APP-All MCU 2024 簡介

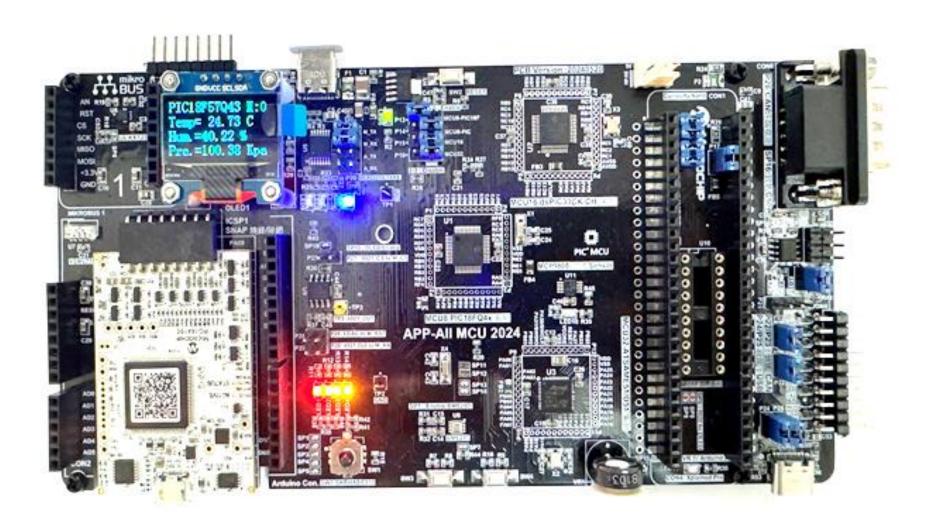


A Leading Provider of Smart, Connected and Secure Embedded Solutions



Version: 2023-July, total 37+ pages, average 40 minutes to review

APP-All MCU 2024: 另一個 Microchip MCU 泛用平台





APP-All MCU 2024 上預置的 MCU 型號

- 8-bit MCU : PIC18F57Q43
- 8-bit MCU:在 U10的位置上保留 20-pin的 IC 腳座,可以自由使用相容的 PIC16F1/PIC18F MCU
- 16-bit MCU: dsPIC33CK256MP505
 - 具備 CAN FD 功能的 16-bit MCU
- 32-bit MCU : ATSAME51G19A
 - 具備 USB、CAN FD 等功能的 32-bit ARM Cortex M4 MCU



APP-All MCU 2024 內建的周邊

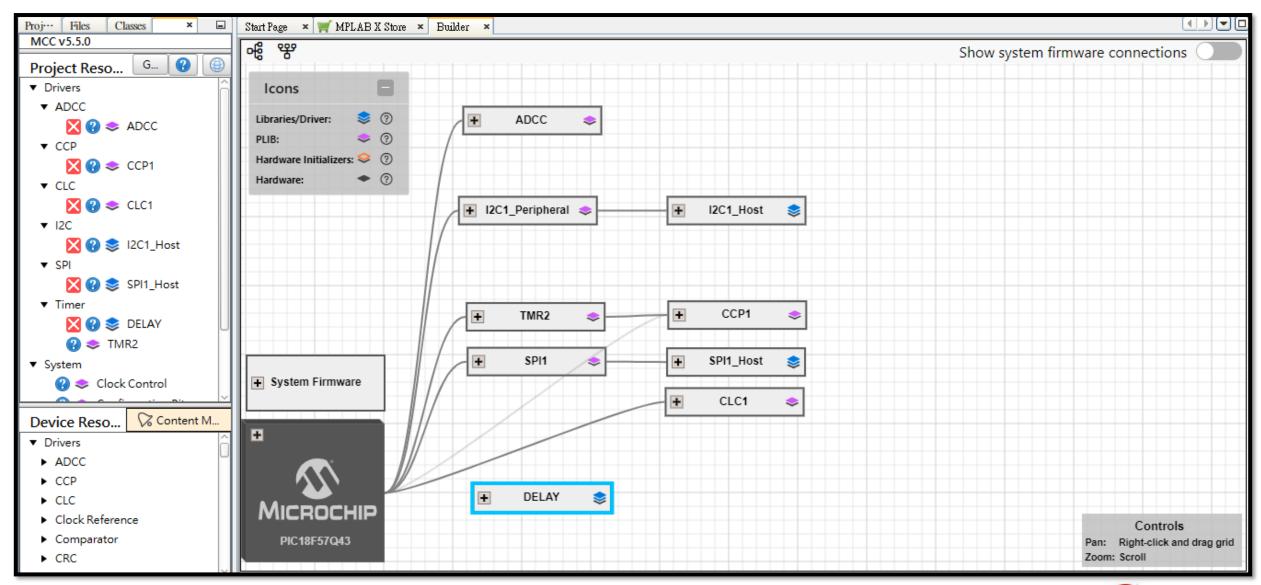
- 一個I2C 介面的三軸加速度計 KXTJ3-1057
- 一個I2C 介面的Lighting Sensor Vishay 的VEML7700-TT
- 一個I2C 介面的Humidity sensor BOSCH BME280
- 一個I2C 介面的溫度Sensor Microchip MCP9808
- 一個I2C 介面的OLED Display -單色128 * 64
- 一個SPI 介面的DAC -Microchip MCP4921
- 兩個WS2812B One-Wire Color LED
- 一個MCP2221A 作實驗板上的UART 以及I2C 介面轉換至USB 的介面IC
- 一個ALPS 的SKRHABE010 五向開關
- CAN Transceiver: ATA6561
- CAN Connector (DB-9 & 排針)
- USB Connector: Type-C for USB Device function



APP-All MCU 2024 PIC18F57Q43 出廠測試程式的Configuration



PIC18F57Q43 所使用到的Drivers & Resources



PIC18F57Q43 接腳的 Configuration

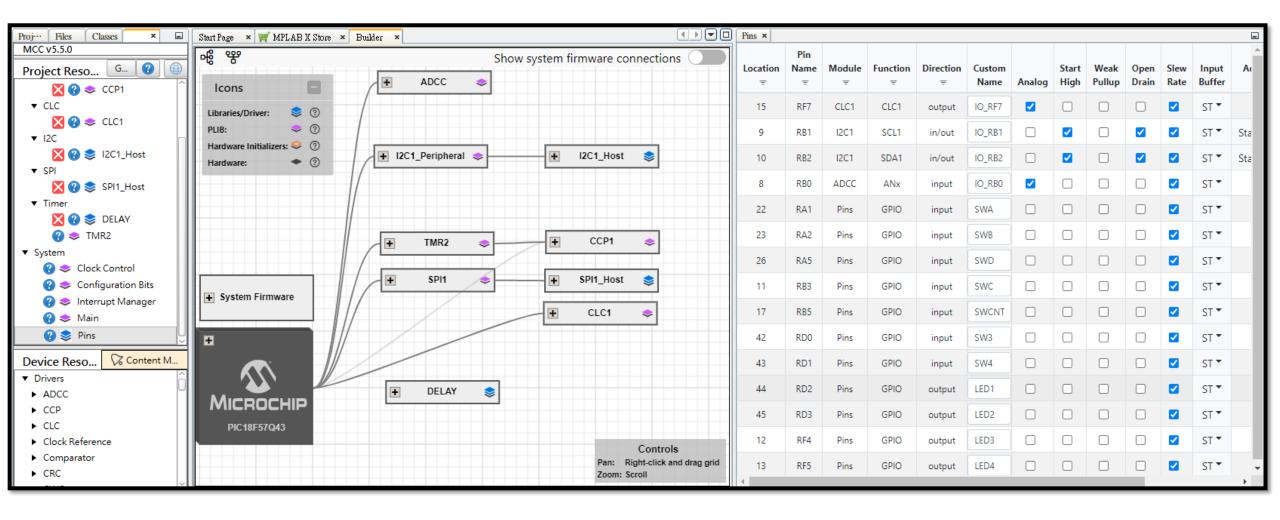
SPI & CCP1 的功能因為使用在 CLC,所以不須做實際規劃

TQFP48 ✔	Pin No:	21	22	25	24	25	26	33	32							10	10	34	25	40	41	46 4	7 4		1 / 1 / 2	1 /1 /2	44															
									J-	8	9	10			17	18	19	54	35				7 4	B 1	1 42	43	44	45	2	3	4	5 2	7 2			36	31	38			13	
		PORTA									PORTB						PORTC								PORTD							PORTE				PORTF						
Function	Direction	0	1	2	3	4	5	6	7	0	1	2	3	4	5	6	7	0	1	2	3	4	5 6	; ;	7 0	1	2	3	4	5	6	7	0 1	1 2	3	0	1	2	3	4	5	6
CCP	in/out																	ĵ _B	în l	B	B '	ia i	h l	ı	3											æ	Pa	æ	în l	ъ	în l	a 1
CLC1	output	î.	î.	î.	î.	î.	æ	æ	a a																											J.	î.	îa	æ	Ba .	îa l	în l
CLCIN0	input	ĵ _a	î.	î.	î.	ĵ.	î.	ĵ _a	în l									B	în l	a	B '	ia i	e e	1	3						\neg				\top	T	Т					
SCK1	in/out									ъ	ĵa	în l	îg	îg	æ	æ	în l	ì	îa l	a	a '	ia i	h l	1	3						\neg	\top	\top		\top	\top	\top	\Box				\top
SDI1	input									ъ	în	æ	îg	îg	æ	î.	în l	ì	îa l	a	a '	ia i	h l	1	3						\neg	\top	\top		\top	\top	\top	\Box				\top
SDO1	output									în î		æ	în l	în î	æ	æ	în î	îa		<u>a</u>	a '	ia i	h l	1	3										\top	\top	\top					\top
CLKOUT	output							æ																								\top			\top	+	\top					\top
MCLR	input																			\top	\top	\top		\dagger							\neg	\top			a		\top					\top
SCL1	in/out									ng.	A	îa.	îa.	îa.	în l	ng.	îa.	'n	îa l	Ъ	a '	h î	h P	1	3						\dashv	\top	+	+	_		+	\square	\Box		\neg	+
SDA1	in/out																			\rightarrow	_	_	_	-		\vdash					\dashv	\top	+	+	+	+	+	\square	\Box		\dashv	+
ADGRDA	output	în.	Ъ	în.	î.	în.	n.	în.	n n											_	_										\dashv	\top			+	î.	î.	în.	în.	n.	în l	a 1
	<u> </u>			_																\dashv	+	+		+							\dashv	+			+		+-	+	 		\rightarrow	
ANx	'		_	_						A	Ъ	a	a l	a	n n	Ъ	Ъ	îa.	Ъ	a	a '	a 1	1	1	a 7a	Ъ	a	Pa	a	ъ	Pa	a 1	2	2		_		+ +			_	<u>-</u>
GPIO																				-	_	_		-						$\overline{}$	$\overline{}$	_	_				_	+ +				<u>-</u>
	output			î.	<u>-</u>	î.	î	î	a a	î.	'n		î	î.	î	î	î.	a l	_	-	$\overline{}$	_	_	-		2	â		<u>-</u>	2	$\overline{}$	_	_	_			+-	+	\vdash	A		<u>-</u>
	CLC1 CLCINO CK1 DI1 DO1 CLKOUT MCLR CL1 DA1 DGRDA DGRDB NX	CLC1 output CLCINO input CK1 in/out DI1 input DO1 output CLKOUT output CLR input CL1 in/out DA1 in/out DGRDA output CDGRDB output CLN input CLN input CLN in/out CN input C	CLC1 output CLCINO input CK1 in/out DI1 input DO1 output CLCINO input CLCINO input DO1 output CLCINO input CLCINO Input	CLC1 output CLCINO input CK1 in/out DD1 input DO1 output CLCINO input CLCINO input DO1 output CLCINO input CLCINO Input	CLC1 output 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	CLC1 output 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	CLC1 output 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	CK1 in/out DO1 output CKOUT output CK1 in/out DA1 in/out DA1 in/out DA2 in/out DA3 in/out DA3 in/out DA3 in/out DA3 in/out DA4 in/out DA5 in/out DA6 in/out DA7 in/out DA8 in/out DA9	CK1 in/out DO1 output CK1 in/out CK1 in/out DO1 output CK2 input CK3 input DO3 output CK4 input CK5 input CK6 input CK6 input CK6 input CK7 input CK8 input CK8 input CK9 input CK9 infout CK9 i	CLC1	CK1 in/out DO1 output CKOUT output CK1 in/out DA1 in/out DA2 in/out DA3 in/out DA3 in/out DA3 in/out DA4 in/out DA5 in/out DA6 in/out DA7 in/out DA8 in/out DA8 in/out DA9	CK1 in/out DO1 output CKOUT output CK1 in/out DA1 in/out DA1 in/out DA2 in/out DA3 in/out DA3 in/out DA3 in/out DA3 in/out DA4 in/out DA5 in/out DA6 in/out DA7 in/out DA8 in/out DA8 in/out DA9	CLC1	CLC1	CLC1	CLC1	CLC1	CLC1	CLC1	CLC1	CLC Output Ca Ca Ca Ca Ca Ca Ca C	CLC Output Ca Ca Ca Ca Ca Ca Ca C	CLCINO Input Cas Cas	CLCINO Input Class Cla	CLCINO Input Class Cla	CLCINO Input Cas Cas	LCINO input	LCINO input 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 1	LCINO input 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 1	LC1 output	LC1	LC1	LC1	LC1	LC1 output	LC1 output	LC1 output	LC1 output	LCI Output Dil	LCINO input B: 8 8 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9	LCINO input Ba	LC1 output



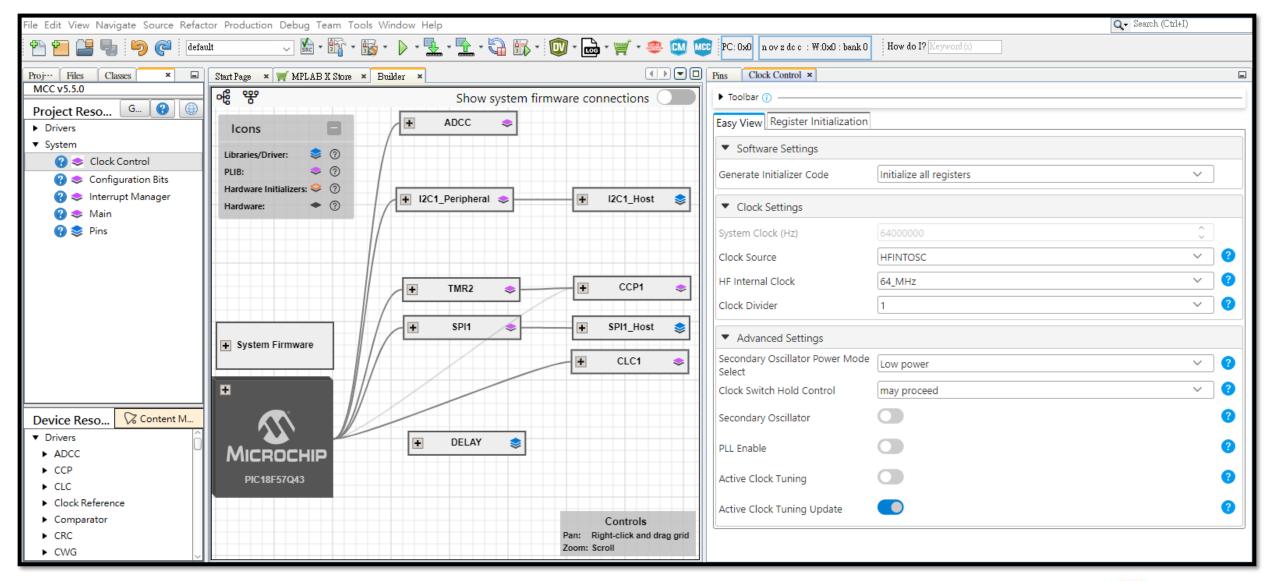
PIC18F57Q43 接腳名稱的列表參考

MCC 產生的 API 開頭名稱會採用 Custom Name 中的名稱





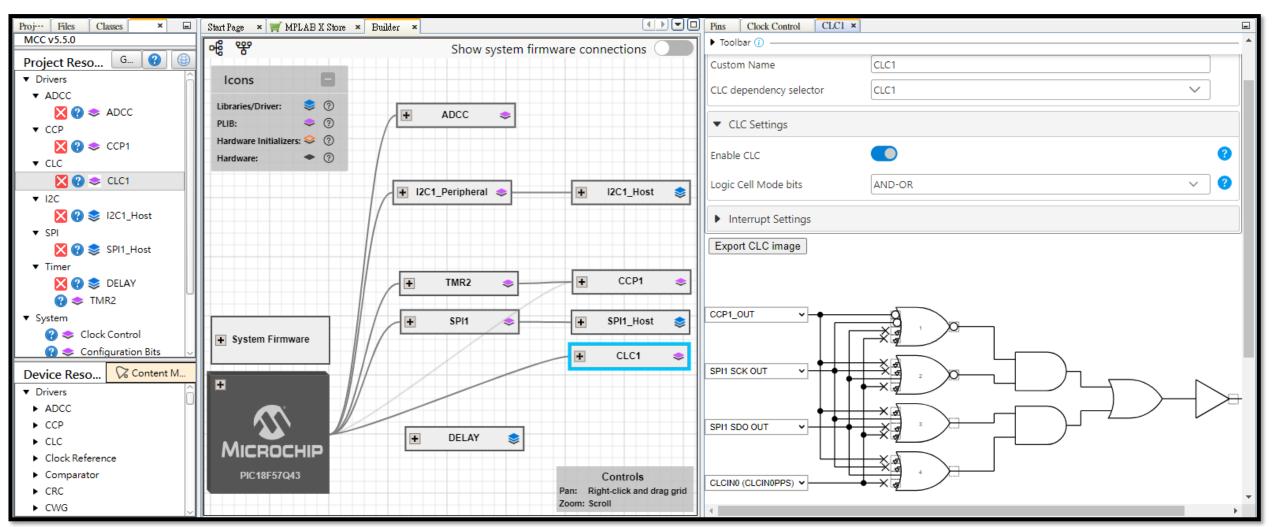
確認PIC18F57Q43 設定於最高的工作頻率 (64M)





PIC18F57Q43 中 CLC module 的設定 - 参考 AN1606

https://ww1.microchip.com/downloads/en/AppNotes/00001606A.pdf





加入OLED128x64.c 來完成OLED 的控制

