# icpc 算法模板

Catch-22

2022 年 7 月 12 日

## 目录

1	数学	3
	1.1 求逆元	3
	1.2 扩展欧几里德算法	3
	1.3 筛法	4
	1.4 组合数	6
	1.5 容斥原理	7
	1.6 数论分块	7
	1.7 Möbius 反演	8
	1.8 高斯消元	8
	1.9 Miller Rabin 素数测试	9
2	数据结构	10
	2.1 (带权) 并查集	10
	2.2 Sparse Table	10
	2.3 树状数组	11
	2.4 线段树	11
	2.5 可持久化线段树	11
	2.6 左偏树	11
3	图论	12
_	3.1 lca	12
4	动态规划	14
	4.1 换根 dp	14
5	字符串	16
	5.1 kmp	16
	5.2 title	16
6	其他	16
-	6.1 glibc 内置函数	16
	6.2 in+12g 选写	16

## 1 数学

## 1.1 求逆元

注意考虑 x 是 mod 倍数的情况

```
11 qpow(11 a, 11 b) {
        11 \text{ res} = 1;
        while(b) {
            if(b & 1) res = res * a % mod;
            a = a * a \% mod;
            b >>= 1;
        return res;
   }
9
   11 inv(11 x) { return qpow(x, mod - 2); }
11
12
   const int N = 1e6 + 10;
13
   // 线性递推求逆元 [1, n] 的所有数关于 p 的逆元
14
   int inv[N];
15
   void init_inv () {
        int n, p;
17
        cin >> n >> p;
        inv[0] = 0, inv[1] = 1;
19
        for (int i = 2; i <= n; i++)</pre>
20
            inv[i] = (ll)(p - p / i) * inv[p % i] % p;//为了保证大于零加了个 p
21
        for (int i = 1; i <= n; i++)</pre>
22
            cout << inv[i] << endl;</pre>
23
24
        return 0;
25
   }
26
```

#### 1.2 扩展欧几里德算法

bezout 定理: 设 a,b 为正整数,则关于 x,y 的方程 ax+by=c 有整数解当且仅当 c 是  $\gcd(a,b)$  的倍数。

```
返回结果: ax + by = gcd(a,b) 的一组解 (x, y) 时间复杂度: \mathcal{O}(nlogn)
```

```
1  //拓欧解线性同余方程 a*x=b(mod m)
2  #include <bits/stdc++.h>
3  using namespace std;
4  using ll = long long;
5  int a, b, m, n;
6
7  int exgcd(int a, int b, int &x, int &y) {
8    if(b == 0) {
9        x = 1, y = 0;
10    return a;
```

```
11
        int d = exgcd(b, a % b, y, x);
12
        y -= a/b * x;
13
        return d;
14
   }
15
16
   int main() {
17
        int x, y;
18
        cin >> n;
19
        while(n -- ) {
20
            cin >> a >> b >> m;
21
            int d = exgcd(a, m, x, y); // d = gcd(a, m)s
22
            if(b % d != 0) puts("impossible"); //bezout 定理: 有解的条件, gcd(a, m) | b
23
            else printf("%lld\n", (11)x * (b/d) % m);
24
25
        return 0;
26
   }
27
   1.3
          筛法
   #include<bits/stdc++.h>
   using namespace std;
   using ll = long long;
   const int N = 1e7 + 10;
   int primes[N], cnt;
   bool vis[N]; //合数 true
   int n, q;
   //linear
   void get_prime(int n) {
      for(int i = 2; i <= n; i ++) {</pre>
10
          if(!vis[i]) primes[ ++ cnt] = i;
11
          for(int j = 1; j <= cnt && i * primes[j] <= n; ++ j) {</pre>
12
              vis[i * primes[j]] = 1;
                if(i % primes[j] == 0) break;
14
          }
15
        }
16
   }
17
   //about linear :0(nloglogn)
19
   bool isprime[N];
20
   inline void getprime(int n) {
        for (int i = 2; i <= n; i++) isprime[i] = 1;</pre>
22
23
        for (int i = 2; i <= n; i++) {
            if(isprime[i]) {
24
                primes[++cnt] = i;
                if((ll)i*i<=n)
26
                for (int j = i * i; j <= n; j+=i){</pre>
27
                     isprime[j] = 0;
28
```

}

29

```
}
30
        }
31
   }
32
   #include <bits/stdc++.h>
   using namespace std;
   /*phi compute
    根据给定 n 计算 phi(n) O(agrt(n))
   核心公式 phi(n) = n*(1-1/p1)*(1 - 1/p2)*...
   int get_phi(int n) {
        int res = n;
        for (int i = 2; i <= n / i; i++) {
10
            if(n % i == 0) {
11
                 res = res / i * (i - 1); // res *= (1 - 1/n)
12
                while(n % i == 0)
                                    n /= i;
13
            }
14
15
        if(n > 1) res = res / n * (n - 1);
16
        return res;
17
   }
18
19
   using ll = long long;
20
   const int N = 1e6 + 10;
21
22
   int phi[N], prime[N];
23
   bool vis[N]; //合数 true
24
25
   void sel_phi(int n) {
26
        int cnt = 0;
27
        phi[1] = 1;
28
        for (int i = 2; i <= n; i ++) {
29
            if(!vis[i]) {
30
                prime[cnt++] = i;
31
                phi[i] = i - 1;
32
            }
33
            for (int j = 0; prime[j] <= n / i; j ++) {</pre>
34
                vis[prime[j] * i] = true;
35
                 if(i % prime[j] == 0) {
36
                     phi[i * prime[j]] = phi[i] * prime[j];
37
                     break;
38
                }
39
                else
40
                     phi[prime[j] * i] = phi[i] * (prime[j] - 1);
41
            }
42
        }
43
   }
44
```

## 1.4 组合数

```
1. C_n^m = C_n^{n-m}
     \mathbf{2.} \  \, C_n^m = C_{n-1}^m + C_{n-1}^{m-1}
     3. C_n^0 + C_n^1 + \dots + C_n^n = 2^n
     4. lucas: C_n^m \equiv C_{n \mod p}^{m \mod p} * C_{n/p}^{m/p}
   //求组合数的几种方法
   //不确定的时候都开 Long Long
    #include <bits/stdc++.h>
   using namespace std;
   using ll = long long;
    const int mod = 1e9 + 7, N = 1e6 + 10;
    //C(a, b) a \perp b \top
    /*1. 依照定义 适用于 a, b 很小的时候(几十)*/
    int C(11 a, int b) /* a \perp b \top */{\{}
10
        if(a < b) return 0;</pre>
11
        int up = 1, down = 1;
12
        for (ll i = a; i > a - b; i -- ) up = i % mod * up % mod; //up *= i
13
        for (int j = 1; j <= b; j ++) down = (11)j * down % mod; // down *= j
14
        return (11)up * qpow(down, mod - 2) % mod; // (up/down)
15
   }
16
17
   /*2. 递推 杨辉三角 a, b 在 2000 这个数量级 */
18
    //0(N^2) 1e6~1e7
19
    void init()
20
21
        for (int i = 0; i < N; i ++)</pre>
22
            for (int j = 0; j <= i; j ++)
23
                 if(!j) C[i][j] = 1;
24
                 else C[i][j] = (C[i - 1][j] + C[i - 1][j - 1]) \% mod;
25
   }
26
27
28
    /*3. 预处理 fac[], invfac[]*/
29
30
31
     * 1ll * fac[b] * invfac[a] % mod * invfac[b - a] % mod;
32
33
   // O(N) 1e6 左右 看 N 大小
34
    int fac[N], invfac[N];
35
    void init() {
36
        fac[0] = 1;
37
        for (int i = 1; i < N; i ++) (ll)fac[i] = fac[i - 1]*i% mod;</pre>
38
        invfac[N - 1] = qpow(fac[N - 1], mod - 2);
39
        for (int i = N - 2; i >= 0; i --)
40
            invfac[i] = (ll)invfac[i + 1] * (i + 1) % mod;
41
```

```
}
42
43
   /*4. Lucas 定理 当 a, b 的值特别大 如 1e9 以上...1e18 等 */
44
   int C(int a, int b) {
45
       int res = 1;
46
       for (int i = 1, j = a; i <= b; i ++, j --) {
47
           res = (11)res * j % p;
48
           res = (11)res * binpow(i, p - 2) % p;
49
50
       return res;
51
   }
52
53
   11 lucas(11 a, 11 b) {//p 为质 (模) 数
54
       if(a 
55
       return (11)C(a % p, b % p) * lucas(a / p, b / p) % p;
56
   }
57
```

## 1.5 容斥原理

 $S_i$  为有限集, |S| 为 S 的大小 (元素个数), 则:

$$|\bigcup_{i=1}^{n} S_{i}| = \sum_{i=1}^{n} |S_{i}| - \sum_{1 \le i < j \le n} |S_{i} \cap S_{j}| + \sum_{1 \le i < j < k \le n} |S_{i} \cap S_{j} \cap S_{k}| + \dots + (-1)^{n+1} |S_{1} \cap \dots \cap S_{n}|$$

## 1.6 数论分块

考虑和式:  $\sum_{i=1}^{n} f(i) \lfloor \frac{n}{i} \rfloor$ ,由于  $\lfloor \frac{n}{i} \rfloor$  的值成一个块状分布,故可以一块一块运算。我们先求出 f(i) 的前缀和,每次以  $[l,r] = [l,\lfloor \frac{n}{\lfloor \frac{n}{i} \rfloor} \rfloor]$  为一块分块求出贡献累加到结果中。(常配合莫反使用) 常见转换:

```
• \lceil \frac{a}{b} \rceil = \lfloor \frac{a-1}{b} + 1 \rfloor
```

•  $a \mod b = a - |\frac{a}{b}| * b$ 

#### 1.7 Möbius 反演

#### 1.8 高斯消元

```
#include<bits/stdc++.h>
    using namespace std;
    const int N = 110;
    const double eps = 1e-6;
    int n;
    double a[N][N];
    int gauss() {
        int c, r;
        for(c = 0, r = 0; c < n; c ++) {
10
            int t = r;
11
            for(int i = r; i < n; i ++)//找到首元素最大
12
                 if(fabs(a[i][c]) > fabs(a[t][c]))
13
14
                     t = i;
15
            if(fabs(a[t][c]) < eps) continue;</pre>
16
17
            for(int i = c; i <= n; i ++) swap(a[t][i], a[r][i]);</pre>
18
            for(int i = n; i >= c; i --) a[r][i] /= a[r][c];
19
            for(int i = r + 1; i < n; i ++)</pre>
20
                 if(fabs(a[i][c]) > eps)
21
                     for(int j = n; j >= c; j --)
22
                          a[i][j] -= a[r][j] * a[i][c];
23
            r ++;
24
25
        if(r < n) {
26
            for(int i = r; i < n; i ++)</pre>
27
                 if(fabs(a[i][n]) > eps)
28
                     return 2;
29
            return 1;
30
        }
31
32
        for(int i = n - 1; i >= 0; i --)
33
            for(int j = i + 1; j < n; j ++)</pre>
34
                 a[i][n] -= a[i][j] * a[j][n];
35
36
        return 0;//有唯一解
37
38
   }
39
   int main() {
40
        cin >> n;
41
        for(int i = 0; i < n; i ++)</pre>
42
            for(int j = 0; j < n + 1; j ++)
43
                 cin >> a[i][j];
44
45
        int t = gauss();
46
```

```
if(t == 0)
for(int i = 0; i < n; i ++) printf("%.2f\n", a[i][n]);
else if(t == 1)
puts("Infinite group solutions");
else puts("No solution");
return 0;
}</pre>
```

#### 1.9 Miller Rabin 素数测试

```
1 //loj143 prime test
   #include <bits/stdc++.h>
   using namespace std;
   using ull = unsigned long long;
   using 11 = long long;
   /* 0(sqrt(n))
   bool is_prime(ll x)
   {
        if(x < 2) return false;
       for(ll i = 2; i <= x / i; ++i)
10
            if(x \% i == 0) return false;
       return true;
12
   }
13
   */
14
   //常常是大素数测试, 要用到 int128
   inline ll qmul(ll a, ll b, ll p) { return (ll)((__int128)a * b % p); }
   11 qpow(ll a, ll b, ll p) {
17
       11 \text{ res} = 1;
18
       while(b) {
19
            if(b & 1) res = qmul(res, a, p);
            a = qmul(a, a, p);
21
            b >>= 1;
22
        return res;
   }
25
   const int test_time = 8;
   bool mr_test(ll n) {
28
        if(n < 3 || n % 2 == 0) return n == 2;
        11 \ a = n - 1, \ b = 0;
       while(a % 2 == 0) a /= 2, ++b;
31
32
        for (int i = 1, j; i <= test_time; ++i) {</pre>
33
            11 x = rand() \% (n - 2) + 2, v = qpow(x, a, n);
            if(v == 1) continue;
35
            for (j = 0; j < b; ++j) {
                if(v == n - 1) break;
37
                v = qmul(v, v, n);
```

2 数据结构 10

```
39
             if(j >= b) return 0;
40
41
        return 1;
42
    }
43
    int main() {
45
        srand(time(0));
46
        11 x;
47
        while(cin >> x) {
48
             if(mr_test(x)) puts("Y");
49
             else puts("N");
50
51
        return 0;
52
53
   }
```

## 2 数据结构

## 2.1 (带权) 并查集

```
const int N = 1e5 + 10;
   int fa[N], n, m, d[N];
   int find(int x) {return x == fa[x] ? x : fa[x] = find(fa[x]);}
   // 对于带权并查集,一般的 find 函数写作:
   int find(int x) {
       if(x == fa[x]) return x;
       int rt = find(fa[x]); //这和下面一行顺序很重要
       d[x] += d[fa[x]]; //可以改成 d[x] \stackrel{\text{r}}{=} d[fa[x]], 根据权值意义的需要修改
       return fa[x] = rt;
11
   }
   void init() {
13
       for (int i = 1; i <= n; i++) fa[i] = i;</pre>
   }
15
```

#### 2.2 Sparse Table

时间复杂度  $\mathcal{O}(1)$ ,空间复杂度  $\mathcal{O}(nlogn)$ 静态区间查询可重复贡献信息,如"区间最值"、"区间按位和"、"区间按位或"、"区间 GCD"

```
1 #include<bits/stdc++.h>
2 using namespace std;
3
4 const int N = 1e5 + 10;
5 int f[N][21], n, m;
6 int a[N];
7 //f[i][j] 表示闭区间 [i, i + 2^j - 1] 的最大值
```

2 数据结构 11

```
void init_st() {
9
        // cout << __lg(N) << endl;
10
        for (int j = 0; j < 21; j ++)</pre>
11
            for (int i = 1; i + (1 << j) - 1 <= n; i++)//区间长度是 2<sup>^</sup>j 所以要减一
12
                 if(!j) f[i][j] = a[i];
13
                else
14
                     f[i][j] = max(f[i][j - 1], f[i + (1 << j - 1)][j - 1]);
15
   }
16
17
   int query(int 1, int r) {
18
        int k = __lg(r - l + 1);
19
        return max(f[1][k], f[r - (1 << k) + 1][k]);
20
   }
21
```

- 2.3 树状数组
- 2.4 线段树
- 2.5 可持久化线段树
- 2.6 左偏树

支持操作 (以维护最小值为例):

- **1.** 找到最小值 *O*(1)
- 2. 删除最小值  $\mathcal{O}(logn)$
- 3. 插入一个值  $\mathcal{O}(logn)$
- **4.** 合并两个堆 O(logn)

```
#include <bits/stdc++.h>
#define endl '\n'
  using namespace std;
   const int N = 2e5 + 10;
  int val[N], lson[N], rson[N], dis[N];
   int fa[N], idx, n;
   int find(int x) { return x == fa[x] ? x : fa[x] = find(fa[x]); }
   bool cmp(int x, int y) { return val[x] == val[y] ? x < y : val[x] < val[y]; }</pre>
10
   int merge(int x, int y) {
11
        if(|x|||y) return x + y;
12
        if(cmp(y, x)) swap(x, y);
13
        rson[x] = merge(rson[x], y);
14
        if(dis[rson[x]] > dis[lson[x]]) swap(lson[x], rson[x]);
15
        dis[x] = dis[rson[x]] + 1;
16
        return x;
17
   }
18
19
```

3 图论 12

```
int main() {
20
        ios::sync_with_stdio(false), cin.tie(0);
21
        cin >> n;
22
        val[0] = 2e9;
23
        while(n --) {
24
            int op, x, y; cin >> op;
25
            if(op == 1) {
26
                 cin >> x;
27
                 val[++idx] = x;
28
                 fa[idx] = idx;
29
                 dis[idx] = 1;
30
            }
31
            else if(op == 2) {
32
                 cin >> x >> y;
33
                 x = find(x), y = find(y);
34
                 if(x != y) {
35
                     if(cmp(y, x)) swap(x, y); //x 为较小的
36
                     fa[y] = x;
37
                     merge(x, y);
38
                 }
39
            }
40
            else if(op == 3) {
41
                 cin >> x;
42
                 cout << val[find(x)] << endl;</pre>
43
            }
44
            else { // 删除 x 所在堆的最小值
45
                 cin >> x; x = find(x);
46
                 if(cmp(rson[x], lson[x])) swap(lson[x], rson[x]);
47
                 fa[x] = lson[x], fa[lson[x]] = lson[x];
48
                 merge(lson[x], rson[x]);
49
            }
50
        }
51
        return 0;
52
   }
53
```

## 3 图论

#### 3.1 lca

3 图论 13

```
#define pb push_back
11
    #define endl '\n'
12
    using namespace std;
13
    const int N = 1e4 + 10;
14
15
    struct node{int v, w;};
16
    vector<node> G[N];
17
    int fa[N][19], dep[N], dis[N];
18
    int n, m;
19
20
    void bfs(int s) {
21
        memset(dep, 0x3f, sizeof dep);
22
        dep[0] = 0, dep[s] = 1;
23
        dis[s] = 0;
24
        queue<int> q; q.push(s);
25
        while(q.size()) {
26
            int u = q.front(); q.pop();
27
            for(auto [v, w] : G[u]) {
28
                 if(dep[v] > dep[u] + 1) {
29
                     dis[v] = dis[u] + w;
30
                     dep[v] = dep[u] + 1;
31
                     fa[v][0] = u;
32
                     q.push(v);
33
                     for(int i = 1; i < 19; ++i)</pre>
34
                          fa[v][i] = fa[fa[v][i - 1]][i - 1];
35
                 }
36
            }
37
        }
38
   }
39
    int lca(int a, int b) {
41
        if(dep[a] < dep[b]) swap(a, b);</pre>
42
        for(int k = 18; k >= 0; k--)
43
            if(dep[fa[a][k]] >= dep[b])
44
                 a = fa[a][k];
45
        if(a == b) return a;
46
47
        for(int k = 18; k >= 0; --k)
48
            if(fa[a][k] != fa[b][k])
49
                 a = fa[a][k], b = fa[b][k];
50
        return fa[a][0];
51
   }
52
53
    int main() {
54
        ios::sync_with_stdio(false), cin.tie(0);
55
        cin >> n >> m;
56
        for(int i = 1; i < n; i ++) {</pre>
57
            int u, v, w; cin >> u >> v >> w;
58
            G[u].pb({v, w}), G[v].pb({u, w});
59
```

4 动态规划 14

```
}
60
61
        bfs(1);
62
63
        while(m -- ) {
64
             int u, v; cin >> u >> v;
65
             int anc = lca(u, v);
66
             cout << dis[u] + dis[v] - 2 * dis[anc] << endl;</pre>
67
68
        return 0;
69
    }
70
```

## 4 动态规划

#### 4.1 换根 dp

换根 dp 一般时间复杂度为  $\mathcal{O}(n)$ ,需要对树处理得到大规模答案,如对每个点得到一个答案。

```
// 求树上 对某个点来说包含他的连通点集个数
   #include <bits/stdc++.h>
   #define pb push_back
   #define endl '\n'
   using 11 = long long;
   using namespace std;
   const int N = 1e6 + 10, mod = 1e9 + 7;
   11 f[N], ans[N], n;
   vector<int> G[N];
10
11
   11 qpow(11 a, 11 b) {
12
        11 \text{ res} = 1;
13
        while(b) {
14
            if(b & 1) res = res * a % mod;
15
            a = a * a \% mod;
16
            b >>= 1;
17
18
        return res;
19
   }
20
21
   void dfs(int u, int fa) {
22
        f[u] = 1;
23
        for (auto v:G[u]) {
24
            if(v == fa) continue;
25
            dfs(v, u);
26
            f[u] = f[u] * (f[v] + 1) % mod;
27
        }
28
   }
29
30
31
```

4 动态规划 15

```
考虑换根, ans[u] 记为以 u 为根, 和整棵树其他点能形成的所有子树数量。(即最终答案)
32
   换根方程: ans[v]=(ans[u]/(f[v]+1)+1)*f[v]
33
   解释: u 点答案除以 v 点贡献 (f[v]+1) 为与 v 无关的 u 点答案, +1 后为其余点对 v 点贡献,再乘上 f[v]
34
35
   有一个很坑的地方,就是 (f[v]+1) 求逆元可能得到 0 (f[v] 可能为 mod-1),这时相当于除于 0,出错
36
   当逆元 inv 为 0 时, ans[u] 实际是由在树形 dp 的时候求出的 f[u], 而 f[u] 又等于 (他所有儿子 f 的值 +1) 的乘积。
37
   所以 ans[u] / (f[v]+1) 又可以变成 u 的其他儿子的乘积: u 除 v 外的其他儿子记 brother。
38
   (f[brother_1]+1) * (f[brother_2] + 1) * ..... 他的所有兄弟的值乘积。
39
40
41
   void dp(int u, int fa) {
42
       for (int v:G[u]) {
43
           if(v == fa) continue;
44
           ll inv = qpow(f[v] + 1, mod - 2);
45
          if(inv) ans[v] = (ans[u] * inv % mod + 1) % mod * f[v] % mod;
46
          else {
47
              11 t = 1;
48
              for (auto other:G[u]) {
49
                  if(other == v || other == fa) continue;
50
                  t = t * (f[other] + 1) % mod;
51
52
              ans[v] = (t + 1) * f[v] \% mod;
53
           }
54
          dp(v, u);
55
       }
56
   }
57
58
   int main() {
59
       cin >> n;
60
       for (int i = 1; i < n; i ++) {
61
          int u, v; cin >> u >> v;
62
          G[u].pb(v), G[v].pb(u);
63
64
       dfs(1, 0);
65
       ans[1] = f[1];
66
       dp(1, 0);
67
68
       for (int i = 1; i <= n; i ++) cout << ans[i] << endl;</pre>
69
       return 0;
70
   }
71
```

5 字符串 16

## 5 字符串

5.1 kmp

13 }

5.2 title

## 6 其他

## 6.1 glibc 内置函数

```
_{1} // Returns the number of 1-bits in _{x}.
   int __builtin_popcount(unsigned int x);
   // Returns the number of trailing 0 (undefined when x == 0)
   int __builtin_ctz(unsigned int x);
  // Returns log_2(x)
   int __lg(int x);
  int __gcd(int x, int y);
   6.2 __int128 读写
  inline __int128 read(){
       __int128 x = 0, f = 1;
       char ch = getchar();
       while (ch<'0' || ch>'9') \{ if(ch == '-') f = -1; ch = getchar(); \}
       while (ch >= '0' && ch <= '9') { x = x * 10 + ch - '0'; ch = getchar(); }
       return x * f;
   }
7
   inline void print(__int128 x) {
       if(x < 0) \{ putchar('-'); x = -x; \}
       if(x > 9) print(x / 10);
11
       putchar(x % 10 + '0');
12
```