Progetto centralina: Controllo del funzionamento di un motore in DC

Campanelli Emanuele - Elettronica - 2019/2020

Scopo del progetto:

Realizzare una centralina per il controllo e la gestione di un motore in DC.

Principali funzionalità del sistema:

Rilevare e visualizzare parametri del motore e del relativo quadro elettrico, quali:

- Temperatura del motore.
- Temperatura ed umidità presenti all'interno del quadro elettrico.
- Luminosità interna del pannello.

Principali funzionalità del sistema:

Interagire coi componenti del circuito tramite un menù, potendo:

- Visualizzare la lista della componentistica adoperata.
- Abilitare e disabilitare il funzionamento dei sensori e delle funzionalità secondarie (pag. 4).
- Visualizzare gli output e lo stato di funzionamento dei sensori e delle funzionalità secondarie (pag. 4).
- Interagire con lo stesso menù tramite pulsanti a bordo macchina.
- Segnalare acusticamente e visivamente una situazione di pericolo.

Funzionalità secondarie del sistema:

- Interagire con il menù da remoto grazie ad un telecomando.
- Pilotaggio del motore con tecnica ON/OFF (L293DNE).
- Pilotaggio del motore con tecnica PWM (L293DNE).
- Integrazioni teoriche e pratiche (Da pag.8)

Schemi e diagrammi:

Schema elettrico Eagle:

Schema elettrico Tinkercad:

Schema elettrico Eagle.png

Schema elettrico Tinkerkad.png

Schema a blocchi centralina:

Diagramma degli stati:

Schema a blocchi centralina.png

Diagramma degli stati.png

Diagramma di flusso semplificato:

Diagramma di flusso completo:

Diagramma di flusso semplificato.png

Diagramma di flusso completo.png

Programma (Arduino Uno):

Programma centralina: Programma centralina

Video funzionamento:

Utilizzo del menu: Utilizzo menu.mp4

Pilotaggio con tecnica ON/OFF (L293): L293 DC motor.mp4

Pilotaggio con tecnica PWM (L293): PWM DC motor.mp4

- Aumento dei pin digitali di digitali:
 - 1. Adoperare Arduino Mega
 - 2. Conversione dei pin analogici in digitali tramite programma: <u>Programma Conversione pin A/D.PNG</u>
 - 3. Utilizzo di uno Shift Register (SN74HC595N):

Schema elettrico: Schema elettrico Shift Register.PNG

Programma Arduino: Parte 1.PNG Parte 2.PNG

Video funzionamento: Shift Register.mp4

Controllo PID applicato alla fotoresistenza:

- Variabile rilevata → Luminosità
- Utilizzo di un controllo ad anello chiuso e retroazione → Sistema autonomo esente calibrazioni manuali e fluttuazioni.
- Formula segnale corretto: Kp · e + Ki · e + Kd · e
- Impostando un Set Point (programma) si otterrà il valore del segnale d'errore tramite la formula: Output Fotores. - Set Point
- LED per un feedback visivo
- Schema a blocchi: <u>Schema blocchi PID fotoresistenza.png</u>
- Programma (Arduino): Programma PID fotoresistenza
- Video funzionamento: PID fotoresistenza.mp4

Controllo PI applicato al motore:

- Variabile rilevata → Velocità di rotazione
- Utilizzo di un controllo ad anello chiuso e retroazione → Sistema autonomo esente calibrazioni manuali e fluttuazioni.
- Formula segnale corretto: Kp · e + Ki · e
- Impostando un Set Point (programma) si otterrà il valore del segnale d'errore tramite la formula: Output Sens. - Set Point
- Schema a blocchi: <u>Schema a blocchi Pl motore.png</u>
- Esclusione del controllo Derivativo in quanto improbabile avere elevati picchi di tensione sul motore per breve tempo, e dunque un'improvvisa elevata velocità di rotazione

Generazione segnale PWM tramite NE555:

- In questo caso l'origine del segnale PWM è derivato dalla lettura da parte di Arduino, del valore del potenziometro.
- Utilizzando un IC NE555 in configurazione PWM con 8 variabile.
- Schema elettrico: <u>Schema NE555 PWM.png</u>

Info tecniche:

- Tutti i sensori sono di tipo passivo.
- Il programma flessibile.
- Criteri di scelta dei componenti.
- Caratteristiche dei sensori come: velocità di risposta, affidabilità, qualità, ecc.
- Normative di sicurezza
- (Metodo LCA Life Cycle Analysis)

Link cartelle materiale online:

Programma centralia: Programma centralina

Programmi secondari: Programmi secondari

Schemi e diagrammi: Schemi e Diagrammi

Video funzionamento: Video funzionamento