

機械学習 第8回 ニューラルネットワーク

立命館大学 情報理工学部

福森 隆寬

Beyond Borders

講義スケジュール

(第1~4回、第14回) (第5~13回、第15回)

□ 担当教員:村上 陽平先生·福森 隆寛

1	機械学習とは、機械学習の分類		
2	機械学習の基本的な手順		
3	識別(1)		
4	識別(2)		
5	識別(3)		
6	回帰		
7	サポートベクトルマシン		
8	ニューラルネットワーク		

9	深層学習			
10	アンサンブル学習			
11	モデル推定			
12	パターンマイニング			
13	系列データの識別			
14	強化学習			
15	半教師あり学習			

□ 担当教員: 叶 昕辰先生(第16回の講義を担当)

今回の講義内容

- □ 取り扱う問題の定義
- □ ニューラルネットワークの計算ユニット
- □ フィードフォワード型ニューラルネットワーク
 - ニューラルネットワークの構成
 - ■誤差逆伝播法による学習
- □ ニューラルネットワークの深層化
 - ■勾配消失問題
 - ■活性化関数
- □ 演習問題

取り扱う問題の定義:教師あり問題

□ 特徴ベクトルを入力して、それをクラス分けする識別器、 または、それに対応する数値を出力する関数を作る

※ 教師あり学習の問題での学習データは、以下のペアで構成される 入力データの特徴ベクトル $\leftarrow \{x_i, y_i\}$, $i=1,2,\ldots, N \longrightarrow$ 学習データの総数 正解情報

機械学習

中間的学習

教師なし学習

教師あり学習

識別

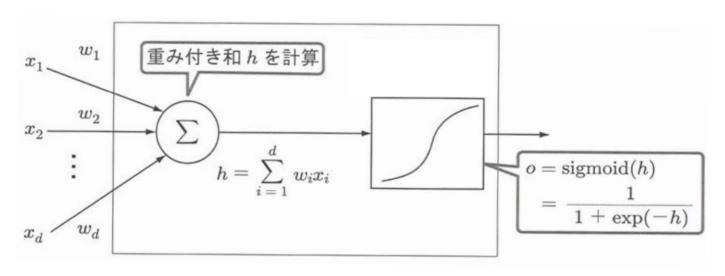
回帰

回帰問題・識別問題のどちらにも当てはまる問題

ニューラルネットワークの計算ユニット

ロ ニューラルネットワーク

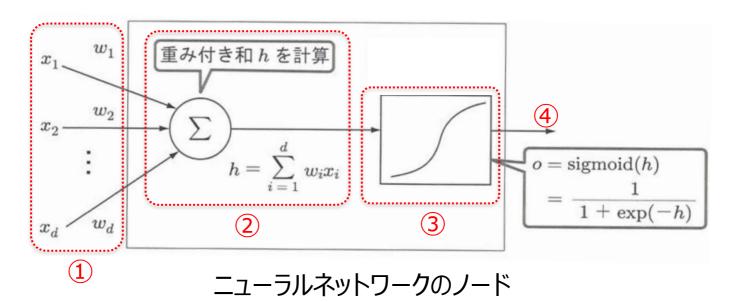
- 下図のような計算ユニットを階層的に組み合わせて、 入力から出力を計算するメカニズム
 - 単純な論理演算で実現できることが特徴
- 生物の神経細胞のはたらきを単純化したモデルであると 考えられている



ニューラルネットワークのノード

ニューラルネットワークの計算ユニット

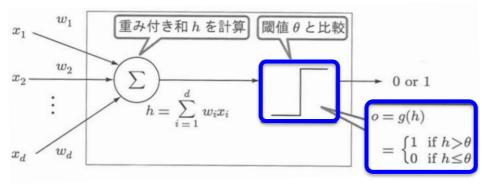
- □ ニューラルネットワークのノードの動き
 - 1. 神経細胞への入力 x_i は、それぞれ異なる重み w_i をもつ
 - 2. 入力 x_i と重み w_i の重み付き和としてhが計算される
 - 3. 重み付き和hを活性化関数(神経細胞)に代入し、その出力信号oを出力する
 - 4. 出力信号のが他の神経細胞へ重み付きで伝搬される



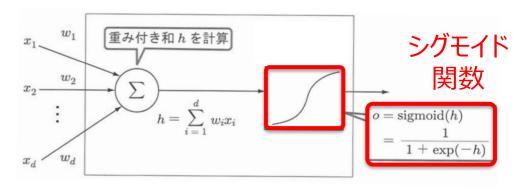
ニューラルネットワークの計算ユニット

- □ 単層パーセプトロンとの違い
 - ■閾値関数
 - 単層パーセプトロン:ステップ関数
 - ニューラルネットワークのノード:シグモイド関数
 - シグモイド関数は微分可能なので、 後ほど説明する誤差逆伝搬法を利用できる

関数



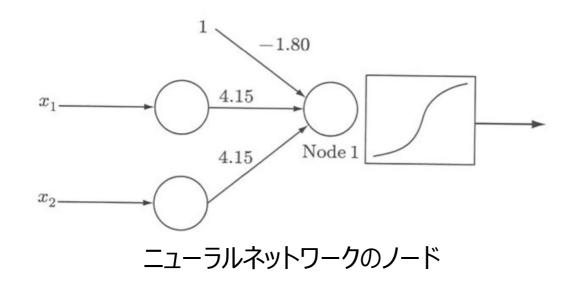
単層パーセプトロン ステップ



ニューラルネットワークのノード

演習問題8-1 (10分間)

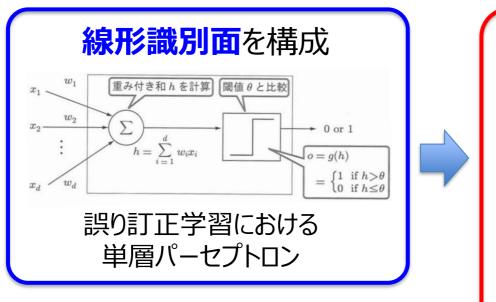
- □ 以下のニューラルネットワークのノードが与えられた とする
 - 1. 入力 x_1 と x_2 が取りうる値が0と1のどちらかであるとき、 x_1 と x_2 の全ての組み合わせに対する出力を計算せよ
 - 2. 1.の結果より、どのような入力が与えられると高い出力が得られやすいか考察しなさい



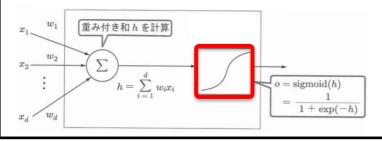
入	カ	出力
x_1	x_2	
0	0	
0	1	
1	0	
1	1	

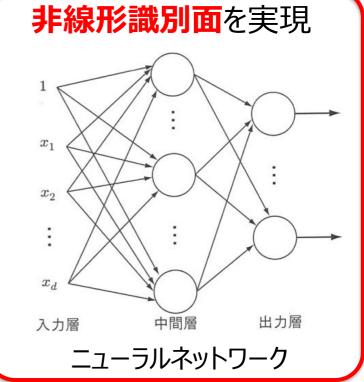
ロ ニューラルネットワーク (多層パーセプトロン)

■ パーセプトロンをノードとして、階層状に結合したもの



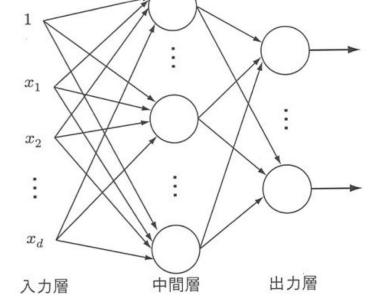
以下のように計算ユニットを変更して | さらに階層状に重ねると...





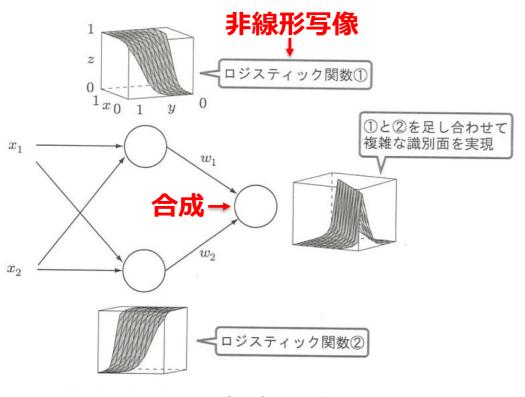
- □ ちなみに...
 - 脳のニューロンは、綺麗な階層状で結合しておらず
 - 階層内の結合
 - ・階層を飛ばす結合
 - 入力側に戻る結合が入り乱れていると考えられる
 - このような任意の結合をもつニューラルネットワークモデルでは 学習が非常に複雑になるので、本講義では、簡単のために 3階層のフィードフォワード型ネットワークを対象とする

- □ 3階層のフィードフォワード型モデルを考える
 - 入力層:特徴ベクトルを入力
 - ノード数 = 特徴ベクトルの次元数
 - 出力層:識別結果を出力
 - ノード数 = 識別対象のクラス数 (識別問題の場合)
 - 中間層
 - 隠れ層とも言う
 - ノード数 = 入力層と出力層の ノード数に応じた適当な数



3階層フィードフォワード型 ニューラルネットワーク

□ ニューラルネットワークのようにノードを段階的に組むと 非線形識別面を実現できる理由

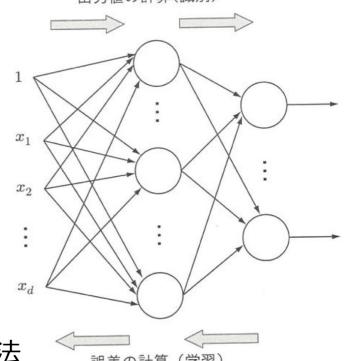


ニューラルネットワークによる 非線形識別面の実現

非線形写像の合成によって 非線形識別面を実現

- 個々のノードの出力は、ロジスティック関数の出力(非線形写像)
- この関数の出力に重みを加えて 足し合わせることで、データの 境界の形に合わせた識別面を構成

- □ ニューラルネットワーク(非線形識別面)の パラメータを獲得するための考え方
 - 出力層が正しい値を出力しなければ、その値の算出に 寄与した中間層の重みが、出力層の更新量に応じて 修正されるべき
- □ 誤差逆伝播法
 - 出力層の誤差を計算し、その 誤差を中間層に伝播させて 学習する手法



- \square ニューラルネットワークでも、出力とターゲットの二乗誤差 $(y_i o_i)^2$ が最小になるように学習
- □重みwの学習

誤差の二乗和 E(w)

$$E(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \sum_{\mathbf{x}_i \in D} (y_i - o_i)^2 = \frac{1}{2} \sum_{\mathbf{x}_i \in D} \left[y_i - \frac{1}{1 + \exp\{-(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i)\}} \right]^2$$

ここでは、最急勾配法を用いて、重みwを学習

$$w_j \leftarrow w_j - \eta \frac{\partial E}{\partial w_j}$$

□ 重みwの学習(つづき)

誤差の二乗和 E(w) の勾配方向

$$\frac{\partial E}{\partial w_j} = \frac{\partial}{\partial w_j} \frac{1}{2} \sum_{x_i \in D} (y_i - o_i)^2$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{x_i \in D} \frac{\partial}{\partial w_j} (y_i - o_i)^2$$

$$= \sum_{x_i \in D} (y_i - o_i) \frac{\partial}{\partial w_j} (y_i - o_i)$$

$$= -\sum_{x_i \in D} (y_i - o_i) \frac{\partial o_i}{\partial w_j}$$

$$\frac{\partial}{\partial w_j}(y_i - o_i) = \frac{\partial y_i}{\partial w_j} - \frac{\partial o_i}{\partial w_j}$$

$$\frac{\partial y_i}{\partial w_j} = 0 \text{ なので}$$

$$= -\frac{\partial o_i}{\partial w_j}$$

□ 重みwの学習(つづき)

誤差の二乗和 $E(\mathbf{w})$ の勾配方向

$$\frac{\partial E}{\partial w_j} = -\sum_{x_i \in D} (y_i - o_i) \frac{\partial o_i}{\partial w_j} = -\sum_{x_i \in D} (y_i - o_i) o_i (1 - o_i) x_{ij}$$

出力 o_i を重み w_i で偏微分したものは、以下の合成微分で求める

16

□ 重みwの学習(つづき)

最急勾配法による 重みwの更新式

$$w_j \leftarrow w_j - \eta \frac{\partial E}{\partial w_j}$$

لح

誤差の二乗和 *E(w)* の 勾配方向

$$\frac{\partial E}{\partial w_j} = -\sum_{x_i \in D} (y_i - o_i)o_i(1 - o_i)x_{ij}$$

より出力層の重みの更新式は、以下の通りとなる

$$w_j \leftarrow w_j + \eta \sum_{x_i \in D} (y_i - o_i) o_i (1 - o_i) x_{ij}$$

通常、ニューラルネットワークの学習は確率的最急勾配法を用いるので全データに対して和をとる操作を削除することが多い

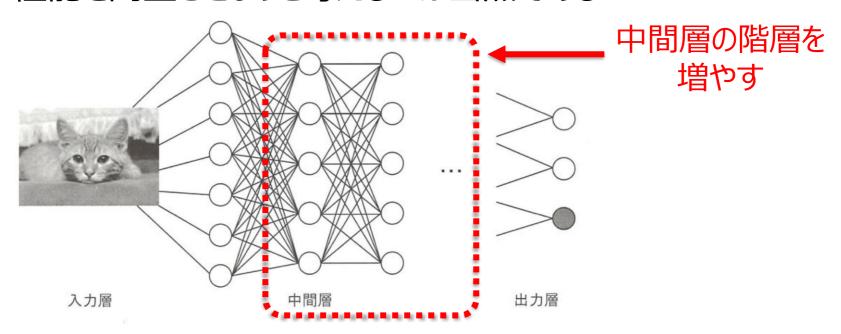
17

ロ 誤差逆伝播法のアルゴリズム

```
入力:正解付学習データD\{(x_i,y_i)\}, i=1,...,N (数値特徴)
出力:重みw
                                nn(w \cdot x):
重みwを適当な値で初期化
                                重みwのニューラルネットワークに
Repeat
                                xを入力したときの出力層の出力を
   for all x \in D do
                                成分として並べたベクトルを返す関数
       o \leftarrow \text{nn}(w \cdot x)
       /* 出力層のk番目のユニットに対してエラー量\delta_kを計算 */
       \delta_k \leftarrow o_k (1 - o_k) (y_k - o_k)
       /* 中間層のh番目のユニットに対してエラー量\delta_nを計算 */
       \delta_h \leftarrow o_k (1 - o_k) \sum_k w_{kh} \, \delta_k 
                                       、中間層は、修正量\delta_kを
       \boldsymbol{w} \leftarrow \boldsymbol{w} + \eta \delta_i \boldsymbol{x}
                                       重み付きで足し合わせる
   end for
until 修正量が閾値以下 or 決められた回数
```

ニューラルネットワークの深層化

- □人間の神経回路網
 - 3階層のフィードフォワード型ネットワークより、遥かに 複雑な構造であるはず
 - ニューラルネットワークの中間層を増やして(階層を深くして) 性能を向上させようと考えるのは当然である



しかし、階層を深くすると、うまく学習できないことがある…なぜか?

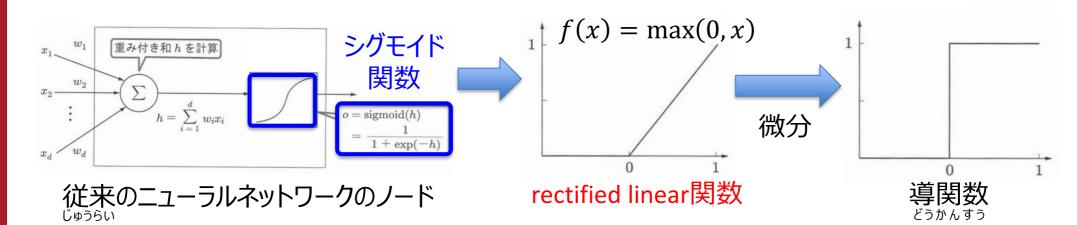
ニューラルネットワークの深層化

口勾配消失問題

- 中間層の階層を深くした多層ネットワークに対して 誤差逆伝播法によって重みを学習したときに 重みの修正量が入力層の方向へ戻るにつれて 小さくなる問題
- ■特に入力層に近い層の重みは、更新を繰り返しても値があまり変わらない
 - 重みが変わらないということは、性能も一向に変わらない
- □勾配消失問題の解決手段
 - 事前学習法(次回に紹介)
 - 活性化関数に対する工夫

ニューラルネットワークの深層化

- □様々な活性化関数
 - ノードの活性化関数にシグモイド関数以外を使う
 - ReLU (rectified linear unit)
 - Rectified linear関数(引数が負のときは0、0以上のときは その値を出力する関数)を活性化関数としたユニット
 - ・ 半分の領域で勾配が1 (誤差が消失しない)
 - 勾配を高速に計算できる(0または1)
 - 多くのユニットの出力が0であるスパースなネットワークになる



演習問題8-2(10分間)

■ シグモイド関数を活性化関数にすると 多層ニューラルネットワークの重みを学習するときに、 勾配消失問題が発生しやすい理由を考えよ