一、实验题目:网络路由实验

二、实验内容

- 基于已有代码框架,实现路由器生成和处理mOSPF Hello/LSU消息的相关操作,构建一致性链路状态数据库
 - 。 运行网络拓扑(topo.py)
 - 。 在各个路由器节点上执行disable_arp.sh, disable_icmp.sh, disable_ip_forward.sh), 禁止协议栈的相应功能
 - 。 运行./mospfd, 使得各个节点生成一致的链路状态数据库
- 基于实验一, 实现路由器计算路由表项的相关操作
 - 。 运行网络拓扑(topo.py)
 - 。 在各个路由器节点上执行disable_arp.sh, disable_icmp.sh, disable_ip_forward.sh),禁止协议栈 的相应功能
 - 。 运行./mospfd, 使得各个节点生成一致的链路状态数据库
 - 。 等待一段时间后,每个节点生成完整的路由表项
 - 。 在节点h1上ping/traceroute节点h2
 - 。 关掉某节点或链路,等一段时间后,再次用h1去traceroute节点h2

三、实验过程

• 1.实现各个节点生成一致的链路状态数据库

- (1) 实现hello消息和LSU消息的发送

hello消息的发送: void *sending_mospf_hello_thread(void *param)

该功能由一个线程单独实现,实现每个节点周期性 (5秒) 宣告自己的存在,消息中包括自己的节点ID,端口的子网掩码等消息。

```
void *sending_mospf_hello_thread(void *param)
{
    while(1)
    {
       pthread_mutex_lock(&mospf_lock);
}
```

```
iface_info_t * iface = NULL;
            int size = ETHER_HDR_SIZE + IP_BASE_HDR_SIZE + MOSPF_HDR_SIZE +
MOSPF_HELLO_SIZE;
            char * packet = (char*)malloc(size * sizeof(char));
            struct ether_header *eh = (struct ether_header *)packet;
           struct iphdr *ip_hdr = packet_to_ip_hdr(packet);
            struct mospf_hdr *mospf_header = (struct mospf_hdr *)(packet +
ETHER_HDR_SIZE + IP_BASE_HDR_SIZE);
           struct mospf_hello *hello = (struct mospf_hello *)((char
*)mospf_header + MOSPF_HDR_SIZE);
            eh->ether_type = htons(ETH_P_IP);
            memcpy(eh->ether_shost, iface->mac, ETH_ALEN);
            eh->ether_dhost[5] = 0x05;//目的IP地址为224.0.0.5,目的MAC地址为
            ip_init_hdr(ip_hdr,iface->ip,MOSPF_ALLSPFRouters,IP_BASE_HDR_SIZE +
MOSPF_HDR_SIZE + MOSPF_HELLO_SIZE, IPPROTO_MOSPF);
            mospf_init_hdr(mospf_header,MOSPF_TYPE_HELLO,MOSPF_HDR_SIZE +
MOSPF_HELLO_SIZE, instance->router_id, instance->area_id);
           hello
            iface_send_packet(iface, packet,size);
       pthread_mutex_unlock(&mospf_lock);
        sleep(MOSPF_DEFAULT_HELLOINT);
    return NULL;
```

LSU消息的发送: void sending_mospf_lsu()

该功能由于被多个线程调用,因此用单独函数实现,并在LSU消息发送线程中每30s调用一次,实现链路状态的扩散。

信息包括:该LSU的节点标识(RID,一般为路由器第1个端口的IP地址);该节点的相邻节点列表(网络地址和对端节点标识);序列号,用于区分不同的链路状态更新

```
void sending_mospf_lsu()
{
```

```
iface_info_t * iface = NULL;
       if (iface->num_nbr == 0)
           nbr += iface->num_nbr;
    struct mospf_lsa *lsa_array = (struct mospf_lsa*)malloc(nbr * MOSPF_LSA_SIZE);
   memset(lsa_array,0,nbr * MOSPF_LSA_SIZE);
       if (iface->num_nbr == 0)
            lsa_array[i].mask = htonl(iface->mask);
           lsa_array[i].network = htonl(iface->ip & iface->mask);
           lsa_array[i].rid = 0;
           i++;
           list_for_each_entry (ptr, &iface->nbr_list, list)
               lsa_array[i].mask = htonl(ptr->nbr_mask);
               lsa_array[i].network = htonl(ptr->nbr_ip & ptr->nbr_mask);
               lsa_array[i].rid = htonl(ptr->nbr_id);
    int size = ETHER_HDR_SIZE + IP_BASE_HDR_SIZE + MOSPF_HDR_SIZE + MOSPF_LSU_SIZE
+ nbr * MOSPF_LSA_SIZE;
   iface = NULL;
           char * packet = (char*)malloc(size);
```

```
struct iphdr *ip_hdr = packet_to_ip_hdr(packet);
            struct mospf_hdr *mospf_header = (struct mospf_hdr *)(packet +
ETHER_HDR_SIZE + IP_BASE_HDR_SIZE);
            struct mospf_lsu *lsu = (struct mospf_lsu *)((char *)mospf_header +
MOSPF_HDR_SIZE);
            struct mospf_lsa *lsa = (struct mospf_lsa *)((char *)lsu +
MOSPF_LSU_SIZE);
            eh->ether_type = htons(ETH_P_IP);
            memcpy(eh->ether_shost, iface->mac, ETH_ALEN);
            ip_init_hdr(ip_hdr,iface->ip,ptr->nbr_ip, size -
ETHER_HDR_SIZE, IPPROTO_MOSPF);
            mospf_init_hdr(mospf_header,MOSPF_TYPE_LSU,MOSPF_HDR_SIZE +
MOSPF_LSU_SIZE + nbr * MOSPF_LSA_SIZE,instance->router_id,instance->area_id);
            mospf_init_lsu(lsu, nbr);
            memcpy(lsa, lsa_array, nbr * MOSPF_LSA_SIZE);
            mospf_header->checksum = mospf_checksum(mospf_header);
            ip_send_packet(packet, size);
```

- (2) 实现hello消息和LSU消息的处理

```
实现hello消息的处理: void handle_mospf_hello(iface_info_t *iface, const char *packet, int *len*)
```

当节点收到hello消息时,从包中得到相关的信息。如果发送该消息的节点不在邻居列表中,添加至邻居列表;如果已存在,更新其达到时间。

```
break;
}

if (!find)
{
    mospf_nbr_t *new_nbr = (mospf_nbr_t*)malloc(sizeof(mospf_nbr_t));
    new_nbr->nbr_id = ntohl(mospf_header->rid);
    new_nbr->nbr_ip = ntohl(ip_hdr->saddr);
    new_nbr->nbr_mask = ntohl(hello->mask);
    new_nbr->alive = 0;
    list_add_tail(&new_nbr->list, &iface->nbr_list);
    iface->num_nbr++;
    sending_mospf_lsu();
}

pthread_mutex_unlock(&mospf_lock);
}
```

实现LSU消息的处理: void handle_mospf_lsu(iface_info_t *iface, char *packet, int len)

当收到链路状态信息时,如果之前未收到该节点的链路状态信息,或者该信息的序列号更大,则更新链路状态数据库,并TTL减1,如果TTL值大于0,则向除该端口以外的端口转发该消息。

```
void handle_mospf_lsu(iface_info_t *iface, char *packet, int len)
   struct iphdr *ip_hdr = packet_to_ip_hdr(packet);
    struct mospf_hdr *mospf_header = (struct mospf_hdr *)(packet + ETHER_HDR_SIZE
+ IP_BASE_HDR_SIZE);
   struct mospf_lsu *lsu = (struct mospf_lsu *)((char *)mospf_header +
MOSPF_HDR_SIZE);
   struct mospf_lsa *lsa = (struct mospf_lsa *)((char *)lsu + MOSPF_LSU_SIZE);
   pthread_mutex_lock(&mospf_lock);
   int updated = 0;
   mospf_db_entry_t * db = NULL;
    list_for_each_entry (db, &mospf_db, list)
            if (db->seq < ntohs(lsu->seq))
               updated = 1;
               db->seq = ntohs(lsu->seq);
                db->nadv = ntohl(lsu->nadv);
```

```
db->array[i].network = ntohl(lsa[i].network);
                   db->array[i].mask = ntohl(lsa[i].mask);
                   db->array[i].rid = ntohl(lsa[i].rid);
   if (!find)
       updated = 1;
*)malloc(sizeof(mospf_db_entry_t));
       new_db->rid = ntohl(mospf_header->rid);
       new_db->seq = ntohs(lsu->seq);
       new_db->nadv = ntohl(lsu->nadv);
       new_db->alive = 0;
       new_db->array = (struct mospf_lsa*)malloc(new_db->nadv * MOSPF_LSA_SIZE);
       for (int i = 0; i < new_db->nadv; i ++ )
           new_db->array[i].network = ntohl(lsa[i].network);
           new_db->array[i].mask = ntohl(lsa[i].mask);
           new_db->array[i].rid = ntohl(lsa[i].rid);
       list_add_tail(&new_db->list, &mospf_db);
   pthread_mutex_unlock(&mospf_lock);
   if(updated)
       if (lsu->ttl > 0)
           iface_info_t * iface = NULL;
               list_for_each_entry(nbr, &iface->nbr_list, list)
                        char *forward = (char *)malloc(len);
                        struct iphdr * iph = packet_to_ip_hdr(forward);
                        struct mospf_hdr * mospfh = (struct mospf_hdr *)(forward +
                        memcpy(forward, packet, len);
```

• 2.实现路由器计算路由表项的相关操作

- (1) 将链路状态数据库抽象成图拓扑

这里定义存放路由器信息的数组和,存放图拓扑信息的二维数组,根据当前链路状态数据库生成图拓扑。

```
if(db->array[i].rid)
{
        int v = locate_entry(db->array[i].rid);//找到路由器在列表里对应的ID
        graph[u][v] = graph[v][u] = 1;//在拓扑图中标志两个节点连通
        }
     }
}
```

- (2) 使用Dijkstra算法计算每个节点的最短路径和上一跳节点

创建dist[]和prev[]数组

```
void Dijkstra(int prev[], int dist[])
    int visited[4];
    for(int i = 0; i < 4; i++)
        dist[i] = INT8_MAX;
        visited[i] = 0;
    for(int i = 0; i < num; i++)</pre>
        for (int v = 0; v < num; v++)
            if (visited[v] == 0 && dist[u] + graph[u][v] < dist[v] && graph[u][v]</pre>
```

- (3) 根据生成的prev和dist数组重新生成路由表

这里使用一个单独的线程来重新计算路由表,每隔1s更新一次,效率比较高。

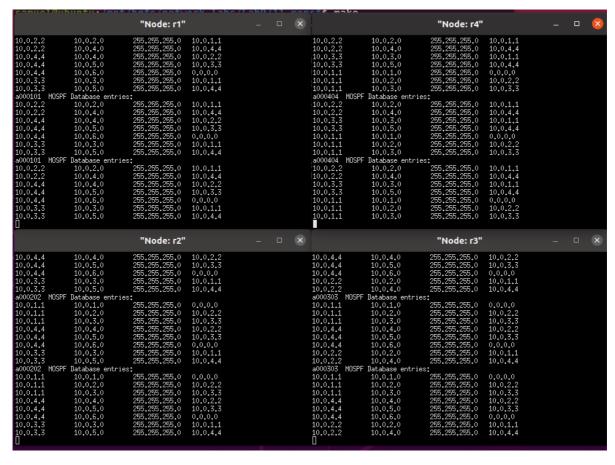
```
void *generate_rtable_thread(void *param)
{
    while(1) {
```

```
sleep(5);
int dist[4];
init_graph();
int visited[4] = \{0\};
visited[0] = 1;
    if(rt_entry->gw)
    for(int j = 0; j < num; j ++ )
        if(!visited[j])
            if(t == -1 || dist[j] < dist[t])//最短路径
    visited[t] = 1;
    list_for_each_entry(db, &mospf_db, list)
        if(db->rid == router_list[t])
            while(prev[t] != 0)
                    if(nbr->nbr_id == router_list[next_hop])
                        break;
```

```
break;
                       break;
                       list_for_each_entry(entry, &rtable, list)
                           if(entry->dest == db->array[i].network && entry->mask
== db->array[i].mask)
                              break;
                           rt_entry_t *new = new_rt_entry(db->array[i].network,
db->array[i].mask, gw, iface);//将新信息加到路由表中
       print_rtable();//打印路由表
```

四、实验结果

• 1.实验内容1: 生成一致性链路状态数据库



可以看到生成了正确的一致性链路状态数据库。

• 2.实验内容2: 计算生成路由表项

实验中可以观察到路由器节点生成了例如下图r2所示的路由表。

Routing Table: dest mask	gateway if_name	;	
10.0.2.0 10.0.4.0 10.0.1.0 10.0.3.0 10.0.5.0 10.0.6.0	255,255,255,0 255,255,255,0 255,255,255,0 255,255,255,0 255,255,255,0 255,255,255,0	0.0.0.0 r2-eth0 0.0.0.0 r2-eth1 10.0.2.1 10.0.2.1 10.0.4.4 10.0.4.4	r2-eth0 r2-eth0 r2-eth1 r2-eth1

在mininet中执行 link r2 r4 down , 可以观察到路由表的变化, 以r2为例:

Routing Table: dest mask	gateway if_name		
10,0,2,0 10,0,4,0 10,0,1,0 10,0,3,0 10,0,5,0 10,0,6,0		0.0.0.0 r2-eth0 0.0.0.0 r2-eth1 10.0.2.1 10.0.2.1 10.0.2.1 10.0.2.1	r2-eth0 r2-eth0 r2-eth0 r2-eth0

两次 h1 traceroute h2 的结果如下



路径输出正常。

五、思考题

• 1.在构建一致性链路状态数据库中,为什么邻居发现使用组播(Multicast)机制,链路状态扩散用单播(Unicast)机制?

邻居发现是为了节点周期性的发现是否有新的邻居,通过没有特定目的地址的广播能够发现自己的新邻居,并加入邻居列表。若使用单播则必须知道目的地址,无法分现新加入的邻居。

链路状态扩散是要将当前的链路信息发送给邻居节点,需要精准地送到目的地址,而无需送给其他非邻居节点,占用带宽,因此使用单播机制。

- 2.该实验的路由收敛时间大约为20-30秒,网络规模增大时收敛时间会进一步增加,如何改进路由算法的可扩展性?
 - 在实验中发现产生了大量的广播包,可以改进广播算法减少链路中的冗余广播包,来提高链路的有效利用率,以提升收敛速度。
 - 洪泛算法导致了链路中每个邻节点都会转发收到的报文,当目的节点收到重复报文时,会丢弃掉当前报文,可以实现邻节点有概率转发或者选择转发以提高链路利用率
- 3.路由查找的时间尺度为~ns,路由更新的时间尺度为~10s,如何设计路由查找更新数据结构,使得更新对查找的影响尽可能小?
 - 简单的控制可以实现为在路由表数据结构中加入线程锁,查找和更新的线程访问路由表时都需要申请锁,保证互斥访问
 - 也可以在路由表中实现一个查询队列,所有的路由查找请求被挂在查询队列中顺序执行,每次路由表更新时,会遍历查询队列,若为当前正在更新的信息,则直接返回查询结果,在更新过程中遍历路由表时,若找到对应查询队列中的项,也会返回查询结果。

六、实验总结

本次实验代码量比较多,同时对数据结构中的图算法进行了复习,实验内容1比较简单但内容2耗费了较多时间。通过实验代码的书写,我也逐渐对路由表的计算生成过程有了更深的了解。