

Chào các bạn,

Mình tổng hợp các resource của RYA2017 trong thread này:

1. Electronics hardware design files: [https://github.com/PIFClub/FlyMew\\_Electronic](https://github.com/PIFClub/FlyMew_Electronic)

Trong này gồm design file của board máy bay và tay điều khiển.

2. Firmware cho RC: [https://github.com/PIFClub/FlyMew\\_RC](https://github.com/PIFClub/FlyMew_RC)

Source này viết trên CCS. Các bạn down CCS mới nhất về build nếu có gặp lỗi import project.

3. Source code Ardupilot: [https://github.com/PIFClub/FlyMew\\_Ardupilot](https://github.com/PIFClub/FlyMew_Ardupilot)

Source code này được modify dựa trên open source Ardupilot, có thay đổi cho phù hợp với hardware sử dụng trong RYA2017. Do đó các bạn sử dụng source này với hardware RYA2017 để tránh gặp các lỗi liên quan đến phần cứng.

Các bạn làm theo hướng dẫn tại đây: [https://github.com/PIFClub/FlyMew\\_Ardupilot/wiki](https://github.com/PIFClub/FlyMew_Ardupilot/wiki)

Trong này mình đã update một số hướng dẫn, các bạn nào gặp lỗi với việc build thẻ nhớ, cài Linux hay source Ardupilot thì làm theo hướng dẫn mới này.

Lưu ý:

1. Tất cả tài liệu liên quan sau này mình sẽ upload lên github của

PIF: <https://github.com/PIFClub>

2. Github về cơ bản là 1 tool hỗ trợ tốt trong Source Version Control. Vì vậy các update liên quan đến hardware, firmware hay software sau này mình sẽ update trong 3 repository trên. Các bạn tìm hiểu thêm cách sử dụng Github nói riêng và Git nói chung.