R中大规模矩阵的SVD与矩阵补全

第七届中国R语言会议

邱怡轩





概要

SVD 基本概念

SVD 的计算与实现

矩阵近似与矩阵补全



概要

SVD 基本概念

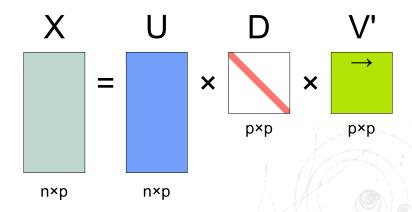
SVD 的计算与实现

矩阵近似与矩阵补全



SVD

• SVD = Singular Value Decomposition = 奇异值分解

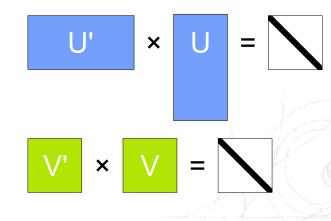


SVD

• U: 左奇异向量按列组成的矩阵

• D: 奇异值组成的对角矩阵

• V: 右奇异向量按列组成的矩阵



SVD 的作用

- 为什么要研究 SVD? 两条主线
- 对传统统计方法的重新理解
 - 主成分分析(PCA)
 - 。 线性回归
- 更加现代的应用
 - 矩阵近似
 - 矩阵补全

SVD与 PCA

- PCA: 回归和机器学习中常用的降维方法
- 通常的流程
 - 给定数据矩阵 X, 假设已进行中心化
 - 计算协方差矩阵 V = X'X
 - \circ 对协方差矩阵进行特征值分解 $V=\Gamma\Lambda\Gamma'$,PCA 载荷(系数) 保存于 Γ 中
 - 计算 PCA 得分 $S = X\Gamma$
- SVD 可以极大简化这一流程

SVD与 PCA

- 假设 X 已进行 SVD 分解 X = UDV'
- 协方差矩阵 $V = X'X = VDU'UDV = VD^2V'$, 所以 $\Gamma = V, \Lambda = D^2$
- PCA 得分 $S = X\Gamma = UDV'V = UD$
- PCA 系数保存在 V 中,得分保存在 UD 中
- 避免了矩阵运算 X'X, 且通常减小了精度损失

SVD 与回归

- X = UDV' 为数据矩阵, Y 为因变量
- 回归系数

$$\hat{\beta} = (X'X)^{-1}X'Y = VD^{-2}V'VDU'Y = VD^{-1}U'Y$$

• 拟合值

$$\hat{y} = X(X'X)^{-1}X'Y = UDV'VD^{-1}U'Y = UU'Y$$

注意, $U'U = I \oplus UU' \neq I!$



概要

SVD 基本概念

SVD 的计算与实现

矩阵近似与矩阵补全

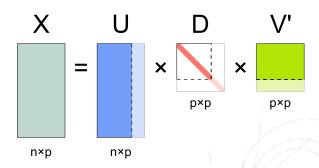


计算与实现

- SVD 属于非常底层的运算
- 几乎所有的科学计算软件包(R,Matlab/Octave, Numpy/Scipy,Julia 等等)都提供了 SVD 的相关函数
- R 中为 svd()
- 主要的挑战在于矩阵维度非常高时, SVD 的计算负担太大

计算与实现

- 提高计算效率的途径
 - 只计算一部分奇异值/奇异向量(为什么?)



○ 利用稀疏矩阵等特殊的结构

ARPACK/rARPACK

- ARPACK
 - (http://www.caam.rice.edu/software/ARPACK/)
 - 一套用 FORTRAN 编写的软件库,用来解决特征值/特征向量问题
 - 只计算满足需求的一部分特征值/特征向量
- rARPACK (http://cran.r-project.org/web/packages/ rARPACK/index.html)
 - R 对 ARPACK 的一个封装
 - 提供函数 eigs() 计算部分特征值分解, svds() 计算部分 SVD
 - 针对 R 中特殊类型的矩阵(对称矩阵、稀疏矩阵)进行优化
 - 利用 BLAS 加速/并行运算

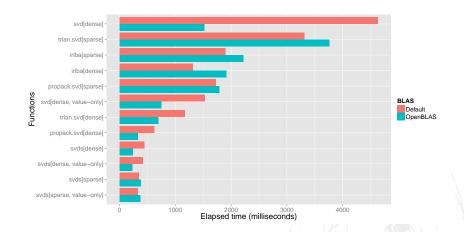
函数说明

svds(x, k, nu, nv)

参数

- x: 进行 SVD 分解的矩阵,可为普通矩阵 (matrix)、对称矩阵 (dsyMatrix) 或稀疏矩阵 (dgCMatrix)
- k: 需计算的奇异值数量
- nu, nv: 需计算的左/右奇异向量数量
- 返回值——列表
 - u, d, v: (部分) 奇异值和左/右奇异向量
 - nconv: 收敛的奇异值数量
 - niter: 迭代次数

性能



概要

SVD 基本概念

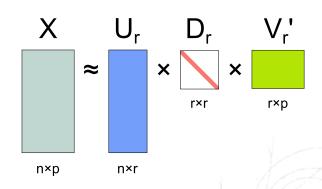
SVD 的计算与实现

矩阵近似与矩阵补全



矩阵近似

• SVD 更大的价值在于其提供了一种对矩阵的近似方法



- 计算前 r 个奇异值/奇异向量配对, $X \approx U_r D_r V_r'$
- 在一定的准则下,这种近似是秩为r的矩阵中"最优"的

矩阵近似与降维

- 矩阵的 r 阶近似,等价于使用 r 个主成分对数据进行降维
- 前 r 个主成分的得分矩阵即为 U_rD_r
- 可以利用 rARPACK 只计算一部分奇异值的优势,避免计算 那些我们不需要的主成分

• 原图 (1000 × 622)



• r = 5 (压缩比 1.3%)



• r = 20 (压缩比 5.2%)



• r = 50 (压缩比 13%)



• r = 100 (压缩比 26%)



- 观测到了矩阵的部分元素, 希望对缺失值进行插补
- 推荐系统

	电影 1	电影 2	电影 3	电影 4	•••••
用户 1	1	?	3	?	
用户 2	3	5	?	2	
用户 3	?	4	?	5	
用户 4	2	2	1	3	
				1. 1. 1.	,

• 图片修复



- 主要原理
 - 矩阵的主要信息保存在低维的结构中
 - 缺失的信息可以通过这些信息进行还原
- Rahul Mazumder, Trevor Hastie and Rob Tibshirani (2010)

$$\min_{Z} \sum_{Observed(i,j)} (X_{ij} - Z_{ij})^2 \quad \text{subject to } ||Z||_* \le \tau$$

• 反复计算 SVD 进行迭代,求解恢复后的矩阵 Z



• 图片修复



R 中实现

- softImpute 软件包
- 给定带缺失值的矩阵 x
- softImpute(x, rank.max, lambda) 拟合模型
- complete(x, fit)补全矩阵

总结

- SVD 本身是一个强大的矩阵代数工具
- 与统计学中的经典方法有紧密的联系
- 矩阵近似与降维
- 矩阵补全的理论基础

 $^{29}/_{29}$