Lab report.md 2024-11-22

stacklab 实验报告

姓名:蔡亦扬

学号: 23307130258

Task 1

成功截图

攻击思路: 首先通过阅读汇编代码可以知道栈帧大小是40,希望超出40的部分应该填充我们希望去到的函数的地址。为了避免栈对齐的问题,我们通过阅读eval的汇编码可以知道,应该跳过eval开头的push %rbp,所以选择跳转的地址是其后一条(0x000000000000121b)。对于输入的字符串,为了只处理"./malware"(而不是只用'A'填充的结果: "Executing: ./malwareAAAAAA))"),应该在"./malware"后再加一个"#"来注释掉,这样"./malware"就可以成功在system中进行攻击。

problem 1.1: strcpy 和 strcat: 这些函数在复制和连接字符串时不检查目标缓冲区的大小,容易导致缓冲区溢出。还有scanf在使用%s格式符时,输入的字符串可能超出目标缓冲区的大小。我还没有在编程中遇到栈溢出的情况。

problem 1.2: 在调用函数时(call之前), rsp必须是16字节对齐的, 否则会导致Segmentation Fault。然而,调用函数时使用的call指令会将返回地址(8字节)压入栈中,导致rsp减少8字节,这样被调用函数的rsp通常是8字节错位的(rsp % 16 == 8)。接下来在被调用函数内部,往往使用 push rbp 让函数内的rsp回到16字节对齐的状态。system 函数按照调用约定,如果不call它而是直接跳转进去,此时的rsp是16字节对齐的,而它会默认刚进来的情况rsp是8字节错位的,这样就会导致对齐出错。为了确保在调用 system 函数时(刚进system),栈指针rsp 满足 rsp % 16 == 8,我们可以让跳转以后的位置是eval中push rbp 指令的下一条,这样eval本身不会pushrbp,在call system之前的rsp都还是16字节对齐的。在eval中正常call system,压入返回地址,进入system后是8字节错位的,符合要求,解决了栈对齐的问题。

Task 2

分析防御机制:借助objdump静态分析以及查阅资料,这是Canaries的栈保护机制。观察程序新增加的汇编代码,可以发现用这种方式编译后的汇编代码首先在为input开辟的栈多了16,然后加入了读取canary值的过程:0x00000000040128f <input+16>: mov %fs:0x28,%rax

0x000000000401298 <input+25>: mov %rax,-0x8(%rbp)

从%fs:0x28位置读取金丝雀值,并将其存储到当前函数的栈帧中(-0x8(%rbp))。

并加入了验证canary值的过程:

Lab_report.md 2024-11-22

0x000000000401371 <input+242>: sub %fs:0x28,%rdx

0x00000000040137a <input+251>: je 0x401381 <input+258>

0x00000000040137c <input+253>: call 0x4010f0 __stack_chk_fail@plt

程序将当前%fs:0x28中的金丝雀值与之前保存的-0x8(%rbp)中的金丝雀值进行比较。如果两者相等(je指令跳转),说明金丝雀未被篡改,函数可以安全返回。如果不相等,则调用__stack_chk_fail,触发程序异常终止,防止进一步的攻击。查看Canary是否被修改的函数汇编如下:

0x0000000004010f0 <+0>: endbr64 0x000000000004010f4 <+4>: bnd jmp *0x2f35(%rip) # 0x404030 __stack_chk_fail@got.plt 0x00000000004010fb <+11>: nopl 0x0(%rax,%rax,1)

problem 2.1: 不能彻底"防御"栈溢出漏洞。因为攻击者可能能够在不触发canary值检查的情况下利用漏洞(例如,通过覆盖其他非关键数据,如:局部变量),或者通过某些信息的漏洞提前获取到canary值,从而绕开栈保护机制。

Task 3

problem 3.1: 内存 -0x4(%rbp) 处存储了 main 函数中的局部变量 i。1217 位置的 mov 指令主要是为了将循环变量 i 的当前值准备好,作为参数传递给 binSearch 函数进行二分查找。

problem 3.2:

好处:可以提高访问速度。register 关键字提示编译器将变量存储在寄存器中,而不是内存。这意味着对这些变量的读写操作可以更快地执行,因为寄存器的访问速度远高于内存。

不可以直接修改%rip的值到1221而不做其他事情,缺少以下步骤:恢复栈帧(恢复调整%rsp和%rbp),弹出返回地址。因为ret 指令会从栈中弹出返回地址并跳转到该地址。如果直接修改 %rip,返回地址仍然在栈上,最终可能导致程序崩溃(比如遇到前面讨论过的栈对齐的问题)。此外,函数的返回值通常存储在特定的寄存器中(如 %eax 或 %rax)。直接修改 %rip 无法确保返回值正确传递给调用者,导致主函数无法获取正确的返回结果。

problem 3.3: 理论上,我认为应该恢复所有相关的寄存器状态。但依据后面的实验情况,最终选择的是rsp, rbp, r12, r13, r14, r15, rbx, rsi, rdi。

problem 3.4: 如果变量 x 被存放在栈帧上,restore 操作后,x 的值为 1。如果变量 x 被存放在寄存器上,restore 操作后,x 的值为 0。

problem 3.5:

naive_func:

endbr64

movq (%rsp), %rax # 将返回地址从栈顶加载到寄存器 %rax

movq %rax, (%rdi) # 将返回地址存储到第一个参数所指向的内存地址

movl \$0, %eax # 将返回值设置为 0

ret #返回到调用者

problem 3.6:在这个函数中,这些指令不是必要的,因为这个函数不需要使用任何局部变量,也不调用其他函数,因此不需要复杂的栈帧管理。并且由naive_func的汇编代码可以知道,这个函数是可以完成返回到调用者的。

Task 3.1:

save: 首先我们应该考虑要存哪些寄存器的值。选择 rbx, rbp, r12, r13, r14, r15, rsp, 是因为它们是 callee-saved 寄存器,调用者可以假设这些寄存器的值在函数返回后保持不变,如果被调用函数需要修改这些寄存器

Lab report.md 2024-11-22

的值,必须在修改前将其值保存。特别的是,rsp此时指向的值是从save返回后的下一条指令的地址,即funcA:

x = 0

save()

x = 1

call funcB

funcB:

restore()

中x = 1的地址,我们要把这个地址存入内存还需要借助一个寄存器来实现(这里采用先将(%rsp)存入%rax,再将%rax存入对应地址)。把这些值保存好后,设置%rax为0然后ret即可。

restore: 首先restore会实现将我们之前保存好的值复原,然后将ret_val赋给%rax,再ret即可。因为这时候 return回的地址也是我们希望回到的地方(例: x = 1的地址),并且这个时候save的返回值已经被我们修改成了 ret val(返回值就是%rax的值),解决了死循环的问题。

修改:为了完成后面的test,对save和restore进行了一定的修改。多保存并恢复了rdi和rsi的值,用于传递参数。

Task 3.2:

首先完成 __err_stk_push 和 __err_stk_pop 这两个基本的操作,push 操作为先建立结点,然后更新 __now_gen->__err_stk_head。pop操作为先保存*ctx,然后更新 __now_gen->__err_stk_head ,之后free原表头即可。

对于try, catch和throw的宏定义,要利用到Task 3.1写的_ctx_save和_ctx_restore。

try: 首先第一句会声明一个 _err_try 变量,并在其生命周期结束时调用 _err_cleanup。

attribute((cleanup(__err_cleanup))) 会在 try 块结束时自动调用 __err_cleanup, 用于弹出栈顶上下文。因此没有 throw的情况下,正常完成一次try不会增加异常栈,这符合我们的预期。第一句后(TODO部分),我们应该创建 上下文,压入异常栈,save,根据save的返回值决定后续操作。

throw:考虑到main.c里复杂的括号{},这里我们考虑用do{}while(0)的方式把函数主体括起来(起到一个保护的作用,要不然编译不过)。然后函数主体部分是异常栈的出栈,然后restore。

修改:新加入了一段返回caller的代码,后面Task 3.3有提及。

_err_cleanup: 如果没有throw,也就是try块正常结束,原本try会push一次,所以这里要pop出来。正常结束的标志就是save的返回值(赋给了err_try)为0。

catch: 因为throw的restore会导致try中的save的返回值非0,这样根据try最后的判断条件,不会进入if分支,所以catch部分的代码写一个else即可(注意不需要括号{},main.c里面括号都写好了)。

Task 3.3:

generator: 分配空间后,对f,data,caller,_err_stk_head先作初始化。然后初始化栈,选择4096的栈的大小,并使其对齐16字节。接着是完成_ctx:经过不断尝试,还是觉得应该把参数都放进ctx里进行储存,比如函数指针f和参数arg被存储在寄存器rdi和rsi中,还有(rsp)对应的返回地址,被存在了ret中。结构内应该8字节对齐。故context_asm里面也要做相应的修改,要在save里把(%rsp),rdi,rsi存好,在restore里把这些值复原,位置和结构里的偏移都是——对应的。

plank: 跳板函数。

send: gen!= 0的情况下,现将参数value赋给gen->data,然后根据save的返回值判断这是第一次save还是由 restore传来的,如果是第一次save,那么当前执行上下文即将切换,将当前__now_gen更新为目标生成器gen,并调用__ctx_restore(&(__now_gen->ctx), 1)恢复目标生成器的上下文。这样将程序的执行切换到目标生成器,使其从上一次挂起的yield位置继续执行。如果是由restore传回来的那就返回gen->data。

Lab report.md 2024-11-22

yield:他的主要作用是在生成器内部挂起执行,并将一个值返回给调用者,同时保存生成器的当前上下文以便后续恢复。与send逻辑基本相同,yield使用的是_now_gen。

throw:发现有一个问题没有处理,即测试中就是嵌套的error无法被捕捉到,因此需要对throw进行修改: throw宏首先进入一个do-while循环,检查当前活动生成器__now_gen的异常处理栈__err_stk_head是否为空。如果为空,则将__now_gen更新为其调用者生成器__now_gen->caller,继续向上查找,直到找到一个非空的异常处理上下文或到达主生成器。

Task 3.4:

进度条的实现还是比较简单的,只需要在progress还没到64时(progress的更新已有)一直循环打印即可。根据 progress的大小打印已覆盖部分,用=>>表示,其余部分用#表示。根据progress的值还在最后设计了一个会动 态闪烁的waiting。

成功截图:

```
stevencai@StephenCai:~/lab3/lab3-stacklab-Caibao7/Task3$ make clean && make
stevencai@StephenCai:~/lab3/lab3-stacklab-Caibao7/Task3$ ./program
test1 PASSED
test2 PASSED
test3 PASSED
test4 PASSED
test5 PASSED
test6 PASSED
test6 PASSED
test7 PASSED
test8 PASSED
test8 PASSED
[===========>>] 100% finished
progress bar SHOWN
stevencai@StephenCai:~/lab3/lab3-stacklab-Caibao7/Task3$ |
```