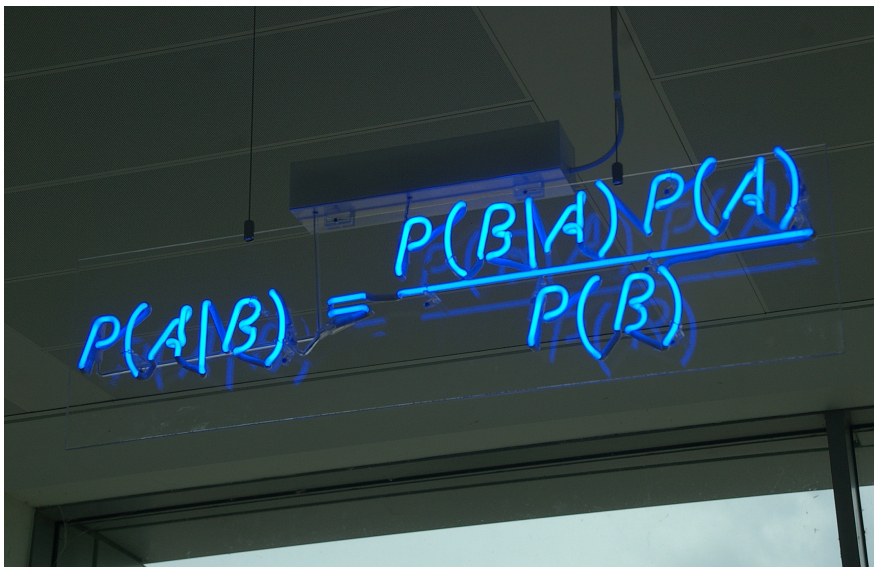


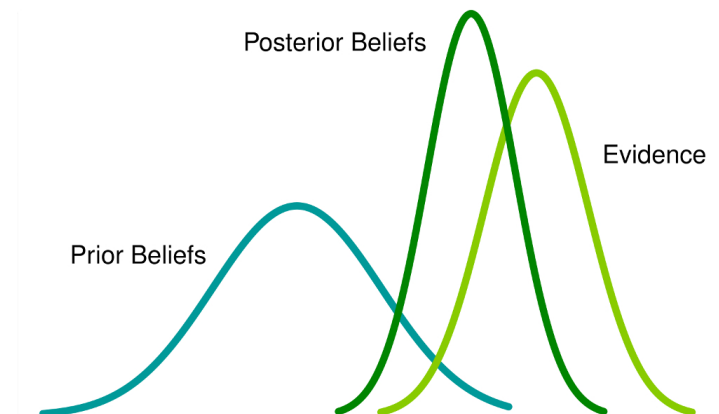
Estatística bayesiana

- Os paradigmas bayesiano e frequentista;
- Distribuição *a priori* e *a posteriori*;
- Função de verossimilhança;



A photograph of a digital screen displaying Bayes' theorem in blue neon-style text. The formula is $P(A|B) = \frac{P(B|A)P(A)}{P(B)}$. The screen is part of a presentation, with a dark background and some visible wiring.

$$P(A|B) = \frac{P(B|A)P(A)}{P(B)}$$



Permutabilidade

Definição 9

Permutabilidade. Uma coleção finita de variáveis aleatórias X_1, X_2, \dots, X_n com densidade conjunta f é dita **permutável** se

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = f(x_{\pi(1)}, x_{\pi(2)}, \dots, x_{\pi(n)}),$$

para qualquer permutação $\pi = \{\pi(1), \pi(2), \dots, \pi(n)\}$ dos seus elementos. Uma coleção infinita é permutável se qualquer subconjunto finito é permutável.

- Note que uma amostra permutável não precisa ser independente;
- Note também que IID \implies permutável;
- A intuição é simples: simetria.

Parâmetros como limites de variáveis aleatórias.

Exemplo 1

Ensaio Clínico (De Groot, exemplo 7.1.3). Suponha que estamos interessados na taxa de recrudescência (“recaída”) de uma determinada doença entre pacientes tratados com uma droga. Seja X_i a variável aleatória que indica se o i -ésimo paciente recrudescer ($X_i = 1$) ou não ($X_i = 0$). Seja P a proporção de indivíduos que recrudescem num grupo grande de pacientes. Se P é desconhecida, podemos modelar X_1, X_2, \dots como variáveis aleatórias Bernoulli IID com parâmetro p **condicional** a $P = p$. Em notação estatística:

$$X_1, X_2, \dots \mid P = p \sim \text{Bernoulli}(p).$$

Assuma que X_1, X_2, \dots é uma sequência permutável infinita. Agora chamemos de P_n a proporção de pacientes que recrudescem nos n primeiros pacientes. Podemos mostrar que o limite $\lim_{n \rightarrow \infty} P_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n X_i / n$ existe com probabilidade 1 e que pode ser visto como a proporção P .

Paradigmas de inferência

No Exemplo 1 podemos encarar o problema de duas maneiras:

- A) P é uma variável aleatória e X_1, X_2, \dots são Bernoulli(p) **condicional** ao evento $P = p$, $p \in (0, 1)$.
- B) Para uma constante fixa (e inobservável) p , X_1, X_2, \dots tem distribuição Bernoulli com parâmetro p – isto é, indexada por $p \in (0, 1)$.

Uma diferença *sutil*, não é? A tradição estatística que entende parâmetros como variáveis aleatórias como em A) é chamada de **Estatística bayesiana**⁷. Já os que aderem à abordagem B) são chamados **frequentistas** – ou ortodoxos, como Jaynes gosta de chamá-los. Neste curso veremos conceitos e exemplos destas duas escolas de pensamento.

⁷Em homenagem ao reverendo inglês Thomas Bayes (1701 – 1761).

Uma análise bayesiana

Exemplo 2

Duração de componentes eletrônicos (De Groot, exemplo 7.2.1). Suponha que uma empresa esteja interessada em saber o quanto duram os produtos que ela produz. Se representamos os tempos de duração de n objetos como n variáveis aleatórias X_1, X_2, \dots, X_n IID com distribuição exponencial com parâmetro θ de modo que

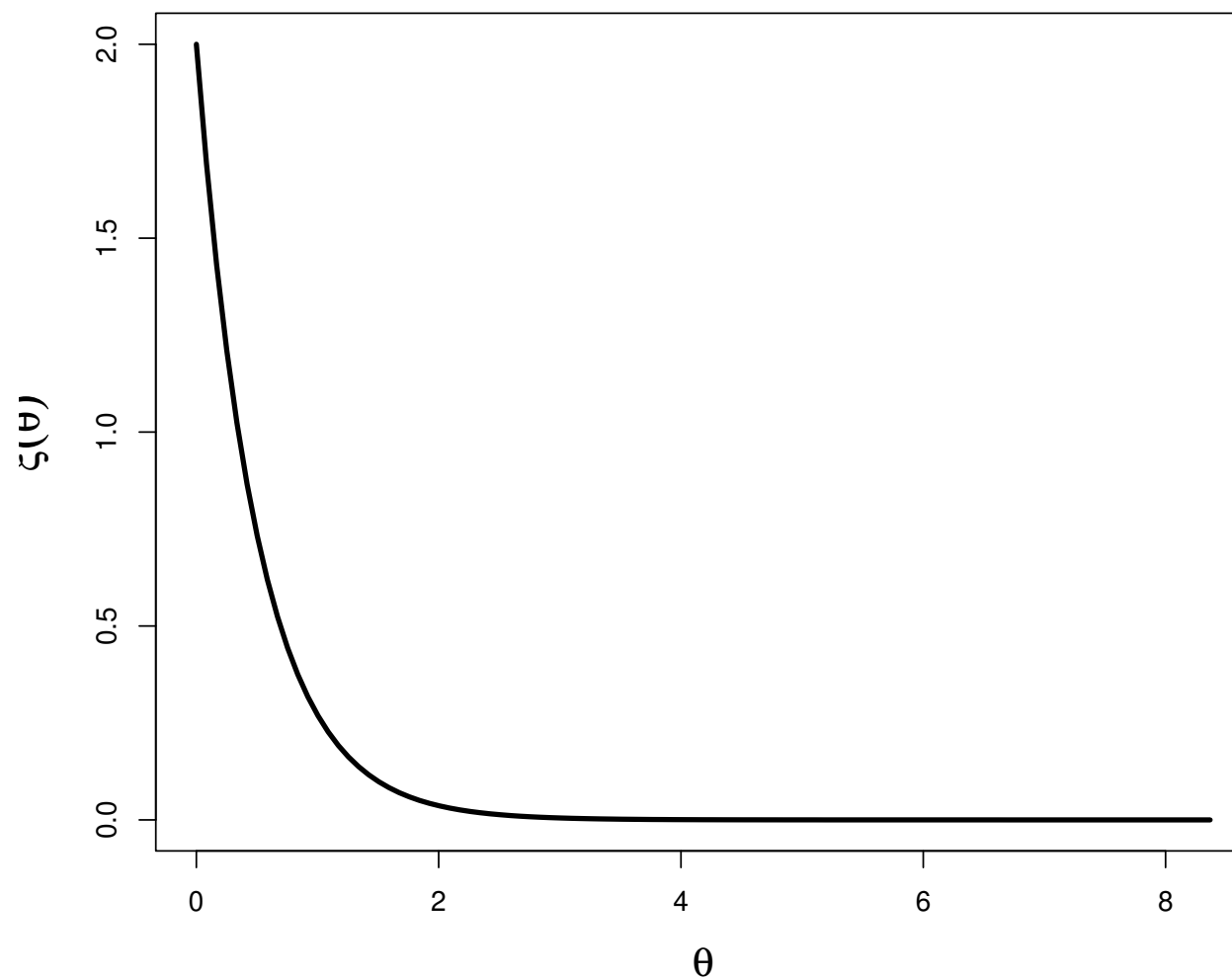
$$f(x_i | \theta) = \theta \exp(-\theta x_i), x_i > 0.$$

Observação: $n / \sum_{i=1}^n X_i \xrightarrow{P} \theta$.

Aqui, θ é a taxa de falha dos componentes, e é um parâmetro de interesse.

Suponha que uma pessoa experiente na empresa diga que a taxa de falha é mais ou menos 0.5/ano. Como representamos esta informação?

Uma análise bayesiana (cont.)



A distribuição *a priori*

Definição 10

Distribuição *a priori*. Se tratamos o parâmetro θ como uma variável aleatória, então a distribuição *a priori*, que também chamaremos simplesmente de *priori*, é a distribuição que damos a θ **antes** de observarmos as outras variáveis aleatórias de interesse. Em geral, vamos denotar a função de densidade/massa de probabilidade da *priori* por $\xi(\theta)$.

Exemplos:

- Podemos dizer que a probabilidade de uma moeda cair cara, p , tem distribuição uniforme entre 0 e 1;
 - ◊ Ou que tem distribuição $\text{Beta}(2, 2)$;
- A altura média dos jogadores de basquete do CR Flamengo tem distribuição normal com média $\mu_0 = 200\text{cm}$ e variância $\sigma_0^2 = 25\text{cm}^2$;
- A posição de Júpiter em relação ao Sol hoje tem coordenadas X, Y, Z , de modo que $X \sim \text{Normal}(\mu_x, 1)$, $Y \sim \text{Normal}(\mu_y, 1)$, $Z \sim \text{Normal}(\mu_z, 1)$.

Distribuição *a posteriori*

Definição 11

Considere o problema estatístico com parâmetro θ e variáveis aleatórias observáveis X_1, X_2, \dots, X_n . A distribuição condicional de θ dados os valores observados das variáveis aleatórias, $\mathbf{x} := \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ é a **distribuição a posteriori** de θ .

Denotamos por $\xi(\theta | \mathbf{x})$ a f.d.p./f.m.p. condicional a $X_1 = x_1, X_2 = x_2, \dots, X_n = x_n$.

Teorema 5

Considere a amostra aleatória X_1, X_2, \dots, X_n de uma distribuição com f.d.p./f.m.p. $f(\mathbf{x} | \theta)$. Se a distribuição a priori é $\xi(\theta)$, temos

$$\xi(\theta | \mathbf{x}) = \frac{\xi(\theta) \prod_{i=1}^n f(x_i | \theta)}{g_n(\mathbf{x})}, \quad \theta \in \Omega. \quad (4)$$

Chamamos $g_n(\mathbf{x})$ de distribuição marginal de X_1, X_2, \dots, X_n .

Prova: Usar a premissa de amostra aleatória para escrever $f(x_1, x_2, \dots, x_n | \theta)$, escrever a distribuição conjunta de θ e \mathbf{x} e computar $g_n(\mathbf{x})$ usando a lei da probabilidade total.

Distribuição *a posteriori*: exemplo

Continuando com o Exemplo 2, fica claro que

$$f(\mathbf{x} \mid \theta) = \prod_{i=1}^n f(x_i \mid \theta) = \theta^n \exp(-S\theta),$$

onde $S = \sum_{i=1}^n x_n$. Desta forma, temos

$$f(\mathbf{x} \mid \theta)\xi(\theta) = \theta^n \exp(-(S + 2)\theta).$$

Para obter $g_n(\mathbf{x})$, computamos

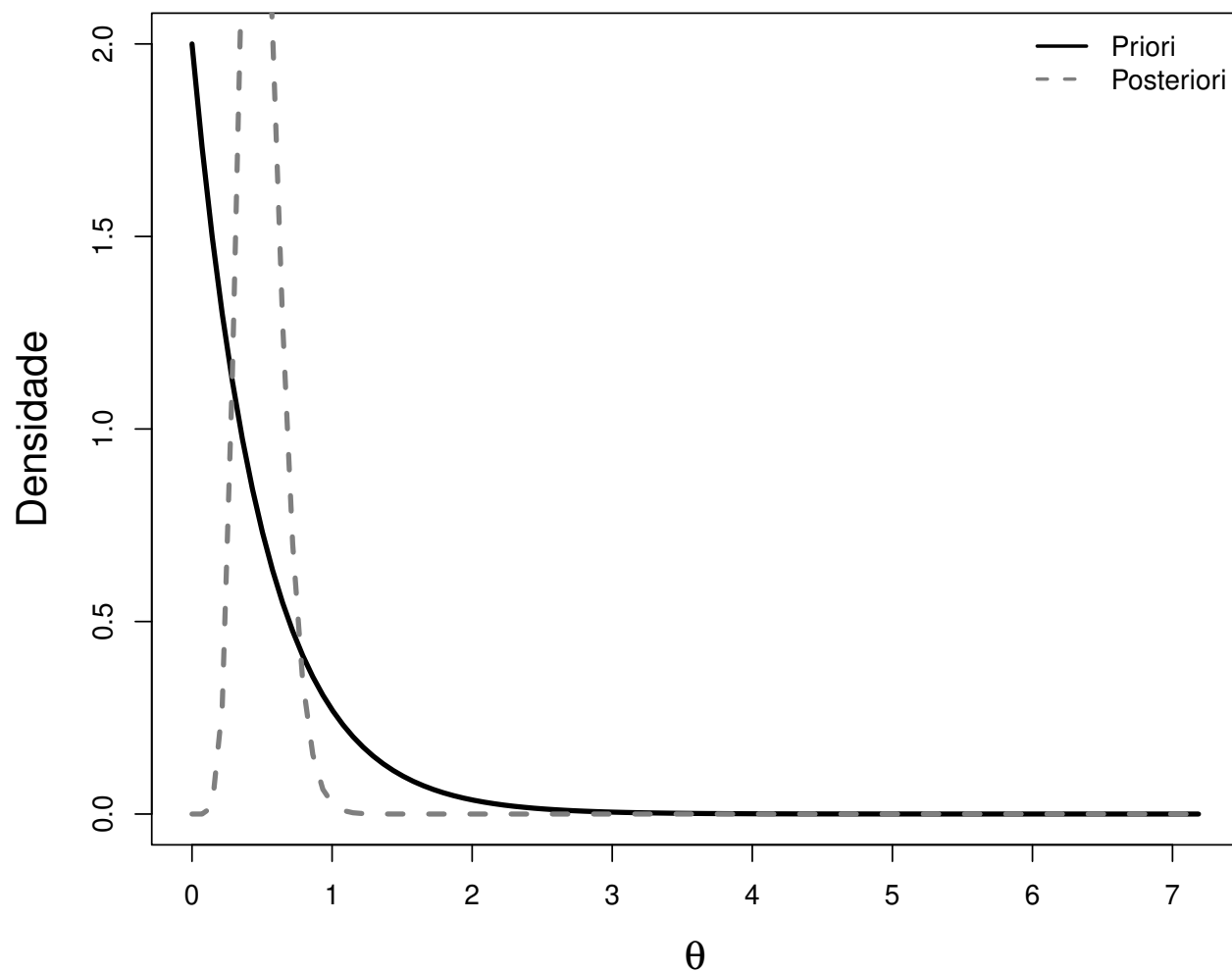
$$g_n(\mathbf{x}) = \int_0^{\infty} t^n \exp(-(S + 2)t) dt = \frac{\Gamma(n + 1)}{(S + 2)^{n+1}}.$$

Concluimos que

$$\xi(\theta \mid \mathbf{x}) = \frac{(S + 2)^{n+1}}{\Gamma(n + 2)} \theta^{n+1} \exp(-(S + 2)\theta),$$

ou seja, $\theta \mid \mathbf{x} \sim \text{Gama}(n + 1, \sum_{i=1}^n x_n + 2)$.

Distribuição *a posteriori*: exemplo (cont.)



A função de verossimilhança

Note que o denominador em (4) não depende do parâmetro, θ . Deste modo, podemos escrever

$$\xi(\theta | \mathbf{x}) \propto f(\mathbf{x} | \theta)\xi(\theta),$$

querendo dizer que os dois lados de \propto são iguais a não ser talvez por uma constante que independe de θ . Por vezes podemos escrever também $\xi(\theta | \mathbf{x}) \propto_{\theta} f(\mathbf{x} | \theta)\xi(\theta)$.

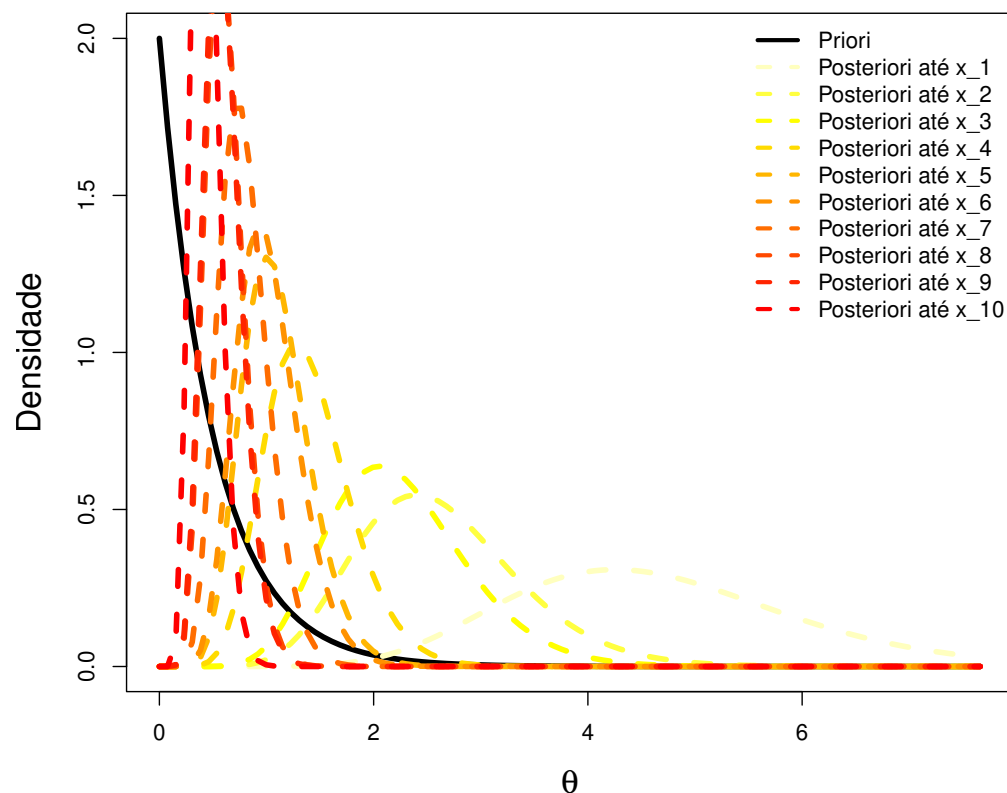
Definição 12

Função de verossimilhança. Quando encaramos a f.d.p./f.m.p. $f(x_1, x_2, \dots, x_n | \theta)$ como uma função do parâmetro θ , chamamos esta função de **função de verossimilhança**, e podemos denotá-la como $L(\theta; \mathbf{x})$ ou, quando a notação não criar ambiguidade, simplesmente $L(\theta)$.

Aprendizado bayesiano sequencial

Ainda sobre o Exemplo 2, considere a primeira observação x_1 e a distribuição *a posteriori* baseada apenas nesta observação: $\xi_1(\theta | x_1) \propto f(x_1 | \theta)\xi(\theta)$. Se assumirmos que X_1, X_2, \dots, X_n são condicionalmente independentes dado θ , podemos escrever

$$\xi(\theta | x_1, x_2) \propto f(x_1, x_2 | \theta)\xi(\theta) = f(x_1 | \theta)f(x_2 | \theta)\xi(\theta) = f(x_2 | \theta)\xi_1(\theta | x_1).$$



Predição

Dentro do paradigma bayesiano, a predição de novos valores da(s) variável(is) aleatória(s) é feita a partir da distribuição *a posteriori*,

$$p(X_{n+1} = x_{n+1} \mid x_1, x_2, \dots, x_n) = \int_{\Omega} f(x_{n+1} \mid \theta) \xi(\theta \mid x_1, x_2, \dots, x_n) d\theta. \quad (5)$$

Chamamos a distribuição condicional em (5) de **distribuição preditiva *a posteriori***. Em contraste, temos a **distribuição preditiva *a priori***:

$$p(x_{n+1}) = \int_{\Omega} f(x_{n+1} \mid \theta) \xi(\theta) d\theta, \quad (6)$$


que é útil na aplicação de modelos bayesianos na prática, mas não será explorada aqui.

O que aprendemos?

- 💡 Bayesianismo X frequentismo;
“Parâmetros como variáveis aleatórias ou constantes fixas e não-observáveis.”
- ⌚ Distribuição *a priori*, $\xi(\theta)$;
“Nosso grau de crença antes de observamos dados.”
- 📌 Função de verossimilhança, $L(\theta) \propto f(\mathbf{x} \mid \theta)$;
“Codifica (toda) a informação sobre o modelo contida nos dados.”
- ⌚ Distribuição *a posteriori*, $\xi(\theta \mid \mathbf{x}) \propto L(\theta)\xi(\theta)$;
“Nossa crença atualizada a partir da informação contida em $L(\theta)$.”

Leitura recomendada

 De Groot seção 7.2;

 * Capítulo 1 de Schervish, M. J. (2012). Theory of statistics. Springer Science & Business Media.

- **Exercícios recomendados**

- 🔖 De Groot, seção 7.2: exercícios 2, 3 e 10.