作业 2: 黑白棋游戏 实验报告

丁云翔(191250026、191250026@smail.nju.edu.cn)

摘 要: 理解并介绍 MiniMax 搜索的实现; 修改 MiniMaxDecider 类, 加入 AlphaBeta 剪枝, 并且比较引入剪枝带来的速度变化; 理解 heuristic 函数并尝试改进; 阅读并理解 MTDDecider 类并介绍与 MiniMaxDecider 类的异同。 关键词: MiniMax 搜索, AlphaBeta 剪枝, heuristic 函数, MTD 算法。

1 任务 1

MiniMaxDecider.java 中的 MiniMaxDecider 类中有一个 boolean 型成员变量 maximize, 此变量作为一个开 关在 decide 和 miniMaxRecursor 函数中发挥作用,将 Max 和 Min 函数合并为一个函数。其余三个成员变量中 int 型变量 depth 表示搜索的深度; Map 型变量 computedStates 存有已经计算过得分的局面和相应的得分,避免重复计算; boolean 型变量 DEBUG 未使用。

类中还有 4 个函数,构造函数 MiniMaxDecider 负责初始化对象的成员变量; decide 函数和 miniMaxRecursor 函数是实际进行搜索的部分,接下来将详细介绍; finalize 函数直接返回传入的参数 value。

decide 函数是决策函数,它可以根据传入的状态返回下一步的动作。首先根据类成员变量 maximize 设置 value 和 flag 两个变量,maximize 为 true 时 value 值为负无穷,flag 值为 1;反之 value 值为正无穷,flag 值为 -1,以此来决定是选择执行 Max 函数还是 Min 函数的功能。还定义了 List 型变量 bestActions,用来存储存储 最优动作(可能会有多个最优动作所以采用 List)。然后对当前局面所有可能的动作进行遍历,得到新的局面,根据新的局面用 miniMaxRecursor 函数计算对应的得分,并将得分乘以 flag 后与当前的最优得分乘以 flag 后比较,如果前者大于后者,即 Max 函数中新局面得分大于最高得分/Min 函数中新局面得分小于最低得分时,对最优得分进行更新,并清空 bestActions。第二次比较的条件与第一次比较基本一致,除了将大于改为了大于等于,如果条件成立,就把对应的 action 加入 bestActions,此举是为了将所有能得到最优得分的动作都加入 bestActions 中。遍历完所有可能的动作以后,利用 Collections 类的 shuffle 函数随机打乱 bestActions 中动作的顺序,再返回其中的第一个元素,即随机抽取一个 bestActions 中的动作执行。

miniMaxRecursor 函数是计算给定局面的最优得分的函数,它可以根据传入的局面、搜索的深度以及控制实现 Max 函数功能还是 Min 函数功能的变量,返回局面对应的最优得分。每次调用该函数时,传入的参数 maximize 都是调用该函数的函数中 maximize 取反之后的值,以实现随着搜索深度的增加,Max 和 Min 交替进行。如果传入的局面在 computedStates 中,即已经计算过了,则直接返回对应的得分;如果游戏结束了或者递归搜索达到了限定的深度,则返回当前局面由启发式函数 heuristic 计算得出的值;如果是其他情况则操作与 decide 函数相近,只不过不牵涉到 bestActions,只计算最优得分。最后返回传入参数中的局面对应的最优得分。

通过使用以上的变量和方法, MiniMax 搜索得以实现。

2 任务 2

在 MiniMaxDecider 类加入 AlphaBeta 剪枝,相关代码主要有以下几处,首先在 decide 函数中加入对 alpha 和 beta 两个 float 型变量的定义和初始化,其中 alpha 初始化为负无穷,beta 初始化为正无穷;然后在 miniMaxRecursor 函数的定义和调用处都加上 alpha 和 beta;最后再在 miniMaxRecursor 函数中加入剪枝的核心代码,如下图所示:

```
try {
    State childState = action.applyTo(state);
    float newValue = this.miniMaxRecursor(childState, depth: depth + 1, !maximize, alpha, beta);
    //Record the best value
    if (flag * newValue > flag * value){
        value = newValue;
    }
    //加入alpha-beta剪枝
    if(maximize){
        if(value >= beta)
            return finalize(state, value);
        if(value > alpha)
            alpha = value;
    }
    else{
        if(value <= alpha)</pre>
            return finalize(state, value);
        if(value < beta)</pre>
            beta = value;
} catch (InvalidActionException e) {
```

因为默认的搜索深度为 2 比较小,未剪枝时的搜索速度就比较快了,所以剪枝后速度对比不明显。所以 我将搜索深度增大到 7,通过进行游戏并记录搜索时间进行比较,计时发现未采用剪枝时,游戏中间几步每 步的搜索时间约为每步 7 到 12 秒;而采用剪枝时,游戏中间几步的搜索时间约为每步 1 到 4 秒,相比与未采 用剪枝时所用的时间,速度的提升还是很明显的。

3 任务3

othello.OthelloState 类中的 heuristic 函数计算当前局面的分值,对 playerOne(以下简称 p1)有利的分值为正数,对 playerTwo(以下简称 p2)有利的分值为负数。首先计算了一个额外的分值 winconstant,如果 p1 获胜,winconstant 为 5000;如果 p2 获胜,winconstant 为-5000;如果还没有玩家获胜,则 winconstant 为 0。再通过给出的公式 this.pieceDifferential() + 8 * this.moveDifferential() + 300 * this.cornerDifferential() + 1 * this.stabilityDifferential() + winconstant,其中前四个函数返回值分别是 p1 现有的棋子数减 p2 现有的棋子数,p1 当前可以落子的位置数减 p2 当前可以落子的位置数,p1 占有的位于棋盘四角的棋子数减去 p2 占有的位于棋盘四角的棋子数减去 p2 占有的位于棋盘四角的棋子数,p1 可翻转的棋子数减去 p2 可翻转的棋子数(包括横、竖和两个对角线方向的和),在计算时分别给这四个返回值乘以给定的系数 1、8、100、1,再计算这四项与 winconstant 的和,得到最后的总分并返回。

我对 heuristic 函数做了如下改进:添加了以下两个考虑的因素,一是在考虑项角的基础上进行拓展,如果某一方已经占据了一个项角,那这个项角在行和列方向上相邻的项点如果也是同一方的,那也将是不可翻转的项点,以此类推,沿边界方向延伸的同色棋子均属于此类拓展点,这类拓展点的棋子数量也可以纳入启发式函数考虑的范围,鉴于其重要性略低于项点,我给予这类拓展点 225 的系数;二是最边界的行和列上的棋子数量(除项点和上述拓展点),因为行/列边界上的棋子在列/行方向和对角线方向上是无法翻转的了,所以他的稳定性只受一个方向上的影响,所以可以纳入启发式函数的考虑范围,相比于项点处的棋子在所有方向上都具有稳定性,有 300 的系数,我给予在行/列和对角线稳定的边界点 150 的系数。代码上的改进主要体

现在添加计算这些因素的函数,以及在最后计算返回值的求和式中加入上述函数及系数。

4 任务 4

阅读关于 MTDDecider 类中所使用的 MTD 算法的介绍: "MTD-f 算法只使用零窗口进行搜索,来搜索是 否存在比下界值要大的值,如果是将新返回的值设为新的下界,否则设为新的上界,通过一系列的零窗口搜 索,使原先初始的最优值边界从(-∞,+∞)逐渐收敛为一个确定的值,而这个值就是当前局面的最优值。同 时 MTD-f 算法通过使用置换表技术,把已经搜索过的节点保存在内存中,来减少了对节点重复搜索的开销。" 再结合 MTDDecider 类中代码的实现,我对该算法有了大致的理解。该算法中有以下五个主要的函数。decide 函数的功能是根据传入的局面调用 iterative deepening 函数返回一个最优的动作。iterative deepening 函数是一 个有搜索时间限制的迭代深化搜索函数,以传入的局面为根节点对当前所有可能的动作进行遍历并根据 USE MTDF 的值选择 MTDF 函数或 AlphaBetaWithMemory 函数来计算新局面的分数,即使达到了搜索的时 间限制,已经搜索完成的迭代深度的结果也可以使用,搜索完成后得到一个最佳动作的集合,并随机返回其 中的一个动作。MTDF 函数进行迭代搜索,在迭代中调用了 AlphaBetaWithMemory 函数,并返回当前深度下 minimax 的最佳估计值。AlphaBetaWithMemory 函数可以近似看作一个加入了置换表和运用了 alpha-beta 剪枝 的 miniMaxRecursor 函数,置换表的作用是当当前局面在置换表 transpositionTable 中时,即以前曾经搜索过, 则直接取出对应的值并返回,避免了对重复局面进行搜索的开销。并且,该函数对不同的 depth 做了不同的处 理,对于小于等于4的depth,直接按depth进行搜索;对于大于4的depth,如果搜索时间不够则抛出异常; 如果搜索时间够则分为深度分别为 depth – 2 和 depth 的两轮搜索。在遍历动作的循环中对得分的计算类似于 运用了 alpha-beta 剪枝的 miniMaxRecursor 函数。最后的返回值是调用 saveAndReturnState 函数得到的。 saveAndReturnState 函数主要功能是根据条件修改 EntryType 的值,并将当前状态对应的节点加入 transpositionTable,并返回当前节点对应的 value。

与 MiniMaxDecider 类的异同: 相同的地方在于计算 value 的核心方法比较相似,即 AlphaBetaWithMemory 函数和 miniMaxRecursor 函数对 value 的计算方法比较相似,都运用了 maximize 开关、一个存储历史状态的集合、递归搜索、alpha-beta 剪枝和启发式函数: 不同的地方在于 MTDDecider 类在 MiniMaxDecider 类的基础上做了很多改进,使用了置换表来存储历史状态,存储的信息更多,并且采用了零窗口进行搜索,使用有搜索时间限制的迭代深化搜索,可以返回在有限搜索时间内最准确的搜索结果,适用性更强。