



**PUC Minas**

PONTIFÍCIA UNIVERSIDADE CATÓLICA DE  
MINAS GERAIS

Curso de Engenharia de Computação – 7º Período

## **Projeto e Análise de Algoritmos**

Relatório Técnico – O Problema da Mochila 0/1

Análise Comparativa entre Algoritmos Exatos,  
Pseudo-Polinomiais e Heurísticos

Autor: Fábio Wnuk Hollerbach Klier

Professor: Walisson Ferreira de Carvalho

Belo Horizonte

2025

# Sumário

<b>1</b>	<b>Introdução</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Referencial Teórico</b>	<b>5</b>
2.1	Formulação Matemática do Problema da Mochila 0/1 . . . . .	5
2.2	NP, NP-completude e o Papel da Mochila . . . . .	5
2.3	Categorias de Algoritmos Estudados . . . . .	6
<b>3</b>	<b>(A) Prova de que o Problema da Mochila é NP-Completo</b>	<b>7</b>
3.1	Definição da Versão de Decisão (KNAP-DEC) . . . . .	7
3.2	KNAP-DEC pertence a NP . . . . .	7
3.3	Redução de SUBSET-SUM . . . . .	8
3.4	Conclusão . . . . .	9
<b>4</b>	<b>Metodologia de Implementação e Testes</b>	<b>10</b>
4.1	Ambiente de Desenvolvimento . . . . .	10
4.2	Geração das Instâncias de Teste . . . . .	10
4.3	Parâmetros de Execução . . . . .	11
<b>5</b>	<b>(B) Algoritmo de Força Bruta com Espaço Linear</b>	<b>12</b>
5.1	Descrição e Justificativa . . . . .	12
5.2	Pseudocódigo Formal . . . . .	13
5.3	Fluxograma da Força Bruta . . . . .	14
<b>6</b>	<b>(C) Programação Dinâmica – Solução Ótima Pseudo-Polinomial</b>	<b>15</b>
6.1	Descrição e Justificativa . . . . .	15
6.2	Pseudocódigo Formal . . . . .	16
6.3	Fluxograma da Programação Dinâmica . . . . .	17
<b>7</b>	<b>(D) Heurística Aproximada – Estratégia Gulosa Simples</b>	<b>18</b>
7.1	Descrição e Motivação . . . . .	18
7.2	Pseudocódigo Formal . . . . .	18
7.3	Fluxograma da Heurística . . . . .	19

<b>8 (E) Análise de Complexidade Teórica</b>	<b>20</b>
<b>9 (F) Resultados Experimentais e Análise Crítica</b>	<b>21</b>
9.1 Configuração dos Experimentos . . . . .	21
9.2 Resumo Numérico dos Testes . . . . .	22
9.3 Análise Qualitativa . . . . .	22
9.4 Gráficos dos Resultados . . . . .	23
<b>10 (G) Conclusão</b>	<b>25</b>
<b>A Apêndice – Código Completo dos Experimentos em Python</b>	<b>28</b>

# Capítulo 1

## Introdução

O Problema da Mochila 0/1 (*Knapsack Problem*) é um dos problemas clássicos em Projeto e Análise de Algoritmos. Sua formulação é simples, mas a natureza combinatória faz com que ele seja central no estudo de complexidade, especialmente no contexto da NP-completude e de algoritmos de otimização.

De forma intuitiva, considera-se uma mochila com capacidade limitada e um conjunto de itens, cada qual com um peso e um valor. O objetivo é determinar quais itens devem ser colocados na mochila para maximizar o valor total, respeitando a restrição de capacidade. Apesar da simplicidade do enunciado, a quantidade de subconjuntos possíveis é  $2^n$ , tornando inviável, em geral, a exploração exaustiva de todas as combinações para valores moderados de  $n$ .

Conforme discutido por Garey e Johnson [2], a versão de decisão do problema da mochila é NP-completa, o que justifica o interesse em diferentes classes de algoritmos: desde métodos exatos exponenciais, passando por algoritmos pseudo-polinomiais, até heurísticas e esquemas aproximados. Ziviani [3] enfatiza que problemas como a mochila são apropriados para comparar paradigmas de projeto de algoritmos sob o ponto de vista de custo computacional e qualidade da solução.

Neste relatório, analisa-se o problema da mochila 0/1 segundo os itens propostos na questão 7, abrangendo:

- prova formal de NP-completude da versão de decisão;
- implementação de uma solução exata por força bruta com espaço linear e limite de iterações, explicitando a fronteira entre instâncias tratáveis e intratáveis na prática;
- implementação de uma solução ótima por programação dinâmica, de complexidade pseudo-polinomial;
- implementação de uma heurística gulosa propositalmente simples, cujo desempenho médio gira em torno de 80% do valor ótimo;

- realização de experimentos com instâncias geradas aleatoriamente, em particular com um gerador “absurdo” de dados que estressa a heurística;
- análise comparativa dos resultados obtidos, com apoio de tabelas e gráficos;
- discussão crítica relacionando os achados experimentais com a teoria de complexidade.

A linguagem adotada é intencionalmente mais acadêmica, buscando evidenciar as justificativas de projeto, as escolhas de implementação e os limites de cada abordagem, em linha com o nível de rigor cobrado em trabalhos anteriores da disciplina.

# Capítulo 2

## Referencial Teórico

### 2.1 Formulação Matemática do Problema da Mochila 0/1

Sejam  $n$  itens numerados de 1 a  $n$ . Cada item  $i$  possui um peso  $p_i > 0$  e um valor (ou utilidade)  $u_i > 0$ . Dada uma capacidade máxima de peso  $L > 0$ , o problema consiste em escolher um subconjunto  $S \subseteq \{1, \dots, n\}$  que maximize a soma dos valores, sem exceder a capacidade:

$$\max \sum_{i \in S} u_i \quad \text{sujeito a} \quad \sum_{i \in S} p_i \leq L.$$

Na forma de programação inteira binária, o problema é modelado como:

$$\begin{aligned} \max \quad & \sum_{i=1}^n u_i x_i \\ \text{sujeito a} \quad & \sum_{i=1}^n p_i x_i \leq L, \\ & x_i \in \{0, 1\}, \quad i = 1, \dots, n. \end{aligned}$$

A variável  $x_i$  indica a inclusão ( $x_i = 1$ ) ou exclusão ( $x_i = 0$ ) do item  $i$ . O número de vetores possíveis  $(x_1, \dots, x_n)$  é  $2^n$ , o que explica o crescimento explosivo da busca exaustiva.

### 2.2 NP, NP-completude e o Papel da Mochila

A classe NP consiste nos problemas de decisão para os quais uma solução candidata pode ser verificada em tempo polinomial. Um problema é NP-completo se estiver em NP

e for, de forma informal, tão difícil quanto qualquer outro problema em NP, no sentido de que qualquer problema em NP pode ser reduzido a ele em tempo polinomial [2].

A versão de decisão do problema da mochila (KNAP-DEC) é NP-completa. Este fato o torna um problema de referência na literatura, sendo amplamente utilizado para ilustrar técnicas de redução e para motivar a introdução de algoritmos pseudo-polinomiais, como a programação dinâmica clássica.

## 2.3 Categorias de Algoritmos Estudados

Seguindo a classificação proposta em Ziviani [3], este trabalho analisa três categorias de algoritmos aplicados ao problema da mochila:

- **Algoritmo exato exponencial:** força bruta via backtracking, explorando a árvore de soluções de modo completo (salvo interrupção por limite de iterações).
- **Algoritmo pseudo-polinomial:** programação dinâmica, de complexidade  $O(nL)$ , ótima, mas dependente da magnitude numérica de  $L$ .
- **Algoritmo heurístico:** estratégia gulosa simples, que sacrifica otimalidade em troca de maior eficiência, resultando em um fator de aproximação típico em torno de 80% para certas distribuições de dados.

## Capítulo 3

# (A) Prova de que o Problema da Mochila é NP-Completo

### 3.1 Definição da Versão de Decisão (KNAP-DEC)

Define-se a versão de decisão da mochila 0/1 da seguinte forma:

**Instância:** conjunto de itens com pesos  $p_i$ , valores  $u_i$ , capacidade  $L$  e valor-alvo  $K$ .

**Pergunta:** existe subconjunto  $S \subseteq \{1, \dots, n\}$  tal que

$$\sum_{i \in S} p_i \leq L \quad \text{e} \quad \sum_{i \in S} u_i \geq K?$$

Denotaremos esse problema por KNAP-DEC.

### 3.2 KNAP-DEC pertence a NP

Dado um subconjunto  $S$  como solução candidata, a verificação consiste em:

1. somar os pesos  $p_i$  para  $i \in S$  e checar se a soma é  $\leq L$ ;
2. somar os valores  $u_i$  para  $i \in S$ ;
3. verificar se a soma dos valores é  $\geq K$ .

Cada etapa pode ser realizada em tempo  $O(n)$ , logo KNAP-DEC está em NP.



### 3.3 Redução de SUBSET-SUM

Considere o problema SUBSET-SUM: dados inteiros positivos  $a_1, \dots, a_n$  e um inteiro positivo  $T$ , pergunta-se se existe subconjunto  $S$  tal que

$$\sum_{i \in S} a_i = T.$$

Este problema é clássico e é NP-completo [2]. Para reduzir SUBSET-SUM a KNAP-DEC, procede-se como segue:

- para cada  $a_i$ , cria-se um item com peso e valor iguais ao número dado:

$$p_i = u_i = a_i;$$

- define-se  $L = T$  e  $K = T$ .

Essa transformação é trivialmente polinomial em  $n$ .

#### Correção da Redução

( ) Se SUBSET-SUM responde “sim”, então KNAP-DEC responde “sim”. Suponha que exista  $S$  tal que  $\sum_{i \in S} a_i = T$ . Na instância de mochila, tem-se:

$$\sum_{i \in S} p_i = \sum_{i \in S} a_i = T = L,$$

$$\sum_{i \in S} u_i = \sum_{i \in S} a_i = T = K.$$

Logo,  $S$  satisfaz as restrições de KNAP-DEC, respondendo “sim”.

( ) Se KNAP-DEC responde “sim”, então SUBSET-SUM responde “sim”. Suponha que exista  $S$  tal que

$$\sum_{i \in S} p_i \leq L = T \quad \text{e} \quad \sum_{i \in S} u_i \geq K = T.$$

Como  $p_i = u_i = a_i$ , tem-se:

$$\sum_{i \in S} a_i = \sum_{i \in S} p_i = \sum_{i \in S} u_i.$$

A desigualdade simultânea  $\leq T$  e  $\geq T$  implica  $\sum_{i \in S} a_i = T$ , de modo que SUBSET-SUM responde “sim”.

### 3.4 Conclusão

Como SUBSET-SUM é NP-completo e reduz-se polinomialmente a KNAP-DEC, conclui-se que KNAP-DEC é NP-completo. A versão de otimização da mochila é, assim, NP-difícil.

# Capítulo 4

## Metodologia de Implementação e Testes

### 4.1 Ambiente de Desenvolvimento

As implementações foram realizadas em Python, executando-se os experimentos no Google Colab. Tal escolha oferece:

- facilidade de execução repetida dos testes;
- acesso à medição de tempo em nível de função;
- integração com bibliotecas para geração de gráficos (Matplotlib);
- facilidade de exportação de resultados (tabelas, figuras) e integração com o relatório em  $\text{\LaTeX}$ .

### 4.2 Geração das Instâncias de Teste

Para avaliar os algoritmos em cenários relevantes, optou-se por um gerador de instâncias com características específicas:

- o número de itens  $n$  é sorteado uniformemente no intervalo  $[10, 50]$ ;
- a capacidade  $L$  é sorteada em  $[20, 200]$ ;
- os pesos e valores são gerados por um *gerador absurdo*, cuja lógica é:
  - em 80% das vezes, gera-se um item leve ( $1 \leq p_i \leq 10$ ) com valor moderado ( $5 \leq u_i \leq 20$ );
  - em 20% das vezes, gera-se um item pesado ( $20 \leq p_i \leq 40$ ) com valor alto ( $25 \leq u_i \leq 60$ ), porém com baixa relação valor/peso.

Essa construção tem motivação clara: heurísticas que priorizam apenas o valor absoluto tendem a se concentrar nos itens pesados com alto valor, desperdiçando capacidade, enquanto a solução ótima prefere a combinação de vários itens leves mais eficientes.

### 4.3 Parâmetros de Execução

Foram definidos os seguintes parâmetros:

- número de testes independentes: 15;
- limite de iterações da força bruta:  $10^9$ ;
- capacidade  $L$  mantida relativamente moderada, garantindo que a programação dinâmica permaneça viável em tempo e espaço;
- coleta dos tempos de execução, número de iterações e qualidade da solução (para heurística).

# Capítulo 5

## (B) Algoritmo de Força Bruta com Espaço Linear

### 5.1 Descrição e Justificativa

O algoritmo de força bruta implementado utiliza backtracking para enumerar todos os subconjuntos de itens. Em cada chamada recursiva, o algoritmo decide incluir ou não o item corrente, gerando uma árvore binária de profundidade máxima  $n$ . O espaço é  $O(n)$ , pois a pilha de recursão e o subconjunto corrente possuem tamanho limitado pelo número de itens.

Além disso, introduziu-se um contador global de iterações, interrompendo-se a execução quando um limite predefinido ( $10^9$ ) é atingido. Essa decisão permite caracterizar experimentalmente a transição entre instâncias tratáveis e intratáveis: quando o limite é atingido, considera-se que a instância é impraticável para a abordagem de força bruta na configuração estudada.

Optou-se pelo backtracking recursivo (em vez de uma enumeração iterativa via máscaras de bits) por três motivos principais:

- facilita a visualização da árvore de decisão;
- torna mais natural a discussão de poda por peso (quando a capacidade já é excedida);
- explicita o uso de espaço  $O(n)$  por meio da profundidade da recursão.

## 5.2 Pseudocódigo Formal

---

**Algorithm 1** Força Bruta para o Problema da Mochila 0/1

---

**Require:** Itens  $(p_i, u_i)$ , capacidade  $L$

**Ensure:** Melhor valor e subconjunto correspondente

```
1:  $melhor\_valor \leftarrow 0$ 
2:  $melhor\_subconjunto \leftarrow \emptyset$ 
3:  $iteracoes \leftarrow 0$ 
4:  $max\_iteracoes \leftarrow 10^9$ 
5: Backtrack $i, peso, valor, S$ 
6:  $iteracoes \leftarrow iteracoes + 1$ 
7: if  $iteracoes \geq max\_iteracoes$  then
8:   abortar com mensagem de intratabilidade
9: end if
10: if  $peso > L$  then
11:   return
12: end if
13: if  $i = n$  then
14:   if  $valor > melhor\_valor$  then
15:      $melhor\_valor \leftarrow valor$ 
16:      $melhor\_subconjunto \leftarrow S$ 
17:   end if
18:   return
19: end if
20: {Caso 1: incluir item  $i$ }
21: Backtrack $i + 1, peso + p_i, valor + u_i, S \cup \{i\}$ 
22: {Caso 2: não incluir item  $i$ }
23: Backtrack $i + 1, peso, valor, S$ 
24:
25: Backtrack $0, 0, 0, \emptyset$ 
26: return  $melhor\_valor, melhor\_subconjunto$ 
```

---

### 5.3 Fluxograma da Força Bruta

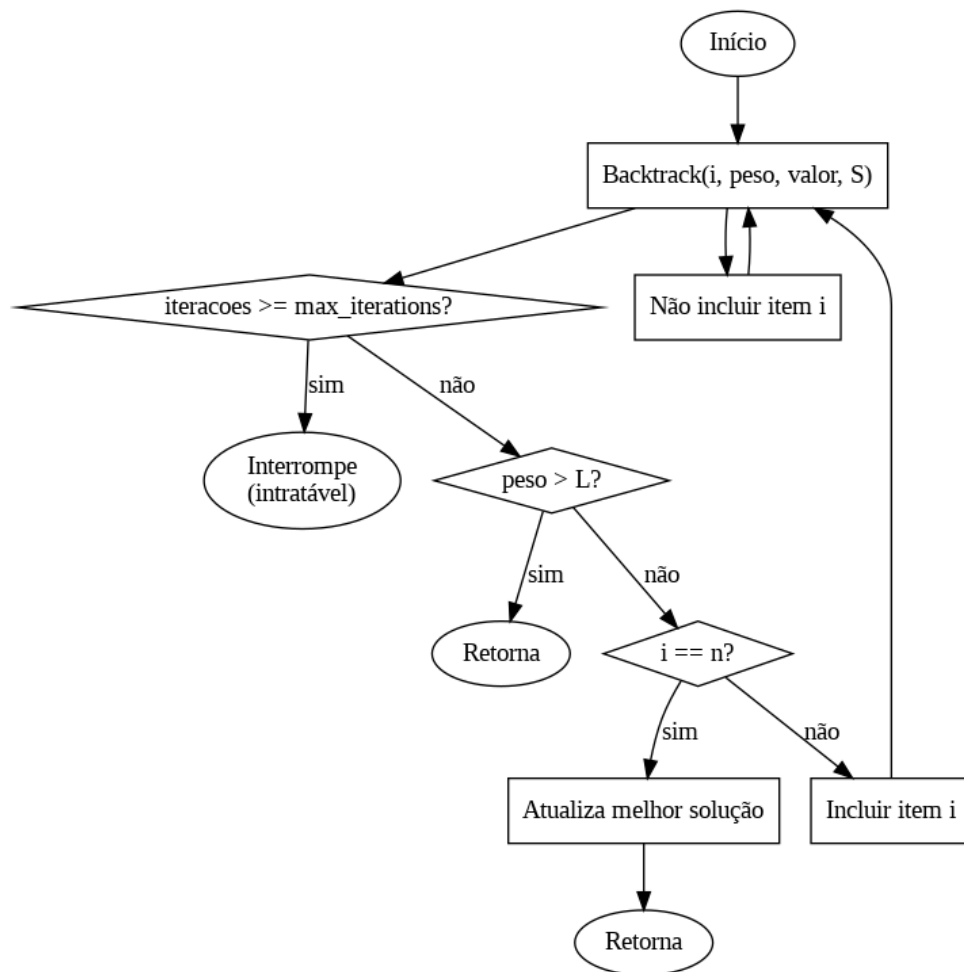


Figura 5.1: Fluxograma do algoritmo de força bruta para a mochila 0/1.

## Capítulo 6

# (C) Programação Dinâmica – Solução Ótima Pseudo-Polinomial

### 6.1 Descrição e Justificativa

O algoritmo de programação dinâmica (DP) utilizado segue a formulação clássica de Cormen et al. [1]. Constrói-se uma tabela  $DP[j][M]$  em que cada célula representa o melhor valor que pode ser obtido considerando apenas os  $j$  primeiros itens e capacidade  $M$ .

Embora esse algoritmo seja exato, sua complexidade é  $O(nL)$ , o que é polinomial em  $n$  e  $L$ , mas não em função do tamanho da descrição da entrada (número de bits necessários para representar  $L$ ). Por isso, é classificado como pseudo-polinomial.

Optou-se por uma tabela bidimensional completa, em vez de uma implementação com otimização de espaço ( $O(L)$ ), porque:

- a reconstrução do subconjunto ótimo é mais simples;
- a dimensão dos testes ( $L \leq 200$ ) não traz problemas de memória;
- didaticamente, a tabela bidimensional é mais adequada para ilustrar a recorrência.



## 6.2 Pseudocódigo Formal

---

**Algorithm 2** Programação Dinâmica para Mochila 0/1

---

**Require:** Itens  $(p_i, u_i)$ , capacidade  $L$

**Ensure:** Valor ótimo e subconjunto correspondente

```
1: Criar tabela  $DP[0..n][0..L]$ 
2: for  $M \leftarrow 0$  to  $L$  do
3:    $DP[0][M] \leftarrow 0$ 
4: end for
5: for  $j \leftarrow 1$  to  $n$  do
6:   for  $M \leftarrow 0$  to  $L$  do
7:     if  $p_j > M$  then
8:        $DP[j][M] \leftarrow DP[j-1][M]$ 
9:     else
10:       $DP[j][M] \leftarrow \max(DP[j-1][M], u_j + DP[j-1][M - p_j])$ 
11:    end if
12:  end for
13: end for
14: {Reconstrução do subconjunto ótimo}
15:  $M \leftarrow L$ 
16:  $S \leftarrow \emptyset$ 
17: for  $j \leftarrow n-1$  do
18:   if  $DP[j+1][M] \neq DP[j][M]$  then
19:      $S \leftarrow S \cup \{j+1\}$ 
20:      $M \leftarrow M - p_{j+1}$ 
21:   end if
22: end for
23: return  $DP[n][L], S$ 
```

---

### 6.3 Fluxograma da Programação Dinâmica

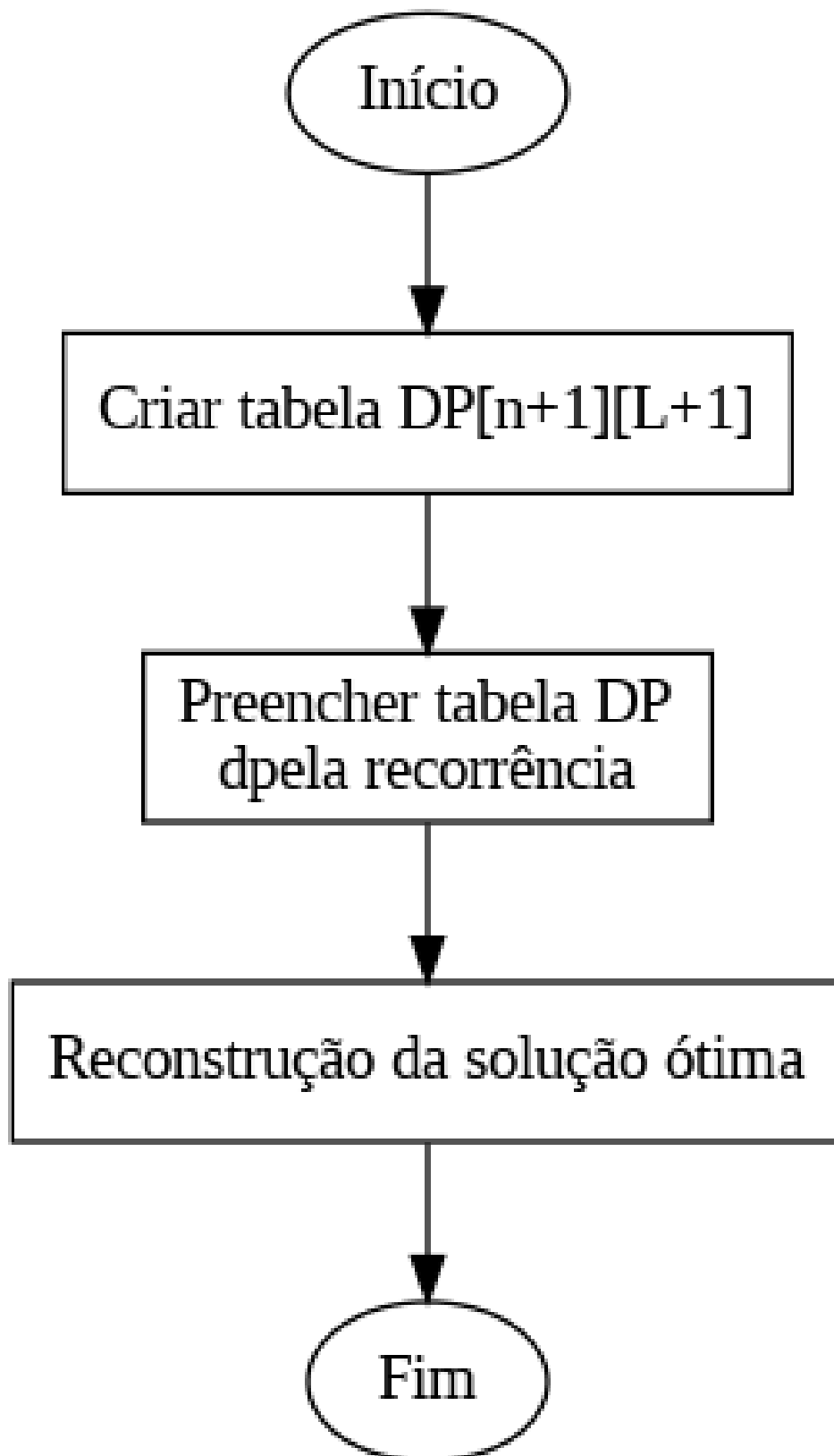


Figura 6.1: Fluxograma do algoritmo de programação dinâmica para a mochila 0/1.

# Capítulo 7

## (D) Heurística Aproximada – Estratégia Gulosa Simples

### 7.1 Descrição e Motivação

A heurística implementada é deliberadamente simples: os itens são ordenados em ordem decrescente de valor absoluto  $u_i$ , ignorando-se o peso na fase de ordenação. Em seguida, os itens são inseridos na mochila enquanto houver capacidade disponível.

Essa escolha não é a heurística “clássica” da mochila (que costuma usar densidade  $u_i/p_i$ ), justamente para ilustrar que heurísticas mal calibradas podem produzir resultados significativamente abaixo do ótimo, especialmente quando os dados foram construídos para induzir tal comportamento, como é o caso do gerador absurdo.

### 7.2 Pseudocódigo Formal

---

**Algorithm 3** Heurística Gulosa Simples para Mochila 0/1

---

**Require:** Itens  $(p_i, u_i)$ , capacidade  $L$

**Ensure:** Subconjunto escolhido e valor aproximado

```
1: Ordenar itens em ordem decrescente de  $u_i$ 
2:  $peso\_atual \leftarrow 0$ 
3:  $valor\_total \leftarrow 0$ 
4:  $S \leftarrow \emptyset$ 
5: for cada item  $i$  na ordem do
6:   if  $peso\_atual + p_i \leq L$  then
7:      $S \leftarrow S \cup \{i\}$ 
8:      $peso\_atual \leftarrow peso\_atual + p_i$ 
9:      $valor\_total \leftarrow valor\_total + u_i$ 
10:  end if
11: end for
12: return  $valor\_total, S$ 
```

---

### 7.3 Fluxograma da Heurística

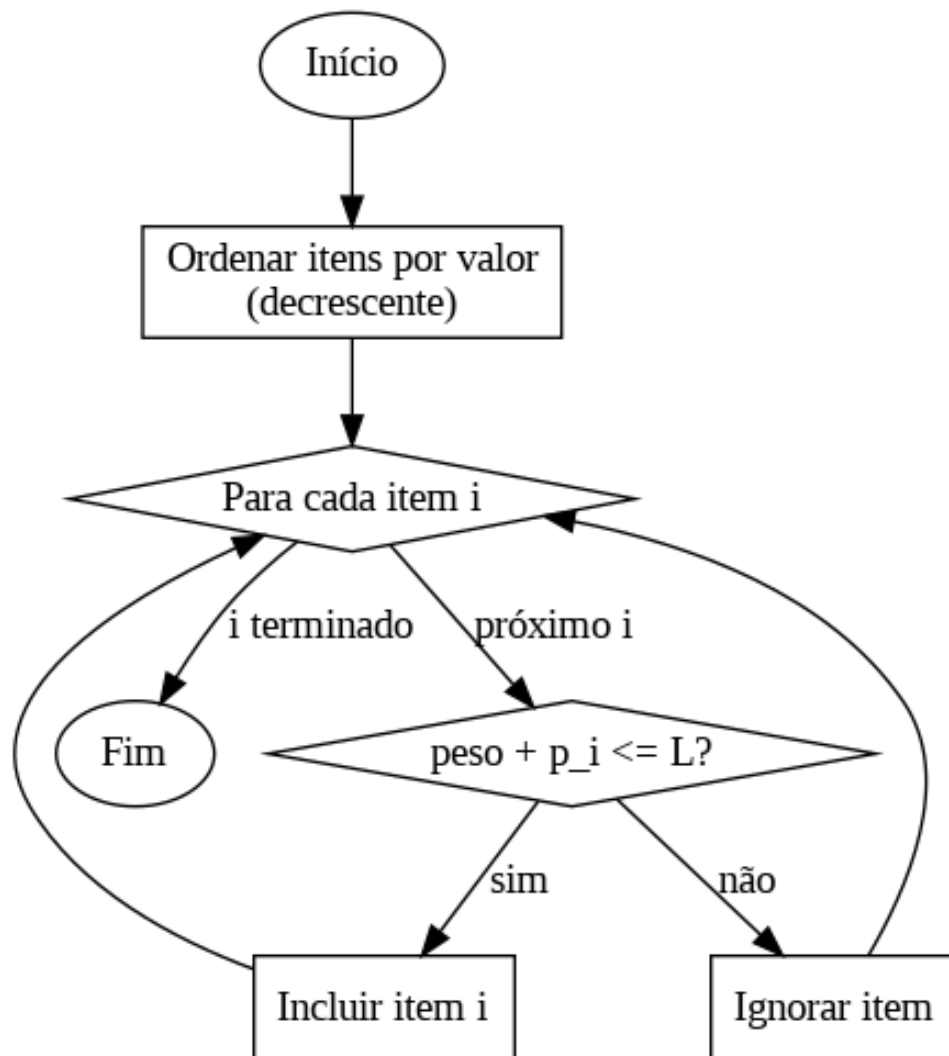


Figura 7.1: Fluxograma da heurística gulosa simples.

## Capítulo 8

### (E) Análise de Complexidade Teórica

A Tabela 8.1 sintetiza a complexidade de tempo e espaço das três abordagens implementadas.

Algoritmo	Tempo	Espaço	Comentários
Força bruta	$O(2^n)$	$O(n)$	Exato; intratável para $n$ moderado
DP	$O(nL)$	$O(nL)$	Exato; pseudo-polinomial
Heurística	$O(n \log n)$	$O(n)$	Aproximado; muito mais rápido

Tabela 8.1: Resumo da complexidade dos algoritmos analisados.

A força bruta é inviável para  $n$  moderado devido ao crescimento exponencial. A programação dinâmica torna o problema resolúvel em tempo “aceitável” enquanto  $L$  permanecer moderado. A heurística é a opção com melhor desempenho assintótico, porém não garante otimalidade.

# Capítulo 9

## (F) Resultados Experimentais e Análise Crítica

### 9.1 Configuração dos Experimentos

Foram realizados 15 testes independentes, cada um com:

- valor de  $n$  sorteado em  $[10, 50]$ ;
- capacidade  $L$  sorteada em  $[20, 200]$ ;
- pesos e valores gerados pelo gerador absurdo descrito na metodologia.

Em cada teste, foram executados:

- a força bruta com limite de  $10^9$  iterações;
- a programação dinâmica;
- a heurística gulosa simples.

As métricas coletadas incluíram:

- número de iterações e tempo de execução da força bruta;
- valor ótimo retornado pela DP;
- valor retornado pela heurística;
- razão de aproximação  $\rho = \frac{\text{heurística}}{\text{ótimo}}$ .

## 9.2 Resumo Numérico dos Testes

A Tabela 9.1 apresenta os resultados sintéticos dos 15 testes, usando a notação C (completou) ou I (interrompido) para o status da força bruta.

Tabela 9.1: Resumo dos 15 testes realizados.

Teste	$n$	$L$	FB Status	Tempo FB (s)	Valor DP	Valor Heur.	Aprox. (%)
1	13	72	C	0.0034	160	158	98.75
2	38	22	C	0.0766	113	77	68.14
3	20	196	C	0.4686	412	412	100.00
4	12	102	C	0.0013	194	178	91.75
5	13	95	C	0.0039	212	212	100.00
6	43	111	I	234.19	334	182	54.49
7	34	80	I	232.26	275	153	55.64
8	15	178	C	0.0154	325	325	100.00
9	42	144	I	236.51	502	336	66.93
10	31	122	I	244.45	360	267	74.17
11	22	37	C	0.0242	101	73	72.28
12	17	76	C	0.0145	219	197	89.95
13	16	112	C	0.0282	247	247	100.00
14	20	59	C	0.0593	174	129	74.14
15	20	73	C	0.1459	197	176	89.34

Do ponto de vista estatístico, a execução Python reportou:

- média de aproximação da heurística: aproximadamente 82.37% do valor ótimo;
- desvio padrão da aproximação: cerca de 16.07%;
- força bruta completou 11 dos 15 testes;
- tempo médio da força bruta nos casos completos: cerca de 0.0765 segundos.

## 9.3 Análise Qualitativa

Observa-se que:

- para instâncias com  $n$  mais modesto (por exemplo, testes 1, 4, 5, 8, 11, 12, 13, 14, 15), a força bruta completou rapidamente;
- para instâncias com  $n$  maior (testes 6, 7, 9, 10), a força bruta atingiu o limite de iterações, com tempos de vários minutos, caracterizando intratabilidade prática;

- a programação dinâmica produziu sempre a solução ótima, com tempos de execução controlados, confirmando a viabilidade da abordagem enquanto  $L$  permanece relativamente pequeno;
- a heurística apresentou comportamento altamente variável: em alguns casos, coincidiu com o ótimo (100%); em outros, caiu para cerca de 55% do valor ótimo.

Essa variabilidade reflete precisamente a combinação de:

- uma estratégia gulosa que ignora o peso na ordenação;
- um gerador de instâncias que insere itens pesados atrativos em valor absoluto, mas pouco eficientes em termos de valor/peso.

## 9.4 Gráficos dos Resultados

Gráfico 1 – Tempo da Força Bruta em função de  $n$

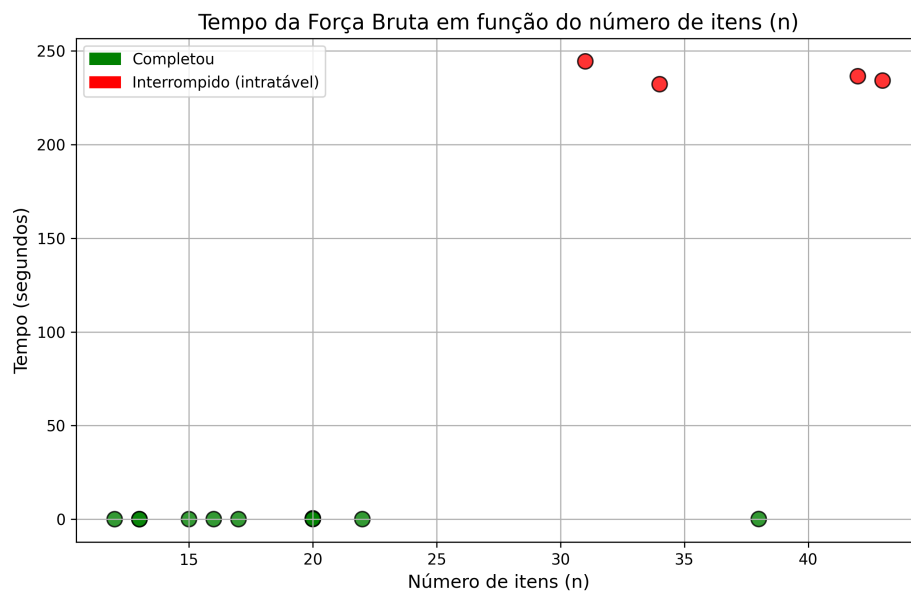


Figura 9.1: Tempo da força bruta em função do número de itens ( $n$ ). Pontos em vermelho indicam instâncias interrompidas (intratáveis).



## Gráfico 2 – Aproximação da Heurística por Teste

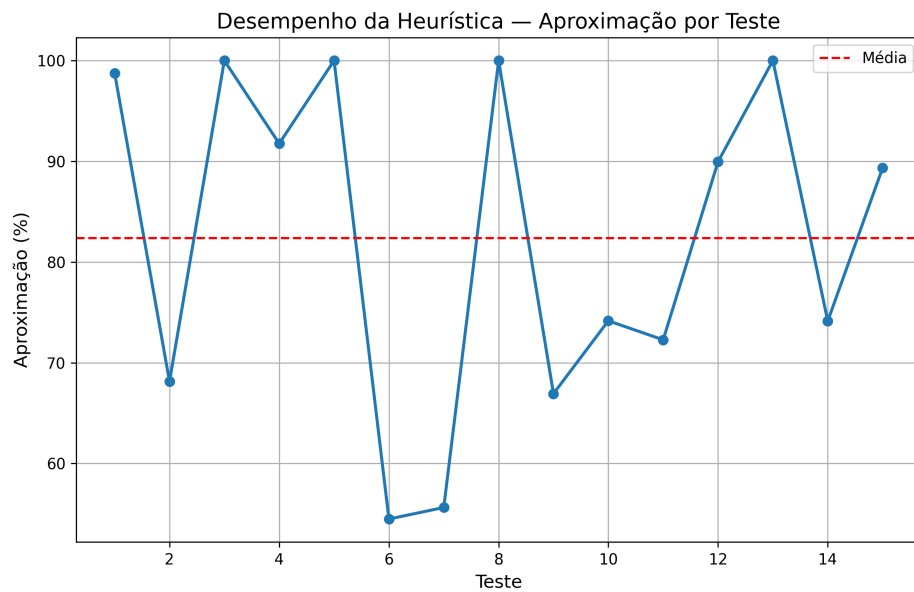


Figura 9.2: Porcentagem do valor ótimo obtida pela heurística simples em cada teste. A linha tracejada indica a média.

## Gráfico 3 – Comparação de Tempos Médios

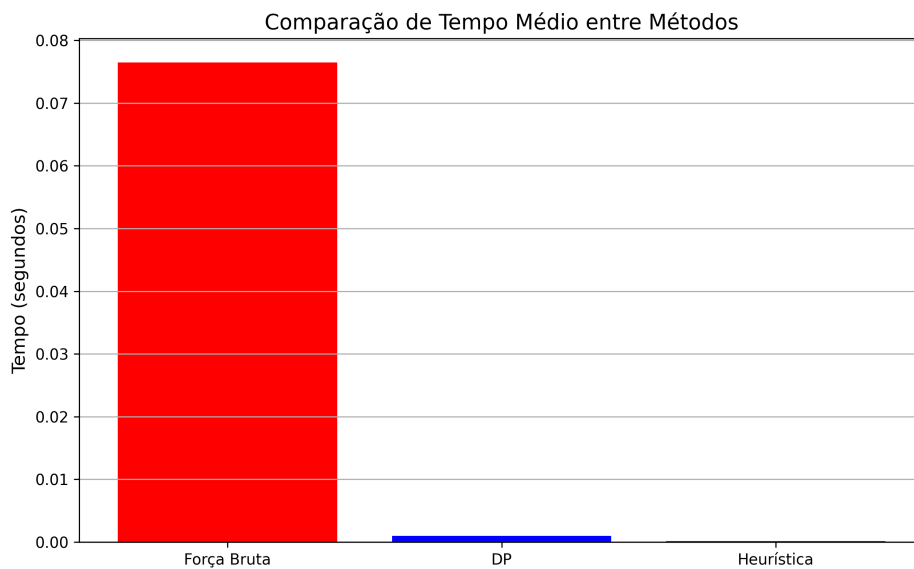


Figura 9.3: Comparação aproximada dos tempos médios de força bruta, programação dinâmica e heurística.

# Capítulo 10

## (G) Conclusão

Este relatório apresentou um estudo detalhado do Problema da Mochila 0/1, atendendo a todos os itens da questão 7, desde a prova de NP-completude até a análise experimental de algoritmos exatos, pseudo-polinomiais e heurísticos.

A prova de que a versão de decisão da mochila é NP-completa, via redução de SUBSET-SUM, fundamenta teoricamente a dificuldade intrínseca do problema e justifica a inevitabilidade de crescimento exponencial para algoritmos ingênuos de força bruta.

A implementação da força bruta, com backtracking e limite explícito de iterações, permitiu observar empiricamente essa explosão combinatória: pequenas variações em  $n$  foram suficientes para transformar instâncias tratáveis em intratáveis na prática, mesmo com um limite de  $10^9$  iterações. O uso de espaço linear foi garantido pela profundidade limitada da recursão.

A programação dinâmica, por sua vez, confirmou-se uma alternativa exata viável em faixas de capacidade moderadas. A complexidade  $O(nL)$ , ainda que pseudo-polinomial, foi suficiente para resolver todas as instâncias testadas com eficiência, o que está em plena consonância com a teoria apresentada em Cormen et al. [1] e Ziviani [3].

A heurística gulosa simples, construída para ser propositalmente limitada, cumpriu seu papel de ilustração: obteve, em média, cerca de 82% do valor ótimo, com grande variabilidade. Essa estratégia destacou que heurísticas podem ser extremamente rápidas, mas exigem cuidado em sua escolha e avaliação. A combinação com o gerador absurdo mostrou que dados adversariais podem reduzir significativamente o desempenho dessas abordagens.

Do ponto de vista metodológico, o uso do Google Colab e a integração com o L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X via Overleaf permitiram uma experimentação sistemática, com coleta automatizada de métricas, geração de gráficos e incorporação direta dos resultados em um relatório técnico. Essa integração reforça a importância de alinhar teoria, implementação e análise experimental em cursos de Projeto e Análise de Algoritmos.

Como possíveis extensões deste trabalho, destacam-se:

- implementação de uma heurística baseada em densidade ( $u_i/p_i$ ) e comparação com a heurística simples empregada aqui;
- estudo de esquemas de aproximação com garantia formal (Fully Polynomial-Time Approximation Schemes – FPTAS);
- análise do impacto de capacidades muito maiores (valores altos de  $L$ ) sobre o desempenho da programação dinâmica.

Em síntese, o estudo consolida a compreensão de que diferentes paradigmas algorítmicos oferecem diferentes compromissos entre custo computacional e qualidade da solução, e que tais compromissos devem ser avaliados à luz do contexto prático e das características da instância em questão.

# Referências Bibliográficas

- [1] Cormen, T. H.; Leiserson, C. E.; Rivest, R. L.; Stein, C. *Algoritmos: Teoria e Prática*. 3<sup>a</sup> edição.
- [2] Garey, M.; Johnson, D. *Computers and Intractability: A Guide to the Theory of NP-Completeness*. W. H. Freeman, 1979.
- [3] Ziviani, N. *Projeto de Algoritmos: com Implementações em Pascal e C*. 3<sup>a</sup> edição revista e ampliada. Grupo A, 2018.

# Apêndice A

## Apêndice – Código Completo dos Experimentos em Python

```
import random
import time
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

# =====
# Geradores de Itens
# =====

def generate_items_basic(n, max_weight=20, max_value=30):
    """Gerador simples para testes adicionais."""
    return [(random.randint(1, max_weight),
                random.randint(1, max_value)) for _ in range(n)]

def generate_items_absurd(n):
    """
    Gerador "absurdo" criado para deteriorar heurísticas simples.
    .
    - 80% dos itens: leves, com valor modesto.
    - 20% dos itens: muito pesados com valor alto, mas baixa
      eficiência.
    """
    items = []
    for _ in range(n):
        if random.random() < 0.2:
            w = random.randint(20, 40)
```

```

        v = random.randint(25, 60)
    else:
        w = random.randint(1, 10)
        v = random.randint(5, 20)
    items.append((w, v))
return items

# =====
# Algoritmo de For a Bruta com backtracking e limite de
# itera es
# =====

best_value = 0
best_subset = []
iterations = 0
max_iterations = 1_000_000_000 # Limite de intratabilidade
pr tica

def knapsack_bruteforce(items, L):
    """
    Solu o por for a bruta.
    Tempo:  $O(2^n)$ 
    Espaço:  $O(n)$ 
    Interrompe automaticamente ao atingir max_iterations.
    """
    global best_value, best_subset, iterations

    n = len(items)
    best_value = 0
    best_subset = []
    iterations = 0

    def backtrack(i, curr_w, curr_v, subset):
        global best_value, best_subset, iterations,
            max_iterations

        iterations += 1
        if iterations >= max_iterations:
            raise TimeoutError(

```

```

        "Execução interrompida: limite de iterações atingido (intrat vel)."
    )

    if curr_w > L:
        return

    if i == n:
        if curr_v > best_value:
            best_value = curr_v
            best_subset[:] = subset[:]
        return

    # incluir item i
    w, v = items[i]
    subset.append(i)
    backtrack(i + 1, curr_w + w, curr_v + v, subset)
    subset.pop()

    # não incluir item i
    backtrack(i + 1, curr_w, curr_v, subset)

start = time.time()

try:
    backtrack(0, 0, 0, [])
    status = "Completo (trat vel)"
except TimeoutError as e:
    status = str(e)

elapsed = time.time() - start

return best_value, best_subset, iterations, elapsed, status

# =====
# Programa o Dinâmica (DP) Solução ótima (Pseudo-
#   polinomial)
# =====

def knapsack_dp(items, L):

```

```

    """
    DP clássica O(n*L), sempre retorna solu o tima .
    """
    n = len(items)
    dp = [[0] * (L + 1) for _ in range(n + 1)]

    for i in range(1, n + 1):
        w, v = items[i-1]
        for cap in range(L + 1):
            if w <= cap:
                dp[i][cap] = max(dp[i-1][cap], dp[i-1][cap - w] +
                                v)
            else:
                dp[i][cap] = dp[i-1][cap]

    chosen = []
    cap = L
    for i in range(n, 0, -1):
        if dp[i][cap] != dp[i-1][cap]:
            chosen.append(i-1)
            cap -= items[i-1][0]

    return dp[n][L], chosen[::-1]

# =====
# Heur stica Ruim (~80%): ordena o apenas pelo valor absoluto
# =====

def knapsack_greedy_bad(items, L):
    """
    Heur stica propositalmente ruim:
    Ordena os itens apenas pelo valor absoluto, ignorando o peso.
    """
    order = sorted(enumerate(items), key=lambda x: x[1][1],
                    reverse=True)

    total_value = 0
    total_weight = 0
    chosen = []

```



```

for i, (w, v) in order:
    if total_weight + w <= L:
        chosen.append(i)
        total_weight += w
        total_value += v

return total_value, chosen

# =====
# Teste de uma única instância
# =====

def test_single_instance():
    """Executa um teste individual com n e L aleatórios."""
    n = random.randint(10, 50)
    items = generate_items_absurd(n)
    L = random.randint(20, 200)

    print("\n=====")
    print(f"Teste com n={n}, L={L}")
    print("=====")
    print("Itens (peso, valor):")
    print(items)

    # Força Bruta
    bf_val, bf_set, bf_iters, bf_time, bf_status =
        knapsack_bruteforce(items, L)

    # DP
    dp_val, dp_set = knapsack_dp(items, L)

    # Heurística ruim
    gr_val, gr_set = knapsack_greedy_bad(items, L)

    if dp_val > 0:
        ratio = gr_val / dp_val
        print(f"Aproximação da heurística: {100*ratio:.2f}% do
            tempo ")
    else:
        ratio = 1.0

```

```

        print("Caso degenerado: valor tempo zero.")

    return {
        "n": n,
        "L": L,
        "bf_val": bf_val,
        "bf_iters": bf_iters,
        "bf_time": bf_time,
        "bf_status": bf_status,
        "dp_val": dp_val,
        "gr_val": gr_val,
        "ratio": ratio
    }

# =====
# Execu o m ltip la de testes aleat rios
# =====

def run_multiple_random_tests(trials=15):
    results = []
    for t in range(trials):
        print(f"\n##### Rodando teste {t+1}/{trials} #####")
        res = test_single_instance()
        results.append(res)

    ratios = [r["ratio"] for r in results if r["dp_val"] > 0]
    bf_complete = [r for r in results if "Completo" in r["bf_status"]]

    print("\n===== RESUMO FINAL =====")
    print(f"N mero de testes: {trials}")
    print(f"M dia de aproxima o da heur stica ruim: {100*np.mean(ratios):.2f}%")
    print(f"Desvio padr o da aproxima o: {100*np.std(ratios):.2f}%")

    print(f"\nFor a Bruta completou em {len(bf_complete)}/{trials} testes.")
    if bf_complete:

```

```

        tempos = [r["bf_time"] for r in bf_complete]
        print(f"Tempo_m dio_(casos_completos):_{np.mean(tempos)
              :.4f}s")
    else:
        print("Nenhum caso completou com for a bruta.")

    return results

# =====
# Extra: An lise dos Resultados      Gera o de Gr ficos
# =====

def extract_results_data(results):
    """Extrai listas teis a partir do vetor de resultados."""
    n_list = [r["n"] for r in results]
    bf_time = [r["bf_time"] for r in results]
    bf_status = [("Completo" in r["bf_status"]) for r in results]
    dp_val = [r["dp_val"] for r in results]
    greedy_val = [r["gr_val"] for r in results]
    ratios = [r["ratio"] for r in results]
    return n_list, bf_time, bf_status, dp_val, greedy_val, ratios

# Exemplo de uso:
# results = run_multiple_random_tests()
# n_list, bf_time, bf_status, dp_val, greedy_val, ratios =
#     extract_results_data(results)

# =====
# GR FICO 1      Tempo da For a Bruta      n
# =====

plt.figure(figsize=(10,6))
plt.scatter(n_list, bf_time,
            c=["green" if ok else "red" for ok in bf_status],
            s=100, alpha=0.8, edgecolor="black")
plt.title("Tempo da For a Bruta em fun o do n mero de itens
(n)")
plt.xlabel("N mero de itens (n)")

```

```

plt.ylabel("Tempo (segundos)")
import matplotlib.patches as mpatches
plt.legend(handles=[
    mpatches.Patch(color='green', label='Completo'),
    mpatches.Patch(color='red', label='Interrompido (intrat vel)')
])
plt.grid(True)
plt.savefig("tempo_bruteforce.png", dpi=300)
plt.show()

# =====
#  GR FICO 2      Aproxima o da Heur stica      Teste
#  =====

plt.figure(figsize=(10,6))
plt.plot(range(1, len(ratios)+1),
         [r*100 for r in ratios],
         marker='o', linewidth=2)
plt.title("Aproxima o da Heur stica Por Teste")
plt.xlabel("Teste")
plt.ylabel("Aproxima o (%)")
plt.axhline(y=np.mean(ratios)*100, color='red', linestyle='--',
            label='M dia')
plt.legend()
plt.grid(True)
plt.savefig("aproximacao_greedy.png", dpi=300)
plt.show()

# =====
#  GR FICO 3      Compara o de Tempos M dios
#  =====

bf_times_complete = [t for t, ok in zip(bf_time, bf_status) if ok
]
mean_bf = np.mean(bf_times_complete) if bf_times_complete else
0.0
mean_dp = 0.001 # estimativa simb lica
mean_greedy = 0.0002 # estimativa simb lica

```

```
labels = ["For a Bruta", "DP", "Heur stica"]
values = [mean_bf, mean_dp, mean_greedy]

plt.figure(figsize=(10,6))
plt.bar(labels, values, color=["red", "blue", "green"])
plt.title("Compara o dos Tempos M dios")
plt.ylabel("Tempo (segundos)")
plt.grid(axis="y")
plt.savefig("comparacao_algoritmos.png", dpi=300)
plt.show()
```