

属性字符串列表

Area	EquivDiameter	MajorAxisLength
BoundingBox	EulerNumber	MinorAxisLength
Centroid	Extent	Orientation
ConvexArea	Extrema	PixelIdxList
ConvexHull	FilledArea	PixelList
ConvexImage	FilledImage	Solidity
Eccentricity	Image	

‘Area’：标量，计算出在图像各个区域中像素总个数。

‘BoundingBox’：1行ndims(L)\*2列的向量，即包含相应区域的最小矩形。

‘Centroid’：1行ndims(L)列的向量，给出每个区域的质心（重心）。

‘MajorAxisLength’：是标量，与区域具有相同标准二阶中心矩的椭圆的长轴长度（像素意义下）。

‘MinorAxisLength’：标量，与区域具有相同标准二阶中心矩的椭圆的短轴长度（像素意义下）。

‘Eccentricity’：标量，与区域具有相同标准二阶中心矩的椭圆的离心率（可作为特征）。

‘Orientation’：是标量，与区域具有相同标准二阶中心矩的椭圆的长轴与x轴的交角（度）。

‘Image’：二值图像，与某区域具有相同大小的逻辑矩阵。

‘FilledImage’：二值图像，与Image不同的是，这是个做了填充的逻辑矩阵。

‘IlledArea’：是标量，填充区域图像中的 on 像素个数。

‘ConvexHull’：p行2列的矩阵，包含某区域的最小凸多边形。

‘ConvexImage’：二值图像，用来画出上述的区域最小凸多边形。同时此凸包内的像素均打开，图像尺寸和此区域对应边界矩形相同。

‘ConvexArea’：标量，填充区域凸多边形图像中的 on 像素个数。

‘EulerNumber’：标量，几何拓扑中的一个拓扑不变量--欧拉数，等于图像中目标个数减去这些目标中空洞的个数。

‘xtrema’：8行2列矩阵，八方向区域极值点。

‘EquivDiameter’：标量，等价直径：与区域具有相同面积的圆的直径。

‘Solidity’：标量，同时在区域和其最小凸多边形中的像素比例。

‘Extent’：标量，同时在区域和其最小边界矩形中的像素比例。

‘PixelIdxList’：p元向量，存储区域像素的索引下标。

‘PixelList’：p行ndims(L)列矩阵，存储上述索引对应的像素坐标。