WLAN 网络信道接入机制建模

1. 背景

无线局域网(WLAN, wireless local area network)也即 Wi-Fi 广泛使用,提供低成本、高吞吐和便利的无线通信服务。基本服务集(BSS, basic service set)是 WLAN 的基本组成部分。处于某一特定覆盖区域内的站点(STA, station)与一个专职管理 BSS 的无线接入点(AP, access point)组成一个 BSS,称 STA 关联到 AP。常见的 AP 有无线路由器、WiFi 热点等,手机、笔记本、物联设备等是 STA。AP 给 STA 发送数据叫作下行方向,反之是上行方向,本文将 AP 和 STA 统称为节点,每个节点的发送和接收不能同时发生。各节点共享信道,通过载波侦听多址接入/退避(CSMA/CA, carrier sense multi-access and collision avoidance)的机制避免冲突,称为分布式协调功能(DCF, distributed coordination function)。

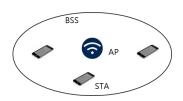


图 1.1 WLAN 网络

1.1 分布式信道接入和二进制指数退避

DCF 机制提供了一种分布式、基于竞争的信道接入功能。可将每个节点接入信道进行数据传输的过程分为 3 个阶段,信道可用评估(CCA,clear channel assessment)、随机回退、数据传输。

- (1) CCA: 当一个节点打算发送时,首先进行一个固定时长的载波侦听,这个固定时长被称为 DCF 帧间距(DIFS,DCF inter-frame space),43μs。如果 DIFS 时段内接收到的信号能量强度(RSSI,received signal strength indication)低于 CCA 门限(-82dBm),判断信道为空闲,否则,判断信道为繁忙。
- (2)随机回退:信道空闲时,可能有多个节点准备好了数据,为避免碰撞,节点从[0, CW-1]的均匀分布选取一个随机数作为回退数,等待该回退数个时隙长度 slotTime (9μs),随机回退时段时长为回退数乘以 slotTime。CW 被称为竞争窗口(contention window)。如果信道在随机回退时段保持空闲,则节点开始一次数据传输。在随机回退时段节点持续监听信道,如果期间信道变繁忙,则节点将回退暂停,直到信道在一个 DIFS 时长重新变为空闲,再继续前面没有回退完的时间。
- (3)数据传输: 回退到 0 的节点发送一个数据帧,接收节点成功接收到数据之后等待短帧帧间距(SIFS, Short inter-frame space)16μs 后,回复 ACK 确认帧(32μs)。如果发送节点收到 ACK,则数据发送成功。如果发送数据帧没有被接收节点成功接收,或者 ACK 发送失败,或者 ACK 没有被发送节点收到,则数据传输失败,发送节点需要在等待超时后重传数据。等待超时时间 ACKTimeout 为 65μs。

随机回退采用二进制指数退避算法确定回退时间。CW 的初始值为 CW_{min},每次数据传输失败后重传数据帧时,CW 翻倍。如果 CW 达到了 CW_{max},则保持此值,直到被重置为止。每次数据传输成功时 CW 重置,开始下一个数据帧的回退。若传输连续失败,重传次数达到 r 后,数据帧被丢弃,CW 重置传输下一个数据帧。可见,重传 r 次时,无论成功还是失败,CW 都会重置。

1.2 基于Markov chain的DCF机制建模和系统性能分析

对于单 BSS,N个 STA 给 AP 发送上行数据,Bianchi(1998)最早基于 Markov chain 建模。Bianchi 模型假设理想信道,不因信道质量差而丢包。当 2 个及以上节点同时回退到 0 发送数据时,由于碰撞而丢包。那么信道可能处于三种状态:空闲、成功传输、碰撞,如图 1.2 所示。将每个状态看作一个虚拟时隙,那么信道在三种虚拟时隙中转化。将退避器所处的阶数和随机回退数用二维 Markov chain 表示,推导节点在每个虚拟时隙的发送概率 τ 和发生碰撞的条件概率 p,从而评估 BSS 的吞吐[1]。

图 1.2 信道状态

Bianchi 模型获得了很高的精确度,很多工作在此基础上扩展,Chatzimisios(2002)研究了有最大重传次数限制的媒体接入控制(MAC,medium access control)层性能情况^[2]。Huang 和 Ivan Marsic(2010)介绍了隐藏节点下网络模型和性能分析^[3]。Chen(2007)分析了多速率 MAC 协议的性能^[4]。基于 Markov 链求解 τ 和 p 的推导见附录和参考文献。吞吐是单位时间内发送数据有效载荷的比特数,单位 bps。吞吐 S 可以由信道的利用率与物理层速率(单位 bps)的乘积表示,

信道处于三种虚拟时隙的概率可由 τ 和 p 表示,空闲时隙的长度 T_e 是 slotTime。成功 传输和碰撞的传输时长 T_s 和 T_c 分别表示为

$$T_s = H + E[P] + SIFS + ACK + DIFS$$

$$T_c = H + E^*[P] + DIFS + ACKTimeout$$
(2)

H 为数据帧头,包括 MAC 层头和物理(PHY,physical)层头,E[P] 为数据帧的有效载荷传输时长, $E^*[P]$ 为发生冲突时较长数据帧的有效载荷传输时长,假设所有节点的数据帧长度一样,则E[P]与 $E^*[P]$ 相等。PHY 头时长固定,MAC 头和有效载荷的发送时长由其字节长度除以物理层速率得到。

2. WLAN 组网中的多 BSS 建模问题

节点发送数据后,电磁波信号在自由空间中传播,随着距离的增加,能量衰减越严重。周围节点收到该信号后,根据RSSI是否高于CCA门限,判断信道为忙或闲。一个节点发出信号的RSSI高于CCA门限的区域叫作通信区域,位于该通信区域内的节点与该发送节点互听。随着设备数量、应用类型、网络流量的飞速增长,AP部署日趋高密,如企业办公、工厂、教育场景。如图2.2(a)所示,将信道号为36、44、52、60、149、157的六个信道分配给区域内12个BSS,由于可用信道数有限,不同的BSS复用同一个信道。同频AP(使用相同信道号的AP)之间通信区域存在重叠时,存在相互干扰问题,叫作同频干扰。同频干扰是WLAN组网最显著的干扰问题,本题不考虑异频干扰的情况。家庭或宿舍等单BSS场景中,STA距离AP较近,RSSI较强,互听,假设理想信道,不会因信道质量差而丢包,只有在2个及以上STA同时发送数据时导致碰撞而丢包。而在教学区等场景,同频多BSS场景的情况更复杂。



图 2.2 (a) AP 密集部署

(b) 两同频 BSS 场景

(c) 三同频 BSS 场景

首先,并不是所有的节点之间都能互听。假定 AP 和 STA 的发射功率相同,由于节点间距离不同,信号衰减不同,因此 RSSI 不同。节点在 DIFS 时长侦听信号的 RSSI > CCA 门限时,节点才认为信道繁忙,否则认为信道空闲,启动随机回退,发送数据。其次,当有多个 BSS 的节点同时发送数据(叫作并发传输)时,其成功与否与信干比(SIR, signal to interference ratio)有关,若 SIR 足够高,则信号能被成功解调,若 SIR 很低,则信号解调失败。信干比是信号强度与干扰强度的比值,单位是 dB,RSSI 的单位是 dBm,则 SIR 可以用信号 RSSI 与干扰信号 RSSI 的差值表示,本文中不考虑环境噪声。

发送节点间能否互听,并发传输时是否成功,是进行系统建模需要考虑的两个先决条件,前者决定了退避计数器能否回退,后者决定了一次并发传输是成功还是失败,从 而直接影响成功、失败和空闲三种状态之间的转换。

2.1 两 BSS 互听

考虑 2 个 BSS 互听的场景,仅下行,即两个 AP 分别向各自关联的 STA 发送数据,如图 2.2(b)所示。以 AP1->STA1 方向的数据传输为例,其会受到相邻 BSS2 的干扰,对于 STA1 来说,AP1->STA1 是信号,AP2->STA1 是干扰。对于 AP2->STA2 情况类似。假设 ACK 一定能发送成功。根据节点之间的 RSSI 估算两个 AP 并发时的 SIR,考虑不同的情景进行建模。

问题 1:

假设 AP 发送包的载荷长度为 1500Bytes(1Bytes = 8bits), PHY 头时长为 13.6μs,MAC 头为 30Bytes,MAC 头和有效载荷采用物理层速率 455.8Mbps 发送。AP 之间的 RSSI 为-70dBm。大部分时候只有一个 AP 能够接入信道,数据传输一定成功。当两个 AP 同时回退到 0 而同时发送数据时,存在同频干扰。假设并发时的 SIR 较低,导致两个 AP 的数据传输都失败。请对该 2 BSS 系统进行建模,用数值分析方法求解,评估系统的吞吐。(参数参考附录 4,可编写仿真器验证模型精确度)

问题 2

假设两个 AP 采用物理层速率 275.3 Mbps 发送数据,并发时两个终端接收到数据的 SIR 较高,两个 AP 的数据传输都能成功。其他条件同问题 1。请对该 2 BSS 系统进行建模,用数值分析方法求解,评估系统的吞吐。(参数参考附录 4,可编写仿真器验证模型精确度)

2.2 两 BSS 不互听

在 AP 密集部署时,同频 AP 之间的距离远,AP 间 RSSI 低于 CCA 门限,不互听。AP 认为信道空闲,因此总是在退避和发送数据。这是 Wi-Fi 里常见的隐藏节点问题,详见附录。可以预见的是,有很大概率出现二者同时或先后开始发送数据的情况。接收机解调信号时,PHY 头的前面部分码元用于 Wi-Fi 信号识别、频率纠错、定时等功能,叫作前导(Preamble)。如图 2.3 所示,当信号包先到时,接收机先解信号包的 Preamble 并锁定,干扰包被视为干扰,信号包是否接收成功由 SIR 决定;当干扰包先到时,接收机先锁定到干扰包的 Preamble,错过信号包的 Preamble,导致信号包无法解调。小信号屏蔽算法能有效解决这个问题,因为信号包 RSSI 一般大于邻小区的干扰包,接收机在信号包到达时转为锁定 RSSI 更大的信号包,此时信号包能否接收成功同样也由 SIR 决定。由此可以得知,在 SIR 比较小的情况下,如果信号包和干扰包在时间上有如图 2.3 的交叠时,一定会导致本次传输的失败。

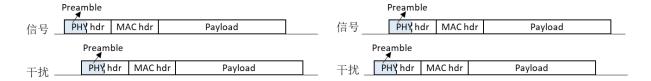


图 2.3 并发传输交叠示意图

问题3

假设 AP 间 RSSI 为-90dBm, AP 发送包的载荷长度为 1500Bytes, PHY 头时长为 13.6 μ s, MAC 头为 30Bytes, MAC 头和载荷采用物理层速率 455.8Mbps 发送。Bianchi 模型假设理想信道,实际上,无线传输环境是复杂多变的,当有遮挡物或者人走动时,无线信道都可能会快速发生比较大的变化。实测发现,当仅有一个 AP 发送数据时,即便不存在邻 BSS 干扰,也会有 10%以内不同程度的丢包。假设因信道质量导致的丢包率 $P_e=10\%$ 。当两个 AP 发包在时间上有交叠时,假设 SIR 比较小,会导致两个 AP 的发包均失败。请对该 2 BSS 系统进行建模,尽量用数值分析方法求解,评估系统的吞吐。(参数参考附录 4 和 6,可编写仿真器验证模型精确度)

2.3 三 BSS

问题 4

考虑 3BSS 场景,如图 2.2 (c) 所示,其中 AP1 与 AP2 之间,AP2 与 AP3 之间 RSSI 均为-70dBm,AP1 与 AP3 之间 RSSI 为-96dBm。该场景中,AP1 与 AP3 不互听,AP2 与 两者都互听,可以预见的是,AP2 的发送机会被 AP1 和 AP3 挤占。AP1 与 AP3 由于不互 听可能同时或先后发送数据。假设三个 AP 发送包的载荷长度为 1500Bytes,PHY 头时长 为 13.6μs,MAC 头为 30Bytes,MAC 头和载荷采用物理层速率 455.8Mbps 发送。假设 AP1 和 AP3 发包时间交叠时,SIR 较大,两者发送均成功。请对该 3BSS 系统进行建模,尽量用数值分析方法求解,评估系统的吞吐。(参数参考附录 4 和 6,可编写仿真器验证模型精确度)

缩略语

AP	access point	无线接入点		
ACK	Acknowledgement	确认		
ACKTimeout		确认超时		
BSS	basic service set	基本服务集		
CCA	clear channel assessment	信道可用评估		
CSMA/CA	carrier sense multi-access and collision avoidance	载波监听多址接入/退避		
CW	contention window	竞争窗口		
DCF	distributed coordination function	分布式协调功能		
DIFS	DCF inter-frame space	DCF 帧间距		
MAC	medium access control	媒体控制		
PHY	physical	物理层		
RSSI	received signal strength indication	接收信号能量强度		
SIFS	short inter-frame space	短帧间距		
SIR	signal to interference ratio	信干比		
STA	station	站点		
WLAN	wireless local area network	无线局域网		

1 随机回退

随机回退采用二进制指数退避算法确定回退时间。CW 的初始值为 CW_{min},每次数据传输失败后进行重传时,CW 翻倍。如果 CW 达到了 CW_{max},则保持此值,直到被重置为止。每次数据传输成功时 CW 重置,开始下一个数据帧的回退。若传输连续失败,重传次数达到 r 后,数据帧被丢弃,CW 重置传输下一个数据帧。可见,重传 r 次时,无论成功还是失败,CW 都会重置。

图 3.1 以三个节点为例说明。图中 CW 表示当前阶竞争窗口大小, BO 表示随机回退 过程时退避计数器从[0, CW-1]随机选取的初始值。三个节点的 CW_{min} 分别是 8、16、32。 开始时, Station c 在发送数据, 信道繁忙, 数据发送完成后, 退避计数器重置。Station a、 b和c持续侦听信道 DIFS 时长,信道被检测为空闲,三者分别开始随机回退,都处于第 0 阶, 竞争窗为[0, CW_{min} - 1]。Station a 从[0,7]选择了一个随机数 7, 需要回退 7 个 slotTime; Station b 则从[0, 15]选择了随机数 12 回退; Station c 从[0,31]选择了随机数 16 回退; 显然, Station a 最先回退到 0, 抢占到信道, 开始一次数据发送, 此时, Station b 和 c 在其回退 过程中由于侦听到信道繁忙,随机回退暂停。当 Station a 发送成功后,其竞争窗口重置, 信道持续 DIFS 时长空闲后, Station a 重新从[0,7]选择随机数 5 回退, Station b 和 c 接着 暂停前的回退数继续回退。本次 Station a 和 b 同时回退到 0,同时发送数据,由于冲突导 致发送失败,接收节点将不会回复 ACK, Station a 和 b 在等待 ACKTimeout 后判断数据 发送失败, 进行重传, 将竞争窗翻倍, 再次侦听信道 DIFS 时长判断信道空闲后, Station a 从[0,15]选择随机数 11 回退, Station b 则从[0,31]选择随机数 9 回退。需要注意的是,图 3.1 中的一次传输(Tx, transmission)包含了发送一个数据包和接收一个ACK,一次 collision 包含了发送一个数据包和等待 ACKTimeout 时长。帧序列如图 3.2 所示,一个数据帧包括 PHY 头、MAC 头和有效载荷 payload。

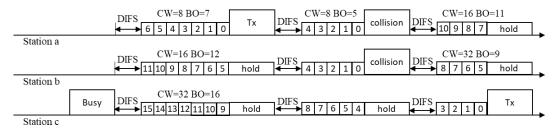
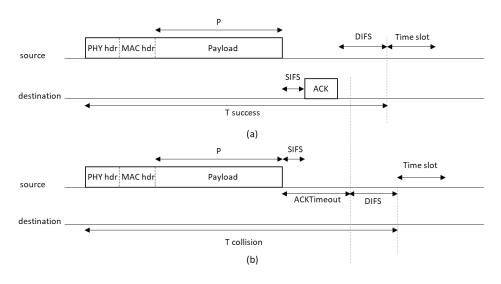


图3.1 二进制指数退避过程



2 Bianchi 模型

令 b(t)和 s(t)代表 t 时刻一个节点退避随机过程的退避计数和退避阶数,这里的 t 是一个离散的虚拟时隙的开始时刻。用 i 表示一个数据的发送次数,也叫作阶数,r 为最大重传次数,m 是最大退避阶数,则 CW 可用下式表示:

二维 $\{b(t), s(t)\}$ 随机过程可以用二维 Markov chain 表示,如图 3.3 所示。 $b_{i,k}=$

 $\lim_{t\to\infty} P\{s(t)=i,b(t)=k\}$ 代表二维 Markov chain 的稳态解, $i\in[0,m],k\in[0,W_{i}-1]$ 。

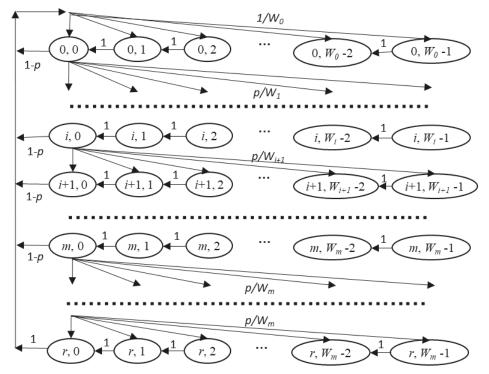


图 3.3 DCF 的 Markov 链模型

p 为某个时隙发生碰撞的概率, Markov chain 一步状态转移概率为:

$$\begin{split} P\{i,k|i,k+1\} &= 1 & k \in [0,W_i-2] \ i \in [0,r] \\ P\{0,k|i,0\} &= (1-p)/W_0 \ k \in [0,W_0-1] \ i \in [0,r] \\ P\{i,k|i-1,0\} &= p/W_i \ k \in [0,W_i-1] \ i \in [1,r] \\ P\{0,k|r,0\} &= 1/W_0 \ k \in [0,W_0-1] \end{split} \tag{4}$$

式(4)中每个式子分别代表一定的物理含义。第一个等式代表,未达到重传上限时,退避计数器在每个空闲时隙的开始时刻减 1 的概率是 1。第二个等式代表,未达到重传上限时,当一个数据成功传输后,新到达的数据在 $[0,W_0$ -1]中等概率选一个随机数进行回退。第三个等式代表,未达到重传上限时,当一个数据第 i-1 次传输过程发生碰撞,节点进入第 i 阶回退过程,并在 $[0,W_i$ -1]中等概率选一个随机数进行回退。最后一个等式代表,当节点到达最大的传输次数以后,无论成功还是失败,CW 都会重置。

该 Markov chain 的任意状态之间可达,是不可约的。任意状态到另一状态的步长不存在周期。从任何状态出发,都能到达另一状态,具有常返性。因此该二进制退避过程的非周期不可约 Markov chain 具有稳态解,且所有稳态的概率之和为 1。

令 $b_{i,k} = \lim_{t \to \infty} P\{s(t) = i, b(t) = k\}, i \in (0, m), k \in (0, W_i - 1)$ 表示 Markov chain 的稳态

解,从图 3.3 中可以看出,对于一次发送失败的情况,状态 $b_{i-1,0}$ 到状态 $b_{i,0}$ 的步长包括,

 $b_{i-1,0} \rightarrow b_{i,0}$, $b_{i-1,0} \rightarrow b_{i,1} \rightarrow b_{i,0}$, $\cdots b_{i-1,0} \rightarrow b_{i,W_{i-1}} \rightarrow \cdots \rightarrow b_{i,1} \rightarrow b_{i,0}$, 共 W_i 种, 求和可得,

$$b_{i,0} = b_{i-1,0} * (p * 1/W_i + p * 1/W_i * 1 + ... + p * 1/W_i * 1^{W_i - 1}) = p * b_{i-1,0}, \quad \exists I,$$

$$b_{i,0} = p * b_{i-1,0} \quad 0 < i \le r \quad \Rightarrow \quad b_{i,0} = p^i * b_{0,0} \quad 0 < i \le r \quad (5)$$

同理,对于任一状态 $b_{i,k}$,若 0 < i < r,则是从一次发送失败的状态,通过竞争窗口加倍之后转移过来的。若 i = 0,则是从任一阶发送成功,或达到重传次数限制后转移过来的。因此有,

$$b_{i,k} = \begin{cases} b_{i-1,0} * p * \frac{W_i - k}{W_i} & 0 < i < r \\ (1-p) * \frac{W_i - k}{W_i} * \sum_{j=0}^r b_{j,0} & i = 0 \end{cases}$$

$$(6)$$

将式(5)代入式(6),可得,

$$b_{i,k} = \frac{W_i - k}{W_i} * b_{i,0} \quad 0 \le i \le r, 0 \le k \le W_i - 1$$

(7)

根据 Markov chain 的性质,所有稳态的概率之和为 1,因此有,

$$1 = \sum_{k=0}^{W_i - 1} \sum_{i=0}^{r} b_{i,k} = \sum_{i=0}^{r} b_{i,0} \sum_{k=0}^{W_i - 1} \frac{W_i - k}{W_i} = \sum_{i=0}^{r} b_{i,0} \frac{W_i + 1}{2}$$
(8)

根据式(3)和(8),可以求得:

$$b_{00} = \begin{cases} \frac{2(1-p)(1-2p)}{(1-2p)(1-p^{r+1})+W_0(1-p)(1-(2p)^{r+1})} & r \le m \\ \frac{2(1-p)(1-2p)}{W_0(1-(2p)^{m+1})(1-p)+(1-2p)(1-p^{r+1})+W_02^m p^{m+1}(1-p^{r-m})(1-2p)} & m < r \end{cases}$$

$$(9)$$

节点随机回退到0时发送数据,因此节点在一个时隙发送数据帧的概率为

$$\tau = \sum_{i=0}^{r} b_{i,0} = b_{0,0} * \frac{1 - p^{r+1}}{1 - p}$$
 (10)

传输数据发生冲突时,至少有另外一个节点也传输数据,共有N个节点,因此条件碰撞概率p可表示为

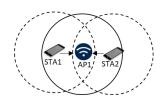
$$p = 1 - (1 - \tau)^{N-1} \tag{11}$$

式(10)和(11)是关于p和 τ 的二元非线性方程,联立可求解。

3 隐藏节点问题

隐藏节点是指在目的接收节点的通信区域内,而在其他发送节点的通信区域外的节点,这样由于和其他的发送节点互相听不到,会导致意外的同时传输而冲突的情况。如图3.4(a)所示,单BSS场景中,STA1和STA2分别能够与AP互听,而STA1和STA2相距较远。STA1给AP发送上行数据时,随着距离的增加,信号衰减严重,STA2接收到该信号的RSSI低于信道监听CCA门限,STA2不在STA 1的通信范围内,STA2将无法感知到对方在给AP发送数据,判断信道为闲,因此,二者可能会同时或相继给AP发送数据,在接收节点AP处,来自STA1和STA2的电磁波信号混叠,AP无法正确解码,导致数据发送失败。隐藏

节点问题是由CSMA/CA机制所引起的。图3.4(b)是两BSS场景,同理,由于AP1和AP2相距较远,分别不在对方的通信区域,因此可能会同时或相继给各自关联的STA发送数据。与单BSS不同的是,接收节点有两个,接收成功与否,与SIR有关。因为,当信号包先到时,接收机锁定Preamble,干扰包被视为干扰,SIR高则接收成功,否则失败;当干扰包先到时,接收机先锁定干扰包的Preamble,导致错过信号包的Preamble,则一定接收失败。



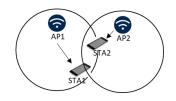


图3.4 隐藏节点问题: (a) 单BSS上行, (b) 两BSS下行

4 通用参数列表

参数名称	值		
ACK 时长	32μs		
SIFS 时长	16μs		
DIFS 时长	43μs		
SLOT 时长	9µs		
ACKTimeout 时长	65μs		
CW min	16		
CW max	1024		
最大重传次数	32		

5 发包时长计算公式

$$t = t_{phy} + t_{mac\ header} + t_{payload} = t_{phy} + L_{mac\ header+payload} / rate$$

6 问题3和4参数

改变竞争窗口和最大重传次数

CW_min	16	32	16	16	32	16
CW_max	1024	1024	1024	1024	1024	1024
最大重传次数	6	5	32	6	5	32
物理层速率	286.8Mbps	286.8Mbps	286.8Mbps	158.4Mbps	158.4Mbps	158.4Mbps

参考文献

- [1] Bianchi Giuseppe. IEEE 802.11-Saturation Throughput Analysis [J]. IEEE Communications Letters, 1998, 2(12):318-320.
- [2] P. Chatzimisios, V. Vitsas and A. C. Boucouvalas, "Throughput and delay analysis of IEEE 802.11 protocol," Proceedings 3rd IEEE International Workshop on System-on-Chip for Real-Time Applications,

- 2002, pp. 168-174, doi: 10.1109/IWNA.2002.1241355.
- [3] Hung, Fu-Yi, and Ivan Marsic. "Performance analysis of the IEEE 802.11 DCF in the presence of the hidden stations." Computer Networks 54.15 (2010): 2674-2687.
- [4] D. R. Chen and Y. J. Zhang, "Is Dynamic Backoff Effective for Multi-Rate WLANs?" in IEEE Communications Letters, vol. 11, no. 8, pp. 647-649, August 2007