GIS专业主干课 : 21905001

### 计算机图形学

**Computer Graphics** 

林伟华 中国地质大学(武汉)信息工程学院 lwhcug@163.com

### 目录

- 线段绘制方法
- **DDA算法**
- 中点画线算法
- **■** Bresenham算法

### 线段绘制方法

```
VC++
CDC::MoveTo(int x, int y);
CDC::LineTo(int x, int y);
OpenGL
```

- glBegin(GL LINES);
- glVertex2iv (point1);
- glVertex2iv (point2);
- glEnd();

#### - MapGIS

\_Appendline(short ai, D\_DOT \*pxy);

#### - 绘点方式

- CDC::SetPixel(POINT point,COLORREFcrColor); //vc++
- setPixel(int x, int y); //OpenGL

### 直线扫描转换

#### •光栅扫描显示下画直线

#### ■ 显示速度:

例: 分辨率:1024×768, 24Bit 彩色,

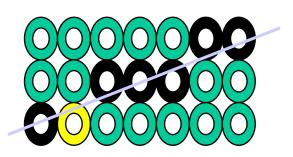
帧存容量:1024×768×3 = 2,359,296 Byte

刷新率 85Hz: 85× 2,359,296 = 200,540,160 (Byte / S)

存储器读出时间:~5nS

#### ■ 显示质量:

- > 阶梯状
- > 线的粗细不一
- > 线的亮度差异



#### 解决的问题:

给定直线两端点 $P_0(x_0,y_0)$ 和 $P_1(x_1,y_1)$ ,画出该直线。

### 直线方程

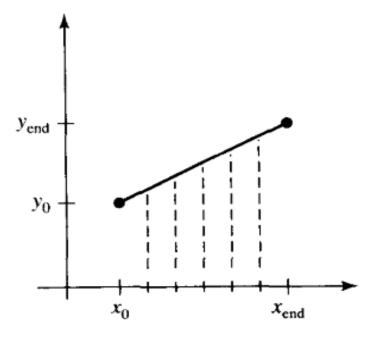
#### • 斜率截距方程

- y = mx + b
- 直线用两点坐标(x<sub>0</sub>, y<sub>0</sub>) 和 (x<sub>end</sub>, y<sub>end</sub>)表示,则:

$$m = \frac{y_{end} - y_0}{x_{end} - x_0}$$

- x 增量dx, y 增量dy 计算方式:dy = m (dx)
- 同样可得到:

$$dx = \frac{dy}{m}$$



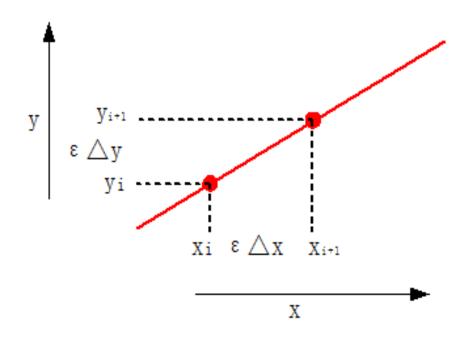
#### • DDA算法原理

#### 直线的微分方程:

$$X_{i+1} = X_i + \varepsilon \cdot \Delta X$$

$$y_{i+1} = y_i + \varepsilon \cdot \Delta y$$

$$\varepsilon = 1/\max(|\Delta x|, |\Delta y|)$$



$$\max(|\Delta x|, |\Delta y|) = |\Delta x|, \quad |D|| k| \le 1 的情况:$$

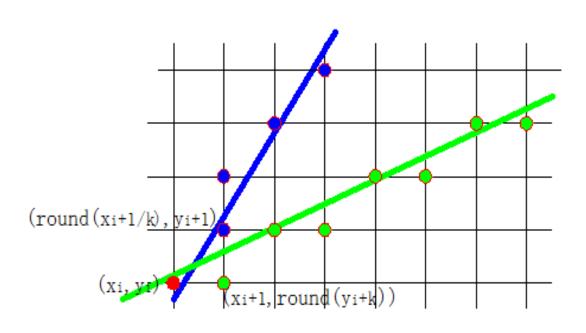
$$x_{i+1} = x_i + \varepsilon \cdot \Delta x = x_i + \frac{1}{|\Delta x|} \cdot \Delta x = x_i \pm 1$$

$$y_{i+1} = y_i + \varepsilon \cdot \Delta y = y_i + \frac{1}{|\Delta x|} \cdot \Delta y = y_i \pm k$$

### max(|△x|,|△y|)=|△y|, 此时|k|≥1:

$$x_{i+1} = x_i + \varepsilon \cdot \Delta x = x_i + \frac{1}{|\Delta y|} \cdot \Delta x = x_i \pm \frac{1}{k}$$

$$y_{i+1} = y_i + \varepsilon \cdot \Delta y = y_i + \frac{1}{|\Delta y|} \cdot \Delta y = y_i \pm 1$$



• 注意: round(x)=(int)(x+0.5)

- 特点:增量算法,直观、易实现
- 缺点:
  - 浮点运算、取整---废时,且不利于硬件实现。
  - 不利于用硬件实现。

```
void DDAline(int x0,int y0,int x1,int y1)
 int
      dx,dy,eps1,k;
 float x,y,xIncre,yIncre;
 dx = x1 - x0; dy = y1 - y0;
 x=x0; y=y0;
 If (abs(dx)>abs(dy)) eps1=abs(dx);
 else eps1=abs(dy);
 xIncre=(float)dy/(float)eps1;
 yIncre=(float)dy/(float)eps1;
 for (k=0;k<=eps1;k++) {
 SetPixel((int)(x+0.5),(int)(y+0.5));
 x+=xIncre;
 y+=yIncre;
```

$$P_0(0,0) - P_1(5,2)$$

例:画直线段

x 
$$int(y+0.5)$$

$$y + 0.5$$

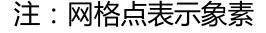
$$0.4 + 0.5$$

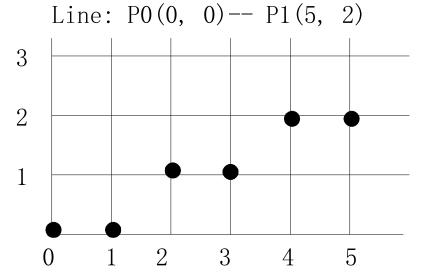
$$0.8 + 0.5$$

$$1.2 + 0.5$$

$$1.6 + 0.5$$

$$2.0 + 0.5$$





#### 原理:

假定直线斜率K<1,且已确定点亮象素点P(Xp,Yp),M为中点,Q为交,—现需确定下一个点亮的象素。</li>

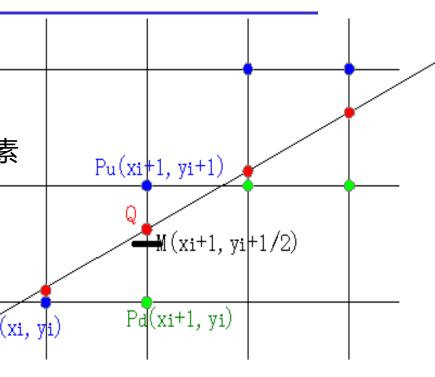


图5-5 Brensemham算法生成直线的原理

显然可得出如下结论:若M 在Q的下方,选Pu,否则选Pd

#### ・算法实现:

- 假设直线的起点、终点分别为:(X0,Y0),(X1,Y1)
- 该直线方程可表示为:

$$F(x,y)=a^*x+b^*y+c$$

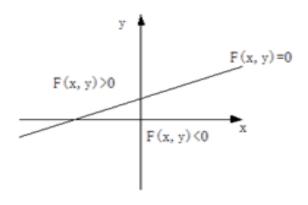
其中: a=Y0-Y1, b=X1-X0,

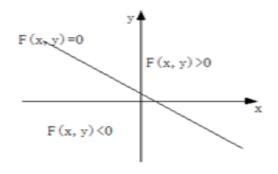
$$c = X0*Y1-X1*Y0$$

当: F(Xt,Yt) = 0 → (Xt,Yt) 在直线上

F(Xt,Yt) < 0 → (Xt,Yt) 在直线下方

F(Xt,Yt) > 0 → (Xt,Yt) 在直线上方





#### • 设x<sub>k</sub>处中点为P<sub>k</sub>,则:

```
void MPLine(int x1, int y1, int x2, int y2, int color)
• { int x, y, a, b, d, d1, d2; /* 0 \le m \le 1 */
     a=y1-y2; b=x2-x1;
    y=y1;
     p=2*a+b; d1=2*a; d2=2*(a+b);
     setpixel(x,y,color);
     for(x=x1; x \le x2; x++)
     \{ if(p<0) \}
        \{ y++; p+=d2; \}
        else p+=d1;
        setpixel(x, y, color);
```

$$P_0(0,0) - P_1(5,2)$$

例:用中点画线法

$$a = y_0 - y_1 = -2, b = x_1 - x_0 = 5$$
  
 $p_0 = 2a + b = 1, d_1 = 2a = -4, d_2 = 2(a + b) = 6$ 

```
I xi yi pi
1 0 0 1
2 1 0 -3 (p+d1)
3 2 1 3 (p+d2)
4 3 1 -1
5 4 2 5 1
```

#### 基本原理:(假定直线段的0≤k≤1)

- 假定直线斜率,0<k<1, 起点坐标为 (x,y);
- 下一个点亮象素可能是:(x+1,y)或(x+1,y+1)。这可通过d值的大小来确定:
- d = d+k, 当d>1 时 d=d-1;
- 当d<0.5取(x+1,y), 否则取(x+1,y+1)。</li>

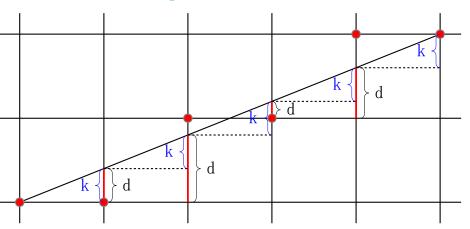


图5-8 改进的Brensemham算法绘制直线的原理

$$\begin{cases} x_{i+1} = x_i + 1 \\ y_{i+1} = \begin{cases} y_i + 1 & (d > 0.5) \\ y_i & (d \le 0.5) \end{cases}$$

#### 算法步骤:

- 1.输入直线的两端点 $P_0(x_0,y_0)$ 和 $P_1(x_1,y_1)$ 。
- 2.计算初始值△x、△y、d=0、x=x₀、y=y₀。
- 3.绘制点(x,y)。
- 4.d更新为d+k,判断d的符号。若d>0.5,则(x,y)更新 新为(x+1,y+1),同时将d更新为d-1;否则(x,y)更新 为(x+1,y)。
- 5.当直线没有画完时,重复步骤3和4。否则结束。

#### 示例

例: Line: P<sub>0</sub>(0, 0), P<sub>1</sub>(5,2) k=dy/dx=0.4

х у е

0 0 -0.5

1 0 -0.1

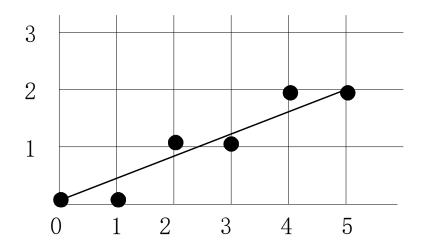
2 1 0.3

3 1 -0.3

4 2 0.1

5 2 -0.5

e = e + k



大于零,y加1,小于零,不变

#### • 优化1: 令e=d-0.5

- ➤ e初= -0.5 ,
- ➤ 每走一步有e=e+k。
- $\rightarrow$  if (e>0) then e=e-1

#### • 优化2:用2e△x来替换e

- ➤ e初= -△x ,
- ▶ 每走一步有e=e+2△y。
- $\rightarrow$  if (e>0) then e=e-2 $\triangle$ x

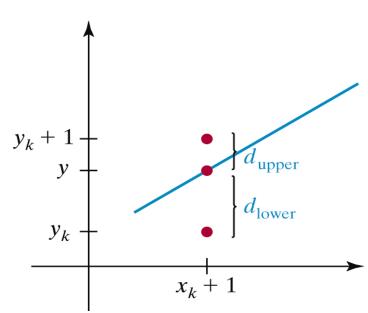
$$\begin{cases} x_{i+1} = x_i + 1 \\ y_{i+1} = \begin{cases} y_i + 1 & (e > 0) \\ y_i & (e \le 0) \end{cases}$$

#### 算法步骤:

- 1. 输入直线的两端点 $P_0(x_0,y_0)$ 和 $P_1(x_1,y_1)$ 。
- 2. 计算初始值△x、△y、e=-△x、x=x<sub>0</sub>、y=y<sub>0</sub>。
- 3. 绘制点(x,y)。
- 4. e更新为e+2△y,判断e的符号。若e>0,则(x,y)更新为(x+1,y+1),同时将e更新为e-2△x;否则(x,y)更新为(x+1,y)。
- 5. 当直线没有画完时,重复步骤3和4。否则结束。

#### · 决策参数推导(优化2):

- $y=m(x_k+1)+b$ ,  $\Leftrightarrow c = 2\Delta y + (2b-1)$
- $d_{lower} = y y_k = m(x_k + 1) + b y_k$
- $d_{upper} = (y_k+1)-y=y_k+1-m(x_k+1)-b$
- $P_k = \Delta x (d_{lower} d_{upper}) \quad (\Delta x > 0)$
- =  $2\Delta y x_k 2\Delta x y_k + c$
- $P_{k+1} = P_k + 2\Delta y 2\Delta x(y_{k+1} y_k)$
- $P_0 = 2\Delta y \Delta x$
- $\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k + 1$
- 若 $P_k \ge 0$ 则  $y_{k+1} = y_k + 1$   $P_{k+1} = P_k + 2(\Delta y \Delta x)$
- 若 $P_k$ <0则  $y_{k+1}=y_k$   $P_{k+1}=P_k+2\Delta y$



### 思考

1、试用Bresenhan算法(优化2)画线Line: P0(0, 0), P1(5,2) 的像素点过程。

# 谢 谢!