

# 《数值分析》课程简介

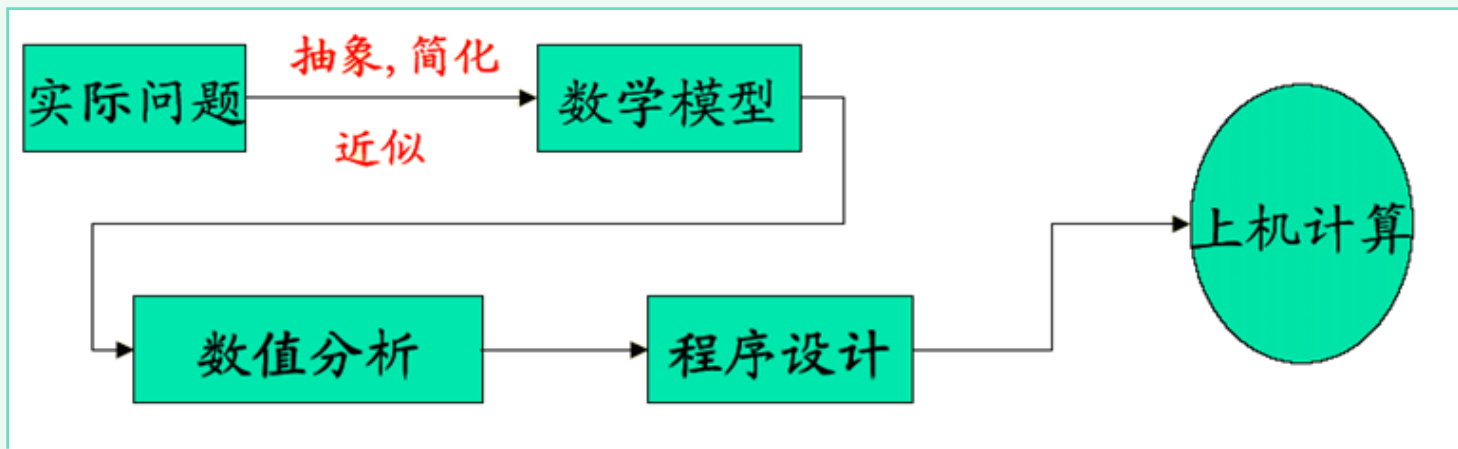
- 教材：李庆扬，易大义，王能超，数值分析（第5版），清华大学出版社
- 参考书：孙雨雷，冯君淑，数值分析（第5版，清华大学出版社）同步辅导及习题全解，中国水利水电出版社
- 先修课程：数学分析、高等代数、常微分方程

# 第1章 数值分析与科学计算引论

## 1.1 数值分析简介

- 数值分析也称计算方法，是计算机出现后形成的数学科学的一个重要分支，研究用计算机求解各种数学问题的计算方法、理论以及软件实现。

### 计算机解决科学与工程计算问题的过程



# 1.1数值分析简介

## 数值分析课的主要内容

- 第1章 误差的基本概念与误差分析的方法与原则
- 第2章 函数插值
- 第3章 函数逼近
- 第4章 数值积分与微分
- 第5章 线性方程组的直接解法
- 第6章 线性方程组的迭代法
- 第7章 非线性方程/方程组数值解
- 第8章 矩阵的特征值与特征向量
- 第9章 常微分方程数值解

## 1.1 数值分析简介

### 数值分析（或科学计算）的重要性

数值分析将理论与计算密切结合，重点研究数学问题的数值算法与理论。在天气数值预报、飞机气动力设计、石油勘探、金融、生物、医学数据分析、人工智能等领域有非常广泛的应用。

与理论研究和科学实验并列为现代科学发展的三种主要手段。

## 1.1 数值分析简介

### 数值分析的学科特点

1. 面向计算机，根据计算机的特点提供实际可行的有效算法；算法只能包括加减乘除和逻辑运算，计算机才能直接处理。
2. 有可靠的理论分析，能任意逼近并达到精度要求，这需要分析算法的收敛性、稳定性和误差分析。
3. 有好的计算复杂性，包括时间和空间复杂性。
4. 有充分的数值实验来验证算法的有效性。

实用性

理论性

实践性

## 1.1数值分析简介

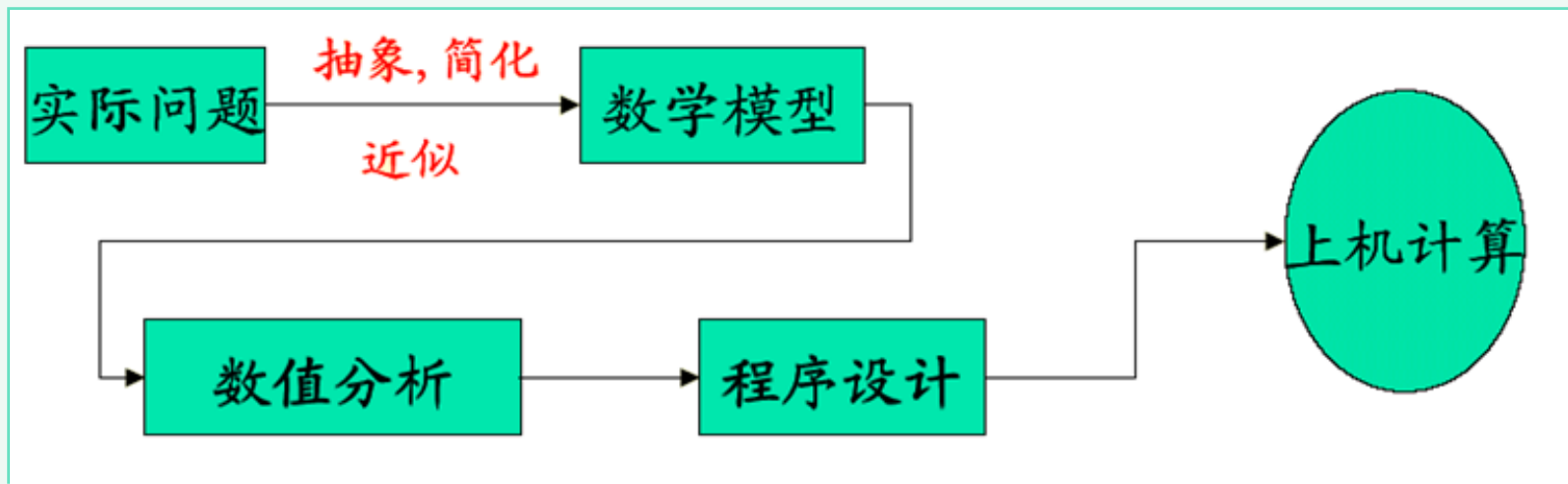
### 学习“计算方法”需注意如下几点

1. 掌握算法的原理和思想
2. 掌握算法的处理技巧, 步骤和计算公式
3. 重视误差分析, 理解收敛性, 稳定性分析的理论
4. 做一定数量的练习题
5. 上机实践

# 1.2 误差的基本理论

## 1. 误差的来源与分类

计算机解决科学与工程计算中的问题



其中主要会产生以下几个方面的误差:

- |         |         |
|---------|---------|
| 1. 模型误差 | 3. 截断误差 |
| 2. 观测误差 | 4. 舍入误差 |

# 模型误差和观测误差

➤ 从实际问题中抽象(简化)出数学模型,模型与实际问题之间存在误差——**模型误差**。

例如自由落体运动,  $h(t) = \frac{1}{2}gt^2$ , 只考虑了重力, 忽略了空气阻力等因素, 就是模型误差。如果模型合理, 模型误差可忽略不计。如果模型误差无法忽略, 就要设计更好的数学模型。

➤ 模型中有许多物理量, 如温度、长度、电压、电流等, 通过测量得到模型中参数的值, 观测产生误差——**观测误差**。

例如, 上面公式中, 测量  $t$  时可能产生误差, 就是观测误差。



# 方法误差和舍入误差（数值分析中要重点分析的误差）

➤ 采用数值方法求模型的近似解，数值近似解与精确解之间有误差——**方法误差 (截断误差)**

$$\text{例 } e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + \dots$$

$$e^x \approx S_n(x) = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!}$$

此时截断误差为

$$R_n(x) = e^x - S_n(x) = \frac{x^{n+1}}{(n+1)!} e^{\theta x} (0 < \theta < 1)$$

➤ **机器字长有限，数据在计算机中表示产生误差——舍入误差**

由于计算机的字长有限，只能对数据用有限位数存储，超过的位数四舍五入，引起舍入误差。例如计算圆面积  $A = \pi r^2$ ，  
 $\pi \approx 3.1415926$

## 实际计算中可能有多种误差的混合

例5 : 近似计算  $\int_0^1 e^{-x^2} dx = 0.747\dots\dots$   $e^{-1} < \int_0^1 e^{-x^2} dx < 1$

解法之一：将  $e^{-x^2}$  作Taylor展开后再积分

$$\begin{aligned}\int_0^1 e^{-x^2} dx &= \int_0^1 (1 - x^2 + \frac{x^4}{2!} - \frac{x^6}{3!} + \frac{x^8}{4!} - \dots) dx \\ &= \underbrace{1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{2!} \times \frac{1}{5} - \frac{1}{3!} \times \frac{1}{7} + \frac{1}{4!} \times \frac{1}{9} - \dots}_{S_4} \underbrace{\phantom{1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{2!} \times \frac{1}{5} - \frac{1}{3!} \times \frac{1}{7} + \frac{1}{4!} \times \frac{1}{9} - \dots}}_{R_4}\end{aligned}$$

取  $\int_0^1 e^{-x^2} dx \approx S_4 = 1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{10} - \frac{1}{42} \approx 1 - 0.333 + 0.1 - 0.024 = 0.743$

则  $R_4 = \frac{1}{4!} \times \frac{1}{9} - \frac{1}{5!} \times \frac{1}{11} + \dots$  称为截断误差

这里  $|R_4| < \frac{1}{4!} \times \frac{1}{9} < 0.005$

计算时  $S_4$  时 | 舍入误差 |  $< 0.0005 \times 2 = 0.001$

由截去部分引起

由留下部分引起

| 计算  $\int_0^1 e^{-x^2} dx$  的总体误差 |  $< 0.005 + 0.001 = 0.006$

## 2. 误差与有效数字

**定义1** 设  $x$  为准确值,  $x^*$  为  $x$  的一个近似值, 称

$$e^* = x^* - x$$

为近似值的**绝对误差**, 简称**误差**.

通常准确值  $x$  是未知的, 因此误差  $e^*$  也是未知的.

若能根据测量工具或计算情况估计出误差绝对值的一个上界, 即

$$|e^*| = |x^* - x| \leq \varepsilon^*$$

则  $\varepsilon^*$  叫做近似值的**误差限**, 它总是正数.

例如，用毫米刻度的米尺测量一长度  $x$ ，读出和该长度接近的刻度  $x^*$ ， $x^*$  是  $x$  的近似值，它的误差限是  $0.5\text{mm}$ ，于是

$$|x^* - x| \leq 0.5\text{mm}.$$

如读出的长度为  $765\text{mm}$ ，则有  $|765 - x| \leq 0.5$  .

虽然从这个不等式不能知道准确的  $x$  是多少，但可知

$$764.5 \leq x \leq 765.5,$$

结果说明  $x$  在区间  $[764.5, 765.5]$  内.

对于一般情形  $|x^* - x| \leq \varepsilon^*$ , 即

$$x^* - \varepsilon^* \leq x \leq x^* + \varepsilon^*,$$

也可以表示为

$$x = x^* \pm \varepsilon^*.$$

需要注意的是误差限的大小并不能完全表示近似值的好坏.

例如，有两个量  $x = 10 \pm 1$ ,  $y = 1000 \pm 5$ , 则

$$x^* = 10, \quad \varepsilon_x^* = 1; \quad y^* = 1000, \quad \varepsilon_y^* = 5.$$

虽然  $\varepsilon_y^*$  比  $\varepsilon_x^*$  大 4 倍, 但

$$\varepsilon_y^* / y^* = 5 / 1000 = 0.5\%$$

比

$$\varepsilon_x^* / x^* = 1 / 10 = 10\%$$

要小得多, 这说明  $y^*$  近似  $y$  的程度比  $x^*$  近似  $x$  的程度好.

由此可见, 除考虑误差的大小外, 还应考虑准确值  $x$  本身的大小.

把近似值的误差  $e^*$  与准确值  $x$  的比值

$$\frac{e^*}{x} = \frac{x^* - x}{x}$$

称为近似值  $x^*$  的**相对误差**，记作  $e_r^*$ 。

实际计算中，由于真值  $x$  总是未知的，通常取

$$e_r^* = \frac{e^*}{x^*} = \frac{x^* - x}{x^*}$$

作为  $x^*$  的相对误差，条件是  $e_r^* = \frac{e^*}{x^*}$  较小，此时利用

$e^* = x^* - x$ ，知

$$\begin{aligned}
 \frac{e^*}{x} - \frac{e^*}{x^*} &= \frac{e^*(x^* - x)}{x^* x} \\
 &= \frac{(e^*)^2}{x^*(x^* - e^*)} \\
 &= \frac{(e^*/x^*)^2}{1 - (e^*/x^*)}
 \end{aligned}$$

是  $e_r^*$  的平方项级，故可忽略不计。

相对误差也可正可负，它的绝对值上界叫做**相对误差限**，

记作  $\varepsilon_r^*$ ，即  $\varepsilon_r^* = \frac{\varepsilon^*}{|x^*|}$ 。



根据定义，上例中  $x$  与  $y$  的相对误差限分别为

$$\frac{\varepsilon_x^*}{|x^*|} = 10\%, \quad \frac{\varepsilon_y^*}{|y^*|} = 0.5\%,$$

可见  $y^*$  近似  $y$  的程度比  $x^*$  近似  $x$  的程度好.

**练习1** 设 $x > 0$ ,  $x$ 的相对误差为 $\delta$ , 求 $\ln x$ 的误差。

$\ln x$ 的误差为

$$\ln x - \ln x^* = \ln \frac{x}{x^*} = \ln \frac{x - x^* + x^*}{x^*} = \ln(\delta + 1)$$

**练习2** 设 $x$ 的相对误差为2%, 求 $x^n$ 的相对误差。

$$x^n - x^{*n} \approx nx^{n-1}(x - x^*) \quad (\text{微分中值定理})$$

$$\frac{x^n - x^{*n}}{x^n} \approx \frac{nx^{n-1}(x - x^*)}{x^n} = n \frac{x - x^*}{x} = n2\%$$

当准确值  $x$  位数比较多时，常常按四舍五入的原则得到  $x$  的前几位近似值  $x^*$ ，例如

$$x = \pi = 3.14159265 \dots$$

$$\text{取3位} \quad x_3^* = 3.14, \quad \varepsilon_3^* \leq 0.002,$$

$$\text{取5位} \quad x_5^* = 3.1416, \quad \varepsilon_5^* \leq 0.000008,$$

它们的误差都不超过末位数字的半个单位，即

$$|\pi - 3.14| \leq \frac{1}{2} \times 10^{-2},$$

$$|\pi - 3.1416| \leq \frac{1}{2} \times 10^{-4}.$$

**定义2** 若近似值  $x^*$  的误差限是某一位的半个单位，该位到  $x^*$  的第一位非零数字共有  $n$  位，就说  $x^*$  有  $n$  位**有效数字**.

表示为

$$x^* = \pm 10^m \times (a_1 + a_2 \times 10^{-1} + \cdots + a_n \times 10^{-(n-1)}), \quad (2.1)$$

其中  $a_i (i = 1, \cdots, n)$  是0到9中的一个数字， $a_1 \neq 0$ ， $m$  为整数，且

$$|x - x^*| \leq \frac{1}{2} \times 10^{m-n+1}. \quad (2.2)$$

按这个定义，

如取  $x^* = 3.14$  作为  $\pi$  的近似值， $x^*$  就有3位有效数字，

取  $x^* = 3.1416 \approx \pi$ ， $x^*$  就有5位有效数字.

**例1** 按四舍五入原则写出下列各数具有5位有效数字的近似数：187.9325, 0.03785551, 8.000033, 2.7182818.

按定义，各数具有5位有效数字的近似数分别是

187.93, 0.037856, 8.0000, 2.7183.

注意：

$x = 8.000033$  的5位有效数字近似数是8.0000，而不是8，

因为8只有1位有效数字.

$$x^* = \pm 10^m \times (a_1 + a_2 \times 10^{-1} + \cdots + a_n \times 10^{-(n-1)}) \quad (2.1)$$

**例2** 重力常数 $g$ ，如果以  $\text{m/s}^2$  为单位， $g \approx 9.80 \text{ m/s}^2$ ，若以 $\text{km/s}^2$ 为单位， $g \approx 0.00980 \text{ km/s}^2$ ，它们都具有3位有效数字，因为按第一种写法

$$|g - 9.80| \leq \frac{1}{2} \times 10^{-2},$$

按(2.1)的表示方法， $m = 0, n = 3$ ，按第二种写法

$$|g - 0.00980| \leq \frac{1}{2} \times 10^{-5},$$

这里 $m = -3, n = 3$ 。

至于绝对误差限，由于单位不同所以结果也不同

$$\varepsilon_1^* = \frac{1}{2} \times 10^{-2} \text{ m/s}^2, \quad \varepsilon_2^* = \frac{1}{2} \times 10^{-5} \text{ m/s}^2,$$

但相对误差都是

$$\varepsilon_r^* = 0.005 / 9.80 = 0.00005 / 0.00980 .$$

注意相对误差与相对误差限是无量纲的，而绝对误差与误差限是有量纲的。

例2说明有效位数与小数点后有多少位数无关。



从(2.2)可得到具有  $n$  位有效数字的近似数  $x^*$ ，其绝对误差限为

$$\varepsilon^* = \frac{1}{2} \times 10^{m-n+1},$$

在  $m$  相同的情况下， $n$  越大则  $10^{m-n+1}$  越小，故有效位数越多，绝对误差限越小.

$$|x - x^*| \leq \frac{1}{2} \times 10^{m-n+1}. \quad (2.2)$$

**定理1** 设近似数  $x^*$  表示为

$$x^* = \pm 10^m \times (a_1 + a_2 \times 10^{-1} + \cdots + a_l \times 10^{-(l-1)}), \quad (2.1)'$$

其中  $a_i (i = 1, \cdots, l)$  是0到9中的一个数字,  $a_1 \neq 0$ ,  $m$  为整数.

若  $x^*$  具有  $n$  位有效数字, 则其相对误差限为

$$\varepsilon_r^* \leq \frac{1}{2a_1} \times 10^{-(n-1)};$$

反之, 若  $x^*$  的相对误差限  $\varepsilon_r^* \leq \frac{1}{2(a_1 + 1)} \times 10^{-(n-1)}$ ,

则  $x^*$  至少具有  $n$  位有效数字.

$$x^* = \pm 10^m \times (a_1 + a_2 \times 10^{-1} + \cdots + a_l \times 10^{-(l-1)}), \quad (2.1)'$$

证明 由(2.1)' 可得

$$a_1 \times 10^m \leq |x^*| < (a_1 + 1) \times 10^m,$$

当  $x^*$  有  $n$  位有效数字时

$$\varepsilon_r^* = \frac{|x - x^*|}{|x^*|} \leq \frac{0.5 \times 10^{m-n+1}}{a_1 \times 10^m} = \frac{1}{2a_1} \times 10^{-n+1};$$

反之, 由

$$\begin{aligned} |x - x^*| &= |x^*| \varepsilon_r^* < (a_1 + 1) \times 10^m \times \frac{1}{2(a_1 + 1)} \times 10^{-n+1} \\ &= 0.5 \times 10^{m-n+1}, \end{aligned}$$

知  $x^*$  至少有  $n$  位有效数字.

定理说明, 有效位数越多, 相对误差限越小.

**例3** 要使  $\sqrt{20}$  的近似值的相对误差限小于0.1%，需取几位有效数字？

设取  $n$  位有效数字，由定理1

$$\varepsilon_r^* \leq \frac{1}{2a_1} \times 10^{-(n-1)}.$$

由于  $\sqrt{20} = 4.4\dots$ ，知  $a_1 = 4$ ，故只要取  $n = 4$ ，就有

$$\varepsilon_r^* \leq 0.125 \times 10^{-3} < 10^{-3} = 0.1\%,$$

即只要对  $\sqrt{20}$  的近似值取4位有效数字，其相对误差限就小于0.1%。此时由开方表得  $\sqrt{20} \approx 4.472$ 。

### 3. 数值运算的误差估计

两个近似数  $x_1^*$  与  $x_2^*$ ，其误差限分别为  $\varepsilon(x_1^*)$  及  $\varepsilon(x_2^*)$ ，它们进行加、减、乘、除运算得到的误差限分别为

$$\varepsilon(x_1^* \pm x_2^*) = \varepsilon(x_1^*) + \varepsilon(x_2^*);$$

$$\varepsilon(x_1^* x_2^*) \approx |x_1^*| \varepsilon(x_2^*) + |x_2^*| \varepsilon(x_1^*);$$

$$\varepsilon(x_1^* / x_2^*) \approx \frac{|x_1^*| \varepsilon(x_2^*) + |x_2^*| \varepsilon(x_1^*)}{|x_2^*|^2} \quad (x_2^* \neq 0).$$

一般情况下，当自变量有误差时函数值也产生误差，其误差限可利用函数的泰勒展开式进行估计.

设  $f(x)$  是一元函数， $x$  的近似值为  $x^*$ ，以  $f(x^*)$  近似  $f(x)$ ，其误差界记作  $\varepsilon(f(x^*))$ ，利用泰勒展开

$$f(x) - f(x^*) = f'(x^*)(x - x^*) + \frac{f''(\xi)}{2}(x - x^*)^2,$$

$\xi$  介于  $x, x^*$  之间，

取绝对值得

$$|f(x) - f(x^*)| \leq |f'(x^*)|\varepsilon(x^*) + \frac{|f''(\xi)|}{2}\varepsilon^2(x^*).$$

假定  $f'(x^*)$  与  $f''(x^*)$  的比值不太大，可忽略  $\varepsilon(x^*)$  的高阶项，于是可得计算函数的误差限

$$\varepsilon(f(x^*)) \approx |f'(x^*)| \varepsilon(x^*).$$



当  $f$  为多元函数, 如计算  $A = f(x_1, \cdots, x_n)$  时. 如果  $x_1, \cdots, x_n$  的近似值为  $x_1^*, \cdots, x_n^*$ , 则  $A$  的近似值为

$$A^* = f(x_1^*, \cdots, x_n^*),$$

于是由泰勒展开, 函数值  $A^*$  的误差  $e(A^*)$  为

$$e(A^*) = A^* - A = f(x_1^*, \cdots, x_n^*) - f(x_1, \cdots, x_n)$$

$$\approx \sum_{k=1}^n \left( \frac{\partial f(x_1^*, \cdots, x_n^*)}{\partial x_k} \right) (x_k^* - x_k)$$

$$= \sum_{k=1}^n \left( \frac{\partial f}{\partial x_k} \right)^* e_k^*,$$

于是误差限

$$\varepsilon(A^*) \approx \sum_{k=1}^n \left| \left( \frac{\partial f}{\partial x_k} \right)^* \right| \varepsilon(x_k^*); \quad (2.3)$$

而  $A^*$  的相对误差限为

$$\varepsilon_r^* = \varepsilon_r(A^*) = \frac{\varepsilon(A^*)}{|A^*|} \approx \sum_{k=1}^n \left| \left( \frac{\partial f}{\partial x_k} \right)^* \right| \frac{\varepsilon(x_k^*)}{|A^*|}. \quad (2.4)$$

**例4** 已测得某场地长  $l$  的值为  $l^* = 110 \text{ m}$ ，宽  $d$  的值为  $d^* = 80 \text{ m}$ ，已知  $|l - l^*| \leq 0.2 \text{ m}$ ， $|d - d^*| \leq 0.1 \text{ m}$ 。  
试求面积  $s = ld$  的绝对误差限与相对误差限。

**解** 因  $s = ld$ ， $\frac{\partial s}{\partial l} = d$ ， $\frac{\partial s}{\partial d} = l$ ，由

$$\varepsilon(A^*) \approx \sum_{k=1}^n \left| \left( \frac{\partial f}{\partial x_k} \right)^* \right| \varepsilon(x_k^*);$$

知

$$\varepsilon(s^*) \approx \left| \left( \frac{\partial s}{\partial l} \right)^* \right| \varepsilon(l^*) + \left| \left( \frac{\partial s}{\partial d} \right)^* \right| \varepsilon(d^*),$$

其中

$$\left( \frac{\partial s}{\partial l} \right)^* = d^* = 80 \text{ m}, \quad \left( \frac{\partial s}{\partial d} \right)^* = l^* = 110 \text{ m},$$

而  $\varepsilon(l^*) = 0.2 \text{ m}$ ,  $\varepsilon(d^*) = 0.1 \text{ m}$ ,

于是绝对误差限

$$\varepsilon(s^*) \approx 80 \times (0.2) + 110 \times (0.1) = 27 (\text{m}^2);$$

相对误差限

$$\varepsilon_r(s^*) = \frac{\varepsilon(s^*)}{|s^*|} = \frac{\varepsilon(s^*)}{l^* d^*} \approx \frac{27}{8800} = 0.31 \text{ \%}.$$

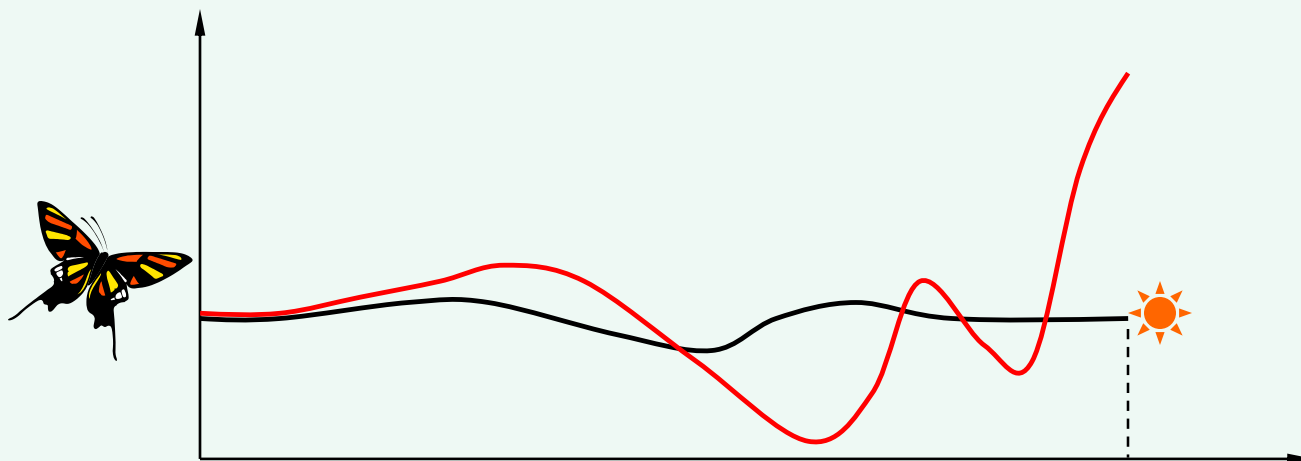
# 1.3 误差定性分析与避免误差危害

## 数值算法的稳定性

用一个算法进行计算，若原始数据有误差，它会在计算过程中传播，若原始数据的误差在计算过程中传播并使计算结果的误差增长很快，则该算法是数值不稳定。

## 误差的传播与积累

例：蝴蝶效应——亚马逊雨林一只蝴蝶翅膀振动，也许会引起得克萨斯州的一场龙卷风？！



数值稳定性——数值计算过程中，当原始数据有微小扰动时，由于误差的传播和积累，可能导致计算结果的巨大变化！

例5 计算  $I_n = \frac{1}{e} \int_0^1 x^n e^x dx$ ,  $n = 0, 1, 2, \dots$

公式一:  $I_n = 1 - n I_{n-1}$

注意此公式精确成立

$$I_0 = \frac{1}{e} \int_0^1 e^x dx = 1 - \frac{1}{e} \approx 0.63212056 \quad \underline{\underline{\text{记为 } I_0^*}}$$

则初始误差  $|E_0| = |I_0 - I_0^*| < 0.5 \times 10^{-8}$

$$\frac{1}{e} \int_0^1 x^n \cdot e^0 dx < I_n < \frac{1}{e} \int_0^1 x^n \cdot e^1 dx \quad \therefore \frac{1}{e(n+1)} < I_n < \frac{1}{n+1}$$

$$I_1^* = 1 - 1 \cdot I_0^* = 0.36787944$$

.....

$$I_{10}^* = 1 - 10 \cdot I_9^* = 0.08812800$$

$$I_{11}^* = 1 - 11 \cdot I_{10}^* = 0.03059200$$

$$I_{12}^* = 1 - 12 \cdot I_{11}^* = 0.63289600 \text{ ?}$$

$$I_{13}^* = 1 - 13 \cdot I_{12}^* = -7.2276480 \text{ ??}$$

$$I_{14}^* = 1 - 14 \cdot I_{13}^* = 94.959424 \text{ ? !}$$

$$I_{15}^* = 1 - 15 \cdot I_{14}^* = -1423.3914 \text{ !!}$$

What  
happened  
?!

考察第 $n$ 步的误差  $|E_n|$

$$|E_n| = |I_n - I_n^*| = |(1 - nI_{n-1}) - (1 - nI_{n-1}^*)| = n|E_{n-1}| = \cdots = n!|E_0|$$

可见初始的小扰动  $|E_0| < 0.5 \times 10^{-8}$  迅速积累, 误差呈递增走势。

这一算法是不稳定的算法

✕ 公式二:  $I_n = 1 - n I_{n-1} \Rightarrow I_{n-1} = \frac{1}{n}(1 - I_n)$

方法: 先估计一个  $I_N$ , 再反推要求的  $I_n$  ( $n \ll N$ )。

$$\because \frac{1}{e(N+1)} < I_N < \frac{1}{N+1}$$

可取  $I_N^* = \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{e(N+1)} + \frac{1}{N+1} \right] \approx I_N$

注意此公式与公式一在理论上等价

$$\text{当 } N \rightarrow +\infty \text{ 时, } |E_N| = |I_N - I_N^*| \rightarrow 0$$



$$\text{取 } I_{15}^* = \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{e \cdot 16} + \frac{1}{16} \right] \approx 0.042746233$$

$$\Rightarrow I_{14}^* = \frac{1}{15} (1 - I_{15}^*) \approx 0.063816918$$

$$I_{13}^* = \frac{1}{14} (1 - I_{14}^*) \approx 0.066870220$$

$$I_{12}^* = \frac{1}{13} (1 - I_{13}^*) \approx 0.071779214$$

$$I_{11}^* = \frac{1}{12} (1 - I_{12}^*) \approx 0.077351732$$

$$I_{10}^* = \frac{1}{11} (1 - I_{11}^*) \approx 0.083877115$$

$$\vdots$$

$$I_1^* = \frac{1}{2} (1 - I_2^*) \approx 0.36787944$$

$$I_0^* = \frac{1}{1} (1 - I_1^*) \approx 0.63212056$$

考察反推一步的误差：

$$|E_{N-1}| = \left| \frac{1}{N}(1-I_N) - \frac{1}{N}(1-I_N^*) \right| = \frac{1}{N} |E_N|$$

以此类推，对  $n < N$  有：

$$|E_n| = \frac{1}{N(N-1) \dots (n+1)} |E_N|$$

误差逐步递减，这样的算法称为稳定的算法

在我们今后的讨论中，**误差**将不可避免，  
算法的稳定性会是一个非常重要的话题。

# 减少误差的若干原则

## 1. 避免两个相近数相减

例：  $a_1 = 0.12345$ ,  $a_2 = 0.12346$ , 各有5位有效数字。

而  $a_2 - a_1 = 0.00001$ , 只剩下1位有效数字。

∞ 几种经验性避免方法：

$$\sqrt{x + \varepsilon} - \sqrt{x} = \frac{\varepsilon}{\sqrt{x + \varepsilon} + \sqrt{x}}; \quad \ln(x + \varepsilon) - \ln x = \ln\left(1 + \frac{\varepsilon}{x}\right);$$

$$\text{当 } |x| \ll 1 \text{ 时: } 1 - \cos x = 2 \sin^2 \frac{x}{2};$$
$$e^x - 1 = x \left( 1 + \frac{1}{2}x + \frac{1}{6}x^2 + \dots \right)$$

## 2. 避免除数的绝对值远小于被除数的绝对值

$$\eta\left(\frac{x}{y}\right) \approx \frac{|x^*|\eta(y) + |y^*|\eta(x)}{|y^*|^2}, \text{ 当 } |x| \gg |y| \text{ 时, 舍入误差会扩大。}$$

例:  $\frac{2.718}{0.001} = 2718.2$  当分母y作微小变化: 0.0001, 则

$$\frac{2.7182}{0.0011} = 2471.1$$

计算结果对y的扰动很敏感, 而y通常是近似值, 所以计算结果不可靠; 另外, 很小的数作除数有时还会造成计算机的溢出而停机。

### 3. 避免大数吃小数

例：用单精度计算  $x^2 - (10^9 + 1)x + 10^9 = 0$  的根。

精确解为  $x_1 = 10^9$ ,  $x_2 = 1$

✎ 算法1：利用求根公式  $x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$

在计算机内， $10^9$ 存为 $0.1 \times 10^{10}$ ，1存为 $0.1 \times 10^1$ 。做加法时，两加数的指数先向大指数对齐，再将浮点部分相加。即1的指数部分须变为 $10^{10}$ ，则： $1 = 0.0000000001 \times 10^{10}$ ，取单精度时就成为：

$$10^9 + 1 = 0.100000000 \times 10^{10} + 0.000000000 \times 10^{10} = 0.100000000 \times 10^{10}$$

$$\Rightarrow x_1 = \frac{-b + \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = 10^9, \quad x_2 = \frac{-b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = 0$$

大数吃小数

✍️ 算法2: 先解出  $x_1 = \frac{-b - \text{sign}(b) \cdot \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = 10^9$

$$\text{再利用 } x_1 \cdot x_2 = \frac{c}{a} \Rightarrow x_2 = \frac{c}{a \cdot x_1} = \frac{10^9}{10^9} = 1$$

注: 求和时 **从小到大** 相加, 可使和的误差减小。

例: 按从小到大、以及从大到小的顺序分别计算

$$1 + 2 + 3 + \dots + 40 + 10^9$$

4. 先化简再计算, 减少步骤, 避免误差积累。

一般来说, 计算机处理下列运算的速度为  $(+, -) > (\times, \div) > (\exp)$

5. 选用稳定的算法。

评价算法的准则: **复杂度、精度、稳定性**

## 1.4 数值计算方法中常采用的处理方法

近似替代

离散化

递推化/迭代

例1 计算无理数e的近似值.

解:  $\because e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots$

$$\therefore e = 1 + 1 + \frac{1}{2!} + \dots + \frac{1}{n!}$$

这是一个无限过程, 计算无法实现. 一般, 只能算出前有限项的和, 作为其近似值

$$e \approx 1 + 1 + \frac{1}{2!} + \dots + \frac{1}{n!}$$

由Taylor公式, 由此产生的误差:  $|R_n| < \frac{e}{(n+1)!} < \frac{3}{(n+1)!}$

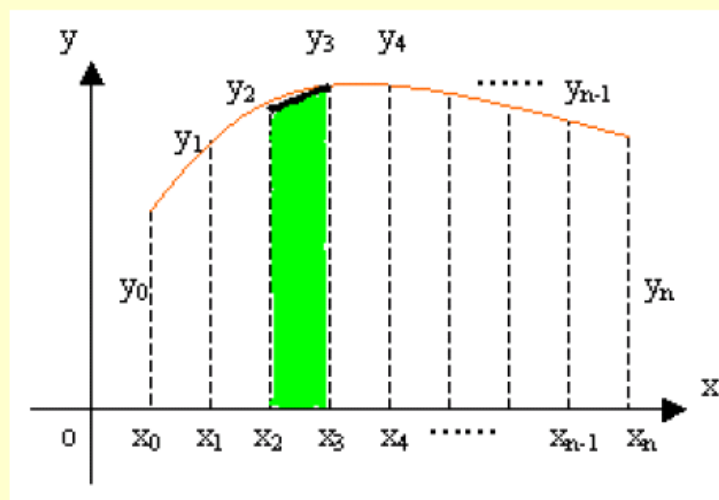
$$\because e^x = 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + \frac{e^{\theta x}}{(n+1)!} x^{n+1}, (0 < \theta < 1)$$

把不能用有限次运算求解的问题, 简化为用有限次运算求解的问题



例2 计算定积分  $I = \int_a^b f(x)dx$

$I$ 为如图所示的曲边梯形的面积,这个连续的问题,无法在计算机上计算.



一般,可以如下计算:

1.  $n$ 等分  $[a, b]$ ,  $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ ,  $y_i = f(x_i)$ ,  $i = 0, 1, \dots, n$ .

2. 用  $n$  个小梯形的面积之和近似代替曲边梯形的面

积 
$$\int_a^b f(x)dx \approx \frac{b-a}{n} \left[ \frac{1}{2}(y_0 + y_n) + y_1 + \dots + y_{n-1} \right]$$

递推化(迭代法)——复杂的计算归结为简单过程的多次重复，易于用循环结构来编代码实现。

### 例 计算代数多项式值的秦九韶(中国宋代数学家)算法

设有代数多项式  $P_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$

构造递推算法：

$$P_n(x) = (a_n x + a_{n-1})x^{n-1} + a_{n-2}x^{n-2} + \cdots + a_1 x + a_0$$

令  $u_0 = a_n$ ,

$$u_1 = a_n x + a_{n-1} = u_0 x + a_{n-1},$$

$$\begin{aligned} P_n(x) &= u_1 x^{n-1} + a_{n-2} x^{n-2} + \cdots + a_1 x + a_0 \\ &= (u_1 x + a_{n-2})x^{n-2} + a_{n-3} x^{n-3} + \cdots + a_1 x + a_0 \end{aligned}$$

令  $u_2 = u_1 x + a_{n-2}$

$$P_n(x) = (u_2 x + a_{n-3})x^{n-3} + a_{n-4} x^{n-4} + \cdots + a_1 x + a_0 = \cdots$$

$$u_0 = a_n,$$

$$u_k = u_{k-1} x + a_{n-k}, k = 1, 2, \dots, n$$

$$P_n(x) = u_n$$

作业：19页，习题 4，5，9，10，14