# 大作业说明-总体要求



- 水槽液位高度控制系统,如图1所示。被控系统为单容对象,被控量为液位高度h(t),控制量为进水阀门开度u(t)。依据物料平衡原理,分析液位高度和进水阀门开度关系。采用PID控制器,实现液位高度的控制。
- > 对该水槽液位控制系统进行仿真。设计对话框能够对水槽模型参数,期望液位高度,仿真参数,PID控制参数进行设定,如图2所示。在视图窗口对液位高度变化进行仿真,并将相关变量绘制在三幅图中: (1)进水流量Q<sub>i</sub>(t); (2)液位高度曲线h(t);(3)液位误差曲线e(t),如图3所示。工具条有"开始","暂停"和"停止"图标,并设置相对应的快捷键"ALT+K","ALT+Z","ALT+Z","ALT+T",实现曲线和水槽动画的绘制。能够保存对话框中的设置参数,并再次打开读取设置参数。

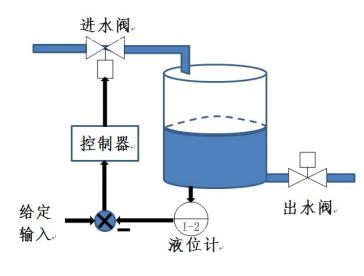


图1 水槽液位高度控制系统

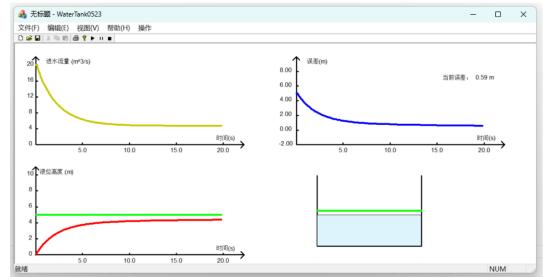


图3视图窗口截图



图2参数设置对话框

#### 【作业提交要求】

- ▶ 邮件地址: 2011023@mail.nankai.edu.cn
- 邮件标题: 仿真与设计期末大作业-姓名-学号
- 附件: 1.报告 2. 录屏视频 3. 源代码 4. 保存文件2个
- > 提交截止时间: 2024.06.14, 5:10pm。
- ➤ 备注: 1. 录屏视频包括定值和正弦曲线的液位控制 2. 用云附件或网盘形式提交,避免邮件被退信。3. 附件名称与邮件标题一致。4. 以收到的第一次邮件打分。5. 晚于5:10pm,作业成绩乘以系数0.8。

# 大作业说明



#### 限定条件和要求

- 1. 系统参数:
  - 水槽截面积 A=10.0 平方米
  - 进水阀门流量系数 ku=1.0
  - 出水阀门参数 A₀=0.5
  - 水槽深度 H=10.0 米
- 2. 控制器参数:
  - PID 控制器参数 Kp, Ki, Kd
- 3. **仿真设置**:
  - 仿真时间 T=20.0 秒
  - 时间步长 ∆t=0.1 秒
- 4. 输入曲线模式:
  - 阶跃函数:初始水位高度 h(0)=0.0 米,期望液位幅值为 0-10 米。
    - 输入幅值不在 0-10 米范围内,弹窗提示错误。
  - 正弦函数: 初始水位高度 5.0 米, 正弦幅值 B 为 0-5 米, 周期T范围 5-10 秒,
    - 即  $h(t) = B^* \sin(2^* pi / T^* t) + h(0)$ . 幅值或周期不在规定范围内,弹窗提示错误。
- 5. 计算方法:
  - 使用四阶龙格库塔方法计算水槽液位的变化
- 6. 输出结果:
  - 进水流量、液位高度、误差、水槽动画。
  - 工具条有"开始","暂停"和"停止"图标,实现曲线和动画的绘制。将参数输入和绘制过程录屏。
  - 在实现阶跃函数和正弦函数液位控制时,分别保存对话框中所有参数设置,用于重现仿真效果。 保存文件分别命名为"StepTest"和"SineTest".



# 大作业说明 - 细节要求



### 对话框设计要求-10

#### ▶ 整齐美观 (5)

包括: 控件对齐,参数完整

> 功能齐全 (5)

包括:编辑控件参数范围,选择圆按钮

### 代码要求-20

- 使用画笔,画刷,字体等工具(5)
- ▶ 正确使用四阶龙格库塔算法 (5)
- ▶ 正确使用Timer计时器 (5)
- 一代码结构清晰,包含适当的注释(5)

## 视图窗口设计要求-30

- > 对话框,工具条和快捷键能正常使用 (5)
- > 三个曲线图和水槽动画分别位于四个区域。(5)
- 液位仿真能够动态展现实际液位和目标液位(5) 包括:动画正确,目标液位标志线和实际液位
- > 三个曲线图清楚正确展示相应的变量变化 (3\*3)

包括: 刻度正确, 标注正确, 动画正确

▶ 能够保存对话框中所有参数设置 (3\*2)

包括: 实现阶跃函数和正弦函数液位控制