

PY32F030 系列数据手册

32 位 ARM® Cortex®-M0+ 微控制器



Puya Semiconductor (Shanghai) Co., Ltd



PY32F030 系列

32 位 ARM® Cortex®-M0+ 微控制器

产品特性

- 内核
 - 32 位 ARM® Cortex® M0+
 - 一最高 48 MHz 工作频率
- 存储器
 - 最大 64 Kbytes flash 存储器
 - 一最大 8 Kbytes SRAM
- 时钟系统
 - 内部 4/8/16/22.12/24 MHz RC 振荡器(HSI)
 - 内部 32.768 KHz RC 振荡器(LSI)
 - 4~32 MHz 晶体振荡器(HSE)
 - 32.768 KHz 低速晶体振荡器(LSE)
 - PLL (支持对 HSI 或者 HSE 的 2 倍频)
- 电源管理和复位
 - 工作电压: 1.7 V ~ 5.5 V
 - 低功耗模式: Sleep 和 Stop
 - 一上电/掉电复位 (POR/PDR)
 - 一 掉电检测复位 (BOR)
 - 一 可编程的电压检测 (PVD)
- 通用输入输出(I/O)
 - 一 多达 30 个 I/O,均可作为外部中断
 - 驱动电流 8 mA
 - 4个 GPIO 支持超强灌电流,可配置为 80mA/ 60 mA/ 40 mA/ 20 mA
- 3 通道 DMA 控制器
- 1 x 12 位 ADC
 - 一 支持 最多 10 个外部输入通道
 - 一 输入电压转换范围: 0~Vcc

■ 定时器

- 1 个 16 位高级控制定时器 (TIM1)
- 4 个通用的 16 位定时器 (TIM3/TIM14/TIM16/TIM17)
- 1 个低功耗定时器(LPTIM),支持从 stop 模式 唤醒
- 1 个独立看门狗定时器 (IWDT)
- 1 个窗口看门狗定时器 (WWDT)
- 1 个 SysTick timer
- 1 个 IRTIM
- RTC
- 通讯接口
 - 一 2 个串行外设接口(SPI)
 - 2 个通用同步/异步收发器(USART),支持自动波特率检测
 - 1 个 I²C 接口,支持标准模式 (100 kHz)、 快速模式 (400 kHz),支持 7 位寻址模式
- 支持 4 位 7 段共阴极 LED 数码管
 - 一可循环扫描1位、2位、3位、4位数字
- 硬件 CRC-32 模块
- 2个比较器
- 唯一 UID
- 串行单线调试 (SWD)
- 工作温度: -40~85℃
- 封装 LQFP32, QFN32(5*5), QFN32(4*4), QFN24, SSOP24, QFN20, TSSOP20

目录

ř	品特性	性	
1.	简介	介	5
2.	功能	能概述	10
	2.1.	Arm® Cortex®-M0+ 内核	10
	2.2.	存储器	10
	2.3.	Boot 模式	10
	2.4.	时钟系统	11
	2.5.	电源管理	11
	2.5.	5.1. 电源框图	12
	2.5.	5.2. 电源监控	12
	2.5.	5.3. 电压调节器	14
	2.5.	5.4. 低功耗模式	14
	2.6.	复位	14
	2.6.	6.1. 电源复位	14
	2.6.	6.2. 系统复位	14
	2.7.	通用输入输出 GPIO	15
	2.8.	DMA	15
	2.9.	中断	15
	2.9.	9.1. 中断控制器 NVIC	15
	2.9.	9.2. 扩展中断 EXTI	16
	2.10.	. 模数转换器 ADC	16
	2.11.	. 比较器(COMP)	16
	2.11	11.1. COMP 主要特性	16
	2.12.	. 定时器	17
	2.12	12.1. 高级定时器	17
	2.12	12.2. 通用定时器	18
	2.12	12.3. 低功耗定时器	18
	2.12	12.4. IWDG	18
	2.12	12.5. WWDG	18
	2.12	12.6. SysTick timer	19
	2.13.	. 实时时钟 RTC	19
	2.14.	. I ² C 接口	19
	2.15.	. 通用同步异步收发器 USART	20
	2.16.	串行外设接口 SPI	21
	2.17.	. SWD	21
3.	引胠	脚配置	22
	3.1.	端口 A 复用功能映射	43

	3.2.	端口	B 复用功能映射	44
	3.3.	端口	F 复用功能映射	44
4.	存储	器映	射射	45
5.	电气	特性		49
	5.1.	测试	徐件	49
	5.1.	1.	最小值和最大值	49
	5.1.	2.	典型值	49
	5.2.	绝对	l最大额定值	49
	5.3.	工作	-条件	50
	5.3.	1.	通用工作条件	50
	5.3.	2.	上下电工作条件	50
	5.3.	3.	内嵌复位和 LVD 模块特性	50
	5.3.	4.	工作电流特性	52
	5.3.	5.	低功耗模式唤醒时间	53
	5.3.	6.	外部时钟源特性	53
	5.3.	7.	内部高频时钟源 HSI 特性	56
	5.3.	8.	内部低频时钟源 LSI 特性	56
	5.3.	9.	锁相环 PLL 特性	57
	5.3.	10.	存储器特性	57
	5.3.	11.	EFT 特性	57
	5.3.	12.	ESD & LU 特性	58
	5.3.	13.	端口特性	58
	5.3.	14.	NRST 引脚特性	59
	5.3.	15.	ADC 特性	59
	5.3.	16.	比较器特性	59
	5.3.	17.	温度传感器特性	60
	5.3.	18.	内置参考电压特性	61
	5.3.	19.	定时器特性	61
	5.3.	20.	通讯口特性	62
6.	封装	信息		66
	6.1.	LQF	FP32 封装尺寸	66
	6.2.	QFN	V32(5*5)封装尺寸	67
	6.3.	QFN	V32(4*4)封装尺寸	68
	6.4.	QFN	V24 封装尺寸	69
	6.5.	SSC	DP24 封装尺寸	70
	6.6.	QFN	V20 封装尺寸	71
	6.7.	TSS	SOP20 封装尺寸	72
7.	订则	9信息	l	73
Ω	版本	(压由		74

1. 简介

PY32F030 系列微控制器采用高性能的 32 位 ARM® Cortex®-M0+ 内核, 宽电压工作范围的 MCU。嵌入高达 64 Kbytes flash 和 8 Kbytes SRAM 存储器,最高工作频率 48 MHz。包含多种不同封装类型多款产品。芯片集成多路 I²C、SPI、USART等通讯外设,1路 12bit ADC,5 个 16 位定时器,以及 2 路比较器。

PY32F030 系列微控制器的工作温度范围为-40℃ ~ 85℃,工作电压范围 1.7 V ~ 5.5 V。芯片提供 sleep 和 stop 低功耗工作模式,可以满足不同的低功耗应用。

PY32F030 系列微控制器适用于多种应用场景,例如控制器、手持设备、PC 外设、游戏和 GPS 平台、工业应用等。

表 1-1 PY32F030 系列 LQFP32 产品规划及特征

			及 1-1 F 1 521 050 奈列 LQ I F 52) 日内が 初入 行列 L									
	外设	PY32F0 30K18T	PY32F0 30K17T	PY32F0 30K16T	PY32F0 30K14T	PY32F030 K28T / -E	PY32F0 30K27T	PY32F0 30K26T	PY32F0 30K24T			
Flash memory (Kbyte)		64	48	32	16	64	48	32	16			
SR	AM (Kbyte)	8	6	4	2	8	6	4	2			
	高级定时器		1 (16-bit)									
定	通用定时器				4 (1	6-bit)						
时	低功耗定时					1						
器	器		1									
НН	SysTick		1									
	Watchdog		2									
通	SPI	2										
讯	I ² C	1										
П	USART	2										
	DMA	3 ch										
	RTC	Yes										
	通用端口	28 30										
А	DC 通道数	40.0										
(タ	卜部 + 内部)	10+2										
比较器		2										
	最高主频				48	MHz						
	工作电压				1.7~	-5.5 V						
	封装				LQI	FP32						

表 1-2 PY32F030 系列 QFN32 产品规划及特征

5	小设	PY32 F030K 18U	PY32 F030K 17U	PY32 F030K 16U	PY32 F030K 14U	PY32 F030K 28U	PY32 F030K 27U	PY32 F030K 26U	PY32 F030K 24U	PY32 F030K 38U-E	PY32F030 K48U-E	
me (K	lash emory byte)	64	48	32	16 64 48 32 16						64	
	RAM byte)	8	6	4	2	8	6	4	2	8	8	
	高级											
	定时		1 (16-bit)									
	器											
	通用											
定	定时		4 (16-bit)									
时	器											
器	低功											
	耗定	1										
	时器											
	Sys- Tick	1										
	Watc hdog	2										
通	SPI	2										
讯	I ² C	1										
	USA RT	2										
	MA	3 ch										
F	RTC	Yes										
通用	用端口		2	8					30			
AD	C通道											
	数	10+2										
(夕	部 +						IUTZ					
Þ	引部)											
比	较器						2					
最高	高主频					4	8 MHz					
工作	作电压					1.	7~5.5 V					
畫	討装				C	FN32(5*	5)				QFN32(4*4)	

表 1-3 PY32F030 系列 SSOP24 产品规划及特征

	外设	PY32F030E18M	PY32F030E26M		
Flas	h memory (Kbyte)	64	32		
;	SRAM (Kbyte)	8	4		
	高级定时器	1 (16-bit)			
定时器	通用定时器	4 (16-bit)			
VEH 1 49	低功耗定时器	1			
	SysTick	1			

	外设	PY32F030E18M	PY32F030E26M		
	Watchdog	2			
	SPI	2			
通讯口	I ² C	1			
	USART	2			
	DMA	3 0	ch		
	RTC	Yes			
	通用端口	22			
	ADC 通道数	10+2			
	(外部 + 内部)	10-	F Z		
	比较器	2			
	最高主频	48 MHz			
	工作电压	1.7 ~ 5.5 V			
	封装	SSOP24			

表 1-4 PY32F030 系列 QFN24 产品规划及特征

外i	殳	PY32F030E18U-E
Flash memo	ory (Kbyte)	64
SRAM (Kbyte)	8
	高级定时器	1 (16-bit)
	通用定时器	4 (16-bit)
定时器	低功耗定时器	1
	SysTick	1
	Watchdog	2
	SPI	2
通讯口	I ² C	1
	USART	2
DM	A	3 ch
RT	С	Yes
通用並	端口	23
ADC 通	道数	
(外部 +		10+2
比较		2
		48 MHz
		1.7 ~ 5.5 V
工作		QFN24
封	友	QFIV24

表 1-5 PY32F030 系列 QFN20 产品规划及特征

外设	PY32F030 F18U	PY32F030 F17U	PY32F030 F16U	PY32F030 F28U / -E	PY32F030 F27U	PY32F030 F26U
Flash memory (Kbyte)	64	48	32	64	48	32
SRAM (Kbyte)	8	6	4	8	6	4

外设		PY32F030 F18U									
	高级定时器		1 (16-bit)								
定	通用定时器	4 (16-bit)									
时	低功耗定时器		1								
器	SysTick		1								
	Watchdog			2	2						
通	SPI			2	2						
讯	I ² C		1								
	USART	2									
	DMA	3 ch									
	RTC		Yes								
	通用端口	18 18									
	ADC 通道数										
	(外部 + 内部)		5+2	8+2							
	比较器	2									
	最高主频	48 MHz									
	工作电压	1.7 ~ 5.5 V									
	封装	QFN20									

表 1-6 PY32F030 系列 TSSOP20 产品规划及特征

	外设	PY32F0 30F18P	PY32F0 30F17P	PY32F0 30F16P	PY32F0 30F28P	PY32F0 30F27P	PY32F0 30F26P	PY32F0 30F38P	PY32F0 30F46P		
Flash memory (Kbyte)		64	48	32	64	48	32	64	32		
5	SRAM (Kbyte)	8	6	4	8	6	4	8	4		
	高级定时器		1 (16-bit)								
定	通用定时器		4 (16-bit)								
时	低功耗定时器		1								
器	SysTick		1								
	Watchdog		2								
通	SPI	2									
讯	I ² C	1									
	USART		2								
	DMA	3 ch									
	RTC	Yes									
	通用端口	18									
	ADC 通道数		0.0					0.0	0.0		
	(外部 + 内部)	2+2 8+2 9+2 8							8+2		
比较器		2									
	最高主频				48 N	ИНz					
	工作电压				1.7 ~	5.5 V					
	封装				TSSC	DP20					

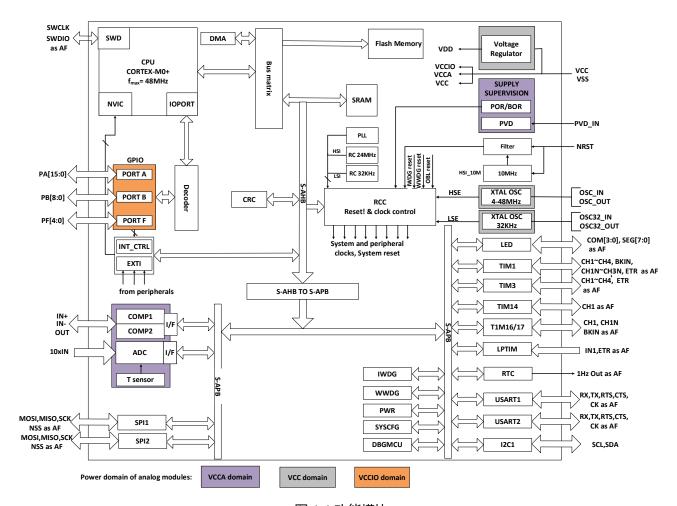


图 1-1 功能模块

2. 功能概述

2.1. Arm® Cortex®-M0+ 内核

Arm® Cortex®- M0+ 是一款为广泛的嵌入式应用设计的入门级 32 位 Arm Cortex 处理器。它为开发人员提供了显著的好处,包括:

- 结构简单,易于学习和编程
- 超低功耗,节能运行
- 精简的代码密度等

Cortex-M0+ 处理器是 32 位内核,面积和功耗优化高,为 2 级流水的冯诺伊曼架构。处理器通过精简但强大的指令集和广泛优化的设计,提供高端处理硬件,包含单周期乘法器,提供了 32 位架构计算机所期望的卓越性能,比其他 8 位和 16 位微控制器具有更高的代码密度。

Cortex-M0+与一个嵌套的矢量中断控制器(NVIC)紧密耦合。

2.2. 存储器

片内集成 SRAM。通过 bytes (8 位) 、half-word (16 位) 或者 word (32 位) 的方式可访问 SRAM。

片内集成 Flash,包含两个不同的物理区域组成:

- Main flash 区域,它包含应用程序和用户数据
- Information 区域, 4 KBytes, 它包括以下部分:
 - Option bytes
 - UID bytes
 - System memory

对 Flash main memory 的保护包括以下几种机制:

- read protection(RDP), 防止来自外部的访问。
- wrtie protection (WRP) 控制,以防止不想要的写操作(由于程序存储器指针 PC 的混乱)。写保护的最小保护单位为 4Kbytes。
- Option byte 写保护,专门的解锁设计。

2.3. Boot 模式

通过 BOOT0 pin 和 boot 配置位 nBOOT1(存放于 Option bytes 中),可选择三种不同的启动模式,如下表所示:

Boot mod	e configuration	Made
nBOOT1 bit	BOOT0 pin	Mode
X	0	选择 Main flash 作为启动区
1	1	选择 System memory 作为启动区
0	1	选择 SRAM 作为启动区

表 2-1 Boot 配置

Boot loader 程序存储在 System memory, 用于通过 USART 接口下载 Flash 程序。

2.4. 时钟系统

CPU 启动后默认系统时钟频率为 HSI 8 MHz,在程序运行后可以重新配置系统时钟频率和系统时钟源。可以选择的高频时钟有:

- 一个 4/8/16/22.12/24 MHz 可配置的内部高精度 HSI 时钟。
- 一个 32.768 KHz 可配置的内部 LSI 时钟。
- 4~32 MHz HSE 时钟,并且可以使能 CSS 功能检测 HSE。如果 CSS fail,硬件会自动转换系统时钟为 HSI,HSI 频率由软件配置。同时 CPU NMI 中断产生。
- 一个 32.768 KHz LSE 时钟。
- PLL 时钟,PLL 源可以选择 HSI 和 HSE。如果选择 HSE 源,当 CSS 使能并且 CSS fail 时,关闭 PLL 和 HSE,硬件选择系统时钟源为 HSI。

AHB 时钟可以基于系统时钟分频,APB 时钟可以基于 AHB 时钟分频。AHB 和 APB 时钟频率最高为 48 MHz。

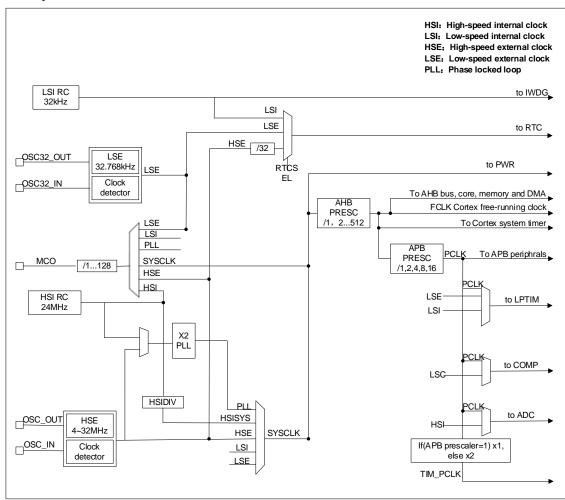


图 2-1 系统时钟结构图

2.5. 电源管理

2.5.1. 电源框图

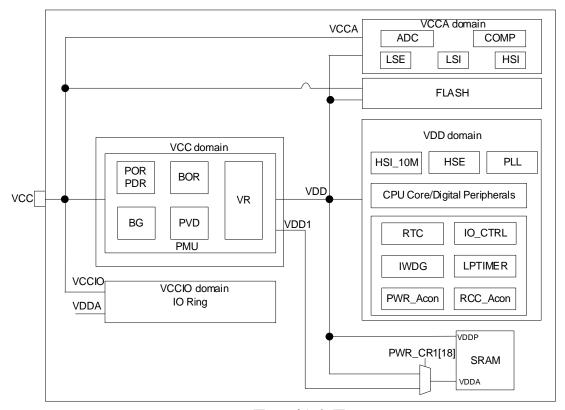


图 2-2 电源框图

表 2-2 电源框图

编号	电源	東 电源值 描述			
1	Vcc	1.7 V ~ 5.5 V	通过电源管脚为芯片提供电源,其供电模块为:部分模拟电路。		
2	Vcca	1.7 V ~ 5.5 V	给大部分模拟模块供电,来自于 Vcc PAD(也可设计单独电源 PAD)。		
3	Vccio	1.7 V ~ 5.5 V	给 IO 供电,来自于 Vcc PAD		
4	V _{DD}	1.2 V/1.0 V±10%	来自于 VR 的输出,为芯片内部主要逻辑电路、SRAM 供电。当 MR 供电时,输出 1.2 V。当进入 stop 模式时,根据软件配置,可以由 MR 或者 LPR 供电,并根据软件配置决定 LPR 输出是 1.2 V 或者 1.0 V。		

2.5.2. 电源监控

2.5.2.1. 上下电复位 (POR/PDR)

芯片内设计 Power on reset (POR) /Power down reset (PDR) 模块,为芯片提供上电和下电复位。该模块在各种模式之下都保持工作。

2.5.2.2. 欠压复位 (BOR)

除了 POR/PDR 外,还实现了 BOR(brown out reset)。BOR 仅可以通过 option byte,进行使能和关闭操作。

当 BOR 被打开时,BOR 的阈值可以通过 Option byte 进行选择,且上升和下降检测点都可以被单独配置。

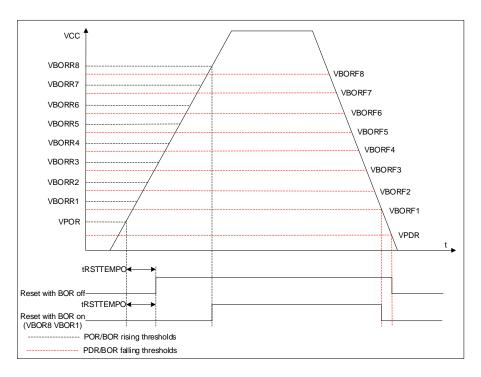


图 2-3 POR/PDR/BOR 阈值

2.5.2.3. 电压检测 (PVD)

Programmable Voltage detector (PVD)模块可以用来检测 Vcc 电源(也可以检测 PB7 引脚的电压),检测点可通过寄存器进行配置。当 Vcc 高于或者低于 PVD 的检测点时,产生相应的复位标识。该事件内部连接到 EXTI 的 line 16,取决于 EXTI line 16 上升/下降沿配置,当 Vcc 上升超过 PVD 的检测点,或者 Vcc 降低到 PVD 的检测点以下,产生中断,在中断服务程序中用户可以进行紧急的shutdown 任务。

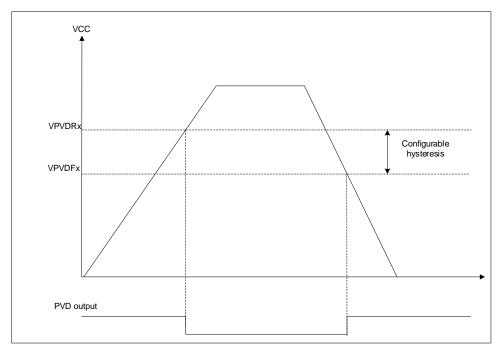


图 2-4 PVD 阈值

2.5.3. 电压调节器

芯片设计两个电压调节器:

- MR (Main regulator) 在芯片正常运行状态时保持工作。
- LPR (low power regulator) 在 stop 模式下,提供更低功耗的选择。

2.5.4. 低功耗模式

芯片在正常的运行模式之外,有2个低功耗模式:

- Sleep mode: CPU 时钟关闭 (NVIC, SysTick 等工作),外设可以配置为保持工作。(建议只使能必须工作的模块,在模块工作结束后关闭该模块)
- **Stop mode**: 该模式下 SRAM 和寄存器的内容保持,高速时钟 PLL、HSI 和 HSE 关闭,V_{DD}域下 大部分模块的时钟都被停掉。GPIO,PVD,COMP output,RTC 和 LPTIM 可以唤醒 stop 模式。

2.6. 复位

芯片内设计两种复位,分别是:电源复位和系统复位。

2.6.1. 电源复位

电源复位在以下几种情况下产生:

- 上下电复位 (POR/PDR)
- 欠压复位 (BOR)

2.6.2. 系统复位

当产生以下事件时,产生系统复位:

- NRST pin 的复位
- 窗口看门狗复位(WWDG)
- 独立看门狗复位(IWDG)
- SYSRESETREQ 软件复位
- option byte load 复位 (OBL)
- 电源复位 (POR/PDR、BOR)

2.7. 通用输入输出 GPIO

每个 GPIO 都可以由软件配置为输出(push-pull 或者 open drain),输入(floating, pull-up/down, analog),外设复用功能,锁定机制会冻结 I/O 口配置功能。

2.8. DMA

直接存储器存取(DMA)用来提供在外设和存储器之间或者存储器和存储器之间的高速数据传输。

DMA 控制器有 3 条 DMA 通道,每条通道负责管理来自 1 个或者多个外设对存储器访问的请求。DMA 控制器包括处理 DMA 请求的仲裁器,用于处理各个 DMA 请求的优先级。

DMA 支持循环的缓冲器管理,消除了当控制器到达缓冲器末端时需要干预用户代码。

每个通道都直接连接专用的硬件 DMA 请求,每个通道都同样支持软件触发。这些功能通过软件来配置。

DMA 可用于主要外设:SPI, I²C, USART, 所有 TIMx 计时器(除了 TIM14 和 LPTIM)和 ADC。

2.9. 中断

PY32F030 通过 Cortex-M0+ 处理器内嵌的矢量中断控制器(NVIC)和一个扩展中断/事件控制器(EXTI) 来处理异常。

2.9.1. 中断控制器 NVIC

NVIC 是 Cortex-M0+ 处理器内部紧耦合 IP。NVIC 可以处理来自处理器外部的 NMI(不可屏蔽中断)和可屏蔽外部中断,以及 Cortex-M0+ 内部异常。NVIC 提供了灵活的优先级管理。

处理器核心与 NVIC 的紧密耦合大大减少了中断事件和相应中断服务例程(ISR)启动之间的延迟。ISR 向量列在一个向量表中,存储在 NVIC 的一个基地地址。要执行的 ISR 的向量地址是由向量表基址和用作偏移量的 ISR 序号组成的。

如果高优先级的中断事件发生,而低优先级的中断事件刚好在等待响应,稍后到达的高优先级的中断事件将首先被响应。另一种优化称为尾链(tail-chaining)。当从一个高优先级的 ISR 返回时,然后启动一个挂起的低优先级的 ISR,将跳过不必要的处理器上下文的压栈和弹栈。这减少了延迟,提高了电源效率。

NVIC 特性:

- 低延时中断处理
- 4级中断优先级
- 支持 1 个 NMI 中断

- 支持 32 个可屏蔽外部中断
- 支持 10 个 Cortex-M0+ 异常
- 高优先级中断可打断低优先级中断响应
- 支持尾链(tail-chaining)优化
- 硬件中断向量检索

2.9.2. 扩展中断 EXTI

EXTI 增加了处理物理线事件的灵活性,并在处理器从 stop 模式唤醒时产生唤醒事件。

EXTI 控制器有多个通道,包括最多 16 个 GPIO, 1 个 PVD 输出, 2 个 COMP 输出,以及 RTC 和 LPTIM 唤醒信号。其中 GPIO, PVD, COMP 可以配置上升沿、下降沿或双沿触发。任何 GPIO 信号 通过选择信号配置为 EXTI0~15 通道。

每个 EXTI line 都可以通过寄存器独立屏蔽。

EXTI 控制器可以捕获比内部时钟周期短的脉冲。

EXTI 控制器中的寄存器锁存每个事件,即使是在 stop 模式下,处理器从停止模式唤醒后也能识别唤醒的来源,或者识别引起中断的 GPIO 和事件。

2.10. 模数转换器 ADC

芯片具有 1 个 12 位的 SARADC。该模块共有最多 12 个要被测量的通道,包括 10 个外部通道和 2 个内部通道。

各通道的转换模式可以设定为单次、连续、扫描、不连续模式。转换结果存储在左对齐或者右对齐的 16 位数据寄存器中。

模拟 watchdog 允许应用检测是否输入电压超出了用户定义的高或者低阈值。

ADC 实现了在低频率下运行,可获得很低的功耗。

在采样结束,转换结束,连续转换结束,模拟 watchdog 时转换电压超出阈值时产生中断请求。

2.11. 比较器(COMP)

芯片内集成通用比较器(general purpose comparators)COMP,也可以与 timer 组合在一起使用。 比较器可以被如下使用:

- 被模拟信号触发,产生低功耗模式唤醒功能
- 模拟信号调节
- 当与来自 timer 的 PWM 输出连接时,Cycle by cycle 的电流控制回路

2.11.1. COMP 主要特性

- 每个比较器有可配置的正或者负输入,以实现灵活的电压选择
 - ─ 多路 I/O pin
 - 电源 Vcc
 - 一 温度传感器的输出

- 一 内部参考电压和通过分压提供的 3 个分数值 (1/4、1/2、3/4)
- 迟滞功能可配置
- 可编程的速度和功耗
- 输出可以被连接到 I/O 或者 timer 的输入作为触发
 - OCREF_CLR 事件 (cycle by cycle 的电流控制)
 - 一 为快速 PWM shutdown 的刹车

每个 COMP 具有中断产生能力,用作芯片从低功耗模式(sleep 和 stop 模式)的唤醒(通过 EXTI)

2.12. 定时器

PY32F030不同定时器的特性如下表所示:

Timer 类型 位宽 **DMA** 捕获/比较通道 计数方向 预分频 互补输出 上, TIM1 16 位 1~65536 高级定时器 下, 支持 4 3 中央对齐 上, TIM3 下, 4 16-位 1~65536 支持 中央对齐 通用定时器 TIM14 16-位 上 1~65536 TIM16,TIM17 16-位 上 1~65536 支持 1 1

表 2-3 定时器特性

2.12.1. 高级定时器

高级定时器(TIM1)由 16 位被可编程分频器驱动的自动装载计数器组成。它可以被用作各种场景,包括:输入信号(输入捕获)的脉冲长度测量,或者产生输出波形(输出比较、输出 PWM、带死区插入的互补 PWM)。

TIM1包括4个独立通道,用作:

- 输入捕获
- 输出比较
- PWM产生(边缘或者中心对齐模式)
- 单脉冲模式输出

如果 TIM1 配置为标准的 16 位计时器,则它具有与 TIMx 计时器相同的特性。如果配置为 16 位 PWM 发生器,则具有全调制能力(0 - 100%)。

在 MCU debug 模式, TIM1 可以冻结计数。

具有相同架构的 timer 特性共享,因此 TIM1 可以通过计时器链接功能与其他计时器一起工作,以实现同步或事件链接。

TIM1 支持 DMA 功能。

2.12.2. 通用定时器

2.12.2.1. TIM3

- TIM3 通用定时器是由 16 位可编程分频器驱动的 16 位自动重装载计数器构成。具有 4 个独立的通道,每个用于输入捕获/输出比较,PWM 或者单脉冲模式输出。
- TIM3 可以通过计时器链接功能与 TIM1 一起工作.
- TIM3 支持 DMA 功能。
- TIM3 能够处理正交(增量)编码器信号和数字输出从 1 到 3 霍尔效应传感器。
- 在 MCU debug 模式,TIM3 可以冻结计数。

2.12.2.2. TIM14

- 通用定时器 TIM14 由可编程预分频器驱动的 16 位自动装载计数器构成。
- TIM14 具有 1 个独立通道用于输入捕获/输出比较,PWM 或者单脉冲模式输出。
- 在 MCU debug 模式,TIM14 可以冻结计数。

2.12.2.3. TIM16/TIM17

- TIM16 和 TIM17 由可编程预分频器驱动的 16 位自动装载计数器构成。
- TIM16/TIM17 具有 1 个独立通道用于输入捕获/输出比较,PWM 或者单脉冲模式输出。
- TIM16/TIM17 具有带死区的互补输出。
- TIM16/TIM17 支持 DMA 功能。
- 在 MCU debug 模式, TIM16/TIM17 可以冻结计数。

2.12.3. 低功耗定时器

- LPTIM 为 16 位向上计数器,包含 3 位预分频器。只支持单次计数。
- LPTIM 可以配置为 stop 模式唤醒源。
- 在 MCU debug 模式,LPTIM 可以冻结计数值。

2.12.4. IWDG

- 芯片内集成了一个 Independent watchdog(简称 IWDG),该模块具有高安全级别、时序精确及 灵活使用的特点。IWDG 发现并解决由于软件失效造成的功能混乱,并在计数器达到指定的 timeout 值时触发系统复位。
- IWDG 由 LSI 提供时钟,这样即使主时钟 Fail,也能保持工作。
- IWDG 最适合需要 watchdog 作为主应用之外的独立过程,并且无很高的时序准确度限制的应用。
- 通过 option byte 的控制,可以使能 IWDG 硬件模式。
- IWDG 是 stop 模式的唤醒源,以复位的方式唤醒 stop 模式。
- 在 MCU debug 模式, IWDG 可以冻结计数值。

2.12.5. WWDG

系统窗口看门狗是基于一个 7 位的下行计数器,可以设置为自由运行。当出现问题时,它可以作为一个看门狗来复位系统。计数时钟为 APB 时钟(PCLK)。它具有预警中断能力,计数器可以在 MCU debug 模式下被冻结。

2.12.6. SysTick timer

SysTick 计数器专门用于实时操作系统(RTOS),但也可以用作标准的向下计数器。

SysTick 特性:

- 24位向下计数
- 自装载能力
- 计数器记到0时可产生中断(可屏蔽)

2.13. 实时时钟 RTC

- 实时时钟是一个独立的定时器。RTC 模块拥有一组连续计数的计数器,在相应软件配置下,可提供时钟日历的功能。修改计数器的值可以重新设置系统当前的时间和日期。
- RTC 为预分频系数最高为 2²⁰ 的 32 位可编程计数器。
- RTC 计数器时钟源可以为 LSE/LSI, 可以作为 stop 唤醒源。
- RTC 可以产生闹钟中断, 秒中断和溢出中断(可屏蔽)。
- RTC 支持时钟 calibration。
- 在 MCU debug 模式,RTC 可以冻结计数。

2.14. I²C 接口

 I^2C (inter-integrated circuit)总线接口连接微控制器和串行 I^2C 总线。它提供多主机功能,控制所有 I^2C 总线特定的顺序、协议、仲裁和时序。支持标准 (Sm) 、快速 (Fm) 。

I²C 特性:

- Slave 和 master 模式
- 多主机功能:可以做 master, 也可以做 slave
- 支持不同通讯速度
 - 标准模式 (Sm): 高达 100 kHz快速模式 (Fm): 高达 400 kHz
- 作为 Master
 - 一 产生 Clock
 - Start 和 Stop 的产生
- 作为 slave
 - 一 可编程的 I²C 地址检测
 - 一 Stop 位的发现
- 7位寻址模式
- 通用广播 (General call)
- 状态标志位

- 一 发送/接收模式标志位
- 一 字节传输完成标志位
- I²C busy 标志位
- 错误标志位
 - Master arbitration loss
 - 一 地址/数据传输后的 ACK failure
 - Start/Stop 错误
 - Overrun/Underrun(时钟拉长功能 disable)
- 可选的时钟拉长功能
- 具备 DMA 能力的单字节 buffer
- 软件复位
- 模拟噪声滤波功能

2.15. 通用同步异步收发器 USART

PY32F030包含2个USART,2个功能完全一致。

通用同步异步收发器(USART)提供了一种灵活的方法与使用工业标准NRZ异步串行数据格式的外部设备之间进行全双工数据交换。USART利用分数波特率发生器提供宽范围的波特率选择。

它支持同步单向通信和半双工单线通信,它还允许多处理器通信。

支持自动波特率检测。

使用多缓冲器配置的DMA方式,可以实现高速数据通信。

USART特性:

- 全双工异步通信
- NRZ 标准格式
- 可配置 16 倍或者 8 倍过采样,增加在速度和时钟容忍度的灵活性
- 发送和接收共用的可编程波特率,最高达 4.5 Mbit/s
- 自动波特率检测
- 可编程的数据长度8位或者9位
- 可配置的停止位(1或者2位)
- 同步模式和为同步通讯的时钟输出功能
- 单线半双工通讯
- 独立的发送和接收使能位
- 硬件流控制
- 通过 DMA 缓冲接收/发送字节
- 检测标志
 - 接收 buffer 满
 - 发送 buffer 空
 - 一 传输结束
- 奇偶校验控制
 - 一 发送校验位

- 一 对接收数据进行校验
- 帯标志的中断源
 - CTS 改变
 - 一 发送寄存器空
 - 一 发送完成
 - 一 接收数据寄存器满
 - 一 检测到总线空闲
 - 一 溢出错误
 - 一 帧错误
 - 一 噪音操作
 - 一 检测错误
- 多处理器通信
 - 一 如果地址不匹配,则进入静默模式
- 从静默模式唤醒:通过空闲检测和地址标志检测

2.16. 串行外设接口 SPI

PY32F030包含2个SPI。

串行外设接口(SPI)允许芯片与外部设备以半双工、全双工、单工同步的串行方式通信。此接口可以被配置成主模式,并为外部从设备提供通信时钟(SCK)。接口还能以多主配置方式工作。

SPI特性如下:

- Master 或者 slave 模式
- 3线全双工同步传输
- 2线半双工同步传输(有双向数据线)
- 2线单工同步传输 (无双向数据线)
- 8 位或者 16 位传输帧选择
- 支持多主模式
- 8 个主模式波特率预分频系数(最大为 fPCLK/4)
- 从模式频率(最大为 fPCLK/4)
- 主模式和从模式下均可以由软件或硬件进行 NSS 管理: 主/从操作模式的动态改变
- 可编程的时钟极性和相位
- 可编程的数据顺序,MSB 在前或 LSB 在前
- 可触发中断的专用发送和接收标志
- SPI 总线忙状态标志
- Motorola 模式
- 可引起中断的主模式故障、过载
- 2个具备 DMA 能力的 32 位 Rx 和 Tx FIFOs

2.17. SWD

ARM SWD接口允许串口调试工具连接到PY32F030。

3. 引脚配置

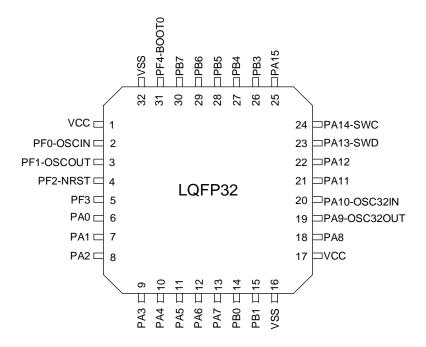


图 3-1 LQFP32 Pinout1 PY32F030K1xT

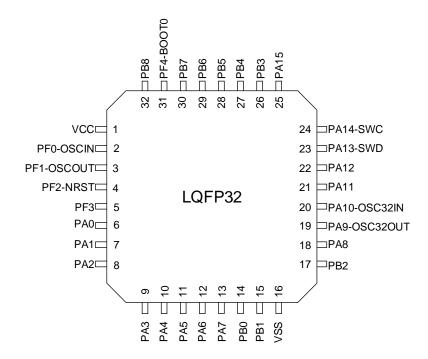


图 3-2 LQFP32 Pinout2 PY32F030K2xT / -E

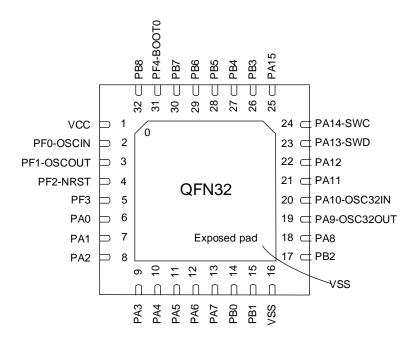


图 3-3 QFN32(5*5) Pinout2 PY32F030K2xU

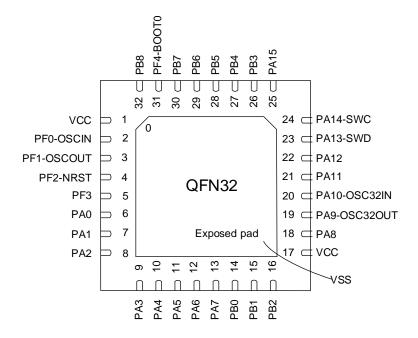


图 3-4 QFN32(5*5) Pinout3 PY32F030K3xU-E

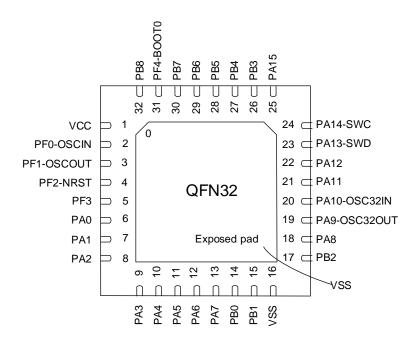


图 3-5 QFN32(4*4) Pinout4 PY32F030K4xU-E

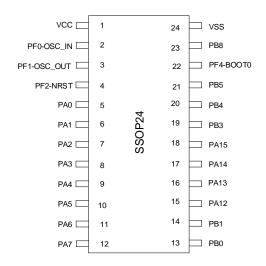


图 3-6 SSOP24 Pinout1 PY32F030E1xM

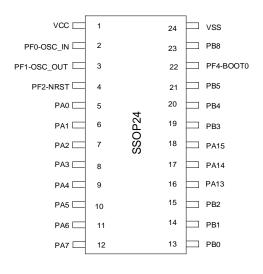


图 3-7 SSOP24 Pinout2 PY32F030E2xM

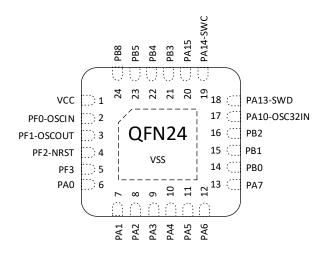


图 3-8 QFN24 Pinout1 PY32F030E1xU-E

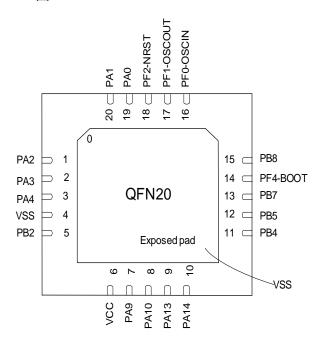


图 3-9 QFN20 Pinout1 PY32F030F1xU

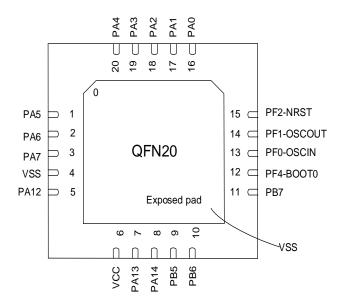


图 3-10 QFN20 Pinout2 PY32F030F2xU / -E

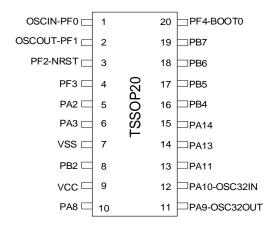


图 3-11 TSSOP20 Pinout1 PY32F030F1xP

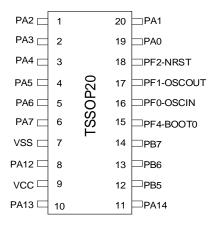


图 3-12 TSSOP20 Pinout2 PY32F030F2xP

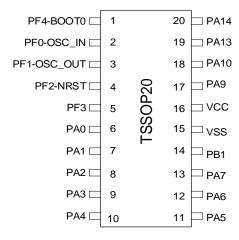


图 3-13 TSSOP20 Pinout3 PY32F030F3xP

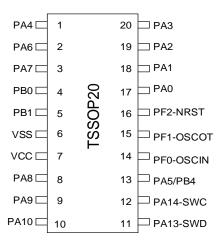


图 3-14 TSSOP20 Pinout4 PY32F030F4xP

表 3-1 引脚定义的术语和符号

类	型	符号	定义	
		S	Supply pin	
端口类型		G	Ground pin	
		I/O	Input/output pin	
		NC	无定义	
		СОМ	正常 5 V 端口,支持模拟输入输出功能	
端口结构		RST	复位端口,内部带弱上拉电阻,不支持模拟输入输出功能	
		_L	LED COM 端口,支持模拟输入输出功能	
Notes			除非有其他说明,不然所有端口都被在复位之间和之后,作为模拟输入	
端口功能	端口功能 复用功能 通过 GPIOx_AFR 寄存器选择的功能			

类型	符号	定义
附加功能		通过外设寄存器直接选择或使能的功能

表 3-2 LQFP32/QFN32 引脚定义

	封	装类	型						端口功能	á							
LQFP32 K1	LQFP32 K2	QFN32(5*5) K2	QFN32(5*5) K3	QFN32(4*4) K4	复位	器 二 業 工 業 工 業 工	端口结构	Notes	复用功能	附加功能							
-	-	-	-	-	NC	NC											
1	1	1	1	1	V _{CC} S		Digital pow	er supply									
									SPI2_SCK								
									USART2_RX								
2	2	2	2	2	PF0-OSC_IN- (PF0)	I/O	СОМ		TIM14_CH1	OSC_IN							
-	_			_	110-030_111- (110)	","	OOW		USART1_RX	000_111							
									USART2_TX								
									I ² C_SDA								
									SPI2_MISO								
									USART2_TX								
									USART1_TX								
3	3	3	3	3	PF1-OSC_OUT- (PF1)	I/O	COM		USART2_RX	OSC_OUT							
									I ² C_SCL								
									SP1_NSS								
									TIM14_CH1								
									MCO								
4	4	4	4	4	PF2-NRST	I/O	RST (1	(1)	SPI2_MOSI	NRST							
									USART2_RX								
									USART1_TX								
									USART2_TX								
5	5	5	5	5	PF3	I/O	COM		SPI2_MISO	COMP2_INP							
							• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •		SPI1_NSS								
									TIM3_CH3								
									RTC_OUT								
									SPI2_SCK								
									USART1_CTS								
									LED_DATA_B								
									USART2_CTS								
6	6	6	6	6	PA0	I/O	СОМ		COMP1_OUT	ADC_IN0							
						" •	23		TIM1_CH3	COMP1_INM							
									TIM1_CH1N								
								SPI1_MISO									
																USART2_TX	
									IR_OUT								

	封	装类	型 型						端口功能	Š.
LQFP32 K1	LQFP32 K2	QFN32(5*5) K2	QFN32(5*5) K3	QFN32(4*4) K4	复位	第 第 1 第 1 第	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
7	7	7	7	7	PA1	I/O	СОМ		SPI1_SCK USART1_RTS USART2_RTS LED_DATA_C EVENTOUT SPI1_MOSI USART2_RX TIM1_CH4 TIM1_CH2N MCO	COMP1_INP ADC_IN1
8	8	8	8	8	PA2	I/O	СОМ		SPI1_MOSI USART1_TX USART2_TX LED_DATA_D COMP2_OUT SPI1_SCK TIM3_CH1 I²C_SDA	COMP2_INM ADC_IN2
9	9	9	9	9	PA3	I/O	СОМ		SPI2_MISO USART1_RX USART2_RX LED_DATA_E EVENTOUT SPI1_MOSI TIM1_CH1 I²C_SCL	COMP2_INP ADC_IN3
10	10	10	10	10	PA4	I/O	СОМ		SPI1_NSS USART1_CK SPI2_MOSI LED_DATA_F TIM14_CH1 USART2_CK ENENTOUT RTC_OUT TIM3_CH3 USART2_TX	ADC_IN4
11	11	11	11	11	PA5	I/O	СОМ		SPI1_SCK LED_DATA_G LPTIM_ETR	ADC_IN5

	封	装类	型							
LQFP32 K1	LQFP32 K2	QFN32(5*5) K2	QFN32(5*5) K3	QFN32(4*4) K4	复位	課 二 業 二 業 二 業 二 業 二 業 二 業 二 業 1 1 1 1 1 1	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
									EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO	
12	12	12	12	12	PA6	I/O	СОМ		SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN LED_DATA_DP TIM16_CH1 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT	ADC_IN6
13	13	13	13	13	PA7	I/O	СОМ		SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM1_CH1N TIM14_CH1 TIM17_CH1 EVENTOUT COMP2_OUT USART1_TX USART2_TX I²C_SDA SPI1_MISO	ADC_IN7
14	14	14	14	14	PB0	I/O	СОМ		SPI1_NSS TIM3_CH3 TIM1_CH2N EVENTOUT COMP1_OUT	ADC_IN8
15	15	15	15	15	PB1	I/O	СОМ		TIM14_CH1 TIM3_CH4 TIM1_CH3N EVENTOUT	COMP1_INM ADC_IN9
16	16	16	17	16	V _{SS}	S			Grou	nd
-	17	17	16	17	PB2	I/O	СОМ		USART1_RX USART2_RX SPI2_SCK	COMP1_INP
17	-	-	-	-	Vcc	S			Digital pow	er supply
18	18	18	18	18	PA8	I/O	СОМ		SPI2_NSS USART1_CK	-

	封	装类	型						端口功能	
LQFP32 K1	LQFP32 K2	QFN32(5*5) K2	QFN32(5*5) K3	QFN32(4*4) K4	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
									TIM1_CH1 USART2_CK MCO EVENTOUT USART1_RX USART2_RX SPI1_MOSI I²C_SCL	
19	19	19	19	19	PA9	I/O	СОМ		SPI2_MISO USART1_TX TIM1_CH2 MCO I²C_SCL EVENTOUT I²C_SDA TIM1_BK SPI1_SCK USART1_RX	OSC32OUT
20	20	20	20	20	PA10	I/O	СОМ		SPI2_MOSI USART1_RX TIM1_CH3 TIM17_BKIN USART2_RX I²C_SDA EVENTOUT I²C_SCL SPI1_NSS USART1_TX IR_OUT	OS32IN
21	21	21	21	21	PA11	I/O	СОМ		SPI1_MISO USART1_CTS TIM1_CH4 EVENTOUT USART2_CTS I²C_SCL COMP1_OUT	-
22	22	22	22	22	PA12	I/O	СОМ		SPI1_MOSI USART1_RTS TIM1_ETR	-

	封	装类	型							
LQFP32 K1	LQFP32 K2	QFN32(5*5) K2	QFN32(5*5) K3	QFN32(4*4) K4	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
									USART2_RTS	
									EVENTOUT	
									I ² C_SDA	
									COMP2_OUT	
									SWDIO	
									IR_OUT	
									EVENTOUT	
23	23	23	23	23	PA13(SWDIO)	I/O	COM	(2)	SPI1_MISO	-
									TIM1_CH2	
									USART1_RX	
									MCO	
									SWCLK	
									USART1_TX	
24	24	24	24	24	PA14(SWCLK)	I/O	COM	(2)	USART2_TX	-
									EVENTOUT	
									MCO	
									SPI1_NSS	
									USART1_RX	
25	25	25	25	25	PA15	I/O	COM_L		USART2_RX	-
									LED_COM0	
									EVENTOUT	
									SPI1_SCK	
									TIM1_CH2	
26	26	26	26	26	PB3	I/O	COM_L		USART1_RTS	COMP2_INM
20	20	20	20	20	1 20	"	OOW_L		USART2_RTS	201111 2_111111
									LED_COM1	
									EVENTOUT	
									SPI1_MISO	
									TIM3_CH1	
									USART2_CTS	
27	27	27	27	27	PB4	I/O	COM_L		USART1_CTS	COMP2_INP
									TIM17_BKIN	
									LED_COM2	
									EVENTOUT	
									SPI1_MOSI	
									TIM3_CH2	
28	28	28	28	28	PB5	I/O	COM_L		TIM16_BKIN	-
									USART2_CK	
									USART1_CK	

	封	装类	型						端口功能	
LQFP32 K1	LQFP32 K2	QFN32(5*5) K2	QFN32(5*5) K3	QFN32(4*4) K4	复位	第口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
									LPTIM_IN1	
									LED_COM3	
									COMP1_OUT	
									USART1_TX	
									TIM1_CH3	
									TIM16_CH1N	
29	29	29	29	29	PB6	I/O	СОМ		USART2_TX	COMP2_INP
29	29	29	29	29	PD0	1/0	COM		SPI2_MISO	COMP2_INP
									I ² C_SCL	
									LPTIM_ETR	
									EVENTOUT	
									USART1_RX	
									SPI2_MOSI	
30	30	30	30	30	PB7	I/O	СОМ		TIM17_CH1N	COMP2_INM
30	30	30	30	30	F D1	1/0	COIVI		USART2_RX	PVD_IN
									I ² C_SDA	
									EVENTOUT	
31	31	31	31	31	PF4-BOOT0	I/O	COM	(3)	-	BOOT0
									SPI2_SCK	
									TIM16_CH1	
									I ² C1_SCL	
									USART2_TX	
									EVENTOUT	
-	32	32	32	32	PB8	I/O	COM		LED_DATA_A	COMP1_INP
									USART1_TX	
									SPI2_NSS	
									I ² C_SDA	
									TIM17_CH1	
									IR_OUT	
32	-	-	-	-	V _{SS}	S			Grou	nd

表 3-3 SSOP24 引脚定义

圭	技类型	틷				端口功能			
SSOP24 E1	SSOP24 E2	QFN24 E1	复位	西 茶口縣	外記口等	Notes	复用功能	附加功能	
1	1	1	V_{CC}	S			Digital power supply		

ŧ	対装类	<u></u>					端口功能						
SSOP24 E1	SSOP24 E2	QFN24 E1	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能					
							SPI2_SCK						
			DE0 000 IN				USART2_RX	-					
2	2	2	PF0-OSC_IN-	I/O	COM		TIM14_CH1	OSC_IN					
			(PF0)				USART1_RX	_					
							USART2_TX						
							I ² C_SDA						
							SPI2_MISO						
							USART2_TX	-					
	_	3	PF1-OSC_OUT-	1/0	COM		USART1_TX	OCC OUT					
3	3	3	(PF1)	I/O	COM		USART2_RX I ² C_SCL	OSC_OUT					
							SP1_NSS	-					
							TIM14_CH	-					
							MCO						
4	4	4	PF2 - NRST	I/O	RST	(1)	SPI2_MOSI	NRST					
-			11211101	"	1.01	(')	USART2_RX	141.01					
							USART1_TX						
							USART2_TX	-					
							SPI2_MISO	-					
-	-	5	5	5	5	5	5	PF3	I/O	СОМ		SPI1_NSS	COMP2_INP
										RTC_OUT	-		
							SPI2_SCK						
							USART1_CTS						
							LED_DATA_B						
							USART2_CTS						
5	5	6	PA0	I/O	СОМ		COMP1_OUT	ADC_IN0					
3	5	0	PAU	1/0	COIVI		TIM1_CH3	COMP1_INM					
							TIM1_CH1N						
							SPI1_MISO						
							USART2_TX						
							IR_OUT						
							SPI1_SCK						
							USART1_RTS	-					
							USART2_RTS	_					
							LED_DATA_C	-					
6	6	7	PA1	I/O	СОМ		EVENTOUT	COMP1_INP					
							SPI1_MOSI	ADC_IN1					
							USART2_RX	-					
							TIM1_CH4	-					
							TIM1_CH2N MCO	-					
						1	SPI1_MOSI	COMPO INIM					
7	7	8	PA2	I/O	COM		USART1_TX	COMP2_INM ADC_IN2					
<u> </u>				<u> </u>			USAKTI_TX	ADO_INZ					

圭	対装类型	띹					端口功能	
SSOP24 E1	SSOP24 E2	QFN24 E1	复位	報 口 器	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
							USART2_TX	
							LED_DATA_D	
							COMP2_OUT	
							SPI1_SCK	
							TIM3_CH1	
							I ² C_SDA	
							SPI2_MISO	
							USART1_RX	
							USART2_RX	
8	8	9	PA3	I/O	СОМ		LED_DATA_E	COMP2_INP
							EVENTOUT	ADC_IN3
							SPI1_MOSI	
							TIM1_CH1	
							I ² C_SCL	
							SPI1_NSS	
							USART1_CK	
							SPI2_MOSI	
							LED_DATA_F	
9	9	10	PA4	I/O	COM		TIM14_CH1 USART2_CK	ADC_IN4
							ENENTOUT	
							RTC_OUT	
							TIM3_CH3	
							USART2_TX	
							SPI1_SCK	
							LED_DATA_G	
							LPTIM_ETR	
10	10	11	PA5	I/O	СОМ		EVENTOUT	ADC_IN5
							TIM3_CH2	_
							USART2_RX	
							MCO	
							SPI1_MISO	
							TIM3_CH1	
							TIM1_BKIN	
11	11	12	PA6	I/O	СОМ		LED_DATA_DP	ADC_IN6
	' '	12	170	"	OOW		TIM16_CH1	/\DO_INO
							COMP1_OUT	
							USART1_CK	
							RTC_OUT	
							SPI1_MOSI	
							TIM3_CH2	A=
12	12	13	PA7	I/O	COM		TIM1_CH1N	ADC_IN7
							TIM14_CH1	
							TIM17_CH1	

畫	対装类型	틷					端口功能	
SSOP24 E1	SSOP24 E2	QFN24 E1	复位	第 二 業 二 業 二 第 二 第 二 第 二 第 二 第 三 第 章 3 5 8 1 8 1 8 1 8 1 8 1 8 1 8 1 8 1 8 1 8	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
							EVENTOUT	
							COMP2_OUT	
							USART1_TX	
							USART2_TX	
							I ² C_SDA	
							SPI1_MISO	
							SPI1_NSS	
							TIM3_CH3	
13	13	14	PB0	I/O	COM		TIM1_CH2N	ADC_IN8
							EVENTOUT	
							COMP1_OUT	
							TIM14_CH1	
14	14	15	PB1	I/O	СОМ		TIM3_CH4	COMP1_INM
17	17	13	1 51	"	OOW		TIM1_CH3N	ADC_IN9
							EVENTOUT	
							USART1_RX	
-	15	16	PB2	I/O	COM		USART2_RX	COMP1_INP
							SPI2_SCK	
							SPI2_MOSI	
							USART1_RX	
							TIM1_CH3	
							TIM17_BKIN	
							USART2_RX	
-	-	17	PA10	I/O	COM		I2C_SDA	OS32IN
							EVENTOUT	
							I2C_SCL	
							SPI1_NSS	
							USART1_TX	
							IR_OUT	
							SPI1_MOSI	
							USART1_RTS	
							TIM1_ETR	
15	-	-	PA12	I/O	COM		USART2_RTS	-
							EVENTOUT	
							I ² C_SDA	
							COMP2_OUT	
							SWDIO	
							IR_OUT	
							EVENTOUT	
16	16	18	PA13(SWDIO)	I/O	COM	(2)	SPI1_MISO	-
							TIM1_CH2	
							USART1_RX	
							MCO	
17	17	19	PA14(SWCLK)	I/O	COM	(2)	SWCLK	-

畫	対装类 型	띹					端口功能	
SSOP24 E1	SSOP24 E2	QFN24 E1	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
							USART1_TX	
							USART2_TX	
							EVENTOUT	
							MCO	
							SPI1_NSS	
							USART1_RX	
18	18	20	PA15	I/O	COM_L		USART2_RX	-
							LED_COM0	
							EVENTOUT	
							SPI1_SCK	
							TIM1_CH2	
19	19	21	PB3	I/O	COM_L		USART1_RTS	COMP2_INM
					_		USART2_RTS	_
							LED_COM1	
							EVENTOUT	
							SPI1_MISO	
							TIM3_CH1	
00	00	00	DD 4	1/0	0014		USART2_CTS	OOMBO IND
20	20	22	PB4	I/O	COM_L		USART1_CTS	COMP2_INP
							TIM17_BKIN	
							LED_COM2 EVENTOUT	
							SPI1_MOSI	
							TIM3_CH2	
							TIM16_BKIN	
							USART2_CK	
21	21	23	PB5	I/O	COM_L		USART1_CK	-
							LPTIM_IN1	
							LED_COM3	
							COMP1_OUT	
22	22	-	PF4-BOOT0	I/O	СОМ	(3)	-	BOOT0
							SPI2_SCK	
							TIM16_CH1	
							I ² C1_SCL	
							USART2_TX	
							EVENTOUT	
23	23	24	PB8	I/O	СОМ		LED_DATA_A	COMP1_INP
							USART1_TX	
							SPI2_NSS	
							I ² C_SDA	
							TIM17_CH1	
							IR_OUT	
24	24	-	V _{SS}	S			Groui	nd

表 3-4 QFN20/TSSOP20 引脚定义

		封装	类型			表 3-4 QFN20/TS				端口功能	j
QFN20 F1	QFN20 F2	TSSOP20 F1	TSSOP20 F2	TSSOP20 F3	TSSOP20 F4	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
16	13	1	16	2	14	PF0-OSC_IN- (PF0)	I/O	СОМ		SPI2_SCK USART2_RX TIM14_CH1 USART1_RX USART2_TX I²C_SDA	OSC_IN
17	14	2	17	3	15	PF1-OSC_OUT- (PF1)	I/O	СОМ		SPI2_MISO USART2_TX USART1_TX USART2_RX I^2C_SCL SP1_NSS TIM14_CH	OSC_OUT
18	15	3	18	4	16	PF2-NRST	I/O	RST	(1)	MCO SPI2_MOSI USART2_RX	NRST
-	-	4	-	5	-	PF3	I/O	СОМ		USART1_TX USART2_TX SPI2_MISO SPI1_NSS TIM3_CH3 RTC_OUT	COMP2_INP
19	16	-	19	6	17	PA0	I/O	СОМ		SPI2_SCK USART1_CTS USART2_CTS COMP1_OUT TIM1_CH3 TIM1_CH1N SPI1_MISO USART2_TX IR_OUT	ADC_IN0 COMP1_IN M
20	17	-	20	7	18	PA1	I/O	СОМ		SPI1_SCK USART1_RTS USART2_RTS EVENTOUT SPI1_MOSI USART2_RX TIM1_CH4 TIM1_CH2N	ADC_IN1 COMP1_INP

Table Tab			封装	类型							端口功能	
1	QFN20 F1	QFN20 F2	TSSOP20 F1	TSSOP20 F2	TSSOP20 F3	TSSOP20 F4	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
1											MCO	
1											SPI1_MOSI	
1											USART1_TX	
SPI1_SCK TIM3_CH1 PC_SDA SPI2_MISO USART1_RX USART2_RX EVENTOUT SPI1_MOSI TIM1_CH1 USART2_CK SPI2_MISO USART1_RX USART2_RX EVENTOUT SPI1_MOSI TIM1_CH1 PC_SCL SPI2_MOSI TIM1_CH1 USART2_CK SPI2_MOSI TIM1_CH1 USART2_CK SPI2_MOSI TIM1_CH1 USART2_CK SPI2_MOSI TIM1_CH1 USART2_CK ENENTOUT RTC_OUT TIM3_CH2 USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM1_CH1 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_CH1 USART1_CK RTC_OUT TIM1_CH1 TIM1_C												
Tima_cht	1	18	5	1	8	19	PA2	I/O	СОМ			
Parity P												M
2 19 6 2 9 20 PA3 I/O COM EVENTOUT SPI1_MOSI TIM1_CH1 FC SCL SPI2_MISO USART1_CK SPI2_MOSI TIM1_CH1 FC SCL SPI2_MOSI TIM1_CH1 FC SCL SPI2_MOSI TIM1_CH1 FC SCL SPI2_MOSI TIM1_CH1 USART1_CK SPI2_MOSI TIM1_CH1 USART2_CK ENENTOUT RTC_OUT TIM3_CH3 USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_CH1 TIM1_CH1 ADC_INF TIM3_CH2 USART1_CK RTC_OUT USART1_CK RTC_OUT USART1_CK RTC_OUT TIM3_CH2 TIM3_CH2 USART1_CK RTC_OUT USART1_CK RTC_OUT USART1_CK RTC_OUT TIM1_CH1N ADC_INF TIM1_CH1N TIM14_CH1 ADC_INF TIM1_CH1N TIM1_CH1N TIM14_CH1 ADC_INF TIM1_CH1N TIM14_CH1 ADC_INF TIM1_CH1N TIM1_CH1N												
19 6 2 9 20 PA3 I/O COM EVENTOUT SPI1_MOSI TIM1_CH1 I²C_SCL SPI2_MOSI TIM1_CH1 CMB TIM1_CH1 CMB TIM1_CH1 CMB TIM1_CH1 CMB TIM1_CH1 CMB CMB												
19												
2												
2												ADC IN3
SPI1_MOSI TIM1_CH1 PC_SCL SPI1_NSS USART1_CK SPI2_MOSI TIM14_CH1 USART2_CK ENENTOUT TIM3_CH3 USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_TX MCO COM EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_TX MCO COM TIM3_CH2 USART2_TX MCO COM TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_CH1 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TI	2	19	6	2	9	20	PA3	I/O	СОМ			
12C_SCL SPI1_NSS USART1_CK SPI2_MOSI TIM14_CH1 USART2_CK ENENTOUT RTC_OUT TIM3_CH3 USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO MCO SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_CK RTC_OUT USART1_CK RTC_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2												_
SPI1_NSS												
3 20 - 3 10 1												
SPI2_MOSI TIM14_CH1 USART2_CK ENENTOUT RTC_OUT TIM3_CH3 USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM18_CH1 TIM18_END												
TIM14_CH1												
3 20 - 3 10 1 PA4 I/O COM USART2_CK ENENTOUT RTC_OUT TIM3_CH3 USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_CH1 USART1_CK RTC_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH1 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM3_CH1												
ENENTOUT RTC_OUT TIM3_CH3 USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_CH1 USART1_CK RTC_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_CH1 USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM1_CH1N TIM14_CH1												
RTC_OUT TIM3_CH3 USART2_TX	3	20	-	3	10	1	PA4	I/O	СОМ			ADC_IN4
TIM3_CH3 USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BCH1 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM1_CH1 TIM1_BCH1 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM1_CH1N TIM1_CH1N TIM1_CH1N TIM1_CH1N												
USART2_TX SPI1_SCK LPTIM_ETR EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_CH1 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM1_CH1 SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM1_CH1 ADC_IN6 TIM3_CH2 TIM1_CH1N TIM1_CH1N												
- 1 - 4 11 - PA5												
- 1 - 4 11 - PA5 I/O COM EVENTOUT TIM3_CH2 USART2_RX MCO SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_CH1 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_CH1 SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM1_CH1N TIM1_CH1N TIM14_CH1												
- 1 - 4 11 - PA5												
- 1 - 4 11 - PAS												
- 2 - 5 12 2 PA6 I/O COM SPI1_MISO TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM16_CH1 SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM3_CH2 ADC_IN6	_	1	_	4	11	_	PA5	I/O	СОМ			ADC IN5
MCO												_
- 2 - 5 12 2 PA6 I/O COM TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM1_BKIN COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM1_BKIN ADC_IN6 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM1_CH1N ADC_IN7												
TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM1_BKIN TIM16_CH1 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH1 TIM3_CH1 TIM1_BKIN TIM16_CH1 SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH1 TIM1_CH1N ADC_IN6 TIM3_CH1 TIM1_CH1N ADC_IN7 TIM14_CH1												
- 2 - 5 12 2 PA6 I/O COM TIM1_BKIN - COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM1_BKIN ADC_IN6 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM3_CH2 TIM1_CH1N ADC_IN7												
- 2 - 5 12 2 PA6 I/O COM TIM16_CH1 ADC_IN6 COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM1_CH1N ADC_IN7 TIM14_CH1												
COMP1_OUT USART1_CK RTC_OUT		0		_	40		DAG	1/0	0014			A DO 1110
USART1_CK RTC_OUT SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM1_CH1N ADC_IN7	-	2	-	5	12	2	PA6	1/0	СОМ			ADC_IN6
- 3 - 6 13 3 PA7 I/O COM SPI1_MOSI TIM3_CH2 TIM1_CH1N TIM14_CH1												
- 3 - 6 13 3 PA7 I/O COM TIM1_CH1N ADC_IN7												
- 3 - 6 13 3 PA7 I/O COM TIM1_CH1N ADC_IN7												
TIM14_CH1		2		6	12	2	D / 7	1/0	COM			\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \
	_	3	_	O	13	٥	FA/	"/	COM			ADC_IN/
, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,											TIM17_CH1	

		封装	类型							端口功能	,
QFN20 F1	QFN20 F2	TSSOP20 F1	TSSOP20 F2	TSSOP20 F3	TSSOP20 F4	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
										EVENTOUT	
										COMP2_OUT	
										USART1_TX	
										USART2_TX	
										I ² C_SDA	
										SPI1_MISO	
										SPI1_NSS	
										TIM3_CH3	
-	-	-	-	-	4	PB0	I/O	COM		TIM1_CH2N	ADC_IN8
										EVENTOUT	
										COMP1_OUT	
										TIM14_CH1	
				4.4	_	DD4	1/0	COM		TIM3_CH4	ADC_IN9
-	-	-	-	14	5	PB1	I/O	СОМ		TIM1_CH3N	COMP1_IN M
										EVENTOUT	
4	4	7	7	15	6	Vss	S			Grou	nd
										USART1_RX	
5	-	8	-	-	-	PB2	I/O	COM		USART2_RX	COMP1_INP
										SPI2_SCK	
6	6	9	9	16	7	Vcc	S			Digital power	er supply
										SPI2_NSS	
										USART1_CK	
										TIM1_CH1	
										USART2_CK	
		10		_	8	PA8	I/O	СОМ		MCO	
-	-	10	-	-	0	FAO	1/0	COM		EVENTOUT	-
										USART1_RX	
										USART2_RX	
										SPI1_MOSI	
										I ² C_SCL	
										SPI2_MISO	
										USART1_TX	
										TIM1_CH2	
										MCO	
7		11	_	17	9	PA9	I/O	СОМ		I ² C_SCL	OSC32OUT
'	-	1.1	_	' '	9	r A3	"/	COIVI		EVENTOUT	03032001
										I ² C_SDA	
										TIM1_BK	
										SPI1_SCK	
							<u> </u>			USART1_RX	
8		10	-	10	10	PA10	I/O	СОМ		SPI2_MOSI	Ocalni
0	-	12	•	18	10	FAIU	1/0	COM		USART1_RX	OS32IN

Figure	QFN20 F1 QFN20 F2	F2	封装类型			副級	13 0		端口功能			
TIM17_BKIN USART2_RX I²C_SDA EVENTOUT I²C_SCL SPI1_NSS USART1_TX IR_OUT SPI1_MISO USART1_CTS TIM1_CH4 EVENTOUT USART2_CTS I²C_SCL COMP1_OUT SPI1_MOSI USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT ISART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT ISART1_RTS TIM1_ETR USART1_RTS TIM1_ETR USART1_RTS TIM1_ETR SPI1_MOSI USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT		QFN20	TSSOP20 F1	TSSOP20 F2	TSSOP20 F3	TSSOP20 F4	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
USART2_RX											TIM1_CH3	
											TIM17_BKIN	
EVENTOUT											USART2_RX	
											I ² C_SDA	
SPI1_NSS USART1_TX IR_OUT IR_OUT SPI1_MISO USART1_CTS TIM1_CH4 EVENTOUT USART2_CTS I²C_SCL COMP1_OUT SPI1_MOSI USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO IR_OUT SPI1_MOSI USART2_RTS SWDIO IR_OUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT IR_OUT											EVENTOUT	
USART1_TX IR_OUT SPI1_MISO USART1_CTS TIM1_CH4 EVENTOUT USART2_CTS I²C_SCL COMP1_OUT USART1_RTS TIM1_ETR USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO IR_OUT SPI1_MOSI USART2_RTS COMP2_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO											I ² C_SCL	
IR_OUT SPI1_MISO USART1_CTS TIM1_CH4 EVENTOUT USART2_CTS I²C_SCL COMP1_OUT SPI1_MOSI USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO IR_OUT SWDIO IR_OUT											SPI1_NSS	
SPI1_MISO USART1_CTS TIM1_CH4 EVENTOUT USART2_CTS I²C_SCL COMP1_OUT USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT											USART1_TX	
13 PA11 I/O COM USART1_CTS TIM1_CH4 EVENTOUT USART2_CTS 1²C_SCL COMP1_OUT SPI1_MOSI USART1_RTS TIM1_ETR USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT 1²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT											IR_OUT	
13 PA11											SPI1_MISO	
13 PA11											USART1_CTS	
USART2_CTS											TIM1_CH4	
I ² C_SCL COMP1_OUT SPI1_MOSI USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT I ² C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT	- -	- 1	13	-	-	-	PA11	I/O	COM		EVENTOUT	-
COMP1_OUT												
- 5 - 8 PA12 I/O COM SPI1_MOSI USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT												
- 5 - 8 - - PA12 I/O COM USART1_RTS TIM1_ETR USART2_RTS - EVENTOUT I ² C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT												
- 5 - 8 PA12 I/O COM TIM1_ETR USART2_RTS EVENTOUT I²C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT												
- 5 - 8 PA12 I/O COM USART2_RTS - EVENTOUT I ² C_SDA COMP2_OUT SWDIO IR_OUT												
EVENTOUT												
I2C_SDA	- 5	5	-	8	-	-	PA12	I/O	COM			-
COMP2_OUT SWDIO IR_OUT												
SWDIO IR_OUT												
IR_OUT												
0 7 144 40 40 44				4.0	40		DA 40(0)A(DIO)		0014	(0)		
9 7 14 10 19 11 PA13(SWDIO) I/O COM (2) SPI1_MISO -	9 7	′ ´	14	10	19	11	PA13(SWDIO)	I/O	COM	(2)		-
TIM1_CH2												
USART1_RX												
MCO SWCLK												
SWCLK												
	10 0		15	11	20	12	DA14(SWCLK)	1/0	COM	(2)		
TO 8 13 11 20 12 FAT4(SWCLR) 1/0 COM (2) OSART2_TX EVENTOUT		0	15	11	20	12	PA14(SWOLK)	1/0	COIVI	(2)		-
MCO												
SPI1_NSS												
USART1_RX												
13 PA15 I/O USART2_RX -	- -	-	-	-	-	13	PA15	I/O				-
EVENTOUT												
SPI1_SCK												
- - - - - PB3	_ _	_	_	_	_	_	PB3	I/O				COMP2_IN
USART1_RTS M	1 1						. 20	"				M

		封装	类型							端口功能	,
QFN20 F1	QFN20 F2	TSSOP20 F1	TSSOP20 F2	TSSOP20 F3	TSSOP20 F4	复位	端口类型	端口结构	Notes	复用功能	附加功能
										USART2_RTS	
										EVENTOUT	
										SPI1_MISO	
										TIM3_CH1	
11	-	16	-	-	13	PB4	I/O			USART2_CTS	COMP2_INP
										USART1_CTS	
										TIM17_BKIN	
										EVENTOUT	
										SPI1_MOSI	
										TIM3_CH2	
10	0	17	10			DDE	1/0			TIM16_BKIN	
12	9	17	12	-	-	PB5	I/O			USART2_CK	-
										USART1_CK LPTIM_IN1	
										COMP1_OUT	
										USART1_TX	
										TIM1_CH3	
										TIM16_CH1N	
										USART2_TX	
-	10	18	13	-	-	PB6	I/O	COM		SPI2_MISO	COMP2_INP
										I ² C_SCL	
										LPTIM_ETR	
										EVENTOUT	
										USART1_RX	
										SPI2_MOSI	
										TIM17_CH1N	COMP2_IN
13	11	19	14	-	-	PB7	I/O	COM		USART2_RX	M PVD_IN
										I ² C_SDA	FVD_IIV
										EVENTOUT	
14	12	20	15	1	-	PF4-BOOT0	I/O	COM	(3)	-	BOOT0
										SPI2_SCK	
										TIM16_CH1	
										I ² C1_SCL	
										USART2_TX	
15						PB8	I/O	СОМ		EVENTOUT	COMP1_INP
10	-	-	-	_	_	FD0	"/	COIVI		USART1_TX	COIVIF I_IINP
										SPI2_NSS	
										I ² C_SDA	
										TIM17_CH1	
										IR_OUT	
-	-	-	-	-	-	Vss	S			Grou	nd

^{1.} 选择 PF2 或者 NRST 是通过 option bytes 进行配置。

- 2. 复位后, PA13和 PA14两个 pin 被配置为 SWDIO和 SWCLK AF 功能, 前者内部上拉电阻、后者内部下拉电阻被激活。
- 3. PF4-BOOT0 默认数字输入模式,且下拉使能。

3.1. 端口 A 复用功能映射

表 3-5 端口 A 复用功能映射

***	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
端口								
	SPI2_SCK	USART1_CTS	-	LED_DATA_B	_	-	-	COMP1_OUT
PA0	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	-	USART2_TX	SPI1_MISO	-	-	TIM1_CH3	TIM1_CH1N	IR_OUT
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PA1	SPI1_SCK	USART1_RTS	-	LED_DATA_C	USART2_RTS	-	-	EVENTOUT
	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	-	USART2_RX	SPI1_MOSI	-	-	TIM1_CH4	TIM1_CH2N	MCO
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PA2	SPI1_MOSI	USART1_TX	-	LED_DATA_D	USART2_TX	-	-	COMP2_OUT
. ,	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	-	-	SPI1_SCK	-	I ² C_SDA	TIM3_CH1	-	-
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PA3	SPI2_MISO	USART1_RX	-	LED_DATA_E	USART2_RX	-	-	EVENTOUT
173	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	-	-	SPI1_MOSI	-	I ² C_SCL	TIM1_CH1	-	-
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
DA4	SPI1_NSS	USART1_CK	SPI2_MOSI	LED_DATA_F	TIM14_CH1	USART2_CK	-	EVENTOUT
PA4	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	1	USART2_TX	1	-	-	TIM3_CH3	-	RTC_OUT
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
	SPI1_SCK	-	-	LED_DATA_G	-	LPTIM1_ETR	-	EVENTOUT
PA5	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	-	USART2 RX	-	-	-	TIM3 CH2	-	MCO
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
	SPI1_MISO	TIM3_CH1	TIM1_BKIN	LED_DATA_DP	-	TIM16_CH1	-	COMP1_OUT
PA6	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	USART1_CK	-	-	-	-	-	-	RTC_OUT
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
	SPI1_MOSI	TIM3_CH2	TIM1_CH1N	-	TIM14_CH1	TIM17_CH1	EVENTOUT	COMP2_OUT
PA7	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	USART1_TX	USART2_TX	SPI1_MISO	-	I ² C_SDA	-	-	-
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
	SPI2_NSS	USART1 CK	TIM1_CH1	-	USART2_CK	MCO	-	EVENTOUT
PA8	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	USART1_RX	USART2 RX	SPI1_MOSI	-	I ² C SCL	-	_	-
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
	SPI2_MISO	USART1_TX	TIM1_CH2	-	USART2_TX	MCO	I ² C_SCL	EVENTOUT
PA9	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	USART1 RX	-	SPI1_SCK	-	I ² C_SDA	TIM1_BKIN	-	-
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
	SPI2_MOSI	USART1_RX	TIM1_CH3	-	USART2_RX	TIM17_BKIN	I ² C_SDA	EVENTOUT
PA10	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	USART1_TX	-	SPI1_NSS	-	I ² C_SCL	- Ai 13	-	- Ai 13
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PA11	SPI1_MISO	USART1_CTS	TIM1_CH4	- AI 3	USART2_CTS	EVENTOUT	I ² C_SCL	COMP1_OUT
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4		AF6	AF7
PA12		USART1_RTS	TIM1_ETR	- AF3		AF5	_	
	SPI1_MOSI				USART2_RTS	EVENTOUT AE5	I ² C_SDA	COMP2_OUT
DA40	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5 -	AF6 -	AF7
PA13	SWDIO	IR_OUT	- AF40		- AF40			EVENTOUT
1	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15

	USART1_RX	-	SPI1_MISO	-	-	TIM1_CH2	-	MCO
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
DA44	SWCLK	USART1_TX	ı	1	USART2_TX	ı	1	EVENTOUT
PA14	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	-	1	ı	1	1	ı	1	MCO
DA45	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PA15	SPI1_NSS	USART1_RX	-	-	USART2_RX	-	LED_COM0	EVENTOUT

3.2. 端口 B 复用功能映射

表 3-6 端口 B 复用功能映射

端口	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PB0	SPI1_NSS	TIM3_CH3	TIM1_CH2N	-	-	EVENTOUT	-	COMP1_OU T
PB1	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
РВТ	TIM14_CH1	TIM3_CH4	TIM1_CH3N	-	-	-	-	EVENTOUT
PB2	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PB2	USART1_RX	SPI2_SCK	-	USART2_RX	-	-	-	-
PB3	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PB3	SPI1_SCK	TIM1_CH2	-	USART1_RTS	USART2_RTS	-	LED_COM1	EVENTOUT
PB4	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PB4	SPI1_MISO	TIM3_CH1	-	USART1_CTS	USART2_CTS	TIM17_BKIN	LED_COM2	EVENTOUT
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PB5	SPI1_MOSI	TIM3_CH2	TIM16_BKIN	USART1_CK	USART2_CK	LPTIM_IN1	LED_COM3	COMP1_OU T
DDG	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PB6	USART1_TX	TIM1_CH3	TIM16_CH1N	SPI2_MISO	USART2_TX	LPTIM_ETR	I ² C_SCL	EVENTOUT
DD7	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PB7	USART1_RX	SPI2_MOSI	TIM17_CH1N	1	USART2_RX	1	I ² C_SDA	EVENTOUT
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
DDG	-	SPI2_SCK	TIM16_CH1	LED_DATA_A	USART2_TX	-	I ² C_SCL	EVENTOUT
PB8	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	USART1_TX	-	-	SPI2_NSS	I ² C_SDA	TIM17_CH1	-	IR_OUT

3.3. 端口 F 复用功能映射

表 3-7 端口 F 复用功能映射

端口	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
	-	-	TIM14_CH1	SPI2_SCK	USART2_RX	-	-	-
PF0-OSC_IN	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	USART1_RX	USART2_TX	•	•	I ² C_SDA	-	-	-
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
	-	-	•	SPI2_MISO	USART2_TX	-	-	-
PF1_OSC_OUT	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	USART1_TX	USART2_RX	SPI1_NSS	-	I ² C_SCL	TIM14_CH 1	-	-
DEC NOCT	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PF2-NRST	-	-	ı	SPI2_MOSI	USART2_RX	-	MCO	-
	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
DEO	USART1_TX	-	ı	SPI2_MISO	USART2_TX	-	ı	-
PF3	AF8	AF9	AF10	AF11	AF12	AF13	AF14	AF15
	-	-	SPI1_NSS	•	-	TIM3_CH3	-	RTC_OUT
DE4 DOOTO	AF0	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7
PF4-BOOT0	-	-	-	-	-	-	-	-

4. 存储器映射

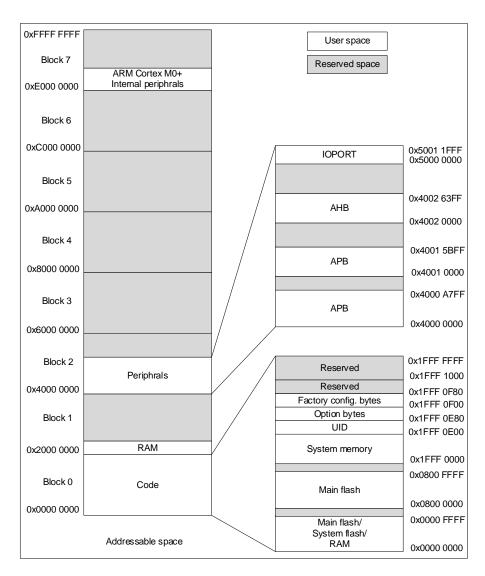


图 4-1 存储器映射

表 4-1 存储器地址

Туре	Boundary Address	Size	Memory Area	Description
	0x2000 2000-0x3FFF FFFF	512 MBytes	Reserved	-
SRAM				根据硬件不同,SRAM 最
	0x2000 0000-0x2000 1FFF	8 KBytes	SRAM	大为 8 KBytes
	0x1FFF 1000-0x1FFF FFFF	4 KBytes	Reserved	-
	0x1FFF 0F80-0x1FFF 0FFF	128 Bytes	Reserved	-
Code	0x1FFF 0F00-0x1FFF 0F7F	128 Bytes	Factory config	存放 HSI triming 数据、flash 擦写时间配置参数
	0x1FFF 0E80-0x1FFF 0EFF	128 Bytes	Option bytes	option bytes
	0x1FFF 0E00-0x1FFF 0E7F	128 Bytes	UID	Unique ID

Туре	Boundary Address	Size	Memory Area	Description
	0x1FFF 0000-0x1FFF 0DFF	3.5 KBytes	System memory	存放 boot loader
	0x0801 0000-0x1FFF FFFF	384 MBytes	Reserved	-
	0x0800 0000-0x0800 FFFF	64 KBytes	Main flash memory	-
	0x0001 0000-0x07FF FFFF	8 MBytes	Reserved	-
			根据 Boot 配置选择:	-
			1) Main flash	
	0x0000 0000-0x0000 FFFF	64 KBytes	memory	
			2) System memory	
			3) SRAM	

1. 上述空间除 0x1FFF 0E00-0x1FFF 0E7F 外,其余标注为 reserved 的空间,无法进行写操作,读为 0,且产生 response error。

表 4-2 外设寄存器地址

Bus	Boundary Address	Size	Peripheral
	0xE000 0000-0xE00F FFFF	1 Mbytes	M0+
	0x5000 1800-0x5FFF FFFF	256 MBytes	Reserved ⁽¹⁾
	0x5000 1400-0x5000 17FF	1 KBytes	GPIOF
	0x5000 1000-0x5000 13FF	1 KBytes	Reserved
AHB	0x5000 0C00-0x5000 0FFF	1 Kbytes	Reserved
	0x5000 0800-0x5000 0BFF	1 Kbytes	Reserved
	0x5000 0400-0x5000 07FF	1 Kbytes	GPIOB
	0x5000 0000-0x5000 03FF	1 Kbytes	GPIOA
	0x4002 3400-0x4FFF FFFF	-	Reserved
	0x4002 300C-0x4002 33FF	4 1/10.400	Reserved
	0x4002 3000-0x4002 3008	1 Kbytes	CRC
	0x4002 2400-0x4002 2FFF	-	Reserved
	0x4002 2124-0x4002 23FF	1 KDutoo	Reserved
ΔHR	0x4002 2000-0x4002 2120	1 KBytes	Flash
	0x4002 1C00-0x4002 1FFF	3 KBytes	Reserved
	0x4002 1888-0x4002 1BFF		Reserved
AIID	0x4002 1800-0x4002 1884	1 Kbytes	EXTI (2)
АНВ	0x4002 1400-0x4002 17FF	1 Kbytes	Reserved
	0x4002 1064-0x4002 13FF		Reserved
	0x4002 1000-0x4002 1060	1 KBytes	RCC (2)
	0x4002 0C00-0x4002 0FFF	1 KBytes	Reserved
	0x4002 0040-0x4002 03FF	4 KD: 4	Reserved
	0x4002 0000-0x4002 003C	1 KBytes	DMA
	0x4001 5C00-0x4001 FFFF	32 KBytes	Reserved
	0x4001 5880-0x4001 5BFF	4 KD too	Reserved
AHB	0x4001 5800-0x4001 587F	1 KBytes	DBG
	0x4001 4C00-0x4001 57FF	3 KBytes	Reserved
APB	0x4001 4850-0x4001 4BFF	4 KD: 4	Reserved
	0x4001 4800-0x4001 484C	1 KBytes	TIM17
	0x4001 4450-0x4001 47FF	1 KPvtoo	Reserved
	0x4001 4400-0x4001 404C	1 KBytes	TIM16
	0x4001 3C00-0x4001 43FF	2 KBytes	Reserved

Bus	Boundary Address	Size	Peripheral
	0x4001 381C-0x4001 3BFF		Reserved
	0x4001 3800-0x4001 3018	1 KBytes	USART1
	0x4001 3400-0x4001 37FF	1 Kbytes	Reserved
	0x4001 3010-0x4001 33FF		Reserved
	0x4001 3000-0x4001 300C	1 Kbytes	SPI1
	0x4001 2C50-0x4001 2FFF		Reserved
	0x4001 2C00-0x4001 2C4C	1 Kbytes	TIM1
	0x4001 2800-0x4001 2BFF	1 Kbytes	Reserved
	0x4001 270C-0x4001 27FF		Reserved
	0x4001 2400-0x4001 2708	1 Kbytes	ADC
	0x4001 0400-0x4001 23FF	8 Kbytes	Reserved
	0x4001 0220-0x4001 03FF	,	Reserved
	0x4001 0200-0x4001 021F	1 KBytes	COMP1 and COMP2
	0x4001 0000-0x4001 01FF	1 1	SYSCFG
	0x4000 B400-0x4000 FFFF	19 KBytes	Reserved
	0x4000 B000-0x4000 B3FF	1 KBytes	Reserved
	0x4000 8400-0x4000 AFFF	11 KBytes	Reserved
	0x4000 8000-0x4000 83FF	1 KBytes	Reserved
	0x4000 7C28-0x4000 7FFF		Reserved
	0x4000 7C00-0x4000 7C24	1 KBytes	LPTIM
	0x4000 7400-0x4000 7BFF	2 KBytes	Reserved
	0x4000 7018-0x4000 73FF	,	Reserved
	0x4000 7000-0x4000 7014	1 KBytes	PWR (3)
		6 KPutoo	
	0x4000 5800-0x4000 6FFF 0x4000 5434-0x4000 57FF	6 KBytes	Reserved Reserved
	0x4000 5400-0x4000 547F	1 KBytes	I ² C
	0x4000 3400-0x4000 5450 0x4000 4800-0x4000 53FF	3 KBytes	Reserved
	0x4000 441C-0x4000 47FF	3 KDytes	Reserved
	0x4000 441C-0x4000 4711	1 KBytes	USART2
	0x4000 3C00-0x4000 43FF	1 KBytes	Reserved
	0x4000 3810-0x4000 3BFF	1 NDytes	Reserved
	0x4000 3810-0x4000 3BFF	1 KBytes	SPI2
	0x4000 3400-0x4000 37FF	1 KBytes	Reserved
	0x4000 3400-0x4000 37FF	1 NDytes	Reserved
	0x4000 3014-0x4000 33FF	1 KBytes	IWDG
	0x4000 3000-0x4000 0010		Reserved
	0x4000 2C00-0x4000 2FFF	1 KBytes	WWDG
	0x4000 2830-0x4000 2BFF		Reserved
	0x4000 2800-0x4000 282C	1 KBytes	
			RTC (3)
	0x4000 2420-0x4000 27FF	1 KBytes	Reserved
	0x4000 2400-0x4000 241C	<u> </u>	LED
	0x4000 2054-0x4000 23FF	1 KBytes	Reserved
	0x4000 2000-0x4000 0050	-	TIM14
	0x4000 1800-0x4000 1FFF	2 KBytes	Reserved
	0x4000 1400-0x4000 17FF	1 KBytes	Reserved
	0x4000 1030-0x4000 13FF	1 KBytes	Reserved
	0x4000 1000-0x4000 102C		Reserved

Bus	Boundary Address	Size	Peripheral
	0x4000 0800-0x4000 0FFF	2 KBytes	Reserved
	0x4000 0450-0x4000 07FF	A IZI- (Reserved
	0x4000 0400-0x4000 044C	1 Kbytes	TIM3
	0x4000 0000-0x4000 03FF	1 KBytes	Reserved

- 1. 上表 AHB 标注为 Reserved 的地址空间,无法写操作,读回为 0,且产生 hardfault; APB 标注为 Reserved 的地址空间,无法写操作,读回为 0,不会产生 hardfault。
- 2. 不仅支持32位字访问,还支持半字和字节访问。
- 3. 不仅支持32位字访问,还支持半字和字节访问。

5. 电气特性

5.1. 测试条件

除非特殊说明,所有的电压都以 Vss 为基准。

5.1.1. 最小值和最大值

除非特殊说明,通过在环境温度 Ta=25°C 和 Ta=TA(max)下进行的芯片量产测试筛选,保证在最坏的环境温度、供电电压和时钟频率条件下达到最小值和最大值。

基于表格下方注解的电特性结果、设计仿真和/或工艺参数的数据,未在生产中进行测试。最小和最大数值参考了样品测试,取平均值再加或者减三倍的标准偏差。

5.1.2. 典型值

除非特殊说明,典型数据是基于 T_A=25°C 和 V_{CC}=3.3V。这些数据仅用于设计指导未经过测试。 典型的 ADC 精度数值是通过对一个标准批次的采样,在所有温度范围下测试得到,95%的芯片误差小于等于给出的数值。

5.2. 绝对最大额定值

如果加在芯片上超过以下表格给出的绝对最大值,可能会导致芯片永久性的损坏。这里只是列出了所能承受的强度分等,并不意味着在此条件下器件的功能操作无误。长时间工作在最大值条件下可能影响芯片的可靠性。

符号	描述	最小值	最大值	单位
Vcc	外部主供电电源	-0.3	6.25	V
V _{IN}	其他 Pin 的输入电压	-0.3	Vcc+0.3	V

表 5-1 电压特性(1)

1. 电源 Vcc 和地 Vss 引脚必须始终连接到外部允许范围内的供电系统上。

丰	5-2	电流特性
AX	J-Z	43/11/17

符号	描述	最大值	单位
I _{VCC}	流进 Vcc pin 的总电流(供应电流)(1)	100	
Ivss	流出 Vss pin 的总电流(流出电流) (1)	100	
	COM IO 的输出灌电流 ⁽²⁾	20	mA
I _{IO(PIN)}	COM_L IO 的输出灌电流 ⁽²⁾	80	
	所有 IO 的拉电流	-20	

- 1. 电源 Vcc 和地 Vss 引脚必须始终连接到外部允许范围内的供电系统上。
- 2. IO 类型可参考引脚定义的术语和符号。

表 5-3 温度特性

符号	描述	数值	单位
T _{STG}	存储温度范围	-65 ~ +150	°C
То	工作温度范围	-40 ~ +85	°C

5.3. 工作条件

5.3.1. 通用工作条件

表 5-4 通用工作条件

符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
f _{HCLK}	内部 AHB 时钟频率	-	0	48	MHz
f _{PCLK}	内部 APB 时钟频率	-	0	48	MHz
Vcc	标准工作电压	-	1.7	5.5	V
Vin	IO 输入电压	-	-0.3	Vcc+0.3	V
TA	环境温度	-	-40	85	°C
TJ	结温	-	-40	90	$^{\circ}$

5.3.2. 上下电工作条件

表 5-5 上电和掉电工作条件

符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
	Vcc上升速率	-	0	8	- 0.7
tvcc	Vcc下降速率	-	20	8	us/V

5.3.3. 内嵌复位和 LVD 模块特性

表 5-6 内嵌复位模块特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
t _{RSTTEMPO} (1)	复位重置时间	-	-	4.0	7.5	ms
M	000/000 年上河庄	上升沿	1.50(2)	1.60	1.70	V
VPOR/PDR	POR/PDR 复位阈值	下降沿	1.45 ⁽¹⁾	1.55	1.65(2)	V
	>=/+	上升沿	1.70(2)	1.80	1.90	V
V _{BOR1}	BOR 阈值 1	下降沿	1.60	1.70	1.80(2)	V
V _{BOR2}	BOR 阈值 2	上升沿	1.90(2)	2.00	2.10	V

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
		下降沿	1.80	1.90	2.00(2)	V
.,	- 0 - NR/+ 0	上升沿	2.10(2)	2.20	2.30	V
V _{BOR3}	BOR 阈值 3	下降沿	2.00	2.10	2.20(2)	V
		上升沿	2.30(2)	2.40	2.50	V
V _{BOR4}	BOR 阈值 4	下降沿	2.20	2.30	2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾	V
		上升沿	2.50(2)	2.60	2.70	V
V_{BOR5}	BOR 阈值 5	下降沿	2.40	2.50	2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾ 2.50 2.40 ⁽²⁾ 2.70 2.60 ⁽²⁾ 2.90 2.80 ⁽²⁾ 3.10 3.00 ⁽²⁾ 3.30 3.20 ⁽²⁾ 1.90 1.80 ⁽²⁾ 2.10 2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾ 2.50 2.40 ⁽²⁾ 2.70 2.60 ⁽²⁾ 2.90 2.80 ⁽²⁾ 3.10 3.00 ⁽²⁾ 3.30 3.20 ⁽²⁾ -	V
		上升沿	2.70(2)	2.80	2.90	V
V _{BOR6}	BOR 阈值 6	下降沿	2.60	2.70	2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾ 2.50 2.40 ⁽²⁾ 2.70 2.60 ⁽²⁾ 3.10 3.00 ⁽²⁾ 3.30 3.20 ⁽²⁾ 1.90 1.80 ⁽²⁾ 2.10 2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾ 2.50 2.40 ⁽²⁾ 2.70 2.60 ⁽²⁾ 2.90 2.80 ⁽²⁾ 3.10 3.00 ⁽²⁾ -	V
		上升沿	2.90(2)	3.00	3.10	V
V_{BOR7}	BOR 阈值 7	下降沿	2.80	2.90	2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾ 2.50 2.40 ⁽²⁾ 2.70 2.60 ⁽²⁾ 2.90 2.80 ⁽²⁾ 3.10 3.00 ⁽²⁾ 3.30 3.20 ⁽²⁾ 1.90 1.80 ⁽²⁾ 2.10 2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾ 2.50 2.40 ⁽²⁾ 2.70 2.60 ⁽²⁾ 2.90 2.80 ⁽²⁾ 3.10 3.00 ⁽²⁾ 3.30 3.20 ⁽²⁾ -	V
	>- 11-	上升沿	3.10(2)	3.20	3.30	V
V _{BOR8}	BOR 阈值 8	下降沿	3.00	3.10	2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾ 2.50 2.40 ⁽²⁾ 2.70 2.60 ⁽²⁾ 2.90 2.80 ⁽²⁾ 3.10 3.00 ⁽²⁾ 3.30 3.20 ⁽²⁾ 1.90 1.80 ⁽²⁾ 2.10 2.00 ⁽²⁾ 2.30 2.20 ⁽²⁾ 2.50 2.40 ⁽²⁾ 2.70 2.60 ⁽²⁾ 2.90 2.80 ⁽²⁾ 3.10 3.00 ⁽²⁾ -	V
		上升沿	1.70(2)	1.80	1.90	V
V_{PVD0}	PVD 阈值 0	下降沿	1.60	1.70	1.80(2)	V
V _{PVD1}	PVD 阈值 1	上升沿	1.90(2)	2.00	2.10	V
		下降沿	1.80	1.90	2.00(2)	V
.,		上升沿	2.10 ⁽²⁾	2.20	2.30	V
V _{PVD2}	PVD 阈值 2	下降沿	2.00	2.10	2.30 2.20(2) 2.50 2.40(2) 2.70 2.60(2) 2.90 2.80(2) 3.10 3.00(2) 3.30 3.20(2) 1.90 1.80(2) 2.10 2.00(2) 2.30 2.20(2) 2.50 2.40(2) 2.70 2.60(2) 2.90 2.80(2) 3.10 3.00(2) - 3.30 3.20(2) -	V
		上升沿	2.30(2)	2.40	2.50	V
V _{PVD3}	PVD 阈值 3	下降沿	2.20	2.30	2.40(2)	V
		上升沿	2.50(2)	2.60	2.70	V
V _{PVD4}	PVD 阈值 4	下降沿	2.40	2.50	2.60(2)	V
		上升沿	2.70(2)	2.80	2.90	V
V_{PVD5}	PVD 阈值 5	下降沿	2.60	2.70	2.80(2)	V
		上升沿	2.90(2)	3.00	3.10	V
V _{PVD6}	PVD 阈值 6	下降沿	2.80	2.90	3.00(2)	V
	-	上升沿	3.10 ⁽²⁾	3.20	3.30	V
V _{PVD7}	PVD 阈值 7	下降沿	3.00	3.10	3.20(2)	V
VPOR_PDR_hyst ⁽¹⁾	POR/PDR 迟滞电压	-	-	50	-	mV
$V_{PVD_BOR_hyst}^{(1)}$	PVD 迟滞电压	-	-	100	-	mV
I _{dd(PVD)}	PVD功耗	-	-	0.6	-	uA
I _{dd(BOR)}	BOR 功耗	-	-	0.6	-	uA

1. 由设计保证,不在生产中测试。

2. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.4. 工作电流特性

表 5-7 运行模式电流

	条件								
符号	系统时钟	频率	代码	运行	外设时钟	FLASH sleep	典型值(1)	最大值	单位
		48 MHz			ON	DISABLE	2.6	ı	
		40 IVITZ			OFF	DISABLE	1.7	ı	
		24 MHz			ON	DISABLE	1.5	ı	
		24 IVII 12			OFF	DISABLE	0.9	ı	
	HSI	16 MHz	dz While(1)		ON	DISABLE	1.1	ı	mA
				While(1) Flash	OFF	DISABLE	0.7	-	
l/rup)		8 MHz			ON	DISABLE	0.7	ı	
I _{DD} (run)		O IVII 12			OFF	DISABLE	0.5	-	
		4 MHz			ON	DISABLE	0.5	ı	
					OFF	DISABLE	0.35	ı	
	LSI	32.768 kHz			ON	DISABLE	170	-	uA
	251	32.100 KHZ			OFF	DISABLE	170	ı	uA
	LSI	32.768 kHz			ON	ENABLE	95	-	uA
	LOI	32.7 00 KHZ			OFF	ENABLE	95	-	uA

1. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

表 5-8 sleep 模式电流

衣 5-0 Sleep 悮式电流									
		条	4						
符号	系统时钟	频率	外设时钟	FLASH sleep	典型值(1)	最大值	单位		
		48 MHz	ON	DISABLE	1.8		mA		
	HSI		OFF	DISABLE	1.1	•	mA		
		24 MHz	ON	DISABLE	1		mA		
			OFF	DISABLE	0.6		mA		
		16 MHz	ON	DISABLE	0.75	-	mA		
			OFF	DISABLE	0.5		mA		
I(aloop)		8 MHz	ON	DISABLE	0.5		mA		
I _{DD} (sleep)			OFF	DISABLE	0.35	•	mA		
		4 MHz	ON	DISABLE	0.4	-	mA		
		4 1011 12	OFF	DISABLE	0.35	-	mA		
	LSI	32.768 kHz	ON	DISABLE	170	-	uA		
	LSI	32.700 KHZ	OFF	DISABLE	170	-	uA		
	LSI	32.768 kHz	ON	ENABLE	95	-	uA		
	LOI		OFF	ENABLE	96	-	uA		

1. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

表 5-9 stop 模式电流

			条	/				
符号	Vcc	V_{DD}	MR/LPR	LSI	外设时钟	典型值(1)	最大值	单位
		1.2 V	MR	-	-	70	-	
		1.2 V			RTC+IWDG+LPTIM	6	-	
			- LPR -	ON	IWDG	6	ı	
				ON	LPTIM	6	-	
					RTC	6	ı	
I _{DD} (stop)	1.7~5.5 V			OFF	No	6	ı	uA
					RTC+IWDG+LPTIM	4.5	ı	
				ON	IWDG	4.5	-	
		1.0 V		ON	LPTIM	4.5	ı	
					RTC	4.5	-	
				OFF	No	4.5	-	

^{1.} 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.5. 低功耗模式唤醒时间

表 5-10 低功耗模式唤醒时间

符号	***	>数 ⁽¹⁾	条件		典型值(2)	最大值	单位
Twusleep	Sleep 的I	唤醒时间	-		1.65		us
	Stop 的	MR 供电	Flash 中执行程序,HSI(24 Mhz)作 为系统时钟		3.5		us
T _{WUSTOP}		唤醒时	Flash 中执行程序,	V _{DD} =1.2 V	6		
间	削	LPR 供电	HSI 作为系统时钟	V _{DD} =1.0 V	6		us

- 1. 唤醒时间的测量是从唤醒时间开始至用户程序读取第一条指令。
- 2. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.6. 外部时钟源特性

5.3.6.1. 外部高速时钟

在 HSE 的 bypass 模式(RCC_CR 的 HSEBYP 置位),芯片内的高速起振电路停止工作,相应的 IO 作为标准的 GPIO 使用。

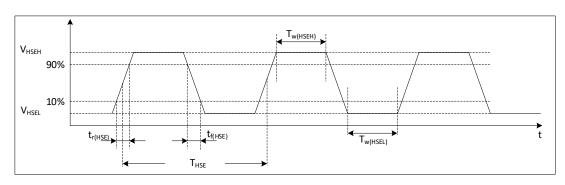


图 5-1 外部高速时钟时序图

符号 参数(1) 单位 最小值 典型值 最大值 f_{HSE_ext} 8 32 MHz 用户外部时钟频率 V_{HSEH} 0.7Vcc Vcc 输入引脚高电平电压 V V_{HSEL} Vss 0.3Vcc 输入引脚低电平电压 tw(HSEH) 输入高或低的时间 15 ns tw(HSEL) $t_{r(HSE)}$ 20 输入上升/下降的时间 ns $t_{\mathsf{f}(\mathsf{HSE})}$

表 5-11 外部高速时钟特性

1. 由设计保证,不在生产中测试。

5.3.6.2. 外部低速时钟

在 LSE 的 bypass 模式(RCC_BDCR 的 LSEBYP 置位),芯片内的低速起振电路停止工作,相应的 IO 作为标准的 GPIO 使用。

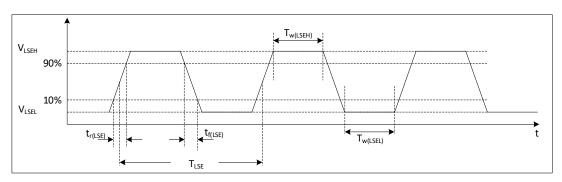


图 5-2 外部低速时钟时序图

	71 H 14021371	131—			
符号	参数 ⁽¹⁾	最小值	典型值	最大值	单位
f _{LSE_ext}	用户外部时钟频率	-	32.768	1000	kHz
V _{LSEH}	输入引脚高电平电压	0.7Vcc	-	-	V
V _{LSEL}	输入引脚低电平电压	-	-	0.3V _{CC}	V

表 5-12 外部低速时钟特性

符号	参数 ⁽¹⁾	最小值	典型值	最大值	单位
tw(LSEH) tw(LSEL)	输入高或低的时间	450	-		ns
$t_{r(LSE)}$ $t_{f(LSE)}$	输入上升/下降的时间	1	1	50	ns

1. 由设计保证,不在生产中测试。

5.3.6.3. 外部高速晶体

可以通过外接 4~32 MHz 的晶体/陶瓷谐振器。在应用中,晶体和负载电容应该尽可能靠近管脚,这样可以使输出变形和启动稳定时间最小化。

符号	参数	条件 ⁽¹⁾	最 小值 ⁽²⁾	典型值	最大值 ⁽²⁾	单位
f _{OSC_IN}	振荡频率	-	4	ı	32	MHz
	HSE 功耗	During startup	-	1	5.5	
		V _{CC} =3 V,Rm=30 Ω,	-	0.58	-	
		CL=10 pF@8 MHz				
		V _{CC} =3 V,Rm=45 Ω,	-	0.59	-	
		CL=10 pF@8 MHz				
I _{DD} ⁽⁴⁾		V _{CC} =3 V,Rm=30 Ω,	-	0.89	-	mΑ
		CL=5 pF@48 MHz				
		V _{CC} =3 V,Rm=30 Ω,	-	1.14	-	
		CL=10 pF@48 MHz				
		V _{CC} =3 V,Rm=30 Ω,	-	1.94	-	
		CL=20 pF@48 MHz				
tsu(HSE)(3)(4)	 启动时间	fosc_in=32 MHz	-	3	-	ms
	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	fosc_in=4 MHz	-	15	-	ms

表 5-13 外部高速晶体特性

- 1. 晶体/陶瓷谐振器特性基于制造商给出的数据手册。
- 2. 由设计保证,不在生产中测试。
- 3. tsu(HSE)是从启用(通过软件)到时钟振荡达到稳定的启动时间,针对标准晶体/谐振器测量的,不同晶体/谐振器可能会有很大差异。
- 4. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.6.4. 外部低速晶体

可以通过外接 32.768 kHz 的晶体/陶瓷谐振器。在应用中,晶体和负载电容应该尽可能靠近管脚,这样可以使输出变形和启动稳定时间最小化。

表 5-14 外部低速晶体特性

符号	参数	条件 ⁽¹⁾	最 小值 ⁽²⁾	典型值	最大值 ⁽²⁾	单位
. (4)	1 OF 75±5	LSE_DRIVER [1:0] = 00	-	-	ı	~ ~
I _{DD} ⁽⁴⁾	LSE 功耗	LSE_DRIVER [1:0] = 01	-	560	-	nA

符号	参数	条件 ⁽¹⁾	最 小值 ⁽²⁾	典型值	最大值 ⁽²⁾	单位
		LSE_DRIVER [1:0] = 10	-	920	ı	
		LSE_DRIVER [1:0] = 11	-	1260	-	
t _{SU(LSE)} (3) (4)	启动时间	-	-	3	-	S

- 1. 晶体/陶瓷谐振器特性基于制造商给出的数据手册。
- 2. 由设计保证,不在生产中测试。
- 3. tsu(LSE)是从启用(通过软件)到时钟振荡达到稳定的启动时间,针对标准晶体/谐振器测量的,不同晶体/谐振器可能会有很大差异
- 4. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.7. 内部高频时钟源 HSI 特性

表 5-15 内部高频时钟源特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
			23.83(2)	24	24.17(2)	MHz
			21.97(2)	22.12	22.27(2)	MHz
f _{HSI}	f _{HSI} HSI 频率	T _A =25°C,V _{CC} =3.3 V	15.89 ⁽²⁾	16	16.11 ⁽²⁾	MHz
		7.94(2)	8	8.06(2)	MHz	
			3.97(2)	4	4.03(2)	MHz
_	山口海家沿舟海攻	V _{CC} =1.7 V ~ 5.5 V, T _J =0 ~ 85°C	-2 ⁽²⁾	-	2(2)	%
∆Temp(HSI)	HSI 频率温度漂移	Vcc=1.7 V ~ 5.5 V, T _J =-40 ~ 85°C	-4 ⁽²⁾	-	2(2)	%
f _{TRIM} ⁽¹⁾	HSI 微调精度	-	-	0.1	-	%
D _{HSI} ⁽¹⁾	占空比	-	45 ⁽¹⁾	-	55 ⁽¹⁾	%
t _{Stab(HSI)}	HSI 稳定时间	-	-	2	4 ⁽¹⁾	us
		4 MHz	-	100	-	uA
I (2)	LICI Th#F	8 MHz	-	105	-	uA
I _{DD(HSI)} (2)	HSI 功耗 	16 MHz	-	150	-	uA
		22.12 MHz, 24 MHz	-	180	-	uA

- 1. 由设计保证,不在生产中测试。
- 2. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.8. 内部低频时钟源 LSI 特性

表 5-16 内部低频时钟特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
f _{LSI}	LSI频率	T _A =25°C,V _{CC} =3.3 V	-3	-	+3	%
	1.0.1. 医交通 克海拉	V _{CC} =1.6 ~ 5.5 V T _J =0~85°C	-10 ⁽²⁾	-	10(2)	%
ΔTemp(LSI)	LSI 频率温度漂移	V _{CC} =1.6 ~ 5.5 V,T _J =-40~85°C	-20 ⁽²⁾	-	20(2)	%
f _{TRIM} ⁽¹⁾	LSI 微调精度	-	-	0.2	-	%

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
t _{Stab(LSI)} (1)	LSI 稳定时间	-	1	150	1	us
I _{DD(LSI)} (1)	LSI功耗	-	1	210	1	nA

- 1. 由设计保证,不在生产中测试。
- 2. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.9. 锁相环 PLL 特性

表 5-17 锁相环特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
f _{PLL_IN}	输入频率	T _A =25°C,V _{CC} =3.3 V	16 ⁽¹⁾	1	24(1)	MHz
f _{PLL_OUT}	输出频率	T _A =25°C,V _{CC} =3.3 V	32(1)	-	48	MHz
Jitter	周期抖动	-	-	-	0.3(1)	ns
tLOCK	锁存时间	f _{PLL_IN} =24 MHz	-	15	40 ⁽¹⁾	us

1. 由设计保证,不在生产中测试。

5.3.10. 存储器特性

表 5-18 存储器特性

符号	参数	条件	典型值	最大值 ⁽¹⁾	单位
t _{prog}	Page program	-	1.0	1.5	ms
terase	Page/sector/mass erase	-	3.0	4.5	ms
	Page programe	-	2.1	2.9	mA
IDD	Page/sector/mass erase	-	2.1	2.9	mA

1. 由设计保证,不在生产中测试。

表 5-19 存储器擦写次数和数据保持

符号	参数	条件	最 小值 ⁽¹⁾	单位
N _{END}	擦写次数	T _A = -40~85°C	100	kcycle
tret	数据保持期限	10 kcycle T _A = 55°C	20	Year

1. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.11. EFT 特性

符号	参数	条件	等级	典型值	单位
EFT to IO	-	IEC61000-4-4	В	2	KV
EFT to Power	-	IEC61000-4-4	В	4	KV

5.3.12. ESD & LU 特性

表 5-20 ESD & LU 特性

符号	参数	条件	典型值	单位
V _{ESD(HBM)}	静态放电电压(人体模型)	ESDA/JEDEC JS-001-2017	6	KV
V _{ESD(CDM)}	静态放电电压(充电设备模型)	ESDA/JEDEC JS-002-2018	1	KV
V _{ESD(MM)}	静态放电电压(机器模型)	JESD22-A115C	200	V
LU	静态 Latch-Up	JESD78E	200	mA

5.3.13. 端口特性

表 5-21 IO 静态特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
VIH	输入高电平电压	V _{CC} =1.7 V ~ 5.5 V	0.7Vcc	-	-	V
VIL	输入低电平电压	V _{CC} =1.7 V ~ 5.5 V	-	-	0.3Vcc	V
V _{hys} ⁽¹⁾	斯密特迟滞电压	-	-	200	-	mV
l _{Ikg}	输入漏电流	-	-	-	1	uA
R _{PU}	上拉电阻	-	30	50	70	kΩ
R _{PD}	下拉电阻	-	30	50	70	kΩ
C _{IO} ⁽¹⁾	引脚电容	-	-	5	-	pF

(1) 由设计保证,不在生产中测试。

表 5-22 输出电压特性

符号	参数 ⁽¹⁾	条件	最小值	最大值	单位
VoL	COM IO 输出低电平	$I_{OL} = 8 \text{ mA}, V_{CC} \ge 2.7 \text{ V}$	-	0.4	V
VoL	COM IO 制山似电子	$I_{OL} = 4$ mA, $V_{CC} = 1.8$ V	-	0.5	V
V _{OL} ⁽³⁾		I_{OL} = 20 mA, $V_{CC} \ge 2.7 \text{ V}$	-	0.7	V
V _{OL} ⁽³⁾		I _{OL} = 10 mA, V _{CC} = 1.8 V	-	0.6	V
V _{OL} ⁽³⁾		I_{OL} = 40 mA, V_{CC} \geq 2.7 V	-	0.7	V
V _{OL} ⁽³⁾	COM L IO ^② 输出低电平	$I_{OL} = 20 \text{ mA}, V_{CC} = 1.8 \text{ V}$	-	0.6	V
V _{OL} ⁽³⁾	COM_LIO与制山似电干	$I_{OL} = 60 \text{ mA}, V_{CC} \ge 2.7 \text{ V}$	-	0.7	V
V _{OL} ⁽³⁾		$I_{OL} = 30 \text{ mA}, V_{CC} = 1.8 \text{ V}$	-	0.6	V
V _{OL} ⁽³⁾		I_{OL} = 80 mA, V_{CC} \geq 2.7 V	-	0.7	V
V _{OL} ⁽³⁾		$I_{OL} = 40 \text{ mA}, V_{CC} = 1.8 \text{ V}$	-	0.6	V
Vон	COM IO 输出高电平	I _{OH} = 8 mA, V _{CC} ≥ 2.7 V	Vcc-0.4	-	V
Vон	COM IO 制工商电平	$I_{OH} = 4 \text{ mA}, V_{CC} = 1.8 \text{ V}$	Vcc-0.5	-	V

1. IO 类型可参考引脚定义的术语和符号。

- 2. COM_L IO 电流 80 mA /60 mA /40 mA /20 mA 可软件设置。
- 3. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.14. NRST 引脚特性

表 5-23 NRST 管脚特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
V _{IH}	输入高电平电压	V _{CC} =1.7 V ~ 5.5V	0.7V _{CC}	-	-	V
VIL	输入低电平电压	V _{CC} =1.7 V ~ 5.5 V	-	1	0.2Vcc	V
V _{hys} ⁽¹⁾	斯密特迟滞电压	-	-	300	-	mV
I _{lkg}	输入漏电流	-	-	-	1	uA
R _{PU} (1)	上拉电阻	-	30	50	70	kΩ
R _{PD} (1)	下拉电阻	-	30	50	70	kΩ
C _{IO}	引脚电容	-		5		pF

1. 由设计保证,不在生产中测试。

5.3.15. ADC 特性

表 5-24 ADC 特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
I _{DD}	功耗	@0.75 MSPS	-	1.0	-	mA
C _{IN} ⁽¹⁾	内部采样和保持电容		-	5	-	pF
_	转换时钟频率	Vcc=1.7 ~ 2.3 V	1	4	6(2)	MHz
FADC	103003213001	Vcc=2.3 ~ 5.5 V	1	8	12(2)	MHz
T(1)	-	V _{CC} =1.7 ~ 2.3 V	0.2	ı	-	us
Tsamp ⁽¹⁾	-	Vcc=2.3 ~ 5.5 V	0.1	-	-	us
Tconv ⁽¹⁾	-	-	-	12*Tclk	-	-
Teoc ⁽¹⁾	-	-	-	0.5*Tclk	-	-
DNL ⁽²⁾	-	-	-	±2	-	LSB
INL ⁽²⁾	-	-	-	±3	-	LSB
Offset ⁽²⁾	-	-	-	±2	-	LSB

- 1. 由设计保证,不在生产中测试。
- 2. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.16. 比较器特性

表 5-25 比较器特性(1)

符号	参数			最小值	典型值	最大值	单位
Vin	Input voltage range	-		0	-	Vcc	V
V _{BG}	Scale input voltage	-			VREFINT		V
Vsc	Scaler offset voltage	-		-	±5	±10	mV
I _{DD(SCALER)}	Scaler static consumption	-		-	0.8	1	uA
tstart_scal er	Scaler startup time	-		-	100	200	us
t start	Startup time to reach propagation delay	High-speed mo		-	-	5	us
	specification	Medium-speed	mode	-	-	15	
		200 mV step;	High-speed mode	-	40	70	ns
4-	Dranagation dalay	100 mV over- drive	Medium-speed mode	-	0.9	2.3	us
t D	Propagation delay	>200 mV	High-speed mode	-	-	85	ns
		step;100 mV overdrive	Medium-speed mode	-	-	3.4	us
V _{offset}	Offset error	-		-	±5	-	mV
		No hysteresis		-	0	-	mV
V_{hys}	hysteresis	With hysteresis	<u> </u>	-	20	-	
		Medium-	Static	-	5	-	uA
		speed mode; No deglitcher	With 50 kHz and ±100 mv over- drive square sig- nal	-	6	-	uA
		Medium-	Static	-	7	-	uA
I _{DD}	I _{DD} consumption	speed mode; With de- glitcher	With 50 kHz and ±100 mv over- drive square sig- nal	-	8	-	uA
			Static	-	250	-	uA
		High-speed mode; No deglitcher	With 50 kHz and ±100 mv over-drive square signal	-	250	-	uA

^{1.} 由设计保证,不在生产中测试。

5.3.17. 温度传感器特性

丰	5-26	洹	座件	感器特性	
\sim	J-20	/m	ラコラ	ポペイン・イス・イン・オーナー	

符号	参数		典型值	最大值	单位
T _L ⁽¹⁾	VTS linearity with temperature	-	±1	±2	Ç
Avg_Slope ⁽¹⁾	Average slope	2.3	2.5	2.7	mV/°C
V ₃₀	Voltage at 30°C(±5°C)	0.742	0.76	0.785	V
t _{START} (1)	Start-up time entering in continuous mode	-	70	120	us
ts_temp ⁽¹⁾	ADC sampling time when reading the temperature	9	1	1	us

- 1. 由设计保证,不在生产中测试。
- 2. 数据基于考核结果,不在生产中测试。

5.3.18. 内置参考电压特性

表 5-27 内置参考电压特性

符号	参数	最小值	典型值	最大值	单位
V _{REFINT}	Internal reference voltage	1.17	1.2	1.23	V
T _{start_vrefint}	Start time of internal reference voltage	ı	10	15	us
T _{coeff}	Temperature coefficient		-	100(1)	ppm/°C
Ivcc	Current consumption from Vcc	-	12	20	uA

1. 由设计保证,不在生产中测试。

5.3.19. 定时器特性

表 5-28 定时器特性

符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
4	Time or we calletion time o	-	1	-	t _{TIMxCLK}
t _{res(TIM)}	Timer resolution time	f _{TIMxCLK} = 48 MHz	20.833	-	ns
_	Timer external clock	-	-	f _{TIMxCLK} /2	
	frequency on CH1 to CH4	$f_{TIMxCLK} = 48 \text{ MHz}$	-	24	MHz
Resтім	Timer resolution	TIM1/3/14/16/17	-	16	Bit
tcounter	16-bit counter clock period	-	1	65536	t _{TIMxCLK}
		f _{TIMxCLK} = 48 MHz	0.020833	1365	us

表 5-29 LPTIM 特性(时钟选择 LSI)

预分频	PRESC [2:0]	最小溢出值	最大溢出值	单位
/1	0	0.0305	1998.848	
/2	1	0.0610	3997.696	
/4	2	0.1221	8001.9456	ms
/8	3	0.2441	15997.3376	
/16	4	0.4883	32001.2288	

预分频	PRESC [2:0]	最小溢出值	最大溢出值	单位
/32	5	0.9766	64002.4576	
/64	6	1.9531	127998.3616	
/128	7	3.9063	256003.2768	

表 5-30 IWDG 特性(时钟选择 LSI)

预分频	PR[2:0]	最小溢出值	最大溢出值	单位
/4	0	0.122	499.712	
/8	1	0.244	999.424	
/16	2	0.488	1998.848	
/32	3	0.976	3997.696	ms
/64	4	1.952	7995.392	
/128	5	3.904	15990.784	
/256	6 or 7	7.808	31981.568	

表 5-31 WWDG 特性(时钟选择 48MHz PCLK)

预分频	WDGTB[1:0]	最小溢出值	最大溢出值	单位
1*4096	0	0.085	5.461	
2*4096	1	0.171	10.923	
4*4096	2	0.341	21.845	ms
8*4096	3	0.683	43.691	

5.3.20. 通讯口特性

5.3.20.1. I²C 总线接口特性

I²C 接口满足 I²C-bus specification and user manual 的要求:

■ Standard-mode(Sm): 100 kbit/s

■ Fast-mode(Fm): 400 kbit/s

时序由设计保证,前提是 I2C 外设被正确的配置,并且 I2C CLK 频率大于下表要求的最小值。

表 5-32 最小 I2C CLK 频率

符号	参数	条件	最小值	单位
fi2CCLK(min)	Minimum I ² C CLK freq	Standard-mode	2	MHz
HZCCLK(HIIII)	uency	Fast-mode	9	12

I²C SDA 和 SCL 管脚具有模拟滤波功能,参见下表。

表 5-33 I²C 滤波器特性

符号	参数	最小值	最大值	单位
t _{AF}	Limiting duration of spikes suppressed by the filter (Spikers shorter than the limiting duration are suppressed)	50	260	ns

5.3.20.2. 串行外设接口 SPI 特性

表 5-34 SPI 特性

符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
fsck	SPI clock fre-	Master mode	-	12	N 41 1-
1/t _{c(SCK)}	quency	Slave mode	-	12	MHz
t _{r(SCK)} t _{f(SCK)}	SPI clock rise and fall time	Capacitive load: C = 15 pF	-	6	ns
t _{su(NSS)}	NSS setup time	Slave mode	4Tpclk	-	ns
$t_{h(NSS)}$	NSS hold time	Slave mode	2Tpclk + 10	-	ns
$t_{w(SCKH)}$ $t_{w(SCKL)}$	SCK high and low time	Master mode, fPCLK = 36 MHz,presc = 4	Tpclk*2 -2	Tpclk*2 + 1	ns
t _{su(MI)}	t _{su(MI)} Data input setup time	Master mode, fPCLK = 48 MHz,presc = 4	Tpclk+5 ⁽¹⁾	-	
		Slave mode, fPCLK = 48 MHz,presc = 4	5	-	ns
t _{h(MI)}	Data input hold	Master mode	5	-	ns
$t_{h(SI)}$	time	Slave mode	Tpclk+5	-	
$t_{a(SO)}$	Data output access time	Slave mode, presc = 4	0	3Tpclk	ns
t _{dis(SO)}	Data output disable time	Slave mode	2Tpclk+5	4Tpclk+5	ns
$t_{v(SO)}$	Data output valid ime	Slave mode (after ena- ble edge), presc = 4	0	1.5Tpclk ⁽²⁾	ns
$t_{v(MO)}$	Data output valid ime	Master mode (after enable edge)	-	6	ns
th(SO)	Data output	Slave mode, presc = 4	0(3)	-	ns
t _{h(MO)}	hold time	Master mode	2	-	
DuCy(SCK)	SPI slave input clock duty cycle	Slave mode	45	55	%

- 1. Master 在接收沿前产生 1 pclk 接收控制信号。
- 2. Slave 基于 SCK 发送沿最大有 1 PCLK delay, 考虑 IO 延时等, 定义 1.5 PCLK。
- 3. 在 Master 发送的 SCK 占空比接收沿和发送沿之间宽的情况下,Slave 在发送沿之前就更新数据。

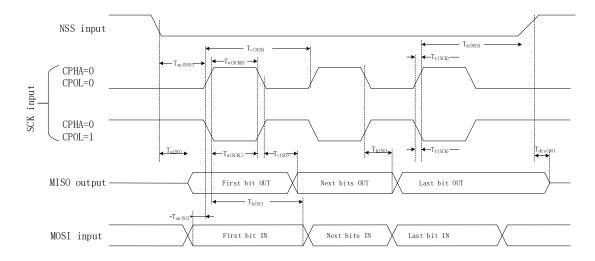


图 5-3 SPI 时序图-slave mode and CPHA=0

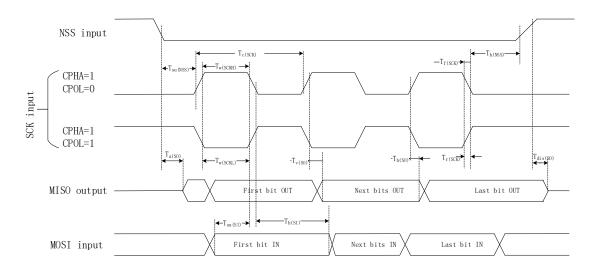


图 5-4 SPI 时序图-slave mode and CPHA=1

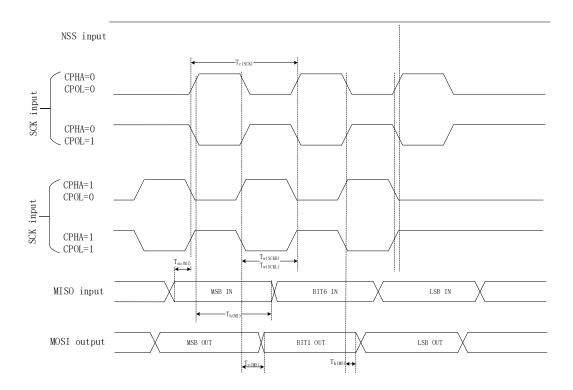
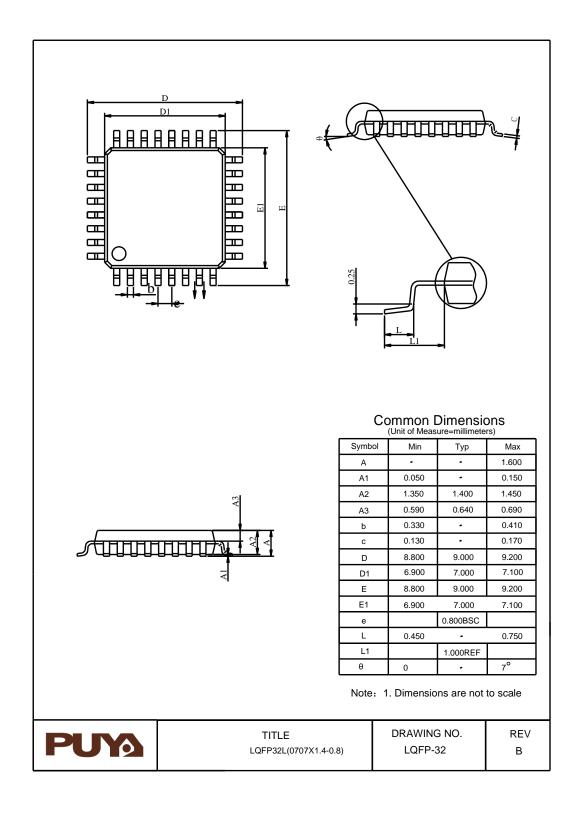


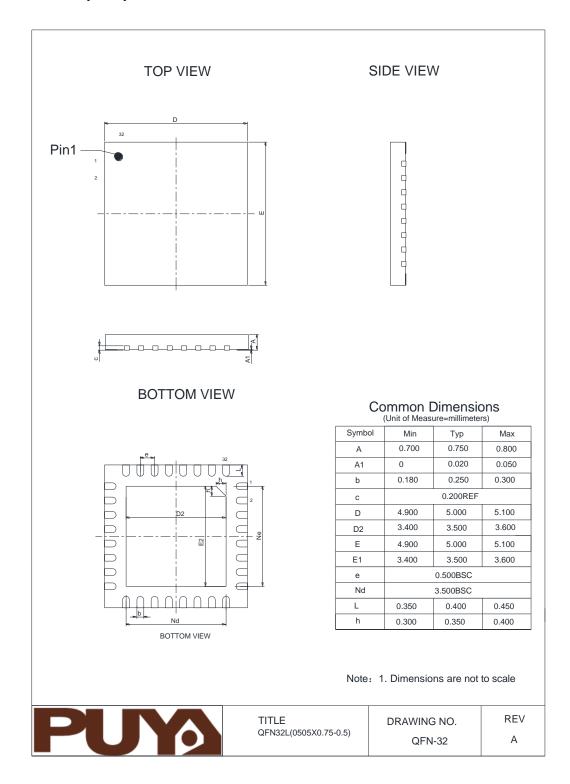
图 5-5 SPI 时序图-master mode

6. 封装信息

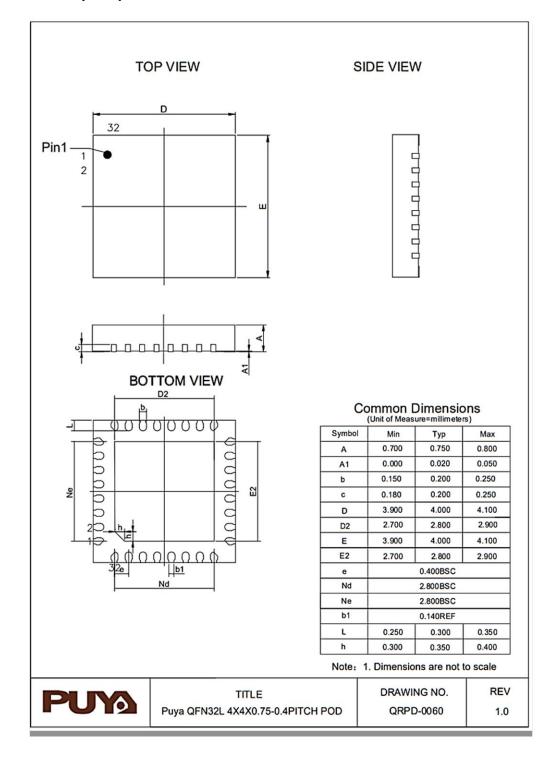
6.1. LQFP32 封装尺寸



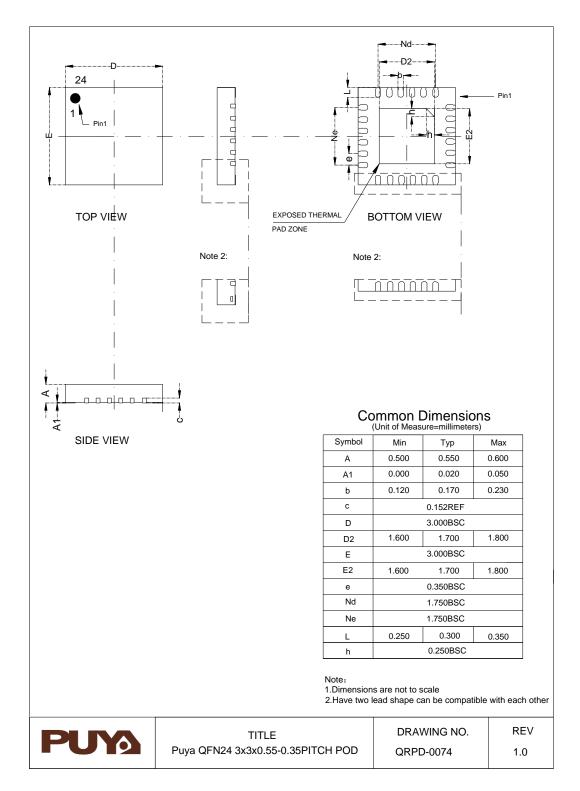
6.2. QFN32(5*5)封装尺寸



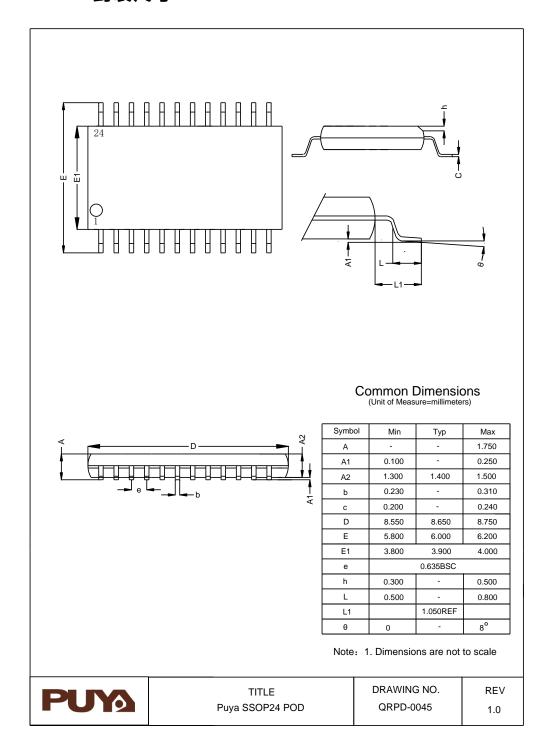
6.3. QFN32(4*4)封装尺寸



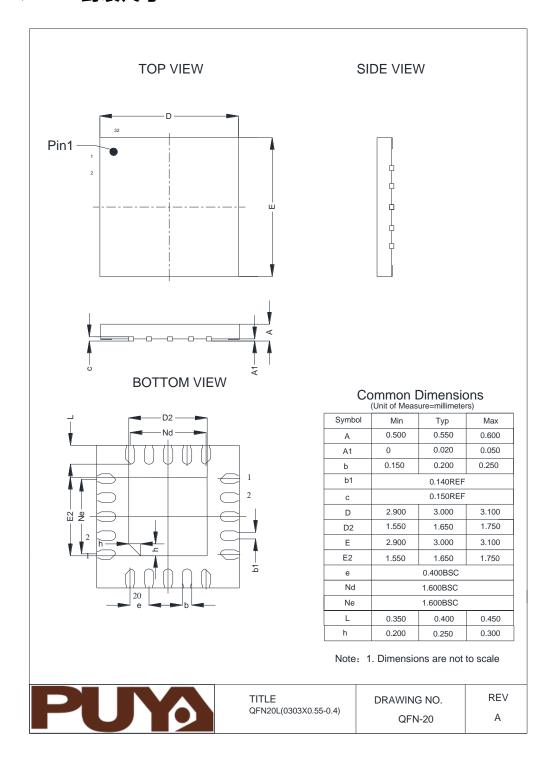
6.4. QFN24 封装尺寸



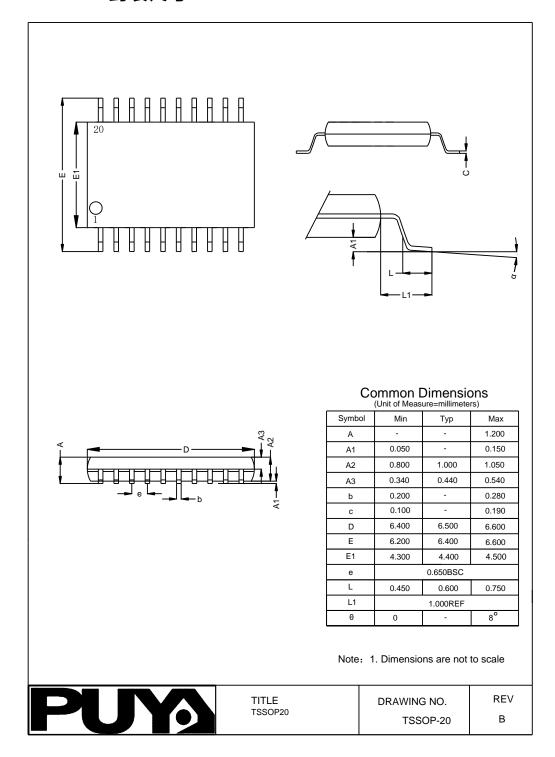
6.5. SSOP24 封装尺寸



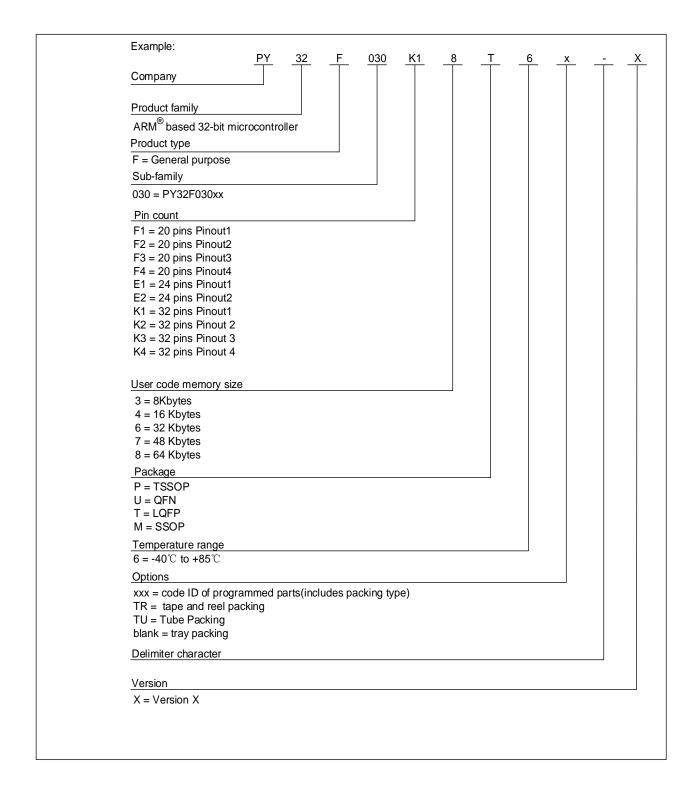
6.6. QFN20 封装尺寸



6.7. TSSOP20 封装尺寸



7. 订购信息



8. 版本历史

版本	日期	更新记录	
V1.0	2021.10.20	初版	
V1.1	2021.12.09	 删除SSOP24封装信息 订购信息增加 "TU= Tube Packing" 章节 6.3.9,修改参数 	
V1.2	2021.12.28	1. 修改格式 2. 章节 6.3.4,修改参数 3. 章节 6.3.16,修改参数 4. 章节 4, LQFP32 Pinout1引脚配置修改	
V1.3	2022.1.13	 增加章节 6.3.11 修改章节3.15,修改参数 增加TSSOP20/QFN20 Pinout2封装 	
V1.4	2022.1.24	1. 表 6-18, 修改参数 2. 表 6-33, 修改参数 3. 章节8, 修改参数	
V1.5	2022.3.24	1. 订购信息增加F2 2. 新增章节6.3.18 3. 表6-25,修改参数	
V1.6	2022.4.21	1. 增加TSSOP20 Pinout3封装 2. 升级TSSOP20封装尺寸 REV B	
V1.7	2022.6.9	 新增章节3.11 升级LQFP32封装尺寸 REV B 新增SSOP24 Pinout1封装 	
V1.8	2022.7.26	1. 修改格式 2. 删除QFN32 PINOUT1信息	
V1.9	2022.9.29	1. 新增SSOP24 Pinout2封装	
V1.10	2022.11.02	1. 新增TSSOP20 Pinout4封装	
V1.11	2022.12.13	1. 修改已知错误	
V1.12	2022.12.23	1. 更新功能描述	
V1.13	2023.05.23	 添加封面 修改格式 	
V1.14	2023.11.14	 新增LQFP32 Pinout2 - E 封装 新增QFN32(5*5) Pinout3 - E 封装 新增QFN24 Pinout1 - E封装 	

版本	日期	更新记录	
		4. 新增QFN20 Pinout2 - E封装	
V1.15	2023.11.29	1. 新增QFN32(4*4) Pinout4 - E封装	



Puya Semiconductor Co., Ltd.

声 明

普冉半导体(上海)股份有限公司(以下简称:"Puya")保留更改、纠正、增强、修改 Puya 产品和/或本文档的权利,恕不另行通知。用户可在下单前获取产品的最新相关信息。

Puya 产品是依据订单时的销售条款和条件进行销售的。

用户对 Puya 产品的选择和使用承担全责,同时若用于其自己或指定第三方产品上的,Puya 不提供服务支持且不对此类产品承担任何责任。

Puya 在此不授予任何知识产权的明示或暗示方式许可。

Puya 产品的转售,若其条款与此处规定不一致,Puya 对此类产品的任何保修承诺无效。

任何带有 Puya 或 Puya 标识的图形或字样是普冉的商标。所有其他产品或服务名称均为其各自所有者的财产。

本文档中的信息取代并替换先前版本中的信息。

普冉半导体(上海)股份有限公司 - 保留所有权利