## SISTEMAS DINÂMICOS DISCRETOS

As variáveis de estado Xi são sequências, em vez de funções contínuas:

$$X = \{x_0, x_1, x_2, \dots\}$$
  $X_n = \text{valor da variável}$  no período  $n$ .

As equações de evolução são relações de recorrência, em vez de equações diferenciais.

Exemplo: Modelo logistico.

No caso contínuo:

$$\dot{x} = x(a-bx) \qquad (a>0, b>0)$$

Retrato de fase:

nó atrativo

repulsivo

a

No caso discreto, o aumento da população entre o período n e o período n+1 é:

$$\chi_{n+1} - \chi_n = \chi_n(\alpha - b\chi_n)$$

$$\Rightarrow \chi_{n+1} = C\chi_n - b\chi_n^2 \qquad (C = \alpha + 1 > 1)$$

Ponde escrever-se em função dum único parâmetro:  $X_n = \frac{c}{b}y_n = \frac{c^2}{b}y_n - \frac{c^2}{b}y_n^2$ 

$$y_{n+1} = C y_n (1 - y_n)$$
 (C>1)
$$(0 \le y \le 1)$$

$$\Rightarrow y_n((C-1)y_n-C)=0 \qquad \begin{cases} y_n=0 \\ y_n=\frac{C-1}{C} \end{cases}$$

Dado um valor inicial, a sequência { yo, y,...} encontra-se iterando a equação de recorrência:

$$\{y_0, y_1 = Cy_0(1-y_0), y_2 = Cy_1(1-y_1), \dots\}$$

No Maxima, podemos definir uma função que crie a sequência:

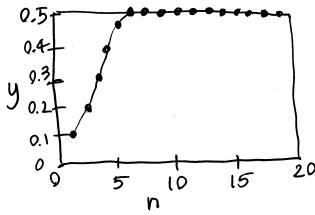
f(c,n) := block([y:[0.1]], for i:2 thrundo

y: endcons (c\*last(y)\*(1-last(y)), y),

mostra a \_\_\_\_\_ y ); sequência y

Resultado para diferentes valores do parámetro C:

() c = 2. plot2d ([discrete, f(2,20), [style, linespoints]]);



 $\frac{C}{C} = 0.5$   $\frac{C}{C} = 0.5$   $\frac{C}{N} = 0.5$   $\frac{C}{N} = 0.5$ 

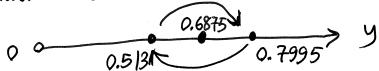
2) c=3.2. f(3.2,60) mostra que após alguns períodos, a seguência oscila entre dois valores: 0.513 e 0.7995

O ponto de equilíbrio, C-1 = 0.6875 está entre os dois.

O ponto de equilibrio é agora FOCO REPULSIVO e apareceu um ciclo limite atrafivo:

{ 0.5 13, 0.7995, 0.5 13, 0.7995, ... }

com período n=2.



No caso contínuo, não podiam existir ciclos, porque o estado x não pode passar de um lado para o outro do ponto de equilibrio. No caso discreto o estado sim pode passar dum ponto para outro, sem ter de passar pelos pontos intermédios.

Os valores do cido limite podem encontrar-se a partir da condição:  $y_{n+2} = y_n \Rightarrow cy_{n+1}(1-y_{n+1})=y_n$   $= c(cy_n(1-y_n))(1-cy_n(1-y_n)) = y_n \text{ (equação cúbica)}$ 

$$y_n = \frac{C + 1 \pm \sqrt{C^2 - 2C - 3}}{2C}$$
 (ou  $y_n = \frac{C - 1}{C}$  que é o) ponto de equilibrio

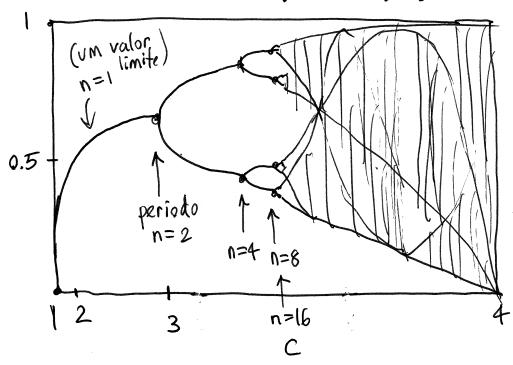
 $\Rightarrow$   $y_n = 0.513$  ou  $y_n = 0.7995$ 

(3) C=3.5. f(3.5,60) mostra um ciclo limite atrativo com período n=4:

{0.5009, 0.875, 0.3828, 0.8269, 0.5009, ...}
dois valores maiores do que o ponto de equilíbrio (0.7143) e os outros dois menores.

## DIAGRAMA DE BIFURCAÇÕES

Gráfico com valores de c no eixo das abcissas, e os valores limite da sequência { y n} no bixo das ordenadas.



Nos valores de c em que o período do ciclo limite duplica, diz-se que há uma bifurcação. A primeira bifurcação é em c=3, e as seguintes

cada vez mais próximas:

il	n	C	(Ci-Ci-2)(Ci-Ci-1)
1	2	3	
2	4	3.44949	
3	8	3.54409	4.7514
4	15	3.56440	4.6562
	1 2 3 4	i n 1 2 2 4 3 8 4 16	3 8 3.54409

a distância entre duas bifurcações é aproximademente 4.67 vezes menor do que entre as duas anteriors

Como tal, o período torna-se infinito para alguns valores de &.

Um ciclo de período ∞ é uma seguência que nuncase repete → SOLUÇÃO CAÓTICA.

Um sistema caótico é muito sensivel ao valor inicial dado. Por exemplo, modifiquemos a sunção f que produz a sequência logistica, indicando um valor inicial: f(c,y,,n):= block([y:[y,]], for i:2 thru n do

y: end cons (c\*last(y)\*(1-last(y)), y), y);

Em c=4, que é um sistema caótico, o valor de y60, com y1=0.1 será:

last  $(f(4,0.1,60)); \rightarrow 0.3214$ Mas se o valor inicial fosse 0.101,

last(f(4,0.101,60)); -> 0.574

e com outros valores iniciais próximos de 0.1,

 $last(f(4, 0.1001, 60); \rightarrow 0.9642$  $last(f(4, 0.10001, 60); \rightarrow 0.01407$ 

O sistema é deterministico (a sequência está definida de forma exata); mas como nunca teremos o valor inicial exato (erro de medição), ficaremos com uma grande incerteza no valor de y60.