



Universidad de Guadalajara



TAREA : SINTESIS DEL M201

FECHA : 14 FEB 2017 23:59:59

Felipe de Jesus Ruiz Garcia

214522077

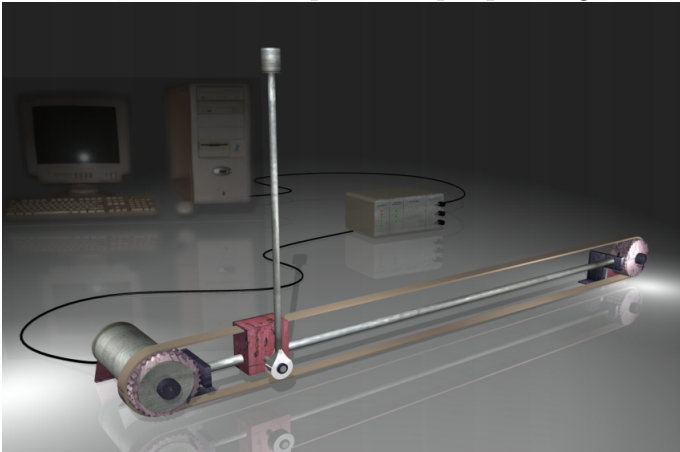
Grupo F

TRABAJO REALIZADO EN \LaTeX

0.1. Péndulo invertido



El péndulo invertido es un servo mecanismo que consta de un riel sobre el cual se puede deslizar un carro, montado un péndulo que puede girar libremente.



El sistema esta instrumentado, de tal suerte que se puede medir el angulo del péndulo con respecto a la vertical, así como la posición y la velocidad del carro. A través de un motor y una banda conectada al carro, se puede hacer que este se deslice sobre el riel, el cual mide aproximadamente 1.2m.

0.2. Tanques acoplados



Este sistema, a través de un sensor de presión, puede mantener el nivel de agua en cierto rango tomando en cuenta una fuga con flujo variable.

Los 2 tanques dispuestos en el frente del panel están configurados de manera que la salida de agua del primer tanque caiga en el segundo y la salida de este caiga en el recipiente principal.

El caudal de salida en ambos tanques puede modificarse mediante cambio en los diámetros de los orificios de los pasadores que se coloca en los huecos roscados.

Se suministra las tuberías plásticas con acoplamientos apropiados para permitir que la bomba alimente uno o ambos tanques.

La selección de salida de la bomba controla la relación de flujo de ambos tanques.



0.3. Levitación magnética



La Levitación Magnética es un sistema de suspensión electromagnética que actúa sobre una bola de acero. El electro imán, situado en la parte superior del dispositivo, es capaz de levantar la bola de acero desde su pedestal y mantenerla en el espacio libre, haciendo parecer que ni la gravedad es ley.

Uno de los polos de electro imán está orientado hacia la parte superior de un poste en el que descansa la bola.



La elevación de la bola desde la parte superior del poste se mide usando un sensor.