

快速排序

大连理工大学

于 红

快速排序

快速排序思想

- 选择轴值（pivot）
- 将序列划分为两个子序列L和R，使得L中所有记录都小于或等于轴值，R中记录都大于轴值
- 对子序列L和R递归进行快速排序

快速排序

快速排序——轴值选择

- 尽可能使L, R长度相等
- 常用策略:
 - 选择最左边记录(第一个记录)
 - 随机选择
 - 选择中间值

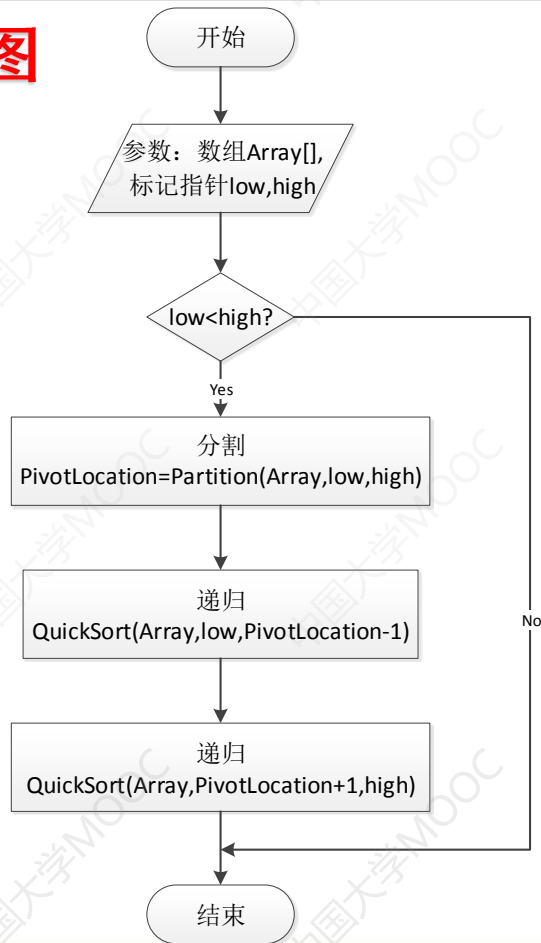
快速排序

快速排序——分割过程

- 分割后使得
 - **L**中所有记录小于轴值
 - **R**中记录大于轴值
 - 轴值位于正确位置

快速排序

快速排序算法流程图



快速排序

快速排序——分割过程

- 备份轴记录
- 取两个指针low和high，初始值就是序列的两端下标，保证 $low \leq high$
- 移动两个指针
 - 从high向左找到第一个小于轴的元素，放在low的位置
 - 从low向右找到第一个大于轴的元素，放在high的位置
- 重复，直到 $low = high$
- 把轴放在low所指的位置

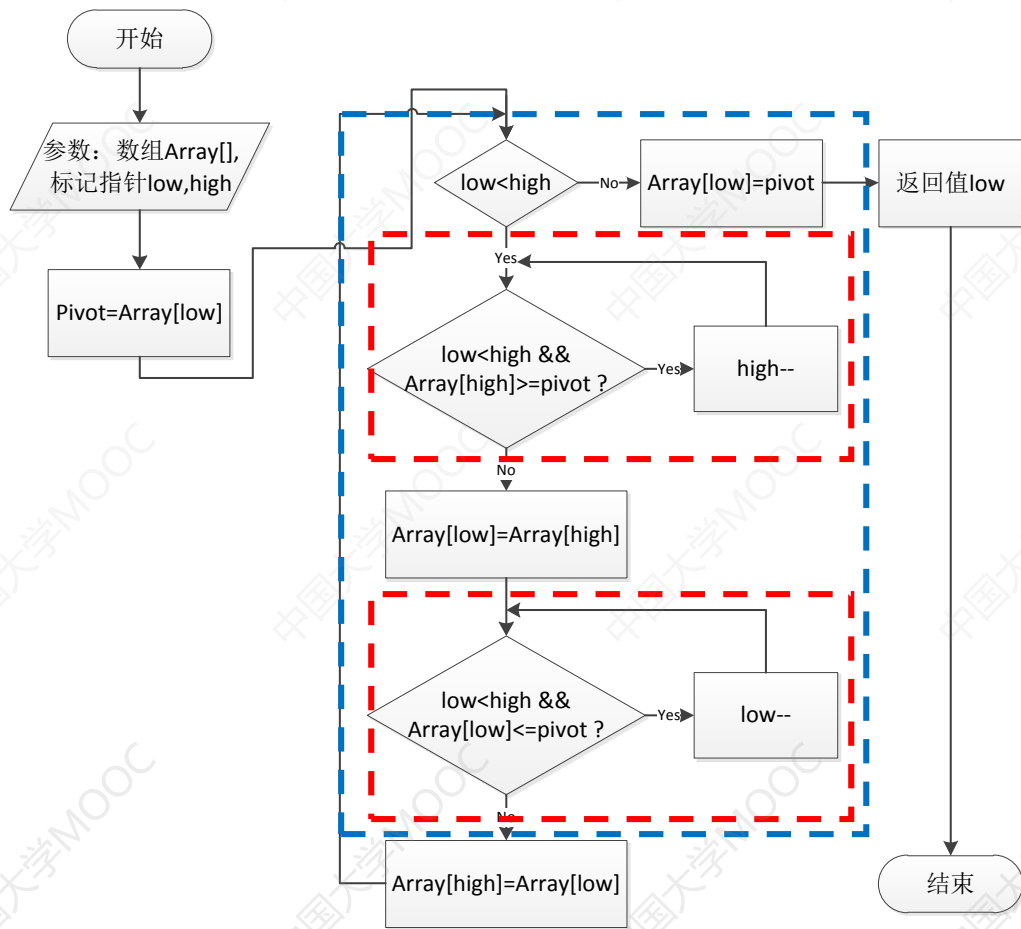
快速排序

快速排序——分割过程演示

0	1	2	3	4	5	6	7	
low							high	pivot = 49
49	38	65	97	76	13	27	49	
27	38	65	97	76	13		49	high
27	38		97	76	13	65	49	low
27	38	13	97	76		65	49	high
27	38	13	49	76	97	65	49	low

快速排序

分割算法流程图



快速排序

快速排序——分割过程代码

```
int Partition (T Array[], int low, int high){
```

```
    T pivot = Array[low];
```

```
    while(low < high){
```

```
        while(low < high && Array[high] >= pivot)  high --;
```

```
        Array[low] = Array[high];
```

```
        while(low < high && Array[low] <= pivot)  low ++;
```

```
        Array[high] = Array[low];
```

```
    }
```

```
    Array[low] = pivot;
```

```
    return low;
```

```
}
```

快速排序

快速排序过程演示

第一趟排序后 13 38 27 **49** 76 97 65 52

49 将序列分成两部分，分别进行新的快速排序；

第二趟排序 **13** 38 27 **76** 97 65 52

第二趟排序后 **13** 38 27 65 52 **76** **97**

第三趟排序 **38** 27 **65** 52

第三趟排序后 **27** **38** **52** **65**

最终有序序列为: 13 27 38 52 65 76 97

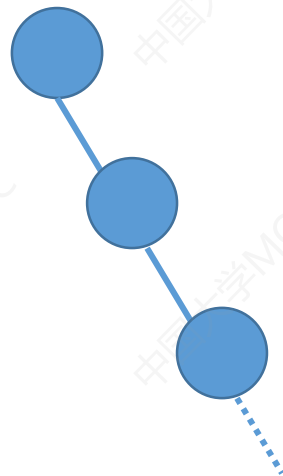
快速排序的效率分析——最好及平均

- 若快速排序出现最好的情形（左、右子区间的长度大致相等），则结点数 n 与二叉树深度 h 应满足 $\log_2 n < h < \log_2(n+1)$ ，所以总的比较次数不会超过 $(n+1)\log_2 n$ 。
- 快速排序的最好时间复杂度应为 $O(n\log_2 n)$ 。
- 在理论上已经证明，快速排序的平均时间复杂度也为 $O(n\log_2 n)$ 。

快速排序

快速排序的效率分析——最坏情形

- 每次能划分成两个子区间，但其中一个为空，得到一棵单分枝树，得到的非空子区间包含有 $n-i$ 个（ i 代表二叉树的层数 $(1 \leq i \leq n)$ ）元素。
- 每层划分需要比较 $n-i+2$ 次，所以总的比较次数为 $(n^2+3n-4)/2$ 。
- 快速排序的**最坏时间复杂度为 $O(n^2)$** 。



快速排序的效率分析——空间复杂度与稳定性

- 快速排序所占用的辅助空间为栈的深度，故最好的空间复杂度为 $O(\log_2 n)$ ，最坏的空间复杂度为 $O(n)$ 。
- 快速排序是一种不稳定的排序方法。
(举例：6, 7, 5, 2, 5, 8)

快速排序

大连理工大学

于 红