：大问题是**如何分解**为小问题的，也称为递归体。

# 栈的应用举例—递归

## 例1 阶乘函数

$$n! = \begin{cases} 1 & \text{当 } n=1 \text{ 时} \\ n * (n-1)! & \text{当 } n>1 \text{ 时} \end{cases}$$

递归算法

```
int fact ( int n )  
{  
    if ( n == 1 ) return 1;  
    else return n * fact (n-1);  
}
```

# 栈的应用举例—递归

求解阶乘  $n!$  的过程



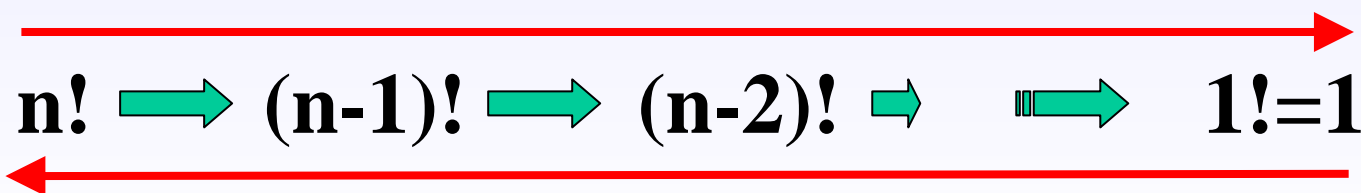


# 栈的应用举例—递归

## 递归过程与递归工作栈

- 递归过程在实现时，需要自己调用自己。
- 层层向下递归，返回次序正好相反：

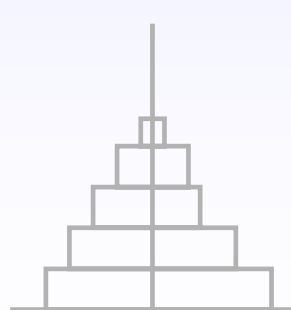
递归调用



返回次序

# 递归的经典问题——汉诺塔问题

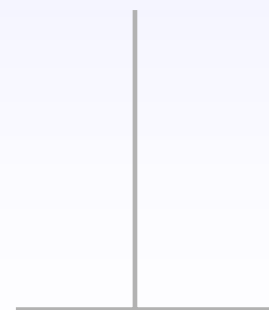
在印度，有一个古老的传说：在世界中心贝拿勒斯（在印度北部）的圣庙里，一块黄铜板上插着三根宝石针。印度教的主神梵天在创造世界的时候，在其中一根针上从下到上穿好了由大到小的64片金片，这就是所谓的汉诺塔。不论白天黑夜，总有一个僧侣在按照下面的法则移动这些金片：一次只移动一片，不管在哪根针上，小片必须在大片上面。



A



B



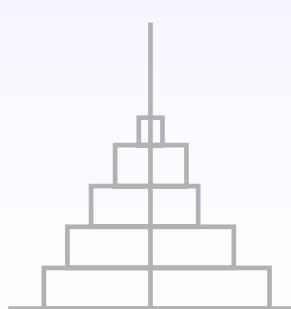
C

# 递归的经典问题——汉诺塔问题

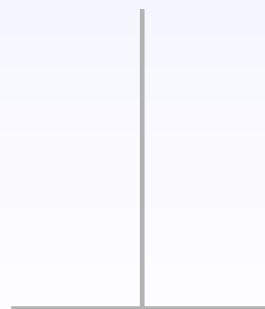
僧侣们预言，当所有的金片都从梵天穿好的那根针上移到另外一根针上时，世界就将在一声霹雳中消灭，而梵塔、庙宇和众生也都将同归于尽。

这个传说的可信度有多大？

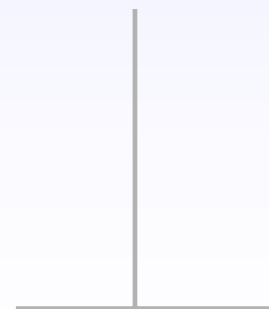
考虑一下把**64**片金片，由一根针上移到另一根针上，始终保持上小下大的顺序。需要多少次移动？



A



B



C

# 递归的经典问题——汉诺塔问题

这里需要递归的方法。

假设有 $n$ 片，移动次数是 $f(n)$ 。显然

$f(1)=1, f(2)=3, f(3)=7$ , 且 $f(k+1)=2*f(k)+1$ 。

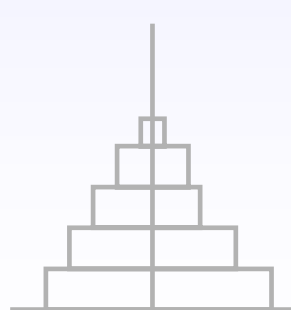
可以证明 $f(n)=2^n-1$ 。

$n=64$ 时， $f(64)=2^{64}-1=18446744073709551615$

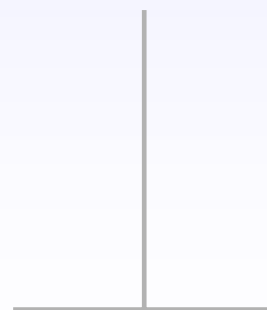
假如每秒钟一次，共需多长时间？一年大约有31536926 秒，计算表明移完这些金片需要5800多亿年，比地球寿命还要长，事实上，那时世界、梵塔、庙宇和众生都早已经灰飞烟灭。

## 例 汉诺塔问题

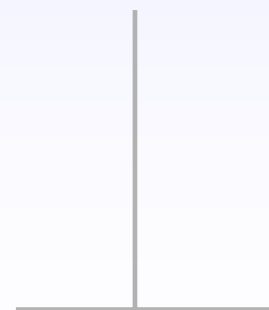
有三根针A、B、C。A针上有 $n$ 个盘子，大的在下，小的在上，要求把这 $n$ 个盘子从A针移到C针，在移动过程中可以借助B针，每次只允许移动一个盘，且在移动过程中在三根针上都保持大盘在下，小盘在上。



A



B



C

# 栈的应用举例—递归

汉诺塔问题的递归求解分析:

将 $n$ 个盘子从A针移到C针步骤:

如果  $n = 1$ , 则将这一个盘子直接从 塔A移到塔 C 上。

否则, 执行以下三步:

- ①将A 上 $n-1$ 个盘子移到 B针上 (借助C针);
- ②把A针上剩下的一个盘子移到C针上;
- ③将 $n-1$ 个盘子从B针移到C针上 (借助A针);

事实上, 上面三个步骤包含两种操作:

- ①将多个盘子从一个针移到另一个针上, 这是一个递归的过程。hanoi函数实现。
- ②将1个盘子从一个针上移到另一针上。用move函数实现。

```
#include <iostream>
using namespace std;
void move(char getone,char putone)
{ cout<<getone<<"-->"<<putone<<endl; }
void hanoi(int n,char one,char two,char three)
{ void move(char getone,char putone);
  if (n==1) move (one,three);
  else
  { hanoi(n-1,one,three,two);
    move(one,three);
    hanoi(n-1,two,one,three);
  }
}
```

```
int main()  
{  
    void hanoi(int n,char one,char two,char three);  
    int m;  
    cout<<"Enter the number of disks:";  
    cin>>m;  
    cout<<"the steps to moving "<<m  
        <<" disks:"<<endl;  
    hanoi(m,'A','B','C');  
}
```



运行结果:

**Enter the number of disk:3**

**the steps to moving 3 disks:**

**A-->C**

**A-->B**

**C-->B**

**A-->C**

**B-->A**

**B-->C**

**A-->C**

# 估计hanoi执行时间

```
#include <iostream>
#include <ctime>
using namespace std;
void move(char getone,char putone)
{
cout<<getone<<"-->"<<putone<<" "<<endl; }
void hanoi(int n,char one,char two,char three)
{ void move(char getone,char putone);
  if (n==1) move (one,three);
  else
  { hanoi(n-1,one,three,two);
    move(one,three);
    hanoi(n-1,two,one,three);
  }
}
```

标准库ctime里时间函数

time\_t time (0)

计算从1970年1月1日到当前系统时间(秒)

```
int main()
{
void hanoi(int n,char one,char two,char three);
int m;
unsigned start,finish;
cout<<"Enter the number of diskess:";
cin>>m;
start=(unsigned)time(0);
cout<<"the steps to moving "<<m <<"
diskess:"<<endl;
hanoi(m,'A','B','C');
finish=(unsigned)time(0);
cout<<start<<" "<<finish<<endl;
cout<< finish-start<<endl;
/*double d=104;
int i;
for(i=20;i<=64;i++)
{d=d*2;}
cout<<d/60/60/24/365;*/
}
```

# 栈的应用举例—递归

## 递归函数的内部执行过程

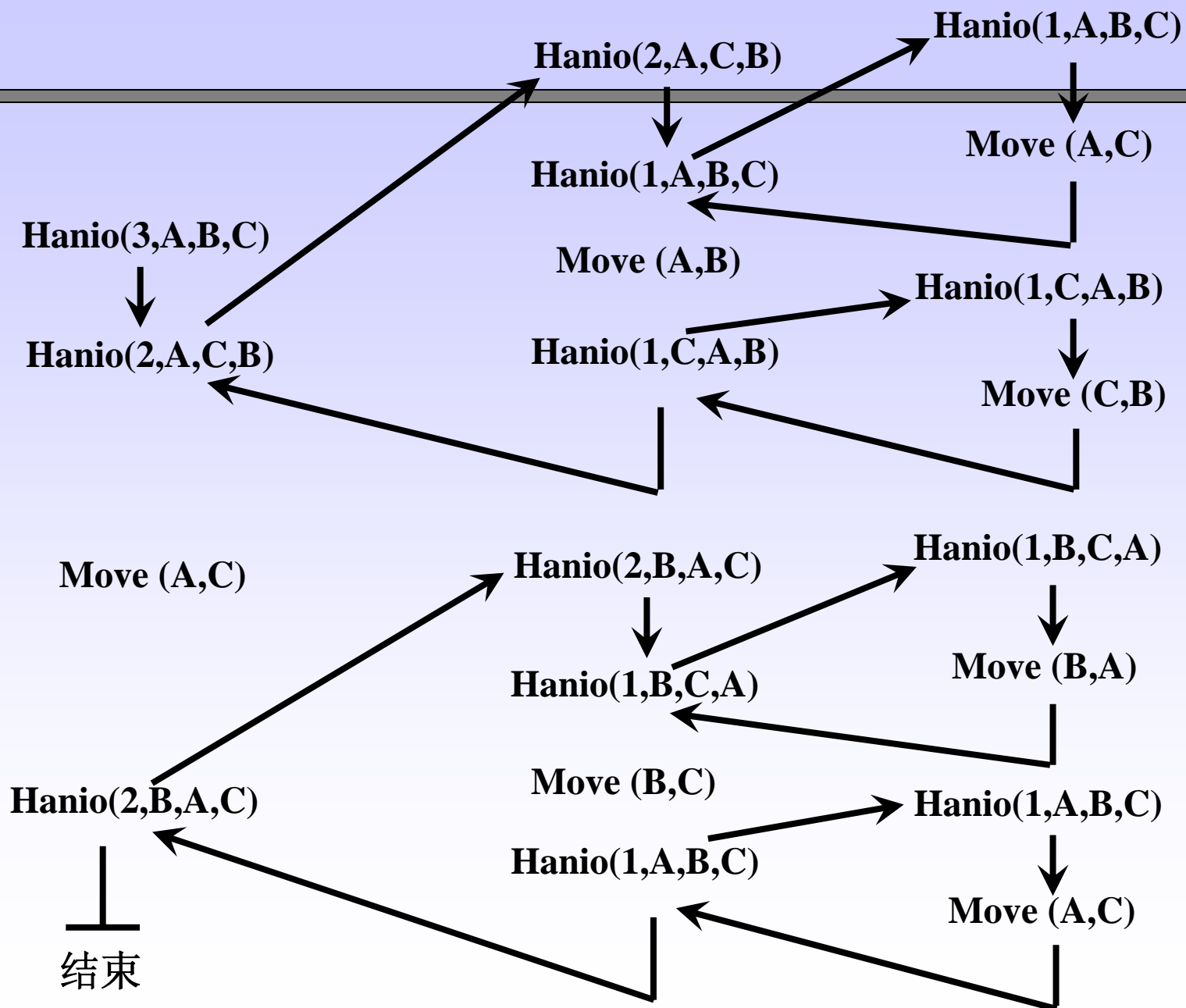
- (1) 运行开始时，首先为递归调用建立一个工作栈，其结构包括值参、局部变量和返回地址；
- (2) 每次执行递归调用之前，把递归函数的值参和局部变量的当前值以及调用后的返回地址压栈；
- (3) 每次递归调用结束后，将栈顶元素出栈，使相应的值参和局部变量恢复为调用前的值，然后转向返回地址指定的位置继续执行。

框架 | 值 参

# 栈的应用举例—递归

## 递归函数的运行轨迹

- (1) 写出函数当前调用层执行各语句，并用有向弧表示语句的执行次序；
- (2) 对函数的每个递归调用，写出对应的函数调用，从调用处画一条有向弧指向被调用函数入口，表示调用路线，从被调用函数末尾处画一条有向弧指向调用语句的下面，表示返回路线；
- (3) 在返回路线上标出本层调用所得的函数值。



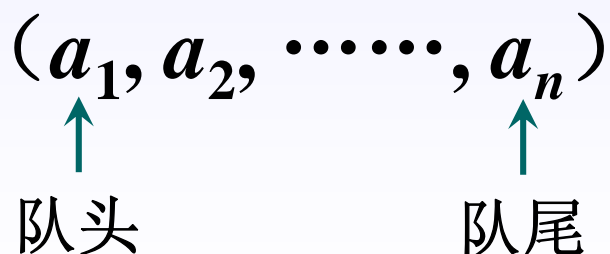
# 特殊线性表——队列

## 队列的逻辑结构

**队列：**只允许在**一端**进行插入操作，而**另一端**进行删除操作的线性表。

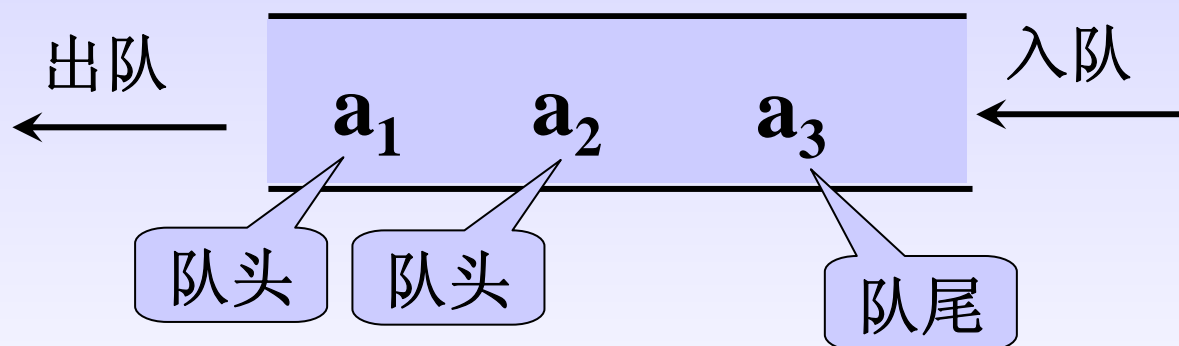
**空队列：**不含任何数据元素的队列。

允许插入（也称入队、进队）的一端称为队尾，允许删除（也称出队）的一端称为队头。



# 特殊线性表——队列

## 队列的逻辑结构



队列的操作特性：先进先出(FILO)

# 特殊线性表——队列

## 队列的抽象数据类型定义

**ADT Queue**

**Data**

队列中元素具有相同类型及先进先出特性，  
相邻元素具有前驱和后继关系

**Operation**

**InitQueue**

前置条件：队列不存在

输入：无

功能：初始化队列

输出：无

后置条件：创建一个空队列



# 特殊线性表——队列

## 队列的抽象数据类型定义

### **DestroyQueue**

前置条件：队列已存在

输入：无

功能：销毁队列

输出：无

后置条件：释放队列所占用的存储空间

### **EnQueue**

前置条件：队列已存在

输入：元素值x

功能：在队尾插入一个元素

输出：如果插入不成功，抛出异常

后置条件：如果插入成功，队尾增加了一个元素

# 特殊线性表——队列

## 队列的抽象数据类型定义

### DeQueue

前置条件：队列已存在

输入：无

功能：删除队头元素

输出：如果删除成功，返回被删元素值

后置条件：如果删除成功，队头减少了一个元素

### GetQueue

前置条件：队列已存在

输入：无

功能：读取队头元素

输出：若队列不空，返回队头元素

后置条件：队列不变

# 特殊线性表——队列

## 队列的抽象数据类型定义

### Empty

前置条件：队列已存在

输入：无

功能：判断队列是否为空

输出：如果队列为空，返回1，否则，返回0

后置条件：队列不变

**endADT**

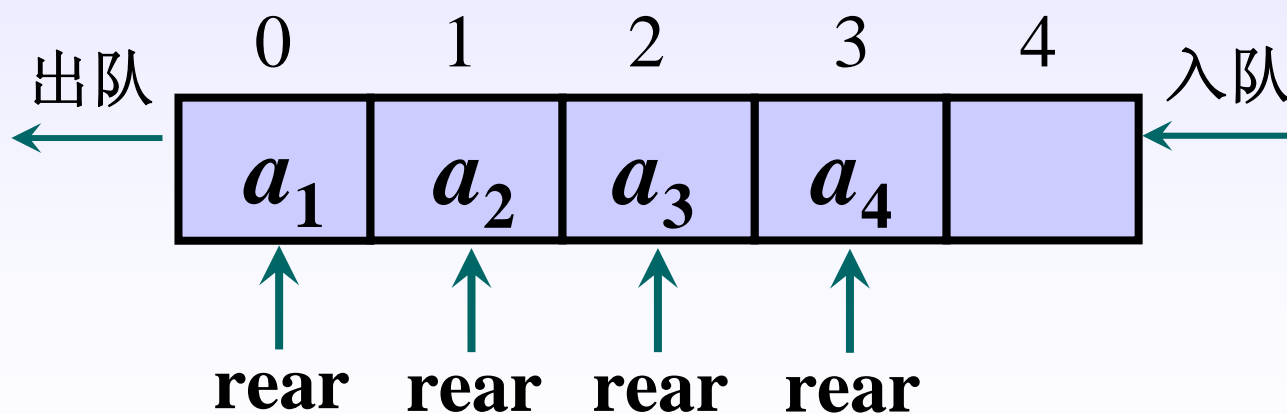
# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

### 队列的顺序存储结构——循环队列

① 如何改造数组实现队列的顺序存储？

例： $a_1a_2a_3a_4$ 依次入队



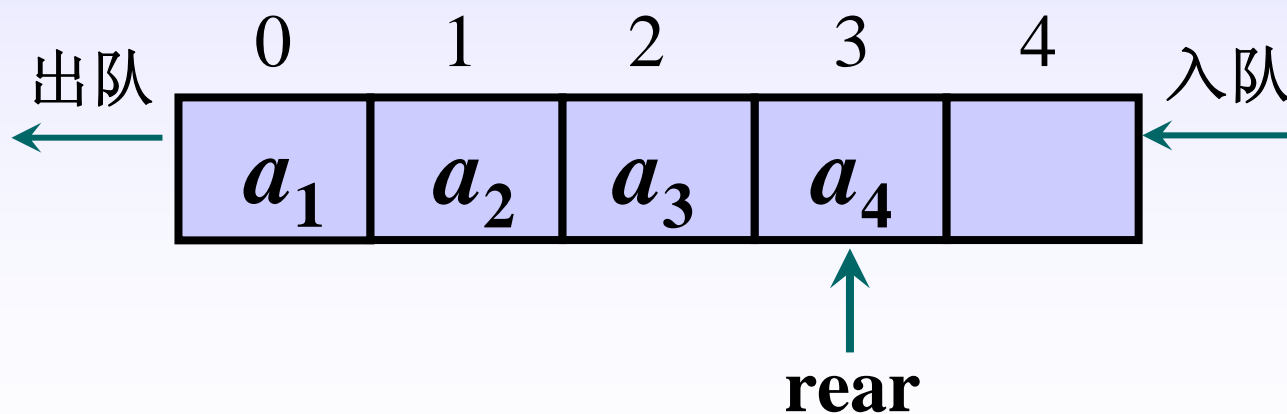
入队操作时间性能为 $O(1)$

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何改造数组实现队列的顺序存储？

例： $a_1a_2$ 依次出队

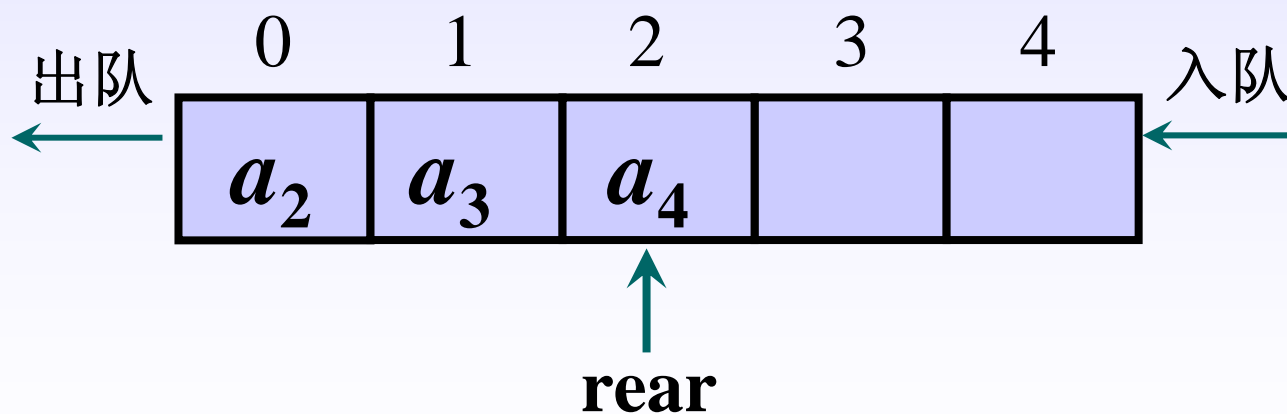


# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

② 如何改造数组实现队列的顺序存储？

例： $a_1a_2$ 依次出队

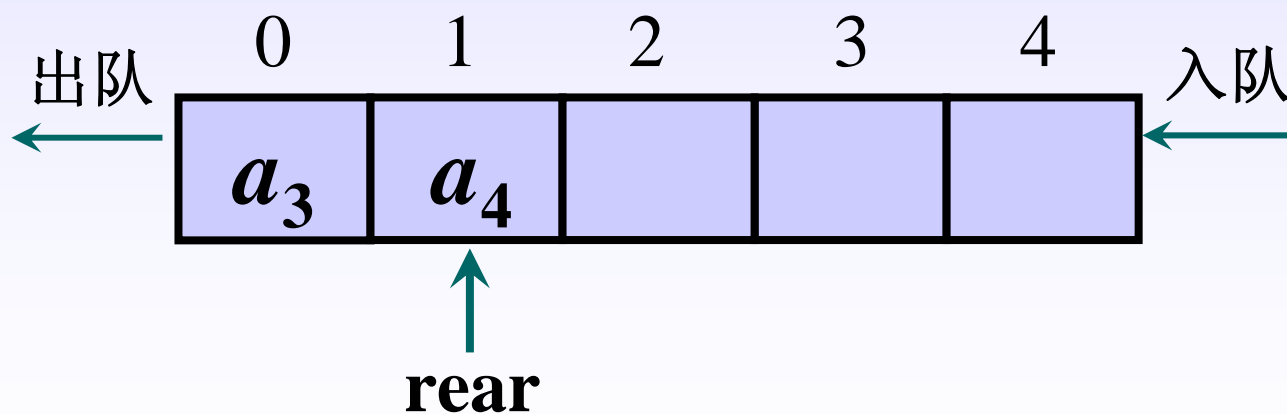


# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何改造数组实现队列的顺序存储？

例： $a_1a_2$ 依次出队



出队操作时间性能为  $O(n)$

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何改进出队的时间性能？

放宽队列的所有元素必须存储在数组的前 $n$ 个单元这一条件，只要求队列的元素存储在数组中连续的位置。



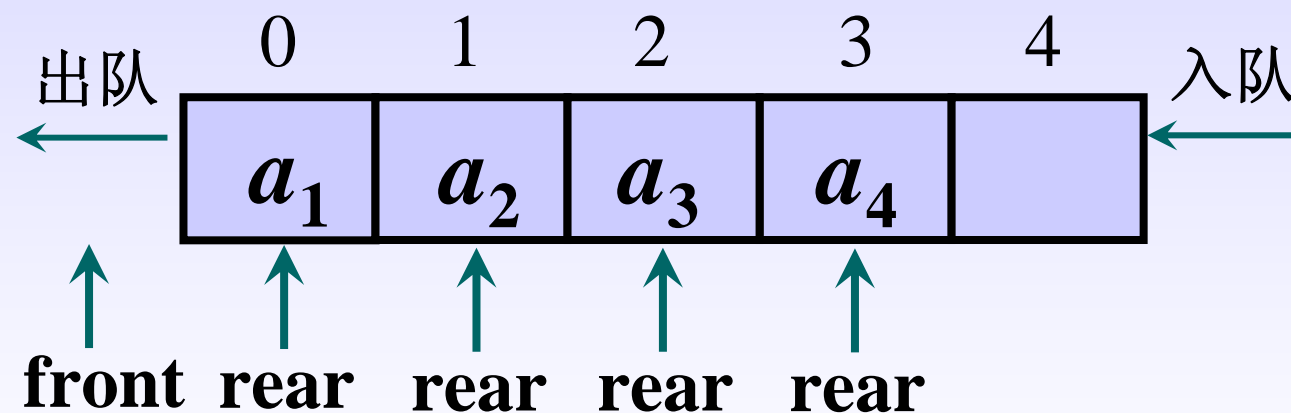
设置队头、队尾两个指针



# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

例：  $a_1a_2a_3a_4$  依次入队

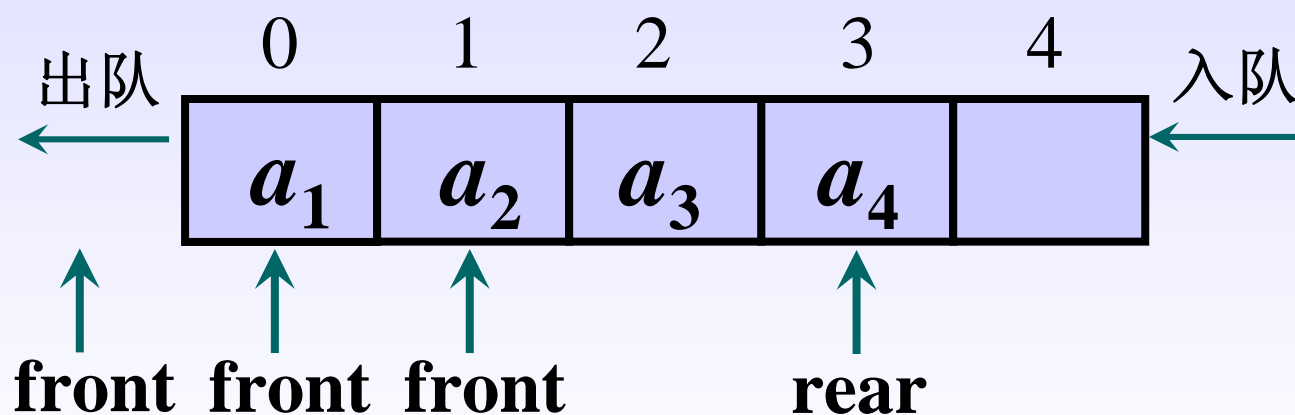


入队操作时间性能仍为  $O(1)$

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

例： $a_1a_2$ 依次出队

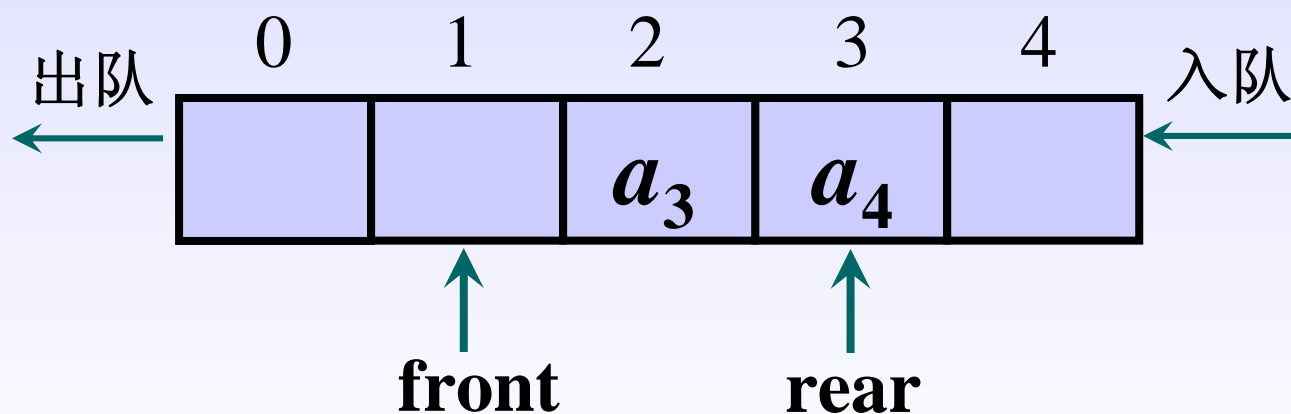


出队操作时间性能提高为 $O(1)$

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

例：  $a_1a_2$  依次出队

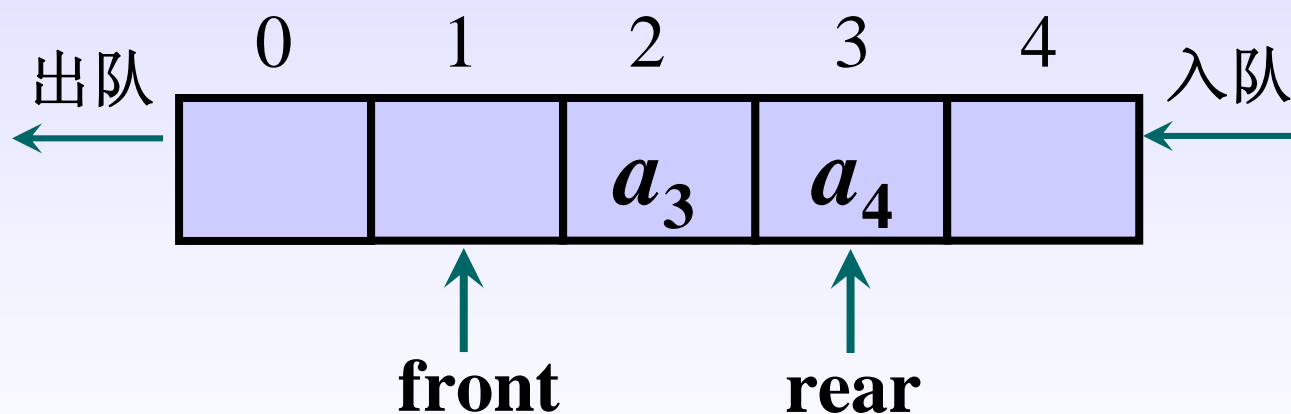


队列的移动有什么特点？

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

例： $a_1a_2$ 依次出队



整个队列向数组下标较大方向移动

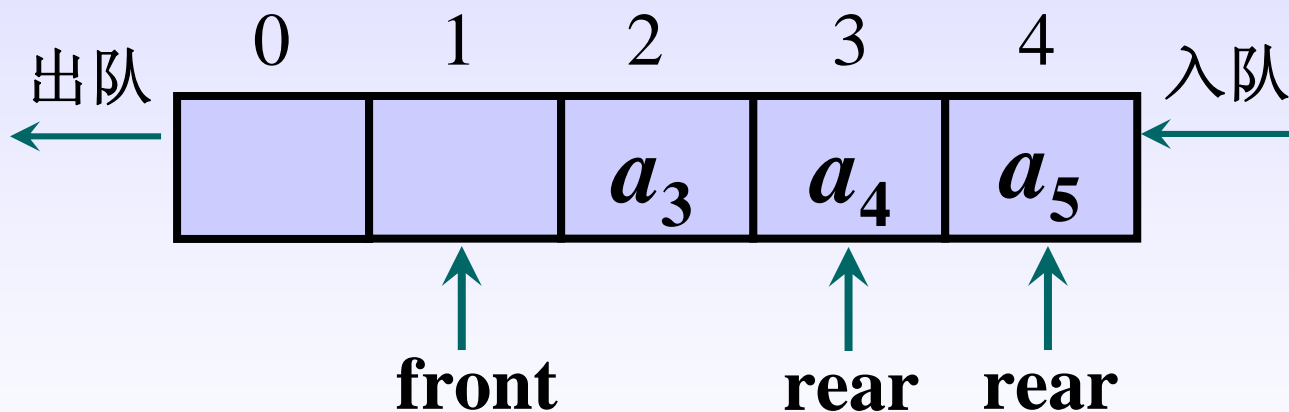


单向移动性

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

⑦ 继续入队会出现什么情况？

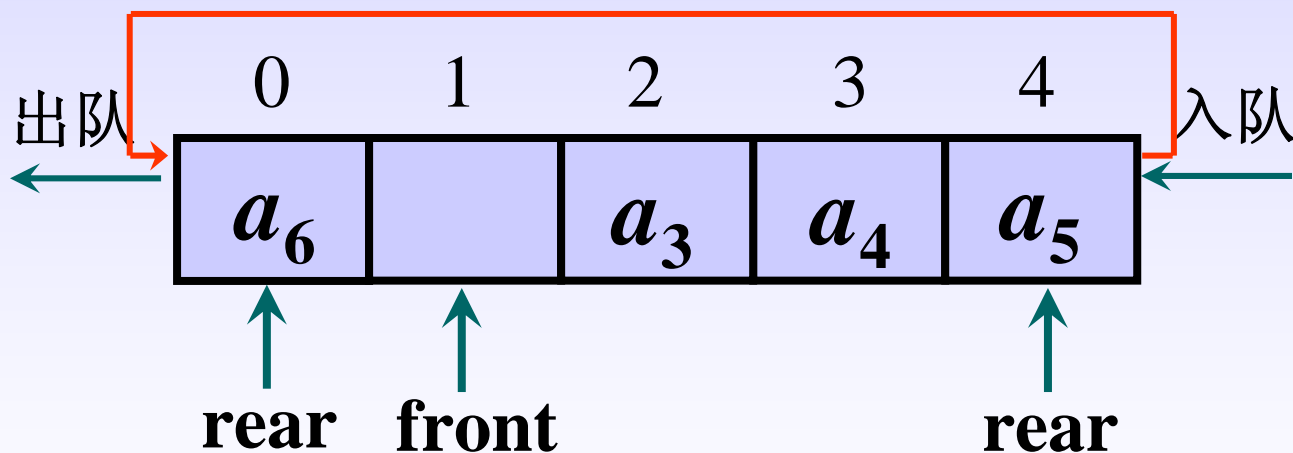


**假溢出：**当元素被插入到数组中下标最大的位置上之后，队列的空间就用尽了，尽管此时数组的低端还有空闲空间，这种现象叫做假溢出。

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何解决假溢出？

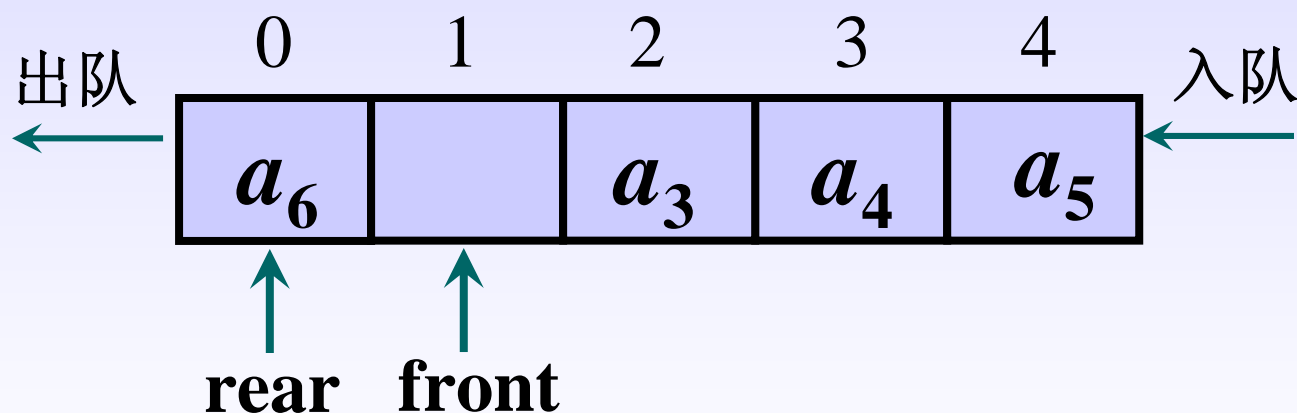


**循环队列：**将存储队列的数组头尾相接。

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何实现循环队列？



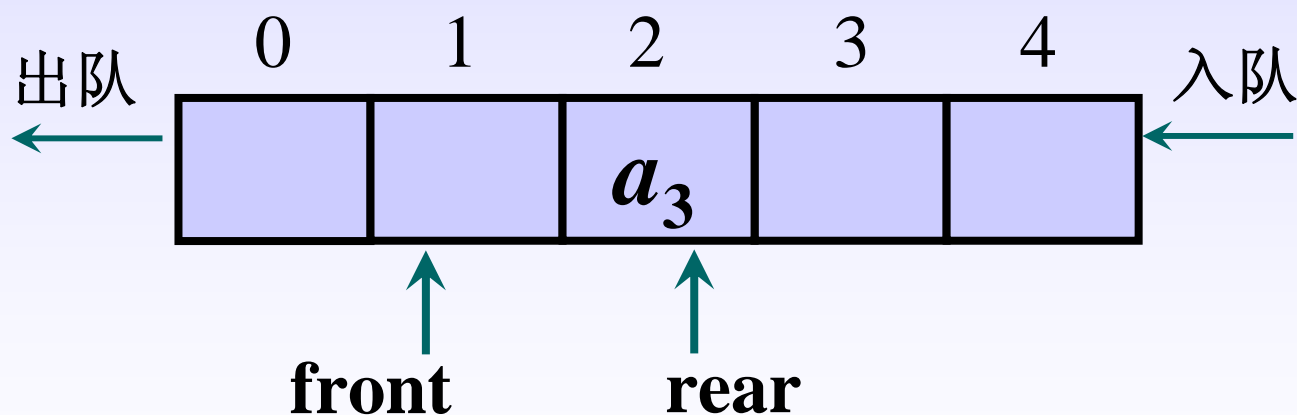
不存在物理的循环结构，用软件方法实现。  
求模：  $(4+1) \bmod 5 = 0$

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何判断循环队列队空？

队空的临界状态



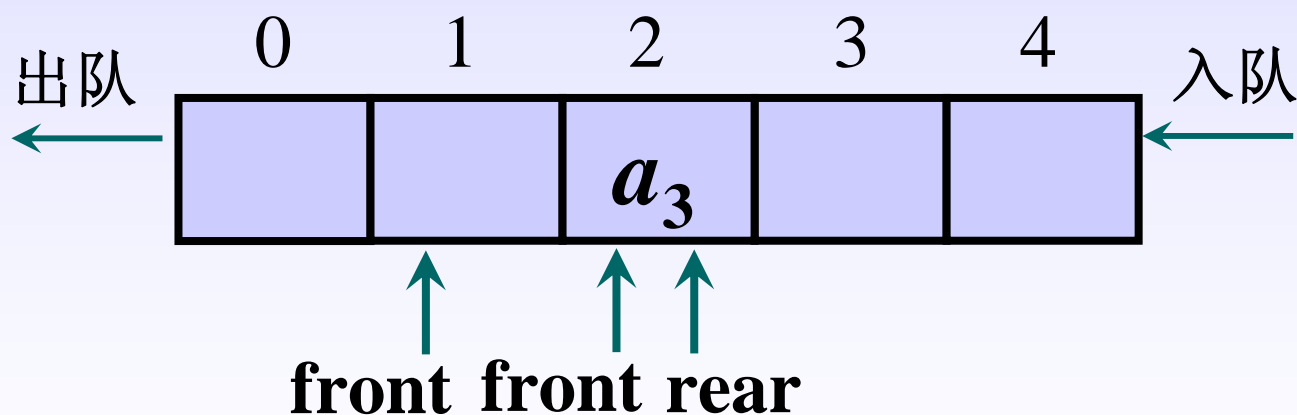


# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何判断循环队列队空？

执行出队操作



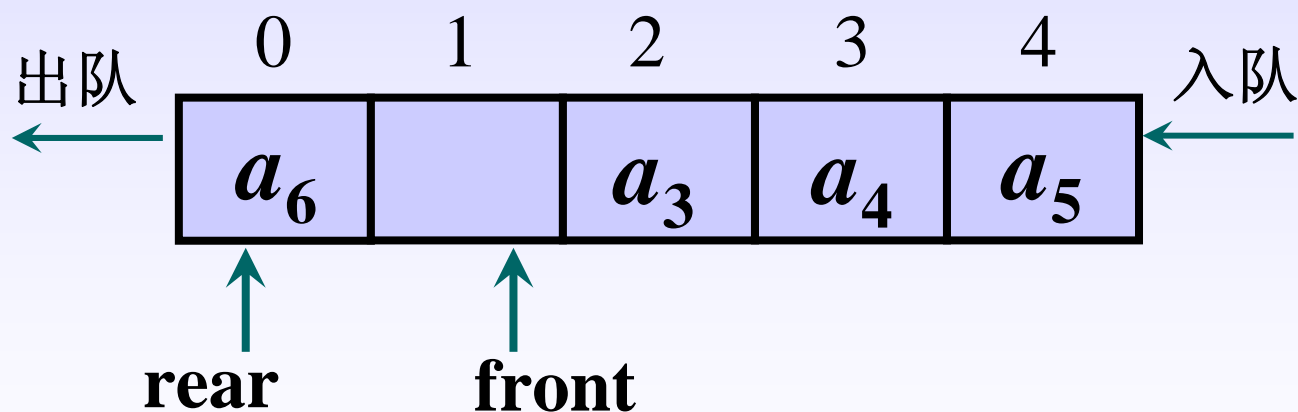
队空:  $\text{front} = \text{rear}$

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何判断循环队列队满？

队满的临界状态

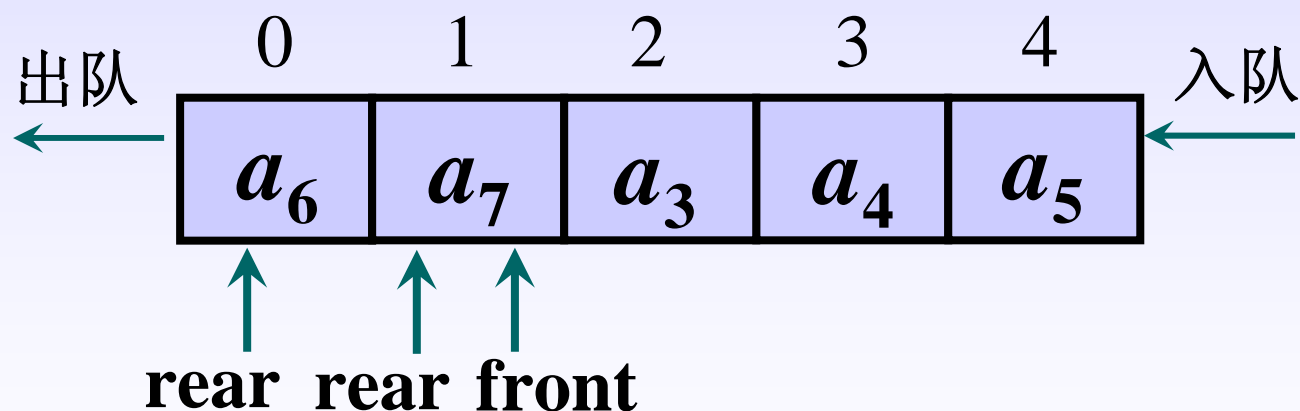


# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

① 如何判断循环队列队满？

执行入队操作



队满:  $\text{front} = \text{rear}$

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现

② 如何确定不同的队空、队满的判定条件？  
为什么要将队空和队满的判定条件分开？

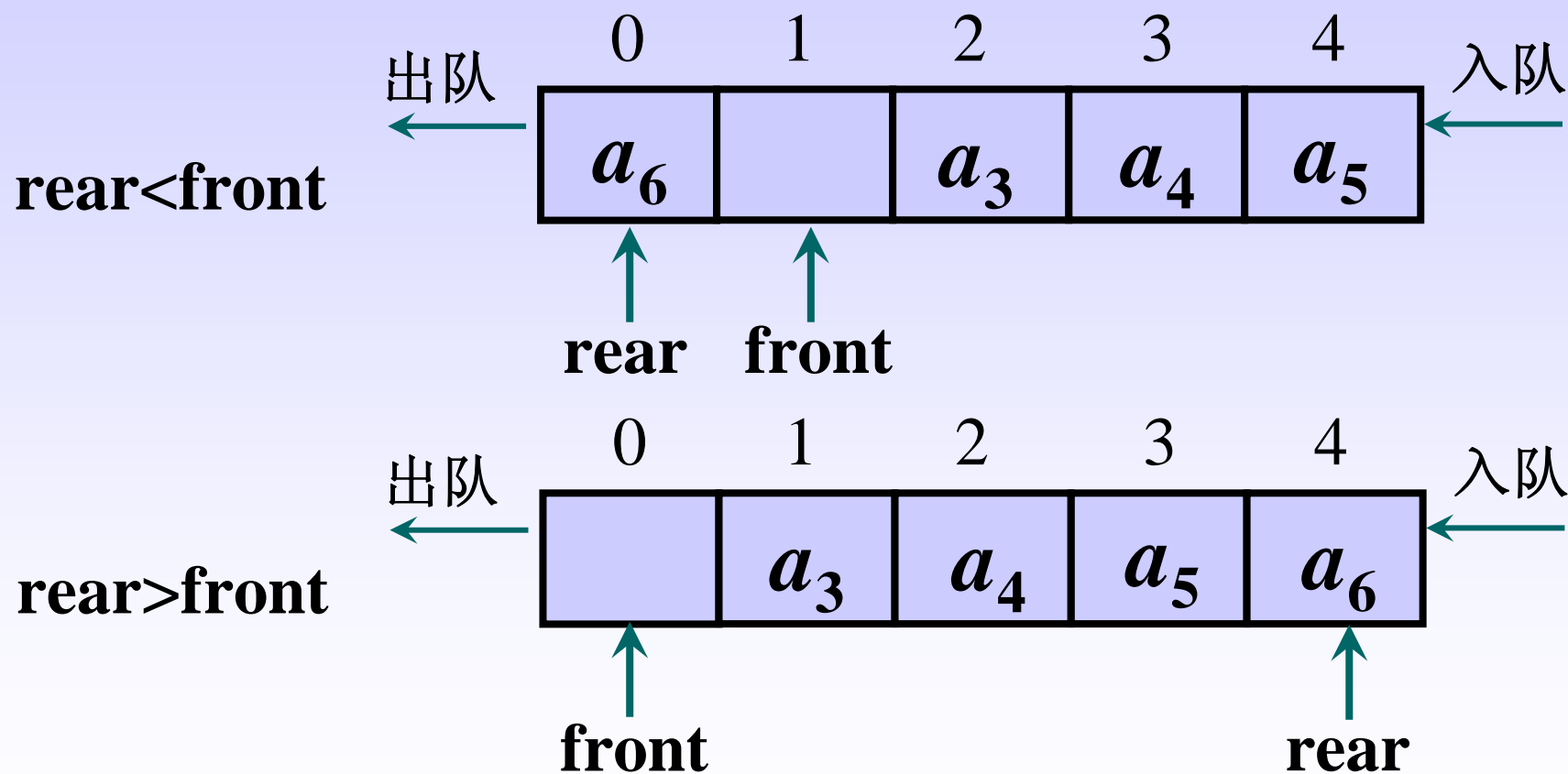
**方法一：** 附设一个存储队列中元素个数的变量`num`，  
当`num=0`时队空，当`num=QueueSize`时为队满；

**方法二：** 修改队满条件，浪费一个元素空间，队满时  
数组中只有一个空闲单元；

**方法三：** 设置标志`flag`，当`front=rear`且`flag=0`时为队  
空，当`front=rear`且`flag=1`时为队满。

# 特殊线性表——队列

## 队列的顺序存储结构及实现



队满的条件:  $(\text{rear} + 1) \bmod \text{QueueSize} = \text{front}$

# 特殊线性表——队列

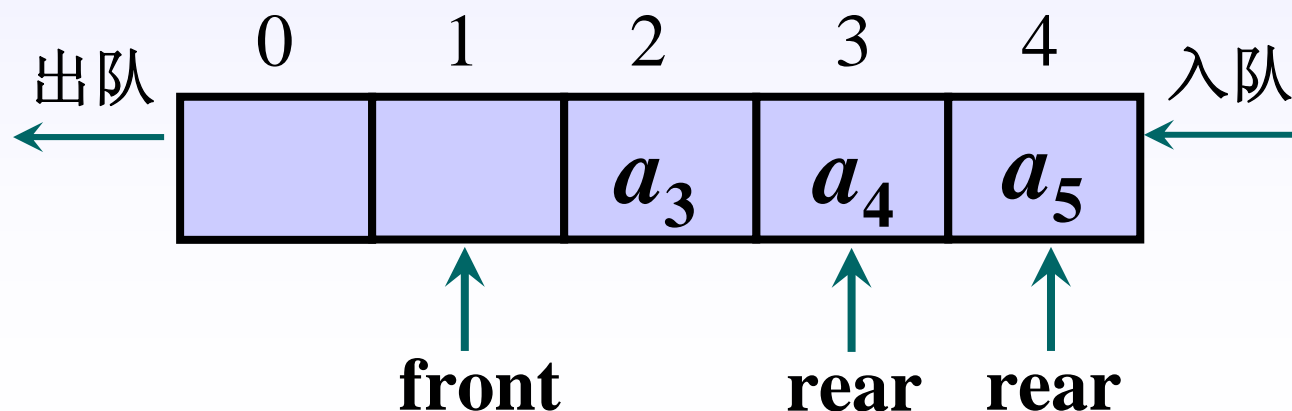
## 循环队列类的声明

```
const int QueueSize=100;
template <class T>
class CirQueue
{
public:
    CirQueue( ){front=rear=QueueSize-1;}
    ~ CirQueue( );
    void EnQueue(T x);
    T DeQueue( );
    T GetQueue( );
    bool Empty( ){return(front==rear? 1: 0);}
private:
    T data[QueueSize];
    int front, rear;
};
```

# 特殊线性表——队列

## 循环队列的实现——入队

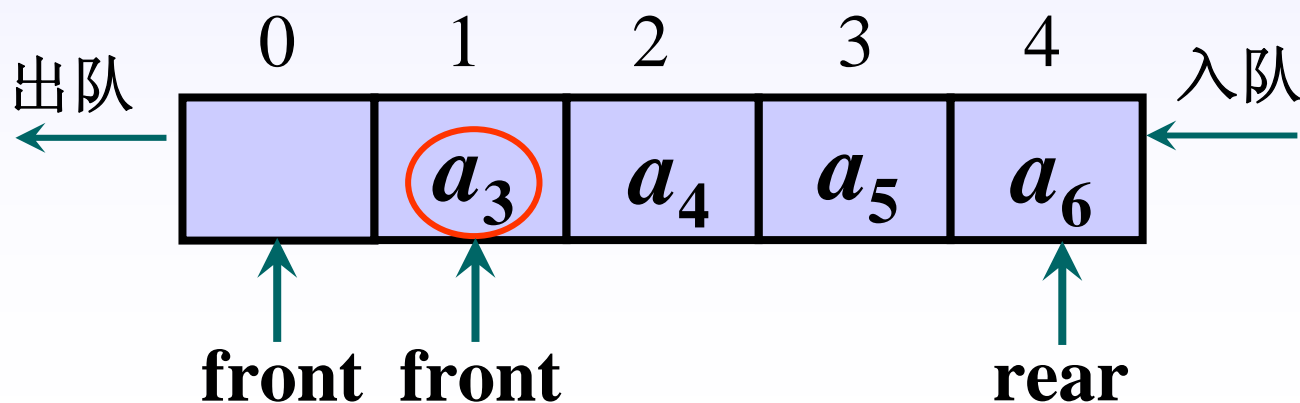
```
template <class T>
void CirQueue::EnQueue (T x)
{
    if ((rear+1) % QueueSize == front) throw "上溢";
    rear = (rear+1) % QueueSize;
    data[rear] = x;
}
```



# 特殊线性表——队列

## 循环队列的实现——出队

```
template <class T>
T CirQueue::DeQueue( )
{
    if (rear==front) throw "下溢";
    front=(front+1) % QueueSize;
    return data[front];
}
```

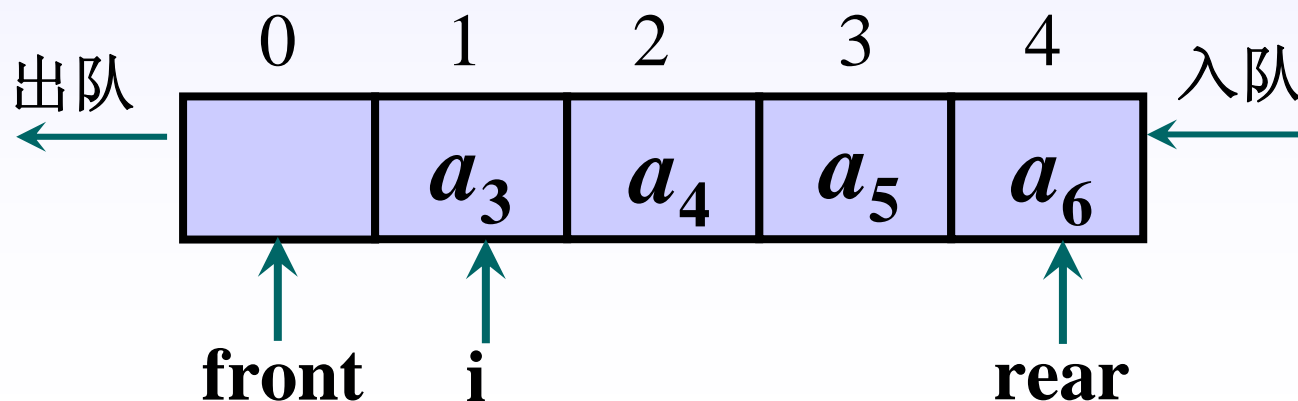




# 特殊线性表——队列

## 循环队列的实现——读队头元素

```
template <class T>
T CirQueue::GetQueue ( )
{
    if (rear==front) throw "下溢";
    i=(front+1) % QueueSize;
    return data[i];
}
```

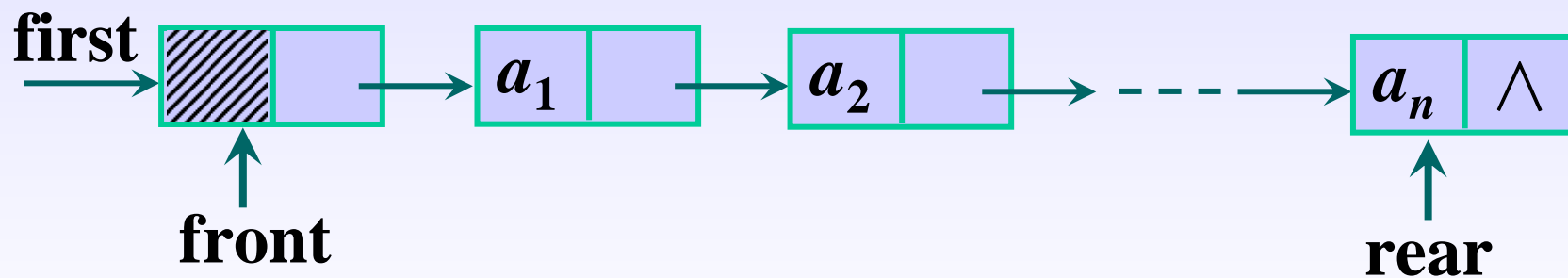


# 特殊线性表——队列

## 队列的链接存储结构及实现

### 队列的链接存储结构——链队列

① 如何改造单链表实现队列的链接存储？

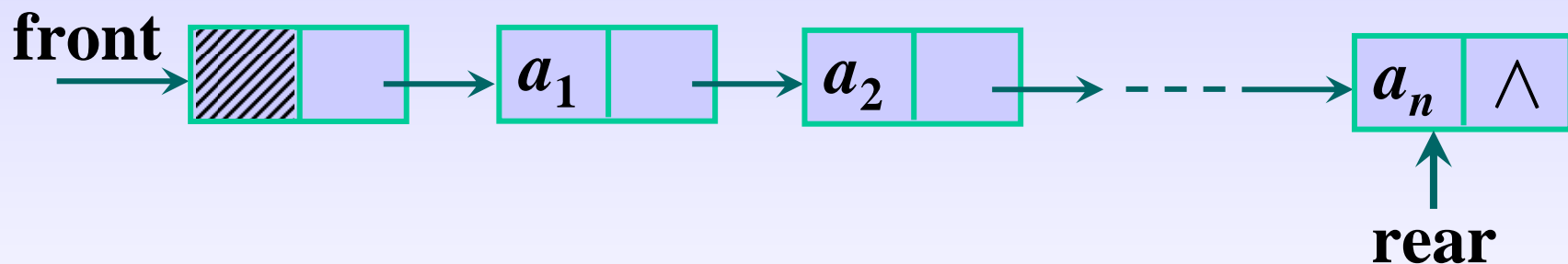


队头指针即为链表的头指针

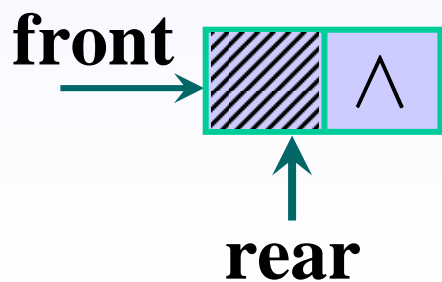
# 特殊线性表——队列

## 队列的链接存储结构及实现

### 非空链队列



### 空链队列



# 特殊线性表——队列

## 链队列类的声明

```
template <class T>
class LinkQueue
{
public:
    LinkQueue( );
    ~LinkQueue( );
    void EnQueue(T x);
    T DeQueue( );
    T GetQueue( );
    int Empty( ){return(front==rear?1:0);}
private:
    Node<T> *front, *rear;
};
```

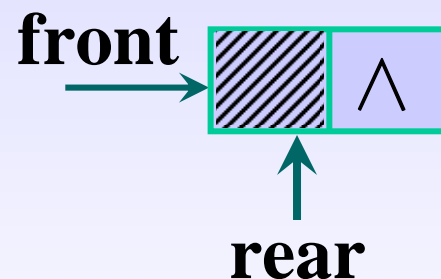
# 特殊线性表——队列

## 链队列的实现——构造函数

操作接口: **LinkQueue( )**;

算法描述:

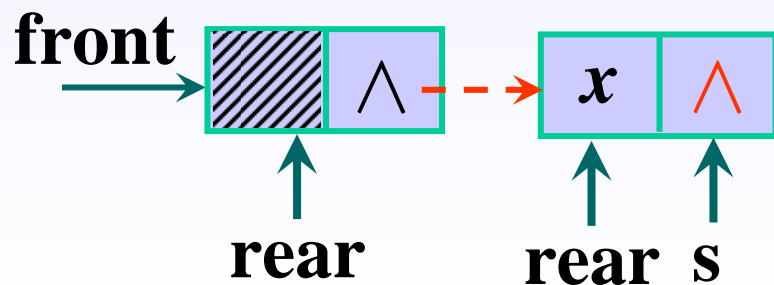
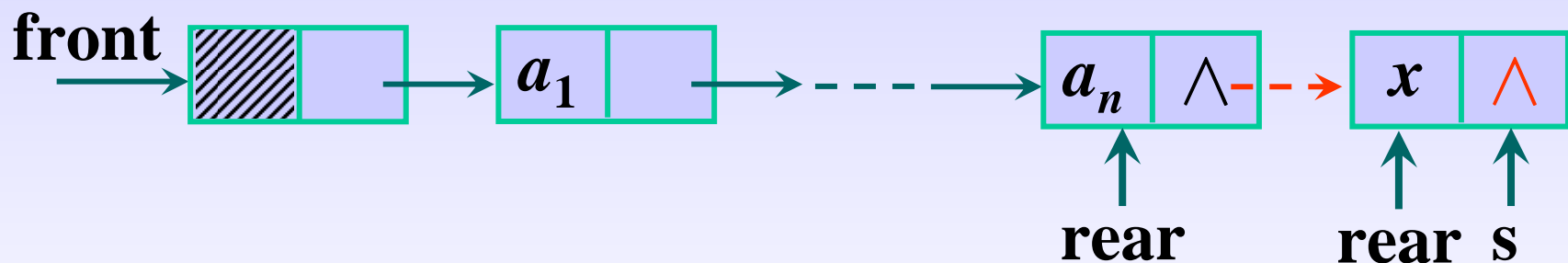
```
template <class T>
LinkQueue::LinkQueue( )
{
    front=new Node<T>;
    front->next=NULL;
    rear=front;
}
```



# 特殊线性表——队列

## 链队列的实现——入队

操作接口: `void EnQueue(T x);`



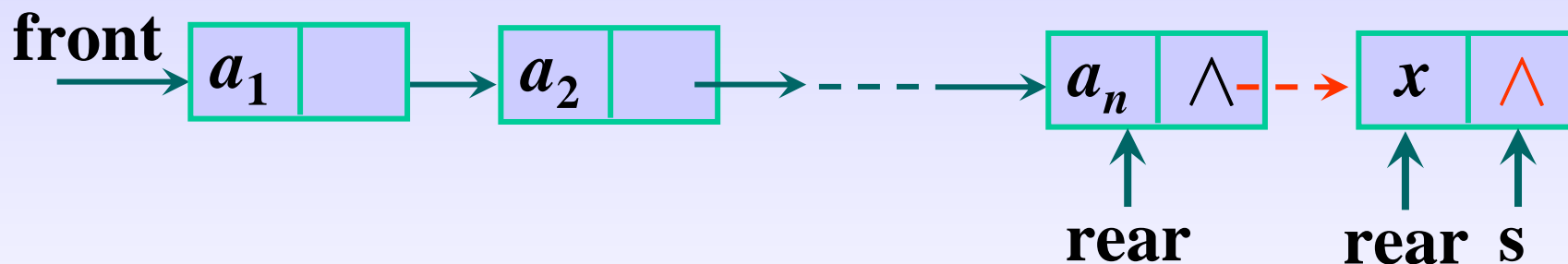
算法描述:

```
s->next=NULL;  
rear->next=s;  
rear=s;
```

# 特殊线性表——队列

## 链队列的实现——入队

操作接口: `void EnQueue(T x);`



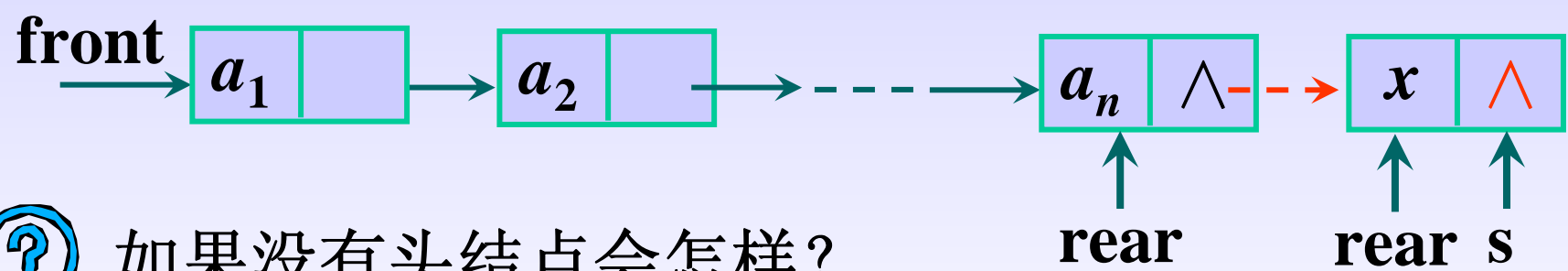
算法描述:

```
s->next=NULL;  
rear->next=s;  
rear=s;
```

# 特殊线性表——队列

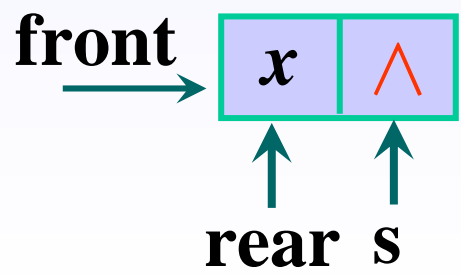
## 链队列的实现——入队

操作接口: `void EnQueue(T x);`



① 如果没有头结点会怎样?

`front=rear=NULL`



算法描述:

```
s->next=NULL;
rear=s;
front=s;
```

入队操作不统一



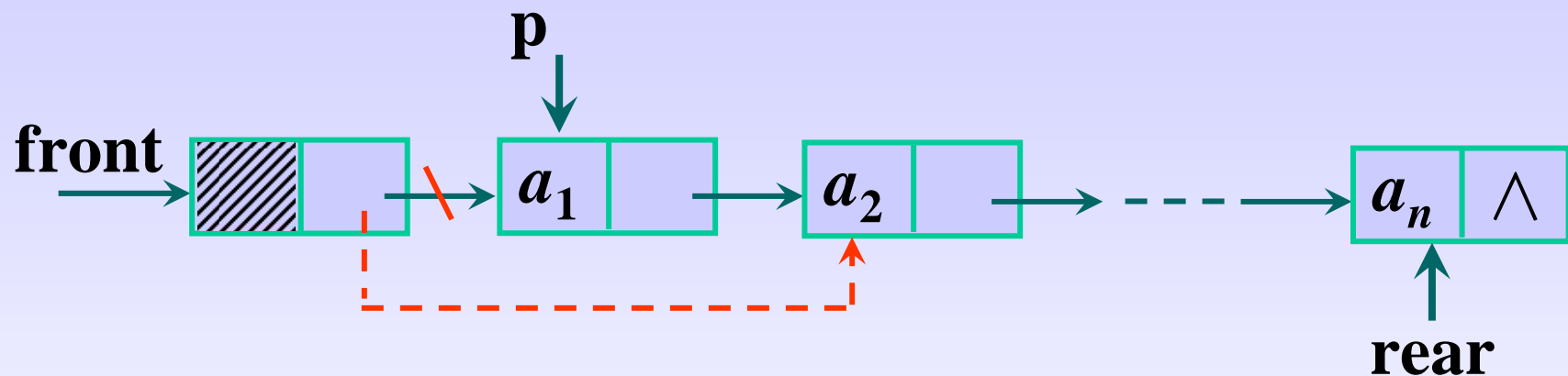
# 特殊线性表——队列

## 链队列的实现——入队

```
template <class T>
void LinkQueue::EnQueue (T x)
{
    s=new Node<T>;
    s->data=x;
    s->next=NULL;
    rear->next=s;
    rear=s;
}
```

# 特殊线性表——队列

## 链队列的实现——出队

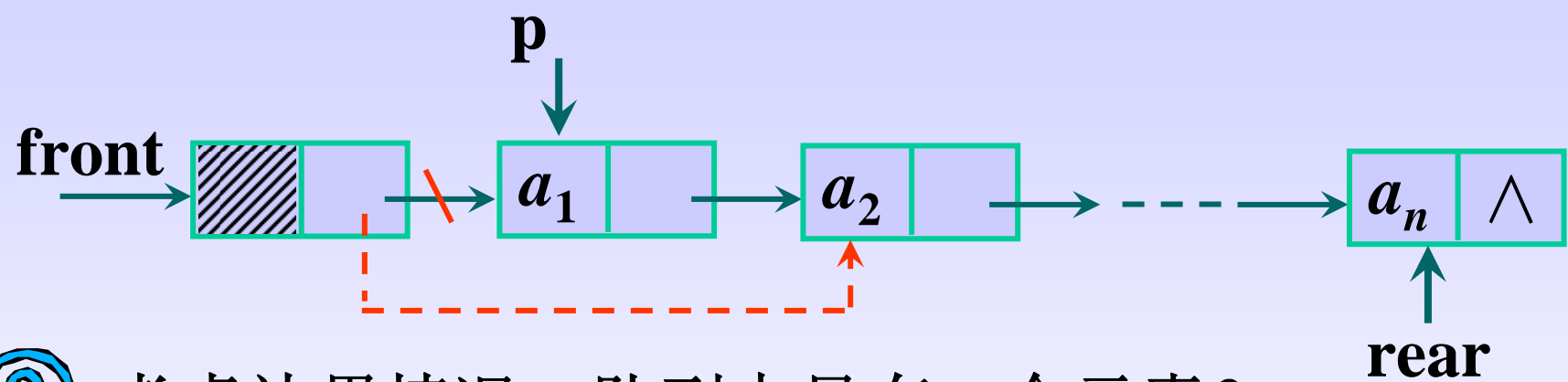


算法描述:

```
p=front->next;  
front->next=p->next;
```

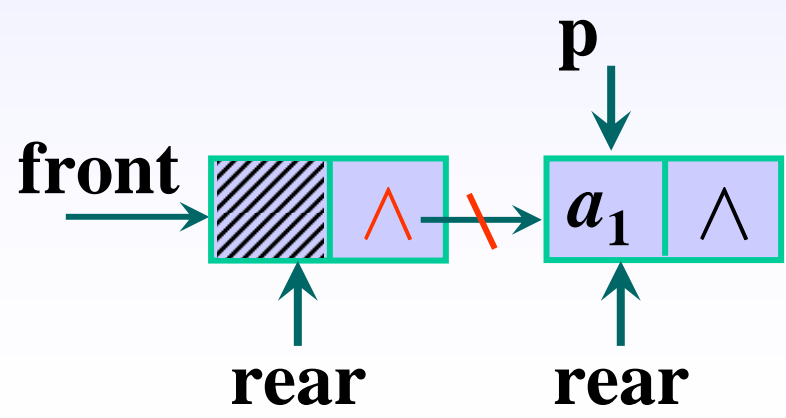
# 特殊线性表——队列

## 链队列的实现——出队



① 考虑边界情况：队列中只有一个元素？

② 如何判断边界情况？



算法描述：

```
if (p->next==NULL)
    rear=front;
```

# 特殊线性表——队列

## 链队列的实现——出队

```
template <class T>
T LinkQueue::DeQueue( )
{
    if (rear==front) throw "下溢";
    p=front->next;
    x=p->data;
    front->next=p->next;
    if (p->next==NULL) rear=front;
    delete p;
    return x;
}
```

# 特殊线性表——队列

## 循环队列和链队列的比较

### 时间性能:

循环队列和链队列的基本操作都需要常数时间 $O(1)$ 。

### 空间性能:

循环队列：必须预先确定一个固定的长度，所以有存储元素个数的限制和空间浪费的问题。

链队列：没有队列满的问题，只有当内存没有可用空间时才会出现队列满，但是每个元素都需要一个指针域，从而产生了结构性开销。

# 栈的应用举例

---

数制转换

括号匹配的检验

# 数制转换

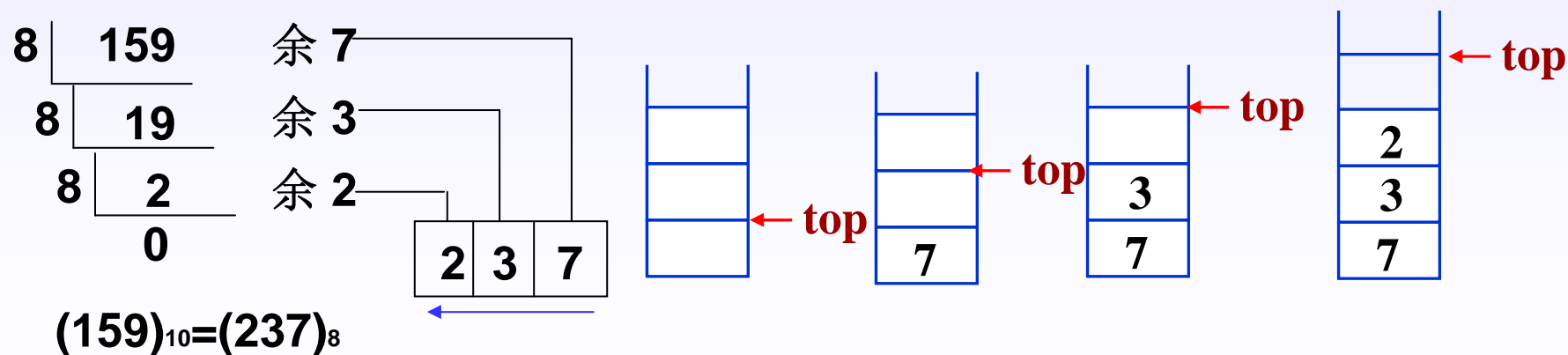
十进制N和其它d进制数的转换是计算机实现计算的基本问题。

基于下列原理：

$$N = (n \text{ div } d) * d + n \text{ mod } d$$

(其中:div为整除运算,mod为求余运算)

例 把十进制数159转换成八进制数



# 数制转换

```
void conversion (int N,int d) {  
    SeqStack<int> S; // 构造空栈  
    int e;  
    while (N) {  
        S.Push(N % d); // "余数"入栈  
        N = N/d; // 非零商继续运算  
    }  
    while (!S.Empty()) { // 和"求余"所得相逆的顺序输出d进制的各位数  
        e=S.Pop();  
        cout<<e;  
    }  
} // conversion
```



# 括号匹配的检验

假设在表达式中

( [ ] ( ) ) 或 [ ( [ ] [ ] ) ]

等为正确的格式,

[ ( ] ) 或 ( [ ] ( ) 或 ( ( ) ) ) 均为不正确的格式

检验括号是否匹配的方法可用“期待的急迫程度”描述:  
后出现的“左括号”, 它等待与其匹配的“右括号”出现的  
“急迫”心情要比先出现的左括号高。

- 对“左括号”来说, 后出现的比先出现的“优先”等待检验,
- 对“右括号”来说, 每个出现的右括号要去找在它之前“最后”出现的那个左括号去匹配。

# 括号匹配的检验

例如：考虑下列括号序列：

[ ( [ ] [ ] ) ]  
1 2 3 4 5 6 7 8

- ❖ 这个处理过程恰与栈的特点相吻合。
- ❖ 在算法中设置一个栈，每读入一个括号：
  - ❖ 若是右括号，则
    - ❖ 或者使置于栈顶的最急迫的期待得以消解，
    - ❖ 或者是不合法的情况；
  - ❖ 若是左括号，则
    - ❖ 作为一个新的更急迫的期待压入栈中，使原有的在栈中的所有未消解的期待的急迫性都降了一级。
- ❖ 在算法的 开始和结束时，栈都应该是空的

## 分析可能出现的不匹配的情况:

- ❖ 到来的右括号并非在所“期待”的;  
[ ( ] )
- 到来的是“不速之客”;  
[ ( ) ] ) 或 )
- 直到结束, 也没有到来所“期待”的括号。  
( (

这三种情况对应到栈的操作即为:

- ❖ 和栈顶的左括号不相匹配;
- 栈中并没有左括号等在哪里;
- 栈中还有左括号没有等到和它相匹配的右括号。

# 算法思想:

- 1) 凡出现左括号, 则进栈;
- 2) 凡出现右括号, 首先检查栈是否空  
若栈空, 则表明该“右括号”多余,  
否则和栈顶元素比较,  
若相匹配, 则“左括号出栈”,  
否则表明不匹配。
- 3) 表达式检验结束时,  
若栈空, 则表明表达式中匹配正确,  
否则表明“左括号”有余。

```
bool matching(char exp[]) {  
    // 检验表达式中所含括号是否正确嵌套,  
    // 若是, 则返回TRUE, 否则返回FALSE. '#' 为表达式的结束符  
    int state = 1,i=0;  
    char ch,e;  
    ch = exp[i++];  
    SeqStack <char> S; // 构造空栈  
    while (ch!='\0' && state) {  
        if(ch=='(' || ch=='[') S.Push(ch); // 凡左括号一律入栈  
        else if(ch== ')')  
            if (!S.Empty() && S.GetTop()=='(') e=S.Pop(); else state = 0;  
        else if(ch== ']')  
            if (!S.Empty() && S.GetTop()=='[') e=S.Pop(); else state = 0;  
        ch = exp[i++];  
    } // while  
    if ( state && S.Empty() ) return 1;  
    else return 0;  
} // matching
```

# 栈和队列

