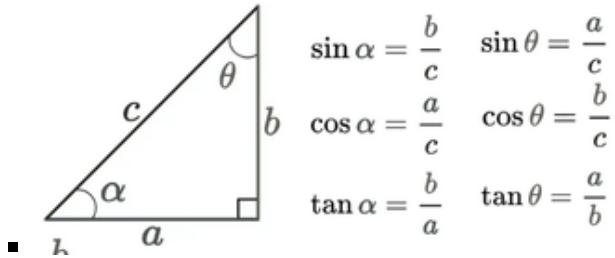


Fórmulas de Física - Resumen Final

Camila Nanini

30 de diciembre de 2025

1. Trigonometría y Vectores



$$\begin{array}{ll} \sin \alpha = \frac{b}{c} & \sin \theta = \frac{a}{c} \\ \cos \alpha = \frac{a}{c} & \cos \theta = \frac{b}{c} \\ \tan \alpha = \frac{b}{a} & \tan \theta = \frac{a}{b} \end{array}$$

- **Conversión de Ángulos:** $180^\circ = \pi$ Radianes
- **Componentes de un Vector:** $A_x = A \cos \theta, A_y = A \sin \theta$
- **Módulo de un Vector:** $|\vec{A}| = \sqrt{A_x^2 + A_y^2}$
- **Producto Escalar:** $\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \cos(\alpha)$

2. Cinemática

- **Distancia entre dos puntos:** $d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$
- **Velocidad Media:** $v_{med} = \frac{x_f - x_i}{t_f - t_i} = \frac{\Delta x}{\Delta t}$
- **Aceleración Promedio:** $a_{prom} = \frac{\Delta v_x}{\Delta t} = \frac{v_{xf} - v_{xi}}{t_f - t_i}$
- **Movimiento Rectilíneo Uniforme (MRU):** $a = 0 \implies v = \text{constante} \implies x(t) = x_0 + v \cdot t$
- **Movimiento Rectilíneo Uniformemente Variado (MRUV):** $a = \text{constante} \implies v(t) = v_0 + a \cdot t \implies x(t) = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$
- **Movimiento Circular:**
 - Período (T): Tiempo por vuelta. $T = \frac{2\pi R}{v}$
 - Frecuencia (f): $f = 1/T$ (Hertz, Hz).
 - Aceleración centrípeta: $a_c = \frac{v^2}{r} = \omega^2 r$

3. Dinámica y Cantidad de Movimiento

- **Leyes de Newton:** $\sum \vec{F} = 0 \iff \text{Equilibrio} (\vec{v} = \text{constante}), \sum \vec{F} = m \vec{a}, \vec{F}_{a,b} = -\vec{F}_{b,a}$
- **Fuerza y Momento Lineal:** $\vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt}$ donde $\vec{P} = m\vec{v}$
- **Impulso Lineal:** $\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \Delta \vec{P}$
- **Rozamiento:** $F_{re} \leq \mu_e N$ y $F_{rd} = \mu_d N$

- Ley de Hooke (Resortes): $\vec{F} = -k\Delta x$

- Paralelo: $k_e = k_1 + k_2 + \dots$
- Serie: $\frac{1}{k_e} = \frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2} + \dots$

4. Trabajo y Energía

- Trabajo (W): $W = F\Delta r \cos(\theta)$
- Energía Cinética (K): $K = \frac{1}{2}mv^2$
- Teorema Trabajo-Energía Cinética: $W_{tot} = \Delta K = K_f - K_i$
- Fuerzas Conservativas: $W_c = -\Delta U = U_i - U_f$
 - Energía Potencial Gravitatoria: $U_g = m \cdot g \cdot h$
 - Energía Potencial Elástica: $U_e = \frac{1}{2}k\Delta x^2$
- Energía Mecánica (E): $E = K + U$
 - Si solo hay fuerzas conservativas: $\Delta E = 0$
 - Con fuerzas no conservativas: $\Delta E = W_{NC}$

5. Momento Lineal, Impulso y Choques

- Momento Lineal o Cantidad de Movimiento Lineal: $\vec{P} = m\vec{v}$.
- Nueva versión de la 2da Ley de Newton: $\sum \vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt}$.
- Teorema Impulso-Cantidad de Movimiento: $\Delta \vec{P} = \int_{t_i}^{t_f} \vec{F} dt \equiv \vec{I}$.
- Sistema aislado : se conserva P. El mismo antes y despues del choque.
- Choque Inelástico (Plástico):
 - Despues del choque las partes quedan unidas en un solo cuerpo y $K_f < K_i$ (Ej:plastilina contra caja)
 - Energía inicial del choque plástico: $K_i = \frac{1}{2}m_1v_{1i}^2 + \frac{1}{2}m_2v_{2i}^2$.
 - Coeficiente de Restitución (e): $e = \frac{v_{2f} - v_{1f}}{v_{1i} - v_{2i}}$, en general ($e < 1$) pero si es totalmente Inelástico ($e = 0$)
 - Velocidad final masa 1: $v_{1f} = \frac{m_1v_{1i} + m_2v_{2i} - m_2e(v_{1i} - v_{2i})}{m_1 + m_2}$
 - Velocidad final masa 2: $v_{2f} = \frac{m_1v_{1i} + m_2v_{2i} + m_1e(v_{1i} - v_{2i})}{m_1 + m_2}$
- Choque Elástico ($e = 1$):
 - Si la fuerza entre las partes del sistema son conservativas entonces se conserva la E. mecánica(Ej:bolas de billar)
 - Energía Cinética Inicial (K_i): $K_i = \frac{1}{2}m_1v_{1i}^2 + \frac{1}{2}m_2v_{2i}^2$.
 - Energía Cinética Final (K_f): $K_f = \frac{1}{2}m_1v_{1f}^2 + \frac{1}{2}m_2v_{2f}^2$.
 - Relación de Velocidades: $v_{1i} - v_{2i} = -(v_{1f} - v_{2f})$.
 - Velocidad final masa 1 (v_{1f}): $v_{1f} = \frac{(m_1 - m_2)v_{1i} + 2m_2v_{2i}}{m_1 + m_2}$
 - Velocidad final masa 2 (v_{2f}): $v_{2f} = \frac{2m_1v_{1i} + (m_2 - m_1)v_{2i}}{m_1 + m_2}$

6. Electrostática

- Ley de Coulomb:

$$\vec{F}_{12} = k_e \frac{q_1 q_2}{r^2} \hat{r}_{12}$$

(fuerza eléctrica ejercida por q_1 sobre q_2 , donde \hat{r}_{12} es un vector unitario dirigido desde q_1 hacia q_2).

- $k_e = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \approx 8,99 \times 10^9 \text{ N} \cdot \text{m}^2/\text{C}^2$
- $\epsilon_0 \approx 8,85 \times 10^{-12} \text{ C}^2/(\text{N} \cdot \text{m}^2)$

- Principio de superposición de la fuerza electrostática:

$$\vec{F} = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i, \quad \vec{F}_i = k_e \frac{q_i q_i}{r_i^2} \hat{r}_i$$

- Campo eléctrico de una carga puntual:

$$\vec{E} = k_e \frac{q}{r^2} \hat{r}$$

(campo eléctrico generado por una carga q , donde \hat{r} apunta desde la carga hacia el punto donde se evalúa el campo).

- Relación entre fuerza y campo eléctrico:

$$\vec{F} = q \vec{E}$$

- Distribución continua de carga:

$$\vec{E} = k_e \int \frac{dq}{r^2} \hat{r}$$

- dq : elemento infinitesimal de carga.
- r : distancia desde dq al punto donde se calcula \vec{E} .
- \hat{r} : vector unitario que apunta desde dq hacia el punto de observación.
- $k_e = \frac{1}{4\pi\epsilon_0}$.
- Antes de integrar, dq debe expresarse en función de la densidad de carga:
 - Lineal: $dq = \lambda dl$
 - Superficial: $dq = \sigma dA$
 - Volumétrica: $dq = \rho dV$

- Ley de Gauss:

$$\phi_E = \oint E \cos \phi \cdot dA = \oint \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{Q_{\text{enc}}}{\epsilon_0}$$

- Q_{enc} : carga total encerrada por la superficie gaussiana.
- ϵ_0 : permitividad del vacío.
- ϕ_E : flujo eléctrico a través de la superficie gaussiana.

- Caso: Esfera maciza uniformemente cargada (aislante)

- Interior ($r < R$):

$$Q_{\text{enc}} = Q \frac{r^3}{R^3}, E(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{R^3} r$$

- Exterior ($r \geq R$):

$$E(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^2}$$

- Caso: Esfera conductora cargada

- Interior ($r < R$):

$$Q_{\text{enc}} = 0 \Rightarrow E = 0$$

- Exterior ($r \geq R$):

$$E(4\pi r^2) = \frac{Q}{\epsilon_0} \Rightarrow E(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^2}$$

- Caso: Carga lineal infinita

$$Q_{\text{enc}} = \lambda L$$

$$E(r) = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$$

- Caso: Lámina infinita cargada

$$Q_{\text{enc}} = \sigma A$$

$$E = \frac{\sigma}{2\epsilon_0}$$

- Carga puntual que se mueve en un campo eléctrico uniforme:

$$W_{A \rightarrow B} = -\Delta U = q \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{r} = q_0 E d$$

o sea que el caso de una carga puntual en el campo la energía potencial $U = q_0 E y$ donde y es la distancia vertical.

- Energía potencial eléctrica de dos cargas puntuales:

$$U = k_e \frac{qq_0}{r}$$

o sea la carga de prueba q_0 se desplaza en el campo generado por q .

- Energía potencial eléctrica de un sistema de dos o más cargas puntuales:

$$U = k_e q_0 \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{r_i}$$

- Potencial eléctrico: El potencial eléctrico indica cuánta energía por unidad de carga tendría una carga de prueba si estuviera en ese punto.

$$V = \frac{U}{q_0} \rightarrow U = q_0 V$$

- Potencial debido a una carga puntual: $V = k_e \frac{q}{r}$

7. Capacitancia y Corriente Eléctrica

- Capacitancia (C): $C = \frac{Q}{\Delta V}$

- Capacitancia de un capacitor de placas paralelas: $C = \epsilon_0 \frac{A}{d}$

- Capacitancia de un capacitor lleno de un material con constante dieléctrica κ : $C = \frac{Q_0}{\Delta V} = \kappa \frac{Q_0}{\Delta V_0}$

- Energía almacenada en un capacitor: $U = \frac{1}{2} CV^2$

- Asociación de capacitores:

- Serie: $\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \dots$ las diferencias de potencial se suman.

- Paralelo: $C_{eq} = C_1 + C_2 + \dots$ los capacitores tienen el mismo potencial V .

■ **Resistencia (R):** $R = \frac{\Delta V}{I}$, Ley de Ohm: $\Delta V = IR$

■ **Asociación de resistencias:**

- Serie: $R_{eq} = R_1 + R_2 + \dots$ la diferencia de potencial se suma.
- Paralelo: $\frac{1}{R_{eq}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots$ la diferencia de potencial es la misma en cada resistencia.

■ La potencia disipada en un resistor: $P = I^2 R = \frac{\Delta V^2}{R}$

■ **Leyes de Kirchhoff:**

- Ley de nudos: En cualquier nodo $\sum I_{in} = \sum I_{out}$
- Ley de mallas: En cualquier ciclo $\sum \Delta V = 0$

■ **Carga y corriente en función del tiempo** si un capacitor C :

Se carga con una fem ε a través de una resistencia R :

$$Q(t) = C\varepsilon(1 - e^{-t/\tau}) \quad I(t) = \frac{\varepsilon}{R}e^{-t/\tau}$$

Se descarga a través de una resistencia R :

$$Q(t) = Q_0e^{-t/\tau} \quad I(t) = -\frac{Q_0}{\tau}e^{-t/\tau}$$

Con $\tau = RC$ (luego de este tiempo el capacitor está cargado en un 63,2 de la capacitancia)

8. Magnetismo

- La fuerza que actúa sobre una carga q que se mueve con velocidad \vec{v} en un campo magnético \vec{B} está dada por la expresión: $\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$
- theta es el ángulo entre v y B. Por esta expresión puede que F sea igual a cero cuando v es paralela o antiparalela a B (0 o 180°) y es máxima cuando v es perpendicular a B (90°). $F = |q|vB \sin \theta$
- Cuando una partícula cargada se mueve en una región donde existen campos eléctrico \vec{E} y magnético \vec{B} , la fuerza total que experimenta está dada por: $\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$
- El flujo magnético a través de una superficie se define como: $\Phi_B = \int B_\perp dA = \int B \cos \phi dA = \int \vec{B} \cdot d\vec{A}$. El flujo magnético total a través de una superficie cerrada siempre es igual a cero.
- La aceleración centrípeta es $a_c = \frac{v^2}{R}$ y la única fuerza que actúa es la fuerza magnética. De acuerdo con la segunda ley de Newton: $|\vec{F}| = |q|vB = m\frac{v^2}{R}$
- (*Radio de una órbita circular en un campo magnético*) El radio de la trayectoria es: $R = \frac{mv}{|q|B}$
- La rapidez angular ω de la partícula se obtiene a partir de la relación: $\omega = \frac{v}{R}$
- (*Frecuencia del ciclotrón*) La frecuencia de la partícula es: $f = \frac{\omega}{2\pi}$
- La magnitud del par de torsión que actúa sobre una espira de corriente en un campo magnético es: $\tau = IBA \sin \phi$ y en forma vectorial: $\vec{\tau} = \vec{\mu} \times \vec{B}$
- *momento dipolar magnético* o *momento magnético* de la espira: $\vec{\mu} = IA$. Con N espiras de la misma área $\vec{\mu}_{bobina} = NI\vec{A}$
- La energía potencial de un dipolo magnético en un campo magnético está dada por: $U = -\vec{\mu} \cdot \vec{B} = -\mu B \cos \phi$
-

9. Termodinámica

- Dos objetos están en **contacto térmico** si pueden intercambiar energía entre ellos. Dos objetos están en **equilibrio térmico** si están en contacto térmico y no hay intercambio neto de energía entre ellos.
- **Ley cero de la termodinámica:** Si los objetos A y B están por separado en equilibrio térmico con un tercer objeto C, entonces A y B están en equilibrio térmico uno con el otro.
- **Celsius a Fahrenheit:** $T(^{\circ}\text{F}) = \frac{9}{5}T(^{\circ}\text{C}) + 32$
- **Celsius a Kelvin:** $T(\text{K}) = T(^{\circ}\text{C}) + 273,15$
- **Expansión Lineal:** $\Delta L = \alpha L_0 \Delta T$ o bien $L - L_0 = \alpha L_0(T - T_0)$. Con L longitud final, T temperatura final y α es el coeficiente de expansión lineal en unidades $(^{\circ}\text{C})^{-1}$.
- **Expansión de Área:** $A = A_0(1 + 2\alpha \Delta T)$ o bien $A = A_0 + 2\alpha A_0 \Delta T$
- **Cambio de Área:** $\Delta A = A - A_0 = \gamma A_0 \Delta T$. Donde $\gamma = 2\alpha$ es el coeficiente de expansión de área.
- **Expansión Volumétrica:** $\Delta V = \beta V_0 \Delta T$. Donde β es el coeficiente de expansión volumétrica y $\beta = 3\alpha$.
- **Calor requerido:** $Q = mc\Delta T$. Donde $\Delta T = T_2 - T_1$ es el cambio de temperatura y c es el calor específico. $C = mc$ Representa la cantidad de calor necesaria para elevar un grado la temperatura de toda la masa del objeto. A veces en vez de la masa se usa la cantidad de sustancia (n) y la masa de sus moles (M) en ese caso $m = nM$
- **Calor de cambio de fase:** $Q = \pm mL$. Se usa (+) si el material se vaporiza (entra calor) y (-) si se congela (sale calor). *Nota: Durante el cambio de fase no hay variación de temperatura.*
 - **Constantes para el agua:**
 - Fusión: $L_f = 3,34 \times 10^5 \text{ J/kg} = 79,6 \text{ cal/g} = 333 \text{ kJ/kg}$
 - Vaporización: $L_v = 2,256 \times 10^6 \text{ J/kg} = 539 \text{ cal/g} = 2256 \text{ kJ/kg}$
- **Ecuación de los Gases Ideales:** $PV = nRT$. Donde: P es la presión = Modulo de Fuerza/Área. V es el volumen. n es el número de moles. R es la constante universal de los gases ($8,314 \text{ J/mol} \cdot \text{K}$). T es la temperatura absoluta en Kelvin (K).
- **Ley de Boyle:** A temperatura constante, la presión de un gas es inversamente proporcional a su volumen. O sea: $P = \frac{1}{V}$.
- **Ley de Charles:** A presión constante, el volumen de un gas es directamente proporcional a su temperatura absoluta. Matemáticamente: $\frac{V}{T} = \text{cte}$.
- Para una masa constante de gas ideal, el producto nR es constante, por lo que la cantidad $\frac{pV}{T}$ también permanece constante. Si los subíndices 1 y 2 representan dos estados distintos del mismo gas, se cumple: $\frac{p_1 V_1}{T_1} = \frac{p_2 V_2}{T_2} = \text{cte}$
- Procesos: isotérmicos = T constante, isobáricos = P constante, isocóricos = V constante, procesos adiabáticos = aislados térmicamente.
- **Número de Avogadro (N_A):** Representa la cantidad de moléculas en un mol: $N_A = 6,022 \times 10^{23} \text{ mol}^{-1}$
- **Masa Molar (M):** Es la masa de un mol de sustancia, equivalente a la masa de una molécula (m) por el número de Avogadro: $M = N_A m$
- Convenciones: El calor es positivo cuando entra al sistema y negativo cuando sale del sistema. El trabajo es positivo cuando el sistema realiza trabajo sobre el entorno y negativo cuando el entorno realiza trabajo sobre el sistema.
- En un cambio finito de volumen desde V_1 hasta V_2 , el trabajo realizado está dado por $W = \int_{V_1}^{V_2} p dV$

- **En un proceso isobárico:** El trabajo realizado por el gas se calcula como $W = \int_{V_1}^{V_2} p dV = p(V_2 - V_1)$
- **Primera Ley de la Termodinámica:** $\Delta U = Q - W$