

Vergaderingsverslag: Week 10

April 30, 2021

Team 1

1 Verslag begin sessie

1.1 Bespreking verslag vorige vergadering

We hebben eens nagevraagd aan Kevin wat er precies gesoldeerd moest worden, dit zijn zowel het motorshield als de ADC. Vandaag moeten we zeker de proberen het gesoldeerde motorshield aan de praat krijgen zodat we zeker genoeg tijd hebben om het uit te testen.

1.2 Evaluatie activiteiten

Opeens werkt de afstandssensor niet meer naar behoren. Terwijl Otto soldeert, zal Staf proberen deze te herstellen. De kleursensor leest data uit maar deze data is verre van bruikbaar, dit probleem moet dan ook zo snel als mogelijk opgelost worden. Onze hoofdstructuren en manuele overnamemogelijkheid moeten ook nog geoptimaliseerd worden zoals blijkt uit de testen met de dual drive motorshield, wat op afstand kan worden geïmplementeerd worden.

1.3 Planning

On campus

- Otto werkt het solderen van de printplaat verder af en sluit deze eens aan op de Raspberry om te kijken of deze functioneert. Indien tijd over en afstandssensor functioneel, kan hij ook de ADC nog solderen op de printplaat.
- Staf bevestigt eerst de kleursensor aan de robotwagen, dan herstelt hij de afstandssensor. Ten slotte probeert hij ook relevante data uit te lezen uit de kleursensor. Indien tijd over kan hij routines testen die geschreven werden op afstand.

Op afstand

- Camille zal verder werken aan het eindverslag en de eindpresentatie.
- Ruben en Emiel zullen de map 'definitief_programmeren' proberen aan te vullen met 'runfiles'. Ze herschrijven het pwm-algoritme op basis van het nieuwe motorshield. Ze proberen ook de implementatie van de kleursensor te herschrijven op basis van de inputdata verkregen op campus.

1.4 Groepsfunctioneren

1.5 Rondvraag

1.6 Varia

2 Verslag einde sessie

2.1 Bespreking verslag vorige vergadering

Na 3 sessies die toch wat geëindigd zijn in mineur zakt de moed ons toch wel wat in de schoenen.

2.2 Evaluatie activiteiten

De kleurensensor herkent geen verschillen in groen en blauwwaarden, er zijn twee mogelijkheden om hierop te anticiperen, ofwel verhogen we de sensitiviteit van de sensor drastisch ofwel is de sensor kapot en vragen we een nieuwe. Het gesoldeerde motorshield werkt niet, ook hier zijn er twee mogelijkheden mogelijk, ofwel is in het beste geval het motorshield stuk en vragen we een nieuw, ofwel is onze printplaat niet goed gesoldeerd. We moeten dit nog testen adhv het eens in te pluggen in een breadboard.

Er is veel progressie gemaakt in het verbeteren van onze implementaties en het aanvullen van onze definitieve map van programmeren. Dat we deze totaal niet hebben kunnen testen op campus maakt het extra jammer.

2.3 Planning

- Motorshield testen op een breadboard.
- Kleurensensor gevoeligheid eens drastisch verhogen en zien of we er iets van patroon in kunnen herkennen.
- Indien motorshield wil werken zullen we ook dringend eens 'kruispunt' moeten testen.
- Verslag verder afwerken.

2.4 Groepsfunctioneren

2.5 Rondvraag

2.6 Varia