

TP 2 : Sémantique et logique de Hoare

TP/ 3A: InfoSec 2

Ce TP sera effectué sur deux séances : la première portant sur la notion de sémantique formelle, et la seconde sur la logique de Hoare.

L'objectif de la première séance de TP sera de définir deux sémantiques formelles pour le langage While étudié en cours : une sémantique naturelle (à grands pas) et une sémantique à petits pas. Vous prouverez l'équivalence entre ces deux sémantiques. Vous construirez également un interpréteur du langage While, et prouverez sa correction vis-à-vis de la sémantique naturelle. Les sémantiques que vous définirez seront utilisées dans le TP 3, qui portera sur l'analyse statique et la compilation vérifiée.

Lors de la seconde séance de TP, vous formaliserez les règles de la logique de Hoare vues en cours, et prouverez leur correction vis-à-vis de la sémantique à grands pas du langage While.

Mise en place du TP

Pour vous mettre sur les rails, vous épargner l'écriture fastidieuse de définitions rébarbatives, et vous faciliter la vie, nous vous avons préparé un squelette de ce TP, qu'il ne vous restera qu'à remplir. Récupérez le squelette ici :

```
$ git clone git@gitlab-research.centralesupelec.fr:cidre-public/seculog.git
OU
$ git clone https://gitlab-research.centralesupelec.fr/cidre-public/seculog.git
```

Vous récupérez un répertoire avec les fichiers suivants :

- _CoqProject : il s'agit d'un fichier de configuration, à partir duquel on pourra générer un Makefile
- While.v: syntaxe du langage While, évaluation des expressions et des conditions
- WhileBigStep.v: sémantique à grands pas
- WhileSmallStep.v : sémantique à petits pas
- Equiv.v: preuve d'équivalence entre les deux sémantiques
- Interp.v : définition de l'interpréteur et preuve de correction
- Hoare.v : règles de la logique de Hoare
- UseHoare.v: preuves de programme en utilisant la logique de Hoare

Tout d'abord, générez le Makefile avec la commande suivante :

```
$ coq_makefile -f _CoqProject -o Makefile
```

Puis construisez le projet en tapant make.

C'est parti!

À titre indicatif, la première séance devrait idéalement couvrir les Sections 1 à 5, et la deuxième séance devrait couvrir les Sections 6 à 8.



1 Syntaxe du langage While et sémantique des expressions

Les fonctions et preuves que vous aurez à écrire dans cette section seront dans le fichier While.v. Ce fichier contient les définitions du langage WHILE. Les variables sont identifiées par des chaînes de caractères. Les valeurs manipulées par les programmes sont des entiers naturels (nat). Le type des expressions est défini par le type expr, c'est le même que celui étudié en cours : des constantes (Const n), des variables (Var x), des additions, multiplications ou soustractions de deux expressions. Les conditions sont définies par le type cond.

L'état des programmes (type state) associe à chaque variable une valeur. Ce type est var \rightarrow val, *i.e.* des fonctions qui prennent un nom de variable et qui retournent une valeur. Un tel état peut être mis à jour grâce à la fonction update_state. Ce que l'on écrivait $\sigma[x \mapsto v]$ dans le cours devient update_state env x v en Coq. (On notera que la fonction update_state utilise la fonction var_eq, qui ne renvoie pas un booléen mais une preuve d'égalité ou d'inégalité entre deux noms de variables.)

La fonction d'évaluation des expressions n'est pas donnée en entier, c'est à vous de la compléter.

Activité 1.1. Complétez le code de la fonction eval_expr.

```
Activité 1.2. Complétez le code de la fonction eval_cond : state -> cond -> bool.
```

Il est souvent préférable, lorsque l'on prouve des théorèmes, de travailler avec des prédicats plutôt que des fonctions booléennes.

Activité 1.3.

- 1. Complétez le code du prédicat eval_condP : state -> cond -> Prop.
- 2. Prouvez ensuite, par induction sur ${\tt c}$, le lemme suivant, qui relie les deux versions de la sémantique des conditions :

```
Lemma eval_cond_true:
  forall env c,
    eval_condP env c <->
    eval_cond env c = true.
```

3. Prouvez, en utilisant eval_cond_true, et sans utiliser induction, le lemme suivant :

```
Lemma eval_cond_false:
  forall env c,
    ~ eval_condP env c <->
    eval_cond env c = false.
```

Indice: vous pouvez utiliser rewrite H lorsque H est de type A <-> B.

Dans le TP 1, nous avons utilisé la fonction lt_dec : forall n m : nat, $\{n < m\} + \{n < m\}$. Pour rappel, il s'agit d'une fonction prenant deux entiers naturels n et m en paramètre, et qui renvoie soit une preuve de n < m, soit une preuve de n < m. Ce genre de fonctions montre la décidabilité de la relation n < m sur les entiers naturels, i.e. l'existence d'un algorithme qui décide l'ordre sur les entiers naturels.



Activité 1.4. Écrivez la preuve du lemme eval_cond_dec, qui décide si l'évaluation d'une condition dans un état donné est vraie ou fausse.

Lemma eval_cond_dec:

forall env c, {eval_condP env c} + {~ eval_condP env c}.

Vous finirez cette preuve avec le mot-clé Defined. plutôt que Qed. En effet, Qed rend le contenu de la preuve *opaque*, et il est impossible d'évaluer cette fonction avec Compute par la suite. Au contraire, Defined rend le contenu de la preuve *transparent* et permet l'évaluation. La commande Compute située après la définition de eval_cond_dec dans le squelette devrait afficher = left eq_refl. Si ce n'est pas le cas, quelque chose ne va pas dans votre définition de eval_expr ou eval_condP.

Finalement, le type stmt définit les instructions du langage WHILE. Le constructeur While a trois paramètres : une condition c, un invariant I et une instruction à exécuter s (le corps de la boucle). L'invariant ne sera pas utilisé avant la section sur la logique de Hoare. Il n'a aucun impact sur la sémantique des programmes.

2 Sémantique à grands pas

Intéressons-nous maintenant au fichier WhileBigStep.v.

Dans le cours, nous avons défini la sémantique à grands pas des instructions du langage While, notée $(i, \sigma) \Downarrow \sigma'$, avec l'ensemble de règles d'inférence suivant.

$$\begin{split} \text{BigstepSkip} & \overline{(\mathbf{skip},\sigma) \Downarrow \sigma} & \text{BigstepAssign} \ \overline{(\mathbf{x} := e,\sigma) \Downarrow \sigma[\mathbf{x} \mapsto \llbracket e \rrbracket_{\sigma}]} \\ \text{BigstepSeq} & \frac{(i_1,\sigma) \Downarrow \sigma' \qquad (i_2,\sigma') \Downarrow \sigma''}{(i_1 \ ; \ i_2,\sigma) \Downarrow \sigma''} \\ \text{BigstepWhileFalse} & \frac{\llbracket c \rrbracket_{\sigma} = \mathbf{false}}{(\mathbf{while} \ (c) \ \mathbf{do} \ i,\sigma) \Downarrow \sigma} \\ \text{BigstepWhileTrue} & \frac{\llbracket c \rrbracket_{\sigma} = \mathbf{true} \qquad (i,\sigma) \Downarrow \sigma' \qquad (\mathbf{while} \ (c) \ \mathbf{do} \ i,\sigma') \Downarrow \sigma''}{(\mathbf{while} \ (c) \ \mathbf{do} \ i,\sigma) \Downarrow \sigma''} \\ \text{BigstepIfTrue} & \frac{\llbracket c \rrbracket_{\sigma} = \mathbf{true} \qquad (i_1,\sigma) \Downarrow \sigma'}{(\mathbf{if} \ (c) \ \mathbf{then} \ i_1 \ \mathbf{else} \ i_2,\sigma) \Downarrow \sigma'} \\ \text{BigstepIfFalse} & \frac{\llbracket c \rrbracket_{\sigma} = \mathbf{false} \qquad (i_2,\sigma) \Downarrow \sigma'}{(\mathbf{if} \ (c) \ \mathbf{then} \ i_1 \ \mathbf{else} \ i_2,\sigma) \Downarrow \sigma'} \end{split}$$

En Coq, nous définissons cette relation comme un prédicat inductif bigstep : state \rightarrow stmt \rightarrow state \rightarrow Prop. Ainsi, ce que l'on écrivait dans le cours $(i, \sigma) \Downarrow \sigma'$ s'écrit en Coq bigstep st i st'.

Chaque règle d'inférence correspond à un constructeur du type bigstep. Par exemple, la règle BIGSTEPIFTRUE devient le constructeur :



```
| bigstep_if_true:
   forall env c s1 s2 env',
     eval_condP env c ->
     bigstep env s1 env' ->
     bigstep env (If c s1 s2) env'
```

Activité 2.1. Complétez le prédicat inductif bigstep en ajoutant les constructeurs manquants bigstep_if_false, bigstep_while_true et bigstep_while_false, correspondant aux règles BIGSTEPIFFALSE, BIGSTEPWHILETRUE et BIGSTEPWHILEFALSE.

Une première preuve utilisant la sémantique à grands pas vous est fournie, pour vous montrer l'utilisation de apply, eapply, constructor et econstructor avec des prédicats inductifs. Étudiez la preuve de test_bigstep_seq_assign. Cette preuve n'utilise que des constructeurs qui sont déjà présents dans le squelette, et devrait donc passer sans problèmes.

Une second preuve, test_bigstep_while, fait appel aux constructeurs que vous devez écrire.

Activité 2.2. Décommentez la preuve de test_bigstep_while, en l'adaptant au besoin si vous avez utilisé des noms différents pour les constructeurs, ou si l'ordre des hypothèses est différent de celui que nous avons imaginé... Cette preuve devrait passer. (Considérez cette preuve comme une sorte de test unitaire de votre prédicat bigstep).

3 Sémantique à petits pas

Concentrons-nous maintenant sur le fichier WhileSmallStep.v.

Bonne nouvelle, ce fichier est complet, vous n'avez rien à y ajouter.

On définit la sémantique à petits pas comme un prédicat inductif

```
step : stmt -> state -> stmt -> state -> Prop.
```

Ainsi, ce que l'on écrivait $(i, \sigma) \to (i', \sigma')$ dans le cours devient step i env i' env' en Coq. Chacun des constructeurs correspond à une des règles d'inférence vues en cours, rappelées cidessous :



$$\begin{aligned} & \text{STEPASSIGN} \ \overline{\left(\mathbf{x} := e, \sigma\right) \to \left(\mathbf{skip}, \sigma[\mathbf{x} \mapsto \llbracket e \rrbracket_{\sigma}]\right)} \\ & \text{STEPSEQ} \ \frac{(i_1, \sigma) \to (i'_1, \sigma')}{(i_1 \ ; i_2, \sigma) \to (i'_1; i_2, \sigma')} & \text{STEPSEQSKIP} \ \overline{\left(\mathbf{skip} \ ; i_2, \sigma\right) \to \left(i_2, \sigma'\right)} \\ & \text{STEPIFTRUE} \ \frac{\llbracket b \rrbracket_{\sigma} = \mathsf{true}}{\left(\mathbf{if} \ (b) \ \mathbf{then} \ i_1 \ \mathbf{else} \ i_2, \sigma\right) \to \left(i_1, \sigma\right)} \\ & \text{STEPIFFALSE} \ \frac{\llbracket b \rrbracket_{\sigma} = \mathsf{false}}{\left(\mathbf{if} \ (b) \ \mathbf{then} \ i_1 \ \mathbf{else} \ i_2, \sigma\right) \to \left(i_2, \sigma'\right)} \\ & \text{STEPWHILETRUE} \ \frac{\llbracket b \rrbracket_{\sigma} = \mathsf{true}}{\left(\mathbf{while} \ (b) \ \mathbf{do} \ i, \sigma\right) \to \left(i; \mathbf{while} \ (b) \ \mathbf{do} \ i, \sigma\right)} \\ & \text{STEPWHILEFALSE} \ \frac{\llbracket b \rrbracket_{\sigma} = \mathsf{false}}{\left(\mathbf{while} \ (b) \ \mathbf{do} \ i, \sigma\right) \to \left(\mathbf{skip}, \sigma'\right)} \end{aligned}$$

Par exemple, le constructeur step_while_true correspond à la règle StepWhileTrue :

```
| step_while_true:
   forall env c I s,
     eval_condP env c ->
     step (While c I s) env (Seq s (While c I s)) env
```

Activité 3.1. Examinez chacun des constructeurs, pour vous convaincre qu'ils correspondent bien aux règles vues en cours.

On définit également le prédicat star qui correspond à 0 ou plusieurs étapes de step. Cela correspond aux règles suivantes, vues en cours :

$$\frac{\text{STARREFL}}{(i,\sigma) \to^{\star} (i,\sigma)} \frac{(i',\sigma') \quad (i',\sigma') \to^{\star} (i'',\sigma'')}{(i,\sigma) \to^{\star} (i'',\sigma'')}$$

4 Équivalence entre les deux sémantiques

On s'intéresse dans cette section à prouver l'équivalence entre la sémantique à grands pas (bigstep) et la sémantique à petits pas (star et step). Plus précisément, on voudra prouver :

—
$$\forall i \sigma \sigma', (i,\sigma) \Downarrow \sigma' \Rightarrow (i,\sigma) \rightarrow^* (\mathbf{skip},\sigma')$$
 c'est-à-dire, le théorème Coq suivant :
Theorem bigstep_star: forall i env env', bigstep env i env' -> star i env Skip env'.



```
— \forall i \sigma \sigma', (i, \sigma) \rightarrow^* (\mathbf{skip}, \sigma') \Rightarrow (i, \sigma) \Downarrow \sigma' c'est-à-dire, le théorème Coq suivant :

Theorem star_bigstep: forall i env env', star i env Skip env' -> bigstep env i env'.
```

Le squelette de cette partie du TP se trouve dans le fichier Equiv.v.

Tout d'abord, nous aurons besoin de prouver le lemme suivant, qui exprime une propriété de \rightarrow^* vis-à-vis de la construction Seq s1 s2 :

c'est-à-dire en Coq:

Il s'agit du début d'une preuve par induction sur l'hypothèse star s1 env1 Skip env2. La tactique induction directement appliquée sur cette hypothèse « oublierait » le fait que le troisième paramètre de star est Skip, et rendrait la preuve impossible. L'utilisation de la tactique dependent induction, puis puissante, permet d'éliminer ce problème ¹.

Activité 4.1. Terminez la preuve de star_seq.

Vous devrez utiliser les constructeurs de star et step. Vous pouvez lancer Print star. et Print step. pour afficher l'ensemble des constructeurs de star et step.

Nous pouvons à présent prouver la première partie de l'équivalence entre les deux sémantiques :

```
Activité 4.2. Prouvez le théorème bigstep_star :
```

```
Theorem bigstep_star:
   forall i env env',
    bigstep env i env' ->
    star i env Skip env'.
```

Il s'agit d'une preuve par induction sur l'hypothèse bigstep env i env'. Vous devrez utiliser les constructeurs de star et step, ainsi que le lemme prouvé à l'activité précédente.

Intéressons-nous maintenant à l'autre partie de l'équivalence.

Avant de prouver le théorème final portant sur la relation \rightarrow^* (star), prouvons ce lemme portant sur \rightarrow (step):

```
Lemma step_bigstep:
```

```
forall i env i' env',

step i env i' env' ->

forall env'',

bigstep env' i' env'' ->

bigstep env i env''.
```

^{1.} Consultez https://coq.inria.fr/refman/proof-engine/detailed-tactic-examples.html pour plus de détails (mais plus technique...) sur cette tactique.



Ce lemme montre que faire un petit pas puis un grand pas est équivalent à faire un grand pas. Le schéma ci-dessus illustre ce lemme, où les hypothèses sont représentées par des traits pleins et la conclusion par un trait en pointillé.

```
Activité 4.3. Prouvez le lemme step_bigstep. Il s'agit d'une preuve par induction sur l'hypothèse step i env i' env'.
```

Finalement, on peut prouver le théorème final star_bigstep dont l'énoncé est donné plus haut, et dans le squelette.

Activité 4.4. Prouvez le théorème star_bigstep. Comme pour la preuve du lemme star_seq, on utilisera la tactique dependent induction sur l'hypothèse star i env Skip env'.

5 Un interpréteur pour le langage While

Les sémantiques que nous avons définies pour le moment sont des prédicats, *i.e.* des formules logiques, des propositions. Ce ne sont pas des sémantiques **exécutables**. On propose dans cette section d'écrire un interpréteur, *i.e.* une fonction qui calcule l'état final obtenu après l'exécution d'un programme (une instruction du langage) à partir d'un état initial donné.

On écrira les définitions et preuves de cette section dans le fichier Interp.v.

Notre but est donc d'écrire une fonction exec_prog qui prendra un environnement de départ env, une instruction i et qui retournera un environnement final, obtenu après l'exécution de i à partir de env. Cette fonction sera forcément récursive.

Comme vu en cours, Coq n'accepte que les fonctions récursives dont il peut prouver la terminaison. Malheureusement, on ne peut pas assurer la terminaison de notre fonction d'évaluation, par exemple pour le programme while (true) do x := x + 1.

Pour contourner ce problème, on propose d'utiliser un argument supplémentaire à notre fonction exec_prog : un entier naturel fuel qui représentera notre quantité de *carburant* restante, *i.e.* un nombre d'étapes de calcul qui décroît strictement à chaque appel récursif. Si, pendant l'exécution d'un programme, on se retrouve à cours de carburant, on arrêtera l'exécution du programme.

Pour formaliser la possibilité d'une erreur lors de l'exécution, on utilisera le type option. Voici la définition du type option (défini dans la librairie standard Coq) :

Ainsi, une valeur de type option A est soit Some a, où a est de type A, dénotant la présence d'une valeur de type A; soit None, dénotant l'absence de telle valeur. Le type option est très courant dans les langages de programmation fonctionnelle (OCaml, Haskell (le type s'appelle alors Maybe)), mais devient aussi courant dans d'autres langages de programmation (la classe Optional<T> depuis Java 8, la classe optional<T> dans la librairie boost pour C++, le type Maybe<T> depuis C++11, le type Option<T> en Rust...).

Ainsi, notre fonction devient:

```
Fixpoint exec_prog (fuel: nat) (env: state) (i: stmt) : option state := ...
```



Activité 5.1. Écrivez la fonction exec_prog. La commande Compute située sous la définition de la fonction devrait retourner Some 55. Il s'agit de l'exécution sur 30 pas de calcul d'un programme qui calcule la somme des entiers de 0 à 10.

On souhaite s'assurer que l'interprète est correct et complet :

— Correction : si l'interprète retourne un état, alors la sémantique à grands pas retourne le même état.

```
Theorem exec_prog_bigstep:
  forall fuel s i s',
    exec_prog fuel s i = Some s' ->
    bigstep s i s'.
```

— **Complétude** : si la sémantique à grands pas retourne un état, alors il existe une quantité de carburant telle que l'interprète retourne le même état :

```
Theorem bigstep_exec_prog:
  forall s i s',
    bigstep s i s' ->
    exists fuel,
    exec_prog fuel s i = Some s'.
```

Prouvons d'abord la correction de l'interprète.

Activité 5.2. Prouvez le théorème exec_prog_bigstep, qui établit la correction de l'interprète.

Pour prouver la complétude, il conviendra de prouver au préalable un lemme qui dit que si l'interprète donne un résultat avec une certaine quantité de carburant f, alors il donnera le même résultat avec plus de carburant :

```
Lemma exec_prog_more_fuel:
  forall f s i s',
    exec_prog f s i = Some s' ->
    forall f',
      f' >= f ->
    exec_prog f' s i = Some s'.
```

Activité 5.3. Prouvez le lemme exec_prog_more_fuel.

Activité 5.4. Prouvez la complétude de l'interprète, *i.e.* le théorème bigstep_exec_prog. Vous utiliserez la fonction max : nat -> nat qui donne le maximum de deux entiers naturels, et le lemme exec_prog_more_fuel que vous venez de prouver.



6 Logique de Hoare

Dans cette section, nous allons définir les règles de la logique de Hoare, et prouver qu'elles sont correctes vis-à-vis de la sémantique à grands pas. Tout cela se passe dans le fichier Hoare.v.

On définit le type pred des prédicats sur l'état comme state \rightarrow Prop. Ce sera le type des préconditions P et des postconditions Q dans un triplet de Hoare $\{P\}$ i $\{Q\}$.

On définit ensuite ce qu'est un triplet de Hoare valide, via la définition valid_hoare_triple :

Definition valid_hoare_triple (P: pred) (s: stmt) (Q: pred) : Prop :=
forall env1 env2,
 P env1 -> bigstep env1 s env2 -> Q env2.

L'ensemble des règles de la logique de Hoare vues en cours est rappelée ci-dessous.

$$\frac{\text{SKIP}}{\left\{\begin{array}{l}P \end{array}\right\} \text{ skip } \left\{\begin{array}{l}P' \Rightarrow P \\ \end{array}\right. \left\{\begin{array}{l}P \end{array}\right\} i \left\{\begin{array}{l}Q \end{array}\right\} \qquad Q \Rightarrow Q' \\ \left\{\begin{array}{l}P' \Rightarrow P \\ \end{array}\right\} i \left\{\begin{array}{l}Q \end{array}\right\} \qquad Q \Rightarrow Q' \\ \left\{\begin{array}{l}P' \end{array}\right\} i \left\{\begin{array}{l}Q \end{array}\right\} \qquad \left\{\begin{array}{l}P \end{array}\right\} i \left\{\begin{array}{l}Q \end{array}\right\} \qquad \left\{\begin{array}{l}P \land \llbracket e \rrbracket \end{array}\right\} s \left\{\begin{array}{l}P \land \llbracket e \rrbracket \end{array}\right\}$$

$$\frac{\left\{\begin{array}{l}P \land \llbracket e \rrbracket \right\} i \left\{\begin{array}{l}Q \land \Pi \end{array}\right\} \left\{\begin{array}{l}Q \land$$

Activité 6.1. Prouvez le théorème hoare_skip, qui correspond à la règle SKIP ci-dessus. Pour ce faire, vous utiliserez :

- la tactique unfold pour déplier la définition de valid hoare triple
- la tactique inv (définie dans Tactics.v) pour faire une analyse par cas sur des prédicats inductifs (e.g. bigstep)

Activité 6.2. Prouvez le théorème hoare_seq, qui correspond à la règle Séquence ci-dessus.

Activité 6.3. Prouvez le théorème hoare_if, qui correspond à la règle CONDITION ci-dessus.

Activité 6.4. Prouvez le théorème hoare_assign, qui correspond à la règle Affectation ci-dessus.



Activité 6.5. Prouvez le théorème hoare_strengthen_pre, qui correspond à une partie de la règle CONSÉQUENCE ci-dessus.

Activité 6.6. Prouvez le théorème hoare_weaken_post, qui correspond à l'autre partie de la règle CONSÉQUENCE ci-dessus.

Activité 6.7. Prouvez le théorème hoare_while, qui correspond à la règle While ci-dessus. On utilisera, comme précédemment, la tactique dependent induction.

Le théorème précédent est compliqué à utiliser : il faut que la postcondition ait exactement la forme fun env => P env /\ ~ eval_condP env c. On propose d'écrire une règle plus simple à utiliser :

```
Lemma hoare_while':
```

```
forall (P Q : pred ) c s I,
  valid_hoare_triple (fun env => I env /\ eval_condP env c) s I ->
  (forall env, P env -> I env) ->
  (forall env, I env /\ ~eval_condP env c -> Q env) ->
  valid_hoare_triple P (While c I s) Q.
```

On remarque que l'on utilise l'invariant I qui vient de l'instruction elle-même While c I s.

Activité 6.8. Prouvez ce lemme.

Indice : pas besoin de déplier valid_hoare_triple, il suffit d'utiliser les règles précédemment prouvées.

En utilisant ce lemme, et l'ensemble des autres règles, on peut prouver la correction du programme qui calcule la factorielle, que l'on a étudié en cours. Le programme est défini comme suit :

Le programme est paramétré par la valeur n du nombre donné en entrée au programme, afin de pouvoir exprimer l'invariant. L'invariant est (fun env => env "res" * Zfact (env "n") = Zfact n), c'est-à-dire : au début et à la fin de chaque tour de boucle, la valeur de la variable "res" multiplié par la factorielle de la valeur de la variable "n" est égale à la factorielle de l'entier n.

Une première preuve est donnée dans le lemme fact_correct_first_try. Cette preuve est encore un petit peu trop compliquée : on doit appliquer les bonnes règles, trouver les bons prédicats sur l'environnement intermédiaires pour hoare_seq.

Nous allons nous intéresser à l'automatisation de cette preuve.



7 Plus faible précondition

On s'intéresse à calculer, pour une post condition Q et une instruction i, la plus faible précondtion P telle que $\{P\}$ i $\{Q\}$. On note cette plus faible précondition $\mathbf{wp}(i, Q)$. On rappelle la définition donnée en cours :

```
\begin{split} &-\operatorname{wp}(\mathbf{x} := e,\ Q) \ = \ \lambda \sigma.\ Q(\sigma[x \leftarrow e]) \\ &-\operatorname{wp}(\mathbf{skip},\ Q) \ = \ \lambda \sigma.\ Q(\sigma) \\ &-\operatorname{wp}(i_1\ ; i_2,\ Q) \ = \ \operatorname{wp}(i_1,\ \operatorname{wp}(i_2,\ Q)) \\ &-\operatorname{wp}(\mathbf{if}\ (c)\ \mathbf{then}\ i_1\ \mathbf{else}\ i_2,\ Q) \ = \ \lambda \sigma.\ \left\{ \begin{array}{l} \llbracket c \rrbracket_\sigma = \mathsf{true} \quad \Rightarrow \mathsf{wp}(i_1,\ Q)(\sigma) \\ \llbracket c \rrbracket_\sigma = \mathsf{false} \quad \Rightarrow \mathsf{wp}(i_2,\ Q)(\sigma) \end{array} \right. \\ &-\operatorname{wp}(\mathbf{while}\ (c)\ \mathbf{invariant}\ \mathbb{I}\ \mathbf{do}\ i,\ Q) = \\ &\left\{ \begin{array}{l} \forall \sigma', \quad \sigma \sim_{V(i)} \sigma' \Rightarrow \\ \quad \text{pour\ tout\ \'etat}\ \sigma'\ \text{obtenu\ apr\`es\ quelques\ ex\'ecutions\ de}\ i \\ (\llbracket c \rrbracket_{\sigma'} = \mathsf{true} \wedge \mathbb{I}(\sigma') \Rightarrow \mathsf{wp}(i,\ \mathbb{I})(\sigma')) \\ \quad \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \, \\ \  \  \,
```

- \mathbb{I} est un invariant de la boucle
- $\sigma \sim_S \sigma'$ signifie que les environnement sont d'accord pour toutes les variables exceptées celle dans l'ensemble S
- V(i) est l'ensemble des variables affectées par l'instruction i

Cette définition vous est fournie dans le squelette (fonction wp). Prenez le temps de vous convaincre que la définition Coq correspond à ce que l'on a vu en cours et que vous comprenez bien chaque morceau de code. La définition de wp utilise une fonction auxiliaire vars_affected qui renvoie la liste des variables qui peuvent être modifiées par une instruction.

Le lemme bigstep_vars_affect montre que l'exécution d'une instruction s ne modifie que les variables qui sont affectées dans l'instruction s. Ce lemme sera nécessire pour le théorème suivant.

```
Activité 7.1. Prouvez ce lemme. Vous aurez besoin du lemme in_app_iff, dont le type est
le suivant :
in_app_iff:
  forall (A : Type) (l l' : list A) (a : A),
        In a (l ++ l') <-> In a l \/ In a l'
```

Avant de prouver le théorème principal, on propose de prouver le lemme auto_hoare_while, dont l'énoncé est donné dans le squelette. Il s'agit du lemme le plus technique de la preuve du théorème principal. Il montre que si la précondition de la boucle, telle que calculée par la fonction wp, éclatée en plusieurs hypothèses, est vraie d'un environnement env1, alors si on atteint un environnement env2 avec la sémantique à grands pas depuis env1 en exécutant While c I s, alors la postcondition Q est vérifiée. Les hypothèses Itrue, CondTrue et CondFalse représentent la plus faible précondition de la boucle.



Activité 7.2. Le début de la preuve de auto_hoare_while vous est donnée, pour vous simplifier la tache. Complétez la preuve. Il vous faudra utiliser les hypothèses CondTrue et CondFalse, selon l'évaluation de la condition de boucle, ainsi que IHs pour montrer que si $\mathbf{wp}(i, \mathbb{I})$ est vraie d'un environnement env1 et bigstep env1 i env2, alors \mathbb{I} est vrai de env2.

Voici le théorème principal, qui assure que la précondition calculée par la fonction wp s Q est effectivement une précondition correcte, *i.e.* le triplet $\{ \wp sQ \} s \{ Q \}$ est valide.

Activité 7.3. Prouvez le théorème suivant :

```
Theorem auto_hoare:
forall s Q, valid_hoare_triple (wp s Q) s Q.
```

Cette preuve se fait par induction sur s. La plupart des cas est simple, il suffit d'appliquer les règles que l'on a prouvées précédemment, ainsi que le lemme auto_hoare_while que l'on vient de prouver.

Attention, pour le cas de la boucle, il faudra déplier la définition de valid_hoare_triple.

Un dernier petit lemme pour simplifier l'utilisation de l'automatisation de la logique de Hoare : pour prouver $\{P\}$ s $\{Q\}$, il suffit de prouver que pour tout environnement σ , $P(\sigma) \Rightarrow \mathbf{wp}(s, Q)$.

```
Activité 7.4. Prouvez le lemme auto_hoare'.

Lemma auto_hoare':
forall (P: pred) s Q,
    (forall env, P env -> wp s Q env) ->
    valid_hoare_triple P s Q.
```

On a enfin terminé de prouver les règles de la logique de Hoare! On va pouvoir l'utiliser pour prouver la correction d'un certain nombre de programmes.

8 Prouver la correction de programmes

8.1 Échange

Le premier exemple que l'on propose est un programme qui échange deux variables "x" et "y", en passant par une variable intermédiaire "tmp".

Activité 8.1. Prouvez, en utilisant le lemme auto_hoare', que le programme swap est correct :

```
Lemma swap_correct:
  forall A B,
    valid_hoare_triple
        (fun env => env "x" = A /\ env "y" = B)
        swap
        (fun env => env "x" = B /\ env "y" = A).
```

Le début de la preuve vous est fourni. Vous pourrez utiliser un début similaire pour les autres



preuves.

8.2 Affectation lente

Le second programme auquel on s'intéresse, slow_assign, est un exemple du cours. Il s'agit de la boucle :

```
while (x < b) invariant (x <= b) {
   x := x + 1;
}</pre>
```

La boucle est annotée avec l'invariant $x \le b$, exprimé en Coq comme (fun env => eval_expr env (Var "x") <= eval_expr env (Var "b")). Cet invariant permet la génération correcte de la précondition par la fonction wp.

Activité 8.2. Prouvez la correction de cet algorithme, *i.e.* si initialement x est plus petit ou égal à b, alors à la fin de l'exécution de l'algorithme, x = b.

```
Lemma slow_assign_correct:
  valid_hoare_triple
    (fun env => env "x" <= env "b")
    slow_assign
    (fun env => env "x" = env "b").
```

Encore une fois, le début de la preuve vous est donné : il ne reste plus qu'à manipuler les différents buts et hypothèses à votre disposition et à utiliser les tactiques classiques (auto, split, lia...).

8.3 Somme lente

On propose l'algorithme dummy_sum, pour faire la somme de deux entiers.

```
dummy_sum(X, Y) :=
  x := X;
  y := Y;
  while (0 < y) {
   x := x + 1;
   y := y - 1;
}</pre>
```

Cet algorithme ne fonctionne que si Y est positif ou nul.

La définition gcd du squelette a comme invariant (fun env => True). Bien que cette propriété soit effectivement un invariant de la boucle, il ne vous sera pas utile pour prouver la correction de l'algorithme.

Activité 8.3. Écrivez un invariant pour la boucle de dummy_sum. Votre invariant devra faire référence aux paramètres x et y, qui correspondent aux valeurs initiales des variables "x" et "y".



Activité 8.4. Prouvez la correction de l'algorithme dummy_sum.

```
Theorem dummy_sum_correct x y:
    0 <= y ->
    valid_hoare_triple
     (fun _ => True)
     (dummy_sum x y)
     (fun env => env "x" = x + y).
```

8.4 PGCD

Le prochain algorithme, gcd, est l'algorithme d'Euclide pour calculer le plus grand diviseur commun de deux entiers :

```
euclide(x, y) :=
  while x != y {
    if x > y
    then x := x - y
    else y := y - x
}
```

La définition gcd du squelette a comme invariant (fun env => True). Bien que cette propriété soit effectivement un invariant de la boucle, il ne vous sera pas utile pour prouver la correction de l'algorithme.

Activité 8.5. Écrivez un invariant pour la boucle de gcd. Votre invariant devra faire référence aux paramètres x et y, qui correspondent aux valeurs initiales des variables "x" et "y". Vous pourrez également vous inspirer du lemme Z.gcd_sub_diag_r, qui énonce une propriété sur le PGCD et la soustraction.

8.5 Factorielle

On retrouve le programme factorielle que l'on a étudié en cours. L'invariant est déjà écrit pour vous (c'est celui du cours).



Activité 8.7. Complétez la preuve de la correction de factorielle.

Theorem factorielle_correct:

forall n, n >= 0 ->

valid_hoare_triple

(fun env => env "n" = n)

(factorielle n)

(fun env => env "res" = Zfact n).

Vous utiliserez les lemmes suivants :

```
— Z.mul_1_1
```

- Z.mul_assoc
- Zfact_pos
- Zfact_neg

8.6 Autres programmes et spécifications

Le reste du squelette contient d'autres algorithmes pour lesquels nous vous laissons trouver les invariants de boucle et prouver la correction. Pour chacun, nous vous donnons la spécification (l'énoncé du triplet de Hoare attendu), et une liste de commandes Coq qui vous indique les différents lemmes qui pourraient vous être utiles.